#### 作业2

第一题

第二题

- 1、理论原因分析
- 2、程序实现 编码器

解码器

3、结果对比

视觉效果 压缩率

失真度

# 作业2

## 第一题

(a)

传统的哈夫曼编码需要事先获得要编码的所有的字符的概率,并自底向上的构造哈夫曼树,为频率高的字符分配短编码。而自适应哈夫曼编码随着输入数据流的到达,动态地收集和更新符号的概率,然后符号会被赋予新的码字,这可以对不断变化的实时数据进行动态编码,弥补了哈夫曼编码的缺点。但由于单个丢失会损坏整个代码,因此它对传输错误更加敏感。

(b)

1. baNEWcc (bacc)

最终的解码序列

码字	01	01	00	10	101
信号	b	а	NEW	С	С

### 推导过程:

1. 根据初始的哈夫曼树的解码序列为

码字	1	01	10	11	NEW
信号	a	b	С	d	00

2. 接收到01010010101, 其中01为b, 加入输出队列, 更新码字后为:

码字	01	1	10	11	NEW
信号	а	b	С	d	00

3. 剩余010010101, 其中01为a, 加入输出队列, 更新码字后为:

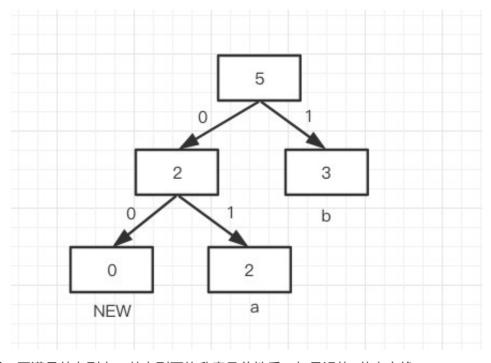
码字	01	1	10	11	NEW
信号	а	b	С	d	00

4. 剩余0010101,其中00为NEW,继续输入10为c,而不是取1为b因为不是新的符号,更新码字后为:

