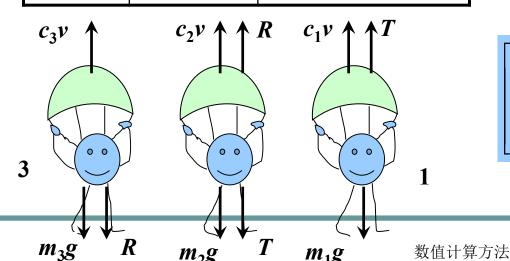
线性代数方程组

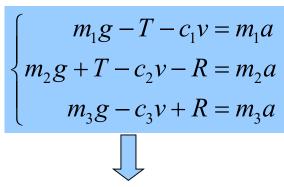
浙江大学控制学院

降落小组

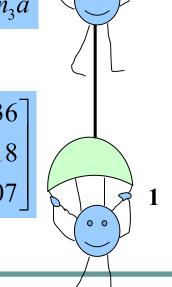
三个降落伞构成的降落小组通过无重力的绳子连接以5m/s的速度自由降落。计算每段绳子的张力和这个小组的加速度。参数如下

降落伞	质量(kg)	阻力系数(kg/s)
1	70	10
2	60	14
3	40	17





$$\begin{bmatrix} 70 & 1 & 0 \\ 60 & -1 & 1 \\ 40 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ T \\ R \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 636 \\ 518 \\ 307 \end{bmatrix}$$



•

线性代数方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ & \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

矩阵形式: *AX*=b

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} = (a_{ij})_{n \times n}$$

$$x = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & \cdots & x_n \end{bmatrix}^T, b = \begin{bmatrix} b_1 & b_2 & \cdots & b_n \end{bmatrix}^T$$

•增广矩阵

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} & b_n \end{bmatrix}$$

线性方程组系数矩阵的类型

- 低阶稠密矩阵
- 大型稀疏矩阵(矩阵中0元素较多)
- 三对角矩阵(非0元素集中于主对角线及相邻两对角线上)

线性方程组的数值解法

● 直接法:

- 经过有限步算术运算,可求得方程组的精确解的方法(若在计算过程中没有舍入误差)。
- 可预先估算使用机器时间,计算量小,但要占用较多内存,程序复杂。一般说来,适用于方程组的系数矩阵阶数不太高的问题。

• 迭代法:

- 用某种极限过程去逐步逼近线性方程组精确解的方法。
- 迭代法具有占存储单元少、程序设计简单、原始系数矩阵在迭代过程中不变等优点, 但计算工作量有时较大,适宜计算系数矩阵为稀疏矩阵。
- 存在收敛性及收敛速度等问题,对方程组的系数矩阵有一定的要求,才能保证迭代过程的收敛。

本章内容

- 高斯消去法
- LU分解、特殊矩阵和矩阵求逆
- 误差分析、条件数
- 迭代方法

小规模线性方程组

- 图解法
- 克莱姆法则
- 消去法
- 计算机方法

非计算机方法

图解法

• 两个方程组成的方程组

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 = b_1$$
$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 = b_2$$

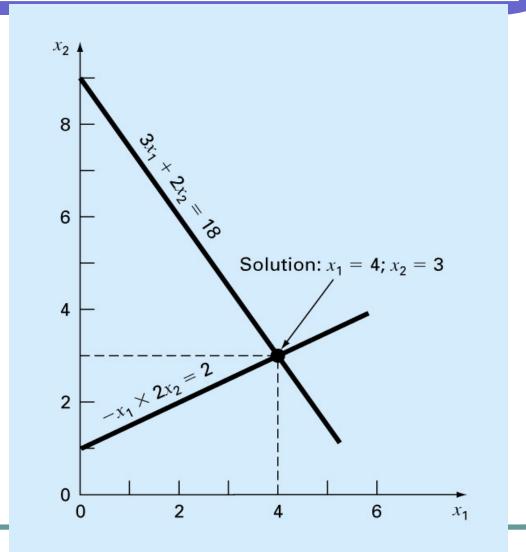
• 对两个方程同时解 x_2 :

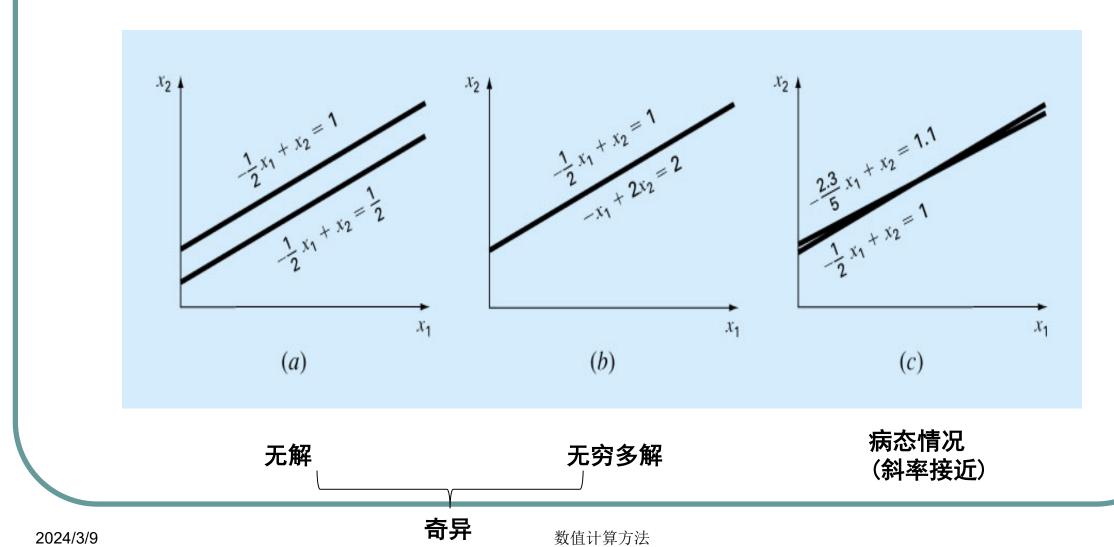
$$x_2 = -\left(\frac{a_{11}}{a_{12}}\right)x_1 + \frac{b_1}{a_{12}} \implies x_2 = (\text{slope})x_1 + \text{intercept}$$

$$x_2 = -\left(\frac{a_{21}}{a_{22}}\right)x_1 + \frac{b_2}{a_{22}}$$

图解法

- 在二维坐标系中画出两条 直线,交点即为联立方程 组的解
- 三个方程组成的联立方程组:
 - 每个方程是三维空间中的 一个平面
 - 三个平面的交点表示方程 组的根





