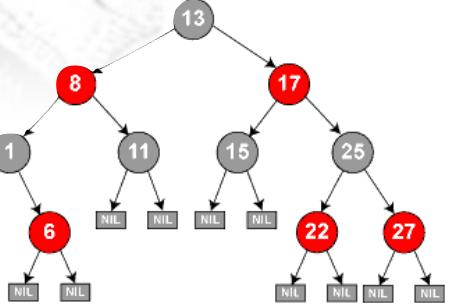
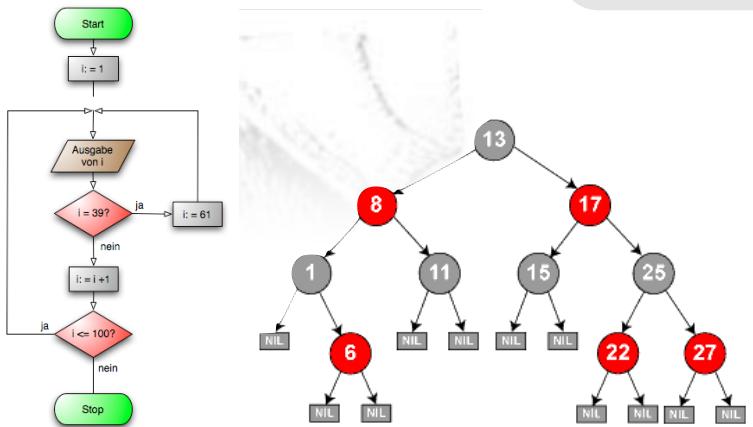




# Algorithmen und Datenstrukturen



Version 1.26 vom 22. April 2021

# 1. Grundlagen

---

## 1. Grundlagen

### 1.14. Vergleich von Algorithmen

- 1.14.1. Einführung
- 1.14.2. Die Landau-Notation

### 1.15. Rekursionsgleichungen

- 1.15.1. Einfache Strategien
- 1.15.2. Das *Master-Theorem*
- 1.15.3. Erzeugende Funktionen

# 1. Grundlagen

---

## 1. Grundlagen

### 1.14. Vergleich von Algorithmen

#### 1.14.1. Einführung

1.14.2. Die Landau-Notation

### 1.15. Rekursionsgleichungen

1.15.1. Einfache Strategien

1.15.2. Das *Master-Theorem*

1.15.3. Erzeugende Funktionen

- **Kategorien**

- Rechenzeit / Anzahl der atomaren Rechenschritte
- Speicherplatzbedarf
- Anzahl der Zugriffe auf Sekundärspeicher (z.B. Festplatten, Bänder)
- Kommunikationsaufwand (verteilte Algorithmen)

- **Komplexität**

- abhängig von Eingabedaten (Größe / Anzahl der Elemente)

- **Platzkomplexität**

- RAM ist begrenzt (und teuer)
- Platz kann auf Kosten von Laufzeit eingespart werden

- **Laufzeitkomplexität**

- Ergebnisse sollten rechtzeitig vorliegen
- Laufzeit kann auf Kosten von Platz eingespart werden

- üblicherweise **asymptotische** Betrachtung

# Beispiel: Sortieren durch Auswählen

Die **Laufzeitkomplexität** des folgenden Algorithmus soll bestimmt werden:

```
public class SelectionSort {  
    public static void sort(int feld[]) {  
        int minIndex; // Index des aktuellen Minimum  
        int t;         // Hilfsvariable für Tausch  
        for (int i=0 ; i<feld.length - 1 ; i++) {  
            minIndex = i;  
            for (int j=i+1 ; j<feld.length ; j++) // Minimum in Rest suchen  
                if (feld[j]<feld[minIndex]) minIndex = j;  
            t=feld[i]; feld[i]=feld[minIndex] ; feld[minIndex]=t;  
        }  
    }  
}
```

i  
↓

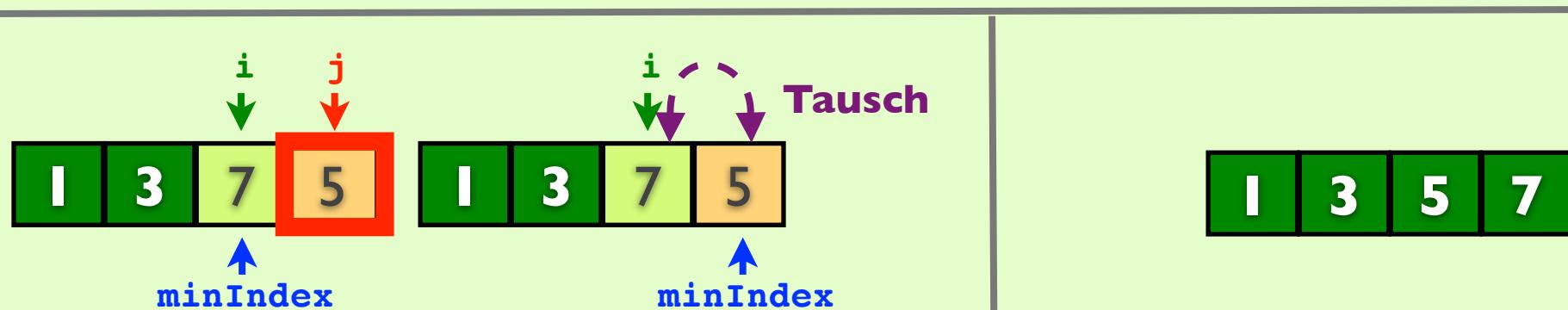
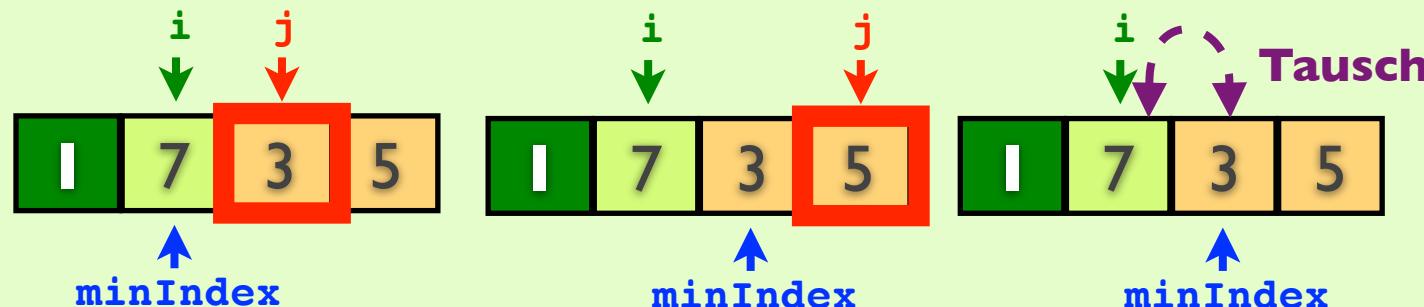
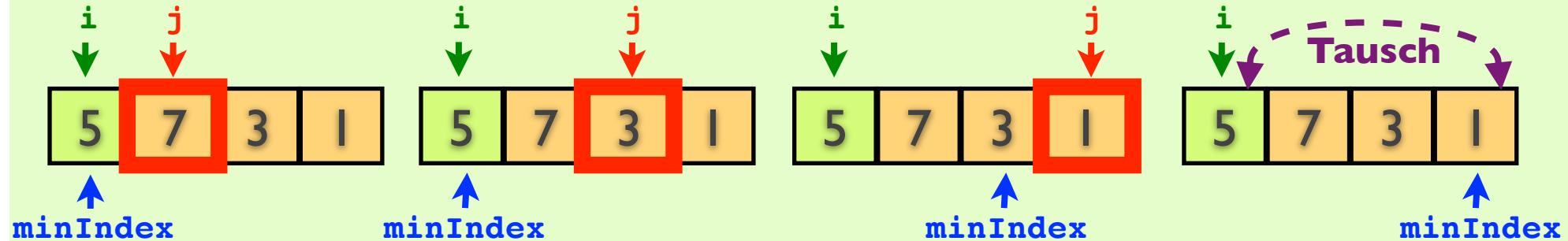
Speicherort: Minimum des Restfeldes



