Лекция 4

Очереди с приоритетами, кучи

Очередь с приоритетом и кольцевая

Мы продолжаем изучать динамические структуры данных. На прошлой лекции мы познакомились с простой очередью сегодня занятие у нас будет посвящено чуть более сложным вариантам той самой очереди.

Что такое очередь с приоритетом и что такое кольцевая очередь? Начнем с более простой структуры - это кольцевая очередь. Принцип её работы точно такой же самый как и у обычной простой очереди, то есть первый элемент который попадает в нашу очередь первым её и покидает. Но с одним маленьким нюансом, если в случае с простой очередью мы извлекаем данные из элемента который находятся в начале очереди, и затем этот элемент исключаем из очереди, то в случае кольцевой очереди мы этот элемент не исключаем. Мы получаем данные этого элемента, а затем сам этот элемент перемещаем в конец очереди. По кругу. Поэтому, собственно такая очередь и называется кольцевой. Далее мы извлекаем следующий элемент, получаем его данные и опять помещаем его в конец очереди. Таким образом эта очередь имеет как бы зацикленный вид.

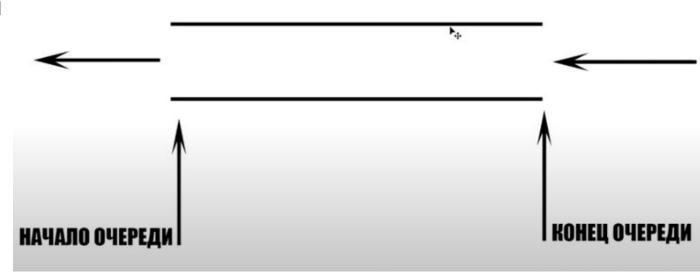
Очередь с

Несколько более сложн**ытири ористетном** вариантом очереди является очередь с приоритетом. Порядок извлечения элементов из такой очереди зависит от приоритета обработки такого элемента. Критерием, по которому будет оцениваться приоритетность необходимой обработки элементов очереди, то есть, в каком порядке они будут извлекаться может быть всё что угодно: данные

- структуры
- СПИСКИ
- классы и т.д.

Главное, что бы у Вас был определён приоритетный параметр по которому и будет совершаться выборка. В нашем, примере, конкретном качестве приоритета выбраны просто обычные целые числа. Вы видите слева вверху на рисунке изображения трех элементов. Логика их обработки будет такая: чем меньше значение числа элемента - тем



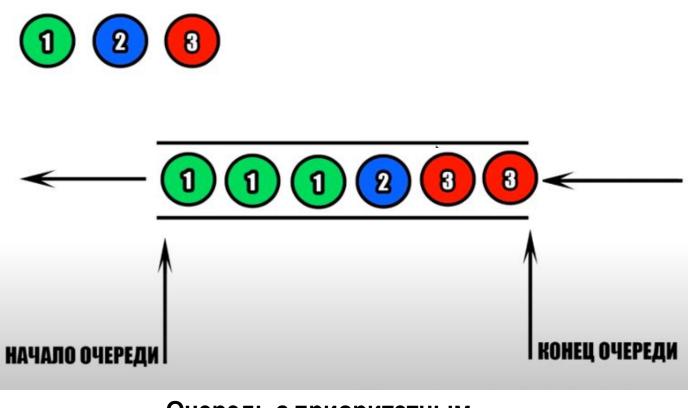


То есть у зеленого элемента будет **первый приоритет**, у синего – **второй**, ну и у красного – **третий**. Самым высокоприоритетным, для обработки, элементом, в данной схеме, и является зеленый элемент со значением «1».

Рассмотрим варианты, каким образом может быть организована работа приоритетной очереди. Один из этих вариантов, гласит нам о том, что элементы в очереди должны быть упорядоченный по приоритетам в момент поступления элемента в очередь. Это означает, что когда мы добавляем элемент в очередь, он сразу же становится в нужном порядке в соответствии со своим приоритетом. Такой вариант организации очереди с приоритетом называется очередь с

приерительным включением. При таком варианте организации очереди, у нас элементы добавляются в очередь просто в порядке их поступления, и ни как не сортируются. Но в момент извлечения из очереди мы сначала выбираем элемент который имеет наивысший приоритет для обработки.

То есть разница в том, где выполняется обработка постановки задач согласно их приоритетам.

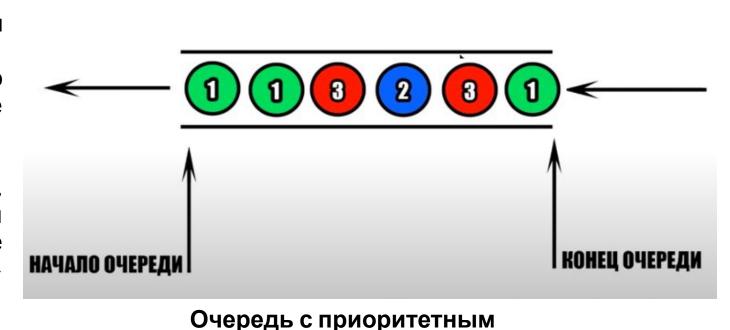


Очередь с приоритетным

Таким образом, обработка положения элемента в очереди, согласно его приоритету, в первом варианте (с приоритетным включением) сводится к тому, что у нас сначала ставится элемент в нужное положение, и затем мы уже не разбираемся, где он находится. Просто все подряд извлекаем, так как все элементы у нас будут уже с одной стороны отсортированы по мере важности, в другой стороны – они будут стоять в очереди по мере их постановки. На рисунке, на прошлом слайде, зелёные элементы с номером «1» стоят друг за другом, но это не обязательно значит, что они в очередь поступили друг за другом! Вполне возможны любые варианты: сначала в очередь встали синий и красный элементы, потом зелёный, потом красный, потом снова два зелёных. Но сам принцип формирования очереди с включением расставил их в том порядке, что на рисунке, при этом порядок поступления зелёных элементов тоже сохранён. Сначала стоит зелёный который пришёл первым, потом – другие два, что пришли позже, но тоже в порядке поступления.

Во втором же случае (с приоритетным исключением) мы просто добавляем в очередь все элементы подряд, а когда нам нужно извлечь элемент – тогда мы уже и разбираемся у какого из наших элементов наивысший приоритет для обработки и для извлечения его данных и так далее. При этом снова важнее всего – приоритет извлекаемого элемента, потом момент его постановки в очередь.

