

2019春

程序设计实习(II): 算法设计

第十六讲 深度优先搜索

刘家瑛

liujiaying@pku.edu.cn



课前多吼歪

■ 期中考试

□ 选择题: 1题1分, 共计20分

□ 填空题: 给分方式 ($\times 0.8$)

11	100	5	70
10	95	4	65
9	90	3	60
8	85	2	50
7	80	1	40
6	75		

■ 翻篇继续干



课前多吼歪

■ 抓紧一切在机房上机练习的机会

□ 还剩3次上机机会: 5月26日, 6月2日 和 6月9日

程序设计 / 2019 程序设计实习之周末上机练习一 (刘老师班) 已经结束				
题目	排名	状态	统计	提问
比赛已经结束				
2019-05-19 15:00:00		2019-05-19 17:00:00		
开始时间		结束时间		
题目ID	标题	通过率	通过人数	尝试人数
A	浮点数高精度幂	0%	0	1
B	Integer Inquiry	100%	9	9
C	Communication System	60%	3	5
D	判断闰年	100%	14	14
E	生理周期	92%	11	12
F	完美立方	100%	14	14
G	画家问题	100%	7	7
H	恼人的青蛙	50%	1	2
I	放苹果	100%	11	11
J	古代密码	83%	5	6

■ 准备习题讲解, 鼓励参与, 讲述自己的心路历程

□ 邮件宋思捷, 报名主讲题目, 先到先得 [今日12点后]



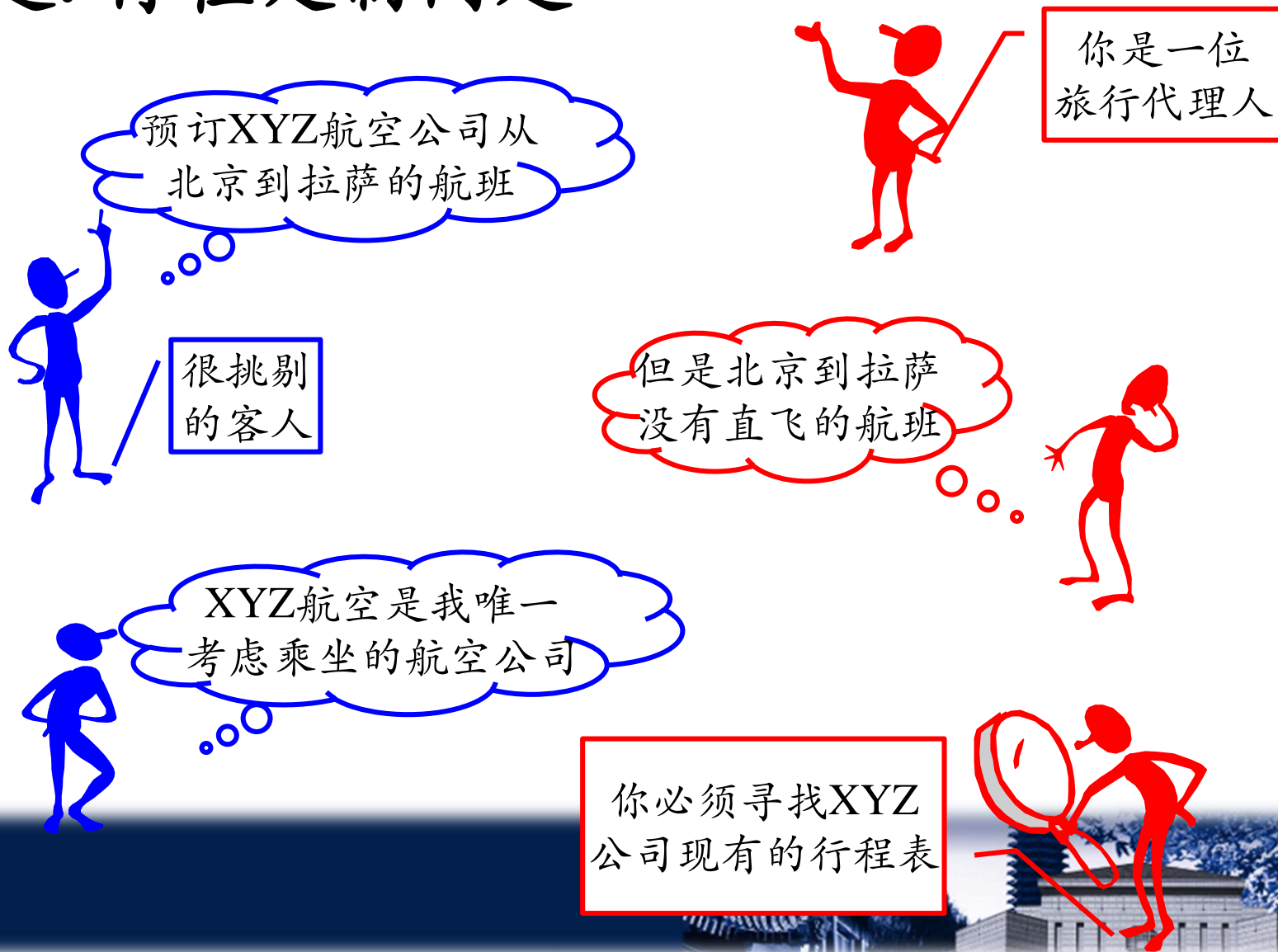
主要内容

- 生活中的搜索问题——广搜 & 深搜
- 搜索 Vs. 枚举 / 递归
- 深度优先搜索的基本概念
- 例题1: 城堡问题 [入门题目]
- 例题2: 寻路问题 [入门问题]
- 例题3: 拯救少林神棍 [郭老师史上最得意作品]



