

5.事件组

2025年10月6日 11:42

• 一、事件组的引入

- 假设我们有一个智能家居的“空调控制任务”，它需要满足以下条件才能启动：
 - 1.室内传感器检测到室内温度高于26°（事件A）
 - 2.用户按下了“开关”按钮（事件B）
 - 3.电网电压稳定（事件C）
- 这三个事件分别是由三个独立的任务（传感器检测任务，按键任务，电压检测任务）负责监测，现在有一个问题是：空调控制任务如何同时等待三个事件都满足？
- 此时有人可能会说，我们可以借助二值信号量来实现，我们创建一个二值信号量，让三个任务依次获取二值信号量，不就可以实现三个事件同时满足了吗，我们来看一下二值信号量的实现代码

```
// 错误示例: 用信号量依次等待多个事件
void vAirConditionTask(void *pvParam) {
    while(1) {
        // 先等事件A (温度达标)
        xSemaphoreTake(xSemaphoreA, portMAX_DELAY);
        // 再等事件B (按键按下)
        xSemaphoreTake(xSemaphoreB, portMAX_DELAY);
        // 最后等事件C (电压稳定)
        xSemaphoreTake(xSemaphoreC, portMAX_DELAY);

        // 三个事件都满足, 启动空调
        start_air_condition();
    }
}
```

- 这个逻辑看似可行，但是它存在一个致命的缺陷：事件发生的顺序被强行绑定了，必须按照A, B, C去执行
- 比如，如果用户先按下按键，释放了B事件的信号量，但是此时温度还未达标（事件A还未发生），那么B事件的信号量就会被浪费--因为空调任务此时还在等待事件A，等它轮到事件B时，事件B的信号量已经被提前消耗了（信号量是一次性的），导致事件B即使后续发生，任务也会一直阻塞等待事件B的步骤
- 更深层次的问题：信号量无法记住事件状态
 - **信号量本质是一次性通知**：当一个事件发生时，信号量被释放，但如果此时等待任务还在处理其他任务，这个通知就会丢失（信号量值从1变成0后，无法表示这个事件曾经发生过），而在多任务场合，任务需要直到所有任务是否已经发生过（不管顺序），这就需要一个机制能“记住每个事件的状态”，并允许任务一次性检查多个任务的状态

• 二、事件组的诞生

- 事件组是FreeRTOS中用于**多任务间同步 / 通信**的核心机制，本质是一个**带位操作的整数变量**（通常为8/16/32位，取决于MCU架构），每个位代表一个“事件”，任务可通过“等待指定事件位”或“设置 / 清除事件位”实现灵活协作。
- 它用一个整数变量的每个bit位代表一个事件的状态（bit=1表示事件已经发生过，bit=0表示事件未发生），并提供API让任务可以：
 - 1. **记住所有任务的状态**：即使事件发生时任务正在处理其他事件，事件位也会置1，**不会丢失**
 - 2. **一次性等待多个事件的组合**：可以指定“等待所有的事件都完成（AND）”或“等待其中一个事件完成（OR）”，且与事件发生的顺序无关
 - 3. **灵活控制事件的生命周期**：任务被唤醒后，可以选择自动清楚以满足事件的标志位，或者选择在合适的时机手动删除

• 三、事件组的核心概念：3个关键属性

- 1. **事件位 (Event Bits)**：事件组的最小单位，一个bit位代表一个事件
 - 注意：不同FreeRTOS版本支持的最大事件位数不同，常见为**configUSE_16_BIT_TICKS**使能时是16位，禁用时是32位，实际使用需参考配置文件。
- 2. **任务等待条件**：任务等到事件时，需要指定两个核心参数：

- **事件掩码 (Event Mask)** : 明确要等待那些事件位
- **等待方式 (Wait Mode)** : 决定“满足多少事件才算完成等待”，分两种：
 - **逻辑与 (AND)** : 等待掩码所有位都置1才唤醒
 - **逻辑或 (OR)** : 等待掩码中任意一位置1就唤醒

