







• 机器学习算法及其实践

课程要求:

- 1) python基础
- 2) 已经实现了特征提取、特征筛选
- 3) 进行了缺省值、异常值处理

此时,所有的数据全部变为了特征,而不是fMRI信号了。

和聯英诗情咨询17373158786



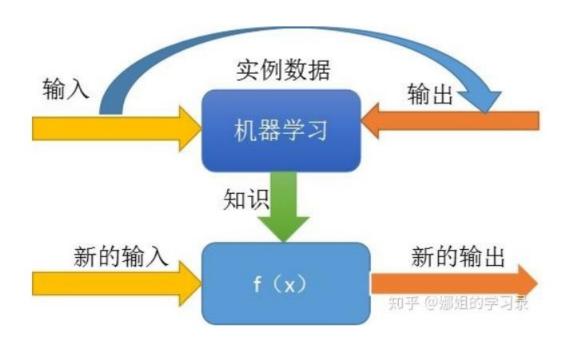






机器学习就是给定一定的输入,通过施加一定的算法,得到输出,然后通过学到的知识,输入新的数据,获得新的输出。

- 1) 提出问题
- 2) 理解数据
- 3) 特征提取
- 4) 构建模型
- 5) 模型解释











Output: 离散的值

股票预测:

f (之前的股票信息) = 之后的股票信息

自动驾驶

f (传感器信息) = 方向盘的角度

PM2.5预测

f (其他天气信息) = PM2.5





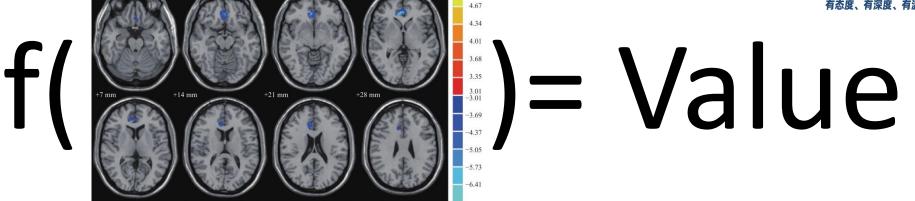








有态度、有深度、有温度



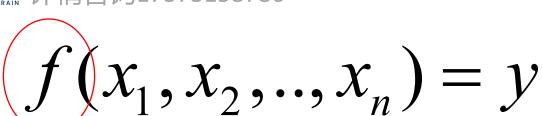
Value可以是量化被试的情绪状态或者抑郁水平

抽象:

已知X1,X2,...,Xn和y, 求解f

$$f(x_1, x_2, ..., x_n) = y$$







第一步: 定义一个函数集合(define a function set)

第二步:判断函数的好坏(goodness of a function)

第三步:选择最好的函数(pick the best one)







有态度、有深度、有温度

) 三侧科技 详情咨询17373158786 Step1: 定义一个函数集合(define a function set)







有态度、有深度、有温度

定义函数集合为:

W和b都是模型的参数,可以为任意值。 不同的w和不同b会构成不同的模型。

$$y = \sum \omega_i x_i + b$$

Y = 0.2x1+0.4x2+0.4

Y = 0.1x1-0.14x2+3.87

Y = 14x1-27x2+0.4

$$y = \sum \omega_i x_i + b = w \cdot x$$

显然y是一个线性模型。Wi称为模型的权重(weight) , b称为偏置(bias)。 Xi是特征。有多少个特征就有多少个x和w,但只有一个b。





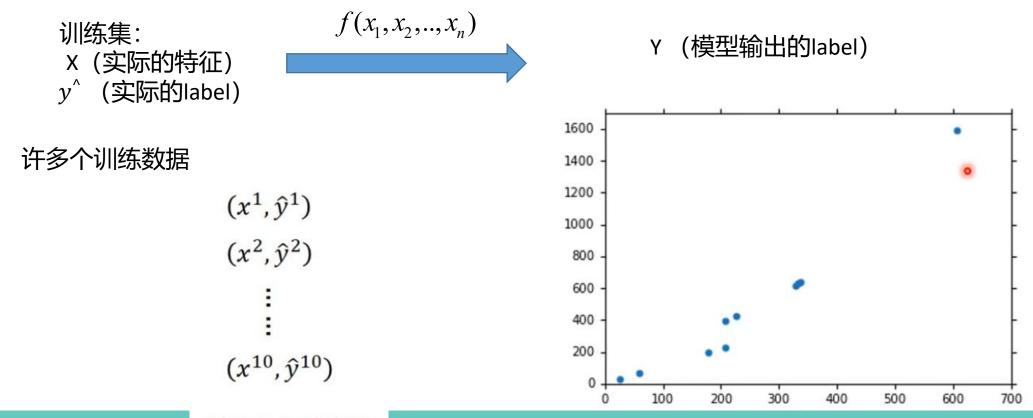




Step2: 判断函数的好坏(goodness of a function)

「态度、有深度、有温度

1) 收集Training data (x:特征提取和特征筛选, y:label)











Step2: 判断函数的好坏(goodness of a function)

2)构建损失函数(Loss function)

Loss function是一个特殊的函数, Input: a function, output: how bad it is

$$(x^{1}, \hat{y}^{1})$$

 (x^{2}, \hat{y}^{2})
 \vdots
 (x^{10}, \hat{y}^{10})

This is real data.

针对:
$$y = \sum \omega_i x_i + b = w \cdot x + b$$

$$L(f) = \sum_{n=1}^{10} (y_n^{\hat{}} - f(x_n))^2$$

$$= \sum_{n=1}^{10} (y_n^{\hat{}} - w \cdot x_n + b)^2$$
 训练样本的 $x = L(w,b)$ 遍历所有训练样本 真实的y 预测的y

宣创科技 详情咨询17373158786









於度、有深度、有温

第三步:选择最好的函数(pick the best one)

损失函数: $L(w,b) = \sum_{n} (y_n^{\hat{}} - (w \cdot x_n + b))$

Q1: 损失函数是用来量化什么的?

Q2: 什么样的f是最好的f?

优化目标: $\min L(w,b)$ 什么样的w和b会导致L最小 $\operatorname{argmin} L(w,b)$

最终需要求解: $w^*, b^* = \arg\min L(w, b)$

$$= \arg\min \sum_{n=1}^{10} (y_n^{\hat{}} - (w \cdot x_n + b))^2$$

第三步:选择最好的函数(pick the best one)

$$w^*, b^* = \arg\min L(w, b)$$

$$= \arg\min \sum_{n=1}^{10} (y_n^{\hat{}} - (w \cdot x_n + b))^2$$

如果求解w,b?