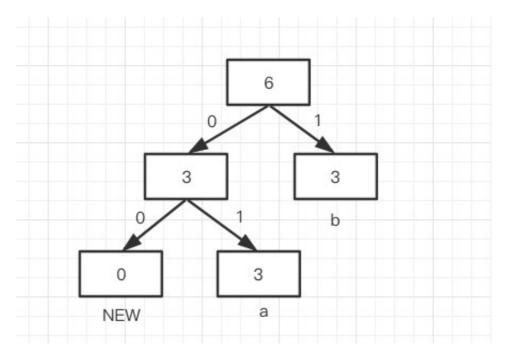
码字	11	0	101	11	NEW
信号	a	b	С	d	100

5. 最终剩余101,只有c满足要求,所以解码得到bacc。

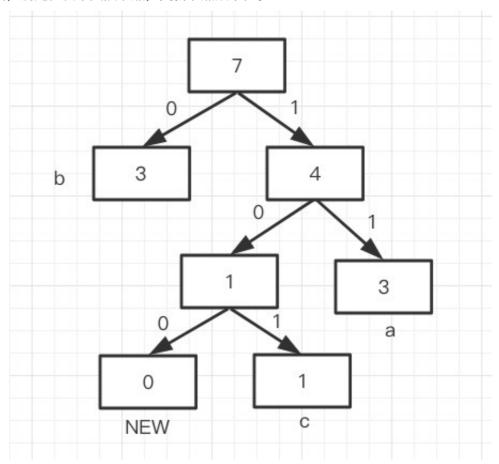
## 2. bacc的自适应哈夫曼树



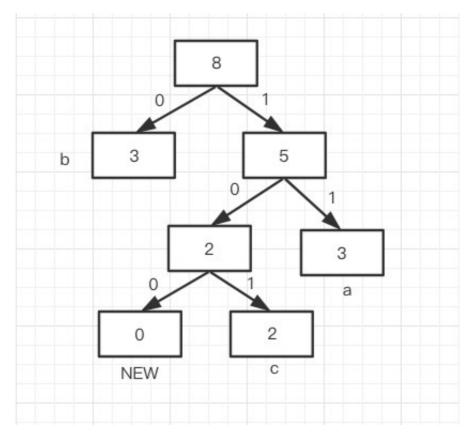
加入b后,不满足从左到右,从上到下的升序兄弟性质,与最远的a节点交换。



加入a后,满足性质不交换节点,更新节点频率值。



将新加入的c和NEW作为原来NEW节点的子节点,然后向上更新节点频率值,发现4小于3,然后交换。



最后加入c,满足性质不交换节点,只更新节点频率值。

## 第二题

## 1、理论原因分析

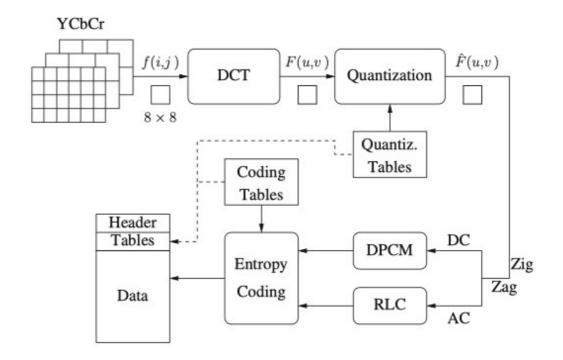
给出你做出选择的原因的解释,包括不同格式图像数据、不同格式图像的编码方法等对比。

- 1. 第一次作业的中值切分算法适用于GIF压缩格式,使用调色板的8位索引作为像素点的值,但会导致色彩的丰富大大降低,适用于颜色不是很丰富,变化不大的图片,如此次作业中的卡通图片, 失真度主要在于色彩数目的减少。
- 2. 同样是有损压缩的JPEG算法,保存了RGB三个颜色通道的值,只是根据人眼的三个特性对图像内容进行了量化,并根据熵编码减少了信息编码的平均长度,使其更接近信息熵的下界,对自然图像的视觉失真度较小,适用于此次的动物照片,失真度主要在于高频信息的丢失。

JPEG中的DCT变化主要是为了减少高频信息,色度二次采样主要是针对人类对灰度的敏感度大于彩色的敏感度。

## 2、程序实现

JPEG 的压缩算法



## 编码器:

- 1. 把RGB转换成YCbCr颜色模型,并进行二次采样
- 2. 对8x8的图像块进行二维DCT变换
- 3. 根据亮度量化表和色度量化表进行量化
- 4. 进行熵编码的准备: ZigZag编序并对DC进行DCPM编码,对AC进行游长编码
- 5. 哈夫曼熵编码成二进制流

#### 解码器:

- 1. 由于编码采用无损方式,根据建立好的哈夫曼表进行解码
- 2. 对DC和AC进行解码,根据ZigZag还原成8x8的图像块
- 3. 反量化
- 4. 逆DCT变换
- 5. 转换成RGB颜色空间

src/中的TestModule.ipynb负责测试各个模块的实现,pro2.ipynb负责jpeg压缩,具体见TestModule.html和pro2.html

## 编码器

1. 首先将图像的长和高转换为8的整数倍,因为之后需要进行8x8的块编码。

```
import argparse
import os
import math
import numpy as np
from scipy import fftpack
from PIL import Image
from matplotlib import pyplot as plt
from skimage import img_as_ubyte
import cv2
# from scipy.misc import imread,imsave
import imageio
```

把图像的长和高转换成8的倍数、并把RGB转换成YCbCr颜色模型

```
img1 = imageio.imread('动物照片.jpg')
img2 = imageio.imread('动物卡通图片.jpg')

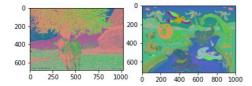
# 块的大小
B=8
# 图片的大小
height1,width1=(np.array(img1.shape[:2])/B * B).astype(np.int32)
img1=img1[:height1,:width1]
height2,width2=(np.array(img2.shape[:2])/B * B).astype(np.int32)
img2=img2[:height2,:width2]
```

