

# 第四章 STM32CubeMX软件的使用

主讲人: 漆强

电子科技大学

ytqiqiang@163.com

# 本章内容

### HAL库的基本特点

STM32CubeMX软件的使用步骤

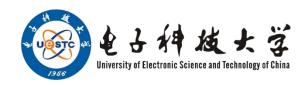
利用MDK软件编写应用程序

# 教学目标

了解HAL库的基本特点

熟练掌握STM32CubeMX软件的使用流程

熟练掌握MDK软件的程序编写和程序下载方法



# 4.1 HAL库的基本特点

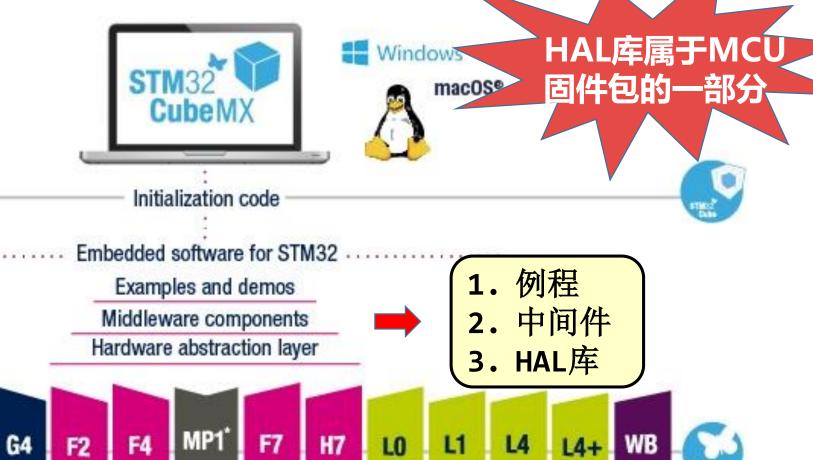
F3

FI

GO

## MCU固件包

F0



STM32微控制器各个产品系列都有独立的MCU固件包

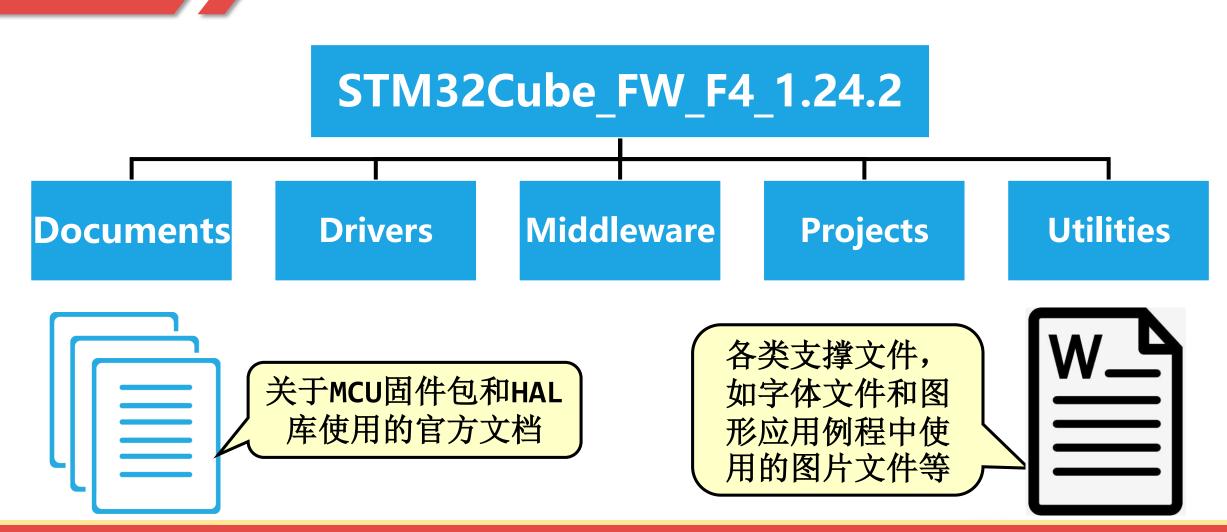
## HAL库路径

### 查找HAL库存放路径的方法:

- ① 启动CubeMX软件
- ② Help -> Updater Settings