Bereits sortiertes Feld zu sortierender Rest

# Selection Sort

B



# Komplexität Selection Sort

## Schätzen wir ab:

- Die Rechenzeit  $T(n)$  hängt ab von der Zahl der zu sortierenden Elemente  $n$
- Sie wird bestimmt von der

Zahl der **Vergleiche** (compares):  $C(n) = \sum_{i=1}^{n-1} (n - i) = \sum_{i=1}^{n-1} i = \frac{n(n - 1)}{2}$

Zahl der **Vertauschungen** (exchanges):  $E(n) = n - 1$

Bezeichnet man den relativen Aufwand für Vergleiche mit  $\alpha_1$  und den der Vertauschungen mit  $\alpha_2$ , so ergibt sich der Gesamtaufwand  $T$  wie folgt:

$$\begin{aligned} T(n) &= \alpha_1 C(n) + \alpha_2 E(n) \\ &= \alpha_1 \frac{n(n - 1)}{2} + \alpha_2(n - 1) \\ &\cong \alpha_1 \frac{n^2}{2} \quad \text{für große } n \quad \left( n \gg \frac{\alpha_2}{\alpha_1} \right) \end{aligned}$$

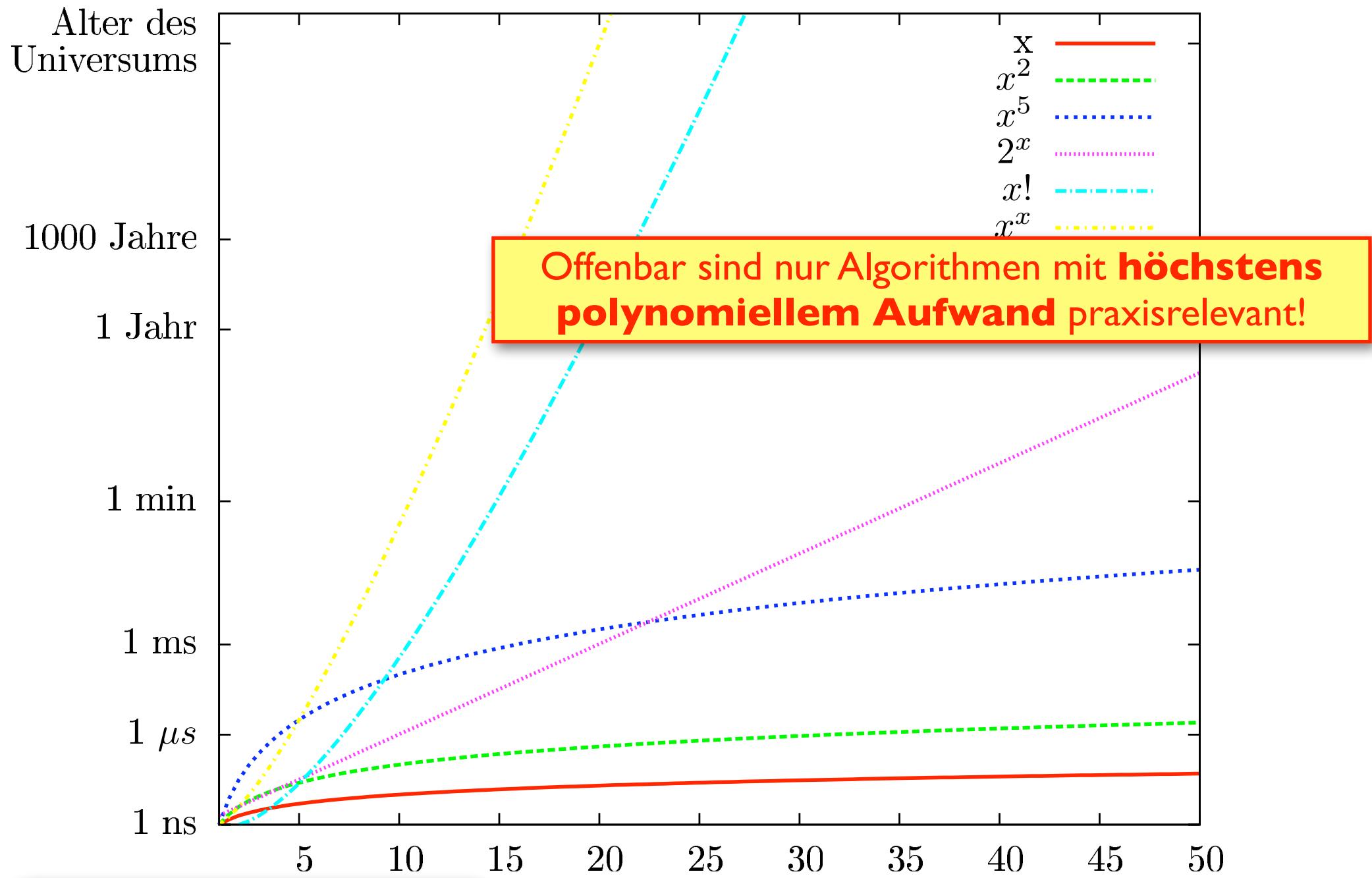
Das **asymptotische Verhalten** von  $T(n)$  entspricht dem von  $n^2$ . Man sagt:  $T(n)$  hat **quadratische Komplexität**.