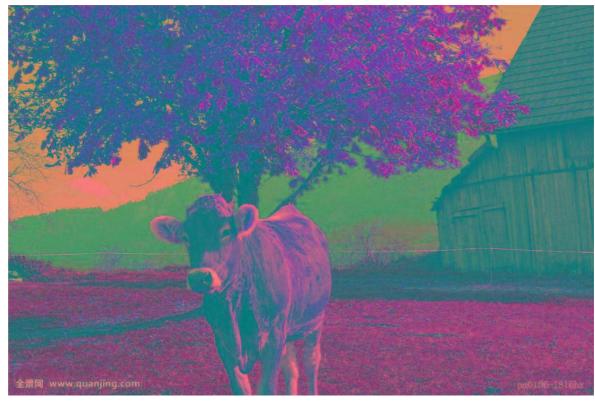
#### 2. 把RGB转换成YCbCr颜色模型

Y'为颜色的亮度(luma)成分、而CB和CR则为蓝色和红色的浓度偏移量成份。

使用YCbCr是因为人眼对亮度变换的敏感度要比对色彩变换的敏感度高出很多,所以可以对它的CbCr通道进行接下来的降采样。

```
mat = np.array(
    [[ 0.299, 0.587, 0.144 ],
[-0.168736, -0.331264, 0.5 ],
[ 0.5, -0.418688, -0.081312]])
mat_inv = np.linalg.inv(mat)
offset = np.array([0, 128, 128])
vcbcr1 = np.zeros(img1.shape)
for x in range(imgl.shape[0]):
    for y in range(img1.shape[1]):
         ycbcrl[x, y, :] = np.round(np.dot(mat, imgl[x, y, :]) + offset)
ycbcr2 = np.zeros(img2.shape)
for x in range(img2.shape[0]):
    for y in range(img2.shape[1]):
         ycbcr2[x, y, :] = np.round(np.dot(mat, img2[x, y, :]) + offset)
#显示图片
plt.subplot(1,2,1)
plt.imshow(ycbcr1)
plt.subplot(1,2,2)
plt.imshow(ycbcr2)
plt.show()
imageio.imsave('../ycbcr1.jpg',ycbcr1)
imageio.imsave('../ycbcr2.jpg',ycbcr2)
```







3. 按照4:2:0方式二次降采样

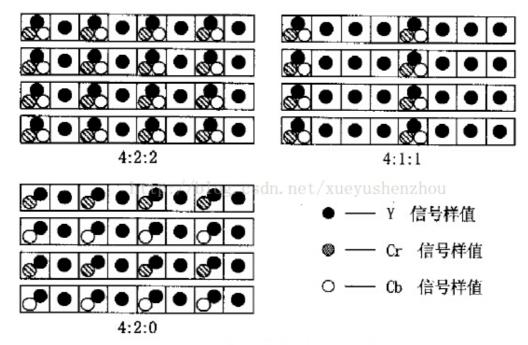


图1 3种取样格式的比较

使用2\*2平滑滤波(取区域内的平均值)进行下采样。

```
: # 每两个像素垂直采样一次
  vertical_subsample=2
  # 每两个像素水平采样一次
  horizontal_subsample=2
  # 2*2平滑滤波(取区域内的平均值)
  crf1=cv2.boxFilter(ycbcr1[:,:,1],ddepth=-1,ksize=(2,2))
  cbf1=cv2.boxFilter(ycbcr1[:,:,2],ddepth=-1,ksize=(2,2))
  crf2=cv2.boxFilter(ycbcr2[:,:,1],ddepth=-1,ksize=(2,2))
  cbf2=cv2.boxFilter(ycbcr2[:,:,2],ddepth=-1,ksize=(2,2))
  # 每隔一行和一列采样, 即2*2区域内采样
  crsub1=crf1[::vertical_subsample,::horizontal_subsample]
  cbsub1=cbf1[::vertical_subsample,::horizontal_subsample]
  crsub2=crf2[::vertical_subsample,::horizontal_subsample]
  cbsub2=cbf2[::vertical_subsample,::horizontal_subsample]
  # 将三个通道下采样后的像素值存入列表
  sub_img1=[ycbcr1[:,:,0],crsub1,cbsub1]
  sub_img2=[ycbcr2[:,:,0],crsub2,cbsub2]
  # 输出大小检验
  print("图片1: \nY值采样点数量",ycbcr1[:,:,0].size)
  print("Cr值采样点数量",crsub1.size)
print("Cb值采样点数量",cbsub1.size)
  # print("\n")
print("图片2: \nY值采样点数量",ycbcr2[:,:,0].size)
  print("Cr值采样点数量",crsub2.size)
print("Cb值采样点数量",cbsub2.size)
  # print(imSub)
  图片1:
  Y值采样点数量 698368
  Cr值采样点数量 174592
  Cb值采样点数量 174592
  图片2:
  Y值采样点数量 715000
  Cr值采样点数量 179000
  Cb值采样点数量 179000
```