不同模型方法是不同的,但机器学习中最常用的一种方法叫梯度下降。

每个模型都有自己的损失函数,不管是监督式学习还是非监督式学习。损失函数包含了若干个位置的模型参数,比如在多元线性回归中,损失函数均方误差,我们就是要找到使损失函数尽可能小的参数未知模型参数。

在简单线性回归时,我们使用最小二乘法来求损失函数的最小值,但是这只是一个特例。在绝大多数的情况下,损失函数是很复杂的(比如逻辑回归),根本无法得到参数估计值的表达式。因此需要一种对大多数函数都适用的方法。这就引出了"梯度算法"。

至创科技 MINOCHANG BRAIN 态度、有深度、有温度 茗创公众号 咨询微信 咨询小商城



三创科技 详情咨询17373158786 第三步: 选择最好的函数(pick the best one)



梯度下降

多元函数的导数(derivative)就是梯度(gradient)。

 $w^* = arg \min L(w)$ • Consider loss function L(w) with one parameter w: (Randomly) Pick an initial value w⁰ Compute $\frac{dL}{dw}|_{w=w^0}$ Loss L(w)Increase w Negative Decrease w Positive \mathbf{w}^0 W

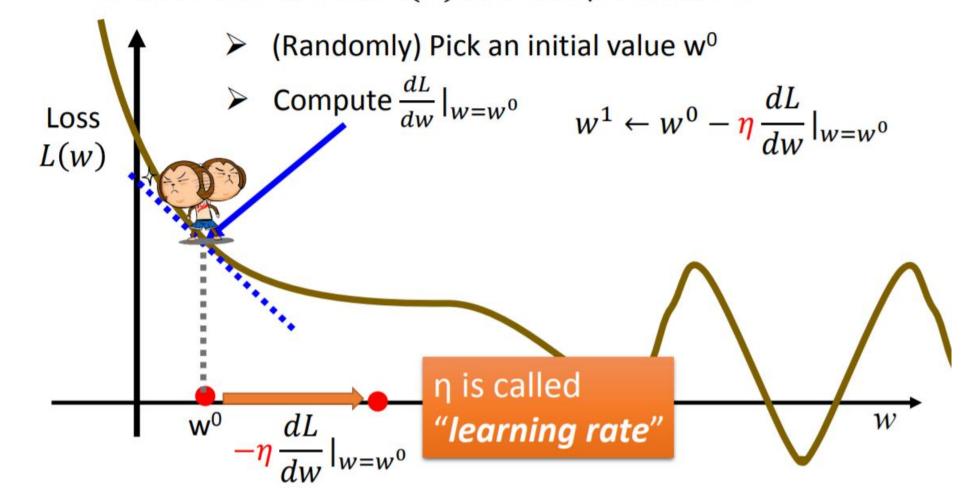


第三步:选择最好的函数(pick the best one)

 $w^* = arg \min_{w} L(w)$, η

梯度下降

• Consider loss function L(w) with one parameter w:





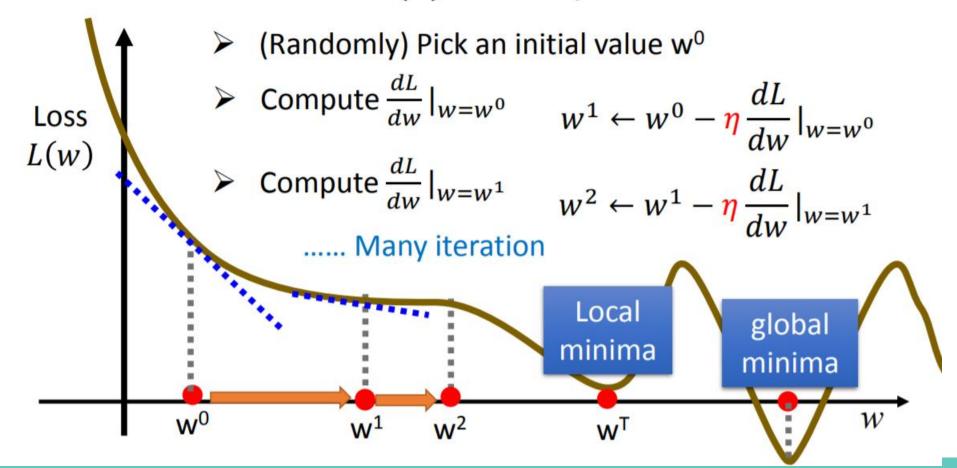
第三步:选择最好的函数(pick the best one)

]态度、有深度、有温度

梯度下降

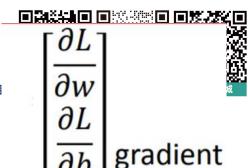
$$w^* = \arg\min_{w} L(w)$$

• Consider loss function L(w) with one parameter w:



营创科技 详情咨询17373158786





第三步:选择最好的函数(pick the best one)

- How about two parameters? $w^*, b^* = arg \min_{w,b} L(w,b)$
 - (Randomly) Pick an initial value w⁰, b⁰
 - ightharpoonup Compute $\frac{\partial L}{\partial w}|_{w=w^0,b=b^0}$, $\frac{\partial L}{\partial b}|_{w=w^0,b=b^0}$

$$w^1 \leftarrow w^0 - \eta \frac{\partial L}{\partial w} \big|_{w = w^0, b = b^0} \qquad b^1 \leftarrow b^0 - \eta \frac{\partial L}{\partial b} \big|_{w = w^0, b = b^0}$$

$$ightharpoonup$$
 Compute $\frac{\partial L}{\partial w}|_{w=w^1,b=b^1}$, $\frac{\partial L}{\partial b}|_{w=w^1,b=b^1}$

$$w^2 \leftarrow w^1 - \frac{\partial L}{\partial w}\big|_{w=w^1,b=b^1} \qquad b^2 \leftarrow b^1 - \frac{\partial L}{\partial b}\big|_{w=w^1,b=b^1}$$

三创科技 详情咨询17373158786 第三步: 选择最好的函数(pick the best one)







有态度、有深度、有温度

此时,已经找到了好的w,b。就构成了一个线性模型:

$$y = \sum \omega_i x_i + b = w \cdot x + b$$

接着,在测试集上测试,如果测试集上的准确率较好,该模型就被训练好了。

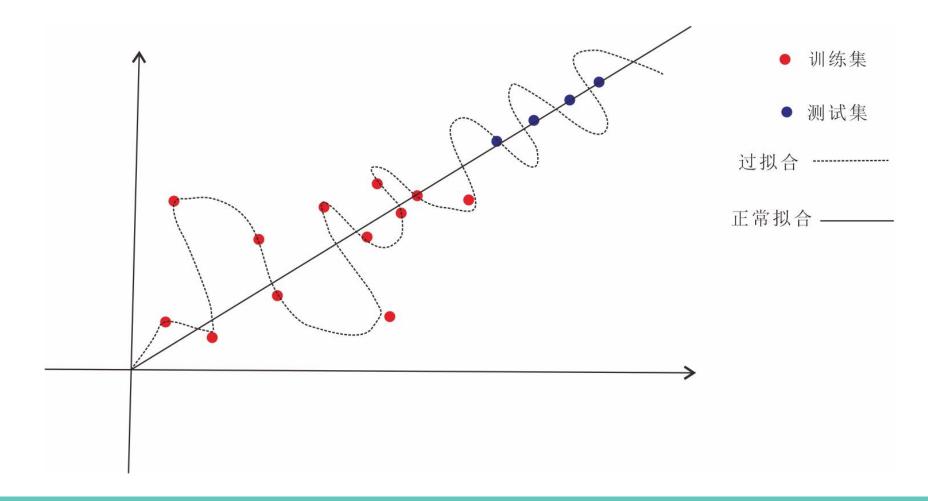








一个重要问题: 过拟合 (在训练集上表现好, 在测试集上表现差)



