对外平台开发手册

2018. 10. 30

目录

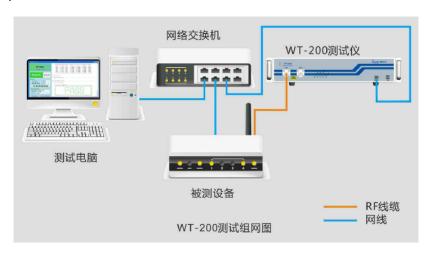
-,	如何搭建开发环境	2
	1.1 对外平台开发条件	2
	1.2 组网图	2
	1.3 工程建立	2
	1.4 实现插件与平台对接	6
Ξ,	快速建立模型	7
三、	软件流程关系	9
	3.1 软件如何运行	9
	3.2 流程-flow-接口对应表	9
四、	如何建立与 DUT 的通讯	11
	4.1 初始化与 DUT 建立通讯	11
	4.2 测试预备标志	12
五、	如何实现 TX, RX 测试	14
	5. 1TX 测试	14
	5. 2RX 测试	
六、	如何实现校准	17
	6. 1 频偏帧校准	17
	6.2 频偏单载波校准	18
	6. 3 功率校准	19
七、	如何实现数据写入	21
	7.1写入 flash	21
	7. 2 写入 efuse	22
附录	₹、如何使用平台提供的方法	24
	使用平台提供的资源	24

一、如何搭建开发环境

1.1 对外平台开发条件

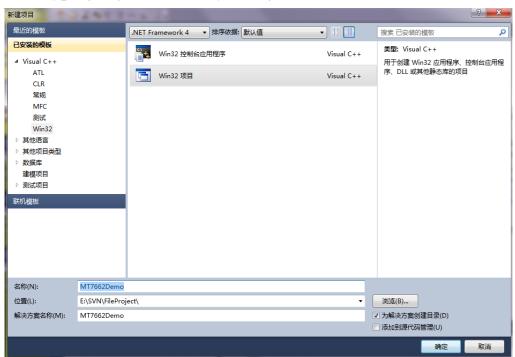
- 1. WT 系列仪器一台
- 2. VS2010 以上版本的软件
- 3. 被测设备一块(本文以MT7662为例子讲述)
- 4. 开发要求的库文件,统一存放于 Platform 文件夹
- 5. 开发要求的头文件,包括 Signal.h、DutBase.h、CallBackFunc.h、IDut.h、DutDefine.h、DutDefine.cpp(只需要修改 DutDefine.h,其余文件不可修改)