- **Einheitskostenmaß**
  - Jeder Instruktion wird ein konstanter Aufwand zugeordnet - unabhängig vom Operanden
- **Logarithmisches Kostenmaß**
  - auch Bit-Kostenmaß genannt
  - Kosten sind abhängig von der Bit-Länge des Operanden
- **Leider gibt es **kein standardisiertes Kostenmaß!****
  - Meist: möglichst realistische Abschätzung unter Berücksichtigung von
    - Adressierungsart (immediate, direkt, indirekt)
    - Art des Befehls
      - MUL und DIV in der Regel teurer als ADD und SUB
      - Bedingte Sprünge aufwendiger als direkte Sprünge

# Komplexitätsklassen

Schranke	Bezeichnung	Beispiel
1	konstant	Elementarer Befehl
$\log(\log n)$	doppelt logarithmisch	Interpolationssuche
$\log n$	logarithmisch	Binäre Suche
$n$	linear	Lineare Suche, Minimum einer Folge
$n \log n$	überlinear	Effiziente Sortierverfahren (z.B. QuickSort)
$n^2$	quadratisch	Einfache Sortierverfahren
$n^3$	kubisch	Inversion von Matrizen, CYK-Parsing
$n^k$	polynomiell vom Grad $k$	lineare Programmierung
$2^n$	exponentiell	Erschöpfende Suche (Backtracking)
$n!$	Fakultät	Travelling Salesman Problem
$n^n$		

# Wachstumsverhalten einiger Komplexitätsklassen



# Hinweise zum Logarithmus

- Bei logarithmischen Komplexitätsklassen spielt die Basis keine Rolle, denn der Übergang zu einer anderen Basis bedeutet die Multiplikation mit konstantem Faktor:

$$\log_b x = \frac{1}{\log_a b} \cdot \log_a x$$

- Wir verwenden künftig folgende Schreibweisen:

ld	$:=$	$\log_2$	dualer Logarithmus
ln	$:=$	$\log_e$	natürlicher Logarithmus
lg	$:=$	$\log_{10}$	dekadischer Logarithmus

# Vorsicht vor experimentell ermittelten Komplexitäten!

- 2001: Rechner mit 500 MHz

**Vorsicht!**

N	Laufzeit
5	0,535s
10	1,1s
33	4,389s

Annahme: **lineares** Wachstum

$$T_{500MHz}(n) \cong n$$

- 2006: Rechner mit 5 GHz / n=2000

Unter der Annahme (lineares Wachstum) ließe sich die Laufzeit wie folgt abschätzen:

$$T_{5GHz}(2000) = \frac{T_{500MHz}(10)*200}{10}$$

(200 mal die alte Laufzeit für n=10 / Faktor 10 schnellerer Rechner - ca. **22s**).

**Tatsächliches** Laufzeitverhalten:

$$T_{500MHz}(n) = n^2 + 100n$$

Damit: tatsächliche Laufzeit bei 430s (ca. **7 min**)

# 1. Grundlagen

---

## 1. Grundlagen

### 1.14. Vergleich von Algorithmen

1.14.1. Abstrakte Maschinen

#### 1.14.2. Die Landau-Notation

### 1.15. Rekursionsgleichungen

1.15.1. Einfache Strategien

1.15.2. Das *Master-Theorem*

1.15.3. Erzeugende Funktionen

# Landau-Notation I

- **Die Laufzeit wird oft durch Funktion  $T(n)$  beschrieben werden**  
(siehe Beispiel *Selection Sort* -  $n$  ist Größe der Eingabe)
- **Meist interessiert nur das asymptotische Verhalten von  $T(n)$**   
(also das Verhalten für sehr große  $n$ )
  - Konstante Faktoren werden dann vernachlässigt
  - Zugleich sollen aber möglichst enge Schranken gefunden werden
- **Mathematisches Hilfsmittel hierzu: Landau-Notation**  
(auch **O-Notation** genannt)



**Edmund Georg Hermann Landau**  
\*14.02.1877 - †19.02.1938

Deutscher Mathematiker, der sich um die analytische Zahlentheorie verdient gemacht hat.

# Landau-Notation II

## D Landau-Symbole

Sei  $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+$  eine Funktion, dann ist

$$O(f) = \{g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+ \mid \exists c > 0 \ \exists n_0 > 0 \ \forall n \geq n_0 : \ g(n) \leq c \cdot f(n)\}$$

$$\Omega(f) = \{g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+ \mid \exists c > 0 \ \exists n_0 > 0 \ \forall n \geq n_0 : \ g(n) \geq c \cdot f(n)\}$$

$$\Theta(f) = \{g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+ \mid \exists c_1 > 0 \ \exists c_2 > 0 \ \exists n_0 > 0 \ \forall n \geq n_0 : \ c_1 \cdot f(n) \leq g(n) \leq c_2 \cdot f(n)\}$$

### Sprechweisen:

$g \in O(f)$ :  $f$  ist **obere Schranke** von  $g$

$g$  wächst höchstens so schnell wie  $f$

$g \in \Omega(f)$ :  $f$  ist **untere Schranke** von  $g$

$g$  wächst mindestens so schnell wie  $f$

$g \in \Theta(f)$ :  $f$  ist die **Wachstumsrate** von  $g$

$g$  wächst wie  $f$

# Landau-Notation III

## D Landau-Symbole

Sei  $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+$  eine Funktion, dann ist

$$O(f) = \{g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+ \mid \exists c > 0 \ \exists n_0 > 0 \ \forall n \geq n_0 : \ g(n) \leq c \cdot f(n)\}$$

$$\Omega(f) = \{g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+ \mid \exists c > 0 \ \exists n_0 > 0 \ \forall n \geq n_0 : \ g(n) \geq c \cdot f(n)\}$$

$$\Theta(f) = \{g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+ \mid \exists c_1 > 0 \ \exists c_2 > 0 \ \exists n_0 > 0 \ \forall n \geq n_0 : \ c_1 \cdot f(n) \leq g(n) \leq c_2 \cdot f(n)\}$$

## Schreibweisen:

Anstelle von  $g \in O(f)$  schreibt man oft  $g(n) \in O(f(n))$  - formal nicht ganz korrekt, aber man kann auf die Definition von Hilfsfunktionen verzichten; statt

$$g \in O(f) \text{ mit } f(n) = n^2$$

schreibt man dann kurz:

$$g(n) \in O(n^2)$$

Die Schreibweisen  $g(n) = O(n^2)$  und  $g \prec f$  sind ebenfalls gebräuchlich.