10

- 行列式的计算
 - 二阶

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$$

- 三阶

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11}D_{11} - a_{12}D_{12} + a_{13}D_{13}$$

$$D_{11} = \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{22} a_{33} - a_{32} a_{23}$$

$$D_{12} = \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{21} a_{33} - a_{31} a_{23}$$

$$D_{13} = \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} = a_{21} a_{32} - a_{31} a_{22}$$

$$D_{13} = \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} = a_{21} a_{32} - a_{31} a_{22}$$

● 例: 计算第9和10页图中表示的方程组的系数矩阵Æ的行列式的值。

• 解: P9——

• P10(a)——

• P10(b)——

• P10(c)—

$$D = \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 8$$

$$D = \begin{vmatrix} -1/2 & 1 \\ -1/2 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$$D = \begin{vmatrix} -1/2 & 1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 0$$

$$D = \begin{vmatrix} -1/2 & 1 \\ -2.3/5 & 1 \end{vmatrix} = -0.04$$

奇异方程组的行列式为0

接近奇异(病态)方程组的行列式接近0

• 克莱姆法则

- 每个未知数通过一个分式来计算
- 分式的分母是线性代数方程组的行列式
- 分子是另外一个行列式,该行列式与方程组系数行列式D只有未知数对应的一列不同,不同的列为常数 b_1 , b_2 ,..., b_n
- 例: 计算x₁为

$$x_{1} = \frac{\begin{vmatrix} b_{1} & a_{12} & a_{13} \\ b_{2} & a_{22} & a_{23} \\ b_{3} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}}{D}$$

n=100, 10³³次/秒 的计算机要算10¹²⁰年!

• 问题: 使用克莱姆法则求解

$$\begin{cases}
0.3x_1 + 0.52x_2 + x_3 = -0.01 \\
0.5x_1 + x_2 + 1.9x_3 = 0.67 \\
0.1x_1 + 0.3x_2 + 0.5x_3 = -0.44
\end{cases}$$

● 解:

$$D = \begin{vmatrix} 0.3 & 0.52 & 1 \\ 0.5 & 1 & 1.9 \\ 0.1 & 0.3 & 0.5 \end{vmatrix} = -0.0022$$

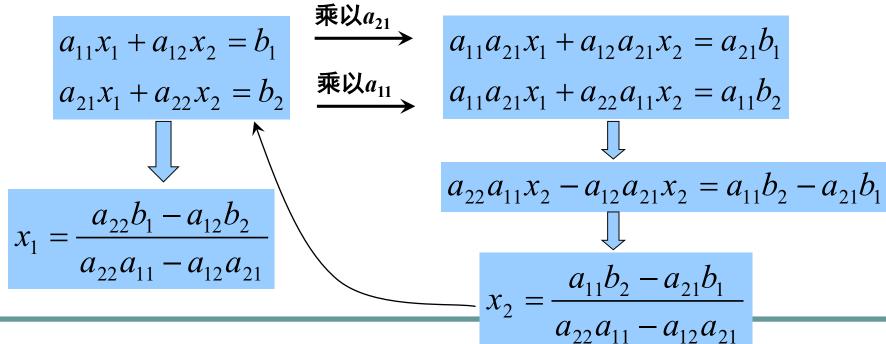
$$x_2 = \frac{\begin{vmatrix} 0.3 & -0.01 & 1 \\ 0.5 & 0.67 & 1.9 \\ 0.1 & -0.44 & 0.5 \end{vmatrix}}{D} = \frac{0.0649}{-0.0022} = -29.5$$

$$x_{1} = \frac{\begin{vmatrix} -0.01 & 0.52 & 1 \\ 0.67 & 1 & 1.9 \\ -0.44 & 0.3 & 0.5 \end{vmatrix}}{D} = \frac{0.03278}{-0.0022} = -14.9$$

$$x_{3} = \frac{\begin{vmatrix} 0.3 & 0.52 & -0.01 \\ 0.5 & 1 & 0.67 \\ 0.1 & 0.3 & -0.44 \end{vmatrix}}{D} = \frac{-0.04326}{-0.0022} = 19.8$$

未知数消去法

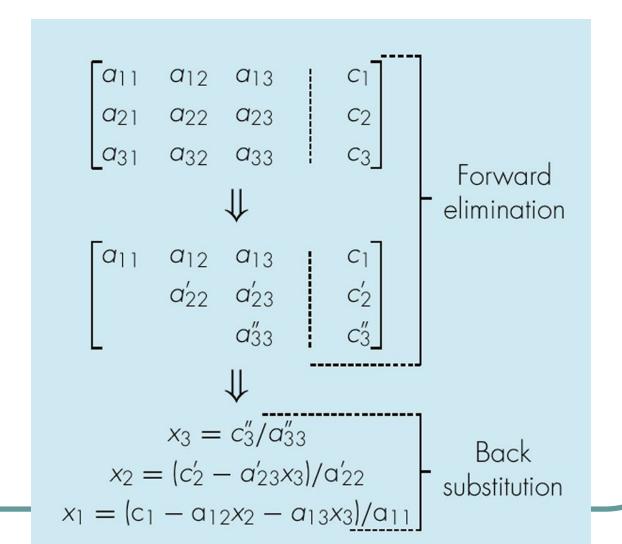
两个方程分别乘以常数,使得当两个方程合并时一个未知数可以消去,结果为一个单独的方程,可以求解剩下的未知数,将求解出的未知数代入到原来的方程中,求出另外一个未知数的值。



数值计算方法

原始高斯消去法(高斯顺序消去法)

- 未知数的消去,得到一个 只有一个未知数的方程
- 回代, 求解剩下的未知数



原始高斯消去法

主元 (pivotal element)

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$
.....

