

Maciej Gąbka

nr indeksu:198404

M.Gabka@stud.elka.pw.edu.pl

Sprawozdanie z pracowni dyplomowej magisterskiej(PDM-1)

Warszawa, dn. 09.02.2009

Prace wykonane w ramach pracowni w minionym semestrze:

1. Dokonano przeglądu dostępnej literatury dotyczącej rozwiązań stosowanych przez najlepsze drużyny biorące udział w rozgrywkach *Ligi RoboCup*. Szczególną uwagę zwrócono na ligę Small Size, która będzie stanowić środowisko testowe opracowywanego algorytmu. Jednak ze względu na to, iż stosowane są w niej głównie centralne sposoby sterowania drużyną, dokonano także przeglądu rozwiązań wdrażanych w rozgrywkach Middle Size, gdzie zdecentralizowane sterowanie jest stosowane powszechnie.
2. Zaprojektowano schemat i elementy funkcjonalne aplikacji mającej realizować algorytm sterowania agentem w meczu Ligi RoboCup.
3. Przeprojektowano model robota, opracowany w ramach pracy inżynierskiej. Zmieniono bazę jezdnię robota z różnicowej na omnikierunkową oraz zaimplementowano sterownik do takiego modelu. w rozgrywce *Small Size*

Plan pracy magisterskiej na kolejne semetry:

1. implementacja klas odpowiadających za sterowanie agentem i realizowanie strategii gry,
2. konfrontacja stworzonego rozwiązania z drużyną agentów sterowaną w sposób centralny.