

# Ein deterministischer Algorithmus

- ① Falls  $n < 30$ : Sortiere und finde so das Ergebnis.
- ② Bilde  $m = \lfloor n/5 \rfloor$  Gruppen mit je fünf Schlüsseln. Bis zu vier Schlüssel bleiben übrig.
- ③ Berechne den Median jeder Gruppe.
- ④ Berechne rekursiv den Median  $p$  dieser  $\lfloor n/5 \rfloor$  Mediane.
- ⑤ Verwende  $p$  als Pivotelement und führe damit Quickselect aus.

Welchen Rang  $r$  hat  $p$ ?

$p$  ist der Median von  $m = \lfloor n/5 \rfloor$  vielen kleinen Medianen

→ mindestens  $m/2 - 1$  kleine Mediane sind kleiner als  $p$

Jeder kleine Median hat zwei Schlüssel die kleiner sind

→ mindestens  $3m/2 - 1$  kleinere Schlüssel als  $p$

Ebenso: Mindestens  $3m/2 - 1$  größere Schlüssel als  $p$

Das sind jeweils  $3\lfloor n/5 \rfloor/2 - 1 \geq 3n/10 - 3/2 \geq n/4$

# Deterministisches Selektieren – Analyse

Die Anzahl der Vergleiche ist jetzt

$$C_n \leq n + 1 + C_{\lfloor n/5 \rfloor} + C_{\lfloor 3n/4 \rfloor}$$

falls  $n > 30$  und  $O(1)$  falls  $n \leq 30$ :

- $C_{\lfloor n/5 \rfloor}$  für das rekursive Finden der Mediane
- $C_{\lfloor 3n/4 \rfloor}$  für die nächste Suche

Es folgt  $C_n = O(n)$ , da  $1/5 + 3/4 < 1$ .

Wir können also den Schlüssel mit Rang  $k$  in linearer Zeit finden.

# Übersicht

1 Einführung

2 Suchen und Sortieren

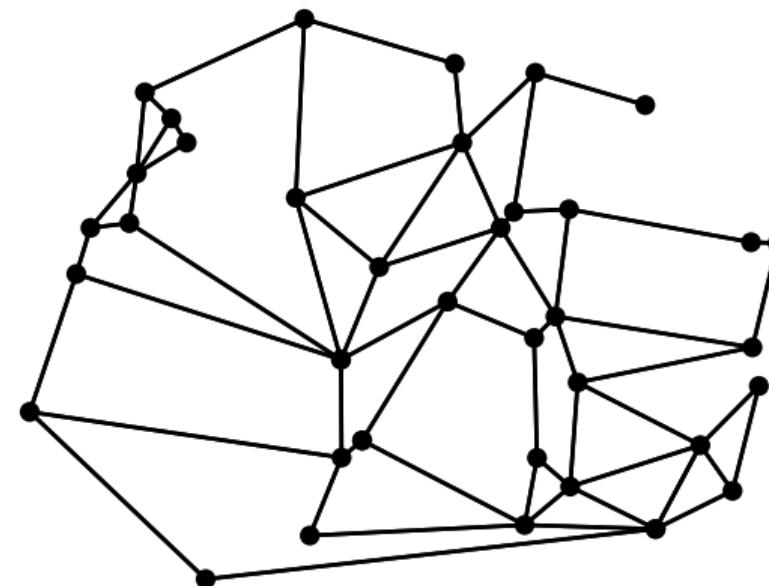
3 Graphalgorithmen

4 Algorithmische Geometrie

5 Textalgorithmen

6 Paradigmen

# Graphen



# Graphen

## Definition

Ein **ungerichteter Graph** ist ein Paar  $(V, E)$ , wobei  $V$  die Menge der **Knoten** und  $E \subseteq \binom{V}{2}$  die Menge der **Kanten** ist.

## Definition

Ein **gerichteter Graph** ist ein Paar  $(V, E)$ , wobei  $V$  die Menge der **Knoten** und  $E \subseteq V \times V$  die Menge der **Kanten** ist.

Oft betrachten wir Graphen mit Knoten- oder Kantengewichten.

Dann gibt es zusätzlich Funktionen  $V \rightarrow \mathbf{R}$  oder  $E \rightarrow \mathbf{R}$ .

