

# Schnitte in Netzwerken

## Definition

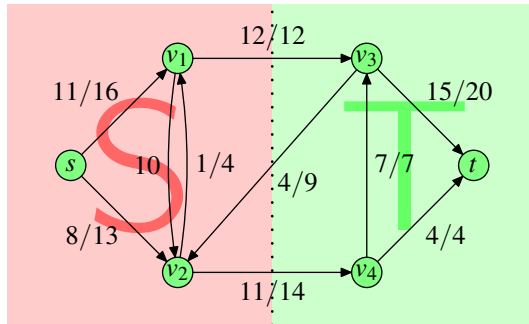
Ein **Schnitt**  $(S, T)$  in einem  $s$ - $t$ -Netzwerk  $G = (V, E)$  ist eine Partition  $S \cup T = V$ ,  $S \cap T = \emptyset$  mit  $s \in S$  und  $t \in T$ .

Wenn  $f$  ein Fluß in  $G$  ist, dann ist  $f(S, T)$  der **Fluß über**  $(S, T)$ .

Die **Kapazität von**  $(S, T)$  ist  $c(S, T)$ .

Ein **minimaler Schnitt** ist ein Schnitt mit minimaler Kapazität.

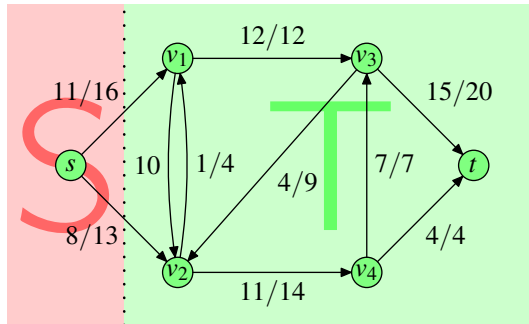
# Schnitte in Netzwerken



Der Fluß über  $(S, T)$  ist 19.

Die Kapazität von  $(S, T)$  ist 26.

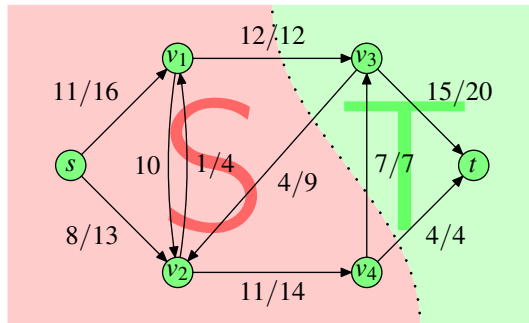
# Schnitte in Netzwerken



Der Fluß über  $(S, T)$  ist 19.

Die Kapazität von  $(S, T)$  ist 29.

# Schnitte in Netzwerken



Der Fluß über  $(S, T)$  ist 19.

Die Kapazität von  $(S, T)$  ist 23.

# Fluß über einen Schnitt

## Lemma C

Der Fluß über einen Schnitt und der Wert des Flusses sind identisch, d.h.  
 $f(S, T) = |f|$ .

## Beweis.

$$\begin{aligned} f(S, T) &= f(S, V) - f(S, V - T) = f(S, V) - f(S, S) \\ &= f(S, V) = f(s, V) + f(S - s, V) \\ &= f(s, V) = |f| \end{aligned}$$



Spezialfälle:

$$|f| = f(s, V - s) = f(V - t, t)$$

# Max-flow Min-cut Theorem

## Theorem

Sei  $f$  ein Fluß im  $s$ - $t$ -Netzwerk  $G = (V, E)$ .

Dann sind äquivalent:

- 1  $f$  ist ein maximaler Fluß
- 2 In  $G_f$  gibt es keinen augmentierenden Pfad
- 3  $|f| = c(S, T)$  für einen Schnitt  $(S, T)$

## Folgerungen

- 1 Falls die Ford–Fulkerson–Methode terminiert, berechnet sie einen maximalen Fluß.
- 2 Die Kapazität eines kleinsten Schnittes gleicht dem Wert eines größten Flusses.

### Beweis.

1.  $\rightarrow$  2.

Sei  $f$  ein maximaler Fluß.

Nehmen wir an, es gebe einen augmentierenden Pfad  $p$ .

Dann ist  $f + f_p$  ein Fluß in  $G$  mit  $|f + f_p| > |f|$ .