- **3. 事件清除策略：任务被唤醒后，事件位是否保留，分两种：**

- **自动清除**: 任务被唤醒的同时，自动清除掩码中被置1的位
- **手动清除**: 任务被唤醒后事件位保持不动，后续需要手动调用函数清除

- **四、事件组的创建**

- 创建事件组有专门的API函数，FreeRTOS 提供的事件组 API 均以 xEventGroup 开头，需包含头文件 **event_groups.h**，且需在 FreeRTOSConfig.h 中开启 **configUSE_EVENT_GROUPS = 1**。
- **xEventGroupCreate ()** 这是创建事件组用到的API函数，我们来深入底层代码看一下

```
#if ( configSUPPORT_DYNAMIC_ALLOCATION == 1 )

  //Trace: 解释代码 | 注释代码 | ×
  EventGroupHandle_t xEventGroupCreate( void )
  {
    EventGroup_t * pxEventBits;
    traceENTER_xEventGroupCreate();
    pxEventBits = ( EventGroup_t * ) pvPortMalloc( sizeof( EventGroup_t ) );
    if( pxEventBits != NULL )
    {
      pxEventBits->uxEventBits = 0;
      vListInitialise( &( pxEventBits->xTasksWaitingForBits ) );
      traceEVENT_GROUP_CREATE( pxEventBits );
    }
    else
    {
      traceEVENT_GROUP_CREATE_FAILED();
    }

    traceRETURN_xEventGroupCreate( pxEventBits );
  }

  return pxEventBits;
}

#endif /* configSUPPORT_DYNAMIC_ALLOCATION */
```

分配事件组结构体

↑
bits 位初始全为0

- 这是一个无参有返回值的函数，创建成功后返回一个事件组句柄，句柄的类型时 **EventGroupHandle_t** 类型
- 首先函数一开始就会初始化一个**事件组结构体 (EventGroup_t)**，下面从栈中分配内存空间，也是根据事件组结构体去分配的，那么我们需要深入观察一下事件组结构体 (EventGroup_t) 的底层代码时如何实现的。

```
typedef struct EventGroupDef_t
{
  EventBits_t uxEventBits;
  List_t xTasksWaitingForBits; /*< List of tasks waiting for a bit to be set. */

  #if ( configUSE_TRACE_FACILITY == 1 )
    UBaseType_t uxEventGroupNumber;
  #endif

  #if ( ( configSUPPORT_STATIC_ALLOCATION == 1 ) && ( configSUPPORT_DYNAMIC_ALLOCATION == 1 ) )
    uint8_t ucStaticallyAllocated; /*< Set to pdTRUE if the event group is statically allocated
  #endif
} EventGroup_t;
```

- 我们可以看到事件组结构体的底层就是初始化了事件组中的每一个事件位，以及还初始化了一个**事件组等待任务置位的链表**。

- 这两个就是事件组结构体中的关键，也是事件组实现的关键。看完事件组结构体的底层的代码实现，我们在来看看事件组创建部分的代码。
- 在成功分配了事件组结构体内存空间之后，我们要将事件组中的所有事件组标志位全都初始为0，并且初始化事件组的等待任务置位链表，最后返回一个事件组结构体。

• 五、事件组的关键API函数：事件组的使用

◦ 1.事件组设置事件位API函数：xEventGroupSetBits ()

- 这个函数的功能是：将事件组中一个或多个事件位置1
- 函数的原型：EventBits_t xEventGroupSetBits(EventGroupHandle_t xEventGroup, const EventBits_t uxBitsToSet)

```
EventBits_t xEventGroupSetBits( EventGroupHandle_t xEventGroup,
                               const EventBits_t uxBitsToSet )
```

- 这是一个有参有返回值的函数
- 返回值：在设置完成后，函数会返回事件组的当前值（就是被置1的位转换成十六进制的值）
- 参数：xEventGroup：目标事件组句柄
uxBitsToSet：要置1的事件位

```
EventBits_t xEventGroupSetBits( EventGroupHandle_t xEventGroup,
                               const EventBits_t uxBitsToSet )
{
    EventGroup_t * pxEventBits = xEventGroup;
    BaseType_t xMatchFound = pdFALSE;
    traceENTER_xEventGroupSetBits( xEventGroup, uxBitsToSet );
    configASSERT( xEventGroup );
    configASSERT( ( uxBitsToSet & eventEVENT_BITS_CONTROL_BYT
    pxList = &( pxEventBits->xTasksWaitingForBits );
    pxListEnd = listGET_END_MARKER( pxList );
    vTaskSuspendAll(); // 对于任务调度
    {
        traceEVENT_GROUP_SET_BITS( xEventGroup, uxBitsToSet );
        pxListItem = listGET_HEAD_ENTRY( pxList );
        pxEventBits->uxEventBits |= uxBitsToSet;
        while( pxListItem != pxListEnd )
        {
            pxNext = listGET_NEXT( pxListItem );
            uxBitsWaitedFor = listGET_LIST_ITEM_VALUE( pxListItem );
            xMatchFound = pdFALSE;
            uxControlBits = uxBitsWaitedFor & eventEVENT_BITS_CONTROL_BYT
            uxBitsWaitedFor &= ~eventEVENT_BITS_CONTROL_BYT;
            if( ( uxControlBits & eventWAIT_FOR_ALL_BITS ) == ( EventBits_t ) 0 )
            {
                if( ( uxBitsWaitedFor & pxEventBits->uxEventBits ) != ( EventBits_t ) 0 )
                {
                    xMatchFound = pdTRUE;
                }
            }
        }
    }
}
```