1.2 组网图



1.3 工程建立

1) 在 VS2010 建立了一个 MT7662Demo 的 dl1 工程



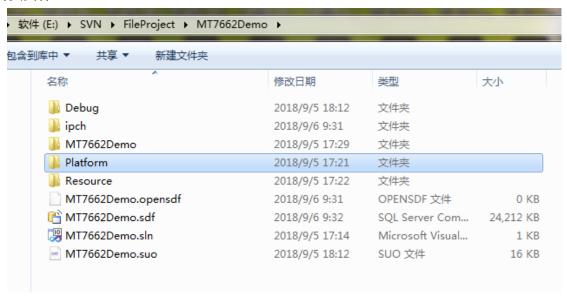
设定是动态链接库,点击完成,如果不是则按下一步设定



选择应用程序类型为 DLL,点击完成

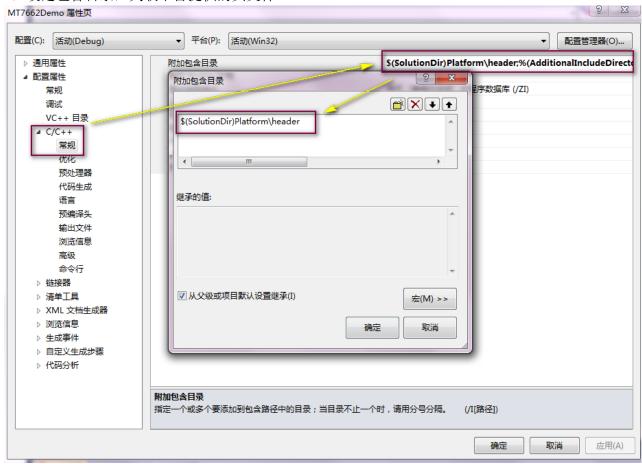


2) 把平台的 Platform 文件夹放入工程目录中, Platform 中含有平台的库文件以及要用 到的头文件

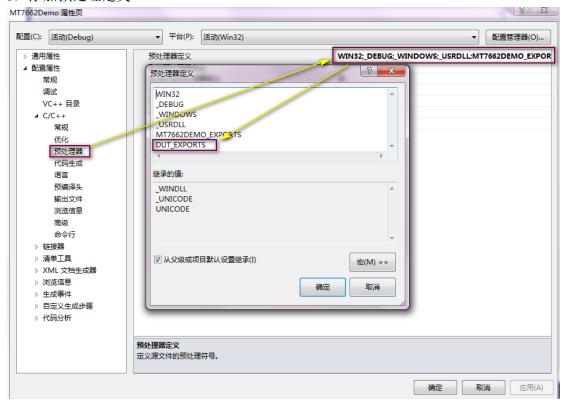


3)把 Platform\DLL\Debug 路径下的所有文件夹以及文件复制到 Debug 里,把 Platform\resource中的两个文件复制到 MT7662Demo 文件夹中

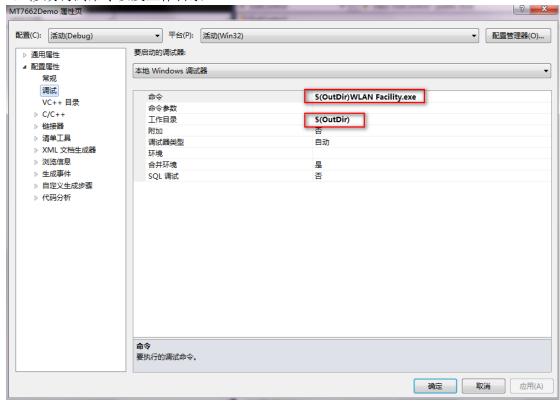
4) 设定包含目录,关联平台提供的头文件



5)添加预处理定义



6) 修改调试命令以及工作目录



7)使用IDut.h定义的命名空间DUT_NAMESPACE,创建新类,继承IDut接口类并实例化所有函数,若实现过程有不需要使用的函数直接返回或返回true

1.4 实现插件与平台对接

1) 只需要修改提供的DutDefine.h文件中的头文件以及宏定义,以MT7662为例子

```
DutDefine.h ×
                                                        MT7662Demo.h ×
{$ DUT_CONTROL
                                                        {$ WINAPI
                                                                                 ▼ 🗐 \overline #define FAR
                        ▼ 🗐 🧵 class DutControl 🔻 👣
   (未知范围)
                                                          UntControl
        =#ifndef __WT_DEMO_H_
#define __WT_DEMO_H_
                                                                 class DutControl : public IDut
                                                                  public:
         #include "IDut.h"
#include "MT7662Demo.h"
                                                                      DutControl();
                                                                       "DutControl():
                                                             39
                                                             40
         #define DUT_CONTROL DutControl
                                                                      virtual void SetCallBackManager(const C
                                                                       virtual void SetDutId(int id);
                                                                      virtual void GetDutInfo(char *dutName,
         #endif
    11
                                                                      virtual int GetAntCount(int band);
                                                             44
                                                             45
                                                                       virtual bool Init();
                                                                       virtual bool Terminate();
```

把继承接口类的头文件名称以及继承接口类的类名修改至DutDefine.h的指定位置

2) 开发完毕后,把生成的DUT插件dll的名称填入PluginCfg. xml中相应的位置,不然平台无法识别要加载的DUT插件,如下图:

```
📙 PluginCfg.xml 🛚
       <?xml version="1.0"?>
     □<PluginCfg>
  3
           <TesterPlugin>
     4
               <NameSet>
  5
                   Name>Tester Legacy.dll</Name>
               </NameSet>
  6
  7
               <Folder>Tester Legacy</Folder>
  8
           </TesterPlugin>
  9
     <DutPlugin>
 10
     <NameSet
                   <Name>MT7662Demo.dll</Name>
 11
                   <!-- <Name>DutTest.dll</Name> -->
 12
 13
               </NameSet>
 14
               <Folder>DEFAULT</Folder>
```