# Erläuterungen zur O-Notation:

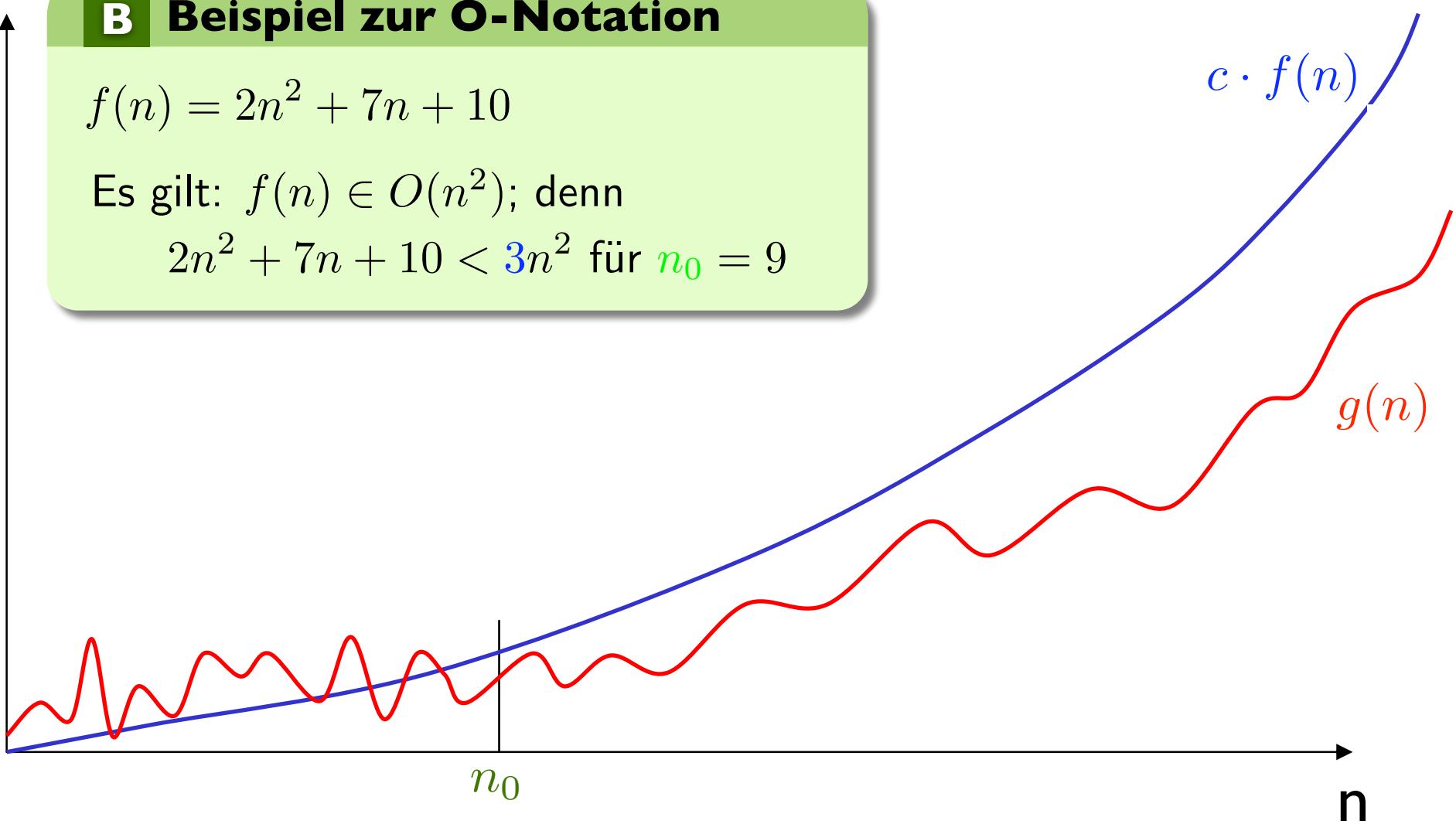
$$O(f) = \{g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+ \mid \exists c > 0 \ \exists n_0 > 0 \ \forall n \geq n_0 : g(n) \leq c * f(n)\}$$