通过计算发现Y通道采样点的个数为Cb和Cr通道的4倍

4. 对8x8的图像块进行二维DCT变换

DCT变换主要用于减少高频内容,比傅立叶变换好的地方就是基函数是实函数,可以利用 两次一维DCT变换加速运算。

$$C(x) = \begin{cases} \frac{\sqrt{2}}{2} & x = 0\\ 1 & x \neq 0 \end{cases}$$
 
$$F(u, v) = \frac{C(u)C(v)}{4} \sum_{i=0}^{7} \sum_{j=0}^{7} \cos \frac{(2i+1)u\pi}{16} \cos \frac{(2j+1)v\pi}{16} f(i, j)$$

```
# 二维DCT变换
def DCT_Transform(block):
    # 使范围保持在-127~128
    block = block -128
    res = np.zeros(block.shape)
    C = lambda x: math.sqrt(2)/2 if x==0 else 1
    for u in range(8):
           for v in range(8):
               sum = 0
for i in range(8):
                   for j in range(8):
                       sum+=math.cos(math.pi*(2*i+1)*u/16)*math.cos(math.pi*v*(2*j+1)/16)*(block[i][j])
               res[u,v] = round(sum *C(u)*C(v)/4)
    return res
# 书上例子用于测试
block = np.array([
               [200, 202, 189, 188, 189, 175, 175, 175],
                [200, 203, 198, 188, 189, 182, 178, 175],
                [203, 200, 200, 195, 200, 187, 185, 175],
                [200, 200, 200, 200, 197, 187, 187, 187],
                [200, 205, 200, 200, 195, 188, 187, 175],
                [200, 200, 200, 200, 200, 190, 187, 175],
                [205, 200, 199, 200, 191, 187, 187, 175],
                [210, 200, 200, 200, 188, 185, 187, 186]
print(DCT_Transform(block))
[[ 515.
         65. -12.
                                              5.]
         3. 2.
6. 11.
                                             3.]
 [ -16.
                    0. -0. -11.
                                      -2.
                    -1. 3.
2. -2.
                                0. 1.
-3. -5.
 [ -12.
                                      1.
                                             -2.]
              -4.
7.
 [ -8.
          3.
                                             -2.]
                          4.
    0.
         -2.
                    -5.
                                -0.
                                      -1.
                                             -4.]
                    0.
   0. -3. -1.
                                1. -1.
                                              0.]
         -2.
    3.
               -3.
                      3.
                            3.
                                 -1.
                                      -1.
                                              3.]
                                              0.]]
```

#### 5. Y根据亮度量化表, Cb和Cr根据色度量化表进行量化

有损变化、IPEG产生信息丢失的主要原因。

```
# 亮度和色度量化表
QY=np.array([[16,11,10,16,24,40,51,61],
             [12,12,14,19,26,48,60,55],
             [14,13,16,24,40,57,69,56],
[14,17,22,29,51,87,80,62],
             [18,22,37,56,68,109,103,77],
             [24,35,55,64,81,104,113,92],
             [49,64,78,87,103,121,120,101],
             [72,92,95,98,112,100,103,99]])
QC=np.array([[17,18,24,47,99,99,99,99],
             [18,21,26,66,99,99,99,99],
             [24,26,56,99,99,99,99,99],
             [47,66,99,99,99,99,99,99],
             [99,99,99,99,99,99,99],
             [99,99,99,99,99,99,99],
             [99,99,99,99,99,99,99],
             [99,99,99,99,99,99,99,99]])
# 根据亮度量化表进行量化
print(np.round(DCT_Transform(block)/QY))
[[ 32. 6. -1. 0. 0. 0. -0.
                                       0.1
[ 0. -0. 0. -0. 0. -0. -0. -0.]
[ 0. -0. -0. 0. 0. 0. -0. 0.]
[ 0. -0. -0. 0. 0. -0. 0.]
       0. -0. 0. -0. 0. -0.
[ -0.
                                     0.]]
```