二、快速建立模型

根据第一章的方法搭建好开发环境后,快速编译一个最小化测试程序,了解产测、DUT、仪器的交互流程。只需要实现五个接口,Open、Close、TxFrame、TxStop、GetAntCount。 其中 GetAntCount 仅需要根据实际返回板子拥有的天线数

1第一步实现与 DUT 建立通讯

在 virtual bool Open(int type)接口实现打开 DUT,并进行 DUT 的初始化操作,正式进入可以发包的状态。**7668** 例子如下:

```
//连接DUT, 执行指定的初始化命令
□bool DutControl::Open(int type)
         bool ret = false;
         //加载d11的函数
        m_libHandle = LoadLibraryA("HQADLL.dll");
        m_pbOpenAdapter = (bool_Func_void)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_OpenAdapter@@YGHXI")
        m_pbCloseAdapter = (bool_Func_void)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_CloseAdapter@@YGHXZ");
        m_pbCloseAdapter = (bool_Func_void)vetriosaudress(m_ironaldre, "?HQA_StartIx@@YGHKG@Z");
m_pbStartIx = (bool_Func_ushort)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_StartIx@@YGHKG@Z");
m_pbTxStop = (bool_Func_void)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetChannel=@YGHE@Z");
m_pbSetChannel = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetChannel@YGHE@Z");
        m_pbTxStop = (bool_Func_void)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetChannel@@YGHE@Z");
m_pbSetChannel = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetPreanble@@YGHE@Z");
        m_pbSetDemode = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetPreamble@@YG
m_pbSetRate = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetRate@@YGHE@Z")
         m_pbSetFreqreg = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetFreqOffset@@YGHE@Z");
         m_pbSetNss = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetNss@@YGHE@Z")
        m_pbPerPktBW = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetPerPktBW@@YCHE@Z");
m_pbSetPrimaryBW = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetPrimaryBW@@YGHE@Z");
m_pbSetSystemBW = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetSystemBW@@YGHE@Z");
        m_pbSetSystemBW = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetSystemBW@@YGHE@
m_pbSetTxIPG = (bool_Func_u_long)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetTxIPG@@YGHE@Z");
m_pbSetTxPath = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetTxPath@@YGHE@Z");
        m_pbSetTssiOnOff = (bool_Func_uchar)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetTssiOnOff@@YGHE@Z");//0:off 1:on
m_pbSetATEMode = (bool_Func_bool)GetProcAddress(m_libHandle, "?HQA_SetATEMode@@YGHH@Z");
                if (!m_pbOpenAdapter())
                      break;
                if (!m_pbSetATEMode(true))
               if (!m_pbSetTssiOnOff(1))
                      break:
               ret = true:
         } while (0);
         return ret;
```

2 第二步实现 DUT 发送信号

在 virtual bool TxFrame(int txmode = TX_MODE_COMMON)接口实现 DUT 的发包操作,固定 DUT 发送频道为 2412,11g 54M,由天线 0 发出的信号,设定无限发包。7668 例子如下:

```
//控制DUT发送2412 11G 54M 天线0的信号
=bool DutControl::TxFrame(int txmode /*= TX_MODE_COMMON*/)
    bool bRslt = false;
    int m_demodeValue[eumDemodMax];
    m_demodeValue[eumDemod_11b] = 0;
    m_demodeValue[eumDemod_11ag] = 1;
    m_demodeValue[eumDemod_11n_20M] = 2;
    m_demodeValue[eumDemod_11n_40M] = 2;
    m_demodeValue[eumDemod_11ac_20M] = 4;
    m_demodeValue[eumDemod_11ac_40M] = 4;
    m_demodeValue[eumDemod_11ac_80M] = 4;
    DutSignal m_signal;
    m_signal.channel = 2412;
    m_signal.bw = 20;
    m_signal.demode = eumDemod_11ag;
    m_signal.mcs = 6;
         if (!m_pbSetChannel(m_signal.channel))
            break:
         if (!m_pbSetSystemBW(m_signal.bw))
            break:
         if (!m_pbPerPktBW(m_signal.bw))
```