На рисунке справа сначала извлекаются, последовательно, два зелёных элемента, потом очередь проверяется на наличие ещё «зелёных». У нас такой есть, следовательно - извлекаем его. Потом синий, потом первый красный, потом – второй.

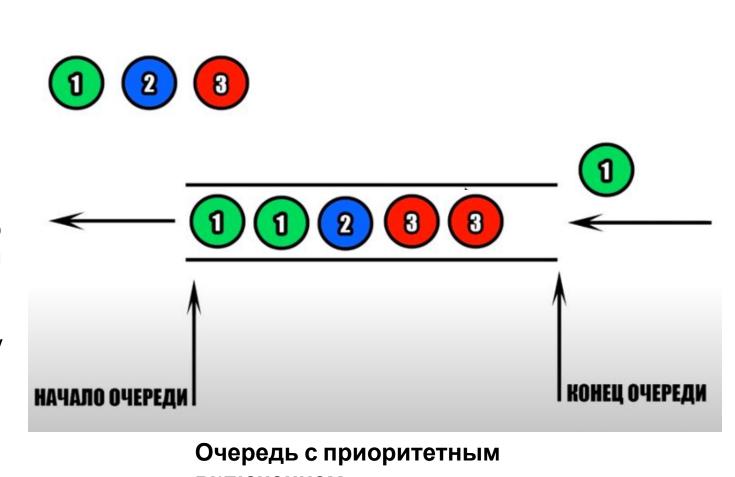


Рассмотрим добавления нового элемента в очередь с приоритетным включением. При таком варианте, элементы в очереди находятся в упорядоченном состоянии (см. рисунок) согласно их приоритетам. Представим, что мы хотим добавить еще какой-то элемент в нашу очередь. Пускай это будет зелёный элемент с приоритетом 1, то есть, с наивысшим приоритетом.

Согласно правилам обычной очереди мы должны были бы поставить такой элемент просто в конец очереди, но так как он имеет приоритет 1, то есть наивысший, а очередь у нас с приоритетным включением, то мы должны выполнить такие шаги: мы должны наш новый элемент расположить согласно его приоритету.

Получается, что в нашей очереди для каждого приоритета есть своя очередь. Элементы с приоритетом 1 находится в своей очереди они выстраиваются друг за другом в порядке их поступления.

Элементы под индексом 2 выстраивается в свою очередь согласно их поступлению и далее элементы под индексом 3. Мы не можем поместить новый элемент ни в начало имеющимися очереди, НИ между уже зелёными элементами, так как они пришли раньше. В данном случае, нам НУЖНО поместить наш новый элемент между последним зелёным И первым СИНИМ Это нужно учесть элементами. при разработке алгоритма добавления элемента в очередь с приоритетным включением.



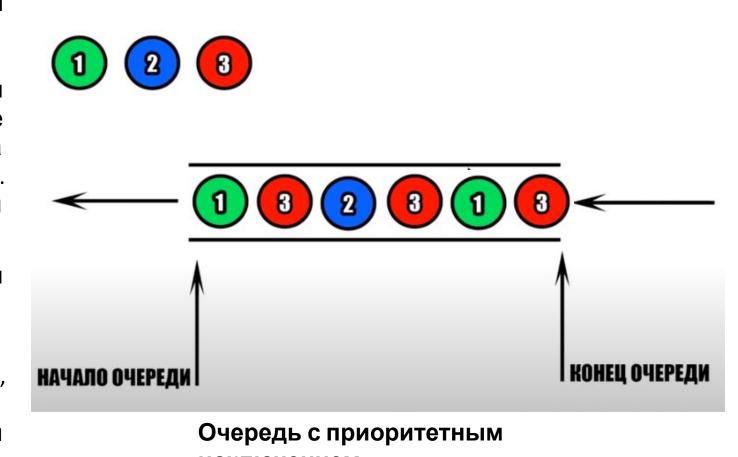
В случае с очередью с приоритетным исключением – у нас гораздо проще процесс постановки элементов в очередь – просто записываем их по мере поступления. А вот процесс извлечения должен идти согласно приоритетов. Например, очередь на рисунке. Сначала выходит/забираем зелёный (с высшим приоритетом), что стоит ближе к выходу (началу очереди). Потом проверяем все элементы на наличие ещё «зелёных». Если находим (как у нас) – забираем. Потом ищем и выводим элементы с приоритетом «2» (синие), а когда кончатся они – выводим красные, в порядке их постановки в очередь.

Чисто технически, поиск и вынимание приоритетных элементов, лежащих в глубине очереди, удобно реализовывать на стеке. Разумеется размер стека должен быть **не меньше, чем длина очереди минус 1**

(почетий) енительно к нашему рисунку, при поиске второго зелёного элемента, было бы удобно откинуть на стек сначала красный, потом синий, потом снова красный элементы (считаем их по порядку, от выхода), а после обнаружения и извлечения зелёного — снова всё вернуть из стека на своё место в очереди. При этом сохраняется порядок поступления элементов.

Потом этот же алгоритм применяется для поиска синих, а потом и красных элементов.

Замечание. Если в очереди остаются только элементы с самым низким приоритетом, выводить их можно уже быстрее, без использования стека. Это нужно помнить и



Как Вам уже должно быть понятно, у обеих очередей, при таком «лобовом» алгоритме организации, нет выигрыша в использовании, так как и там и там есть операции за O(1) и O(n^m) (где n – количество элементов в очереди, а m – количество приоритетов).

Есть ли способ уменьшить затраты времени? В программировании (и в Ваших лабораторных работах) есть прямой ответ на этот вопрос. Если нужно выиграть время – нужно менять алгоритм. Даже если Ваш прежний алгоритм давал правильное решение, но за большее время.

В прошлом семестре мы уже знакомились с одной структурой, которая всегда была организована так, что её элементы упорядочивались как в очереди с приоритетами. В частности – с приоритетным включением.

Это была – неубывающая двоичная Куча.

Двоичная куча (binary heap) – просто реализуемая структура данных, позволяющая быстро (за логарифмическое время) добавлять элементы и извлекать элемент с максимальным приоритетом (например, максимальный по значению).