Das ist ein Widerspruch zur Maximalität von  $f$ .



## Beweis.

2.  $\rightarrow$  3. $G_f$  hat keinen  $s$ - $t$ -Pfad. $S := \{ v \in V \mid \text{es gibt einen } s\text{-}v\text{-Pfad in } G_f \}$  $T := V - S$ Dann ist  $(S, T)$  ein Schnitt und es gilt  $f(u, v) = c(u, v)$  für alle  $u \in S, v \in T$ .Nach Lemma C gilt dann  $f(S, T) = c(S, T) = |f|$ . □



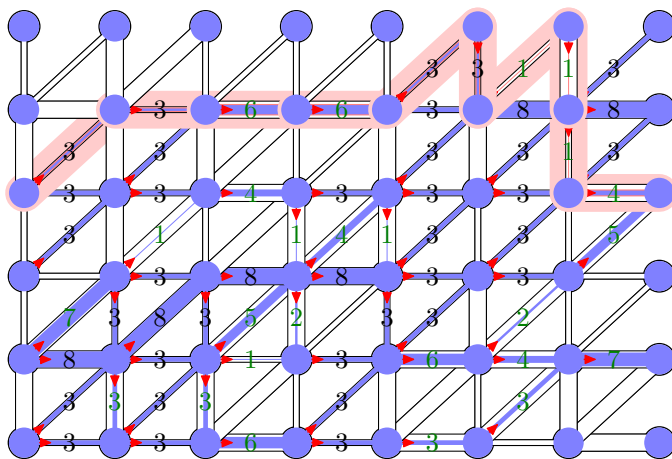
## Beweis.

3.  $\rightarrow$  1.Sei  $f$  ein beliebiger Fluß.

$$\begin{aligned}|f| &= f(S, T) \\ &= \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} f(u, v) \\ &\leq \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} c(u, v) \\ &= c(S, T)\end{aligned}$$

Der Wert jedes Flusses ist also höchstens  $c(S, T)$ . Erreicht er sogar  $c(S, T)$  ist er folglich maximal.

# Wo ist ein minimaler Schnitt?



# Wie findet man einen minimalen Schnitt?

- 1 Einen maximalen Fluß berechnen.
- 2 Eine Kante  $(u, v)$  ist **kritisch**, wenn  $c(u, v) = f(u, v)$ .
- 3  $S$  besteht aus Knoten, die von  $s$  aus über unkritische Kanten erreicht werden können.
- 4  $T$  besteht aus allen anderen Knoten.

Es gibt aber bessere, direkte Methoden!

# Ganzzahlige Flüsse

## Theorem

*Wenn alle Kapazitäten ganzzahlig sind, dann findet die Ford–Fulkerson–Methode einen maximalen Fluß  $f$ , so daß alle  $f(u, v)$  ganzzahlig sind.*

## Beweis.

Induktion zeigt, daß die Kapazität eines augmentierenden Pfads ganzzahlig ist und  $f(u, v)$  stets ganzzahlig bleiben. □

# Bipartites Matching

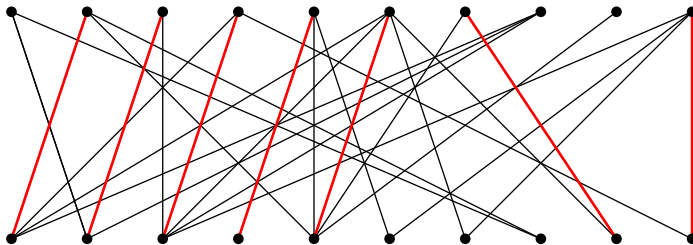
**Gegeben:** Ein bipartiter, ungerichteter Graph  $(V_1, V_2, E)$ .

**Gesucht:**

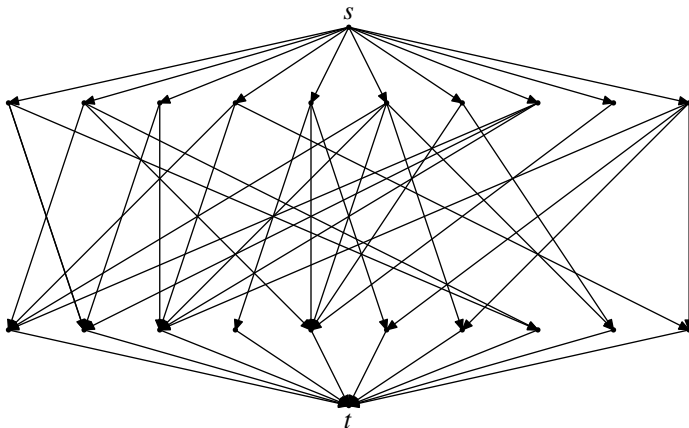
Ein Matching (Paarung) maximaler Kardinalität.