3 第三步实现 DUT 停止发送信号

在 virtual bool TxStop()接口实现控制 DUT 停止发送信号。7668 例子如下:

```
//控制DUT停止发包
E-bool DutControl::TxStop()
{
    return m_pbTxStop();
}
```

4 第四步实现 DUT 的断开连接

在 virtual bool Close(int type)接口实现 DUT 连接的断开,销毁所有的资源.。7668 例子如下:

```
//断开DUT,释放资源

=bool DutControl::Close(int type)
{
    bool bRlst = true;

    bRlst &= m_pbSetATEMode(false);
    bRlst &= m_pbCloseAdapter();

    FreeLibrary(m_libHandle);
    m_libHandle = NULL;

    return bRlst;
}
```

此时已经完成最小化产测,可以调试运行完整的产测(参考 MT7662Simple 文件夹工程)。

三、软件流程关系

3.1 软件如何运行

WLAN Facility.exe 的运行顺序的依据是 FLOW 的顺序,举个例子,如下图:

软件的运行的流程根据上图就是连接仪器、连接 DUT、TX 测试、RX 测试、断开 DUT、断开仪器。每一行的 FLOW 都是一个单独的操作,但是 FLOW 之间有互相的依赖关系。比如 TX 测试必须先连接仪器和连接 DUT 才可以执行。仪器部分均不需要实现,用户只需要实现 DUT 的控制部分。

所以软件最终的执行方案是,检测 FLOW 的项目,形成一个运行的顺序表,然后按顺序表运行 FLOW 对应的模块。每个模块对应着调用不同的接口,模块与接口的关系是固定的。

3.2 流程-flow-接口对应表

流程	接口	FLOW
打开 DUT	0pen	WT_INSERT_DUT
关闭 DUT	Close	WT_REMOVE_DUT
校准开始	CalBegin	WT_CAL_START
校准结束	CalEnd	WT_CAL_END
帧信号频偏校	<pre>GetAntCount -> SetSignal -></pre>	WT_CAL_FREQ_FRAME
准	<pre>GetTgtPwrAndPwrReg -> TxFrame -></pre>	
	AdjustFreqReg -> TxStop	
单载波信号校	<pre>GetAntCount -> SetSignal -></pre>	WT_CAL_FREQ_CW
准	<pre>GetTgtPwrAndPwrReg -> TxCarrier -></pre>	
	AdjustFreqReg_CW -> TxCarrierStop	
功率校准	<pre>GetAntCount -> SetSignal -></pre>	WT_CAL_PWR
	<pre>GetTgtPwrAndPwrReg -> TxFrame -></pre>	
	AdjustPwrReg -> TxStop	
TX 测试	<pre>GetAntCount -> SetSignal -></pre>	WT_VERIFY_TX_ALL
	<pre>GetTgtPwrAndPwrReg -> TxFrame -></pre>	
	TxStop	
RX 测试	GetAntCount -> SetSignal -> RxStart	WT_VERIFY_RX_PER
	-> GetPerResult -> RxStop	
读取温补值	TempCompensation	WT_READ_THERMAL
写 MAC 地址	SetMac -> GetMac	WT_SET_MAC_ADDRESS

写入校准数据	SaveCalData	WT_SAVE_CAL_DATA
写入校准数据	WriteEfuse	WT_WRITE_EFUSE_FREE
检查校准数据	CheckEfuse	WT_CHECK_EFUSE_WRITE
判断 DUT 是否	IsDutReady	
Ready		
获取界面显示	GetDutInfo	
名字及版本号		
设置平台资源	SetDutId -> SetCallBackManager	