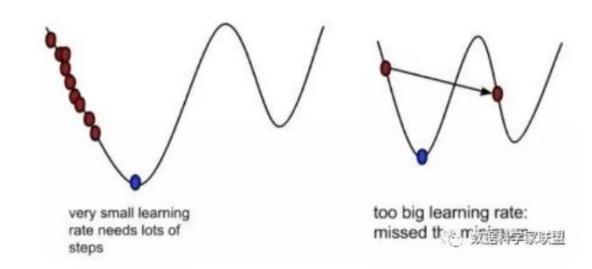




$$w^1 \leftarrow w^0 - \frac{\eta}{\eta} \frac{dL}{dw} |_{w=w}$$

另一个重要问题:局部最小

从理论上,它只能保证达到局部最低点,而非全局最低点。在很多复杂函数中有很多极小值点,我们使用梯度下降法只能得到局部最优解,而不能得到全局最优解。 对于梯度下降来说,初始点的位置,也是一个超参数。











线性回归是回归问题中的一种,线性回归假设目标值与特征之间线性相关,即满足一个多元一次方程。 通过构建损失函数,来求解损失函数最小时的参数w和b。

目标函数:
$$y = \sum \omega_i x_i + b$$

损失函数:
$$L(f) = \frac{1}{2n} \sum_{n} (y_n^{\hat{}} - f(x_n))^2$$

优化目标:

$$(w^*,b^*) = rg \min_{(w,b)} \sum_{i=1}^n (wx_i + b - y_i)^2$$

$$egin{aligned} rac{\partial L}{\partial w} &= \left(w\sum_{i=1}^n x^2 - \sum_{i=1}^n x_i(y_i - b)
ight) \ rac{\partial L}{\partial b} &= \left(nb - \sum_{i=1}^n (y_i - wx_i)
ight) \end{aligned}$$

$$w \leftarrow w - \alpha \frac{\partial L}{\partial w}$$

$$b \leftarrow b - \alpha \frac{\partial L}{\partial b}$$

每次把n个训练数据代入,计算一次导入,更新一次权重。









- 请大家完成下列软件库的软件:
- conda install scikit-learn
- conda install matplotlib
- conda install numpy









线性回归Python函数调用: sklearn.linear model.LinearRegression

Doc: https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.linear_model.LinearRegression.html

训练过程:

```
import numpy as np
from sklearn.linear_model import LinearRegression
x = np.array([[1, 1], [1, 2], [2, 2], [2, 3]])
# y = 1 * x_0 + 2 * x_1 + 3
y = np.dot(x, np.array([1, 2])) + 3
linear_regression_model = LinearRegression()
linear_regression_model.fit(x,y)
linear_regression_model.score(x, y)
```

测试过程:

```
x_test = ([[5, 5], [10, 10]])
y_test = np.dot(x_test, np.array([1, 2])) + 3
linear_regression_model.predict(x_test)
test_score = linear_regression_model.score(x_test, y_test)
```

逻辑回归 (logistic回归,一种分类算法,并常用于二分类)

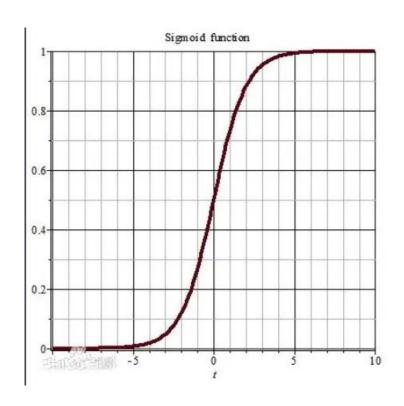






有态度、有深度、有温度

逻辑回归是在线性回归的基础上加了一个 Sigmoid 函数 (非线形) 映射。



把输出 (Y) 从实数范围拉回了[0,1], 有时候这个输出也被称为概率P。

设定阈值后,即可得到分类结果。

假定阈值为0.5 如果P=0.6,则分类为正样本。 如果P=0.2,则分类为负样本。

逻辑回归能分析分析非线性问题。









线性回归的损失函数:

$$L(f) = \frac{1}{2n} \sum_{n} (y_{n}^{\hat{}} - f(x_{n}))^{2}$$

有态度、有深度、有温度

均方误差: 回归问题

交叉熵: 如果相同就

为0.

分类问题

逻辑回归的损失函数:

$$L(w) = \prod [p(x_i)]^{y_i} [1-p(x_i)]^{1-y_i}$$

为了更方便求解,我们对等式两边同取对数,写成对数似然函数:

$$egin{aligned} L(w) &= \sum [y_i ln p(x_i) + (1-y_i) ln (1-p(x_i))] \ &= \sum [y_i ln rac{p(x_i)}{1-p(x_i)} + ln (1-p(x_i))] \ &= \sum [y_i (w \cdot x_i) - ln (1+e^{w \cdot x_i})] \end{aligned}$$









逻辑回归的优点

- 线性回归是在**实数域范围内**进行预测,而**分类范围则需要在** [0,1],**逻辑回归减少了预测范^{、有深度、有温度} 围**;
- 线性回归在实数域上敏感度一致,而逻辑回归在 0 附近敏感,在远离 0 点位置不敏感,这个的好处就是模型更加关注分类边界,可以增加模型的鲁棒性。

假设目标函数是 MSE, 即:

为什么逻辑回归不使用均方误差? 主要是梯度消失

$$L = rac{(y - \hat{y})^2}{2} \ rac{\partial L}{\partial w} = (\hat{y} - y)\sigma'(w \cdot x)x$$