生活中的搜索问题

■ 例题：行程定制问题

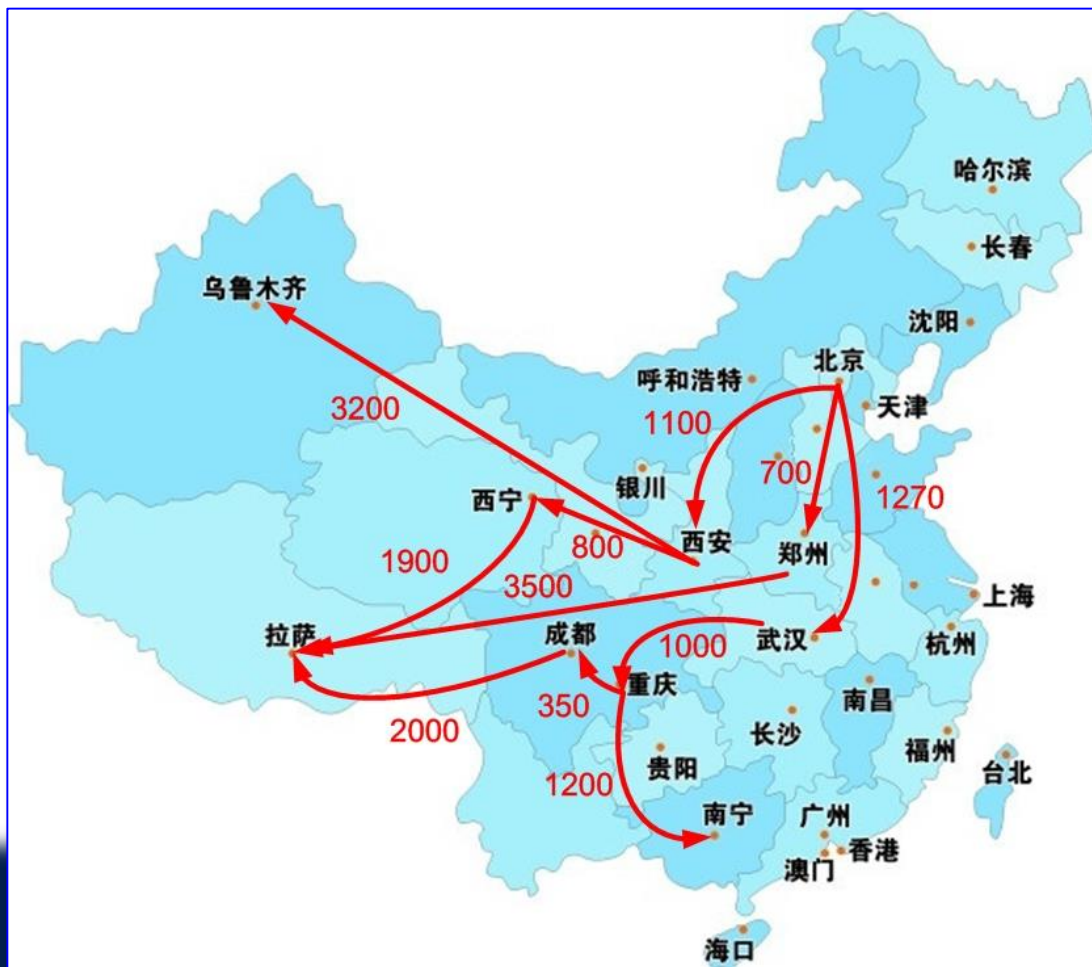


生活中的搜索问题

■ 行程定制问题

□ 行程表与图的表示

航班	距离
北京--西安	1100公里
西安--乌鲁木齐	3200公里
北京--郑州	700公里
郑州--拉萨	3500公里
北京--武汉	1270公里
武汉--重庆	1000公里
重庆--成都	350公里
成都--拉萨	2000公里
西安--西宁	800公里
重庆--南宁	1200公里
西宁--拉萨	1900公里