$$a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n$$

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

 $a'_{22}x_2 + \dots + a'_{2n}x_n = b'_2$

 $a'_{n2}x_2 + \dots + a'_{nn}x_n = b'_n$

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a'_{22}x_2 + a'_{23}x_3 \dots + a'_{2n}x_n = b'_2$$

$$a''_{33}x_3 + \dots + a''_{3n}x_n = b''_3$$

$$\underbrace{a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1}_{a_1x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1} \underbrace{\mathbf{x} \mathbf{y} \mathbf{a}_{21}/a_{11}}_{a_1x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1} \underbrace{\mathbf{x} \mathbf{y} \mathbf{a}_{21}/a_{11}}_{a_1x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1} \underbrace{\mathbf{x} \mathbf{y} \mathbf{a}_{21}/a_{11}}_{a_1x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1} \underbrace{\mathbf{x} \mathbf{y} \mathbf{a}_{21}/a_{11}}_{a_1x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1}$$

方程2减去上式

$$\left(a_{22} - \frac{a_{21}}{a_{11}}a_{12}\right)x_2 + \dots + \left(a_{2n} - \frac{a_{21}}{a_{11}}a_{1n}\right)x_n = \left(b_2 - \frac{a_{21}}{a_{11}}b_1\right)$$



$$a'_{22}x_2 + \dots + a'_{2n}x_n = b'_2$$

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a'_{22}x_2 + a'_{23}x_3 + \dots + a'_{2n}x_n = b'_2$$

$$a''_{33}x_3 + \dots + a''_{2n}x_n = b''_3$$

$$a_{n3}''x_3 + \dots + a_{nn}''x_n = b_n''$$

$$a_{nn}^{(n-1)}x_n = b_n^{(n-1)}$$
 i 计算方法

原始高斯消去法

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

ullet 每一步消元过程相当于对A作一次初等变换。即左乘一个初等下三角矩阵 L_i^{-1}

$$L_{1}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ -l_{21} & 1 & & & \\ -l_{31} & 0 & 1 & & \\ \vdots & \vdots & & \ddots & \\ -l_{n1} & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad L_{k}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & \ddots & & & \\ & 1 & & & \\ & & 1 & & \\ & & -l_{k+1,k} & 1 & \\ & \vdots & & \ddots & \\ & & -l_{nk} & & 1 \end{bmatrix}$$

最后得到

$$L_{n-1}^{-1}L_{n-2}^{-1}\cdots L_2^{-1}L_1^{-1}A=U$$

 $l_{ik} = a_{ik}^{(k-1)} / a_{kk}^{(k-1)}$

高斯消去法——求行列式

- 依据
 - 上三角矩阵的行列式为对角线元素的乘积

$$D = a_{11}a_{22}'a_{33}'' \cdots a_{nn}^{(n-1)}$$

• 前向消去的过程中行列式的值不变

原始高斯消去法

$$a_{11}x_{1} + a_{12}x_{2} + a_{13}x_{3} + a_{1n}x_{n} = b_{1}$$

$$a'_{22}x_{2} + a'_{23}x_{3} + a'_{2n}x_{n} = b'_{2}$$

$$a''_{33}x_{3} + \dots + a''_{3n}x_{n} = b''_{3}$$

$$\dots$$

$$a_{nn}^{(n-1)}x_{n} = b_{n}^{(n-1)}$$

$$\Rightarrow x_{n} = \frac{b_{n}^{(n-1)}}{a_{nn}^{(n-1)}}$$

$$x_{n} = \frac{b_{n}^{(n-1)}}{a_{nn}^{(n-1)}}$$

$$x_{n} = \frac{b_{n}^{(n-1)}}{a_{nn}^{(n-1)}}$$

```
%消去过程
for k=1:n-1
    for i=k+1:n
        factor=a(i,k)/a(k,k);
        for j=k+1:n
            a(i,j)=a(i,j)-factor*a(k,j);
        end
        b(i)=b(i)-factor*b(k);
    end
end
```

```
%回代过程
x(n)=b(n)/a(n,n);
for i=n-1:-1:1
sum=b(i);
for j=i+1:n
sum=sum-a(i,j)*x(j);
end
x(i)=sum/a(i,i);
```

消去过程的浮点操作个数

$$\frac{2n^3}{3} + O(n^2)$$

回代过程的浮点操作个数

$$n^2 + O(n)$$

原始高斯消去法

● 原始高斯消去法总的浮点操作个数:

$$\frac{2n^3}{3} + O(n^2) + n^2 + O(n)$$
 当n增加时 $\frac{2n^3}{3} + O(n^2)$

- 结论:
 - 当方程组规模变大时,计算时间增加很快。浮点操作个数增加接近维数增加量的三次方
 - 大多数计算时间消耗在消去步骤中

原始高斯消去法——例

• 问题: 使用原始高斯消去法求解, 要求保持6位有效数字的精度

$$\begin{cases} 3x_1 - 0.1x_2 - 0.2x_3 = 7.85 & (1) \\ 0.1x_1 + 7x_2 - 0.3x_3 = -19.3 & (2) \\ 0.3x_1 - 0.2x_2 + 10x_3 = 71.4 & (3) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 3x_1 - 0.1x_2 - 0.2x_3 = 7.85 & (1) \\ 7.00333x_2 - 0.293333x_3 = -19.5617 & (2') \\ -0.190000x_2 + 10.0200x_3 = 70.6150 & (3') \end{cases}$$

很接近准确结果(3, -2.5, 7), 但未知数x3的值与真实值仍然有微小的差异

$$\begin{cases} 3x_1 - 0.1x_2 - 0.2x_3 = 7.85 & (1) \\ 7.00333x_2 - 0.2933333x_3 = -19.5617 & (2') \\ 10.0120x_3 = 70.0843 & (3'') \end{cases}$$

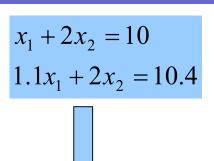


原始高斯消去法的缺陷

- 被0除
 - 消去和回代中都存在这个问题
- 舍入误差
 - 大规模问题中,每一个计算结果都依赖于前面的结果
 - 结果代回原方程组检验
- 病态方程组
- 奇异方程组
 - 两个方程组完全相等时,n个未知数而只有n-1个方程
 - 对大规模方程组,不容易发现这种奇异性
 - 利用奇异方程组的行列式为0进行判断

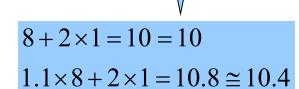
病态方程组

• 问题:

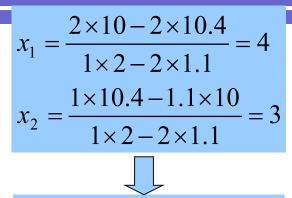


$$x_1 + 2x_2 = 10$$

$$1.05x_1 + 2x_2 = 10.4$$



误差检查的结果!



$$x_1 = \frac{2 \times 10 - 2 \times 10.4}{1 \times 2 - 2 \times 1.05} = 8$$

$$x_2 = \frac{1 \times 10.4 - 1.1 \times 10}{1 \times 2 - 2 \times 1.05} = 1$$

解显著变化!