### MCU固件包文件结构



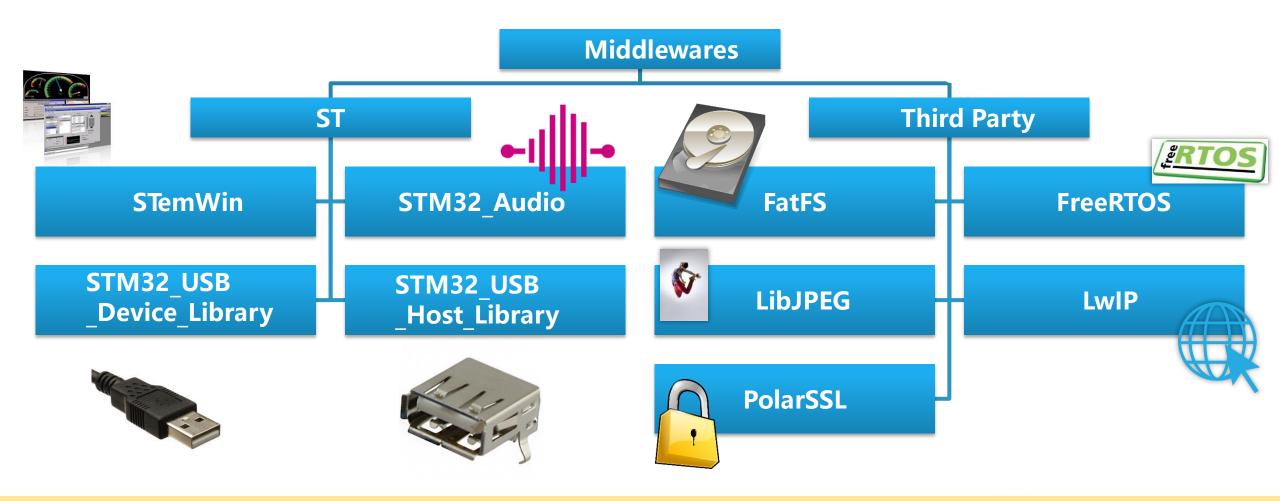
### Drivers文件夹



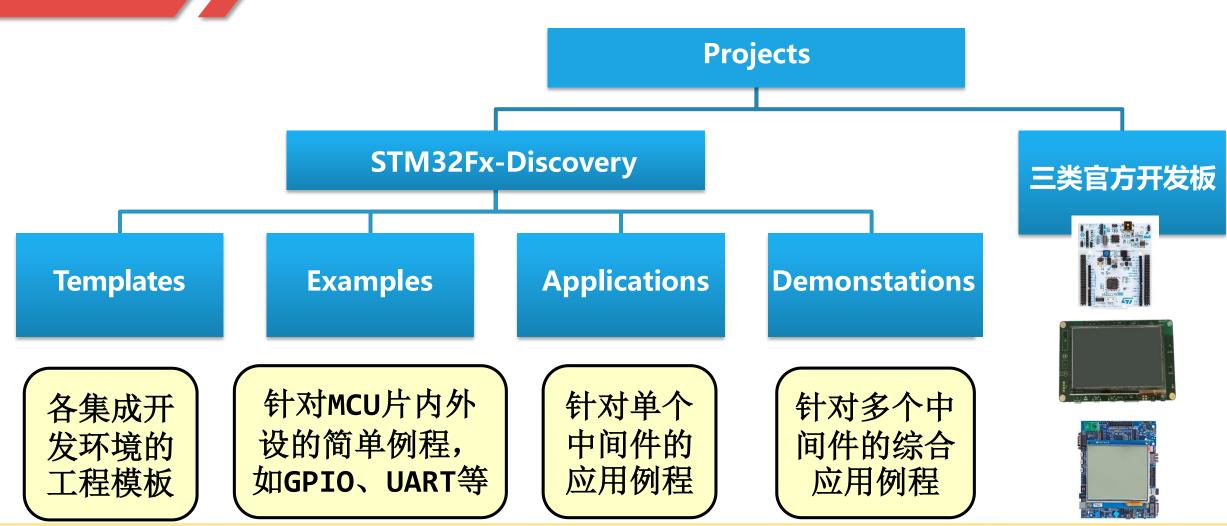
由ARM公司提供的Cortex 微控制器软件接口标准, 包括Cortex内核寄存器 定义、启动文件等 STM32微控制器片内外设的HAL库驱动文件stm32f4xx\_hal\_ppp.hstm32f4xx\_hal\_ppp.c

基于HAL库开发的官方 开发板的板级支持包, 提供指示灯、按键等 外围电路的驱动程序

## Middlewares文件夹



# Projects文件夹



# 三种库比较

# 标准库、HAL库和LL库的对比

ST免费 提供		可移植性	存储空间占用	执行 效率	易用性	完备性	硬件覆 盖范围
标准外设库		++	++	++	+	++	+++
STM32Cube	HAL	+++	+	+	+	+++	++++
	LL	+	+++	+++	+	++	++

