

GIN-SAC4

Multi Servo Drives



- ➔ Modelle von ein bis vier Achsen
- ➔ Bis 32 kHz Regelfrequenz
- ➔ Vollwertiger GinLink-Master bei Option PRO

Facts	
Motorspannung	Bis zu 565 V _{DC}
Motorstrom pro Achse (Single / Dual)	GIN-SAC4×1: 13 A _{RMS} GIN-SAC4×2: 14.5 A _{RMS} / 29 A _{RMS} GIN-SAC4×3: 10.5 A _{RMS} / 21 A _{RMS} GIN-SAC4×4: 8.5 A _{RMS} / 17 A _{RMS}
Motorspitzenstrom pro Achse	21 A _{RMS} / 42 A _{RMS}
Regelfrequenz	Bis 32 kHz
Motortypen	PM-Synchron, Asynchron, Linear, DC
Messsysteme pro Achse	1 × Resolver 1 × SinCos / Inkrementalgeber 1 × Inkrementalgeber / EnDat / Hiperface / SSI / BiSS
Geschwindigkeits- filter	Luenberger-Beobachter
Stromfilter pro Achse	6 × Low-Pass / Notch
Schnittstellen	GinLink-Slave / GinLink-Master* Gigabit-Ethernet RS232
Safety	STO gemäss EN 61800-5-2, EN ISO 13849-1, Kategorie 4 PLe
Prozessor	ARM Cortex A9 Single-Core 800 MHz / ARM Cortex A9 Dual-Core 800 MHz*
Persistenter Speicher*	512 KB NVRAM MicroSD-Karten-Slot
Abmessungen	(215 / 279 / 343 / 407) × 130 × 148 mm (h × b × t)

* Bei Option PRO

Die GIN-SAC4 Serie ist die flexible Lösung für High-End-Motorenansteuerungen. Es sind Modelle von einer bis zu vier Endstufen erhältlich. Bei Bedarf können zwei Endstufen parallel geschaltet werden, um die Antriebsleistung pro Motor zu verdoppeln.

Das integrierte Netzteil erlaubt den direkten Anschluss an das 1- oder 3-Phasen-Stromnetz.

Jedes Modell ist auch als PRO-Variante erhältlich, welche über eine Dual-Core-CPU und GinLink-Master-Funktionalität verfügt. Durch den zusätzlichen CPU-Core ist es möglich, die komplette Maschinensteuerung auf dem Drive zu realisieren.

Alle Modelle der GIN-SAC4 Serie sind mit der Safety-Funktion STO (Safe Torque Off) ausgerüstet.