病态方程组的判别

- 行列式的值?
 - 标量因子会对行列式产生影响,但对解没有影响
 - 良态方程组

$$3x_1 + 2x_2 = 18$$
$$-x_1 + 2x_2 = 2$$

$$D = \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 8$$

病态方程组

$$x_1 + 2x_2 = 10$$
$$1.1x_1 + 2x_2 = 10.4$$

$$D = -0.2$$

D = -20

病态方程组×10

$$10x_1 + 20x_2 = 100$$
$$11x_1 + 20x_2 = 104$$

对方程组进行缩放使得任何一行中的最大系数等于1,然后计算行列式的值

$$x_1 + 0.667x_2 = 6$$

$$-0.5x_1 + x_2 = 1$$

$$D = 1.333$$

$$0.5x_1 + x_2 = 5$$
$$0.55x_1 + x_2 = 5.2$$

$$D = -0.05$$

病态方程组的判别——其他方法

- 矩阵求逆
- 稍微改变系数然后求解,如果得到彻底不同的解,则方程组很可能是病态的。

解求精技术

- 使用扩展精度
- 选主元
 - 列主元消去法(Partial pivoting)——实用方法
 - 全主元消去法(Complete pivoting)
- 缩放
 - 缩放之后的系数用来确定是否需要交换主元,但实际消去和回代中仍使用原系数值

列主元消去法

● 从第一列中选出绝对值最大的元素——

$$\left|a_{11}\right| = \max_{1 \le i \le n} \left|a_{i1}\right|$$

交 换

$\int a_{11}$	a_{12}	•••••	a_{1n}	b_1
a_{21}	a_{22}	•••••	a_{11}	b_2
•••••	•••••	•••••	•••••	•••••
a_{i1}	a_{i2}	•••••	a_{in}	b_{i}
•••••	•••••	•••••	•••••	•••••
$\lfloor a_{n1} \rfloor$	a_{n2}	••••	a_{nn}	b_n

- 顺序消元
- 第k步

$$|a_{i_k k}^{(k)}| = \max_{k \le i \le n} |a_{ik}^{(k)}| \quad \text{id} l = i_k$$

$$egin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & & & a_{1n} & b_1 \ & a_{22} & & & a_{2n} & b_2 \ & & & & \ & & & a_{kn} & b_k \ & & & \ & a_{nk} & & a_{nn} & b_n \ \end{bmatrix}$$

全主元消去法

• $A_{ij}(i,j=1,2,...,n)$ 中选择绝对值最大者作为主元,进行消元

$$\widetilde{A}_{n-k} = \begin{bmatrix} a_{kk}^{(k-1)} & a_{k,k+1}^{(k-1)} & \cdots & a_{k,n}^{(k-1)} \\ a_{k+1,k}^{(k-1)} & a_{k+1,k+1}^{(k-1)} & \cdots & a_{k+1,n}^{(k-1)} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{nk}^{(k-1)} & a_{n,k+1}^{(k-1)} & \cdots & a_{n,n}^{(k-1)} \end{bmatrix}$$

• 第*k*步,选主元

$$|a_{i_k,j_k}^{(k-1)}| = \max_{k \le i,j \le n} |a_{i,j}^{(k-1)}|$$

• 执行消元过程

工作量大!

列主元消去法——例1

问题: 使用高斯消去法求解(准确解为(1/3,2/3))

$$0.0003x_1 + 3.0000x_2 = 2.0001$$
$$1.0000x_1 + 1.0000x_2 = 1.0000$$

• 高斯顺序消去:

$$x_1 + 10000x_2 = 6667$$
$$-9999x_2 = -6666$$

$$x_2 = \frac{2}{3}$$

$$x_1 = \frac{2.0001 - 3(2/3)}{0.0003}$$

有效位数	x_2	x_1	x_1 的百分比相对误差的绝对值
3	0.667	-3.00	1000
4	0.6667	0.0000	100
5	0.66667	0.30000	10
6	0.666667	0.330000	1
7	0.6666667	0.3330000	0.1

列主元消去法——例1(续)

• 选主元

• 高斯消去:

$$1.0000x_1 + 1.0000x_2 = 1.0000$$
$$0.0003x_1 + 3.0000x_2 = 2.0001$$

$$1.0000x_1 + 1.0000x_2 = 1.0000$$
$$2.9997x_2 = 1.9998$$

$$x_2 = \frac{2}{3}$$
$$x_1 = \frac{1 - (2/3)}{1}$$

有效位数	x_2	x_1	x_1 的百分比相对误差的绝对值
3	0.667	0.333	0.1
4	0.6667	0.3333	0.01
5	0.66667	0.33333	0.001
6	0.666667	0.333333	0.0001
7	0.6666667	0.3333333	0.00001

列主元消去法——例2

问题:5位有效数字,舍去

$$10x_1 - 7x_2 = 7$$
$$-3x_1 + 2.099x_2 + 6x_3 = 3.901$$
$$5x_1 - x_2 + 5x_3 = 6$$

$$\begin{bmatrix} 10 & -7 & 0 \\ -3 & 2.099 & 6 \\ 5 & -1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 3.901 \\ 6 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 10 & -7 & 0 & 7 \\ 0 & -0.001 & 6 & 6.001 \\ 0 & 0 & 15005 & 15004 \end{bmatrix}$$

