

MANUAL

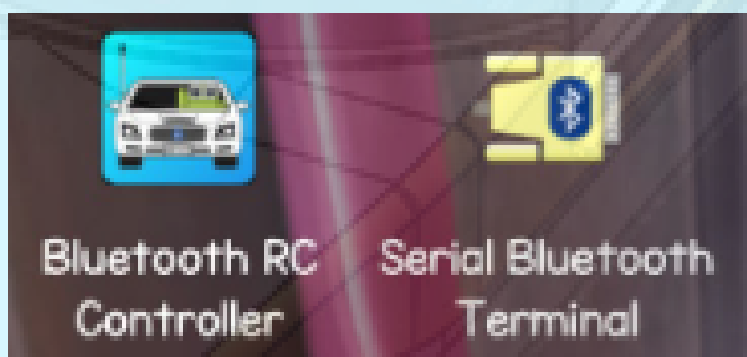
PLATAFORMAS UTILIZADAS

(BLUETOOTH RC CONTROLLER)

luego se busca el nombre Barco (BT)para conectar
no tiene pin

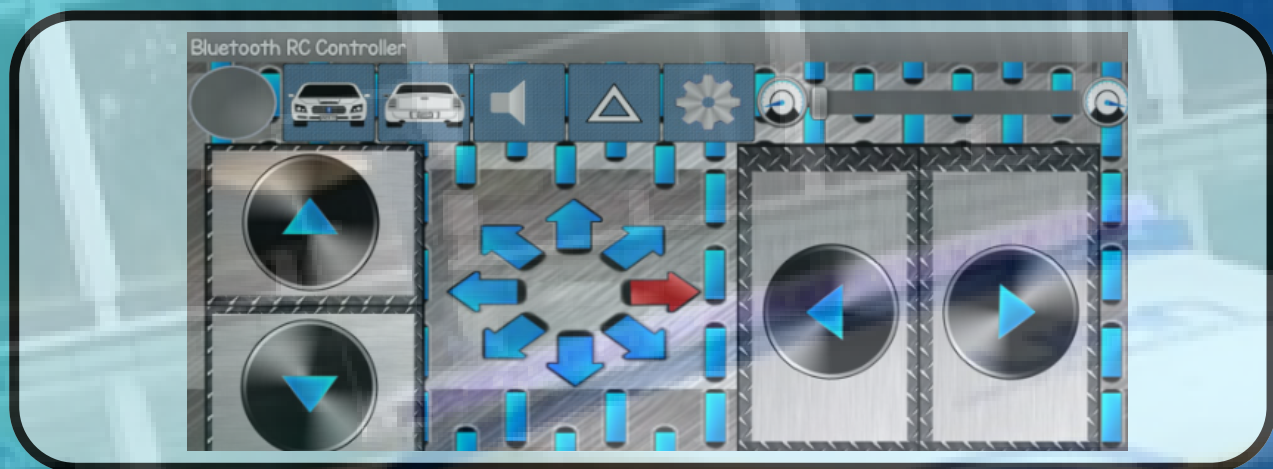
la aplicación no es propia debemos descargar la app para su uso

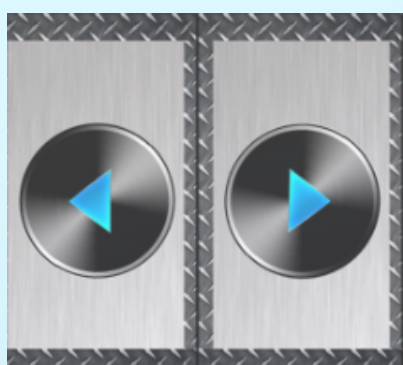
BARCOBLUETOOTH
E8:6B:EA:F6:96:0E



esos datos enviados desde la aplicación al microcontrolador no son
caracteres

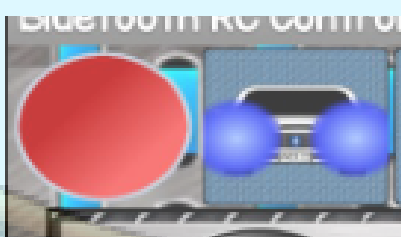
la variable que guarda se llama (ENVIO) es la que almacena los datos y
los envía





Control Motor Individual

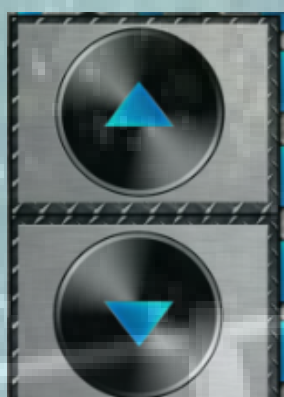
- Izquierda: Detiene el motor derecho y activa el motor izquierdo.
- Derecha: Detiene el motor izquierdo y activa el motor derecho.



Parada Total

- Presiona este botón para detener por completo ambos motores.

Botón Rojo: Función de emergencia desconecta o detiene todo el sistema



Flechas Arriba y Abajo Motores y Velocidad

- Arriba: Incrementa la velocidad de ambos motores de forma simultánea.
- Abajo: Reduce la velocidad de ambos motores o los detiene por completo.

COMO DEBEMOS USARLO

Conexión Inicial:

- Asegúrate de que el dispositivo esté encendido y habilitado para la conexión Bluetooth.
- Vincula tu dispositivo con la aplicación seleccionando el ícono de configuración de Bluetooth.

Operación Básica:

- Usa las flechas centrales para dirigir los motores.
- Ajusta la velocidad o detén el dispositivo con los controles indicados.

Parada de Emergencia:

- Presiona el botón rojo en caso de necesidad para desconectar de inmediato