这里 Sigmoid 的导数项为:

$$\sigma^{'}(w\cdot x)=w\cdot x(1-w\cdot x)$$

根据 w 的初始化,导数值可能很小(想象一下 Sigmoid 函数在输入较大时的梯度)而导致收敛变慢,而训练途中也可能因为该值过小而提早终止训练(梯度消失)。

另一方面,交叉熵的梯度如下,当模型输出概率偏离于真实概率时,梯度较大,加快训练速度,当 拟合值接近于真实概率时训练速度变缓慢,没有 MSE 的问题。

$$g^{'} = \sum_{i=1}^{N} x_i (y_i - p(x_i))$$

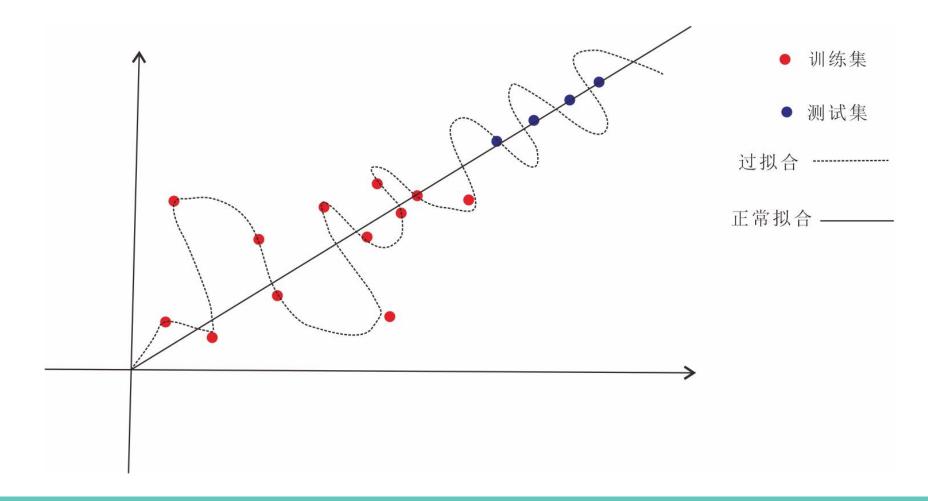








一个重要问题: 过拟合 (在训练集上表现好, 在测试集上表现差)



至创科技 MINGGHANG BRAIN 有态度、有深度、有





技、有温度 2000次

有态度、有深度、有温度

正则化方法: 防止模型过拟合

从逻辑回归开始,提到的分类器就不是线性分类器了,就可能存在过拟合。**通过正则化** 方法来防止过拟合。

改变模型的Loss function:

$$L = L + \lambda \cdot f(w_i + b)$$

原始的损失函数

正则化方法

L1正则化





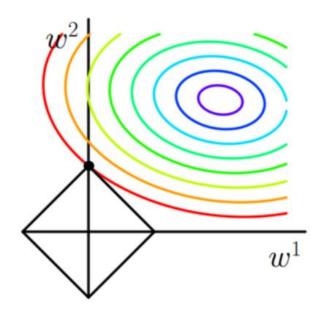




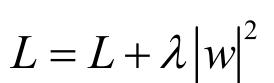
有态度、有深度、有温度

$$L = L + \lambda \left| w \right|$$

L1正则化可以产生稀疏模型,即让部分权重等于0,方便提取无用特征。



L2正则化





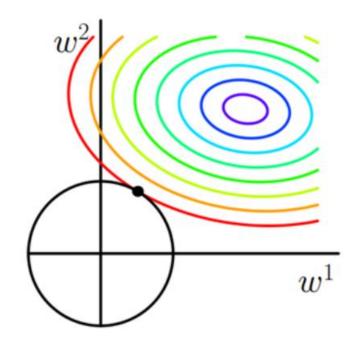






有态度、有深度、有温度

L2正则化可以使权重平滑,防止过拟合。









逻辑回归Python函数调用:

sklearn.linear model.LogisticRegression

https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.linear_model.LogisticRegression.html

```
from sklearn.datasets import load iris
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.linear model import LogisticRegression
data = load iris()
#数据集划分
x = data['data']
y = data['target']
x_train, x_test ,y_train, y_test = train_test_split(x,y,test_size = 0.2)
clf = LogisticRegression().fit(x_train,y_train)
clf.score(x test,y test)
```





有温度

```
#绘制ROC曲线
from sklearn.metrics import roc_curve, auc
import matplotlib.pyplot as plt
y label = ([0, 0, 0, 1, 1, 1])
y_pre = ([0.3, 0.5, 0.9, 0.8, 0.4, 0.6])
# y label = y test
# y pre proba = clf.predict proba(x test)
# y pre = y pre proba[:,1]
fpr, tpr, thersholds = roc curve(y label, y pre)
for i, value in enumerate(thersholds):
    print("%f %f %f" % (fpr[i], tpr[i], value))
roc auc = auc(fpr, tpr)
plt.plot(fpr, tpr, 'k--', label='ROC (area = \{0:.2f\})'.format(roc_auc), lw=2)
plt.xlim([-0.05, 1.05]) # 设置x、y轴的上下限,以免和边缘重合,更好的观察图像的整体
plt.ylim([-0.05, 1.05])
plt.xlabel('False Positive Rate')
plt.ylabel('True Positive Rate') # 可以使用中文,但需要导入一些库即字体
plt.title('ROC Curve')
plt.legend(loc="lower right")
```

思考:如何写代码计算准确率?

室凹科技 MINGGHANG BRAIN 有态度、有深度、有深度、有温度





有态度、有深度、有温度

```
y_label = y_test
y_pre = clf.predict(x_test)
```

```
# acc = np.sum(y_pre == y_label)/len(y_pre)
```







模型主要做什么? 回归问题 分类问题

损失函数?

均方误差

交叉熵

求解方法?

最小二乘法/梯度下降

梯度下降







朴素贝叶斯 (Naive Bayes, NB) -- 基于贝叶斯定理 分类算法

- 1) 算法数学原理清晰,应用广泛。
- 2) 算法稳定。
- 3)容易解释。

为什么"朴素"?

它假定所有的特征在数据集中的作用是同样重要和独立的,正如我们所知,这个假设在现实世界中是很不真实的,因此,说是很"朴素的"。







有态度、有深度、有温度

贝叶斯公式: $P(B|A) = \frac{P(A|B)P(B)}{P(A)}$

$$p(类别特征)=\frac{p(特征|类别)p(类别)}{p(特征)}$$

需要求解的目标









朴素贝叶斯 (Naive Bayes, NB) -- 基于贝叶斯定理

优点:

- 1) 朴素贝叶斯模型发源于古典数学理论,**有稳定的分类效率**。
- 2) 对小规模的数据表现很好,能个处理多分类任务,适合增量式训练,尤其是数据 量超出内存时,我们可以一批批的去增量训练。
- 3) 对**缺失数据不太敏感**,算法也比较简单,常用于文本分类。

缺点:

- 1) 理论上,朴素贝叶斯模型与其他分类方法相比具有最小的误差率。但是实际上并 非总是如此,这是**因为朴素贝叶斯模型假设特征之间相互独立**,这个假设在实际应 用中往往是不成立的,在属性个数比较多或者属性之间相关性较大时,分类效果不 好。
- 2) 需要知道**先验概率**,月先验概率很多时候取决于<mark>假设</mark>,假设的模型可以有很多种, 因此在某些时候会由于假设的先验模型的原因导致预测效果不佳。

Python调用: sklearn.naive_bayes.GaussianNB

宣创科技 详情咨询17373158786

train sizes = range(10, len(x train), 10)

lr scores list = []

nb scores list = []