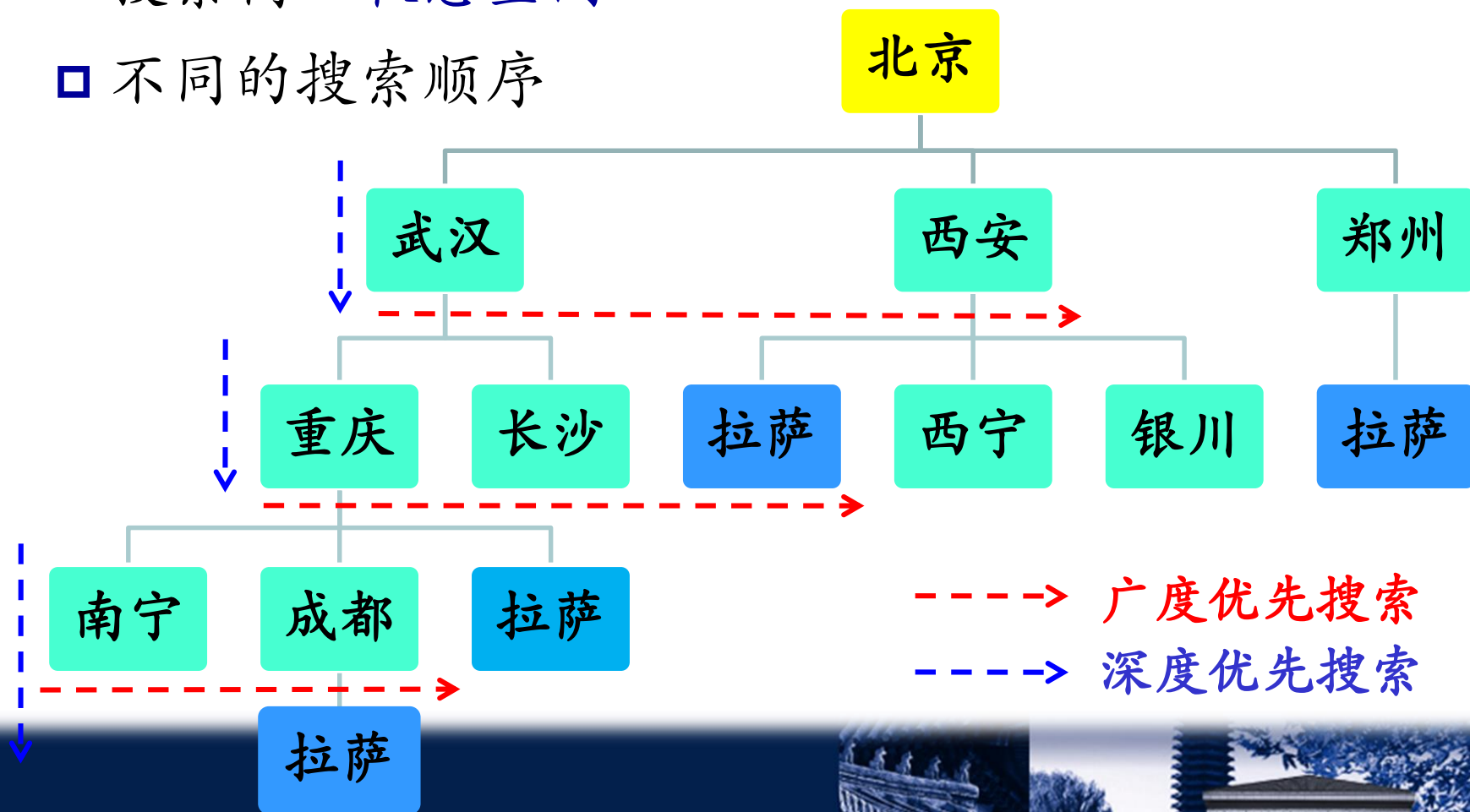


生活中的搜索问题

■ 行程定制问题

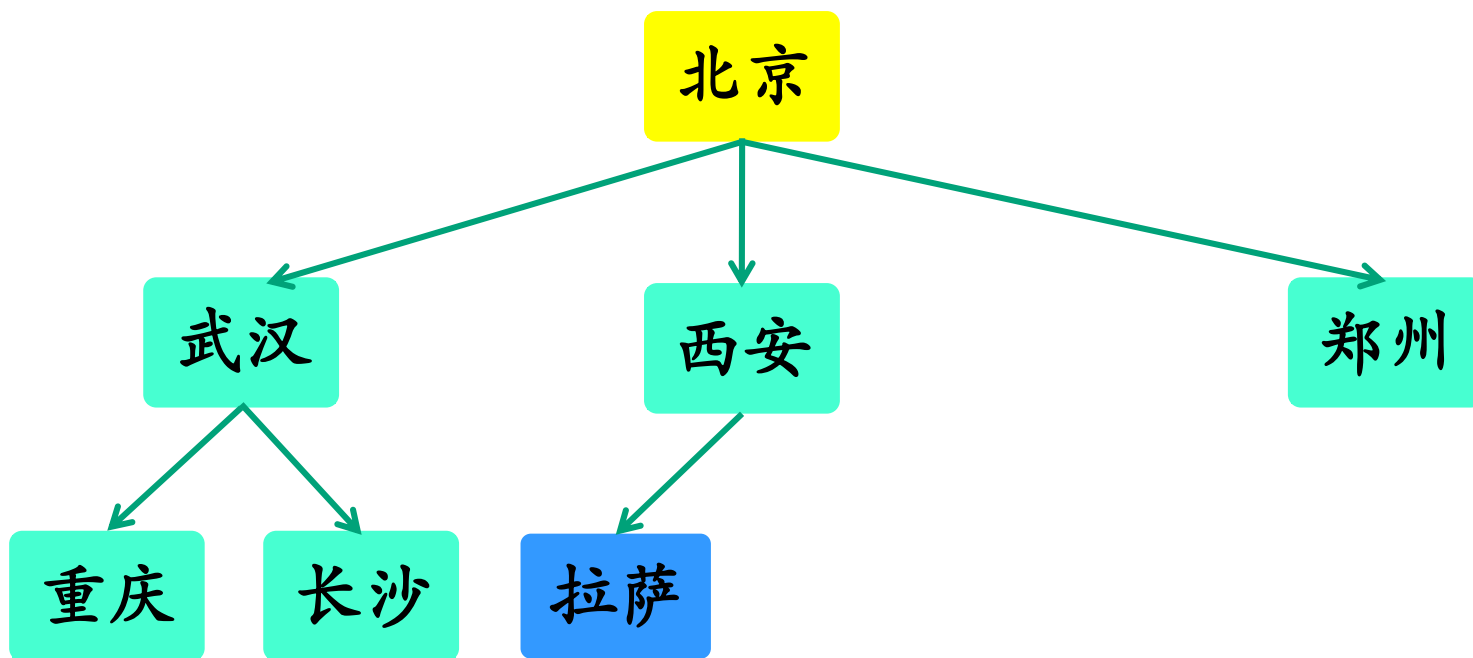
□ 搜索树 → 状态空间

□ 不同的搜索顺序



广度优先搜索

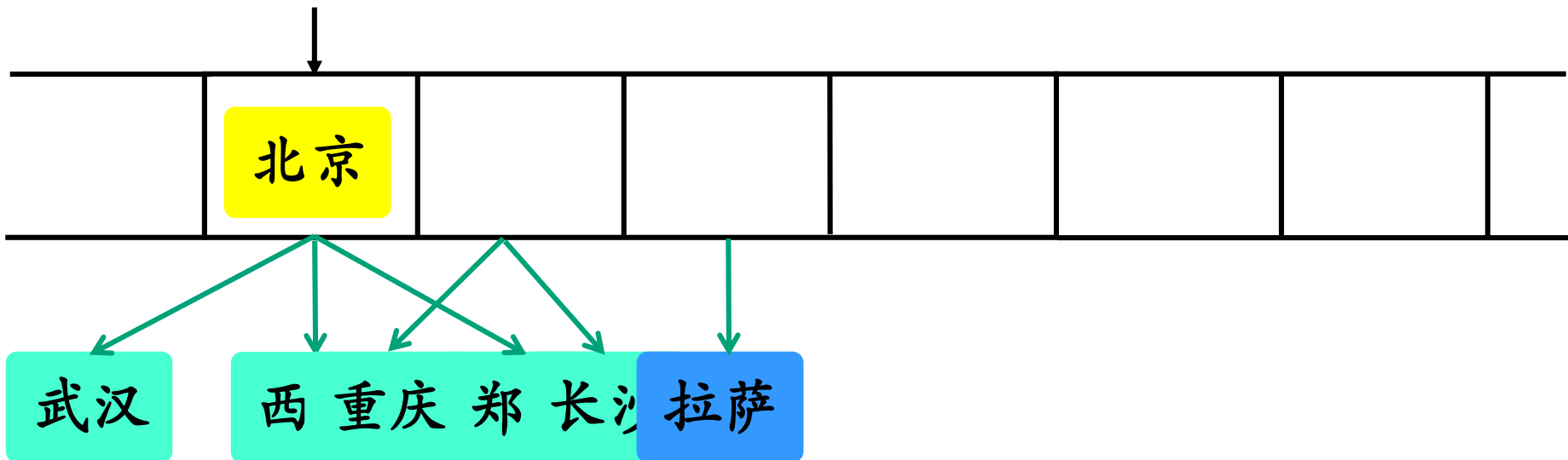
- 广度优先搜索 (Breadth-First-Search, BFS)
 - 优先扩展浅层结点, 逐渐深入



广度优先搜索

- 广度优先搜索

- 用**队列**保存待扩展的结点
- 从队首取出结点,扩展出的新结点放入队尾,直到找到目标结点[问题的解]



广度优先搜索

- 广度优先搜索—代码框架

BFS(){

 初始化队列;

while(队列不为空 & 未找到目标结点){

 取**队首**结点扩展,并将扩展出的结点放入**队尾**;

必要时要记住每个结点的父结点;