# Übersicht

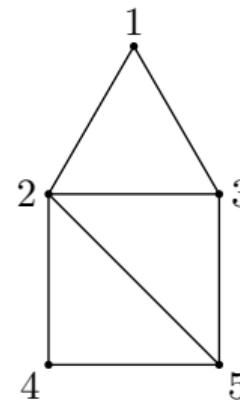
3

## Graphalgorithmen

- Darstellung von Graphen
- Tiefensuche
- Starke Komponenten
- Topologisches Sortieren
- Kürzeste Pfade
- Netzwerkalgorithmen
- Minimale Spannbäume

# Darstellung von Graphen

## Adjazenzmatrix



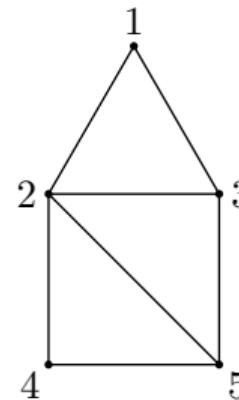
$$\begin{pmatrix} \cdot & 1 & 1 & 0 & 0 \\ \cdot & \cdot & 1 & 1 & 1 \\ \cdot & \cdot & \cdot & 0 & 1 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & 1 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

Speicherbedarf:  $\Theta(|V|^2)$

Für gerichtete Graphen wird die ganze Matrix verwendet.

# Darstellung von Graphen

## Adjazenzliste



1		2, 3
2		1, 3, 4, 5
3		1, 2, 5
4		2, 5
5		2, 3, 4

Speicherbedarf:  $\Theta(|V| + |E|)$ .

In  $O(n^2)$  Schritten kann zwischen beiden Darstellungen konvertiert werden.

# Darstellung von Graphen

Java

```
public class SimpleGraph<V> implements Graph<V> {  
    protected Set<V> nodes;  
    protected Map<V, List<V>> edges;  
    protected boolean directed = false;  
    protected Map<String, Map<V, Object>> nodeAttributes;  
    protected Map<String, Map<Edge<V>, Object>> edgeAttributes;
```

Wir wählen die Darstellung durch eine Adjazenzliste.

## Java

```
public class Edge<V> implements Serializable {  
    private static final long serialVersionUID = -262552244439018519 L;  
    public V s, t;  
    private boolean directed;  
    protected Edge(V s, V t, boolean directed) {  
        this.s = s;  
        this.t = t;  
        this.directed = directed;  
    }  
}
```

## Java

```
public void addNode(V u) {  
    nodes.add(u);  
    edges.put(u, new LinkedList<V>());  
}
```

## Java

```
public void addEdge(V s, V t) {  
    List<V> adjlist = edges.get(s);  
    adjlist.add(t);  
    if(!directed) {  
        adjlist = edges.get(t);  
        adjlist.add(s);  
    }  
}
```

## Java

```
public void delEdge(V s, V t) {  
    List<V> adjlist = edges.get(s);  
    adjlist.remove(t);  
    if(!directed) {  
        adjlist = edges.get(t);  
        adjlist.remove(s);  
    }  
}
```

# Übersicht

3

## Graphalgorithmen

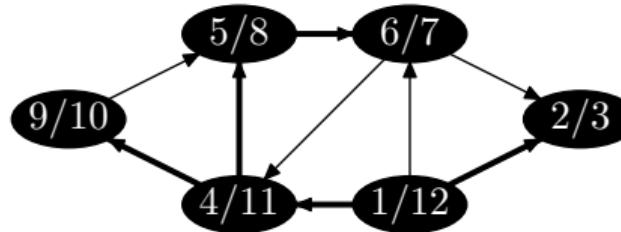
- Darstellung von Graphen
- Tiefensuche
- Starke Komponenten
- Topologisches Sortieren
- Kürzeste Pfade
- Netzwerkalgorithmen
- Minimale Spannbäume

# Tiefensuche

Tiefensuche ist ein sehr mächtiges Verfahren, das iterativ alle Knoten eines gerichteten oder ungerichteten Graphen besucht.

- Sie startet bei einem gegebenen Knoten und färbt die Knoten mit den Farben weiß, grau und schwarz.
- Sie berechnet einen gerichteten **Tiefensuchwald**, der bei einem ungerichteten Graph ein Baum ist.
- Sie ordnet jedem Knoten eine Anfangs- und eine Endzeit zu.
- Alle Zeiten sind verschieden.
- Die Kanten des Graphen werden als **Baum-, Vorwärts-, Rückwärts- oder Querkanten** klassifiziert.

# Tiefensuche – Beispiel



- Die Kanten des Tiefensuchwaldes sind dick dargestellt.
- Ein Knoten ist anfangs weiß.
- Ein Knoten ist grau, während er aktiv ist.
- Danach wird er schwarz.