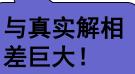
$$\begin{bmatrix} 10 & -7 & 0 & 7 \\ 0 & -0.001 & 6 & 6.001 \\ 0 & 0 & 15005 & 15004 \end{bmatrix}$$

$$[X]_{exact} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$x_3 = \frac{15004}{15005} = 0.99993$$

$$2 = \frac{6.001 - 6x_3}{-0.001} = -1.5$$

$$x_1 = \frac{7 + 7x_2 - 0x_3}{10} = -0.3500$$



列主元消去法——例2(续)

$$\begin{bmatrix} 10 & 7 & 0 \\ -3 & 2.099 & 6 \\ 5 & -1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 3.901 \\ 6 \end{bmatrix} \longrightarrow \begin{bmatrix} 10 & -7 \\ 0 & -0.001 \\ 0 & 2.5 \end{bmatrix}$$

与真实解一 致!

$$[X]_{exact} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$x_3 = \frac{6.002}{6.002} = 1$$

$$x_2 = \frac{2.5 - 5x_3}{2.5} = -1$$

$$x_1 = \frac{7 + 7x_2 - 0x_3}{10} = 0$$

「行交换
$$\begin{bmatrix}
10 & -7 & 0 \\
0 & 2.5 & 5
\end{bmatrix}
\begin{bmatrix}
x_1 \\
x_2 \\
= \begin{bmatrix}
2.5
\end{bmatrix}$$

6.001

$$\begin{bmatrix} 10 & -7 & 0 \\ 0 & 2.5 & 5 \\ 0 & -0.001 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 2.5 \\ 6.001 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 10 & -7 & 0 \\ 0 & 2.5 & 5 \\ 0 & 0 & 6.002 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 2.5 \\ 6.002 \end{bmatrix}$$

缩放——例子

问题:采用3位有效位精度求解方程组 (1.00002, 0.99998)

$$2x_1 + 100,000x_2 = 100,000$$

 $x_1 + x_2 = 2$
真实解

- 解1:
- 解2:
- 解3:

 $2x_1 + 100,000x_2 = 100,000$ $\Rightarrow x_2 = 1$ x_2 是正确的,但是因为舍 $x_1 = 0$ 入误差, x_1 误差100%

$$0.00002x_1 + x_2 = 1 \Rightarrow 0.00002x_1 + x_2 = 2 \Rightarrow x_1 + x_2 = 2 \Rightarrow x_1 + x_2 = 1 \Rightarrow x_1 + x_2 = 2 \Rightarrow x_1 + x_2 = 1 \Rightarrow x_2 = 1 \Rightarrow x_1 + x_2 = 1$$

$$\begin{array}{c} x_1 + x_2 = 2 \\ 2x_1 + 100,000x_2 = 100,000 \end{array} \implies \begin{array}{c} x_1 + x_2 = 2 \\ 100,000x_2 = 100,000 \end{array} \implies \begin{array}{c} x_1 = x_2 = 1 \end{array}$$

● 通过缩放确定是否交换主元,但方程不需要缩放就可以求得正确解,消去 ▲ 和回代仍使用原系数。

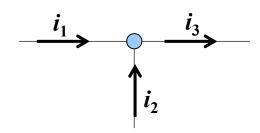
线性代数方程组——例

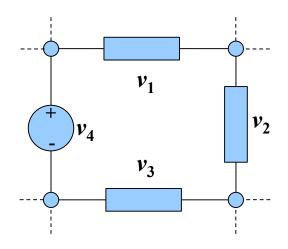
- 试应用基尔霍夫电流电压定律 确定电阻电路中不同位置的电 流和电压。
 - 电流定律:流过节点的所有电流代数和为0

$$\sum i = 0$$

• 电压定律:任何回路的所有支路的电压代数和为0

$$\sum v = 0$$





线性代数方程组——例

- 考虑图中的电路
 - 为每个电流假设一个方向
 - 对每个节点应用基尔霍夫电流定律
 - 对两个回路应用基尔霍夫电压定律

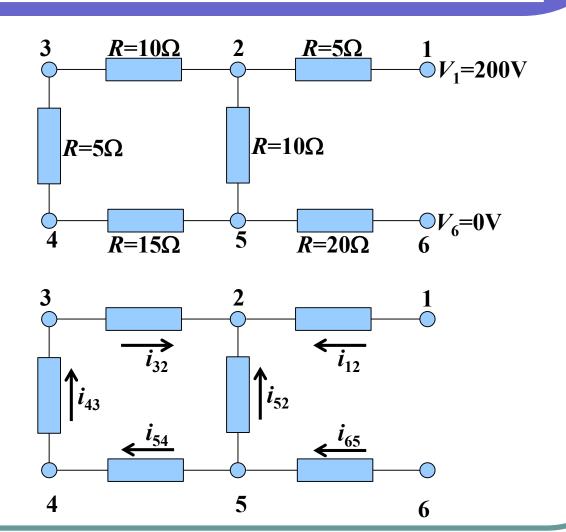
$$i_{12} + i_{52} + i_{32} = 0$$

$$i_{65} - i_{52} - i_{54} = 0$$

$$i_{43} - i_{32} = 0$$

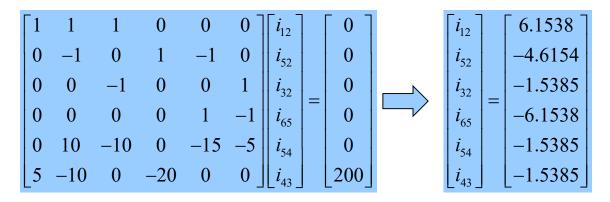
$$i_{54} - i_{43} = 0$$

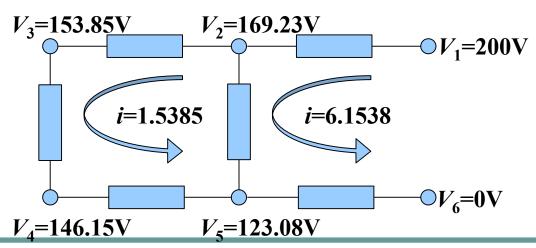
$$-i_{54}R_{54} - i_{43}R_{43} - i_{32}R_{32} + i_{52}R_{52} = 0$$
$$-i_{65}R_{65} - i_{52}R_{52} + i_{12}R_{12} - 200 = 0$$