观察不同样本量下, 贝叶斯和逻辑回归的效果







名凹科尔 MINGCHUANG BRAIN 有杰度、有深度、

有态度、有深度、有温度

有态度、有深度、有温度

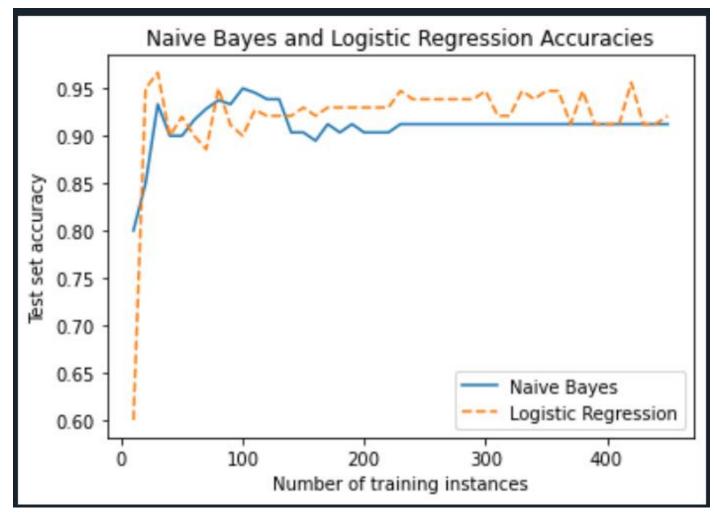
```
for train size in train sizes:
   train x slice = x train[:train size]
   train_y_slice = y_train[:train_size]
   test x slice = x test[:train size]
   test y slice = y test[:train size]
   nb.fit(train x slice, train y slice)
   nb_socer = nb.score(test_x_slice,test_y_slice)
   nb scores list.append(nb socer)
   lr.fit(train x slice, train y slice)
   lr socer = lr.score(test x slice,test y slice)
   lr scores list.append(lr socer)
plt.plot(train sizes, nb scores list, label='Naive Bayes')
plt.plot(train_sizes, lr_scores_list, linestyle='--', label='Logistic Regression'
plt.title("Naive Bayes and Logistic Regression Accuracies")
plt.xlabel("Number of training instances")
plt.ylabel("Test set accuracy")
plt.legend()
```











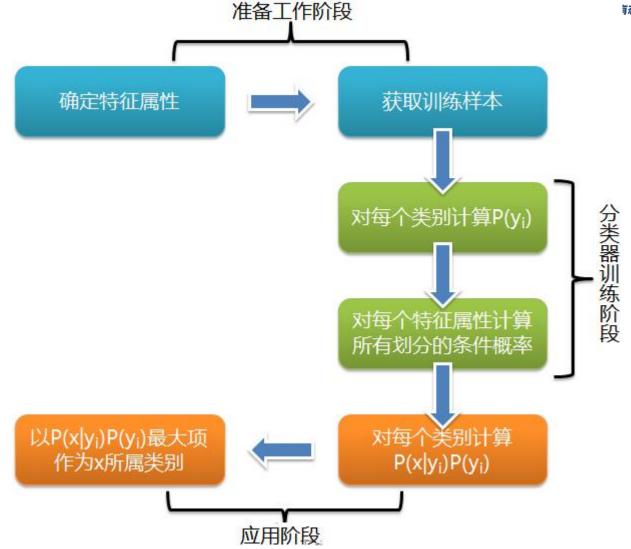








す态度、有深度、有温』 有态度、有深度、有温度

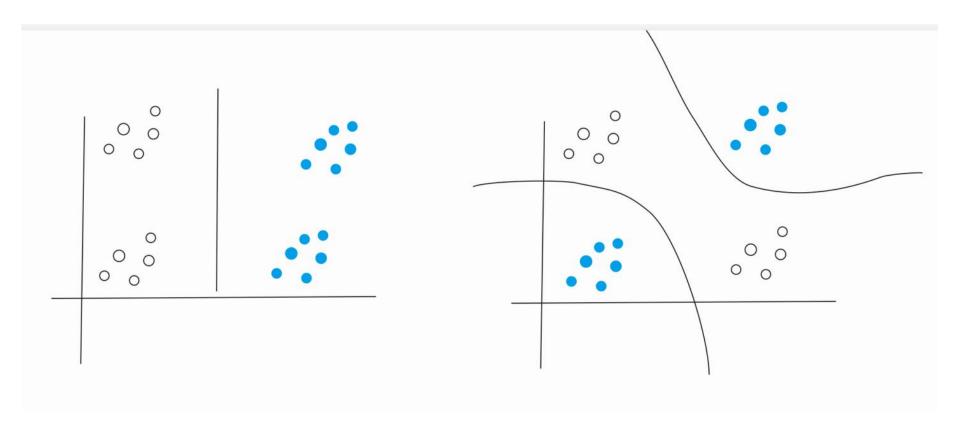












线性可分

支持向量机(Support Vector Machine, SVM) ---- **重点模型**

线性不可分





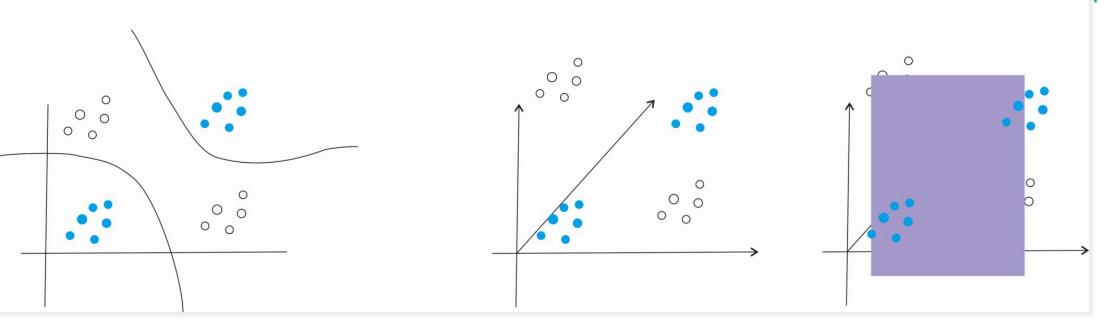






有温度





把低纬数据映射到高维,从而解决数据的线性不可分问题。

SVM的一大核心: Kernel trick





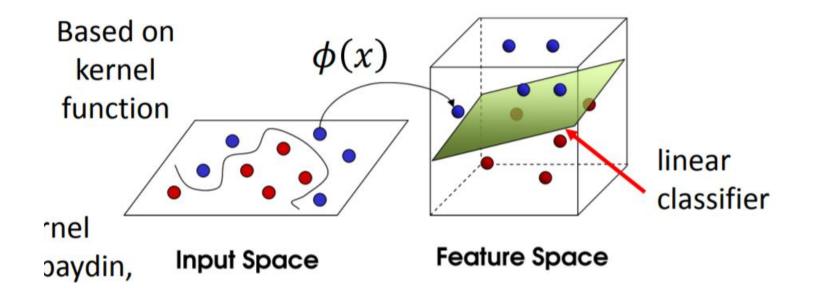






Kernel trick

有态度、有深度、有温度



把低纬数据映射到高维,从而解决数据的线性不可分问题。

SVM的一大核心: Kernel trick









线性核(Linear Kernel)