## B Beispiel zur O-Notation

$$f(n) = 2n^2 + 7n + 10$$

Es gilt:  $f(n) \in O(n^2)$ ; denn

$$2n^2 + 7n + 10 < 3n^2 \text{ für } n_0 = 9$$



# Erläuterungen zur $\Theta$ -Notation

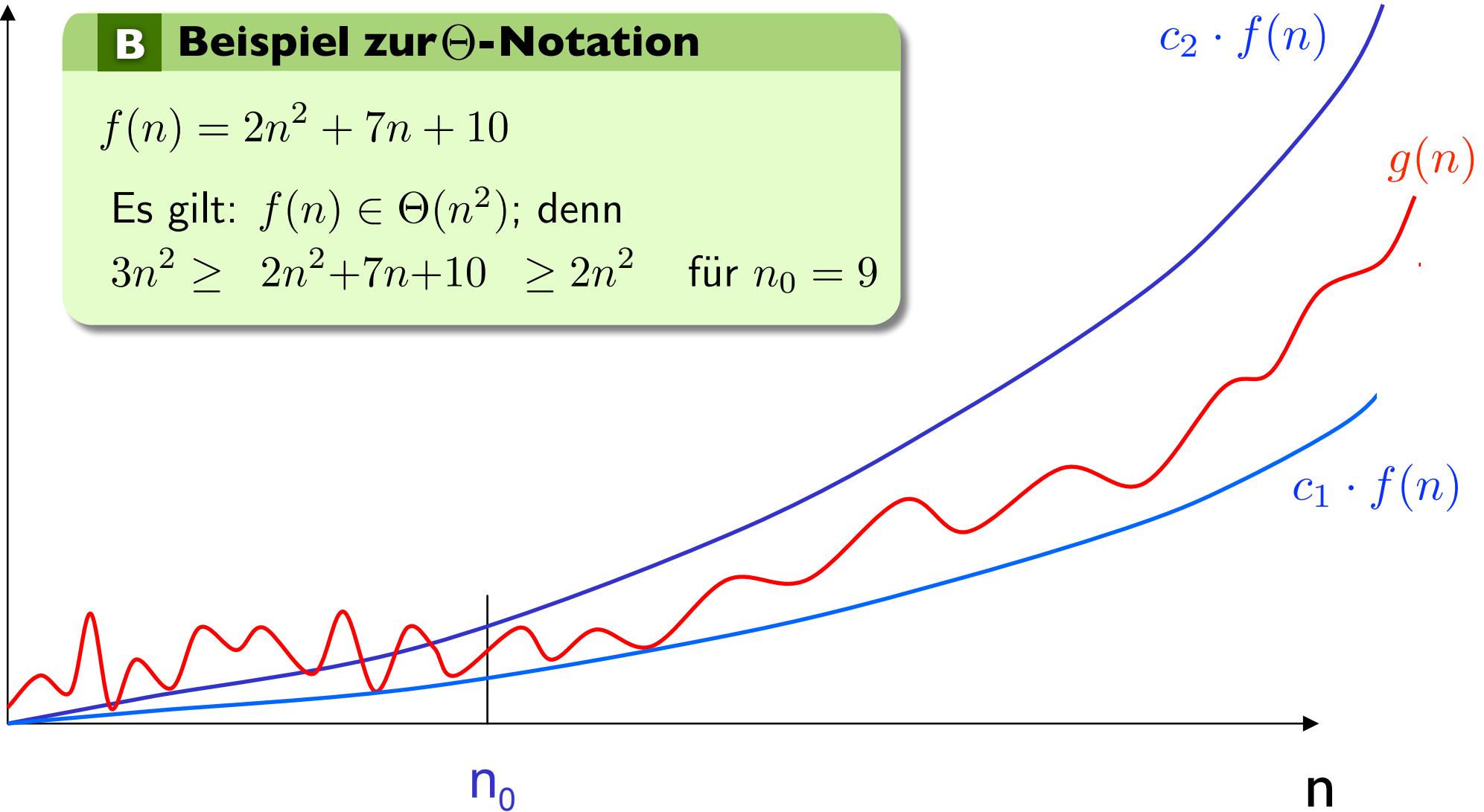
$$\Theta(f) = \{g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^+ \mid \exists c_1 > 0 \ \exists c_2 > 0 \ \exists n_0 > 0 \ \forall n \geq n_0 : \ c_1 \cdot f(n) \leq g(n) \leq c_2 \cdot f(n)\}$$

## B Beispiel zur $\Theta$ -Notation

$$f(n) = 2n^2 + 7n + 10$$

Es gilt:  $f(n) \in \Theta(n^2)$ ; denn

$$3n^2 \geq 2n^2 + 7n + 10 \geq 2n^2 \quad \text{für } n_0 = 9$$



## 1. Linearität

Falls  $g(n) = \alpha \cdot f(n) + \beta$  mit  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}^+$  und  $f \in \Omega(1)$ , so gilt:  
$$g \in O(f)$$

## 2. Addition

$$f + g \in O(\max\{f, g\}) = \begin{cases} O(g) & \text{falls } f \in O(g) \\ O(f) & \text{falls } g \in O(f) \end{cases}$$

## 3. Multiplikation

$$a \in O(f) \wedge b \in O(g) \Rightarrow a \cdot b \in O(f \cdot g)$$

## 4. Grenzwert

Falls der Grenzwert

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{g(n)}{f(n)}$$

existiert, so ist  $g \in O(f)$  bzw.  $g \prec f$ .

Der Umkehrschluss gilt nicht.

**Nützlich  
zum  
Vergleich!**

Addition, Multiplikation und Maximumbildung sind bildweise zu verstehen; z.B.

$$(f + g)(n) = f(n) + g(n)$$

# Beweis zur Linearität

## 1. Linearität

1 ist **untere Schranke** von  $f$

Falls  $g(n) = \alpha \cdot f(n) + \beta$  mit  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}^+$  und  $f \in \Omega(1)$ , so gilt:  
 $g \in O(f)$

**Beweis:** Wegen  $f \in \Omega(1)$  existieren  $c' > 0$  und  $n' > 0$ , so dass

$$\forall n \geq n' : f(n) \geq c' \cdot 1$$

Wähle jetzt  $c = \alpha + \frac{\beta}{c'}$  und  $n_0 = n'$ , dann gilt

$$\begin{aligned}\forall n \geq n_0 : g(n) &= \alpha \cdot f(n) + \beta \\ &= \left( \alpha + \frac{\beta}{f(n)} \right) \cdot f(n) \\ &\leq \left( \alpha + \frac{\beta}{c'} \right) \cdot f(n) \\ &\quad (* \text{ da } c' \leq f(n) \text{ für } n \geq n' = n_0 \text{ und somit } \frac{\beta}{c'} \geq \frac{\beta}{f(n)} *) \\ &\leq c \cdot f(n)\end{aligned}$$

Also ist  $g \in O(f)$

# Zeitbedarf von Algorithmen

## D (Laufzeit-)Komplexität von Algorithmen

Sei  $A$  ein Algorithmus und beschreibe  $T_A(n)$  die Laufzeit von  $A$  in Abhängigkeit von der Größe der Eingabe  $n$ . Dann gilt:  $A$  hat die Komplexität  $O(g)$ , falls  $T_A \in O(g)$ .