(根据实际需求决定运行哪一项 FLOW,对应着实现 FLOW 相关接口,剩余的 FLOW 对应的接口直接返回即可,不影响其他的 FLOW。没有对应 FLOW 的流程为平台固定调用的流程,根据需要实现,不实现也不影响)

四、如何建立与 DUT 的通讯

4.1 初始化与 DUT 建立通讯

FLOW 配置示例:

建立DUT通讯与FLOW配置中的WT_INSERT_DUT和WT_REMOVE_DUT流程关联

平台在运行FLOW和接口调用的关联性如下:

FLOW项	接口函数
WT_INSERT_DUT	virtual bool Open(int type)
WT_REMOVE_DUT	virtual bool Close(int type)

接口参数传入的值由FLOW项的参数决定,例如:

FLOW项		枚举
WT_INSERT_DUT		WT_DUT_GENERICITY
WT_INSERT_DUT	2G	WT_DUT_WIFI_2G
WT_INSERT_DUT	5G	WT_DUT_WIFI_5G
WT_INSERT_DUT	BT	WT_DUT_BT
WT_INSERT_DUT	ZIGBEE	WT_DUT_ZIGBEE
WT_INSERT_DUT	CW	WT_DUT_CW
WT_INSERT_DUT	LORA	WT_DUT_LoRa
WT_INSERT_DUT	LRWPAN	WT_DUT_Lrwpan

以此类推,WT_REMOVE_DUT同上,提供的值参考代码枚举enum_InsertType



(蓝色框为需要实现的流程)

流程	接口函数
打开DUT	0pen
关闭DUT	Close

接口被调用流程:

Open → Close

4.2 测试预备标志

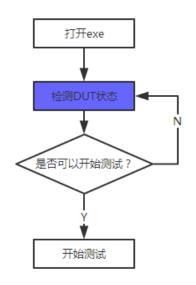
打开软件,界面中黑色框位置是显示板子的状态,处于灰色IDLE状态



经过平台调用接口返回true后状态改变为黄色的ready状态



平台操作流程:



(蓝色框为需要实现的流程)

平台操作流程与接口被调用流程对应关系:

流程	接口函数
检测DUT状态	IsDutReady

接口被调用流程:

IsDutReady

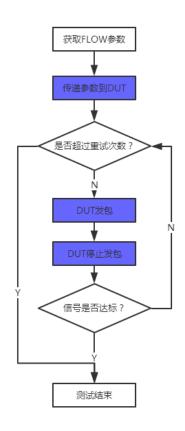
五、如何实现 TX, RX 测试

5.1TX 测试

FLOW 配置示例:

WT_VERIFY_TX_ALL 为 TX 流程关键字,所有操作在此关键字完成

平台操作流程:



(蓝色框为需要实现的流程)

平台操作流程与接口被调用流程对应关系:

流程	接口函数
传递参数到DUT	GetAntCount、SetSignal、GetTgtPwrAndPwrReg
DUT发包	TxFrame
DUT停止发包	TxStop

接口被调用流程:

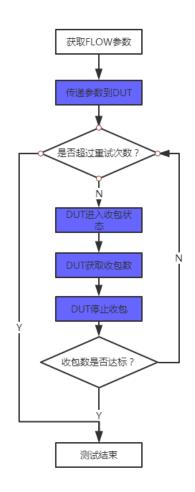
GetAntCount ->SetSignal->GetTgtPwrAndPwrReg ->TxFrame->TxStop

5. 2RX 测试

RX 流程 (Rx 需要在 wave 文件夹存放波形文件, WT160 使用 80M, WT2XX 使用 120M, WT3XX 使用 240M)

FLOW 配置示例:

WT_VERIFY_RX_PER 为 RX 流程关键字,所有操作在此关键字完成



(蓝色框为需要实现的流程)

流程	接口函数
传递参数到DUT	GetAntCount、SetSignal
DUT开始收包	RxStart
DUT获取收包数	GetPerResult
DUT停止收包	RxStop

接口被调用流程:

 $\label{lem:count} {\tt GetAntCount} \quad -\!\!>\!\! {\tt SetSignal} \quad -\!\!>\!\! {\tt RxStart} -\!\!>\!\! {\tt GetPerResult} \quad -\!\!>\!\! {\tt RxStop}$

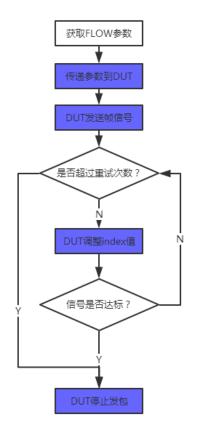
六、如何实现校准

6.1 频偏帧校准

FLOW 配置示例:

WT_CAL_FREQ_FRAME 为帧校准流程的关键字,校准操作都在此关键字完成WT_CAL_START、WT_CAL_END 为标志项,可以不实现操作

平台操作流程:



(蓝色框为需要实现的流程)

平台操作流程与接口被调用流程对应关系:

流程 接口函数

传递参数到DUT	GetAntCount、SetSignal、GetTgtPwrAndPwrReg	
DUT发送帧信号	TxFrame	
DUT调整index值	AdjustFreqReg	
DUT停止发包	TxStop	

接口被调用流程:

GetAntCount ->SetSignal -> GetTgtPwrAndPwrReg -> TxFrame ->
AdjustFreqReg ->TxStop

6.2 频偏单载波校准

FLOW 配置示例:

```
WT_CONNECT_TESTER //连接测试仪
WT_INSERT_DUT //连接DUT

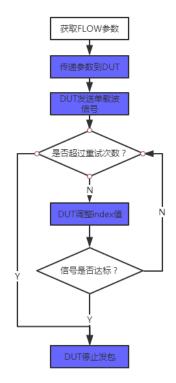
WT_CAL_START
WT_CAL_FREQ_CW 6 54M CHAIN1

WT_CAL_END

WT_REMOVE_DUT //关闭DUT

WT_DISCONNECT_TESTER //断开仪器连接
```

WT_CAL_FREQ_CW 为帧校准流程的关键字,校准操作都在此关键字完成WT_CAL_START、WT_CAL_END 为标志项,可以不实现操作



(蓝色框为需要实现的流程)

流程	接口函数
传递参数到DUT	GetAntCount、SetSignal、GetTgtPwrAndPwrReg
DUT发送单载波信号	TxCarrier
DUT调整index值	AdjustFreqReg_CW
DUT停止发包	TxCarrierStop

接口被调用流程:

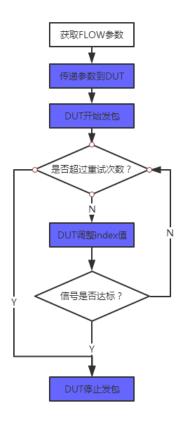
GetAntCount -> SetSignal -> GetTgtPwrAndPwrReg -> TxCarrier ->
AdjustFreqReg_CW -> TxCarrierStop

6.3 功率校准

FLOW 配置示例:



WT_CAL_PWR 为功率校准流程的关键字,校准操作都在此关键字完成



(蓝色框为需要实现的流程)

流程	接口函数
传递参数到DUT	GetAntCount、SetSignal、GetTgtPwrAndPwrReg
DUT开始发包	TxFrame
DUT调整index值	AdjustPwrReg
DUT停止发包	TxStop

接口被调用流程:

 $\begin{tabular}{lll} GetAntCount & -> SetSignal & -> GetTgtPwrAndPwrReg & -> TxFrame & -> AdjustPwrReg & -> TxStop \\ \end{tabular}$