检验

对任务调度

```

        }
        else
        {
            mtCOVERAGE_TEST_MARKER();
        }
    }
    else if( ( uxBitsWaitedFor & pxEventBits->uxEventBits ) == uxBitsWaitedFor )
    {
        xMatchFound = pdTRUE;
    }
    else
    {
        /* Need all bits to be set, but not all the bits were set. */
    }

    if( xMatchFound != pdFALSE )
    {
        /* The bits match. Should the bits be cleared on exit? */
        if( ( uxControlBits & eventCLEAR_EVENTS_ON_EXIT_BIT ) != ( EventBits_t ) 0 )
        {
            uxBitsToClear |= uxBitsWaitedFor;
        }
        else
        {
            mtCOVERAGE_TEST_MARKER();
        }
    }
}

```

```

/* Store the actual event flag value in the task's event list
 * item before removing the task from the event List. The
 * eventUNBLOCKED_DUE_TO_BIT_SET bit is set so the task knows
 * that it was unblocked due to its required bits matching, rather
 * than because it timed out. */
vTaskRemoveFromUnorderedEventList( pxListItem, pxEventBits | eventUNBLOCKED_DUE_TO_BIT_SET );

/* Move onto the next List item. Note pxListItem->pxNext is not
 * used here as the List item may have been removed from the event list
 * and inserted into the ready/pending reading List. */
pxListItem = pxNext;

/* Clear any bits that matched when the eventCLEAR_EVENTS_ON_EXIT_BIT
 * bit was set in the control word. */
pxEventBits->uxEventBits &= ~uxBitsToClear;

( void ) xTaskResumeAll();

traceRETURN_xEventGroupSetBits( pxEventBits->uxEventBits );

return pxEventBits->uxEventBits;

```

唤醒满足条件的所有等待任务

实现原理：

- 函数的实现大致可以分为这几步：
- 1.参数验证：

```

④ C

configASSERT( xEventGroup );
configASSERT( ( uxBitsToSet & eventEVENT_BITS_CONTROL_BYTES ) == 0 );

```

- 确保事件标志组句柄有效且没有尝试设置内核保留的控制位。

□ 2.暂停任务调度

```

④ C

vTaskSuspendAll();

```

- 为确保操作的原子性，保证能够完整的执行完事件位的设置，以免数据错乱，**暂停所有任务的调度，防止被其他任务抢占。**

□ 3. 设置指定的位

```
c  
pxEventBits->uxEventBits |= uxBitsToSet;
```

□ 使用位或操作将传进来要置位的事件组标志位置1

□ 4. 检查并唤醒所有满足条件的等待任务

- 如果任务设置为等待任意位（`eventWAIT_FOR_ALL_BITS` 未设置），只要有一个等待的位被设置，就唤醒该任务
- 如果任务设置为等待所有位（`eventWAIT_FOR_ALL_BITS` 已设置），则需要所有等待的位都被设置才唤醒该任务

□ 5. 清除需要清除的位

□ 如果任务在等待时设置了 `eventCLEAR_EVENTS_ON_EXIT_BIT` 标志，则在唤醒任务前清除相应的位。

□ 6. 恢复任务调度

```
c  
( void ) xTaskResumeAll();
```

□ 完成所有操作后，**恢复任务调度**

▪ 注意事项：

- 此函数**不能在中断服务程序中调用**，中断中应使用 `xEventGroupSetBitsFromISR`
- 事件标志组中的高位部分（由 `eventEVENT_BITS_CONTROL_BYTES` 定义）是内核保留的，应用程序不应尝试设置这些位
- **当多个任务等待同一事件标志组时，所有满足条件的任务都会被唤醒**

