

Eine Abfolge von Blockuniversen

Harald Rieder

1. November 2021

Inhaltsverzeichnis

Blockuniversen ersetzen absolute Zeit	1
Die Rolle des Subjekts	2

Blockuniversen ersetzen absolute Zeit

Sei x ein vollständiger Satz von Quantenzahlen zur eindeutigen Kennzeichnung eines Zustandsvektors einer Quantenwelt und $|x\rangle$ der dadurch gekennzeichnete Zustandsvektor. Dann berechnet sich in der nichtrelativistischen Quantenmechanik die bedingte Wahrscheinlichkeit dafür, die Quantenwelt zur Zeit t_1 im Zustand $|x_1\rangle$ anzutreffen unter der Bedingung, dass sie zur Zeit t_0 im Zustand $|x_0\rangle$ war, zu

$$p(x_1, t_1) \Big|_{x_0, t_0} = \left| \langle x_1 | \hat{U}(t_1 - t_0) | x_0 \rangle \right|^2 \quad (1)$$

Dabei ist \hat{U} der unitäre Zeitentwicklungsoperator, der parametrisch von einem als absolut angesehenen Zeitparameter t abhängt.

Wenn die Quantenzahlen kontinuierlich sind, dann drückt sich (1) in den Komponenten zu einer weiteren Basis f so aus¹

$$p(x_1, t_1) \Big|_{x_0, t_0} = \left| \iint df df' x_1^*(f) U(t_1 - t_0, f, f') x_0(f') \right|^2 \quad (2)$$

Wenn wir von der parametrischen absoluten Zeit wegkommen wollen, dann wünschen wir uns so etwas wie

$$p(x_1, t_1) \Big|_{x_0, t_0} = \left| \langle x_1, t_1 | x_0, t_0 \rangle \right|^2 \quad (3)$$

¹Es ist $x(f) \equiv \langle f | x \rangle$ und $U(t, f, f') \equiv \langle f | \hat{U}(t) | f' \rangle$.

womit die bedingte Wahrscheinlichkeit gemeint ist, die Quantenwelt in den Zustand $|x_1, t_1\rangle$ zu bringen unter der Voraussetzung, dass sie im Zustand $|x_0, t_0\rangle$ ist. x und t nummerieren nun gemeinsam die Zustandsvektoren so wie in relativistischen Quantenfeldtheorien. Jeder Zustandsvektor stellt ein bestimmtes Blockuniversum dar.

Jeder unstetige Übergang von einem Zustandsvektor zum nächsten wird in der Physik traditionell als *Messung* bezeichnet.

Die Rolle des Subjekts

Subjektiv erleben wir Ereignisse in der (psychischen) Zeit. $|x, t\rangle$ steht nun aber nicht für ein Ereignis der Erfahrung eines Zustands $|x\rangle$ in der Zeit t , sondern im Allgemeinen für einen x, t -verschränkten Zustand². Da das Subjekt keine Zustände erfährt, die in der Zeit verschränkt sind, muss es an der Messung in einer Weise beteiligt sein, so dass auf entschränkte Produktzustände projiziert wird. Das Subjekt muss also dafür sorgen, dass auf Produktzustände $|x_i\rangle \otimes |t_i\rangle$ projiziert wird, wobei $|t_i\rangle$ eine Zeiteigenfunktion³ zum Zeiteigenwert t_i ist. Dadurch erfährt das Subjekt die physikalische Zeit t_i zusammen mit dem neuen Weltzustand $|x_i\rangle$. Wiederholt sich dies, dann erfährt das Subjekt eine Folge von Weltzuständen $|x_i\rangle$, die durch die Eigenzeiten t_i nummeriert sind, also bei genügender Feinheit des Prozesses vermeintlich eine quasikontinuierliche Abfolge $|x(t)\rangle$.

Sei $|y_0\rangle$ ein Blockuniversum vor der Messung, oder in Komponenten zur Produktbasis f, t ausgedrückt $y_0(f, t)$. Dann ist die Übergangswahrscheinlichkeit (3) in einen subjektiv erfahrbaren Zustand $|y_1\rangle = |x_1\rangle \otimes |t_1\rangle$

$$p(x_1, t_1) \Big|_{y_0} = \left| \iint df dt x_1^*(f) \delta(t - t_1) y_0(f, t) \right|^2 = \left| \int df x_1^*(f) y_0(f, t_1) \right|^2 \quad (4)$$

Vergleichen wir dies nun mit (2), dann lesen wir ab

$$y_0(f, t_1) = \int df' U(t_1 - t_0, f, f') x_0(f') \quad (5)$$

²Irgendeine Funktion zweier Veränderlicher $f(x, t) \equiv \langle x, t | f \rangle$ zerfällt im Allgemeinen nicht in ein Produkt $g(x)h(t)$ und ist damit im Allgemeinen x, t -verschränkt.

³in Komponenten also eine Delta-Distribution $\delta(t - t_i)$