

嵌入式系统课程设计

题目名称：汇编实验



姓名：王云鹏

学号：8213180228

专业：物联网工程

班级：1802

指导教师：贺建飏

编写日期：2021.6.2

目录

第 2 个实验.....	3
1. 问题描述.....	3
2. 实验设备.....	3
3. 系统设计.....	3
4. 源代码清单.....	3
5. 运行结果测试与分析.....	5
6. 结论与心得.....	6
第 4 个实验.....	7
1. 问题描述.....	7
2. 实验设备.....	7
3. 系统设计.....	7
4. 源代码清单.....	8
5. 运行结果测试与分析.....	10
6. 结论与心得.....	10
自己设计的实验.....	11
1. 问题描述.....	11
2. 实验设备.....	11
3. 系统设计.....	11
4. 源代码清单.....	11
5. 运行结果测试与分析.....	14
6. 结论与心得.....	14

第 2 个实验

1. 问题描述

- * 初步学会使用μVision5 IDE for ARM 开发环境及 ARM 软件模拟器；
- * 通过实验掌握简单 ARM 汇编指令的使用方法。单步执行观察如 BL、STMFD、LDMFD 等指令的执行情况。
- * 熟悉开发环境的使用并使用 ldr/str, mov 等指令访问寄存器或存储单元；使用 add/sub/lsl/lsr/and/orr 等指令，完成基本算术/逻辑运算。

2. 实验设备

系统：Windows10

IDE：μVision IDEfor ARM 集成开发环境

3. 系统设计

本实验思路很清晰，算法步骤如下

1	[sp] = R0 左移八位 + R1 右移一位
2	R2 = z 低八位 + y 右移一位
3	R2 = R2 右移一位 + [sp]或 0x01

4. 源代码清单

```

;#*****
;# NAME:          asm1_b.s
;#
;# Author:   WUHAN R&D Center, Embest
;#
;# Desc:      ARM instruction examples
;#
;# History: TianYunFang 2007.05.12
;#
;#*****
;#-----*
/
;#          constant define
;#
;#-----*
```

```

/
x      EQU 45                      ;/* x=45 */
y      EQU 64                      ;/* y=64 */
z      EQU 87                      ;/* z=87 */
stack_top EQU 0x30200000          ;/* define the top address for stacks*/
export Reset_Handler

```

```

;/*-----
*/
;/*                                code
*/
;/*-----
*/
AREA text, CODE, READONLY

```

```

Reset_Handler                      ;/* code start */
    mov     r0, #x                  ;/* put x value into R0 */
    mov     r0, r0, lsl #8          ;/* R0 = R0 << 8 */
    mov     r1, #y                  ;/* put y value into R1 */
    add     r2, r0, r1, lsr #1      ;/* R2 = (R1>>1) + R0 */
    ldr     sp, =stack_top
    str     r2, [sp]

```

```

    mov     r0, #z                  ;/* put z value into R0 */
    and     r0, r0, #0xFF           ;/* get Low 8 bit from R0 */
    mov     r1, #y                  ;/* put y value into R1 */
    add     r2, r0, r1, lsr #1      ;/* R2 = (R1>>1) + R0 */

    ldr     r0, [sp]                ;/* put y value into R1 */
    mov     r1, #0x01
    orr     r0, r0, r1
    mov     r1, R2                  ;/* put y value into R1 */
    add     r2, r0, r1, lsr #1      ;/* R2 = (R1>>1) + R0 */