### 官方文档

UM1718: STM32CubeMX软件使用参考手册

UM1725: STM32Cube 硬件抽象层驱动使用参考手册



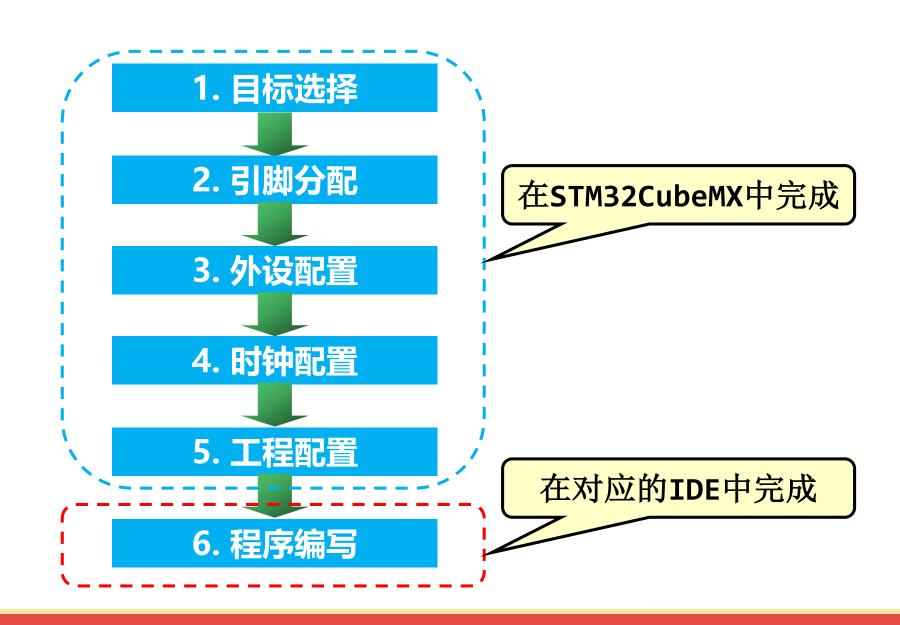
# 4.2 STM32CubeMX使用步骤

### 基本特点



- 1 集成MCU Finder功能,便于用户进行芯片选型
- 2 图形化方式配置时钟、片内外设,自动生成初始化代码
- a 自动生成工程框架,支持MDK、EWARM等多种开发环境
- 4 提高开发效率,聚焦业务层的设计