## 6. ZigZag编序扫描

从低频内容向高频内容扫描,为RLC作准备。

```
def block_to_zigzag(block):
     return np.array([block[point] for point in zigzag_points(*block.shape)])
# 返回横纵坐标
def zigzag_points(rows, cols):
    UP, DOWN, RIGHT, LEFT, UP RIGHT, DOWN LEFT = range(6)
     # 移动坐标
     def move(direction, point):
               UP: lambda point: (point[0] - 1, point[1]),

DOWN: lambda point: (point[0] + 1, point[1]),

LEFT: lambda point: (point[0], point[1] - 1),

RIGHT: lambda point: (point[0], point[1] + 1),

UP_RIGHT: lambda point: move(UP, move(RIGHT, point)),
               DOWN_LEFT: lambda point: move(DOWN, move(LEFT, point))
          }[direction](point)
     # 判断是否在边界内
     def inbounds(point):
          return 0 <= point[0] < rows and 0 <= point[1] < cols
     # 左上角开始
     # True when moving up-right, False when moving down-left
     move_up = True
```

## 7. AC系数的RLC游长编码

symbol1: (runlength,size)
Symbol2: (amplitude)

```
# 输入VALUE, 得到SIZE
def int_size(number):
    str = "
    if number == 0:
        return 0
    if number < 0:
       number = abs(number)
        1 = len(bin(number)) - 2
       str = bin(number)[-1:]
        str = reverse_str(str)
    else:
    1 = len(bin(number)) - 2
        str = bin(number)[-1:]
    # return (1,str)
    return 1
# 输入VALUE, 得到幅值AMPLITUDE
def int_to_binstr(n):
    if n == 0:
       return ''
    binstr = bin(abs(n))[2:]
    # change every 0 to 1 and vice verse when n is negative
    return binstr if n > 0 else binstr_flip(binstr)
```

```
# 返回 (RUNLENGTH, SIZE) 和 "AMPLIYTUDE"
def run length_encode(arr):
    # determine where the sequence is ending prematurely
   last nonzero = -1
    # print(arr)
    for i, elem in enumerate(arr):
      if elem != 0:
           last_nonzero = i
    # print(last_nonzero)
    # each symbols1 is a (RUNLENGTH, SIZE) tuple
    # each symbols2 is a AMPLITUDE string
   symbols1 = []
    symbols2 = []
   run_length = 0
   for i, elem in enumerate(arr):
       if i > last nonzero:
            symbols1.append((0, 0))
            symbols2.append(0)
           break
        elif elem == 0 and run_length < 15:
           run_length += 1
        else:
            # size = bits_required(elem)
           symbols1.append((run_length, int_size(elem)))
            symbols2.append(int_to_binstr(elem))
           run length = 0
   return symbols1, symbols2
```

```
# 注意转换为32位整型
z_array = z_array.astype(np.int32)
# 注意从第二个下标开始进行游长编码
symbols1,symbols2 = run_length_encode(z_array[1:])
print("symbols1:(RUNLENGTH,SIZE)\n",symbols1)
print("symbols2:(AMPLITUDE)\n",symbols2)
symbols1:(RUNLENGTH,SIZE)
[(0, 3), (0, 1), (0, 1), (1, 1), (3, 1), (2, 1), (0, 0)]
symbols2:(AMPLITUDE)
```

注意如果VALUE为0, AMPLITUDE为0, 而不是字符串'0', 因为它代表-1。

### 8. DC系数的DCPM编码

根据DCT变换,每个块都会得到一个DC分量。对于每个颜色空间的DC分量,计算差值,使得过去的值可以用现在的值加上之前的累加和来表示。

(size, amplitude)

