# 微机原理笔记

## 计算机系统概论

### 计算机五大部件

运算器、控制器、存储器、输入设备、输出设备

### 现代计算机的发展

第一代:电子管计算机第二代:晶体管计算机第三代:集成电路计算机

• 第四代: 大规模和超大规模集成电路计算机

### 微型计算机的层次

## 微处理器概述

4个基本功能:程序控制、操作控制、时间控制、数据加工

程序由指令构成,指令由操作码、操作数构成

例如:

mov AX, 1234H;

mov 是操作码, AX是目的操作数, 1234H是源操作数

### 性能指标

• 字长: 由数据总线控制, 计算机一次传送或处理的二进制位数。

(字节:通用基本单元的长度,由8个二进制位(bit)组成)

- 指令数: CISC(复杂指令计算机系统)、RISC(精简指令系统计算机)
- 指令执行时间

基本指令指令执行时间 = 寄存器加法指令执行时间 平均指令执行时间 = \(\sum\_\)所有指令执行时间/所有指令数

• 最大存储空间: 8086有20根地址线, 最大存储空间为1MB

8086是16位计算机,即一次可以处理两个字节(16位二进制数)。 8086的寄存器是16位的,一个存储单元8位,存放的数据用两位十六进制数表示/8位二进制数表示。

8086在一个总线周期内可以同时访问两个存储单元

#### 内部结构

*BIU*: 执行部件*EU*: 总线接口单元

EU只负责分析和执行指令,不和外部总线打交道。BIU是专门和总线打交道的部件。EU从BIU读取指令、执行指令。执行结果数据或者执行所需数据,由EU向BIU发出请求,BIU根据EU的请求对IO口或者存储器写或读。



EU由运算器、通用寄存器组、EU控制电路组成:

$$EU$$
  $\left\{egin{array}{ll} \begin{array}{ll} \be$ 

#### ALU的两个功能:

- 进行所有的算术运算和逻辑运算
- 产生偏移地址,在BIU的地址产生器中与CS/DS/SS/ES\*16相加,产生物理地址

#### 通用寄存器组:

包含八个16位寄存器

- 四个数据寄存器: AX、BX、CX、DX
- 四个地址指针变化寄存器: SP、BP; SI、DI

BIU由指令队列缓冲器、IP(指令指针寄存器)、地址产生器、段寄存器组成

#### 指令队列缓冲器

- 遵循FIFO,由六个8位寄存器组成,最多存放6个字节指令(因为6个八位寄存器)
- EU从指令队列缓冲器中读取指令,当队列中只要出现一个空字节时,BIU立即读取指令补上。一段程序执行完后(发生跳转),会清空队列缓冲器,填入新地址的指令
- 特点: 取指令与执行指令重叠并行

#### ΙP

- 保存EU下一条指令的地址
- 自动修正

#### 地址产生器∑

为什么需要地址产生器?因为8086有20根地址线,最大可寻址范围为1MB,但只有16根地址线,CPU 内部存放地址信息的寄存器只有16位,所以需要一个产生20位物理地址的单元。这个单元就是 $\Sigma$ 。要产 生一个数据的物理地址,先由ALU计算出偏移地址,然后在地址产生器中与段寄存器中的段地址\*16相加 (左移54位),得到物理地址。

#### 段寄存器

• DS: 数据段 • CS: 代码段 • SS: 堆栈段 • ES: 附加段

## 8086寄存器结构

8086有14个寄存器, 8个通用寄存器, 4个段寄存器, 2个控制寄存器

#### 通用寄存器

数据寄存器  $\begin{cases} AX: 累加器 \\ BX: 基址寄存器, 存放内存偏移地址 \\ CX: 计数器 \end{cases}$ 

通用寄存器

### 段寄存器

CS:当前使用的代码段 段寄存器 DS:当前使用的数据段 SS:当前使用的代码段

ES:当前使用的附加段,存档处理以后的数据或用于串操作

SS:SP / BP

CS:IP

DS:BX / SI / DI

ES:SI / DI

## 控制寄存器



#### 状态标志位(6个)

• CF: 进位/借位标志,运算结果最高位上出现进位/借位时为1, Carry

• AF: 低8位的最高位产生了进位/借位, Auxiliary (辅助的)

• OF: 溢出时为1, overflow

• ZF: 运算结果为零时为1, zero

SF: 带符号运算结果为负数(最高位为1)时为1, signPF: 运算结果有偶数个1时(结果为偶数)为1, Parity

#### 控制标志位(3个)

• IF: IF=1, 允许中断, Interrupt

• DF: DF=1,以地址递减的顺序对数据串处理, Direction

• TF: TF=1, 8086单步执行指令 (debug), Trap

溢出只针对有符号数,进位只针对运算过程。对于有符号数,不存在溢出;对于无符号数,运算过程存在进位

8位二进制数的范围为: 有符号数: -128~+127 无符号数: 0~255

进位标志位表示无符号数运算结果是否超出范围 (0~255) , 结果仍然正确。 溢出标志位表示有符号数预算结果是否超出范围 (-128~127) , 结果不正确

例: FFH + 01H

• FFH和01H为无符号数

1111 1111 + 1 = 1 0000 0000

有进位,结果为0

• FFH和01H是有符号数

则FFH和01H都是补码, 先转化为原码

FFH => 81H (-1), 01H => 01H (1)