$$k(x,y) = x^T y + c$$

多项式核(Polynomial Kernel)

$$k(x, y) = (ax^T y + c)^d$$

径向基核函数(Radial Basis Function)

$$k(x, y) = \exp(-\gamma ||x - y||^2)$$

也叫**高斯核(Gaussian Kernel)**,因为可以看成如下核函数的领一个种形式:

$$k(x,y) = \exp\left(-\frac{\|x-y\|^2}{2\sigma^2}\right)$$

Kernel trick把数据从低纬映射到高维,从而实现数据可分。

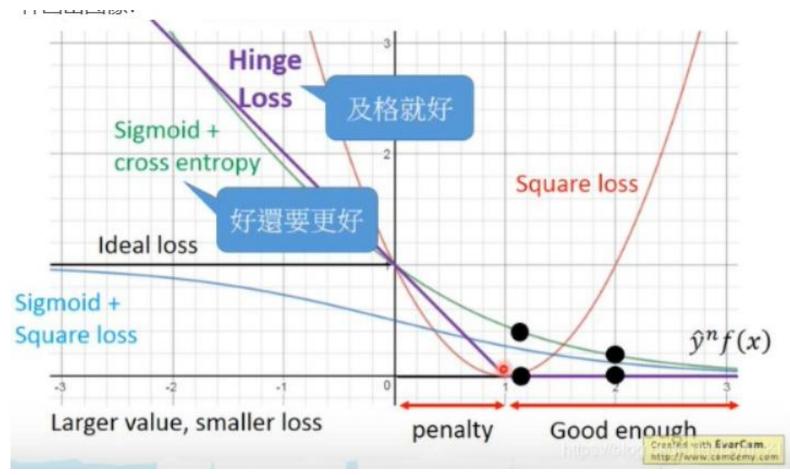
·般建议采用线性核的SVM,比较容易解释。











及格就好,不会追求所有数据点都拟合完美,SVM对异常值不敏感。

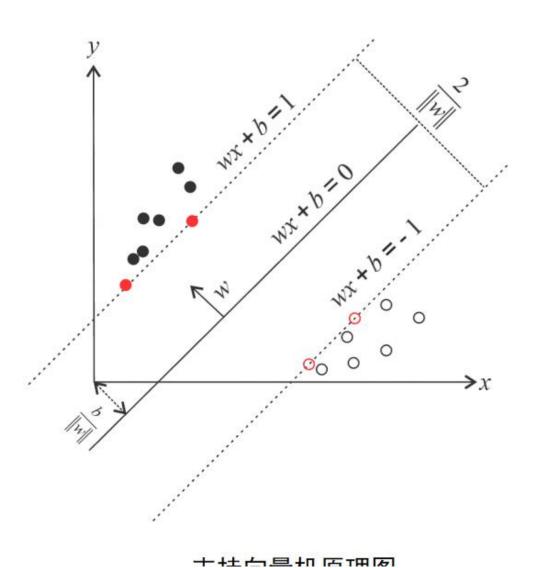








SVM



有态度、有深度、有温度









SVM的python调用: sklearn.svm.svc

https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.svm.SVC.html#sklearn.svm.SVC

有态度、有深度、有温度

调用:

sklearn.svm.SVC(*, C=1.0, kernel='rbf', degree=3, gamma='scale', coef0=0.0, shrinking=True, probability=False, tol=0.001, cache_size=200, class_weight=None, verbose=False, max_iter=-

1, decision_function_shape='ovr', break_ties=False, random_state=None)

sklearn.svm.SVC (C=10, kernel= "")

重要参数:

C: float参数 默认值为1.0 错误项的惩罚系数。C越大,即对分错样本的惩罚程度越大,因此在训练样本中准确率越高,但是泛化能力降低,也就是对测试数据的分类准确率降低。相反,减小C的话,容许训练样本中有一些误分类错误样本,泛化能力强。对于训练样本带有噪声的情况,一般采用后者,把训练样本集中错误分类的样本作为噪声。

{'linear', 'poly', 'rbf', 'sigmoid', 'precomputed'} or callable, default='rbf'

kernel: str参数默认为'rbf'。

'linear': 线性 Q 核函数

'poly':多项式核函数

'rbf': 径像核函数/高斯核

'sigmod':sigmod核函数

max_iter:最大迭代次数,默认为100。

'precomputed':核矩阵



至创科技 MINGGRIANG BRAIN 有态度、有深度、有





SVM的python调用: sklearn.svm.svc

https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.svm.SVC.html#sklearn.svm.SVC

有态度、有深度、有温度

调用:

sklearn.svm.SVC(*, C=1.0, kernel='rbf', degree=3, gamma='scale', coef0=0.0, shrinking=True, probability=False, tol=0.001, cache_size=200, class_weight=None, verbose=False, max_iter=-1, decision function shape='ovr', break ties=False, random state=None)

svm= sklearn.svm.SVC()

svm.XXX

重要属性: svc.n_support_: 各类各有多少个支持向量

svc.support_: 各类的支持向量在训练样本中的索引

svc.support_vectors_: 各类所有的支持向量

coef: ndarray of shape (n_classes * (n_classes - 1) / 2, n_features)

Weights assigned to the features when kernel="linear".









SVM的python调用: sklearn.svm.svc

https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.svm.SVC.html#sklearn.svm.SVC

名标

有态度、有深度、有温度

	F3.15/4
1)数据读取: np.load()	data.npy
1/ 0 000 ()	label.npy

2)数据集划分

```
#整体划分
train_data,test_data,train_label,test_label = train_test_split(data,label,test_size=0.2)
#验证集
train_data,val_data,train_label,val_label = train_test_split(train_data,train_label,test_size=0.2)
```

3) 通过验证集来调节SVM的参数(主要调整*C=1.0、kernel='rbf'*)每次调整完后,要重新创建模型,重新训练 sklearn.svm.svc(c=1.0,kernel= *'rbf'*) sklearn.svm.svc(c=10,kernel= *'linear'*)

```
#模型评估
ACC = Logstic_reg.score(val_data,val_label)
```

4) 在测试集上测试结果

#计算测试集上的准确率
ACC_test = Logstic_reg.score(test_data,test_label)









五折校验验证参数调整sklearn.model_selection.GridSearchCV

有态度、有深度、有温度

https://scikit-learn.org/stable/modules/generated/sklearn.model_selection.GridSearchCV.html#sklearn.model_selection.GridSearchCV

```
sklearn.model_selection.GridSearchCV(estimator, param_grid, *, scoring=None, n_jobs=None, refit=True, cv=None, verbose=0, pre_dispatch='2*n_jobs', error_score=nan, return_train_score=False)
```

```
from sklearn import svm, datasets
from sklearn.model_selection import GridSearchCV
iris = datasets.load_iris()

parameters = {'kernel':('linear', 'rbf'), 'C':[1,2,3,4,5,6,7,8,9,10]}
svc = svm.SVC()
clf = GridSearchCV(svc, parameters)
clf.fit(iris.data, iris.target)
cv_result = clf.cv_results_
clf.best_params_
```