 }

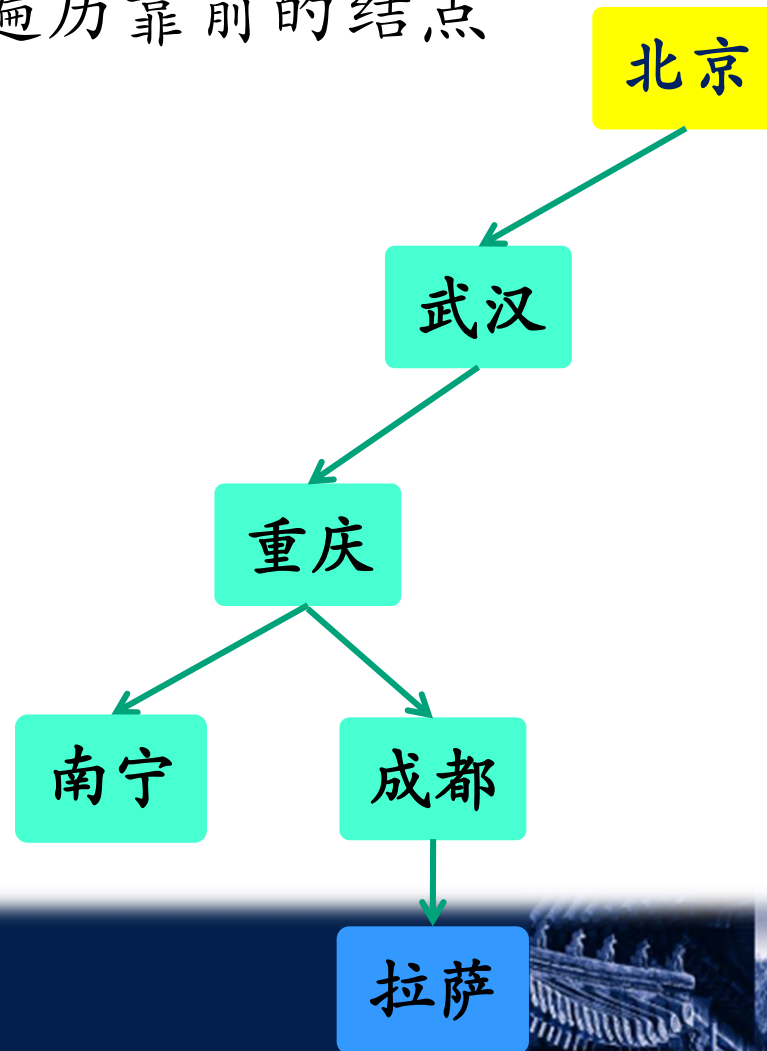
}

Pre	Data



深度优先搜索

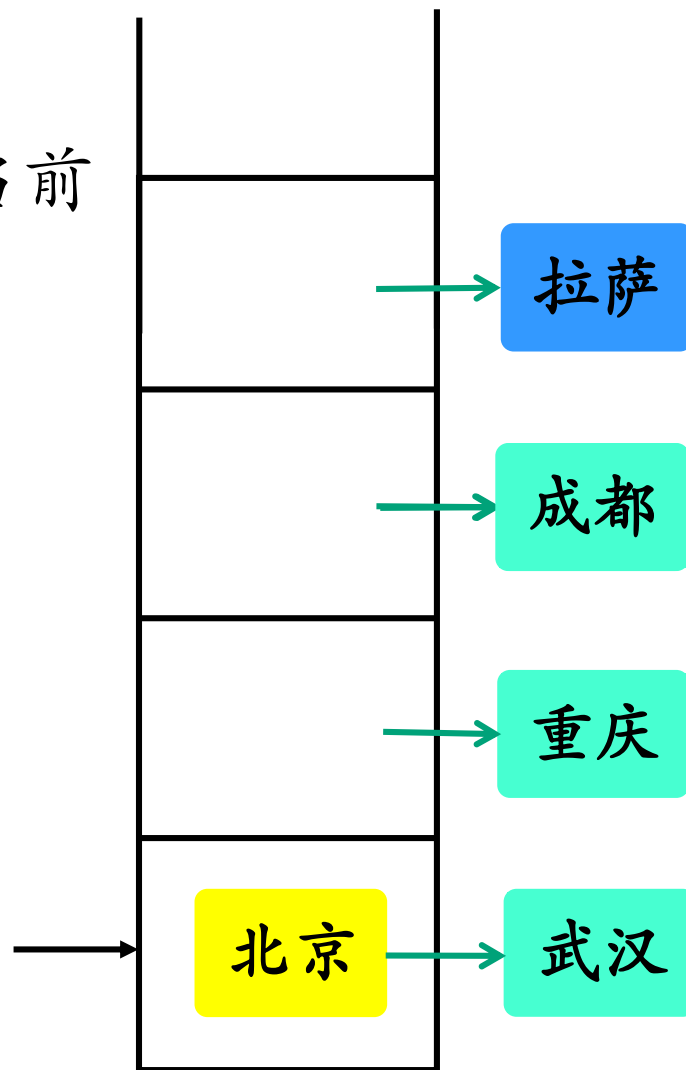
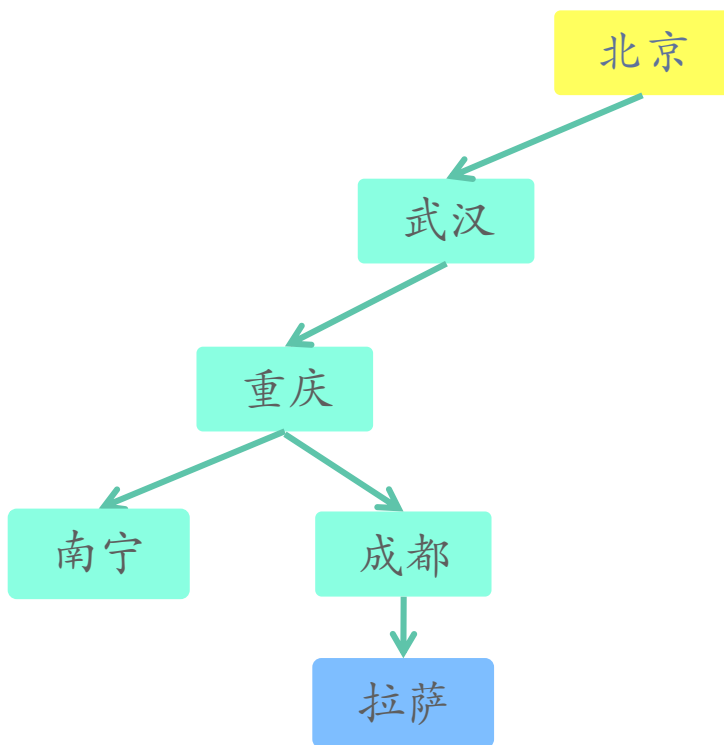
- 深度优先搜索 (Depth-First-Search, DFS)
 - 优先**深入**遍历靠前的结点