# Noch ein Beispiel

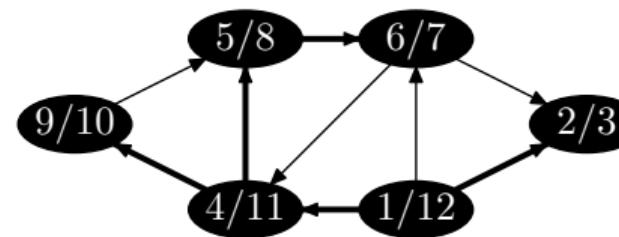
## Java

```
public static<V> void DFS(Graph<V> G, Map<V, Integer> d,
    Map<V, Integer> f, Map<V, V> p) {
    Map<V, Integer> color = new HashMap<V, Integer>();
    for(V u : G.allNodes())
        color.put(u, WHITE);
    int time = 0;
    for(V u : G.allNodes())
        if(color.get(u) == WHITE)
            time = DFS(G, u, time, color, d, f, p);
}
```

## Java

```
public static<V> int DFS(Graph<V> G, V u, int t, Map<V, Integer> c,
    Map<V, Integer> d, Map<V, Integer> f, Map<V, V> p) {
    d.put(u, ++t);
    c.put(u, GRAY);
    for(V v : G.neighbors(u))
        if(c.get(v) == WHITE) {
            p.put(v, u);
            t = DFS(G, v, t, c, d, f, p);
        }
    f.put(u, ++t);
    c.put(u, BLACK);
    return t;
}
```

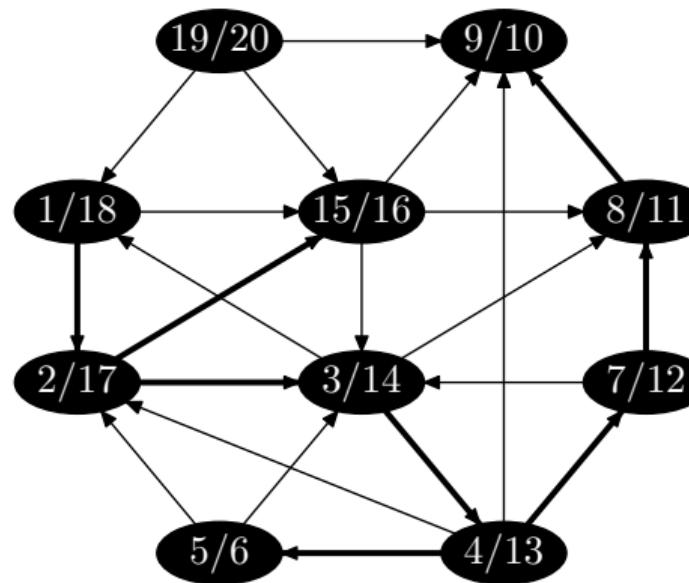
# Taxonomie der Kanten



- ① Eine **Baumkante** ist im DFS-Wald (geht von einem Knoten zu einem seiner Kinder im DFS-Wald).
- ② Eine **Vorwärtskante** geht von einem Knoten zu einem seiner Nachfahren im DFS-Wald (aber nicht Kind).
- ③ Eine **Rückwärtskante** geht von einem Knoten zu einem seiner Vorfahren im DFS-Wald.
- ④ Eine **Querkante** verbindet zwei im DFS-Wald unvergleichbare Knoten.

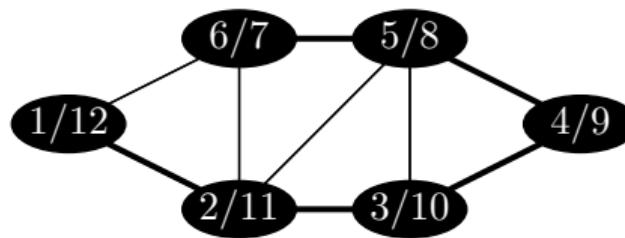
Frage: Welchen Typ hat jede Kante in diesem Beispiel?

# Taxonomie der Kanten



Frage: Welchen Typ hat jede Kante in diesem Beispiel?

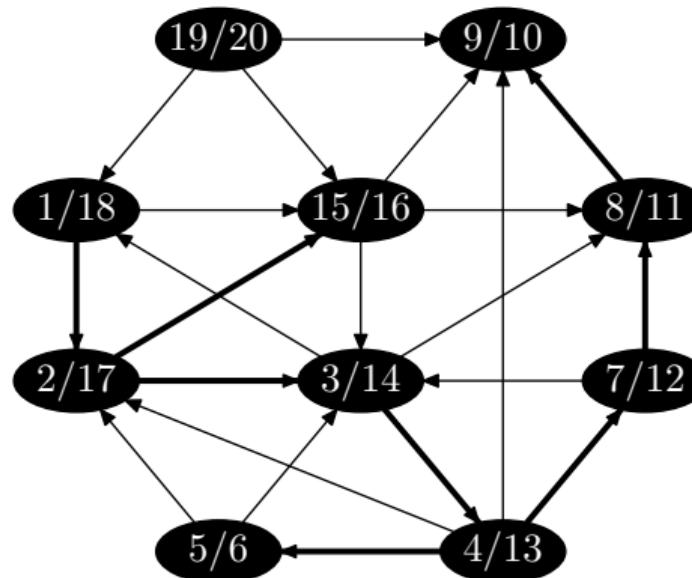
# DFS – Ungerichtete Graphen



Wir erhalten immer einen Baum, wenn der Graph zusammenhängend ist.