SVM实现多分类

SVM算法最初是为二值分类问题设计的,当处理多类问题时,就需要构造合适的多类分类器。自前,简单的 构造SVM多类分类器的方法主要有两类:

一类是直接法,直接在目标函数上进行修改,将多个分类面的参数求解合并到一个最优化问题中,通过求解该最优化问题"一次性"实现多类分类。这种方法看似简单,但其计算复杂度比较高,实现起来比较困难,只适合用于小型问题中;

另一类是间接法,主要是通过组合多个二分类器来实现多分类器的构造,常见的方法有one-against-one和one-against-all两种。

a.一对多法(one-versus-rest,简称1-v-r SVMs)。训练时依次把某个类别的样本归为一类,其他剩余的样本归为另一类,这样k个类别的样本就构造出了k个SVM。分类时将未知样本分类为具有最大分类函数值的那类。

b.一对一法 (one-versus-one,简称1-v-1 SVMs)。其做法是在任意两类样本之间设计一个SVM,因此k个类别的样本就需要设计k(k-1)/2个SVM。当对一个未知样本进行分类时,最后得票最多的类别即为该未知样本的类别。Libsvm中的多类分类就是根据这个方法实现的。

clf = svm.SVC(decision_function_shape='ovo')







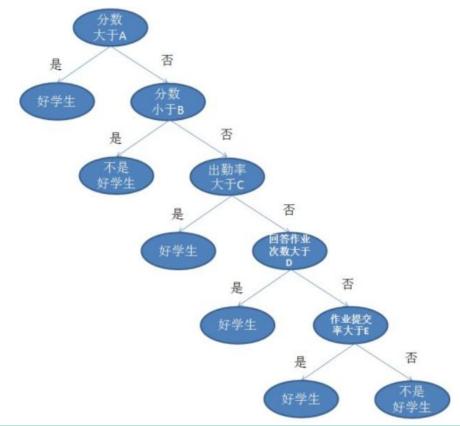


决策树 (重点模型): 分类和回归都行。分类就叫分类树, 回归就叫回归树

有态度、有深度、有温度

决策树是一种基本的分类和回归方法,用于分类主要是借助每一个叶子节点对应一种属性判定,通过不断的判定导出最终的决策;用于回归则是用均值函数进行多次二分,用子树中数据的均值进行回归。

学生编号	分数	出動率	回答问题次数	作业提交率	分类:是否好学生
1	99	80%	5	90%	
2	89	100%	6	100%	是
3	69	100%	7	100%	否
4	50	60%	8	70%	是 是 否 否 是 是
5	95	70%	9	80%	否
6	98	60%	10	80%	是
7	92	65%	11	100%	是
8	91	80%	12	85%	是
9	85	80%	13	95%	是
10	85	91%	14	98%	是 是 是







- 1) 节点的分裂:一般当一个节点所代表的属性无法给出判断时,则选择将这一节点分成2个子节点(如不是二叉树的情况会分成n个子节点)
- 2) 阈值的确定:选择适当的阈值使得分类错误率最小 (Training Error) 比较常用的决策树算法有ID3、C4.5和CART(分类和回归树)。CART的效果一般最好。

ID3: 信息增益 ---分类树

C4.5: 信息增益率---分类树

CART: 基尼系数 (从样本中随机抽取两个样本, 其类别不一致的概率, 越小越小) ---分类回归树

信息增益:代表了在一个条件下,信息复杂度(不确定性)减少的程度。

宣创科技 详情咨询17373158786









熵:表示随机变量的不确定性。

条件熵: 在一个条件下, 随机变量的不确定性。

信息增益: 熵-条件熵。表示在一个条件下,信息不确定性减少的程度。

通俗地讲, X(明天下雨)是一个随机变量, X的熵可以算出来, Y(明天阴天)也是随机变量, 在阴天情况下下雨的信息熵我们如果也知道的话(此处需要知道其联合概率分布或是通过数据估计)即是条件熵。

x的熵减去Y条件下x的熵,就是信息增益。具体解释:原本明天下雨的信息熵是2,条件熵是0.01(因为如果知道明天是阴天,那么下雨的概率很大,信息量少),这样相减后为1.99。在获得阴天这个信息后,下雨信息不确定性减少了1.99,不确定减少了很多,所以信息增益大。也就是说,阴天这个信息对明天下午这一推断来说非常重要。

所以在特征选择的时候常常用信息增益,如果IG(信息增益大)的话那么这个特征对于分类来说很关键,决策树就是这样来找特征的。

至创科技 MINGGRAMA BRAIN 有态度、有深度、有流







有态度、有深度、有温度

ID3: 信息增益 ---分类树

ID3分类树的问题:信息增益会偏向那些数据量多个类别。

因此才有了C4.5 (信息增益率):克服了ID3的不足。

C4.5:能够分析不衡平的数据集。

CART树:回归和分类树----基尼系数,可以进行分类也可以回归

决策树的收敛条件:

- 1) 达到最大迭代深度
- 2) 不纯度的减少小于阈值
- Q: 为什么不能无限的分下去? 这样会出现过拟合吗?



其他问题:

决策树是容易发生过拟合的。如何解决? 剪枝

前剪枝: 在树的生成过程中, 用过一些阈值来限制一些分支

后剪枝:通过极小化决策树的整体损失来进行剪枝

思考?决策树需不需要数据归一化?不需要的

一般的机器学习模型的特征都是需要进行数据归一化的。

NB, 假设数据独立的、同分布的。

X1 [0,1]

X2 [0,10000]

Y = w1x1+w2x2 + b

L2正则化









有态度、有深度、有温度

室间科技 MINGCHUANG BRAIN







有态度、有深度、有温

有态度、有深度、有温度

https://scikit-learn.org/stable/modules/classes.html#module-sklearn.tree

```
tree.DecisionTreeClassifier(*
[, criterion, ...])

tree.DecisionTreeRegressor(*
[, criterion, ...])

tree.ExtraTreeClassifier(*
[, criterion, ...])

tree.ExtraTreeRegressor(*
[, criterion, ...])

An extremely randomized tree classifier.

An extremely randomized tree regressor.

An extremely randomized tree regressor.
```