['110', '0', '0', '0', '0', '1', 0]

```
# 输入DC系数数组,输出SIZE和AMPLITUDE
def dcpm(dc_array):
   sizes = []
    amplitudes = []
   for i in range(dc_array.shape[0]):
        if i==0:
            sizes.append(int_size(dc_array[i]))
            amplitudes.append(int_to_binstr(dc_array[i]))
            sizes.append(int_size(dc_array[i]-dc_array[i-1]))
            amplitudes.append(int_to_binstr(dc_array[i]-dc_array[i-1]))
   return sizes, amplitudes
# 以书中例子作为测试
dc arrays = np.array([150, 155, 149, 152, 144])
sizes, amplitudes = dcpm(dc_arrays)
print("SIZE:\n", sizes)
print("AMPLITUDE:\n", amplitudes)
SIZE:
[8, 3, 3, 2, 4]
AMPLITUDE:
['10010110', '101', '001', '11', '0111']
```

9. 哈夫曼熵编码

建立四个哈夫曼树,两个用于Y通道的DC和AC编码,两个用于CbCr通道的DC和AC编码 其中对于DC系数,对SIZE进行哈夫曼编码,对于AC系数,对Symbol1(RUNLENGTH,SIZE) 元组进行哈夫曼编码

具体实现见huffmantree.py,或TestModule.ipynb

```
H_DC = HuffmanTree(sizes)
H_AC = HuffmanTree(symbols1)

print("DC SIZE: encode\n", H_DC.value_to_bitstring_table())
print("AC tuple:encode\n", H_AC.value_to_bitstring_table())

DC SIZE: encode
{8: '00', 2: '01', 4: '10', 3: '11'}
AC tuple:encode
{(3, 1): '00', (0, 3): '010', (1, 1): '011', (0, 1): '10', (0, 0): '110', (2, 1): '111'}
```

### 解码器

- 1. 读取二进制文件并进行哈夫曼解码,然后根据存储的AMPLITUDE解码DC和AC系数并还原成z型数组(此处省略见decode.py)
- 2. 将z型数组还原成8x8的块

```
# 具体二进制文件的读取和解码见decode.py
# 此处整体码字的解码, 从得到z型数组开始
# 将z型数组还原成8x8的块
def zigzag to block(zigzag):
   # assuming that the width and the height of the block are equal
   rows = cols = int(math.sqrt(len(zigzag)))
   if rows * cols != len(zigzag):
      raise ValueError("length of zigzag should be a perfect square")
   block = np.empty((rows, cols), np.int32)
   for i, point in enumerate(zigzag_points(rows, cols)):
      block[point] = zigzag[i]
   return block
z_array_decode = zigzag_to_block(z_array)
print(z_array_decode)
[[32 6 -1 0 0 0 0 0]
[-1 0 0 0 0 0 0 0]
[-1 0 1 0 0 0 0 0]
[-1 0 0 0 0 0 0 0]
[ 0
    0 0 0 0 0
                 0
                    0]
[000000000]
[000000000]
[000000000]]
```

3. 逆量化

```
# 逆量化,直接和量化表点乘
dequan_block = z_array_decode*QY
print(dequan block)
[[512 66 -10
                       0
                          01
[-12]
      0
                          01
[-14]
      0
        16
             0
                0
                   0
                        01
[-14]
      0
         0
            0
                       0 01
                  0 0 0]
      0
        0
           0
              0
  0
  0
     0
        0 0 0 0 0 0]
   0 0 0 0 0 0 0 0]
                  0 0 0]]
```