Implementierung: Eine ungerichtete Kante wird durch Kanten in beide Richtungen dargestellt.

# Taxonomie der Kanten



Betrachte Kante  $(u, v)$ :

- ①  $d(u) < d(v)$  und  $f(v) < f(u)$   
 $\iff$   
Baum- oder Vorwärtskante
- ②  $d(v) < d(u)$  und  $f(u) < f(v)$   
 $\iff$   
Rückwärtskante
- ③ sonst Querkante

# Tiefensuche

## Theorem

Gegeben sei ein gerichteter Graph  $G = (V, E)$  (in Adjazenzlistendarstellung). Durch Tiefensuche kann ein DFS-Wald inklusive der Funktionen  $d: V \rightarrow \mathbb{N}$ ,  $f: V \rightarrow \mathbb{N}$  in  $O(|V| + |E|)$  Schritten (also in linearer Zeit) berechnet werden.

## Beweis.

(Skizze) Solange ein Knoten grau ist, wird jede inzidente Kante einmal besucht. Jeder Knoten wechselt seine Farbe nur zweimal, jedesmal mit konstantem Aufwand. Jede Kante wird daher ebenfalls nur einmal besucht. □

# Zusammenhangskomponenten

## Definition

Es sei  $G = (V, E)$  ein ungerichteter Graph. Ein **Pfad** der Länge  $k$  von  $u_1$  nach  $u_{k+1}$  ist eine Folge  $(u_1, u_2), (u_2, u_3), \dots, (u_k, u_{k+1})$  von Kanten aus  $E$  wobei  $u_1, \dots, u_{k+1}$  paarweise verschieden sind.

Wir sagen  $u$  und  $v$  sind **zusammenhängend**, wenn es einen Pfad von  $u$  nach  $v$  gibt.

Eine Menge  $C \subseteq V$  ist eine **Zusammenhangskomponente**, wenn alle Knoten in  $C$  zusammenhängend sind und es keine echte Obermenge von  $C$  mit dieser Eigenschaft gibt.

(Alternativ: Die Zusammenhangskomponenten sind die Äquivalenzklassen der Relation „zusammenhängend“.)

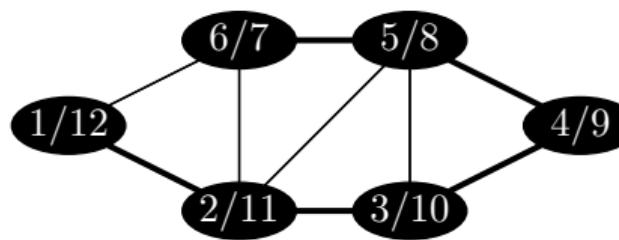
# Zusammenhangskomponenten

## Theorem

Die Zusammenhangskomponenten eines ungerichteten Graphen können in linearer Zeit gefunden werden.

## Beweis.

Die Knoten, die jeweils in einem Aufruf der Tiefensuche schwarz werden, gehören zu einer Komponente. □



# Finden von Kreisen

## Theorem

Gegeben sei ein gerichteter Graph  $G$ . Dann können wir in linearer Zeit feststellen, ob  $G$  azyklisch ist (keine Kreise enthält).

## Beweis.

Führe eine Tiefensuche auf  $G$  aus.

Behauptung:  $G$  ist genau dann azyklisch, wenn es keine Rückwärtskanten gibt.

$\Rightarrow$  Wenn es eine Rückwärtskante von  $u$  nach  $v$  gibt, dann gibt es auch einen Pfad von  $v$  nach  $u$  im DFS-Wald. Dies ist ein Kreis.

$\Leftarrow$  Angenommen es gibt einen Kreis. Sei  $u$  der Knoten auf dem Kreis mit minimalem  $d(u)$  und  $v$  der Knoten auf dem Kreis vor  $u$ . Dann gilt  $d(u) < d(v)$  und  $f(v) < d(u)$ . Also ist  $(v, u)$  eine Rückwärtskante.