Ein **Matching** ist eine Menge paarweise nicht inzidenter Kanten, also  $M \subseteq E$  mit  $m_1, m_2 \in M, m_1 \neq m_2 \Rightarrow m_1 \cap m_2 = \emptyset$ .

# Beispiel



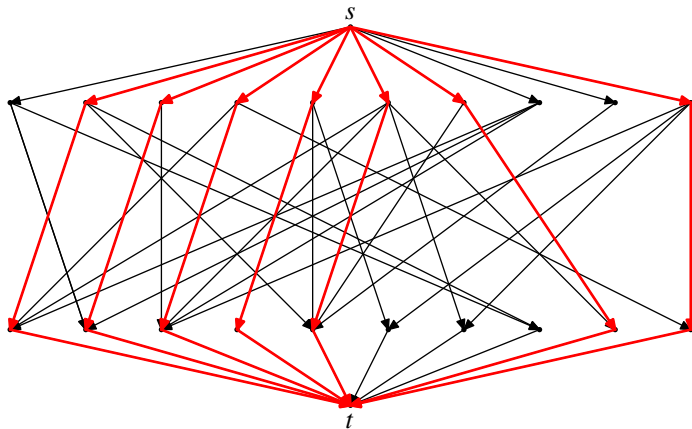
# Lösung als Flußproblem



Alle Kapazitäten sind 1.

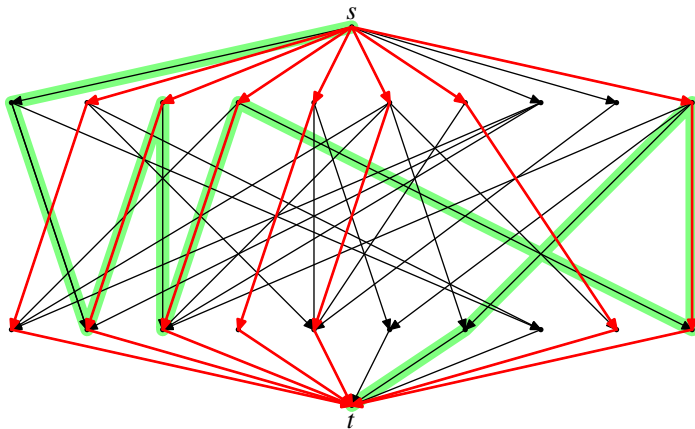
Maximaler **ganzzahliger Fluß** entspricht einem **Matching maximaler Kardinalität**.