深度优先搜索

- 深度优先搜索

- 可以用**堆栈**实现
- 在栈中保存从起始结点到当前结点的路径上的所有结点



深度优先搜索

- 深度优先搜索——代码框架

DFS(){

 初始化栈;

 while(栈不为空 & 未找到目标结点){

 取栈顶结点扩展,扩展出的结点放回栈顶;

 }

}



枚举

■ 枚举

- 划定解的存在空间
- 对该空间的元素逐个判断

■ 例1: 求出A-I这九个字母对应的数字 (1-9),
使得下式成立 (一一对应)

$$\begin{array}{r} \text{ABCD} \\ \times \quad \text{E} \\ \hline \text{FGHI} \end{array}$$



枚举

ABCD

× E

FGHI

■ 解法：

- 枚举ABCDE的值, 计算乘积, 判断是否符合要求



枚举与搜索

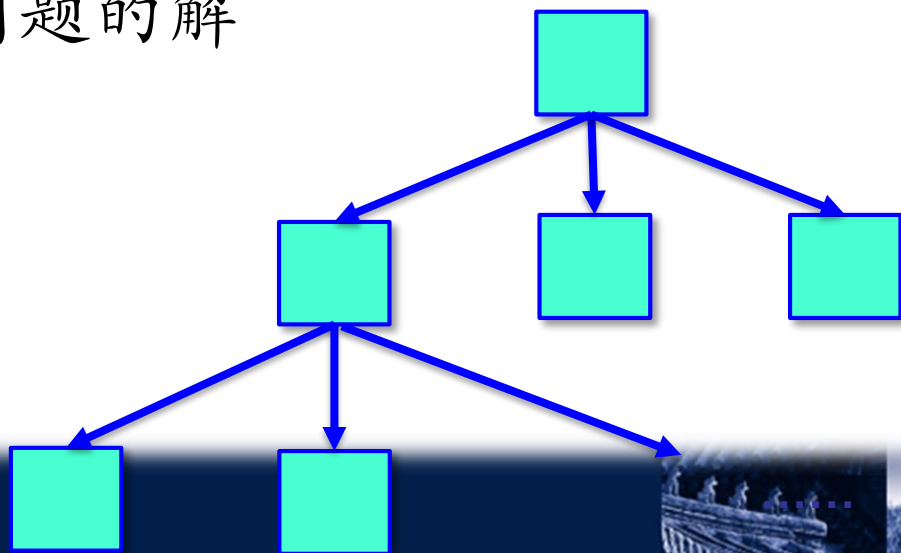
■ 枚举 Vs. 搜索

- 枚举

逐一判断所有可能的方案是否为问题的解;

- 搜索: 高级枚举

有顺序有策略地枚举状态空间中的结点,
寻找问题的解



搜索：复杂的,高级的枚举

- 枚举：解空间中的每个元素是一个**动作的集合** F
 - 将初态 $S_0 \rightarrow$ 另一个状态 $F(S_0)$
 - F 中 **各动作的执行顺序** 不影响 $F(S_0)$
 - 如果 $F(S_0)$ 是符合要求的 S^* , 那么 F 是真解, 否则是伪解
- 搜索：解空间的每个元素是一个**动作的序列** F
 - 将初态 $S_0 \rightarrow$ 另一个状态 $F(S_0)$
 - 如果 $F(S_0)$ 是符合要求的 S^* , 那么 F 是真解, 否则是伪解
 - 有一个规则, 确定在每个状态 S 下, 分别有**哪些动作可供选择**
 - 采用**递归**的办法, 产生每个动作序列



搜索与递归

- 搜索: 有顺序有策略地产生解空间的元素
 - 每个解空间的元素表现为一定**动作的执行轨迹**
(trace of actions)
- 采用**递归**的策略产生解空间的元素, 出口条件
 - 轨迹已经达到终点: 真解, 或者伪解
 - 轨迹不可能导出真解



搜索的过程

■ 两个状态的集合

- α : 未处理完的状态

- β : 已处理的状态

■ 状态的处理: 有顺序的尝试备选动作, 每一次的尝试都演化出另一个状态

- 已处理的状态: 全部备选动作都已经尝试

■ 树结构: 状态之间的演化关系

■ 递归的出口

- α 为空

- 演化出目标状态 S^*

- 演化出的状态属于 $\alpha \cup \beta$



影响搜索效率的因素

- 两个状态的集合
 - α : 未处理完的状态
 - β : 已处理的状态
- 判重: 每次演化出一个状态 s 时, s 是否属于 α 或者 β
- 剪枝: 状态 s 的任意演化结果是否都属于 β
- 演化出来的状态数量: $\alpha \cup \beta$ 的大小