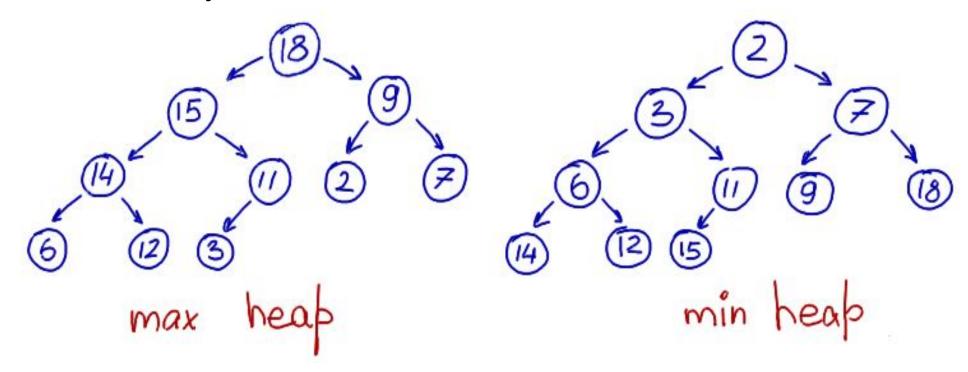
Двоичная куча представляет собой полное бинарное дерево (complete binary tree), для которого выполняется основное свойство кучи: все уровни заполнены, возможно, за исключением последнего и приоритет каждой вершины больше приоритетов её потомков. В простейшем случае приоритет каждой вершины можно считать равным её значению. В таком случае структура называется max-heap, поскольку корень поддерева является максимумом из значений элементов поддерева.

- Значение в любой вершине не меньше, чем значения её потомков
- Глубина всех листьев (расстояние до корня) отличается не более чем на 1 слой
- Последний слой заполняется слева направо без «дырок»

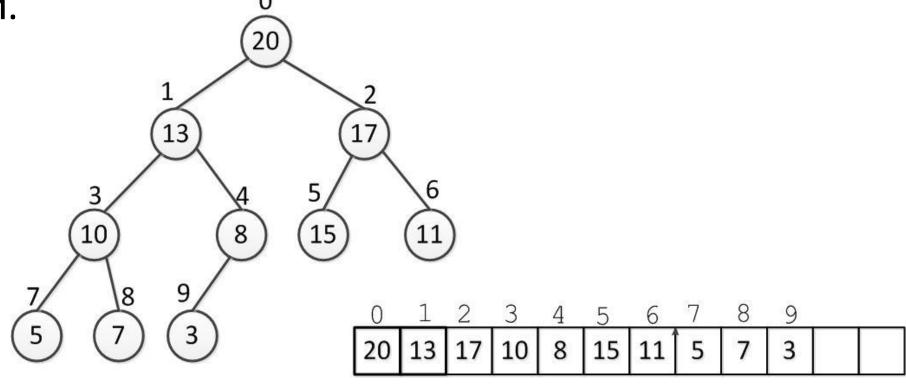
Свойство порядка размещения вершин (heap order property) заключается в том, что двоичная куча может быть максимальной (maximum heap) или минимальной (minimum heap):

maximum heap - если значение (приоритет) в каждом узле больше или равно значениям в узлах потомков;

minimum heap - если значение (приоритет) в каждом узле меньше или равно значениям в узлах потомков.



Элементы бинарной кучи организованы таким образом, что приоритет вершины не ниже приоритета каждого из ее сыновей.



невозрастающая пирамида (max-heapproperty)

Сыновьями вершины с индексом i являются вершины с индексами $2 \cdot i + 1$ и $2 \cdot i + 2$. А родитель имеет индекс (i-1)/2, где i – индекс «ребёнка».

Бинарные кучи (пирамиды)

Пирамида – это структура данных, представляющая собой объект-массив, который можно рассматривать как почти полное бинарное дерево. Его можно реализовывать не только на массивах, но и списках.

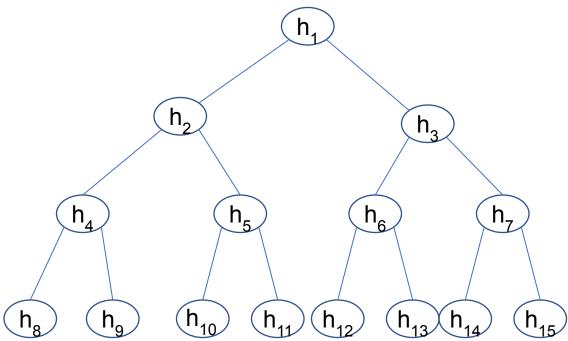


Полная пирамида при *n*=15

Пусть дан набор элементов h[1..15]

Полная пирамида может быть изображена в виде корневого бинарного дерева, в котором элементы $h_{_{2i+1}}$ и $h_{_{2i+2}}$ являются сыновьями элемента $h_{_{i}}$

Элемент в любом узле численно не меньше всех своих потомков, а вершина полной пирамиды $h_{\scriptscriptstyle 1}$ содержит максимальный элемент всей последовательности.



Пример полной пирамиды при *n* =12

Если число элементов в полной пирамиде не равно 2k-1, самый нижний уровень дерева будет неполным: недостающих сыновей можно достроить, добавив в пирамиду несколько заключительных «минимальных» элементов «0», не нарушающих условия пирамиды.

Последовательность, упорядоченная по убыванию/возрастанию, является полной пирамидой.

Например, последовательность из 12 элементов

12, 11, 7, 8, 10, 6, 3, 2, 1, 5, 9, 4

является полной пирамидой с вершиной 12.

Основные операции над элементами пирамиды

Пусть А – массив, на котором построена куча (пирамида)

```
length[A] — количество элементов массива
heap size[A] - количество элементов пирамиды,
               содержащиеся в куче А
Parent(i)
  return (i-1)/2
Left(i)
  return 2·i+1
Right(i)
  return 2·i+2
```

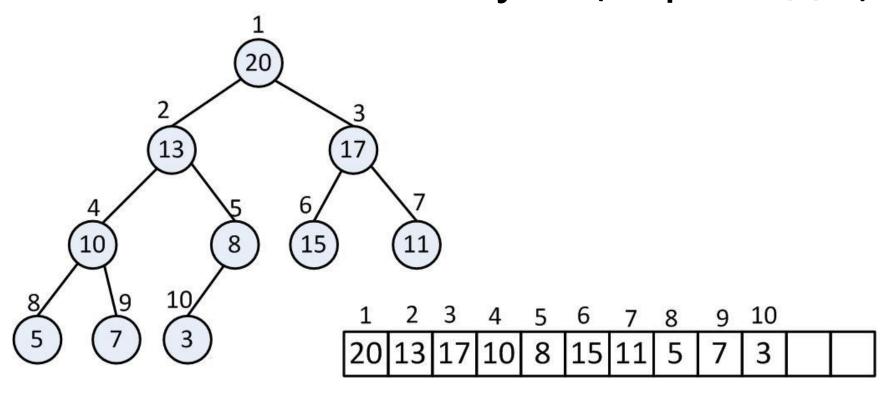
```
Реализация функций на языке Си.
Для вершины і вычисляются позиции левого и
правого сыновей.
return i << 1 + 1;
int right(int i) правый сын вершины i
  return (i + 1) << 1;
```

Отцом вершины с индексом i является вершина с индексом (i-1)/2, у корневой вершины отца нет.

```
int parent(int i) | отец вершины i
{
 return (i – 1) >> 1;
}
```

Высота пирамиды, h, определяется как высота его корня и равна O(logn), где n – количество элементов в пирамиде. Время исполнения основных операций в пирамиде пропорционально высоте дерева.