线性代数方程组——例

• 求解包含6个电流未知数的方程组





高斯消去法——例

• 已知火箭在三个不同时刻的速度如下表所示,且速度在5 < t < 12时可用多项式 $v(t) = a_1 t^2 + a_2 t + a_3$ 近似,求t = 6,7.5,9和11时刻的速度。

• 解:

$$\begin{bmatrix} t_1^2 & t_1 & 1 \\ t_2^2 & t_2 & 1 \\ t_3^2 & t_3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 25 & 5 & 1 \\ 64 & 8 & 1 \\ 144 & 12 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 106.8 \\ 177.2 \\ 279.2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 25 & 5 & 1 \\ 0 & -4.8 & -1.56 \\ 0 & 0 & 0.7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 106.8 \\ -96.21 \\ 0.735 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.2900 \\ 19.70 \\ 1.050 \end{bmatrix}$$



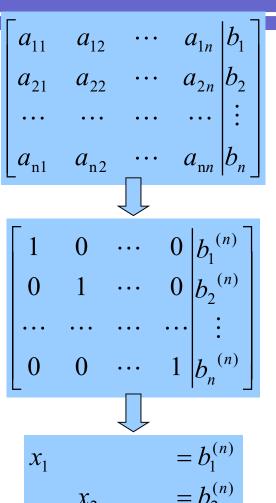
t(s)	v(m/s)
5	106.8
8	177.2
12	279.2

2024/3/9 数值计算方法 数值计算方法 38

高斯-约当法

- 高斯消去法的变形
- 将所有方程中的未知数都消去
- 除以主元进行标准化
- 消去的结果为一个单位阵
- 只需要消去,不需要回代
- 针对高斯消去法的改进可用于高斯约当法
- 乘/除法浮点操作个数为

$$\frac{n^3}{2} + n^2 - \frac{n}{2} \xrightarrow{\qquad \qquad } \frac{n^3}{2} + O(n^2)$$



高斯-约当法——例

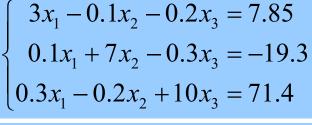
• 采用高斯-约当法求解方程组

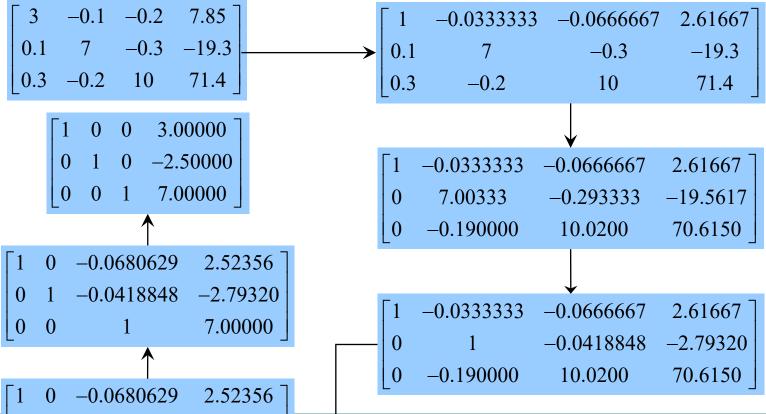
-0.0418848

10.0120

-2.79320

70.0843





数值计算方法

2024/3/9

高斯消去法的总结

- 掌握
 - 消去
 - 回代
 - 缺陷
 - 改进
 - 选主元
 - Gauss顺序消去法条件苛刻,且数值不稳定
 - Gauss全主元消去法工作量偏大、需要比较的元素及行列交换工作较多、算法复杂
 - Gauss-Jordan消去法形式上比其他消元法简单,且无回代求解,但计算量大
 - 从算法优化的角度考虑, Gauss列主元消去法比较好

本章内容

- 高斯消去法
- LU分解、特殊矩阵和矩阵求逆
- 误差分析、条件数
- 迭代方法

三角分解(LU分解)

$$A = LU$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ l_{21} & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots \\ l_{n1} & l_{n2} & \cdots & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\ u_{22} & \cdots & u_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ u_{nn} \end{bmatrix}$$

单位下三角矩阵



$$L(UX) = B \Rightarrow \begin{cases} LY = B \\ UX = Y \end{cases}$$

上三角矩阵

——Doolittle分解

- 分解步骤
- 代入步骤
 - 前向
 - 后向

Crout分解: L为下三角矩阵 U为单位上三角矩阵

Doolittle分解

● 以*n*=3为例

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & & & & & & & & & & & & & \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & & & & & & & & & \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} l_{21} & 1 & & & & & & & & & \\ l_{21} & 1 & & & & & & & & \\ l_{31} & l_{32} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ & u_{22} & u_{23} \\ & & & & & & & \\ & & & & & & \\ & & & & & & \\ & & & & & & \\ \end{bmatrix}$$

$$a_{1j} = u_{1j} j = 1,2,3 \Longrightarrow u_{1j} = a_{1j} j = 1,2,3$$

$$a_{21} = u_{11}l_{21} \Longrightarrow l_{21} = \frac{a_{21}}{u_{11}} a_{31} = u_{11}l_{31} \Longrightarrow l_{31} = \frac{a_{31}}{u_{11}}$$

$$a_{22} = l_{21}u_{12} + u_{22} \Longrightarrow u_{22} = a_{22} - l_{21}u_{12}$$

$$a_{23} = l_{21}u_{13} + u_{23} \Longrightarrow u_{23} = a_{23} - l_{21}u_{13}$$

$$a_{32} = l_{31}u_{12} + l_{32}u_{22} \Longrightarrow l_{32} = \frac{a_{32} - l_{31}u_{12}}{a_{33}} = a_{33} - (l_{31}u_{13} + l_{32}u_{23})$$

$$u_{33} = a_{33} - (l_{31}u_{13} + l_{32}u_{23})$$

三角分解与高斯消去

• 前向消去将A约简为

- U是前向消去的结果
- L也是前向消去的产物

$$U = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a'_{22} & a'_{23} \\ 0 & 0 & a'_{33} \end{bmatrix}$$