```

```

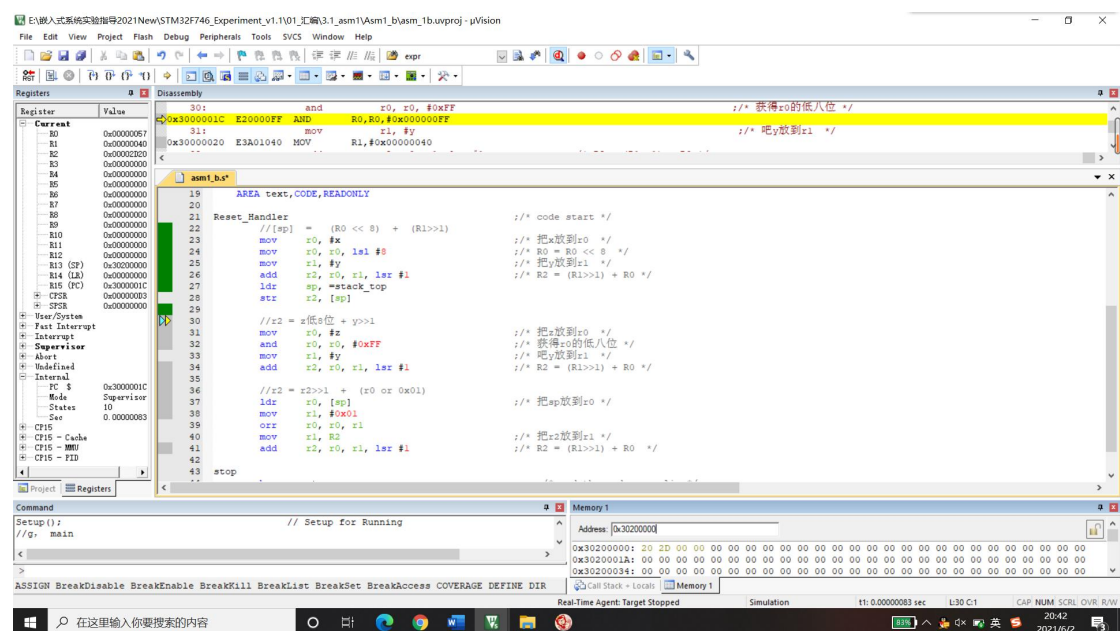
stop
    b       stop                    ;/* end the code cycling*/
END

```

5. 运行结果测试与分析

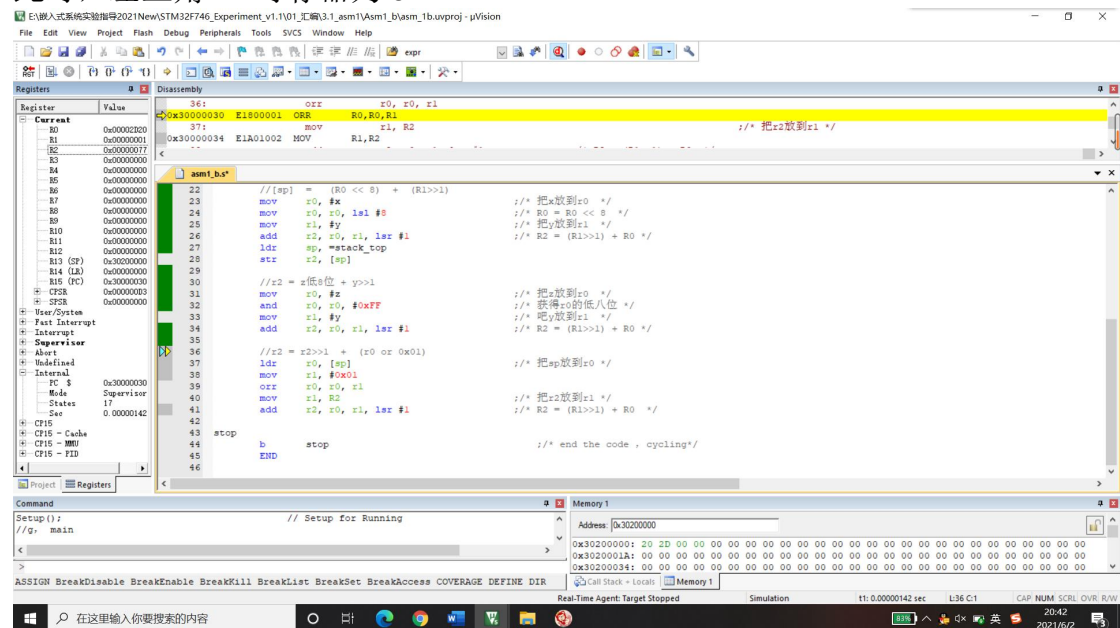
1: $[sp] = R0$ 左移八位 + $R1$ 右移一位

即第一部分执行完后，右下角显示的内存中为 20 2D 00 00



2: $R2 = z$ 低八位 + y 右移一位

此时，左上角 R2 寄存器为 0x77



第 4 个实验

1. 问题描述

- * 熟悉开发环境的使用并完成一块存储区的拷贝。完成分支程序设计，要求判断参数，根据不同参数，调用不同的子程序。
- * 通过实验掌握使用 `ldm/stm, b, bl` 等指令完成较为复杂的存储区访问和程序分支；
- * 学习使用条件码，加强对 `CPSR` 的认识；
- * 在指令的执行过程中，通过观察可以对字的存储方式进行判断，了解大端模式和小端模式。

