



**ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ  
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
«САМАРСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ  
УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ АКАДЕМИКА С.П. КОРОЛЕВА  
(САМАРСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)»**

**ИНСТИТУТ ИНФОРМАТИКИ И КИБЕРНЕТИКИ**  
Кафедра программных систем

Дисциплина  
**Технологии промышленного программирования**

**ОТЧЕТ**  
по лабораторной работе

**Запуск и организация взаимодействия параллельных  
процессов**

Вариант № 3

Студент: Лазарев М.Ю.

Группа: 6232-020402D

Преподаватель: Баландин А.В.

Самара 2025

## 1 Задание

Цель работы - изучить и практически освоить функции операционной системы QNX для запуска параллельных процессов и организации межпроцессного взаимодействия с помощью механизма обмена сообщениями.

Разработать приложение, состоящее из трех взаимодействующих процессов. Требуется написать три программных модуля – M1, M2, M3. На базе модуля M1 из shell запускается стартовый процесс P1(M1).

Процесс P1 создает канал и, используя функцию семейства `spawn*`(), запускает процессы P2(M2) и P3(M3), передавая им в качестве параметра `chid` созданного канала, затем переходит в ожидание сообщений по своему каналу.

Процесс P2 создает свой канал, устанавливает соединение с каналом процесса P1, отправляет ему сообщение о `chid` своего канала и переходит в состояние приема сообщений по созданному каналу.

Процесс P3 создает свой канал, устанавливает соединение с каналом процесса P1, отправляет ему сообщение о `chid` своего канала и переходит в состояние приема сообщений по созданному каналу.

Процесс P1, приняв сообщение от процесса P2 или P3 о `chid` канала, устанавливает соединение и посылает по нему - "P1 send message to P?" (? – номер соответствующего процесса), принимает ответ и выдает его на терминал. После такого взаимодействия с P2 и P3 процесс P1 завершается.

Процесс P?, получив сообщение от P1, выдает его на экран терминала, посылает ответ "P? OK" процессу P1 и завершается.

```
// Процесс P1

#include <cstdlib>

#include <iostream>

#include <stdlib.h>

#include <sys/neutrino.h>

#include <unistd.h>

#include <process.h>

#include <string.h>

#include <spawn.h>

#include <sys/wait.h>

int main(int argc, char *argv[]) {

    std::cout << "P1: Запущен..." << std::endl;

    int chid;

    chid = ChannelCreate(0); // создание канала

    char buffer[20];

    const char *chidStr = itoa(chid, buffer, 10); // преобразовать число в строку

    // запуск процессов в режиме NOWAIT (асинхронно)

    int pidP2 = spawnl(P_NOWAIT, "/home/M2", "/home/M2", chidStr, NULL);

    if (pidP2 < 0) {

        std::cout << "P1: Ошибка запуска процесса P2" << std::endl;

        exit(EXIT_FAILURE);

    }

    int pidP3 = spawnl(P_NOWAIT, "/home/M3", "/home/M3", chidStr, NULL);

    if (pidP3 < 0) {

        std::cout << "P1: Ошибка запуска процесса P3" << std::endl;

        exit(EXIT_FAILURE);

    }

}
```

```

int countMsg = 0; // сколько сообщений обработано

while(countMsg < 2) {

    char msg[200];    // буфер приема сообщения
    _msg_info info;   // информация о сообщении
    int rcvid;        // id сообщения

    rcvid = MsgReceive(chid, msg, sizeof(msg), &info);

    if(rcvid == -1) {

        std::cout << "P1: Ошибка MsgReceive" << std::endl;

        continue;

    }

    // обработка сообщения от P2

    if (info.pid == pidP2) {

        int ChidP2 = atoi(msg);

        strcpy(msg, "сообщение обработано");

        MsgReply(rcvid, NULL, msg, sizeof(msg));

        int coid = ConnectAttach(0, pidP2, ChidP2, _NTO_SIDE_CHANNEL, 0);

        if(coid == -1) {

            std::cout << "P1: ошибка соединения с P2" << std::endl;

            break;

        }

        char rmsg[200];

        char *smsg = (char *)"P1 отправил сообщение P2";

        if(MsgSend(coid, smsg, strlen(smsg)+1, rmsg, sizeof(rmsg)) == -1) {

            std::cout << "P1: Ошибка MsgSend -> P2" << std::endl;

            break;

        }

        std::cout << "P1: Ответ от P2: " << rmsg << std::endl;

        countMsg++;
    }
}

```

```

    }

    // обработка сообщения от P3
    if (info.pid == pidP3) {
        int ChidP3 = atoi(msg);

        strcpy(msg, "сообщение обработано");

        MsgReply(rcvid, NULL, msg, sizeof(msg));

        int coid = ConnectAttach(0, pidP3, ChidP3, _NTO_SIDE_CHANNEL, 0);

        if(coid == -1) {

            std::cout << "P1: ошибка соединения с P3" << std::endl;

            break;

        }

        char rmsg[200];

        char *smsg = (char *)"P1 отправил сообщение P3";

        if(MsgSend(coid, smsg, strlen(smsg)+1, rmsg, sizeof(rmsg)) == -1) {

            std::cout << "P1: Ошибка MsgSend -> P3" << std::endl;

            break;

        }

        std::cout << "P1: Ответ от P3: " << rmsg << std::endl;

        countMsg++;

    }

}

// дождаться завершения P2 и P3

int status;

waitpid(pidP2, &status, 0);

std::cout << "P1: P2 завершился" << std::endl;

waitpid(pidP3, &status, 0);

std::cout << "P1: P3 завершился" << std::endl;