#### 4. 逆DCT变换

$$\widetilde{f}(i,j) = \sum_{u=0}^{7} \sum_{v=0}^{7} \frac{C(u)C(v)}{4} \cos \frac{(2i+1)u\pi}{16} \cos \frac{(2j+1)v\pi}{16} F(u,v)$$

```
def IDCT TRANSFORM(block):
    res = np.zeros(block.shape)
    C = lambda x: math.sqrt(2)/2 if x==0 else 1
    for i in range(8):
              for j in range(8):
                    sum = 0
                   for u in range(8):
                     for v in range(8):
                             sum + = C(u) * C(v) / 4 * math.cos(math.pi*(2*i+1)*u/16) * math.cos(math.pi*v*(2*j+1)/16) * block[v][u]
                   res[j][i] = round(sum)+128
    return res
idct_block = IDCT_TRANSFORM(dequan_block)
print(idct_block)
[[ 199. 196. 191. 186. 182. 178. 177. 176.]
                                         183.
   201. 199. 196. 192. 188. 183. 180. 178.]
203. 203. 202. 200. 195. 189. 183. 180.]
202. 203. 204. 203. 198. 191. 183. 179.]
                                                        178.]
   200. 201. 202. 201. 196. 189. 182. 177.]
200. 200. 199. 197. 192. 186. 181. 177.]
 [ 204. 202. 199. 195. 190. 186. 183. 181.]
[ 207. 204. 200. 194. 190. 187. 185. 184.]
```

#### 5. 得到重构误差

```
# 计算重构误差
e = block - idct block
print(e)
              2. 7. -3. -2. -1.]
[[ 1. 6. -2.
                  1. -1. -2. -3.]
[-1. 4.
         2. -4.
 [ 0. -3. -2. -5.
                  5. -2.
                         2. -5.]
[-2. -3. -4. -3. -1. -4.
                          4. 8.]
      4. -2. -1. -1. -1.
 [ 0.
                          5. -2.1
      0.
         1.
             3.
                 8. 4.
                          6. -2.1
              5.
                 1.
 [ 1. -2.
         0.
                     1.
                         4. -6.1
 [ 3. -4.
         0.
              6. -2. -2.
```

## 3、结果对比

JPEG 和 GIF 图像格式的视觉效果和压缩效果比较(包括压缩率的比较和失真度的比较,各占10%)。

#### 视觉效果





## 压缩后的图像

具体见pro2中的

<b>■</b> 动物gif.gif	今天 下午5:51
■ 动物jpg.jpg	2018年11月20日 下午11:28
■ 卡通gif.gif	今天 下午5:52
■ 卡通jpg.jpg	2018年11月20日 下午11:28

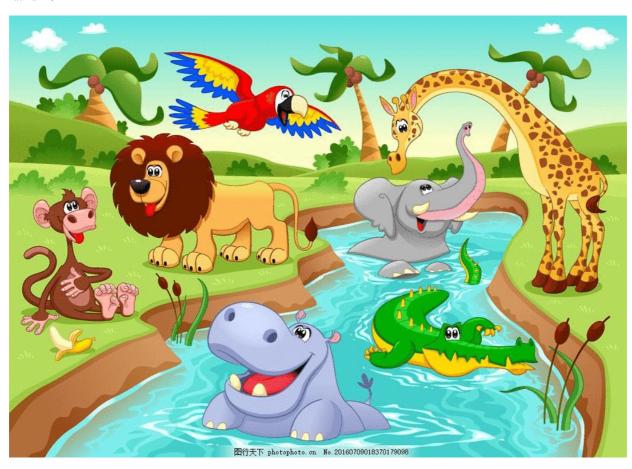


JPEG压缩并解码重构出来的图像(由于原图像的高度不为8的整数倍,故先进行padding后再进行压缩处理)





JPEG压缩并解码重构出来的图像(由于原图像的高度不为8的整数倍,故先进行padding后再进行压缩处理)