# Gibt es einen augmentierenden Pfad?

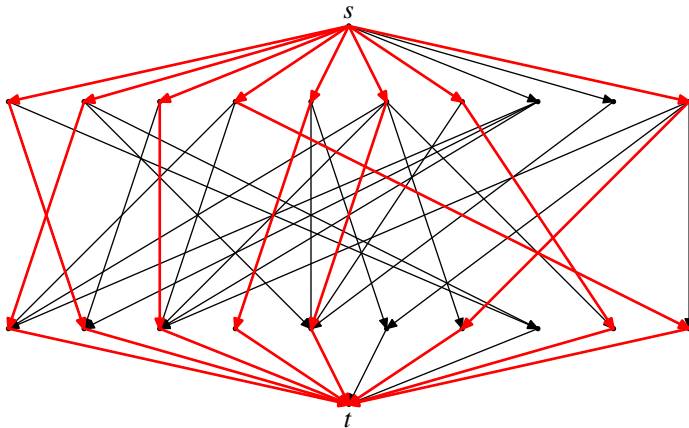




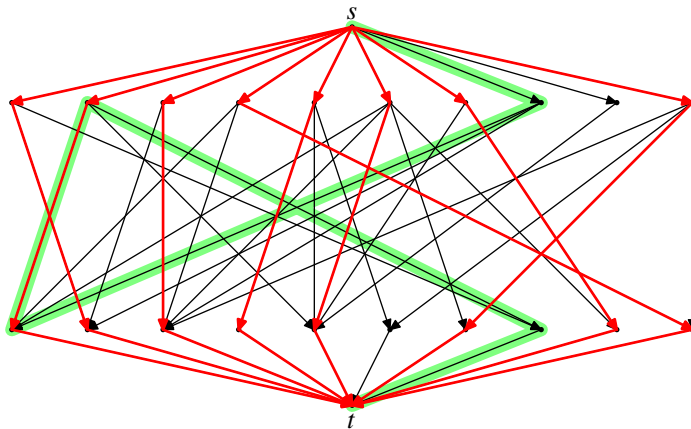
# Gibt es einen augmentierenden Pfad? – Ja



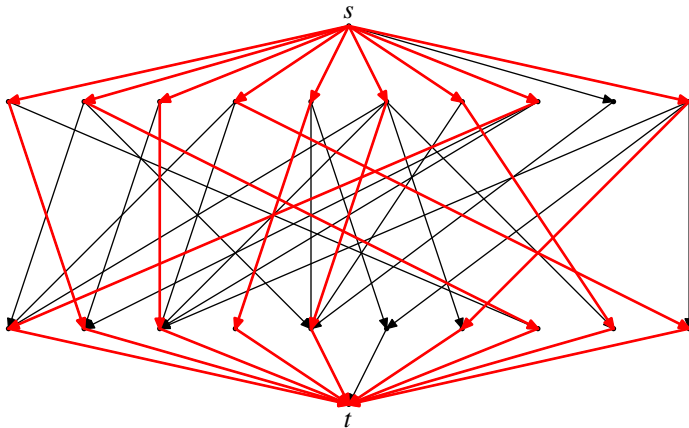
# ⇒ Neues Matching



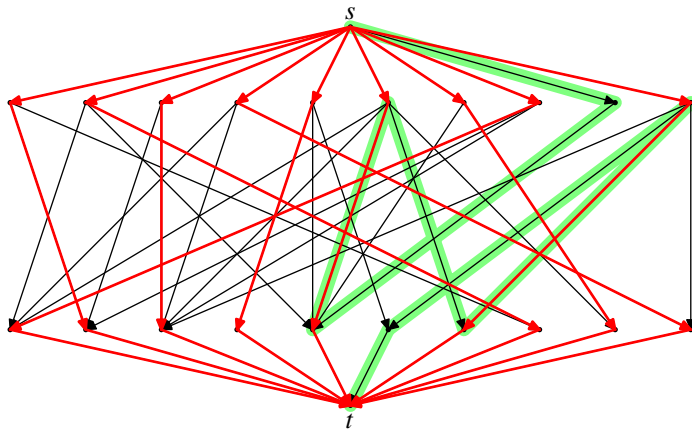
# Es gibt wieder einen augmentierenden Pfad



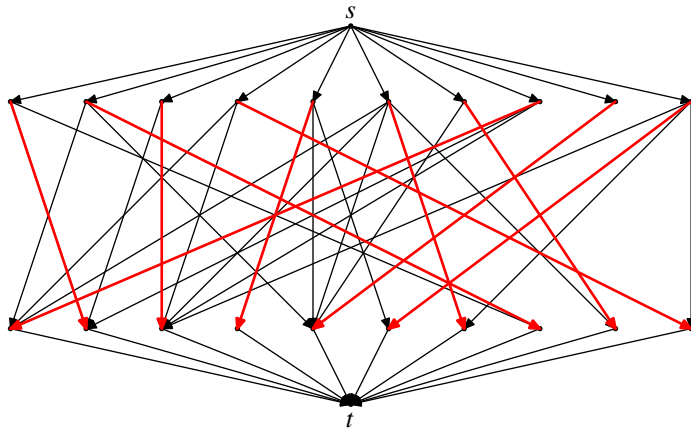
# ⇒ Neues Matching



# Es gibt wieder einen augmentierenden Pfad



# Ergebnis: Perfektes Matching



# Laufzeit

Finden eines Matchings maximaler Kardinalität dauert nur  $O(|E| \cdot \min\{|V_1|, |V_2|\})$  mit der Ford–Fulkerson–Methode.

- Der Fluß ist höchstens  $f^* = \min\{|V_1|, |V_2|\}$ .
- Finden eines Pfads dauert  $O(|E|)$ .