深度优先搜索

■ 两个状态的集合

- α : 未处理完的状态

- β : 已处理的状态

■ 从 α 中选择被演化状态的原则: 离初态 s_0 最远的状态 s

- s_0 到 s 的距离: 从 s_0 到达 s 使用的动作数量

■ 实现方法: 用stack表示 α

- 每次取stack顶部的状态演化

- 每次演化出的状态 s 若不属于 β , 则 s 将压入stack顶部



深度优先搜索

■ 深度优先搜索

- 可以用堆栈实现，在栈中保存从起始结点(状态)到当前结点的路径上的所有结点
- 一般用递归实现





深度优先搜索

入门: 城堡问题

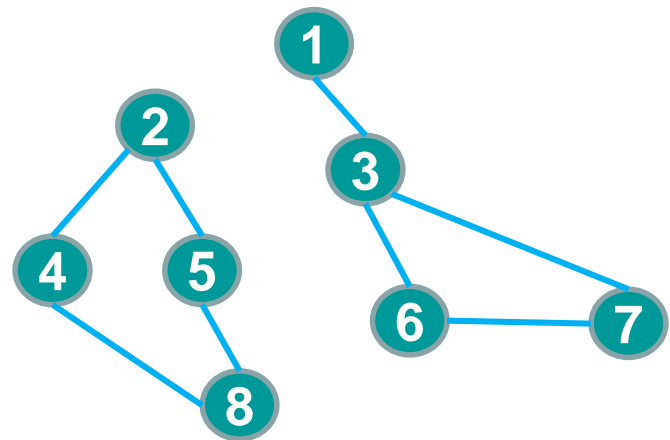


问题的各状态之间的转移关系描述为一个“图”

→ 深度优先搜索遍历整个图的框架为：

```
Dfs(v) {  
    if( v访问过 )  
        return;  
    将v标记为访问过;  
    对和v相邻的每个点u: Dfs(u);  
}
```

```
int main() {  
    while(在图中能找到未访问过的点 k)  
        Dfs(k);  
}
```



搜索顺序：

2-4-8-5

1-3-6-7



例题：城堡问题 (百练2815)

- 右图是一个城堡的地形图
- 请你编写一个程序，
计算城堡一共有**多少房间**，
最大的房间有多大
- 城堡被分割成 $m \times n$
($m \leq 50$, $n \leq 50$)个方块，
每个方块可以有0~4面墙

	1	2	3	4	5	6	7
	#	#	#	#	#	#	#
1	#		#		#		#
	#	-	#	-	#	-	#
2	#	#		#	#	#	#
	#	-	#	-	#	-	#
3	#			#	#	#	#
	#	-	#	-	#	-	#
4	#	#					#
	#	#	#	#	#	#	#

= Wall
| = No Wall
- = No Wall



输入输出

● 输入

- 程序从标准输入设备读入数据
- 第一行是两个整数, 分别是南北向, 东西向的方块数
- 接下来的输入行, 每个方块用一个数字($0 \leq p \leq 50$)描述
 - 用一个数字表示方块周围的墙
 - 1表示西墙, 2表示北墙, 4表示东墙, 8表示南墙
 - 每个方块用代表其周围墙的数字之和表示
 - 城堡的内墙被计算两次:
方块(1,1)的南墙同时也是方块(2,1)的北墙
- 输入的数据保证城堡至少有两个房间



输入输出

- 输出

- 城堡的房间数, 城堡中最大房间所包括的方块数
- 结果显示在标准输出设备上



● 样例输入

4

7

11 6 11 6 3 10 6

7 9 6 13 5 15 5

1 10 12 7 13 7 5

13 11 10 8 10 12 13

● 样例输出

5

9

- 1表示西墙, 2表示北墙, 4表示东墙, 8表示南墙
- 每个方块用代表其周围墙的数字之和表示

	1	2	3	4	5	6	7
	#####						
1	#		#		#		#
	#####-----#####-----#-----#####-----#						
2	#	#		#	#	#	#
	#-----#####-----#####-----#####-----#						
3	#			#	#	#	#
	#-----#####-----#####-----#####-----#						
4	#	#					#
	#####						

= Wall
| = No Wall
- = No Wall



解题思路

- 对每一个方块, 深度优先搜索, 从而给这个方块能够到达的所有位置染色
- 最后统计一共用了几种颜色, 以及每种颜色的数量

- 例如

1 1 2 2 3 3 3

1 1 1 2 3 4 3

1 1 1 5 3 5 3

1 5 5 5 5 5 3

- 从而一共有5个房间, 最大的房间 (标记1) 占据9个方块

	1	2	3	4	5	6	7
	#####						
1	#		#		#		#
	#####						
2	#	#		#	#	#	#
	#####						
3	#			#	#	#	#
	#####						
4	#	#					#
	#####						

= Wall
| = No Wall
- = No Wall


```
#include <iostream>
#include <stack>
#include <cstring>
using namespace std;

int R, C;           //行列数
int rooms[60][60];
int color[60][60]; //标记房间是否染色过
int maxRoomArea = 0, roomNum = 0;
int roomArea;
void Dfs(int i, int k) {
    if( color[i][k] )
        return;
    ++ roomArea;
    color[i][k] = roomNum;
    if( (rooms[i][k] & 1) == 0 ) Dfs(i, k-1); //向西
    if( (rooms[i][k] & 2) == 0 ) Dfs(i-1, k); //向北
    if( (rooms[i][k] & 4) == 0 ) Dfs(i, k+1); //向东
    if( (rooms[i][k] & 8) == 0 ) Dfs(i+1, k); //向南
}
```



```
int main() {  
    cin >> R >> C;  
    for( int i = 1; i <= R; ++i)  
        for ( int k = 1; k <= C; ++k)  
            cin >> rooms[i][k];  
    memset(color, 0, sizeof(color));  
    for( int i = 1; i <= R; ++i )  
        for( int k = 1; k <= C; ++ k ) {  
            if( !color[i][k] ) {  
                ++ roomNum; roomArea = 0;  
                Dfs(i, k);  
                maxRoomArea = max(roomArea, maxRoomArea);  
            }  
        }  
    cout << roomNum << endl;  
    cout << maxRoomArea << endl;  
}
```