▪ 这就是设置标志位函数的实现，接下来我们来看一下等待标志位的实现函数

○ `EventBits_t xEventGroupWaitBits (EventGroupHandle_t xEventGroup, //事件组句柄`

```
const EventBits_t uxBitsToWaitFor, //要等待那些位被设置  
const BaseType_t xClearOnExit, //自动清除标志位, pdTRUE-自动清除, pdFALSE-不自动清除  
const BaseType_t xWaitForAllBits, //等待方式, pdTRUE-全满足, pdFALSE-任一满足  
TickType_t xTicksToWait) //超时等待时间
```

- 这是一个**有参有返回值**的函数
- 其中**返回值**是：如果在超时前返回则**返回值为此时的掩码值**（就是设置位的十六进制值），超时返回0
- 各个参数的含义在每个参数后面都有注释

参数说明

1. `xEventGroup`: 事件标志组句柄
2. `uxBitsToWaitFor`: 要等待的位掩码（例如：等待位0和位4，传入 `(1 << 0) | (1 << 4)`）
3. `xClearOnExit`: 退出时是否清除等待的位
 - `pdTRUE`: 退出时清除已设置的等待位
 - `pdFALSE`: 退出时保持位不变
4. `xWaitForAllBits`: 等待条件
 - `pdTRUE`: 等待所有指定的位都被设置
 - `pdFALSE`: 等待任意一个指定的位被设置
5. `xTicksToWait`: 最大等待时间（以系统节拍为单位）

▪ 接下来我们详细看一下代码的底层实现逻辑

```

EventBits_t xEventGroupWaitBits( EventGroupHandle_t xEventGroup,
                                const EventBits_t uxBitsToWaitFor,
                                const BaseType_t xClearOnExit,
                                const BaseType_t xWaitForAllBits,
                                TickType_t xTicksToWait )

{
    EventGroup_t * pxEventBits = xEventGroup;
    EventBits_t uxReturn, uxControlBits = 0;
    BaseType_t xWaitConditionMet, xAlreadyYielded;
    BaseType_t xTimeoutOccurred = pdFALSE;

    traceENTER_xEventGroupWaitBits( xEventGroup, uxBitsToWaitFor, xClearOnExit, xWaitForAllBits, xTicksToWait );

    /* Check the user is not attempting to wait on the bits used by the kernel
     * itself, and that at least one bit is being requested. */
    configASSERT( xEventGroup );
    configASSERT( ( uxBitsToWaitFor & eventEVENT_BITS_CONTROL_BYTES ) == 0 );
    configASSERT( uxBitsToWaitFor != 0 );
    #if ( ( INCLUDE_xTaskGetSchedulerState == 1 ) || ( configUSE_TIMERS == 1 ) )
    {
        configASSERT( !( ( xTaskGetSchedulerState() == taskSCHEDULER_SUSPENDED ) && ( xTicksToWait != 0 ) ) );
    }
    #endif

    vTaskSuspendAll(); return

    {
        const EventBits_t uxCurrentEventBits = pxEventBits->uxEventBits;

        /* Check to see if the wait condition is already met or not. */
        xWaitConditionMet = prvTestWaitCondition( uxCurrentEventBits, uxBitsToWaitFor, xWaitForAllBits );
        检查等待条件是否满足
        if( xWaitConditionMet != pdFALSE )
        {
            /* The wait condition has already been met so there is no need to
             * block. */
            uxReturn = uxCurrentEventBits;
            xTicksToWait = ( TickType_t ) 0;
            满足 返回事件值
        }
        else if( xClearOnExit != pdFALSE )
        {
            pxEventBits->uxEventBits &= ~uxBitsToWaitFor;
            判断是否清除
        }
        else
        {
            mtCOVERAGE_TEST_MARKER();
        }
        不满足且不等待
        else if( xTicksToWait == ( TickType_t ) 0 )
        {
            /* The wait condition has not been met, but no block time was
             * specified, so just return the current value. */
            uxReturn = uxCurrentEventBits;
            xTimeoutOccurred = pdTRUE;
            事件值
        }
        不满足且等待
    }
}

