

Assignment 3

一、频域滤波

给定图像 'barb.png'，利用一阶 Butterworth 低通滤波器进行频域滤波，当 $D_0 = 10, 20, 40, 80$ 时，给出相应滤波图像，并分别以频域和空域的观点解释有关滤波结果。

提示：

- (1) 以 $(-1)^{(x+y)}(-1)^{(x+y)}$ 乘以输入图像进行中心变换；
- (2) 直接以FFT2进行傅立叶变换；
- (3) DFT反变换后取实部；
- (4) 以 $(-1)^{(x+y)}(-1)^{(x+y)}$ 乘以 (3) 中结果，反中心变换。

算法描述

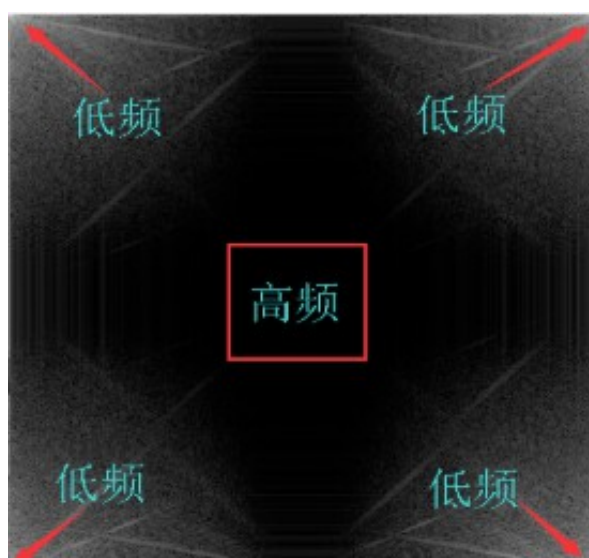
1. 二维离散傅立叶变换

$$F(u, v) = \frac{1}{MN} \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} f(x, y) e^{-j2\pi(\frac{ux}{M} + \frac{vy}{N})}$$

$$F(u, v) = \frac{1}{MN} \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} f(x, y) e^{-j2\pi(\frac{ux}{M} + \frac{vy}{N})}$$

其中 $f(x,y)$ 为输入的 $M*N$ 图像， $F(u,v)$ 为二维频谱系数， u 和 v 可用于确定正余弦的频率， $F(u,v)$ 所在坐标系被称为频域。显然频域矩阵的大小与原空间域矩阵大小相同。

得到的频谱图像一般为



1、考虑到傅立叶变换具有对称性，为了便于显示，频率图像往往以**图像的中心为坐标原点**，左上-右下、右上-左下对称。

2、图像**中心**为原始图像的平均亮度，**频率为0**。从**图像中心向外**，**频率增高**。**高亮度表明频率特征明显**。

3、此外，频率域图像中心明显的频率变化方向与原图像中地物方向垂直。也就是说如果原始图像中有多种水平分布的地物，那么频率域图像中在垂直方向的频率变化比较明显。如果原始图像中地物左下-右上分布，那么频率域图像中在左上-右下方向频率变化比较明显，反之亦然。

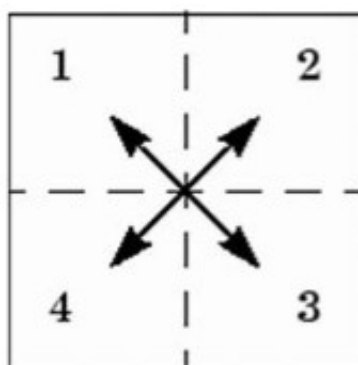
为了便于频域的滤波和频谱的分析，常常在变换之前进行频谱的中心化。根据频域平移性的性质有：

$$F(u - u_0, v - v_0) = f(x, y)e^{j2\pi(\frac{u_0x}{M} + \frac{v_0y}{N})}$$

$$F(u - u_0, v - v_0) = f(x, y)e^{j2\pi(\frac{u_0x}{M} + \frac{v_0y}{N})}$$

当 $u_0 = \frac{M}{2}, v_0 = \frac{N}{2}$ 时， $e^{j2\pi(\frac{u_0x}{M} + \frac{v_0y}{N})} = (-1)^{x+y}e^{j2\pi(\frac{u_0x}{M} + \frac{v_0y}{N})} = (-1)^{x+y}$