- **Hinweis:** Komplexität meint von jetzt an „Laufzeitkomplexität“.
- **Laufzeitanalyse (Komplexitätsanalyse):**
  - suche nach geeignetem  $T_A(n)$
  - Abschätzen von  $T_A(n)$  mithilfe der  $O$ -Notation

Abschätzen = Extraktion des dominanten Teils + Weglassen von Koeffizienten; z.B.:

- $T(n) = 60n^3 + 50n^2 + 70 \Rightarrow T(n) \in O(n^3)$
- $T(n) = \text{ld}(n) + 1 \Rightarrow T(n) \in O(\log n)$

Manchmal ist es sinnvoll, zum Vergleich die Koeffizienten des dominanten Terms beizubehalten; z.B.:

- $T_1(n) = 60n^2 + 4n \Rightarrow T_1(n) = 60n^2 + O(n)$
- $T_2(n) = 4n^2 + 75 \Rightarrow T_2(n) = 4n^2 + O(1)$

# Komplexität vs. Laufzeit

## B Beispiel zur **O**-Notation

$$T_A(n) = \frac{n \cdot (n - 1)}{2} \quad T_A \in O(n^2)$$

$$T_A(n) = \frac{1}{2} \cdot n^2 + O(n)$$

$$\frac{n \cdot (n - 1)}{2} = \frac{1}{2}(n^2 - n) \leq n^2 - n \leq n^2$$

$\Rightarrow$  mit  $n_0 = 1$  und  $c = 1$  ist die Definition der O-Notation erfüllt.

$$T_B(n) = n^2 + 2n \quad T_B \in O(n^2)$$

$$T_B(n) = n^2 + O(n)$$

$$n^2 + 2n \leq n^2 + 2n^2 = 3n^2$$

$\Rightarrow$  mit  $n_0 = 1$  und  $c = 3$  ist die Definition der O-Notation erfüllt.

**Also:**

- Algorithmus A ist zwar etwas **schneller** als Algorithmus B,
- aber beide Algorithmen gehören zu derselben **Komplexitätsklasse** (sind also **gleich gut**)

- **Elementare Anweisungen (z.B. RAM-Befehl)**
  - Sind in  $O(1)$
  - **Achtung!**  
in höheren Programmiersprachen sind nicht alle Anweisungen elementar!  
Beispiel: Menge **M**, Objekt **o**: **M.isElem(o)**
- **Anweisungssequenzen**
  - Sei „**A**; **B**“ eine Folge von Anweisungen und  $T_A \in O(f)$  und  $T_B \in O(g)$   
dann hat die Hintereinanderausführung die Komplexität
$$T = T_A + T_B \in O(\max(f, g))$$
  - Maßgeblich ist der größte Aufwand!

# Regeln für die Laufzeitanalyse II

- **Schleifen**

- Allgemein: Summe über die einzelnen Durchläufe (oft rekursiv!)
- Falls Laufzeit  $T_S$  Schleifenrumpf unabhängig von jeweiligem Durchlauf, so  
 $T = T_S * k$ ;  $k$  Gesamtzahl der Durchläufe

- **Bedingte Anweisungen**

- **if C then A else B**
- sei  $T_A \in O(f)$ ,  $T_B \in O(g)$  und  $T_C \in O(h)$ ; dann ergibt sich die Laufzeit als  $O(h + O(g + f))$

- **Funktionsaufrufe**

- **nicht-rekursiv**

- Aufwand für Funktion separat ermitteln + konstanter Overhead für Aufruf

- **rekursiv**

- nicht trivial zu ermitteln - Lösen von Rekursionsgleichungen notwendig (evtl. später ...)

# Genauer hingesehen - transitives $O$ , kleinstes $O$

- Wenn  $f \in O(g)$  und  $g \in O(h)$ , so  $f \in O(h)$
- Sei  $T(n) = 3 \cdot n^2$ , dann ist
  - $T(n) \in O(n^2)$
  - $T(n) \in O(n^3)$
  - ...
  - $T(n) \in O(2^n)$
  - ...
  - $T(n) \in O(n!)$
  - $T(n) \in O(n^n)$
  - ...
- Interessant ist natürlich nur die **minimale obere Schranke** (hier  $O(n^2)$  - das „minimale  $O(g)$ “ )
- **Achtung:** Das Wort „minimal“ wird oft weggelassen

# Genauer hingesehen - warum nicht immer $\theta$ ?

- **Warum nicht immer die genauere  $\Theta$ -Notation?**

(Warum der Aufwand mit „kleinsten oberen Schranken“?)

- **Betrachten wir folgende JAVA-Methode:**

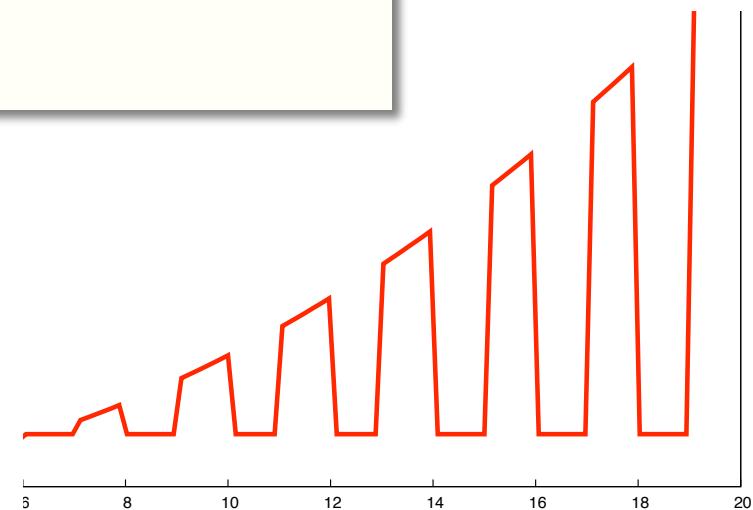
```
public void seltsam(int[] feld) {  
    n = feld.length;  
    if (n%2 == 0) {  
        // tausche erstes und letztes Element => O(1)  
    } else {  
        // sortiere Feld mit SelectionSort      => O(n2)  
    }  
}
```

- **minimale obere Schranke:  $O(n^2)$**

- **maximale untere Schranke:  $\Omega(1)$**

- **Aber:**

- Zeitbedarf in keiner Menge  $\theta(g)$  vorhanden!



# Die Fibonacci-Funktion

- Leonardo de Pisa (auch Fibonacci genannt)  
italienischer Mathematiker (um 1200)
- Berühmte **Kaninchenaufgabe**:
  - Start: 1 Paar Kaninchen
  - Jedes Paar wirft nach zwei Monaten ein neues Kaninchenpaar
  - dann monatlich jeweils ein Paar
  - wie viele Kaninchenpaare gibt es in einem Jahr, wenn kein Kaninchen vorher stirbt?
  - 1,1,2,3,5,8,13, ...
  - Anzahl im  $n$ -ten Monat:

$$fib(n) = \begin{cases} 0 & \text{falls } n = 0 \\ 1 & \text{falls } n = 1 \\ fib(n - 1) + fib(n - 2) & \text{sonst} \end{cases}$$

Komplexität ?