```

心胸广大且善于

```

    {
        uxControlBits |= eventCLEAR_EVENTS_ON_EXIT_BIT;
    }
    else
    {
        mtCOVERAGE_TEST_MARKER();
    }

    if( xWaitForAllBits != pdFALSE )
    {
        uxControlBits |= eventWAIT_FOR_ALL_BITS;
    }
    else
    {
        mtCOVERAGE_TEST_MARKER();
    }

    /* Store the bits that the calling task is waiting for in the
     * task's event list item so the kernel knows when a match is
     * found. Then enter the blocked state. */
    vTaskPlaceOnUnorderedEventList( &( pxEventBits->xTasksWaitingForBits ), ( uxBitsToWaitFor | uxControlBits ), xTicksToWait );

```

Task 放入 xTaskWaitingForBits 链表

进入阻塞

```

    /* This is obsolete as it will get set after the task unblocks, but
     * some compilers mistakenly generate warnings about the variable
     * being returned without being set if it's not done. */
    uxReturn = 0;

    traceEVENT_GROUP_WAIT_BITS_BLOCK( xEventGroup, uxBitsToWaitFor );

```

恢复任务调度

```

    vAlreadyYielded = xTaskResumeAll();

```

阻塞后处理

```

    if( xTicksToWait != ( TickType_t ) 0 )
    {
        if( xAlreadyYielded == pdFALSE )
        {
            taskYIELD_WITHIN_API();
        }
        else
        {
            mtCOVERAGE_TEST_MARKER();
        }

        /* The task blocked to wait for its required bits to be set. Let this
         * point either the required bits were set in the block time, or
         * the required bits were set they will have been stored in the task's
         * event list item, and they should now be retrieved then cleared. */
        uxReturn = uxTaskGetEventItemValue();
    }

```

返回标志组的值

```

    if( ( uxReturn & eventUNBLOCKED_DUE_TO_BIT_SET ) == ( EventBits_t ) 0 )
    {
        taskENTER_CRITICAL();
        {
            /* The task timed out, just return the current event bit value. */
            uxReturn = pxEventBits->uxEventBits;
        }
    }

```

设置标志位

阻塞后条件满足
(位被设置)

```

    /* It is possible that the event bits were updated between this
     * task leaving the Blocked state and running again. */
    if( prvTestWaitCondition( uxReturn, uxBitsToWaitFor, xWaitForAllBits ) != pdFALSE )
    {
        if( xClearOnExit != pdFALSE )
        {
            pxEventBits->uxEventBits &= ~uxBitsToWaitFor;
        }
        else
        {
            mtCOVERAGE_TEST_MARKER();
        }
    }
    else
    {
        mtCOVERAGE_TEST_MARKER();
    }

    xTimeoutOccurred = pdTRUE;

```

执行之前操作

```

    taskEXIT_CRITICAL();
}

```

```

        xTimeoutOccurred = pdTRUE;
    }
    taskEXIT_CRITICAL();
}
else
{
    /* The task unblocked because the bits were set. */
}

/* The task blocked so control bits may have been set. */
uxReturn &= ~eventEVENT_BITS_CONTROL_BYTES;
}

traceEVENT_GROUP_WAIT_BITS_END( xEventGroup, uxBitsToWaitFor, xTimeoutOccurred );

/* Prevent compiler warnings when trace macros are not used. */
( void ) xTimeoutOccurred;

traceRETURN_xEventGroupWaitBits( uxReturn );

return uxReturn;

```

- 这就是xEventGroupWaitBits的底层代码，可以看到代码很长，我们来分析一下，函数的运行过程
- 1.首先刚进入函数先进行参数验证和初始化

```

C C

configASSERT( xEventGroup );
configASSERT( ( uxBitsToWaitFor & eventEVENT_BITS_CONTROL_BYTES ) == 0 );
configASSERT( uxBitsToWaitFor != 0 );

```

- 确保数据的有效性，包括检查事件标志组句柄、不尝试等待内核保留的控制位、至少等待一个位
- 2.关闭任务调度器

```
vTaskSuspendAll();
```

- 调用API函数将系统的任务调度关闭，保证任务不会被抢占和打断，保证任务的原子性操作
- 3.立即检查等待条件

```

C C

xWaitConditionMet = prvTestWaitCondition( uxCurrentEventBits, uxBitsToWaitFor, xWaitForAllBits );