//解法2: 不用递归, 用栈解决, 程序其他部分不变

```
void Dfs(int r, int c) {  
    struct Room { int r, c; Room(int rr, int cc):r(rr), c(cc) { } };  
    stack<Room> stk;  
    stk.push(Room(r, c));  
    while ( !stk.empty() ) {  
        Room rm = stk.top();  
        int i = rm.r; int k = rm.c;  
        if( color[i][k] ) stk.pop();  
        else {  
            ++ roomArea;  
            color [i][k] = roomNum;  
            if( (rooms[i][k] & 1) == 0 ) stk.push(Room(i, k-1)); //向西  
            if( (rooms[i][k] & 2) == 0 ) stk.push(Room(i-1, k)); //向北  
            if( (rooms[i][k] & 4) == 0 ) stk.push(Room(i, k+1)); //向东  
            if( (rooms[i][k] & 8) == 0 ) stk.push(Room(i+1, k)); //向南  
        }  
    }  
}
```





深度优先搜索

寻路问题



寻路问题 ROADS (POJ1724)

N个城市, 编号1到N. 城市间有R条单向道路

每条道路连接两个城市, 有长度和过路费两个属性

Bob只有K元钱, 他想从城市1走到城市N

问最短共需要走多长的路? 如果到不了N, 输出-1

- $2 \leq N \leq 100$

- $0 \leq K \leq 10000$

- $1 \leq R \leq 10000$

每条路的长度 L, $1 \leq L \leq 100$

每条路的过路费 T, $0 \leq T \leq 100$

输入:

K

N

R

$s_1 e_1 L_1 T_1$

$s_1 e_2 L_2 T_2$

...

$s_R e_R L_R T_R$

s e是路起点和终点



解题思路

从城市 1 开始**深度优先遍历**整个图，
找到所有能过到达 N 的走法，选一个最优的



解题思路

从城市 1 开始深度优先遍历整个图, 找到所有能过到达 N 的走法, 选一个最优的

优化:

1) 如果当前已经找到的最优路径长度为 L , 那么在继续搜索的过程中, 总长度已经大于 L 的走法, 就可以直接放弃, 不用走到底了



解题思路

从城市 1 开始深度优先遍历整个图, 找到所有能过到达 N 的走法, 选一个最优的

优化:

2) 用 **midL[k][m]** 表示:

走到城市 k 时, 总过路费为 m 的条件下, 最优路径的长度
若在后续的搜索中, 再次走到 k 时, 如果总路费恰好为 m, 且此时的路径长度已经超过 $\text{midL}[k][m]$, 则不必再走下去了



```
#include <iostream>
#include <vector>
#include <cstring>
using namespace std;

int K, N, R, S, D, L, T;

struct Road {
    int d, L, t;
};

vector<vector<Road> > cityMap(110); //邻接表
                                   //cityMap[i]是从点i有路连到的城市集合

int minLen = 1 << 30; //当前找到的最优路径的长度
int totalLen;        //正在走的路径的长度
int totalCost;       //正在走的路径的花销
int visited[110];    //城市是否已经走过的标记
int minL[110][10100]; //minL[i][j]表示从1到i点的, 花销为j的最短路的长度
```



```
void Dfs(int s) //从 s 开始向 N 行走
```

```
{
```

```
    if( s == N ) { //达到终点
```

```
        minLen = min(minLen, totalLen);
```

```
        return ;
```

```
    }
```

```
    for( int i = 0 ; i < cityMap[s].size(); ++i ) {
```

```
        int d = cityMap[s][i].d; //s 有路连到 d
```

```
        if(! visited[d] ) {
```

```
            int cost = totalCost + cityMap[s][i].t;
```

```
            if( cost > K )
```

```
                continue;
```

```
            if( totalLen + cityMap[s][i].L >= minLen
```

```
                || totalLen + cityMap[s][i].L >= minL[d][cost] )
```

```
                continue;
```



```
totalLen += cityMap[s][i].L;  
totalCost += cityMap[s][i].t;  
minL[d][cost] = totalLen;  
visited[d] = 1;  
Dfs(d);  
visited[d] = 0;  
totalCost -= cityMap[s][i].t;  
totalLen -= cityMap[s][i].L;
```

```
}
```

```
}
```

```
}
```



```
int main()
{
    cin >> K >> N >> R;
    for( int i = 0; i < R; ++i ) {
        int s;
        Road r;
        cin >> s >> r.d >> r.L >> r.t;
        if( s != r.d )
            cityMap[s].push_back(r);
    }
    for( int i = 0; i < 110; ++i )
        for( int j = 0; j < 10100; ++j )
            minL[i][j] = 1 << 30;
    memset(visited, 0, sizeof(visited));
    totalLen = 0;
    totalCost = 0;
    visited[1] = 1;
}
```



```
minLen = 1 << 30;  
Dfs(1);  
if( minLen < (1 << 30))  
    cout << minLen << endl;  
else  
    cout << "-1" << endl;  
}
```