2. 实验设备

- * PC 主机
- * μ Vision IDE for ARM 集成开发环境， Windows10
- * 在指令的执行过程中，通过观察可以对字的存储方式进行判断，了解大端模式和小端模式。

3. 系统设计

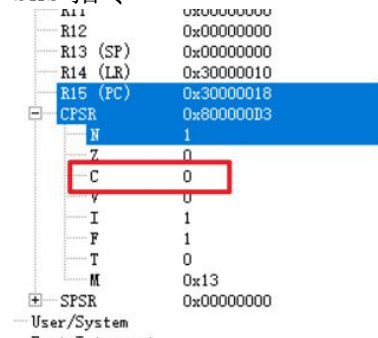
`bl` 指令：带链接的跳转，将 `PC` 修改为跳转地址，同时将当前 `PC` 的下一条指令地址放入 `LR`，其实就是子程序的调用

当前指令地址为0x0C
那么下一条指令的地址就是0x10

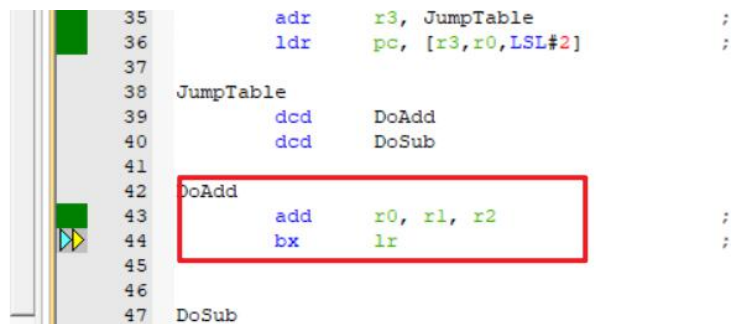
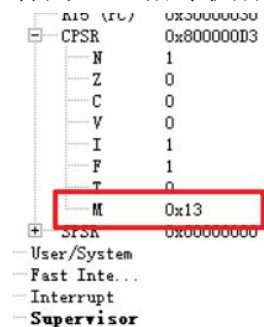
Register	Value
R0	0x00000000
R1	0x00000003
R2	0x00000002
R3	0x00000000
R4	0x00000000
R5	0x00000000
R6	0x00000000
R7	0x00000000
R8	0x00000000
R9	0x00000000
R10	0x00000000
R11	0x00000000
R12	0x00000000
R13 (SP)	0x00000000
R14 (LR)	0x00000000
R15 (PC)	0x3000000C
CPSR	0x00000003
SPSR	0x00000000

```
asm_code2.s
14      entry
15      code32
16      .org 0
17      .global Reset_Handler
18      Reset_Handler
19      .balign 4
20      mov     r1, #3
21      mov     r2, #2
22      bl      arithfunc
23
24      stop
25      b       stop
```

bhs 指令



bh: 是带状态切换的跳转，最低位为 1 时，切换到 Thumb 指令执行，为 0 时，解释为 ARM 指令执行



4. 源代码清单

```

;# *****
*
;# NAME:    ARM_code2.s
;# Author:  WUHAN R&D Center,Embest
*
;# Desc:    ARM instruction examples
;#          Example for Condition Code
;# History: shw.He 2005.02.22
;# *****
*
;/*-----
/
;/*                      code                      */
;/*-----
/

        area start,code,readwrite
        entry
        code32
num equ 2                                ;/* Number of entries in jump table */
        export Reset_Handler

```



```
mov    r0, #0                ;/* set up the three parameters */
mov    r1, #3
mov    r2, #2
bl     arithfunc              ;/* call the function */
```

```
arithfunc                                ;/* Label the function */
    cmp     r0, #num                     ;/* Treat function code as unsigned integer */
    bhs     DoAdd                        ;/* If code is >=2 then do operation 0. */
```