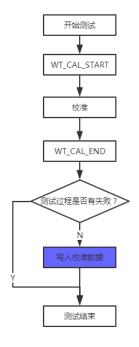
七、如何实现数据写入

7.1 写入 flash

FLOW 配置示例

```
WT_CONNECT_TESTER
                                            //连接测试仪
WT_INSERT_DUT
                                             //连接DUT
WT_CAL_START
     WT_CAL_FREQ_FRAME 6 54M CHAIN1
     WT_CAL_PWR 1 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 6 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 11 54M CHAIN1
     WT_CAL_PWR 36 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 44 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 52 54M CHAIN1
WT_CAL_FWR 64 54M CHAIN1
     WT_CAL_PWR 100 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 106 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 120 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 140 54M CHAIN1
                        149 54M CHAIN1
165 54M CHAIN1
     WT_CAL_PWR
     WT_CAL_PWR
WT_CAL_END
WT_SAVE_CAL_DATA
WT_REMOVE_DUT
                                                   //关闭DUT
WT_DISCONNECT_TESTER
                                                   //断开仪器连接
```

WT_SAVE_CAL_DATA 为写值流程的关键字,写数据到 flash 操作都在此关键字完成 注意写值操作是有前提要求的,平台要求必须执行了 WT_CAL_START 和 WT_CAL_END 并且 测试过程不失败才会执行 WT SAVE CAL DATA 操作



(蓝色框为需要实现的流程)

流程	接口函数
写入校准数据	SaveCalData

接口被调用流程:

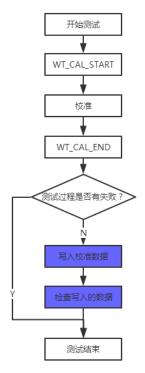
SaveCalData

7.2 写入 efuse

FLOW 配置示例

```
//连接测试仪
WT_CONNECT_TESTER
                                             //连接DUT
WT INSERT DUT
WT_CAL_START
     WT_CAL_FREQ_FRAME 6 54M CHAIN1
    WT_CAL_PWR 1 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 6 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 11 54M CHAIN1
    WT_CAL_PWR 36 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 44 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 52 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 64 54M CHAIN1
    WT_CAL_PWR 100 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 106 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 120 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 140 54M CHAIN1
    WT_CAL_PWR 149 54M CHAIN1
WT_CAL_PWR 165 54M CHAIN1
WT CAL END
WT WRITE EFUSE FREE
WT_CHECK_EFUSE_WRITE
                                                   //关闭DUT
WT REMOVE DUT
WT_DISCONNECT_TESTER
                                                   //断开仪器连接
```

WT_WRITE_EFUSE_FREE 为写值流程的关键字,写数据到 efuse 操作都在此关键字完成注意写值操作是有前提要求的,平台要求必须执行了 WT_CAL_START 和 WT_CAL_END 并且测试过程不失败才会执行 WT_WRITE_EFUSE_FREE 操作。另外与写入 flash 有所区别的地方是,这里提供多一个 FLOW 项 WT_CHECK_EFUSE_WRITE 来检查写入的值是否生效



(蓝色框为需要实现的流程)

流程	接口函数
写入校准数据	WriteEfuse
检查写入的数据	CheckEfuse

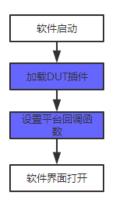
接口被调用流程:

WriteEfuse -> CheckEfuse

附录、如何使用平台提供的方法

使用平台提供的资源

平台操作流程:



(蓝色框为需要实现的流程)

平台操作流程与接口被调用流程对应关系:

流程	接口函数
加载DUT插件	GetDutInfo
设置平台回调函数	SetDutId、SetCallBackManager

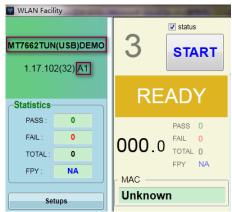
接口被调用流程:

GetDutInfo -> SetDutId -> SetCallBackManager

接口说明(详细参考CallBackFunc.h):

1) virtual void GetDutInfo(char *dutName, int nameSize, char *version, int versionSize) = 0;

获取显示到界面上的型号与版本号,如下图所示



dutName 为图中 MT7662TUN (USB) DEMO, version 为图中 A1, 1.17.102(32) 为平台版本不可修改。

2) virtual void SetDutId(int id) = 0;