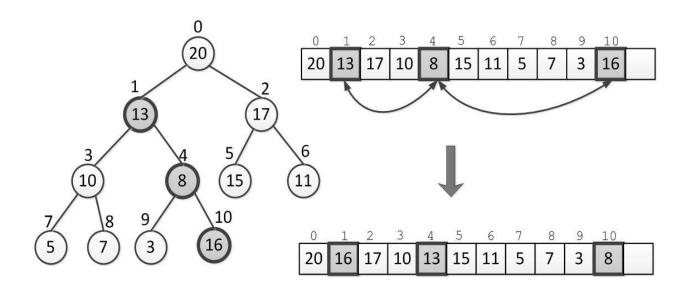
Свойство кучи (пирамиды)



- Свойство невозрастающих пирамид (max-heap property)
 A [Parent (i)] ≥ A[i]
- Свойство неубывающих пирамид (min-heap property)
 A [Parent (i)] ≤ A[i]
- Нижний ряд заполняется слева на право!

Основные методы

Insert (вставка) элемента в пирамиду



```
Процедура Heap\_Insert(x) Parent = (i-1)/2 = 4
i←heap_size[a]
a[i] \leftarrow x
heap\_size[a] \leftarrow heap\_size[a] + 1
Sift_Up(i)
конец процедуры
```

Parent =
$$(i-1)/2 = 4$$

Sift_Up(i)

if i = 1 return

if A[i] \geq A[Parent(i)]

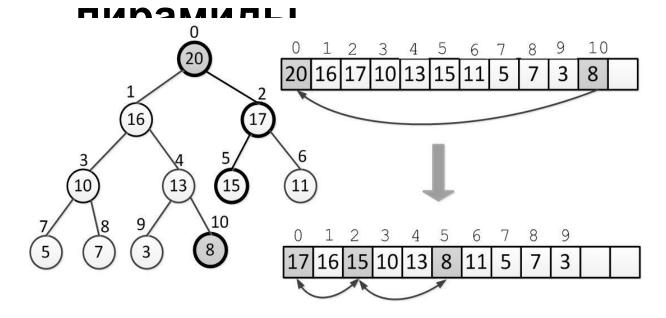
Swap(i, Parent(i))

Sift_Up (Parent(i))

Процедура *Heap_Insert* вызывает в процессе своей работы процедуру *Sift_Up(i)*, которая «просеивает вверх» по пирамиде элемент из вершины с номером *i*, если он не удовлетворяет свойству пирамиды.

Удаление максимального элемента из

O(log₂ N)



```
функцияНеар_Extract( a) : ключ
```

| извлечение максимального элемента из кучи

Если $heap_size[a] < 1$ **то выдать** -1 | куча пуста $max \leftarrow a[0]$ $a[0] \leftarrow a[heap_size[a]]$ $heap_size[a] \leftarrow heap_size[a] - 1$ $Sift_Down(a, 0)$ **Выдать** max

Конец функции

```
«Просеивание вниз» для обеспечения сохранения свойств
кучи.
по пирамиде а
номером і
l \leftarrow left(i)
r \leftarrow right(i)
Если l < heap\_size[a] и a[l] > a[i] то
largest←l
иначе
largest←i
Если r < heap size[a] и a[r] > a[largest] то
largest←r
Если largest ≠ i то
начало
a[i] \leftrightarrow a[largest] | обмен значениями
   Sift Down(a, largest)
конец
конец процедуры
```

```
template <class T>
void Heap<T>:: heapify(int i) {
  int left, right;
  int temp;
  left = 2*i+1;
  right = 2*i+2;
  if(left < heapSize) {</pre>
    if(h[i] < h[left]) {</pre>
      temp = h[i];
      h[i] = h[left];
      h[left] = temp;
      heapify(left);
  if(right < heapSize) {</pre>
    if(h[i] < h[right]) {
      temp = h[i];
      h[i] = h[right];
      h[right] = temp;
      heapify(right);
```

Операции над кучей

```
Heap_Maximum(A)
   return A[1]
Heap_Extract_Max(A)
   if heap size[A] < 1
       then error "нет элементов"
   max \leftarrow A[1]
   A[1] \leftarrow A[heap size[A]]
   heap size[A] \leftarrow heap size[A] -1
   Sift_Down(A, 1)
   return max
```

Sift_Down(A, i)

```
1 ← Left(i)
r ← Right(i)
if 1 \le heap size[A] и A[1] > A[i]
  then largest - 1
  else largest ← i
if r \le heap size[A] и A[r] > A[largest]
  then largest ← r
if largest ≠ i
  then Обменять A[i] ↔ A[largest]
      Sift Down (A, largest)
```

Структуры

B

Ассоциативные таблицы

```
Каждый элемент – (k, v)
```

k – ключ

v – значение

Операции:

 $i \leftarrow Insert (k)$ - вставить ключ k массивах: Remove (i) - удалить ключ k индексом i О(1) $k \leftarrow Get_Min()$ - взять миним. ключ О(1) $k \leftarrow Extract_Min()$ - удалить мин. ключ О(N) $i' \leftarrow Decrease_Key(i, k)$ - уменьшить ключ О(N) О(1)

Очереди с приоритетами

Очередь с приоритетами (priority queue) — это абстрактный тип данных, предназначенный для обслуживание множества S, с каждым элементов которого связано определенное значение, называющееся ключом (key).