```

- 首先检查条件是否满足，避免不必要的阻塞
- 4.根据条件是否满足分为三种情况

▪ 4.1 情况一：条件已满足

```

C C

if( xWaitConditionMet != pdFALSE )
{
    uxReturn = uxCurrentEventBits;
    if( xClearOnExit != pdFALSE )
    {
        pxEventBits->uxEventBits &= ~uxBitsToWaitFor;
    }
}

```

- 如果等待条件已满，则直接返回当前事件值
- 根据 xClearOnExit 参数决定是否清除相应的位

▪ 4.2 情况二：阻塞但不等待

```

    else if( xTicksToWait == ( TickType_t ) 0 )
    {
        uxReturn = uxCurrentEventBits;
        xTimeoutOccurred = pdTRUE;
    }
}

```

- 如果等待条件不满足且等待时间为0，则直接返回当前事件值

- 标记超时已发送

▪ 4.3 情况三：阻塞但等待

```

else
{
    vTaskPlaceOnUnorderedEventList( &( pxEventBits->xTasksWaitingForBits ),
                                    ( uxBitsToWaitFor | uxControlBits ), xTicksToWait );
}

```

- 将任务放入事件标志组的等待列表
- 任务由就绪态进入阻塞等待状态，等待事件超时或发生
- 设置控制位（清除标志和等待所有位标志）

- 5.开启任务调度

```
xAlreadyYielded = xTaskResumeAll();
```

- 函数完成操作后，调用API函数开启任务调度器，恢复任务的正常调度，保证FreeRTOS系统的正常运转

- 6.阻塞后的处理

```

uxReturn = uxTaskResetEventItemValue();
if( ( uxReturn & eventUNBLOCKED_DUE_TO_BIT_SET ) == ( EventBits_t ) 0 )
{
    // 超时处理
    uxReturn = pxEventBits->uxEventBits;
    // 检查条件是否在阻塞期间满足
    if( prvTestWaitCondition( uxReturn, uxBitsToWaitFor, xWaitForAllBits ) != pdFALSE )
    {
        if( xClearOnExit != pdFALSE )
        {
            pxEventBits->uxEventBits &= ~uxBitsToWaitFor;
        }
    }
    xTimeoutOccurred = pdTRUE;
}
else
{
    // 因位被设置而解除阻塞
}

```

- 任务阻塞处理会根据条件是否满足以及等待时间是否超时，来进行对应的操作，在最后会返回一个值

- 返回值说明

- 1.因事件发生而解除阻塞：返回事件发生时的事件值
- 2.因超时而解除阻塞：返回当前标志组的值

- 讲完等待事件标志位设置函数之后，这里面有一个参数是是否选择清除标志位，可以选择不清除，那么说明后面是可以手动给它清除的，那么就要讲接下来的这个函数了，叫清除事件标志位函数

EventBits_t xEventGroupClearBits(EventGroupHandle_t xEventGroup, const EventBits_t uxBitsToClear)

- 这是一个有参有返回值的函数
- 功能：手动清除事件组中指定的事件位（用于“手动清除策略”的场景）
- 参数：
 - xEventGroup:事件组句柄
 - uxBitsToClear:要清除的事件位
- 返回值：清除标志前，事件组的值
- 注意：仅任务中调用，不可在ISR中调用，ISR中需要加上FromISR后缀的API函数
- 接下来我们来看一下函数的底层代码实现

```

EventBits_t xEventGroupClearBits( EventGroupHandle_t xEventGroup,
                                  const EventBits_t uxBitsToClear )
{
    EventGroup_t * pxEventBits = xEventGroup;
    EventBits_t uxReturn;
    traceENTER_xEventGroupClearBits( xEventGroup, uxBitsToClear );
    /* Check the user is not attempting to clear the bits used by the kernel
     * itself. */
    configASSERT( xEventGroup );
    configASSERT( ( uxBitsToClear & eventEVENT_BITS_CONTROL_BYTES ) == 0 );
    taskENTER_CRITICAL(); // 关中断
    {
        traceEVENT_GROUP_CLEAR_BITS( xEventGroup, uxBitsToClear );

        /* The value returned is the event group value prior to the bits being
         * cleared. */
        uxReturn = pxEventBits->uxEventBits;

        /* Clear the bits. */
        pxEventBits->uxEventBits &= ~uxBitsToClear;
    } // taskEXIT_CRITICAL() // 清除标志位
    traceRETURN_xEventGroupClearBits( uxReturn );
}