对于运算结果: -1+1 = 0, 无溢出

对于运算过程: 1111 1111 + 0000 0001 = 1 0000 0000, 有进位, 结果为0

PS: 运算过程要用补码进行计算,不能用原码。

## 8086存储器结构体系

## 存储器的组织结构

8086的1MB空间使用情况

地址	使用状况
F0000H - FFFFFH	ROM
C8000H - EFFFFH	外设
A0000H - C7FFFH	显示器
00400H - 9FFFFH	内存 (640KB)
00000H - 003FFH	中断向量

8086存放字数据时采用小端方式: 低字节存放低地址, 高字节存放高地址。低字节存放在偶数地址为规则存放,读/写一个字(16位)需要一个总线周期。低字节存放在高地址为不规则存放,读/写一个字(16位)需要两个总线周期。存放地址数据,低地址存放偏移地址,高地址存放段地址。

8086在组织1MB时,将储存器分为高位和低位两个部分,各512KB,分别叫做高位库和低位库。高位库和数据线 $AD_{15}$  -  $AD_8$ 相连,低位库和 $AD_7$  -  $AD_0$ 相连。控制线 $\overline{BHE}$ 和地址线 $A_0$ 用于库的选择,对8086数据传输的作用如下:

$\overline{BHE}$	$A_0$	用到的引脚	操作
1	0	$AD_7$ ~ $AD_0$	字节, 偶地址 (从偶地址读/写一个字节)
0	1	$AD_{15}$ ~ $AD_{8}$	字节,奇地址
0	0	$AD_{15}$ ~ $AD_0$	字,偶地址
1	1	\	无效

 $A_0$ 是地址的最低位, $A_0=0$ ,地址是偶数,自然是从偶地址读写, $A_0=1$ ,地址是奇数,自然是从奇地址读写。 $\overline{BHE}$  (Bus High Enable) ,总线高位使能,低电平有效。

从奇地址读写一个字需要两个总线周期,所以 $\overline{BHE}$ 和 $A_0$ 要变化一次。第一个总线周期 $\overline{BHE}=0$ 、  $A_0=1$ ,用总线的高八位去读/写数据的低八位,第二个总线周期 $\overline{BHE}=1$ 、 $A_0=0$ ,用总线的低八位去读/写数据的高八位。这是一个字节交换过程,对数据来说,依然是第一次读/写低八位,第二次读/写高八位。

### 地址分段管理

为什么需要分段管理?因为8086有20根地址线,最大可寻址范围为1MB,但只有16根地址线,CPU内部存放地址信息的寄存器只有16位,不能存放物理地址PA,所以需要引入分段管理。

分段管理就是把内存空间分成若干份,段首地址能被16整除(二进制的最后四位为0),每份64KB,地址段内的存储单元(1Byte)相对于段首的地址偏移量为偏移地址。物理地址可由下面公式计算出

物理地址
$$(PA)$$
 = 段地址 ×  $16(左移4位)$  + 偏移地址

**物理地址**用**五位十六进制数**(20位二进制数)表示,**逻辑地址**用 **段地址(4位)**:偏**移地址(4位)** 表示。 因为段地址二进制的最后四位为0(十六进制最后一位为0),所以1MB空间可以分为 $2^{16}$ ( $16^4$ ,65536)个段。每个段可以重叠也可以分离,一个存储单元可以有不同的逻辑地址,但只有一个物理地址。在指令中只能使用逻辑地址,不能使用物理地址。

### 堆栈

一段特殊的存储单元,遵循 FILO (先进后出)目的(作用):存放不用或暂时需要保护的数据。

双端RAM、指令队列缓冲器遵循 FIFO (先进先出)。

8086中, 堆栈必须按字操作(16位), 压栈先压高8位。

• eg:

push AX;

堆栈段中存取数据的地址 (SS:SP) 由堆栈段寄存器 SS 和堆栈指针寄存器 SP 规定:

• SS 提供段首地址

• SP 提供偏移地址, 存放栈顶地址

初始化时,SP 指向栈底 +1

#### 1. 压栈

push AX;

- (1)  $SP \leftarrow (SP) 2$
- (2) 压栈

```
例: push AX; 其中AX = 1234H, SP = 1200H

1. (SP) = (SP)-2; (SP) 变为 11FEH

2. 压栈
((SP)) = (11FEH) = 34H
```

#### 2. 出栈

pop AX;

- (1) 出栈
- (2)  $SP \leftarrow (SP) + 2$

## 8086外部引脚

8086引脚按特性可分为4类

### 地址/数据复用总线

 $AD_0 \sim AD_{15}$ ,访问存储器/IO时,首先发出地址信号,锁存器将地址信号锁存后,再传输数据。

### 地址/状态复用总线

 $A_{19}/S_6$ ,  $A_{18}/S_5$ ,  $A_{17}/S_4$ ,  $A_{16}/S_3$ 

#### **RESET**

四个时钟周期的高电平

## 时钟

时钟周期:CPU最基本的时间计量单位,由主频决定。一个时钟周期又称一个状态T

总线周期:四个时钟周期组成,分别为 $T_1, T_2, T_3, T_4$ 

# 存储器结构

CPU寄存器
cache
RAM, ROM
外存