## 压缩率

在写二进制文件的时候对写入的位数进行计算,或者使用UltraEdit查看十六进制格式。

1. 动物图片编码后的位数为**1329860**,由于原图片为经过压缩后的jpg文件,对其使用RGB真彩色位图的计算方式,得到总位数为**17,160,000**,压缩率为**0.077497669**。

```
encode1.b × encode2.b ×
00000020h: 31 31 30 31 30 30 31 31 31 30 31 30 31 30 31 31 ; 1101001110101011
00000030h: 30 30 30 31 31 30 30 31 30 31 30 31 30 31 30 ; 00011001011010
00000040h: 30 30 30 30 31 30 30 30 31 31 31 30 30 31 31 30 ; 0000100011100110
00000050h: 30 31 30 31 30 30 30 30 31 30 30 31 31 31 31 <mark>30</mark> ; 0101000010011110
00000060h: 30 31 30 30 30 30 31 31 31 31 30 30 30 30 30; 0100001111100000
00000070h: 30 30 30 30 31 30 31 30 31 30 30 30 30 30 ; 0000010101100000
00000090h: 30 30 30 31 30 30 30 30 30 30 31 31 31 30 30 30; 0001000000111000
000000a0h: 30 30 30 30 31 30 30 30 30 30 30 31 30 31 31 ; 0000100000001011
000000e0h: 31 30 30 31 30 30 31 31 30 31 30 30 30 31 30 30; 1001001101000100
000000f0h: 30 30 31 30 31 30 31 30 31 30 31 30 31 30 31; 001010101010101
00000100h: 30 30 30 31 30 31 30 30 30 30 30 31 30 31 30; 0001010000001010
```

将jpg转换为gif的格式后的文件大小为616KB, 压缩率为0.2871794872

2. 同理卡通图片原位数为**16,760,832**,编码后为**755615**,压缩率为**0.04508218924** 动物卡通图片的gif大小为**417KB**.压缩率为**0.1990354655** 

动物图像	jpeg压缩	gif
17,160,000 bits (2.145MB)	1329860 bits (166.2325KB)	616KB
压缩率	0.077497669	0.2871794872

动物卡通图像	jpeg压缩	gif
16,760,832 bits (2.095MB)	755615 bits (94.451KB)	417KB
压缩率	0.04508218924	0.1990354655

## 失真度

$$MSE = \sigma = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} (x_n - y_n)^2$$
  
$$SNR = 10 \log_{10} \frac{\sigma_x^2}{\sigma_d^2}$$

其中  $\sigma_x$  为原始数据均方,  $\sigma_d$  为均方差 MSE。

```
# 失真度计算
# 适用于RGB图像,注意shape相同
# 均方差
def MSE(reCons, origin):
    res = 0
    for i in range(reCons.shape[0]):
       for j in range(reCons.shape[1]):
               res += sum((reCons[i,j] - origin[i,j]) ** 2)
    res = res / (reCons.shape[0]*reCons.shape[1])
    return res
# 信噪比
def SNR(reCons,origin):
    res = 0;
    for i in range(origin.shape[0]):
       for j in range(origin.shape[1]):
               res += sum(origin[i,j]** 2)
    res = res / (origin.shape[0]*origin.shape[1])
    return 10*math.log(res**2/MSE(reCons, origin)**2,10)
```

动物图片	JPEG	GIF
均方差	141.428259886	131.650367714
信噪比	6.844158124101839	7.466440552682235

动物卡通图片	JPEG	GIF
均方差	111.04381958	98.9218447552
信噪比	8.993319475662155	9.997363176949868

```
print("JPEG\n")
print("动物图片的均方差: ",MSE(rgb1,img1))
print("动物卡通图片的均方差: ",MSE(rgb2,img2))
print("动物图片的信噪比: ",SNR(rgb1,img1))
print("动物卡通图片的信噪比: ",SNR(rgb2,img2))

gif1 = imageio.imread('../动物gif.gif')
gif2 = imageio.imread('../卡通gif.gif')
gif1 = gif1[:,:,0:3]
gif2 = gif2[:,:,0:3]
print("GIF\n")
print("动物图片的均方差: ",MSE(gif1,img1))
print("动物下通图片的均方差: ",MSE(gif2,img2))
print("动物图片的信噪比: ",SNR(gif1,img1))
print("动物图片的信噪比: ",SNR(gif1,img1))
print("动物下通图片的信噪比: ",SNR(gif1,img1))
```

#### **JPEG**

动物图片的均方差: 141.428259886 动物卡通图片的均方差: 111.04381958 动物图片的信噪比: 6.844158124101839 动物卡通图片的信噪比: 8.993319475662155

GIF

动物图片的均方差: 131.650367714 动物卡通图片的均方差: 98.9218447552 动物图片的信噪比: 7.466440552682235 动物卡通图片的信噪比: 9.997363176949868