## 使用步骤



演示例程

演示例程:驱动指示灯

1 例程目标

掌握STM32CubeMX软件使用步骤

2 例程内容

控制Nucleo开发板上的用户指示灯LD2每隔1s闪烁

建议用户在桌面上新建一个名为CubeMX的文件夹,用于存放本课程的例程代码。

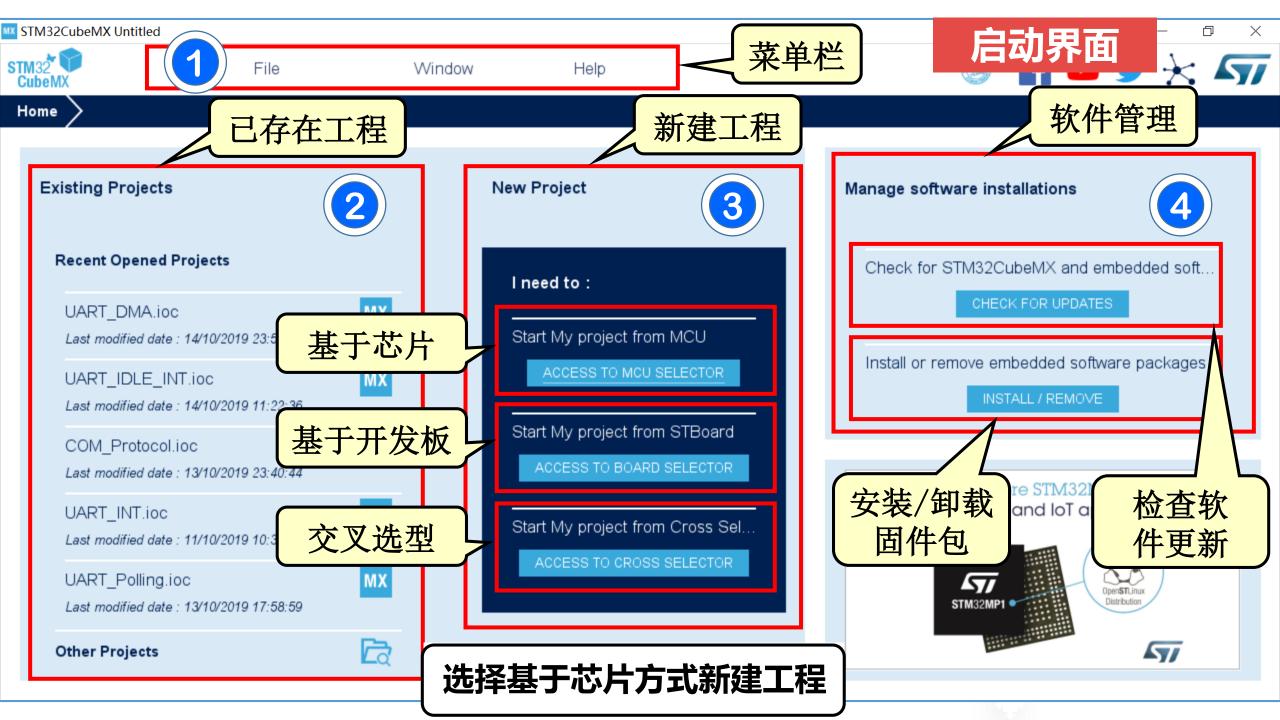
对于STM32微控制器的外设学习,可以再建立子文件夹:按照

外设名建立,如GPIO、EXTI、TIMER、UART等。

注意: CubeMX建立的工程必须存放在英文路径下。



# 1 目标选择

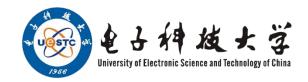




## 目标选择



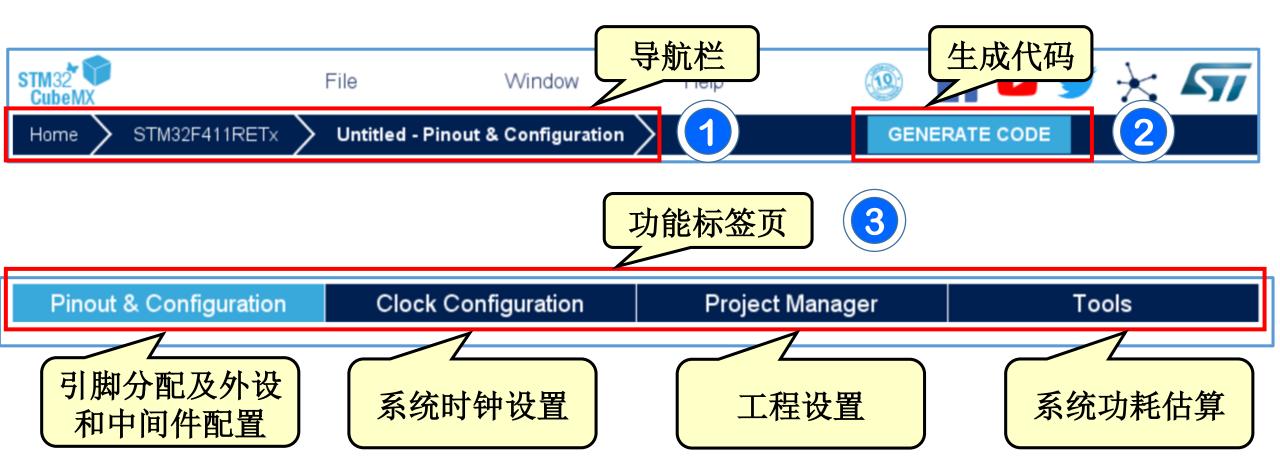


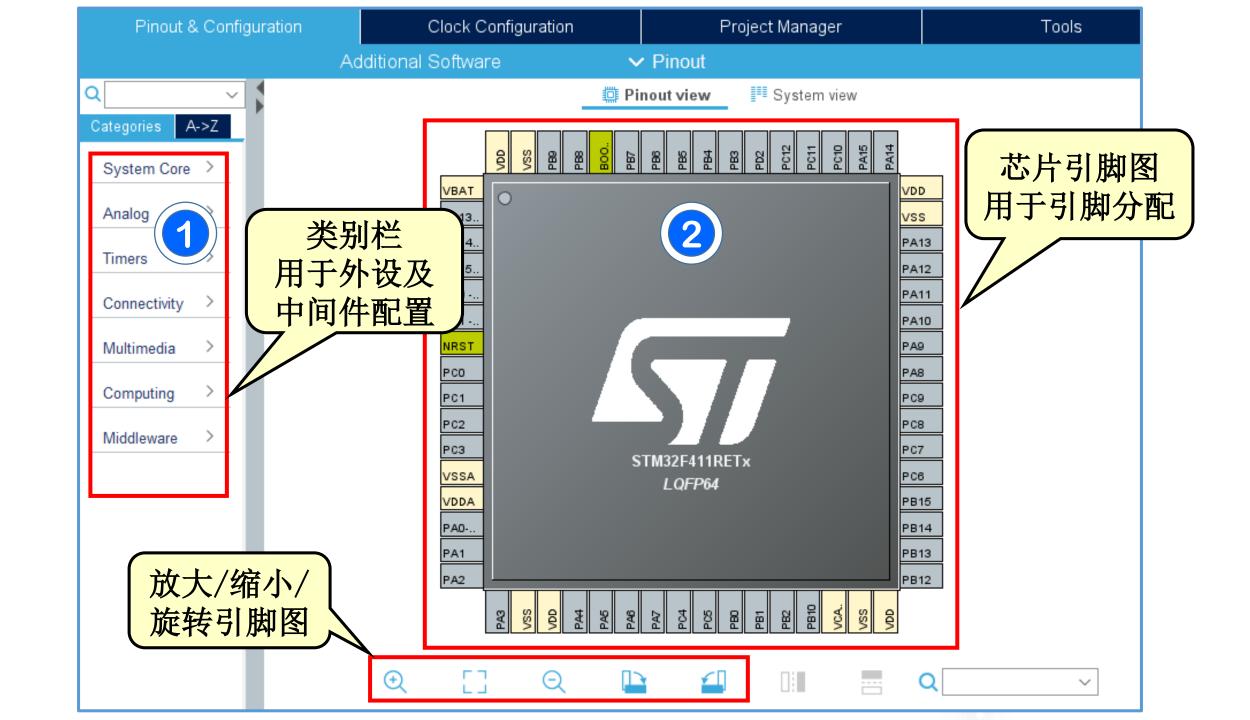


# 2 引脚分配

## 配置主界面

### 配置主界面完成CubeMX软件的所有配置操作



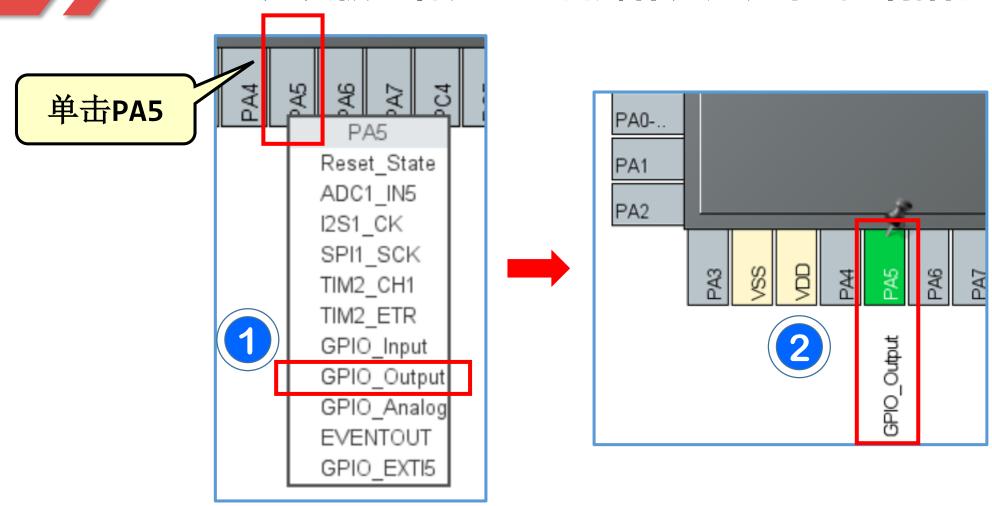