В невозрастающей очереди с приоритетами поддерживаются следующие операции:

- Insert(S, x)
- Maximum(S)
- Extract_Max(S)
- Increase Key(S, x, k)

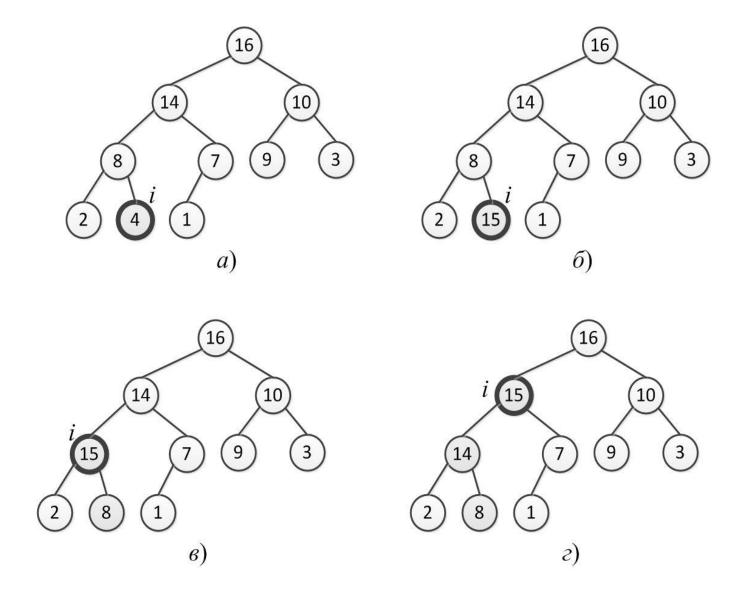
В неубывающей очереди с приоритетами поддерживаются следующие операции:

- Insert(S, x)
- Minimum(S)
- Extract_Min(S)
- Decrease_Key(S, x, k)

Реализация очереди с приоритетами с помощью пирамиды

```
Heap Increase_Key(a, i, key)
 if key < a[ i ]
   return error | Новый ключ меньше текущего
 a[i] \leftarrow key; \mid обновление ключа
 while i > 1 & a[parent(i)] < a[i]
   do a[i] \leftrightarrow a[parent(i)]
      i \leftarrow parent(i)
```

Пример: увеличение ключа



Вставка элемента в очередь

```
Max\_Heap\_Insert(a, key)
heap\_size[a] \leftarrow heap\_size[a] + 1;
a[heap\_size[a]] \leftarrow MINVALUE
Heap\_Increase\_Key(a, heap\_size[a], key);
```

Пятиминутка

Построить невозрастающую кучу, добавляя в нее элементы в указанной последовательности:

18 1 19 5 2 16 0 14 9 4 11

Выполнить действия:

17

Удалить максимальный

Вставить число 3

Увеличить ключ: новое значение =

старый индекс = 4

Напечатать результат:

Куча =_____

Значение максимального = _____

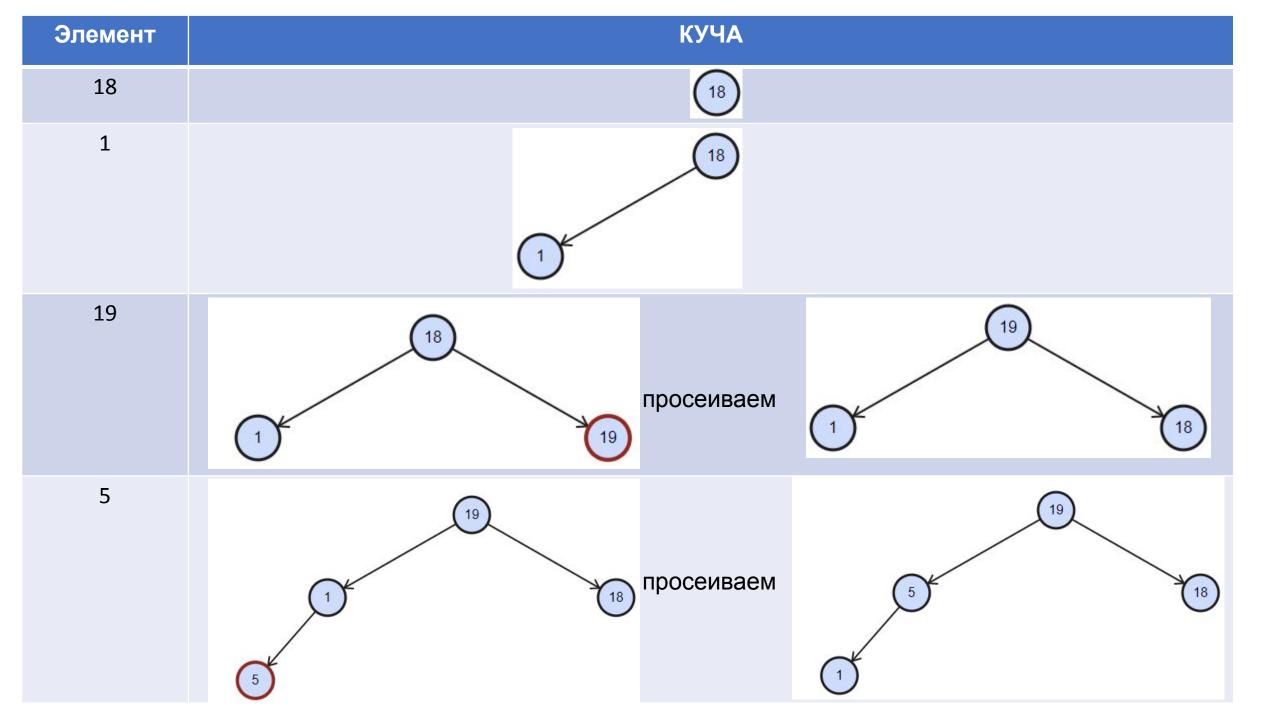
Куча =_____

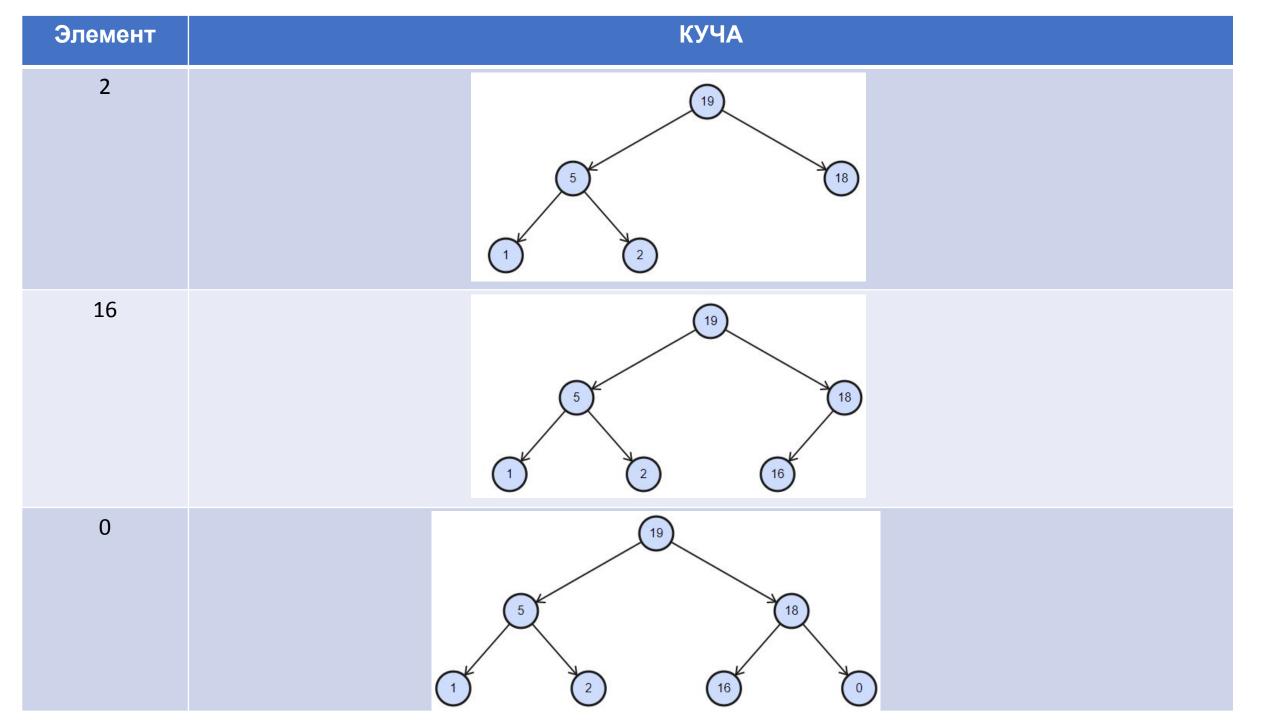
Индекс (приоритет) его = _____

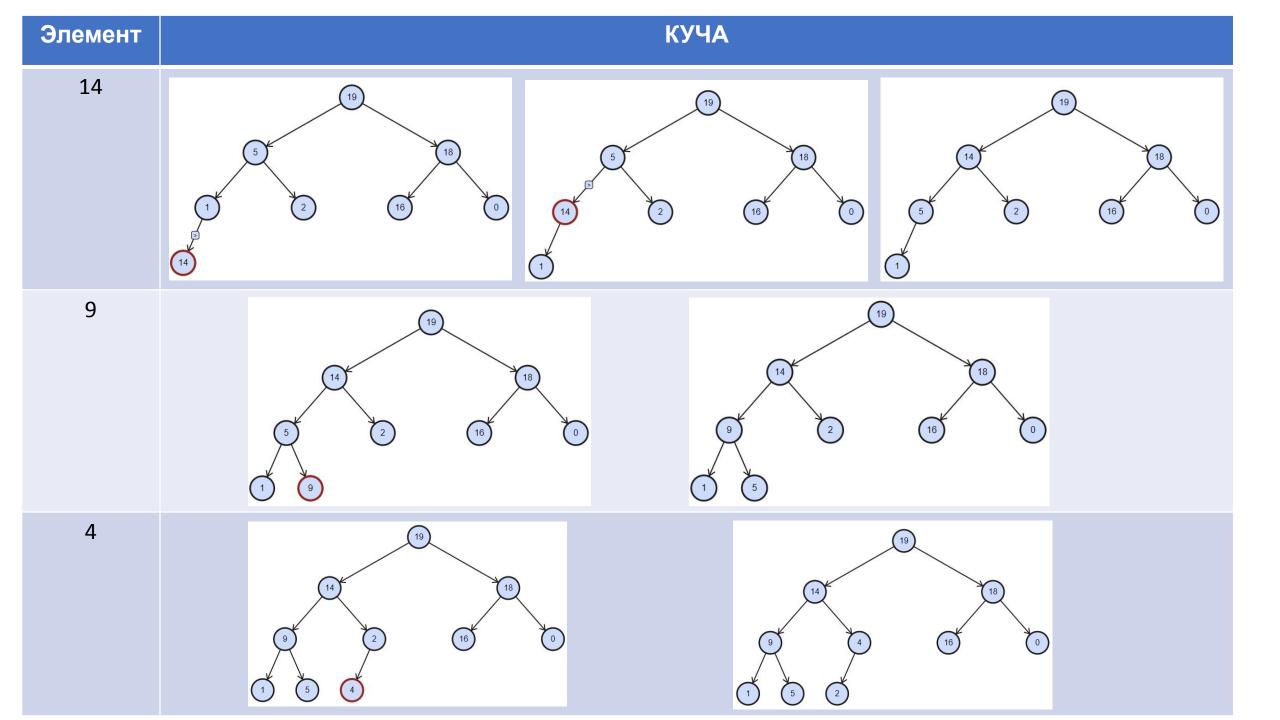
Куча =_____

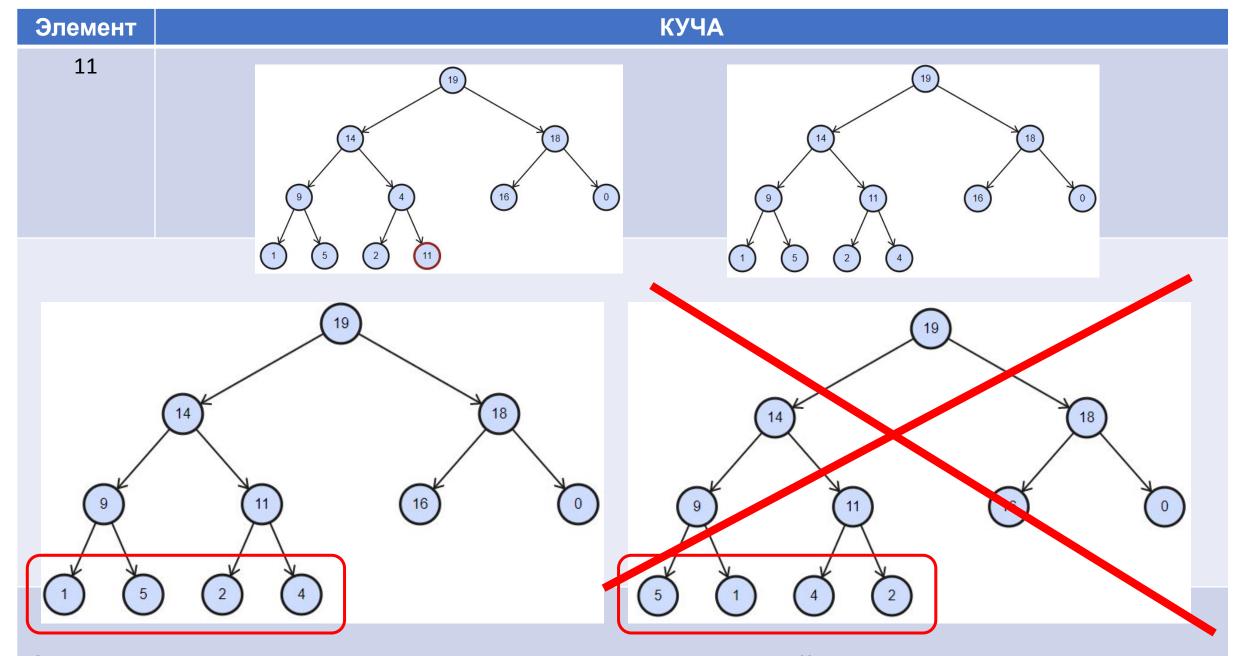
Новый приоритет (индекс) =_____

Куча =_____









ОТВЕТ: 19 14 18 9 11 16 0 1 5 2 4; Максимальный элемент 19

Пятиминутка

Построить невозрастающую кучу, добавляя в нее элементы в указанной последовательности:

18 1 19 5 2 16 0 14 9 4 11

Выполнить действия:

17

Удалить максимальный

Вставить число 3

Увеличить ключ: новое значение =

старый индекс = 4

Напечатать результат:

Куча = 19 14 18 9 11 16 0 1 5 2 4

Значение максимального = 19

Куча =_____

Индекс (приоритет) его = _____

Куча =_____

Новый приоритет (индекс) =_____