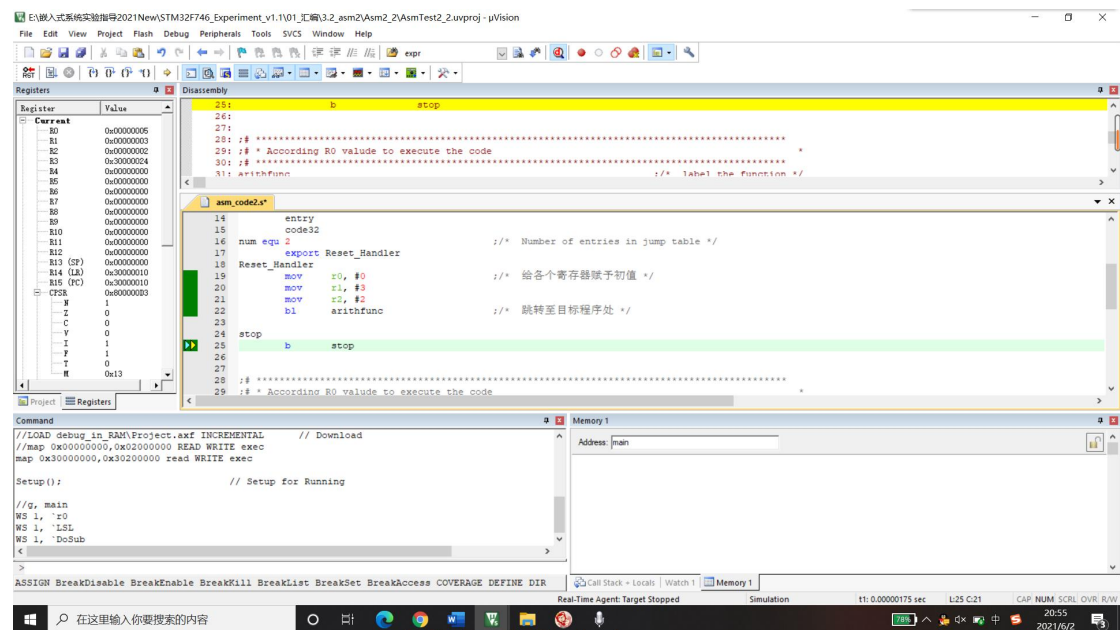
dcd	DoAdd
dcd	DoSub

```
add    r0, r1, r2        ;/* Operation 0, >1 */
bx     lr                 ;/* Return */
```

```
sub    r0, r1, r2    ;/* Operation 1 */
bx     lr             ;/* Return */
```

[illegible]

5. 运行结果测试与分析



6. 结论与心得

- 为了理解 ldr 指令，汇编实验 1.1，1.2 中出现了 ldr sp,=stack_top 这条汇编语句，其相当于执行 ldr R13, [pc,#offset],意思是将 sp 中存储的地址值存到 pc 加上 offset 中。而由 pc 加上 offset 后找到 pc 内存地址中存储的值并不是预先定义 stack_top 地址值 0x30200000，而是本条指令的 pc 值上加了 8，相当于移动了两条指令，这里变化涉及到了 ldr 指令在流水系统中会预取下一条指令。ARM9 每条指令执行是加 4。

自己设计的实验

1. 问题描述

用汇编实现快速排序

2. 实验设备

* PC 主机

* µVision IDEfor ARM 集成开发环境， Windows10

3. 系统设计

快速排序使用分治法（**Divide and conquer**）策略来把一个序列（**list**）分为较小和较大的 2 个子序列，然后递归地排序两个子序列。步骤为：

挑选基准值：从数列中挑出一个元素，称为“基准”（**pivot**），

分割：重新排序数列，所有比基准值小的元素摆放在基准前面，所有比基准值大的元素摆在基准后面（与基准值相等的数可以到任何一边）。在这个分割结束之后，对基准值的排序就已经完成，

递归排序子序列：递归地将小于基准值元素的子序列和大于基准值元素的子序列排序。

递归到最底部的判断条件是数列的大小是零或一，此时该数列显然已经有序。

4. 源代码清单

```
area word,code,readonly
entry
b start
move
stmfd    sp!, {r4-r5,lr}
ldr r4,=0
cmp r1,r4
ble _move_return
add r4,r4,#1
_move_next
ldr r5,[r0],#4
str r5,[r2],#4
add r4,r4,#1
```

```

        cmp r4,r1
        ble _move_next
_move_return
        ldmfid    sp!, {r4,r5,pc}
append
        stmfd     sp!, {r4,lr}
        mov r4,r2,lsr#2
        str r0,[r1,r4]
        ldmfid    sp!, {r4,pc}
sort
        stmfd     sp!, {r4-r10,lr}
        ldr r4,=1
        cmp r1,r4
        ble _sort_return
        mov r4,r0
        mov r5,r1
        mov r6,r2
        mov r7,r3
        ldr r8,=2
        ldr r9,=0
        ldr r10,=0
        ldr r3,[r4],#4
_sort_next
        ldr r0,[r4],#4
        cmp r0,r3
        ble _sort_small_append
_sort_big_append
        add r10,r10,#1
        mov r1,r7
        mov r2,r10
        b _sort_next_append
_sort_small_append
        add r9,r9,#1
        mov r1,r6
        mov r2,r9

_sort_next_append
        bl append
        add r8,r8,#1
        cmp r8,r5
        ble _sort_next
        mov r0,r3
        add r9,r9,#1
        mov r1,r6