## 查找引脚



# 选择引脚功能

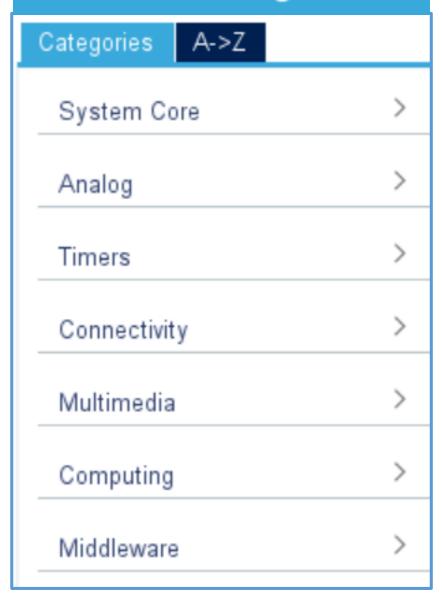
# Nucleo开发板上利用PA5引脚作为通用I/O控制指示灯LD2





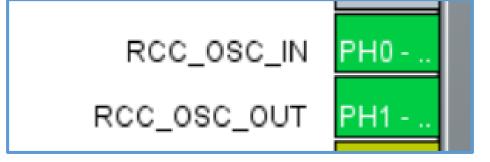
# 3 外设配置

### **Pinout & Configuration**

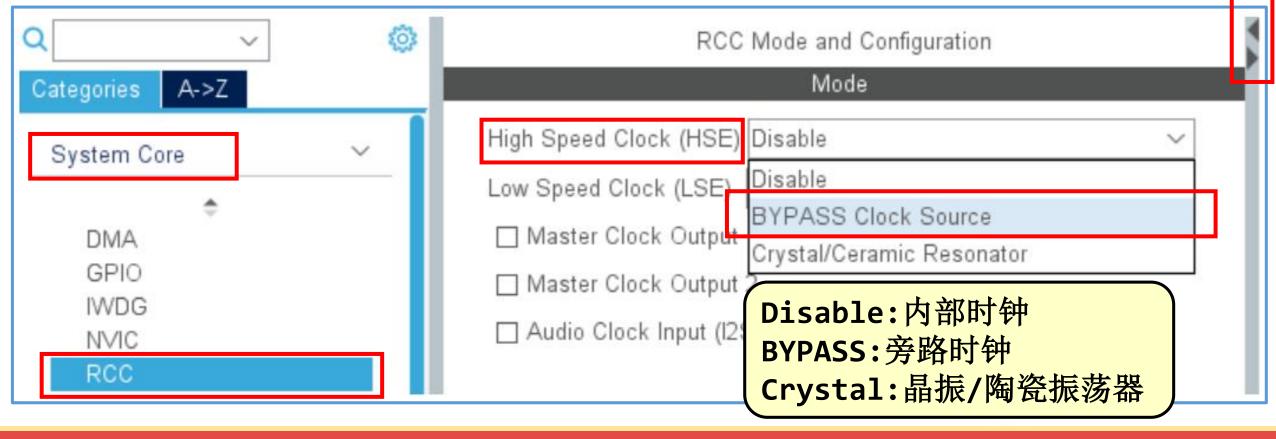


- ① System Core:用于配置GPIO、时钟源、中断系统以及系统相关的外设
- ② Analog: 用于配置模/数和数/模转换外设
- ③ Timers: 用于配置定时器和实时时钟外设
- ④ Connectivity: 用于配置I2C、SPI和UART等连接外设
- ⑤ Multimedia:用于配置I2S等音频数据传输外设
  - ⑥ Computing:用于配置CRC校验外设
- ⑦ Middleware: 用于配置RTOS和GUI等中间件