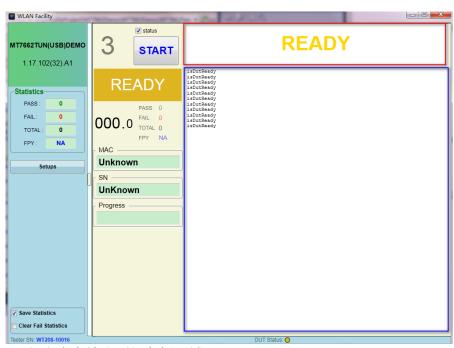
设置当前 DUT id,用以识别当前操作的 DUT 是哪一块 DUT,使用仪器的第几个端口就是下传的 id。目前最多支持一拖八,id 为 1^{8}

3) typedef void (*PrintLogCB) (int dutId, int printfType, const char
*printfContent);

打印 log 到界面的回调函数,如果需要额外打印数据到 log 可以使用此接口。

dutId	SetDutId 接口下传的值
printfType	打印的用途以及输出区域。参考
	CallBackFunc.h 中枚举 PrintType
printfContent	要打印的内容

示例:



Enum Title 打印内容输出到红色框区域

Enum_Text 打印内容以黑色字体输出到蓝色框区域

Enum Error 打印内容以红色字体输出到蓝色框区域

Enum_Debug 打印内容输出到软件目录 LOG 中的 DEBUG 文件夹,不输出到界面

4) bool (*IsStopRunningCB)(int dutId); 获取 Stop 标志, 判断是否点击了 stop 按钮的回调函数



返回 STOP 按钮处的状态,未开始测试: START 返回 false,测试中: STOP 返回 true

5) typedef bool (*CfgElementOperationCB) (int dutId, int opType, int cfgType, const char* key, char* value, int valueSize);

读写配置容器回调函数,只能读取仅有单个值的关键字。在软件开启的时候,平台会读取软件目录下 WT_SETUP 的所有文件内容,可以通过此接口快速读取其中的内容,也可以按文件中的格式自行添加关键字和数值,使用相应的关键字在软件中读取。只能读取写入 WT_BT_LIMIT、WT_DUT_MIMO、WT_MAC、WT_TESTER、WT_WIFI_LIMIT、WT_ZIGBEE_LIMIT

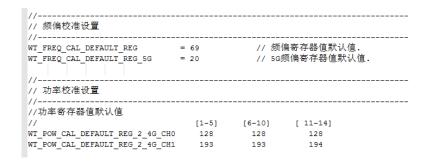
dutId	SetDutId 接口下传的值
орТуре	读取或是写入。参考 CallBackFunc. h 中
	枚举 OperateType
cfgType	操作的文件。参考 CallBackFunc. h 中枚
	举 CfgType
key	文件中的关键字
value	关键字后的跟着的值
valueSize	读取时 char 数组的大小

6)typedef bool (*CfgArrayElementOperationCB) (int dutId, int opType, int cfgType, const char* key, char* value, int valueSize, int elemIndex);

读写数组配置容器回调函数,只能读取拥有多个值的关键字,每次读取其中一个。在软件开启的时候,平台会读取软件目录下 WT_SETUP 的所有文件内容,可以通过此接口快速读取其中的内容,也可以按文件中的格式自行添加关键字和数值,使用相应的关键字在软件中读取。只能读取写入 WT_BT_LIMIT、WT_DUT_MIMO、WT_MAC、WT_TESTER、WT WIFI LIMIT、WT ZIGBEE LIMIT

dutId	SetDutId 接口下传的值
opType	读取或是写入。参考 CallBackFunc.h 中
	枚举 OperateType
cfgType	操作的文件。参考 CallBackFunc.h 中枚
	举 CfgType
key	文件中的关键字
value	关键字后的跟着的值
valueSize	读取时 char 数组的大小
elemIndex	值数组中的第几个元素

示例:



如 WT_DUT_MIMO 中的关键字 WT_DUT_FREQ_REG_RANGE 使用 CfgElementOperationCB 读取 关键字 WT_POW_CAL_DEFAULT_REG_2_4G_CHO 使用 CfgArrayElementOperationCB 读取