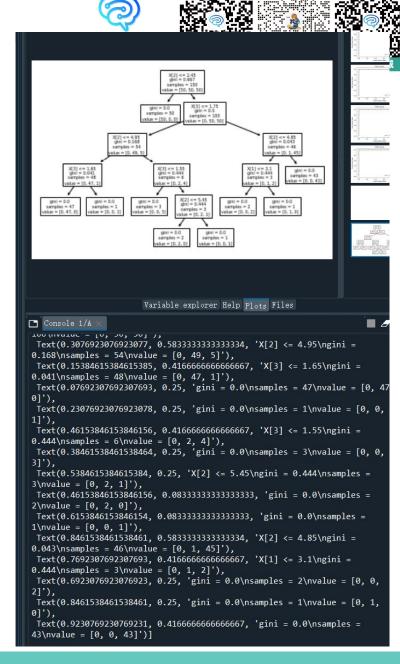
load_iris数据集的决策树分类。五折CV进行参数选择(不用自己划分验证集)
Criterion
max_depth
Splitter (可以不进行参数选择)
Test acc
parameters = {'Criterion ':(' gini ', ' entropy '), ' max_depth ':[5, 10]}



树的可视化:

https://scikit-

learn.org/stable/modules/generated/sklearn.tree.plot_tree.html#sklearn.tree.plot_tree





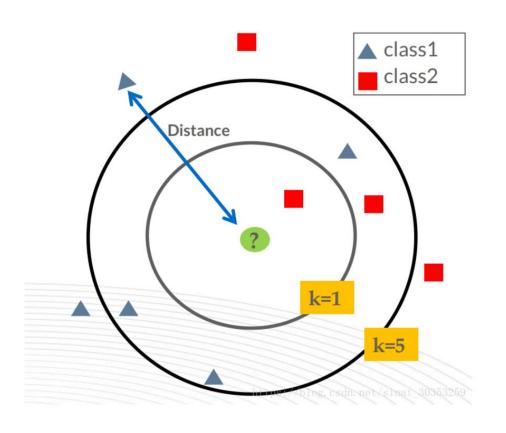






KNN (K邻近): k个最近的邻居,即每个样本都可以用它最接近的k个邻居来代表源。

有态度、有深度、有温度



一个样本与数据集中的k个样本<mark>最相似</mark>, 如果这k个样本中的大多数属于某一个类别, 则该样本也属于这个类别。









在选择两个实例相似性时,一般使用的欧式距离 Lp距离定义:

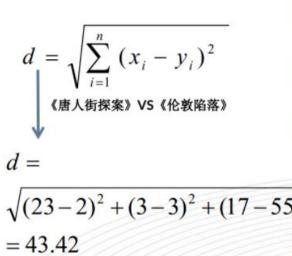
$$L_p(x_i,x_j) = \left(\sum_{l=1}^n |x_i^{(l)} - x_j^{(l)}|^p
ight)^{rac{1}{p}}$$

K值的确定:

K值过小: k值小,特征空间被划分为更多子空间(模型的项越多),整体模型变复杂,容易发生过拟合,k值越小,选择的范围就比较小,训练的时候命中率较高,近似误差小,而用test的时候就容易出错,估计误差大,容易过拟合。

K值=N:无论输入实例是什么,都将简单的预测他属于训练实例中最多的类。





	序号	电影名称	搞笑镜头	拥抱镜头	打斗镜头	电影类型
	1	功夫熊猫	39	0	31	喜剧片
	2	叶问3	3	2	65	动作片
	3	伦敦陷落	2	3	55	动作片
	4	代理情人	9	38	2	爱情片
	5	新步步惊心	8	34	17	爱情片
	6	谍影重重	5	2	57	动作片
	7	功夫熊猫	39	0	31	喜剧片
5)	8	美人鱼	21	17	5	喜剧片
	9	宝贝当家	45	2	9	喜剧片
1	10	唐人街探案	23	3	17	?

序号	电影名称	搞笑镜头	拥抱镜头	打斗镜头	电影类型	距离	K=5时
1	功夫熊猫	39	0	31	喜剧片	21.47	1
2	叶问3	3	2	65	动作片	52.01	
3	伦敦陷落	2	3	55	动作片	43.42	
4	代理情人	9	38	2	爱情片	40.57	
5	新步步惊心	8	34	17	爱情片	34.44	1
6	谍影重重	5	2	57	动作片	43.87	
7	功夫熊猫	39	0	31	喜剧片	21.47	1
8	美人鱼	21	17	5	喜剧片	18.55	√ .
9	宝贝当家	45	2	9	喜剧片	23.43	1
10	唐人街探案	23	3	17	?		?







至创科技 HINGGRANG BRAIN 有态度、有深度、有







https://www.cnblogs.com/listenfwind/p/10685192.html

https://scikit-

learn.org/stable/modules/generated/sklearn.neighbors.KNeighborsClassifier.html#sklearn.neighbors.KNeighborsClassifier

sklearn.neighbors: Nearest Neighbors

The sklearn.neighbors module implements the k-nearest neighbors algorithm.

User guide: See the Nearest Neighbors section for further details.

<pre>neighbors.BallTree(X[, leaf_size, metric])</pre>	BallTree for fast generalized N-point problems
<pre>neighbors.KDTree(X[, leaf_size, metric])</pre>	KDTree for fast generalized N-point problems
<pre>neighbors.KernelDensity(*[, bandwidth,])</pre>	Kernel Density Estimation.
${\sf neighbors.} \textcolor{red}{\textbf{KNeighborsClassifier}} ([])$	Classifier implementing the k-nearest neighbors vote.
neighbors.KNeighborsRegressor([n_neighbors,])	Regression based on k-nearest neighbors.
neighbors.KNeighborsTransformer(*[, mode,])	Transform X into a (weighted) graph of k nearest neighbors.
neighbors.LocalOutlierFactor([n_neighbors,])	Unsupervised Outlier Detection using the Local Outlier Factor (LOF).
${\tt neighbors.RadiusNeighborsClassifier([])}$	Classifier implementing a vote among neighbors within a given radius.
neighbors.RadiusNeighborsRegressor([radius,])	Regression based on neighbors within a fixed radius.
neighbors.RadiusNeighborsTransformer(*[,])	Transform X into a (weighted) graph of neighbors nearer than a radius.
neighbors.NearestCentroid([metric,])	Nearest centroid classifier.
<pre>neighbors.NearestNeighbors(*[, n_neighbors,])</pre>	Unsupervised learner for implementing neighbor searches.
neighbors.NeighborhoodComponentsAnalysis([])	Neighborhood Components Analysis.
4	

neighbors.kneighbors_graph(X, n_neighbors, *) Computes the (weighted) graph of k-Neighbors for points in X
neighbors_radius_neighbors_graph(X, radius, *) Computes the (weighted) graph of Neighbors for points in X











from sklearn.neighbors import KNeighborsClassifier

请自行代码书写









from sklearn.externals import joblib # 保存模型 joblib.dump(lr, "./ML/test.pkl") # lr是训练好的模型, "./ML/test.pkl"是模型要保存的 路径及保存模型的文件名,其中,'pkl' 是sklearn中默认的保存格式gai

Ir = joblib.load("./ML/test.pkl") # 进行模型的预测 y_pred = Ir.predict(x_test) # 加载出来的模型跟我们训练出来的模型一样,有相同的参数

https://blog.csdn.net/weixin_45252110/article/details/98883571

pip install joblib