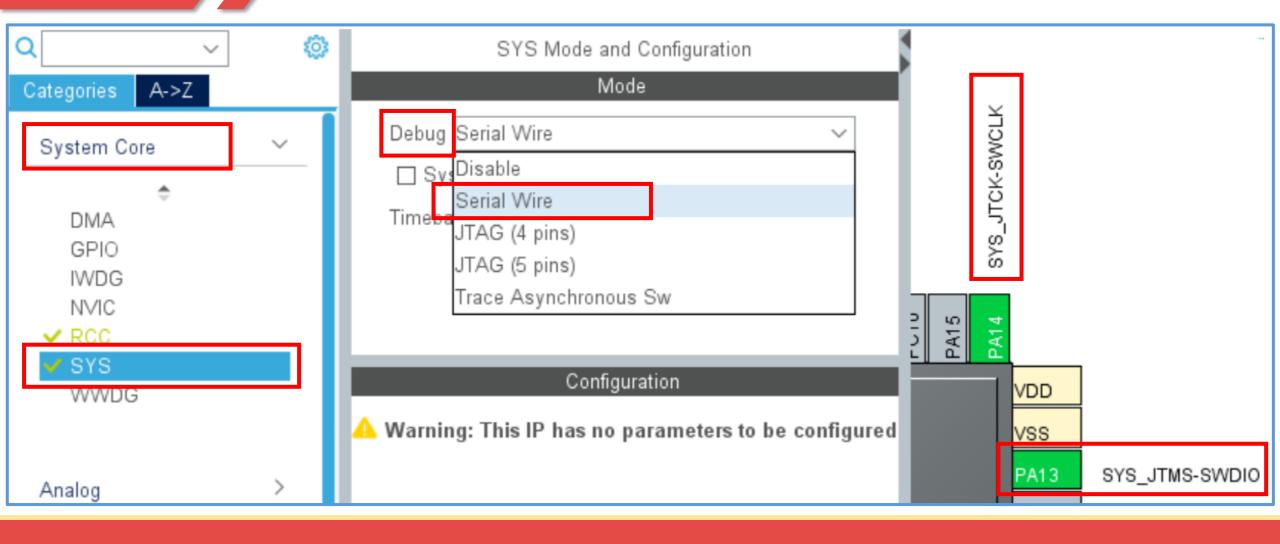
# 配置时钟模式



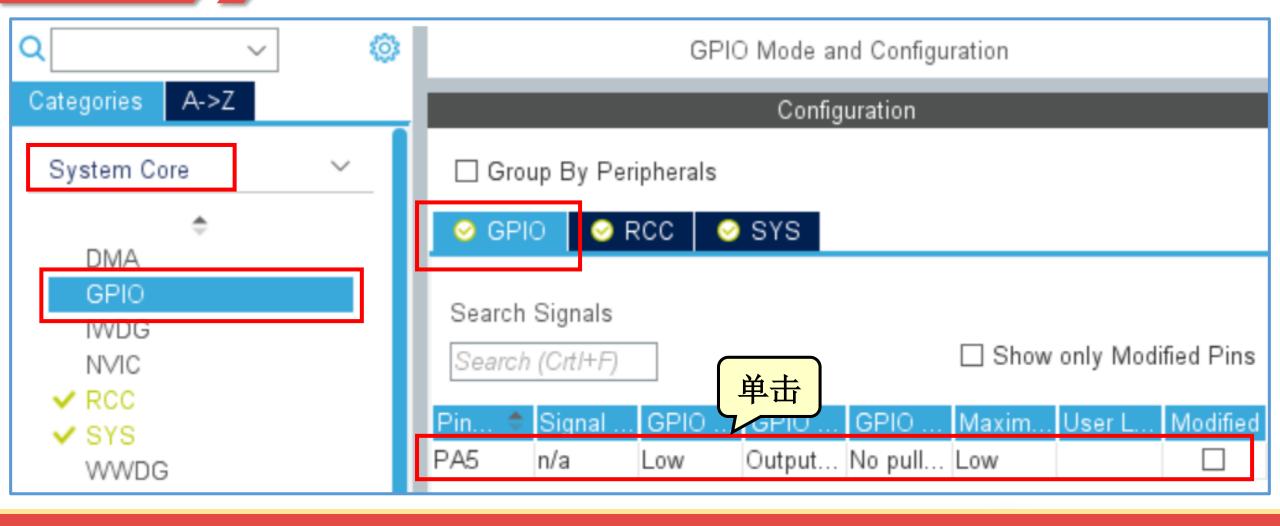
展开或收起 配置窗口



# 配置调试接口



# 配置GPIO

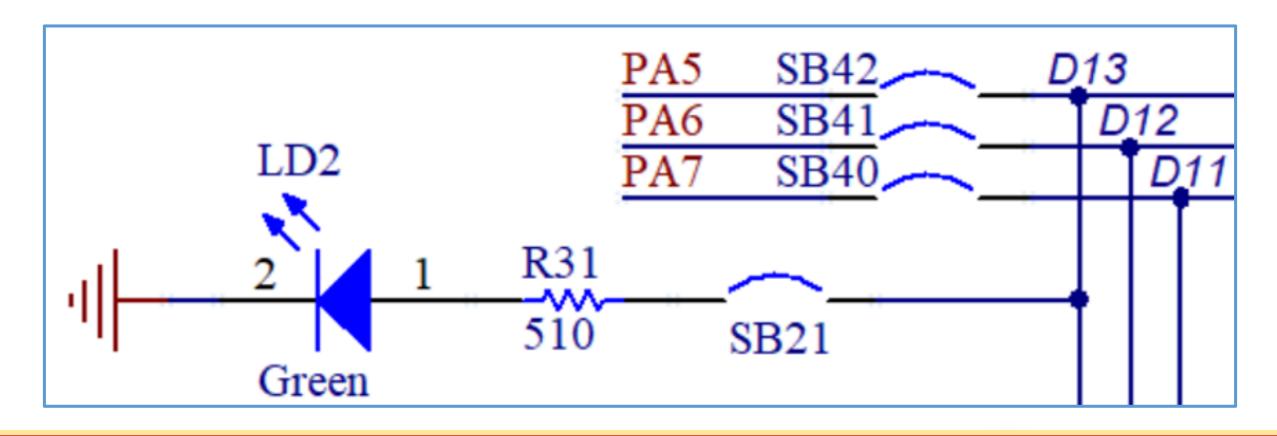


# 指示灯电路

# 高电平驱动方式

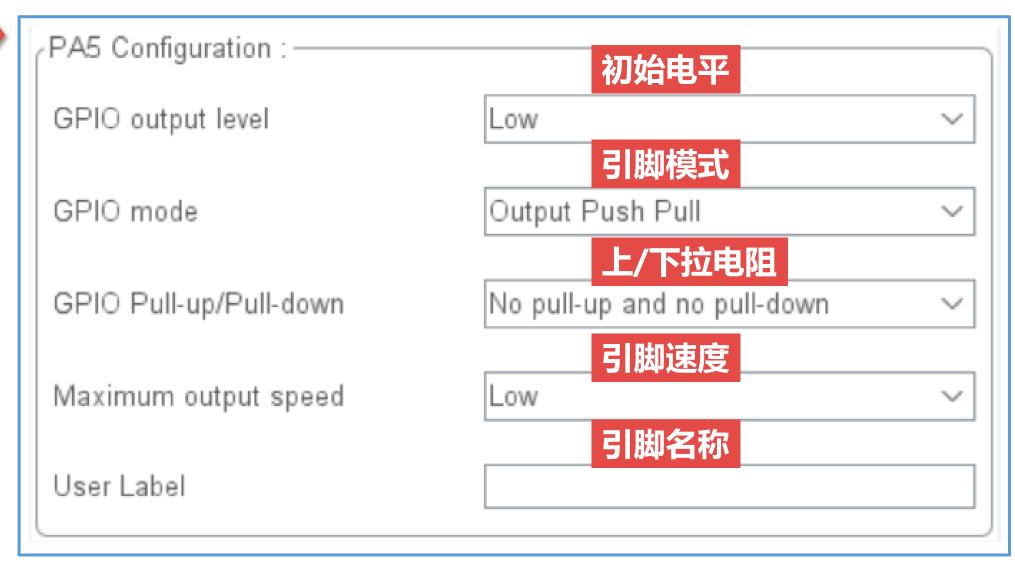
PA5输出高电平,指示灯LD2开启