```

▪ 看了底层的代码实现，可以到底层代码实现非常简单，首先就是参数检验

- 然后就是调用进入临界区函数，关中断
- 紧接着就是清除事件组中传入的要清除的标志位
- 最后调用退出临界区函数，开启中断，恢复系统运行
- 最后返回一个返回值

- 这就是清除标志位函数，使用起来非常简单。
- 上面那些全都是在任务中调用的API函数，那么在中断服务程序中要调用那些API函数呢
- **ISR函数：**

- 设置事件位：`BaseType_t xEventGroupSetBitsFromISR(EventGroupHandle_t xEventGroup, const EventBits_t uxBitsToSet, BaseType_t *pxHigherPriorityTaskWoken);`
- 清除事件位：`BaseType_t xEventGroupClearBitsFromISR(EventGroupHandle_t xEventGroup, const EventBits_t uxBitsToClear);`
- **关键参数：**`pxHigherPriorityTaskWoken`：输出参数，若设置事件位后唤醒了更高优先级任务，此变量会被置为 pdTRUE，需在 ISR 结尾调用 `portYIELD_FROM_ISR(pxHigherPriorityTaskWoken)` 触发任务切换。

• 六、避坑指南：5个常见错误及解决方法

- **1. 错误一：未开启事件组配置**
 - **现象：**编译报错“xEventGroupCreate未定义”
 - **解决：**在 `FreeRTOSConfig.h` 中添加 `#define configUSE_EVENT_GROUPS 1`

- 2. 错误二：等待超出支持的事件位数
 - 现象：等待32位事件组的bit31时无响应（实际16位）
 - 解决：查看 **portmacro.h** 中 `configUSE_16_BIT_TICKS` 的配置，16位环境下最大支持 bit15，32位环境下支持 bit31
- 3. 错误三：ISR中调用普通API函数
 - 现象：MCU死机或任务调度混乱
 - 解决：调用ISR中的API函数（带FromISR后缀的），并正确处理 `pxHigherPriorityTaskWoken`
- 4. 错误四：自动清除 VS 手动清除混淆
 - 现象：事件触发一次后，后续任务无法再响应
 - 解决：若多个任务需响应同一事件，`xClearOnExit` 需设为 `pdFALSE`，并在合适时机手动清除；若仅单个任务响应，用自动清除更高效
- 5. 错误五：永久等待 (`portMAX_DELAY`) 导致程序卡死
 - 现象：等待的事件未触发，任务一直阻塞
 - 解决：非必要不使用 `portMAX_DELAY`，建议设置合理超时时间，超时后做错误处理（如重新初始化外设）

• 七、总结

- 事件组是FreeRTOS中“多事件同步”的最优解，核心是通过**位操作**实现灵活任务协作，关键掌握：

- 1. 事件位的置1和清除逻辑
- 2. 等待方式（**AND或OR**）和清除策略（**自动或手动**）
- 3. 普通API和中断安全API的区别使用

• 实战用法：事件组的典型用法

◦ 场景1：任务等待多个外设事件

- 需求：MCU需要采集温湿度数据，只有等“I2C总线空闲（BIT0）”和“温湿度传感器就绪（BIT1）”时，采集任务才能执行
 - 实现：
 - ◆ 1.I2C中断服务程序中，总线空闲时调用 `xEventGroupSetBitsFromISR()` 置1BIT0
 - ◆ 2.传感器就绪引脚中断中，置1BIT1
 - ◆ 3.采集任务调用 `xEventGroupWaitBits()` 等待 BIT0 和 BIT1（AND 方式），满足后执行采集，采集完成后手动清除 BIT0 和 BIT1

◦ 场景2：多任务响应同一事件

- 需求：按键按下（BIT0）时，任务 A 执行“点亮 LED”，任务 B 执行“发送串口消息”
 - 实现：
 - ◆ 1.按键中断置1BIT0
 - ◆ 2.任务 A 和任务 B 均调用 `xEventGroupWaitBits()` 等待 BIT0（OR 方式，`xClearOnExit = pdFALSE`）
 - ◆ 3.两个任务被唤醒后分别执行操作，最后由“事件管理任务”统一调用 `xEventGroupClearBits()` 清除 BIT0