```

```

std::cout << "P1: завершился" << std::endl;

return EXIT_SUCCESS;

}

//Процесс P2

#include <cstdlib>

#include <iostream>

#include <stdlib.h>

#include <sys/neutrino.h>

#include <unistd.h>

#include <process.h>

#include <string.h>

int main(int argc, char *argv[]) {

    std::cout << "P2: запущен..." << std::endl;

    int chid; // id канала

    chid = ChannelCreate(0); // создание канала для приёма сообщений от P1

    char buffer[20];

    const char *chidStr = itoa(chid, buffer, 10); // конвертировать в строку

    int pChid; // id канала родительского процесса

    pChid = atoi(argv[1]); // преобразовать в int

    int coid; // id канала для отправки сообщения

    std::cout << "P2: установление соединения с каналом" << std::endl;

    coid = ConnectAttach(0, getppid(), pChid, _NTO_SIDE_CHANNEL, 0); // установка
соединения с каналом P1

    if(coid == -1){

        std::cout << "Ошибка соединения с каналом" << std::endl;

        exit(EXIT_FAILURE);

    }

    char rmsg[200]; // буфер ответа

```

```

// послать сообщение о своём chid

std::cout << "P2: Посылаю сообщение" << std::endl;

if(MsgSend(coid, chidStr, strlen(chidStr)+1, rmsg, sizeof(rmsg)) == -1){

std::cout << "P2: Ошибка MsgSend" << std::endl;

    exit(EXIT_FAILURE);

}

if(strlen(rmsg) > 0) std::cout << "P2: Получен ответ от P1: " << rmsg << std::endl;

int rvid;    // ссылка на нить P1

_msg_info info; // информация о сообщении

char msg[200]; // буфер приёма сообщения

rvid = MsgReceive(chid, msg, sizeof(msg), &info); // получить сообщение

if(rvid == -1) std::cout << "P2: Ошибка MsgReceive" << std::endl;

else {

    std::cout << "P2: Получено сообщение: " << msg << std::endl;

    strcpy(msg, "P2 OK");

    MsgReply(rvid, NULL, msg, sizeof(msg)); // посылка ответа клиенту

}

std::cout << "P2: Завершается" << std::endl;

return EXIT_SUCCESS;

}

```

//Процесс P3

```

#include <cstdlib>

#include <iostream>

#include <stdlib.h>

#include <sys/neutrino.h>

#include <unistd.h>

#include <process.h>

#include <string.h>

int main(int argc, char *argv[]) {

```

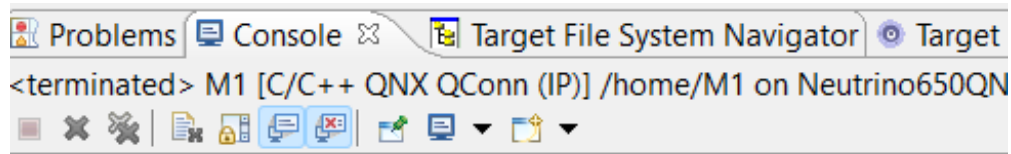
```

std::cout << "P3: запущен..." << std::endl;
int chid; // id канала
chid = ChannelCreate(0); // создание канала для приёма сообщений от P1
char buffer[20];
const char *chidStr = itoa(chid, buffer, 10); // конвертировать в строку
int pChid; // id канала родительского процесса
pChid = atoi(argv[1]); // преобразовать в int
int coid; // id канала для отправки сообщения
std::cout << "P3: установление соединения с каналом" << std::endl;
coid = ConnectAttach(0, getpid(), pChid, _NTO_SIDE_CHANNEL, 0); // установка
соединения с каналом P1
if(coid == -1){
    std::cout << "Ошибка соединения с каналом" << std::endl;
    exit(EXIT_FAILURE);
}
char rmsg[200]; // буфер ответа
// послать сообщение о своём chid
std::cout << "P3: Посылаю сообщение" << std::endl;
if(MsgSend(coid, chidStr, strlen(chidStr)+1, rmsg, sizeof(rmsg)) == -1){
    std::cout << "P3: Ошибка MsgSend" << std::endl;
    exit(EXIT_FAILURE);
}
if(strlen(rmsg) > 0) std::cout << "P3: Получен ответ от P1: " << rmsg << std::endl;
int rvid; // ссылка на нить P1
_msg_info info; // информация о сообщении
char msg[200]; // буфер приёма сообщения
rvid = MsgReceive(chid, msg, sizeof(msg), &info); // Получить сообщение
if(rvid == -1) std::cout << "P3: Ошибка MsgReceive" << std::endl;
else {
    std::cout << "P3: Получено сообщение: " << msg << std::endl;
    strcpy(msg, "P3 ОК");
    MsgReply(rvid, NULL, msg, sizeof(msg)); // посылка ответа клиенту
}
std::cout << "P3: Завершается" << std::endl;

```



```
    return EXIT_SUCCESS;  
}
```



P2: установление соединения с каналом  
P2: Посылаю сообщение  
P2: Получен ответ от P1: сообщение обработано  
P2: Получено сообщение: P1 отправил сообщение P2  
P2: Завершается  
P1: Ответ от P2: P2 ОК  
P3: запущен...  
P3: установление соединения с каналом  
P3: Посылаю сообщение  
P3: Получен ответ от P1: сообщение обработано  
P3: Получено сообщение: P1 отправил сообщение P3  
P3: Завершается  
P1: Ответ от P3: P3 ОК  
P1: P2 завершился  
P1: P3 завершился  
P1: завершился