PA5输出低电平,指示灯LD2关闭



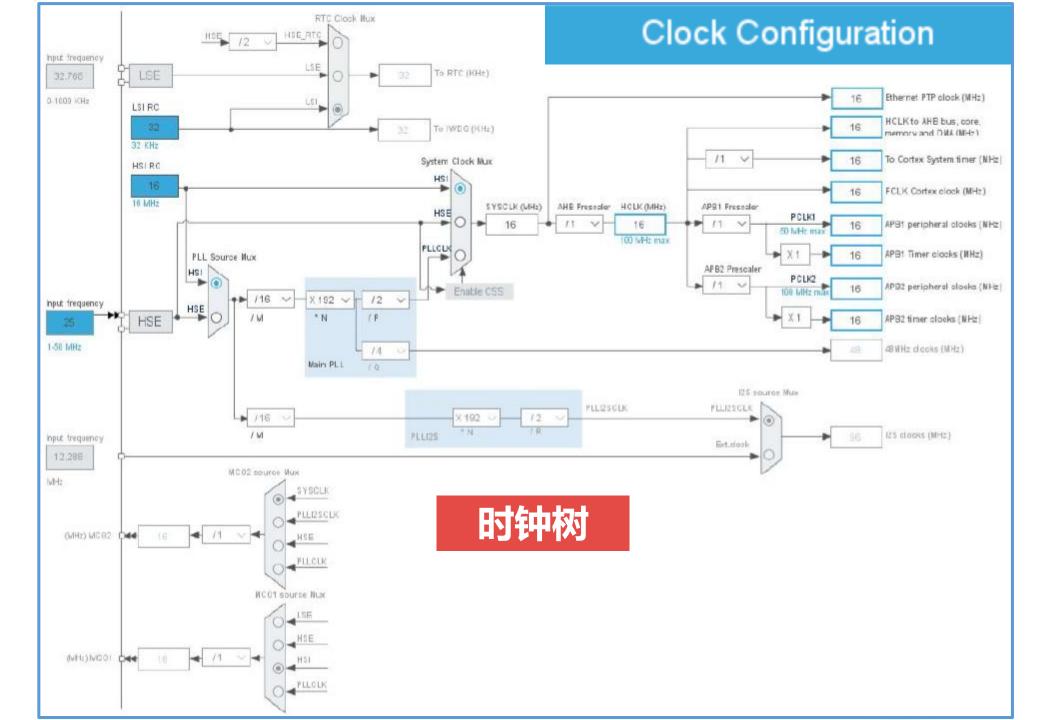
## 配置GPIO





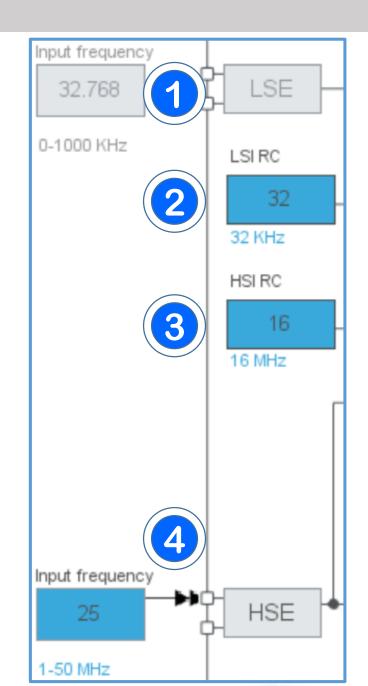


# 4 时钟配置



### 时钟源模块

- ① 外部低速时钟LSE: 32.768KHz
- ② 内部低速时钟LSI: 32KHz
- ③ 内部高速时钟HSI: 16MHz
- ④ 外部高速时钟HSE:
  - 震荡模式: 4MHz~26MHz晶振