# Fibonacci: Rekursiver Algorithmus

```
public static int fib(int n) {  
    if (n<=1) return n;  
    else return fib(n-1) + fib(n-2);  
}
```

- **Komplexität von fib:**  $T_{\text{fib}}(n) \in O(2^n)$

- **Beweis:**

1.  $\text{fib}(n)$  ist positiv:  $\forall n > 0 : \text{fib}(n) > 0$

2.  $\text{fib}(n)$  ist für  $n > 2$  streng monoton steigend:  $\text{fib}(n) < \text{fib}(n + 1)$

3. Abschätzung nach oben: Für alle  $n > 3$  gilt

$$\text{fib}(n) = \text{fib}(n - 1) + \text{fib}(n - 2)$$

$$(* \text{ } \text{fib}(n - 2) < \text{fib}(n - 1) \Rightarrow 2 \cdot \text{fib}(n - 1) > \text{fib}(n - 2) + \text{fib}(n - 1) \text{ } *)$$

$$< 2 \cdot \text{fib}(n - 1)$$

$$(* \text{ } \text{fib}(n - 1) = \text{fib}(n - 2) + \text{fib}(n - 3) \text{ } *)$$

$$< 4 \cdot \text{fib}(n - 2)$$

$$< \dots$$

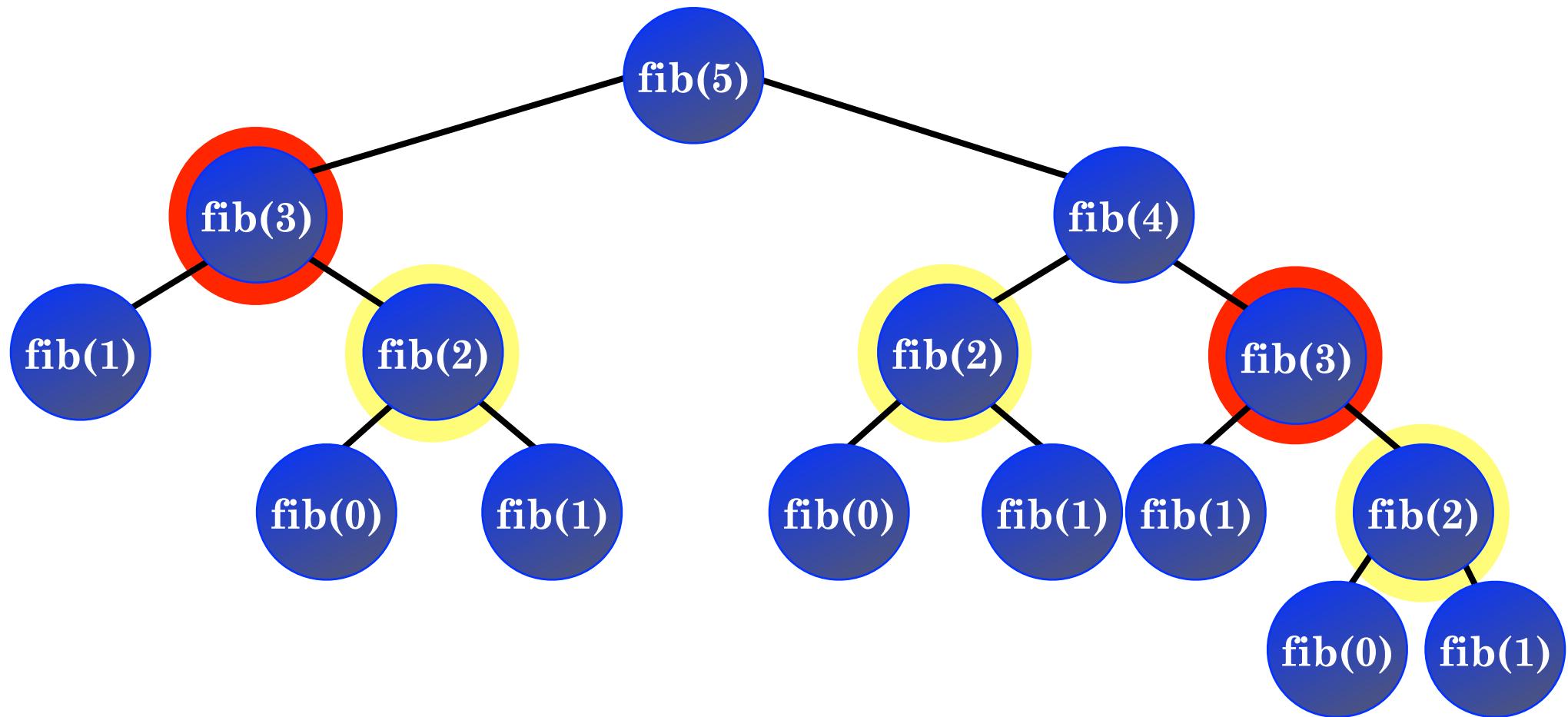
$$< 2^{n-1} \cdot \text{fib}(1) = \frac{1}{2} \cdot 2^n$$

Also gilt:  $\text{fib}(n) \in O(2^n)$

$\Theta(c^n)$  mit  $c = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$

# Berechnungsbaum für fib(5)

- Zahlreiche Redundanzen in der Berechnung:



- Offenbar wird z.B.  $\text{fib}(2)$  **dreimal** berechnet - das kann man vermeiden, indem man sich Zwischenergebnisse merkt!