Куча =_____

Пятиминутка

Построить невозрастающую кучу, добавляя в нее элементы в указанной последовательности:

18 1 19 5 2 16 0 14 9 4 11

Выполнить действия:

17

Удалить максимальный

Вставить число 3

Увеличить ключ: новое значение =

старый индекс = 4

Напечатать результат:

Куча = 19 14 18 9 11 16 0 1 5 2 4

Значение максимального = **19**

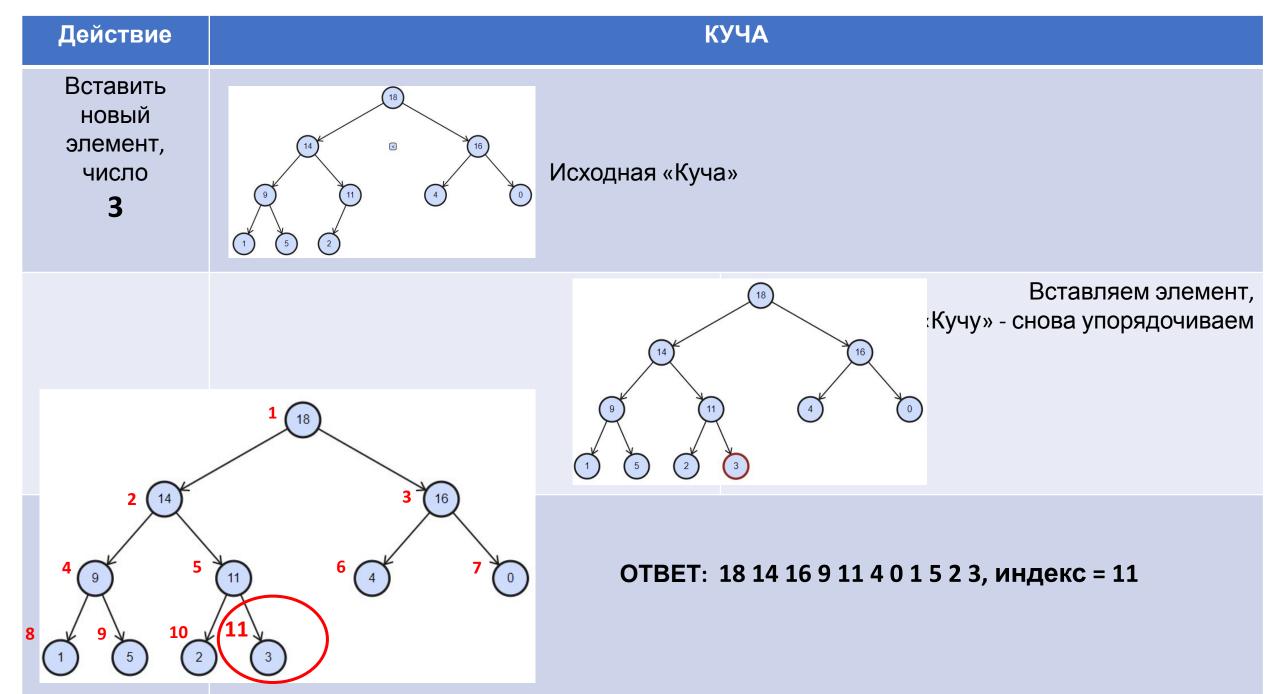
Куча = 18 14 16 9 11 4 0 1 5 2

Индекс (приоритет) его = _____

Куча =_____

Новый приоритет (индекс) =_____

Куча =_____



Пятиминутка

Построить невозрастающую кучу, добавляя в нее элементы в указанной последовательности:

18 1 19 5 2 16 0 14 9 4 11

Выполнить действия:

17

Удалить максимальный

Вставить число 3

Увеличить ключ: новое значение =

старый индекс = 4

Напечатать результат:

Куча = 19 14 18 9 11 16 0 1 5 2 4

Значение максимального = **19**

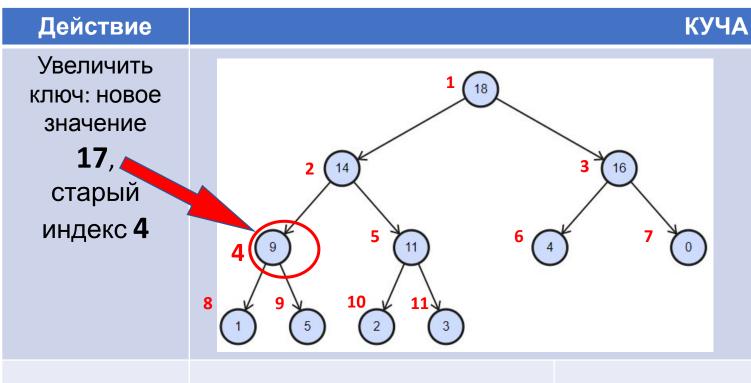
Куча = 18 14 16 9 11 4 0 1 5 2

Индекс (приоритет) его ¹ <u></u>

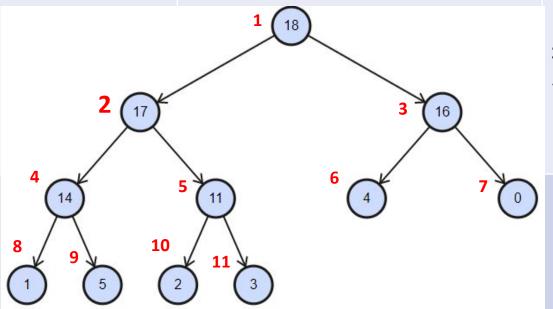
Куча = 18 14 16 9 11 4 0 1 5 2 3

Новый приоритет (индекс) =_____

Куча =____



Исходная «Куча»



Заменяем элемент, «Кучу» - снова упорядочиваем

ОТВЕТ: 18 17 16 14 11 4 0 1 5 2 3, индекс = 2

Пятиминутка

Построить невозрастающую кучу, добавляя в нее элементы в указанной последовательности:

18 1 19 5 2 16 0 14 9 4 11

Выполнить действия:

Удалить максимальный

Вставить число 3

Увеличить ключ: новое значение =

17

старый индекс = 4

Напечатать результат:

Куча = 19 14 18 9 11 16 0 1 5 2 4

Значение максимального = **19**

Куча = 18 14 16 9 11 4 0 1 5 2

Индекс (приоритет) его ¹/₂

Куча = 18 14 16 9 11 4 0 1 5 2 3

Новый приоритет (индекс)2=______

Куча = 18 17 16 14 11 4 0 1 5 2 3

```
#ifndef HEAP H
#define HEAP H
#include <iostream>
using namespace std;
class Heap {
  static const int SIZE = 100; // максимальный размер кучи
  int *h; // указатель на массив кучи
  int HeapSize; // размер кучи
public:
  Неар(); // конструктор кучи
 ~Heap();
 void insert(int); // добавление элемента кучи
  void outHeap(); // вывод элементов кучи в форме кучи
  void out(); // вывод элементов кучи в форме массива
  int getmax(); // удаление вершины (максимального элемента)
 void heapify(int); // упорядочение кучи
};
#endif
```

```
template <class T>
class Heap {
    int size;
    T *h;
             // указатель на массив кучи
    int heapSize; // размер кучи
public:
    Heap(int); // конструктор кучи
    ~Heap();
    void insert(const T &n); // добавление элемента кучи
    void outHeap(); // вывод элементов кучи в форме кучи
    void out(); // вывод элементов кучи в форме массива
    int getmax(); // удаление вершины (максимального элемента)
    void heapify(int); // упорядочение кучи
    T & operator [] (int) {
       return h[i];
    const T & operator [] (int i) const {
       return h[i];
};
```

```
template <class T>
Heap<T>::Heap(int size) {
    heapSize = 0;
    h = new T[this -> size = size];
template <class T>
Heap<T> :: ~Heap() {
    if(h) delete h;
    cout << "distructor" << endl;
```

```
typedef struct {
    int value;
    int key;
} ITEM;
class HEAP {
    ITEM *h;
    int size;
public:
```

```
void Heap :: insert(int n) {
  int i, parent;
  i = HeapSize;
 h[i] = n;
  parent = (i-1)/2;
  while (parent >= 0 && i > 0) {
    if(h[i] > h[parent]) {
      int temp = h[i];
      h[i] = h[parent];
      h[parent] = temp;
    i = parent;
    parent = (i-1)/2;
                          template <class T>
                          void Heap<T> :: insert(const T &n) {
  HeapSize++;
                              if (heapSize >= size) {
                                  throw NoMoreSpase();
                              int i = heapSize;
                              int parent;
                              while (i > 0 \&\& n > h[parent = (i-1)/2]) {
                                 h[i] = h[parent];
                                  i = parent;
                              h[i] = n;
                              heapSize++;
```

```
template <class T>
int Heap<T>:: getmax() {
  int x;
  x = h[0];
  h[0] = h[heapSize-1];
  heapSize--;
  heapify(0);
  return(x);
}
```

Обработка исключений

```
#ifndef NOMORESPASE H
#define NOMORESPASE H
#include <exception>
#include <iostream>
using namespace std;
class NoMoreSpase : public exception {
    char * msq;
public:
    NoMoreSpase() : msg("No more spase") {}
    const char * what() const throw() {
        return msg;
};
#endif
```

```
#include"heap.h"
int main() {
    int count;
    cout << "Imput count element ";
    cin >> count;
    Heap<int> heap(count);
    int k;
    for (int i=0; i <= count; i++) {
        cout << "Imput element " << i+1 << ": ";
        cin >> k;
        try {
            heap.insert(k);
        } catch (NoMoreSpase &ex) {
            cout << "Got an exception: " << ex.what() << endl;
        }
  cout << endl << "Heap:" << endl;
 heap.outHeap();
  cout << endl;
 heap.out();
  cout << endl << "Max element: " << heap.getmax();</pre>
  cout << endl << "New heap:" << endl;
 heap.outHeap();
  cout << endl;
 heap.out();
  cout << endl << "Max element: " << heap.getmax();</pre>
  cout << endl << "New heap:" << endl;
 heap.outHeap();
  cout << endl;
 heap.out();
 return 0:
```

Вывод кучи

```
template <class T>
void Heap<T>:: outHeap() {
  int i = 0;
  int k = 1;
  while(i < heapSize) {
    while((i < k) && (i < heapSize)) {
      cout << h[i] << " ";
      i++;
    cout << endl;
   k = k * 2 + 1;
template <class T>
void Heap<T>:: out() {
  for(int i=0; i< heapSize; i++) {</pre>
  cout << h[i] << " "; }
  cout << endl;
```

```
C:\Windows\system32\cmd.exe
Imput count element 6
Imput element 1: 43
Imput element 2: 6
Imput element 3: 4
Imput element 4: 90
Imput element 5: 674
Imput element 6:
Imput element 7: 5
Got an exception: No more spase
Heap:
674
90 4
6 43 3
674 90 4 6 43 3
Max element: 674
New heap:
90
43
3 (
  43 4 3 6
```