```

```

        mov r2,r9
        bl append
mov r0,r5,lsr#2
sub r4,r4,r0
mov r0,r6
mov r1,r9
mov r2,r4
bl move

mov r0,r9,lsr#2
add r0,r0,#4
add r2,r4,r0
mov r0,r7
mov r1,r10

bl move
mov r0,r4
mov r1,r9
mov r2,r6
mov r3,r7
bl sort
add r0,r4,r9
mov r1,r10
mov r2,r6
mov r3,r7
bl sort
_sort_return
    ldmfd sp!,{r4-r10,pc}

load_data
    stmfd sp!,{r4,lr}
    ldr r4,#5
    str r4,[r0],#4
    ldr r4,#3
    str r4,[r0],#4
    ldr r4,#2
    str r4,[r0],#4
    ldr r4,#4
    str r4,[r0],#4
    ldmfd sp!,{r4,pc}

start
    ldr r4,#0x00000
    ldr r5,#4

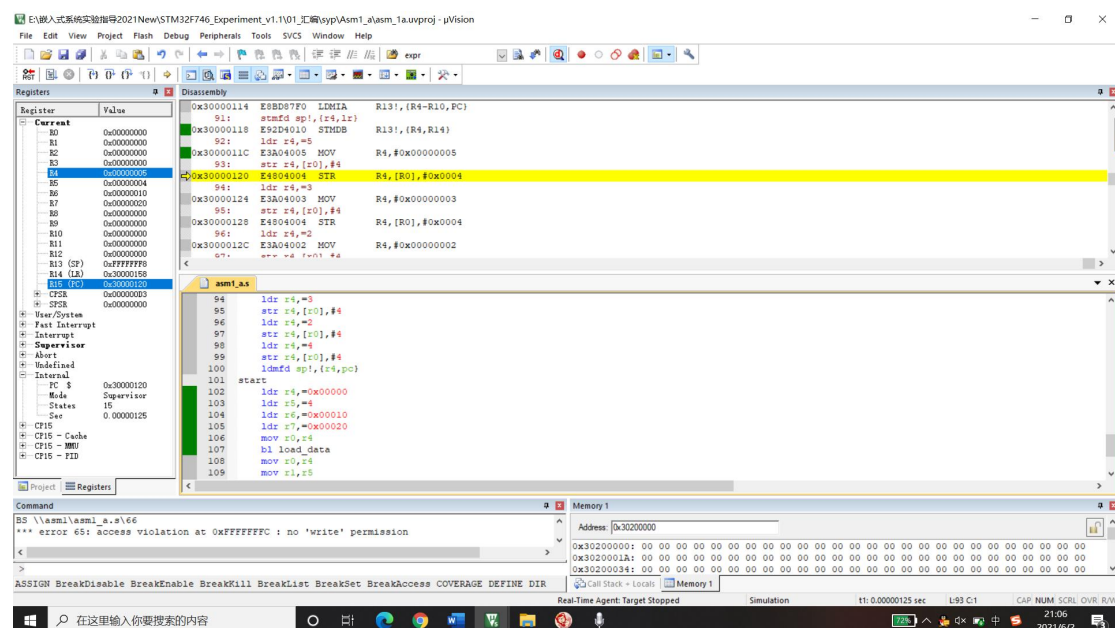
```

```

ldr r6,=0x00010
ldr r7,=0x00020
mov r0,r4
bl load_data
mov r0,r4
mov r1,r5
mov r2,r6
mov r3,r7
bl sort
stop
mov r0,#0x18
ldr r1,=0x20026
swi 0x123456
end

```

5. 运行结果测试与分析



6. 结论与心得

stmfd 指令,stmfd sp!,{r4-r11}为堆栈寻址方式,组合方式为空向下生长型;堆栈指针 sp 在加上! 符号后, sp 减 4 后将 r4 值存入, sp 相应更新直到寄存器表{r4-r11}入栈完毕。实验 1.3、1.4 中出现的 ARM 转移类指令包括 B、BX、和 BL。以 BX 指令为例, BX{cond} Rm, 其中: ARM 是含转移地址的寄存器,通过把 Rm 的内容拷贝到 PC 实现转移。若 Rm 的位 0 为 0,这 CPSR 中的标志 T 置位,目标地址代码解释为 Thumb 代码;若 Rm 的位 0 为 1,则位 1 就不能为 1。