# Fibonacci: Iterativer Algorithmus

- **Idee:** jede Fibonacci-Zahl wird aus der Summe der beiden Vorgänger gebildet - merke diese Vorgänger in Variablen **fib\_new** und **fib\_old**

```
public static int fib_it(int n) {  
    int p_previous=0, // fib(0) - Vorvorgänger  
        previous=1; // fib(1) - Vorgänger  
    int current=0; // Hier wird das Ergebnis abgelegt  
    for (int i=0 ; i<n ; ++i) {  
        // Die beiden Vorgänger aktualisieren  
        p_previous = previous;  
        previous = current;  
        // Ergebnis ermitteln  
        // -> fib(i) = fib(i-1) + fib(i-2)  
        current = current + p_previous;  
    }  
    return current;  
}
```

- **Komplexität von fib\_it:**  $T_{\text{fib\_it}}(n) \in \Theta(n)$

# Rekursion vs. Iteration

- **Rekursive Formulierung oft**
  - eleganter / näher an mathematischer Formulierung
  - einfacher zu lesen
- **Iterative Lösungen sind oft effizienter**
  - aber komplizierter
- **Rekursion**
  - mächtiges, allgemeines Programmierprinzip
  - es gibt Sprachen, die Schleifen nur über Rekursion realisieren können (z.B. Haskell)
  - Jede rekursive Lösung kann in eine iterative überführt werden!
  - Rekursion muss nicht ineffizient sein - **tail recursion** (endständige Rekursion)

# Fibonacci: Tail Recursion / Tail Calls

- **Idee:** Nach rekursivem Aufruf werden Werte auf Stapel nicht mehr verwendet
  - der aktuelle Aufrufkontext kann damit überschrieben werden!  
(Compiler muss entsprechende Optimierung unterstützen)
  - Ergebnis wird in Argument „akkumuliert“

```
public static int fib_tr(int n) {  
    return fib_tr_help(n,0,1);  
}  
  
private static int fib_tr_help(int n,int current,int previous) {  
    if (n<1) return current;  
    else return fib_tr_help(n-1, current+previous, current);  
}
```

- **Komplexität von fib\_tr:**  $T_{\text{fib\_tr}}(n) \in \Theta(n)$

# Beispiel: Tail-Call Optimization

## B Tail-Call Optimization (Elimination)

```
int fib_tr_help(int n, int current, int previous) {  
    if (n<1) return current;  
    else return fib_tr_help(n-1, current+previous, current);  
}
```



## Tail-Call Optimization

```
int fib_tr_help_opt(int n, int current, int previous) {  
    while (true) {  
        if (n<1) return current;  
        else {  
            // return fib_tr_help(n-1, current+previous, current);  
            n = n - 1 ; int current_merk = current;  
            current = current + previous;  
            previous = current_merk;  
        }  
    }  
}
```

# Worst, Best und Average Case

- **Man unterscheidet den Zeitbedarf**
  - im schlechtesten Fall (**worst case**)
  - im Mittel (**average case**)
  - im besten Fall (**best case**)
- **Bei der Komplexitätsanalyse wird meist der schlechteste oder der mittlere Fall betrachtet**
- **Average Case (Erwartungswert)**
  - Mittelwert des Aufwandes über alle möglichen Eingaben; gewichtet mit Auftrittswahrscheinlichkeit

# Worst, Best und Average Case - Beispiel (Teil 1)

## B Multiplikation von zwei $n$ -Bit Binärzahlen

### Pseudo-Code:

```
Multipliziere(x,y) :  
    ergebnis=0 ; i=0;  
    solange(i<n) {  
        wenn(i-tes Bit von x == 1) {  
            y um i Bits nach links shiften  
            ergebnis += geshiftetes y;  
        }  
        i++;  
    }
```

- **Aufwand** = #Additionen der Bits  
= #Einsen in der Binärdarstellung von x
- **Best case** x = 0  $\Rightarrow$  0 **Additionen**
- **Worst case** x =  $2^n - 1$   $\Rightarrow$  n **Additionen**
- **Average case** ?

# Worst, Best und Average Case - Beispiel (Teil I)

## B Multiplikation von zwei $n$ -Bit Binärzahlen

Anzahl der möglichen Eingaben  $N = 2^n$

Anzahl der Eingaben mit  $k$  Einsen:  $\binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$

$$\begin{aligned} S &= \sum_{k=0}^n k \cdot \binom{n}{k} = \sum_{k=0}^n \frac{k \cdot n!}{k!(n-k)!} = \sum_{k=0}^n \frac{n(n-1)!}{(k-1)!(n-1-k+1)!} = \sum_{k=0}^n n \cdot \binom{n-1}{k-1} \\ &= n \cdot \left( \binom{n-1}{-1} + \sum_{k=1}^n \binom{n-1}{k-1} \right) = n \cdot \left( 0 + \sum_{k=1}^n \binom{n-1}{k-1} \right) = n \cdot \sum_{k=0}^{n-1} \binom{n-1}{k} \\ &= n \cdot \sum_{k=0}^{n-1} \binom{n-1}{k} 1^k \cdot 1^{n-1-k} = n \cdot (1+1)^{n-1} = n \cdot 2^{n-1} \end{aligned}$$

$$\text{Mittlerer Aufwand} = \frac{S}{N} = \frac{n \cdot 2^{n-1}}{2^n} = \frac{n}{2}$$

# Abschließende Beispiele I

- **Schleife**

```
for (int i=0 ; i<n; ++i) {  
    a[i]=0;  
}
```

$O(n)$

- **Geschachtelte Schleife**

```
for (int i=0 ; i<n; ++i)  
    for (int j=0 ; j<n; ++j)  
        a[i][j]=0;
```

$O(n^2)$

- **Hintereinanderausführung**

```
for (int k=0; k<n ; ++k)  
    c[k]=-1;  
for (int i=0 ; i<n; ++i) {  
    for (int j=0 ; j<n; ++j)  
        a[i][j]=0;
```

$O(n^2)$

# Abschließende Beispiele II

- **Bedingte Anweisung**

```
if (x<100)
    y=x;
else
    for (int i=0 ; i<n ; ++i)
        if (a[i]>3) y+=a[i];
```

$O(n)$

- **Innere Schleife hängt vom Lauf ab**

```
for (int i=0; i<n ; ++i)
    for (j=0 ; j<i ; ++j)
        k++;
```

$O(n^2)$

$$T(n) = \sum_{i=0}^n i = \frac{n \cdot (n - 1)}{2} = \frac{n^2 - n}{2}$$

# Abschließende Beispiele III

- Aussprung

```
for (int i=0 ; i<n ; ++i)
    if (i>2)
        return;
```

$O(1)$

- Schleifenvariable wird in jedem Lauf halbiert

```
while (i>0) {
    x++;
    i>>1; // Shift nach rechts um 1 Stelle
           // = Division durch 2
}
```

$O(\log_2 n)$

$$\begin{aligned}T(n) &= 1 + T\left(\left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor\right) \\&= 1 + 1 + T\left(\left\lfloor \frac{\frac{n}{2}}{2} \right\rfloor\right) = 2 + T\left(\left\lfloor \frac{n}{4} \right\rfloor\right) \\&= 3 + T\left(\left\lfloor \frac{n}{8} \right\rfloor\right) \\&\vdots \\&= \log_2(n)\end{aligned}$$