

Sprawozdanie – Laboratorium nr 2

Odwracanie macierzy, obliczanie wyznacznika i wskaźnika uwarunkowania macierzy przy użyciu rozkładu LU

Mikołaj Marchewa, 11 marca 2020

1. Wstęp teoretyczny

W trakcie naszych zajęć laboratoryjnych wykorzystywaliśmy rozkład LU macierzy współczynników. Rozkład ten polega na odnalezieniu takich dwóch macierzy L i U , które spełniają poniższe założenia:

$$A = L \cdot U \quad \rightarrow \quad \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ l_{21} & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ l_{n1} & l_{n2} & \cdots & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\ 0 & u_{22} & \cdots & u_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & u_{nn} \end{pmatrix},$$

gdzie:

L jest macierzą trójkątną wypełnioną zerami powyżej diagonal i jedynkami na jej przekątnej,

U jest to macierz trójkątna górna,

A jest zadaną macierzą kwadratową.

Wiedząc, że iloczyn diagonal $L=1$, trywialne staje się obliczenie wyznacznika macierzy A :

$$\det(A) = \det(L \cdot U) = \det(L) \cdot \det(U) = \det(U).$$

Wskaźnik uwarunkowania macierzy, to wartość informująca nas o tym w jakim stopniu błąd zaokrąglania liczb przez komputer wpłynął na uzyskany wynik. $K(A)$ jest więc liczbą, która informuje nas z jaką dokładnością, możemy podać wynik (tzn. ile liczb po przecinku). Wskaźnik ten wyliczamy jako iloczyn normy macierzy A oraz jej odwrotności:

$$K(A) = \|A^{-1}\| \cdot \|A\|,$$

$$\|A\|_{1,\infty} = \max_{1 \leq i,j \leq n} |a_{i,j}|.$$

W trakcie zajęć wszystkie powyższe przekształcenia uzyskiwaliśmy przy użyciu biblioteki **GSL**.

2. Zadanie do wykonania

2.1 Opis problemu

Pierwszym zadaniem było znalezienie rozkładu LU zadanej kwadratowej macierzy A o 4 kolumnach i 4 wierszach. Wartości w zadanej macierzy A wyliczaliśmy na podstawie wzoru:

$$a_{i,j} = \frac{1}{i+j+\delta},$$

gdzie $\delta = 2$.

Następnie obliczyliśmy wyznacznik macierzy A , który jest równy iloczynowi wartości na diagonalu macierzy U i zapisaliśmy go do pliku.

Kolejnym krokiem było znalezienie macierzy odwrotnej, której kolejne kolumny uzyskiwaliśmy przy pomocy funkcji **gsl_linalg_LU_solve()** oraz wektorów wyrazów wolnych:

$$b_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad b_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad b_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad b_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Wyliczając iloczyn $A \cdot A^{-1}$ winniśmy uzyskać macierz jednostkową. Na jej podstawie obliczyliśmy normy macierzy A oraz A^{-1} , których iloczynem jest wskaźnik uwarunkowania macierzy A .

2.2 Wyniki

Wszystkie uzyskane wyniki w trakcie trwania ćwiczeń laboratoryjnych zapisywaliśmy do pliku. I tak macierz A ukształtowała się następująco:

$$A = \begin{pmatrix} 0.5 & 0.333333 & 0.25 & 0.2 \\ 0.333333 & 0.25 & 0.2 & 0.166667 \\ 0.25 & 0.2 & 0.166667 & 0.142857 \\ 0.2 & 0.166667 & 0.142857 & 0.125 \end{pmatrix}.$$

Z kolei rozkład LU powyższej macierzy dał poniższe rezultaty:

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0.0333333 & 1 & 0 & 0 \\ 0.666667 & 0.833333 & 1 & 0 \\ 0.4 & 1 & -0.857143 & 1 \end{pmatrix}, \quad U = \begin{pmatrix} 0.5 & 0.333333 & 0.25 & 0.2 \\ 0 & 0.0333333 & 0.0416667 & 0.0428571 \\ 0 & 0 & -0.00138889 & -0.00238095 \\ 0 & 0 & 0 & 0.000102041 \end{pmatrix}.$$

Wartości współczynników znajdujących się na diagonalu macierzy U z rozkładu LU macierzy A kształtują się następująco:

u_{11}	0.5
u_{22}	0.0333333
u_{33}	-0.0013889
u_{44}	0.000102041

Ich iloczyn jeszcze nie daje nam pełnej informacji o wyznaczniku macierzy A . Jego znak obarczony jest błędem wynikającym z liczby permutacji jakie na macierzy A wykonała użyta wcześniej funkcja ***gsl_linalg_LU_decomp()***. W naszym przypadku ich liczba okazała się nieparzysta, o czym świadczy ujemna wartość trzeciego argumentu dostarczonego do powyższej funkcji, po jej użyciu. Tak więc, szukany wyznacznik macierzy A po korekcji znaku przyjął następującą wartość:

$$\det(A) = 2.36206 \cdot 10^{-9}.$$

Odwrócona macierz A , obliczona dzięki funkcji ***gsl_linalg_LU_solve()*** ukształtowała się następująco:

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 200 & -1200 & 2100 & -1120 \\ -1200 & 8100 & -15120 & 8400 \\ 2100 & -15120 & 29400 & -16800 \\ -1120 & 8400 & -16800 & 9800 \end{pmatrix}.$$

Z kolei iloczyn $A \cdot A^{-1}$ dał następujący wynik:

$$A \cdot A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2.27374 \cdot 10^{-13} & 0 & 0 \\ -2.84217 \cdot 10^{-14} & 1 & 4.54747 \cdot 10^{-13} & 0 \\ 0 & -2.27374 \cdot 10^{-13} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Iloczyn norm odwrotności A i normy A , będący wskaźnikiem uwarunkowania macierzy A wynosi:

$$K(A) = 14700.$$

3. Wnioski

Istotnym elementem wyliczania wyznacznika macierzy przy użyciu rozkładu LU w powyższym zadaniu, była liczba permutacji, które zostały wykonane przez funkcję ***gsl_linalg_LU_decomp()***. Ponadto do pomijalnym elementem jest tu $\det(L)$, który z założenia ma przyjmować wartość 1, więc nie wpływa on na obliczany wyznacznik macierzy A .

Ze względu na niedokładność zapisu liczb rzeczywisty w systemie binarnym, po wymnożeniu $A \cdot A^{-1}$, otrzymaliśmy macierz mocno zbliżoną, jednak niedokładną macierz jednostkową. Rezultat ten był w pełni oczekiwany i uzasadniony. Wynika to ze wskaźnika uwarunkowania, który przyjął stosunkowo bardzo dużą wartość. Tak więc zadanie zostało źle uwarunkowane. Błąd wynikający z numerycznej reprezentacji liczb wprowadza nieproporcjonalnie duży błąd w odpowiedzi.