$$l_{21} = \frac{a_{21}}{u_{11}} = \frac{a_{21}}{a_{11}}$$

$$l_{31} = \frac{a_{31}}{u_{11}} = \frac{a_{31}}{a_{11}}$$

$$l_{32} = \frac{a_{32} - l_{31}u_{12}}{u_{22}} = \frac{a'_{32}}{a'_{22}}$$

高斯消去中为了消去第二(三)行第一列元素, 与第一行相乘的因子

高斯消去中为了消去三 行第二列元素,与第二 行相乘的因子

三角分解——例

● 方程组的系数矩阵高斯消去的LU分解

$$\begin{cases} 3x_1 - 0.1x_2 - 0.2x_3 = 7.85 \\ 0.1x_1 + 7x_2 - 0.3x_3 = -19.3 \\ 0.3x_1 - 0.2x_2 + 10x_3 = 71.4 \end{cases} A = \begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0.1 & 7 & -0.3 \\ 0.3 & -0.2 & 10 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0.1 & 7 & -0.3 \\ 0.3 & -0.2 & 10 \end{bmatrix}$$

$$U = \begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0 & 7.00333 & -0.293333 \\ 0 & 0 & 10.0120 \end{bmatrix}$$

消去a'₃₂的因子为

$$f_{32} = \frac{a'_{32}}{a'_{22}} = \frac{-0.19}{7.00333} = -0.0271300$$

消去 a_{21} 和 a_{31} 的因子为

$$f_{21} = \frac{a_{21}}{a_{11}} = \frac{0.1}{3} = 0.0333333$$
 $f_{31} = \frac{a_{31}}{a_{11}} = \frac{0.3}{3} = 0.100000$

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0.03333333 & 1 & 0 \\ 0.100000 & -0.0271300 & 1 \end{bmatrix}$$

$$LU = \begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0.0999999 & 7 & -0.3 \\ 0.3 & -0.2 & 9.99996 \end{bmatrix}$$

舍入误差引 起了细微的 差异。

Doolittle分解

● 定理: 当A的各阶顺序主子式均不为零时, Doolittle分解可以实现并且唯一。

$$A_{k} = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{k1} & \dots & a_{kk} \end{vmatrix} \neq 0 \quad (k = 1, 2, \dots n)$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ l_{21} & 1 & & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & & \\ l_{n1} & l_{n2} & \cdots & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\ & u_{22} & \cdots & u_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & u_{nn} \end{bmatrix}$$

$$a_{ki} = \sum_{i=1}^{\min(k,i)} l_{kj} u_{ji} \qquad \boxed{l_{ii}}$$

 $l_{ii}=1$

2024/3/9 数值计算方法 数值计算方法 **47**

Doolittle分解

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ l_{21} & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots \\ l_{n1} & l_{n2} & \cdots & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\ u_{22} & \cdots & u_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ u_{nn} \end{bmatrix}$$

• 计算顺序

- 1 求U的第一行元素和L的第一列元素 当k=1时,由 $l_{11}=1$ 得 $u_{1i}=a_{1i}$ i=1,2,...,n当i=1时,可得 $l_{k1}=a_{k1}/u_{11}$ k=2,...,n
- 2 求*U*的第二行元素和*L*的第二列元素
- ...
- 求出U的前k-1行与L的前k-1列后,第k步中计算U的第k行、L的第k列元素的公式为:

$$\begin{cases} u_{ki} = a_{ki} - \sum_{j=1}^{k-1} l_{kj} u_{ji} & i = k, \dots, n \\ l_{ik} = \left(a_{ik} - \sum_{j=1}^{k-1} l_{ij} u_{jk}\right) / u_{kk} & i = k+1, \dots, n; \ k \neq n \end{cases}$$

如果出现 $u_{ii}=0$ 或绝对值很小的情况,需要进行行交换。同时对右端向量b进行相应的交换。

$$\begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\ l_{21} & u_{22} & \cdots & u_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ l_{n1} & l_{n2} & \cdots & u_{nn} \end{bmatrix}$$

三角分解(LU分解)——代入

● 向前代入求解*LY=B*

$$y_1 = b_1$$

 $y_k = b_k - \sum_{j=1}^{k-1} l_{kj} y_j$ $k = 2, \dots, n$

● 向后代入求解*UX=Y*

$$x_n = y_n / u_{nn}$$

$$x_k = (y_k - \sum_{j=k+1}^n u_{kj} x_j) / u_{kk}$$

$$k = n - 1, \dots, 1$$

LU分解方法——例

• 求解方程组

$$\begin{cases} 3x_1 - 0.1x_2 - 0.2x_3 = 7.85 \\ 0.1x_1 + 7x_2 - 0.3x_3 = -19.3 \\ 0.3x_1 - 0.2x_2 + 10x_3 = 71.4 \end{cases}$$

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0.03333333 & 1 & 0 \\ 0.1000000 & -0.0271300 & 1 \end{bmatrix}$$

$$U = \begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0 & 7.00333 & -0.293333 \\ 0 & 0 & 10.0120 \end{bmatrix}$$

$$LY = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0.03333333 & 1 & 0 \\ 0.1000000 & -0.0271300 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7.85 \\ -19.3 \\ 71.4 \end{bmatrix}$$

$$Y = \begin{bmatrix} 7.85 \\ -19.5617 \\ 70.0843 \end{bmatrix}$$

$$UX = \begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0 & 7.00333 & -0.293333 \\ 0 & 0 & 10.0120 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = Y = \begin{bmatrix} 7.85 \\ -19.5617 \\ 70.0843 \end{bmatrix}$$

$$X = \begin{bmatrix} 3 \\ -2.5 \\ 7.00003 \end{bmatrix}$$

三角分解与高斯消去法的比较

- 三角分解的计算量(乘/除)为
 - 分解: $\frac{n^3-n}{3}$ 代入: n^2
 - 随着*n*的增加,两种方法的计算量相当
- 直接三角分解法是从矩阵A的元素直接由关系式A=LU确定L和U的元素,不必像Gauss消去法那样计算那些中间结果
- 高斯消去法求解方程组时,右端项必须提前知道,三角分解则不需要
- 在实现A=LU分解后,解具有相同系数矩阵的方程组 $AX=B_j$ 相当方便,每解一个方程组只需求解两个三角形方程组,用 n^2 次乘除法运算即可完成求解。

