Chapter 4 频域图像增强

李想 P12214061 2025 年 4 月 5 日

1 问题一

选取两张图像,分别进行傅里叶变换,计算并显示其幅度谱和相位谱。如图1所示:



(a) img1



(b) img2

图 1: 原始图像

对图像进行傅里叶变换后,通过 ifftshift 函数将频谱中心化,两张图像的幅度谱和相位谱分别如图二所示:

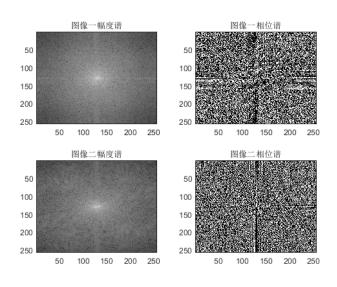


图 2: 原始图像的幅度谱和相位谱

交换两张图像的幅度谱和相位谱后,去中心化并进行傅里叶逆变换,得到的图像如图三所示:



(a) 交换幅度谱后的图1a



(b) 交换相位谱后的图1b

图 3: 交换幅度谱和相位谱后的图像

实验结果显示相位信息决定了图像中物体的空间位置、边缘轮廓和结构布局等信息,而幅度信息则决定了图像的亮度、对比度和纹理等信息。通过交换幅度谱和相位谱,我们可以看到图像的结构和纹理发生了明显的变化,图一1a为一只狗,交换相位后看起来更像一只猫,说明相位谱在图像中起着重要的作用。即使完全替换幅度,只要保持相位不变,图像的基本结构仍可辨认。

2 问题二

非均匀光照条件下的图像常因亮度分布不均导致细节丢失,影响后续分析与应用。本实验通过 同态滤波方法,在频域中分离图像的光照分量与反射分量,实现了对非均匀背景的亮度矫正与细节增强。

2.1 成像模型

图像形成过程可建模为:

$$f(x,y) = i(x,y) \cdot r(x,y) \tag{1}$$

其中:

- *i*(*x*, *y*): 低频光照分量
- *r*(*x*, *y*): 高频反射分量

2.2 同态滤波原理

通过以下变换实现分量分离:

$$\ln f(x,y) = \ln i(x,y) + \ln r(x,y) \tag{2}$$

$$Z(u,v) = H(u,v) \cdot \mathcal{F}[\ln f(x,y)] \tag{3}$$

$$g(x,y) = \exp\left(\mathcal{F}^{-1}[Z(u,v)]\right) \tag{4}$$

2.3 高斯滤波器设计

采用频域高斯响应函数:

$$H(u,v) = (\alpha_H - \alpha_L)(1 - e^{-D^2(u,v)/d^2}) + \alpha_L$$
(5)

其中参数定义:

- D(u,v): 频域点到中心的欧氏距离
- d=20: 截止频率
- $\alpha_L = 0.5$: 低频抑制系数
- $\alpha_H = 1.2$: 高频增强系数

高斯滤波器如图4所示:

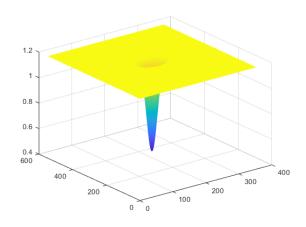


图 4: 高斯滤波器

2.4 同态滤波处理

同态滤波增强后的图像如图5所示:

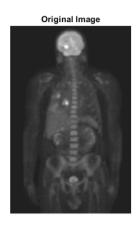




图 5: 同态滤波增强图像

观察滤波后的图像可以发现图像对比度增强,可以清晰的展现低灰度的部分,高频分量增强,图像被锐化,轮廓更明显。