从数学上说是在变换之前用指数项乘以原始函数，又因为 $e^{j\pi} = 1e^{j\pi} = 1$ ，所以往往我们在写程序的时候实际上是把原始矩阵乘以 $(-1)^{x+y}(-1)^{x+y}$ 达到**平移频域坐标原点至屏幕正中央**的目的。如下图所示：1<----->3 对调，2<----->4 对调，如matlab中的fftshift命令，可以将频域的坐标原点从显示屏起始点（0，0）移至显示屏的中心点。



2. 频域滤波

1. 用 $(-1)^{u+v}$ 乘以输入图像来进行中心变换, 如式(4.2.21)所示。
2. 由(1)计算图像的 DFT, 即 $F(u, v)$ 。
3. 用滤波器函数 $H(u, v)$ 乘以 $F(u, v)$ 。
4. 计算(3)中结果的反 DFT。
5. 得到(4)中结果的实部。
6. 用 $(-1)^{u+v}$ 乘以(5)中的结果。

3. 理想低通滤波器 (ILPF)

截断傅立叶变化中所有高频成分

$$H(u, v) = \begin{cases} 1 & D(u, v) \leq D_0 \\ 0 & D(u, v) > D_0 \end{cases}, \text{ 其中 } D(u, v) = \sqrt{u^2 + v^2}$$

$$H(u, v) = \begin{cases} 1 & D(u, v) \leq D_0 \\ 0 & D(u, v) > D_0 \end{cases}, \text{ 其中 } D(u, v) = \sqrt{u^2 + v^2}$$

以 D_0 为半径的圆内所有频率分量无损的通过, 圆外的所有频率分量完全衰减。

注意: 傅立叶变换是酉变换, 不改变信号能量

根据测不准原理, 这时 D_0 越小对应的空域模板越大, 即空域卷积核越大, 当 D_0 趋近于 0 的时候, 形成冲积函数, 所有频率信息无损通过。

问题:

1. 理想低通滤波器 $H(u)$ 在频域是矩形, 其空域滤波器核 $h(x)$ 是 sinc 函数
2. sinc 会有正负震荡, 导致出现振铃现象

原因:

在截止频率 D_0 附近对频谱过于“粗暴”的截断

4. 改进后的 Butterworth 低通滤波器

n 阶

$$H(u, v) = \frac{1}{1 + \left(\frac{\sqrt{u^2 + v^2}}{D_0}\right)^{2n}}$$

$$H(u, v) = \frac{1}{1 + \left(\frac{\sqrt{u^2 + v^2}}{D_0}\right)^{2n}}$$

$n = 1, 1$ 阶, 完全无振铃现象

$$H(u, v) = \frac{1}{1 + (\frac{u^2 + v^2}{D_0})}$$

$$H(u, v) = \frac{1}{1 + (\frac{u^2 + v^2}{D_0})}$$

1. 滤波器对 (0, 0) 对称, 对各方向的频率成分有相同效果。
2. 不同于ILPF, 随着 (u, v) 增加, 对频率成分逐渐衰减, 可有效抑制振铃现象。
3. 当n增加时, 对频率成分趋于锐截断, 振铃效果增强。

模糊减少的原因在于: 当和ILPF采用同样D0时, BLPF可以保留更多高频成分

二、同态滤波

采用同态滤波来增强图像'office.jpg'细节, 对数频域滤波器为:

$$H(u, v) = (\gamma_H - \gamma_L)[1 - e^{-c[D^2(u, v)/D_0^2]}] + \gamma_L$$

$$H(u, v) = (\gamma_H - \gamma_L)[1 - e^{-c[D^2(u, v)/D_0^2]}] + \gamma_L$$

- (1) 参数选择: 参考 $\gamma_H = 2, \gamma_L = 0.25, C = 1$ $\gamma_H = 2, \gamma_L = 0.25, C = 1$
- (2) 自己尝试不同的 D0 以得到最好的结果。
- (3) 如将滤波器替换为一阶 Butterworth 高通滤波器, 比较滤波结果。

提示: 对于滤波输出图像, 确定图像的最大和最小像素值 max 和 min, 得到 $range = max - min$
 $range = max - min$, 对于 $f(x, y)$ 以 $255 * (f(x, y) - min) / range$
 $255 * (f(x, y) - min) / range$, 得到最好的显示效果。