矩阵求逆

逆矩阵 A^{-1}

$$AA^{-1} = A^{-1}A = I$$

- 以n=3为例

以
$$n=3$$
为例
• A^{-1} 各列分别通过 $AX = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ $AX = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ 计算

- LU分解方法的优势在于多个右边常数向量的求解
- LU分解计算逆矩阵的计算量为 $\frac{n^3-n}{3}+n\times n^2=\frac{4n^3-n}{3}$
- 高斯消去计算逆矩阵的计算量(只考虑乘除操作)为

$$n\left(\frac{n^3}{3} + \frac{n^2}{2}\right) = \frac{n^4}{3} + \frac{n^3}{2}$$

- 对称阵: $A^T = A$
- 正定阵: $x^T Ax > 0, \forall x \in \mathbb{R}^n, x \neq 0$
- 各阶顺序主子式均大于零

$$A_{k} = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{k1} & \dots & a_{kk} \end{vmatrix} > 0 \quad (k = 1, 2, \dots n)$$

• 由Doolittle分解,A有唯一分解

$$A = LU$$

- LDR分解: A分解为A=LDR, L、R分别为单位下、上三角阵,D为一个对角 阵。
- 对称正定矩阵A有三角分解 $A=LDL^T$

• 假设A是n阶实对称正定矩阵,则必存在非奇异下三角矩阵L,使 $A=LL^T$,并且当L的主对角元均为正时,这种分解是唯一的。称 $A=LL^T$ 为矩阵A的Cholesky分解。

$$A = \begin{bmatrix} l_{11} & & & \\ l_{21} & l_{22} & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ l_{n1} & l_{n2} & \cdots & l_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_{11} & l_{21} & \cdots & l_{n1} \\ & l_{22} & \cdots & l_{n2} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & l_{nn} \end{bmatrix} = LL^{T}$$

$$\begin{cases} a_{ii} = \sum_{k=1}^{i} l_{ik} l_{ik} \\ a_{ij} = \sum_{k=1}^{j} l_{ik} l_{jk} \quad i > j \end{cases} \begin{cases} l_{jj} = (a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{jk}^2)^{\frac{1}{2}} \\ l_{ij} = (a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{ik} l_{jk}) / l_{jj} \end{cases} \qquad i = j+1, ..., n, j = 1, 2, ..., n$$

$$y_k = (b_k - \sum_{j=1}^{k-1} l_{kj} y_j) / l_{ii}$$
 $k = 1, \dots, n$ $x_k = (y_k - \sum_{j=k+1}^{n} l_{kj} x_j) / l_{kk}$ $k = n, \dots, 1$

优点

- 数值稳定(不需要交换主元)
- 存储量小
- 计算量小,约需n³/6次乘除法,大约是高斯消去法或Doolittle 分解法的一半
- 缺点
 - 存在开方运算,可能会出现根号下负数

改进的Cholesky分解

● 改进的cholesky分解*A=LDL*^T

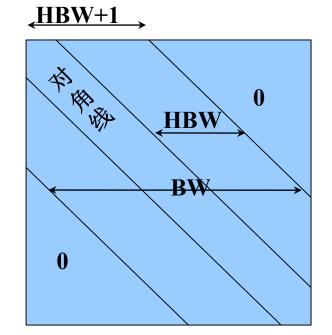
可以避免开方运算

计算中,为了减少 计算量,可令

$$c_{ij} = l_{ij}d_j$$

带状方程组

- 带状矩阵:
 - 除了主对角线为中心的一个带状范围内的元素不为零,其他元素都为零
 - 带宽BW, 半带宽HBW
 - 如果|i-j|>HBW, a_{ij} =0
- 高斯消去或LU分解求解带状 方程组效率低



三对角方程组的追赶法 (Thomas算法)

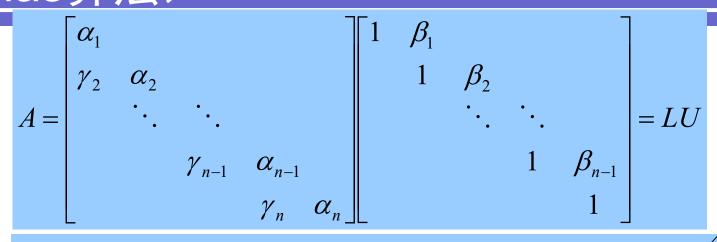
● 系数矩阵4的元素满足对角占优条件

$$\begin{bmatrix} b_{1} & c_{1} & & & & \\ a_{2} & b_{2} & c_{2} & & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & a_{n-1} & b_{n-1} & c_{n-1} \\ & & & a_{n} & b_{n} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{n-1} \\ x_{n} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f_{1} \\ f_{2} \\ \vdots \\ f_{n-1} \\ f_{n} \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} |b_{1}| > |c_{1}| \\ |b_{i}| \ge |a_{i}| + |c_{i}|, (a_{i}c_{i} \ne 0, i = 2, \dots, n-1) \\ |b_{n}| > |a_{n}| \end{cases}$$

● 可以证明, *A*非奇异, 且各阶顺序主子式都不为0

三对角方程组的追赶法 (Thomas算法)



对于舍入误差是 稳定的。

仅需5*n*-4次乘除 法运算。

- 根据矩阵乘法,可以得到追赶法的计算公式:
- (1)分解计算公式: A=LU

$$\beta_1 = c_1/b_1$$

 $\beta_i = c_i/(b_i - a_i\beta_{i-1})$ $i=2,...,n-1$

(2)求解方程组Ly=f的递推算式

$$y_1 = f_1/b_1$$

 $y_i = (f_i - a_i y_{i-1})/(b_i - a_i \beta_{i-1})$ $i = 2,...,n$

(3)求解方程组*Ux=y*的递推算式

$$x_n = y_n$$

$$x_i = y_i - \beta_i x_{i+1}$$

$$i = n-1, ..., 1$$

赶的过程

追的过程