

《 信号与线性系统 》(A 卷) 考试试题参考答案及评分标准

课程目标	课程目标 1	课程目标 2	课程目标 3
分布	一. 1、2、3、4、5 二. 1、4 三. 1 四. 1、3	一. 6 二. 2、3、5、6 三. 2 四. 2、4	二. 7 四. 5、6
分值	41	45	14

一、单项选择题 (每小题 2 分, 共 16 分)

1. C 2. D 3. B 4. C 5. A 6. D 7. B 8. A

二、填空题 (每空 2 分, 共 14 分)

1. 26;

2. 2/3;

3. $f_s = 400\text{Hz}$;

4. 常数, 过原点直线

5. 不完全可控, 不完全可观

三、计算题 (每小题 10 分, 共 40 分)

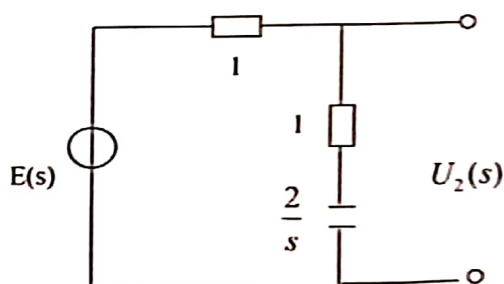
1 解: 电路的 S 域模型如右下图所示: (2 分)

$$\text{则有: } U_2(s) = \frac{1 + \frac{2}{s}}{2 + \frac{2}{s}} \cdot E(s)$$

$$\text{又知 } E(s) = \frac{3}{s+2} + \frac{2}{s+3} = \frac{5s+13}{(s+2)(s+3)} \quad (3 \text{ 分})$$

代入上式有:

$$U_2(s) = \frac{1}{2} \frac{5s+13}{(s+1)(s+3)} = \frac{2}{s+1} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{s+3}$$



则: $u_2(t) = [2e^{-t} + \frac{1}{2}e^{-3t}] \cdot u(t)$ (3 分)

暂态分量为: $[2e^{-t} + \frac{1}{2}e^{-3t}] \cdot u(t)$ (2 分)

稳态分量为: 0

2. 解: $F(\omega) = g_{(2\omega_0)}(\omega) \cdot e^{-j\omega}$

$g_\tau(t) \leftrightarrow \tau \cdot Sa\left(\frac{\omega\tau}{2}\right)$ $g_{(2\omega_0)}(t) \leftrightarrow 2\omega_0 \cdot Sa\left(\frac{\omega 2\omega_0}{2}\right)$ (2 分)

$2\omega_0 \cdot Sa\left(\frac{2\omega_0 t}{2}\right) \leftrightarrow 2\pi \cdot g_{(2\omega_0)}(-\omega)$ $\frac{\omega_0}{\pi} \cdot Sa(\omega_0 t) \leftrightarrow g_{(2\omega_0)}(\omega)$ (4 分)

$\frac{\omega_0}{\pi} \cdot Sa[\omega_0(t-1)] \leftrightarrow g_{(2\omega_0)}(\omega) \cdot e^{-j\omega}$ (4 分)

3. 解:

$$\begin{cases} \lambda'_1 + \lambda_3 - e(t) + \lambda_1 = 0 \\ 2\lambda'_2 + \lambda_2 - \lambda_3 = 0 \\ \lambda'_3 - \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ r(t) = \lambda_2 \end{cases} \quad (4 \text{ 分})$$

化成标准形式:

$$\begin{bmatrix} \dot{\lambda}_1 \\ \dot{\lambda}_2 \\ \dot{\lambda}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot e(t) \quad (4 \text{ 分})$$

$$r(t) = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \end{bmatrix} + 0 \cdot e(t) \quad (2 \text{ 分})$$

4. 解:

由于 $\frac{1}{s^2 - 3s + 2} = \frac{1}{s-2} - \frac{1}{s-1}$, (2 分)

所以 $\frac{1}{s^2 - 3s + 2} \leftrightarrow (e^{2t} - e^t)u(t)$ (4 分)

再由延时性质, 有: $\frac{1}{s^2 - 3s + 2} e^{-2s} \leftrightarrow (e^{2(t-2)} - e^{t-2})u(t-2)$ (4 分)



四、综合题 (每小题 15 分, 共 30 分)

1、解: (1) ①零输入响应: $y''(t) + 5y'(t) + 6y(t) = 0$

$$\lambda^2 + 5\lambda + 6 = 0 \quad \lambda_1 = -2; \lambda_2 = -3 \quad (2 \text{ 分})$$

齐次解 $c_1 e^{-2t} + c_2 e^{-3t}$

$$\begin{aligned} y(0-) &= c_1 + c_2 = 1 & c_1 &= 4 \\ y'(0-) &= -2c_1 - 3c_2 = 1 & c_2 &= -3 \end{aligned}$$

$$y_{zi}(t) = (4e^{-2t} - 3e^{-3t})u(t) \quad (4 \text{ 分})$$

②零状态响应: $y''(t) + 5y'(t) + 6y(t) = u(t)$

$$\lambda^2 + 5\lambda + 6 = 0 \quad \lambda_1 = -2; \lambda_2 = -3$$

$$y_{zs}(t) = B_1 e^{-2t} + B_2 e^{-3t} + \frac{1}{6}, t \geq 0$$

$$\begin{aligned} y(0+) &= B_1 + B_2 + \frac{1}{6} = 0 & B_1 &= -\frac{1}{2} \\ y'(0+) &= -2B_1 - 3B_2 = 0 & B_2 &= \frac{1}{3} \end{aligned}$$

$$y_{zs}(t) = \left(-\frac{1}{2}e^{-2t} + \frac{1}{3}e^{-3t} + \frac{1}{6}\right)u(t) \quad (4 \text{ 分})$$

③全响应:

$$y(t) = y_{zi}(t) + y_{zs}(t) = \left(\frac{7}{2}e^{-2t} - \frac{8}{3}e^{-3t} + \frac{1}{6}\right)u(t) \quad (2 \text{ 分})$$

$$(2) \text{自由响应: } \left(\frac{7}{2}e^{-2t} - \frac{8}{3}e^{-3t}\right)u(t) \quad \text{强迫响应: } \frac{1}{6}u(t) \quad (3 \text{ 分})$$

2、解:

(1) 由图 4 可得

$$[V_1(s) + V_2(s)] \frac{Ks}{s^2 + 5s + 9} = V_2(s)$$



从而

$$H(s) = \frac{V_2(s)}{V_1(s)} = \frac{Ks}{s^2 + (5-K)s + 9} \quad (4 \text{ 分})$$

(2) 要使系统稳定，即要求 $H(s)$ 的极点落于 s 平面的左半平面，须有 $5-K > 0$ ，即 $K < 5$ 。 (4 分)

(3) 当 $K = 5$ 时系统临界稳定，此时

$$H(s) = \frac{5s}{s^2 + 9} \quad (4 \text{ 分})$$

求单边拉氏逆变换即得该反馈系统的单位冲激响应：

$$h(t) = 5 \cos(3t)u(t) \quad (3 \text{ 分})$$