  - 旁路模式: 1MHz~50MHz信号



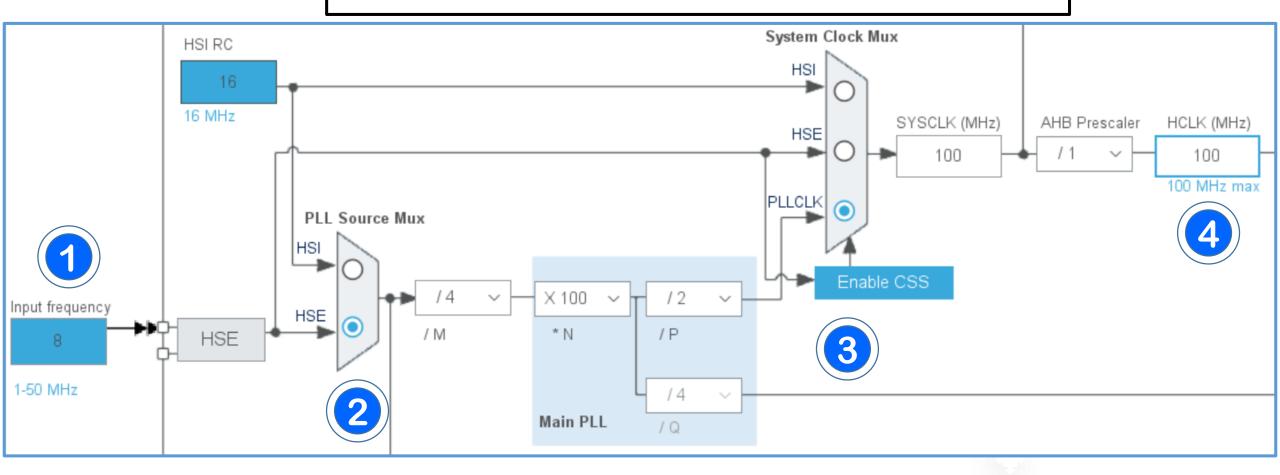
## 时钟配置步骤

① 修改时钟源频率 : 25 → 8

② 选择锁相环输入时钟 : HSE

③ 选择系统时钟源 : PLLCLK

④ 设置HCLK时钟频率 : 100, 并回车





# 5 工程型置

### 配置模块

### **Project Manager**

Project

Code Generator

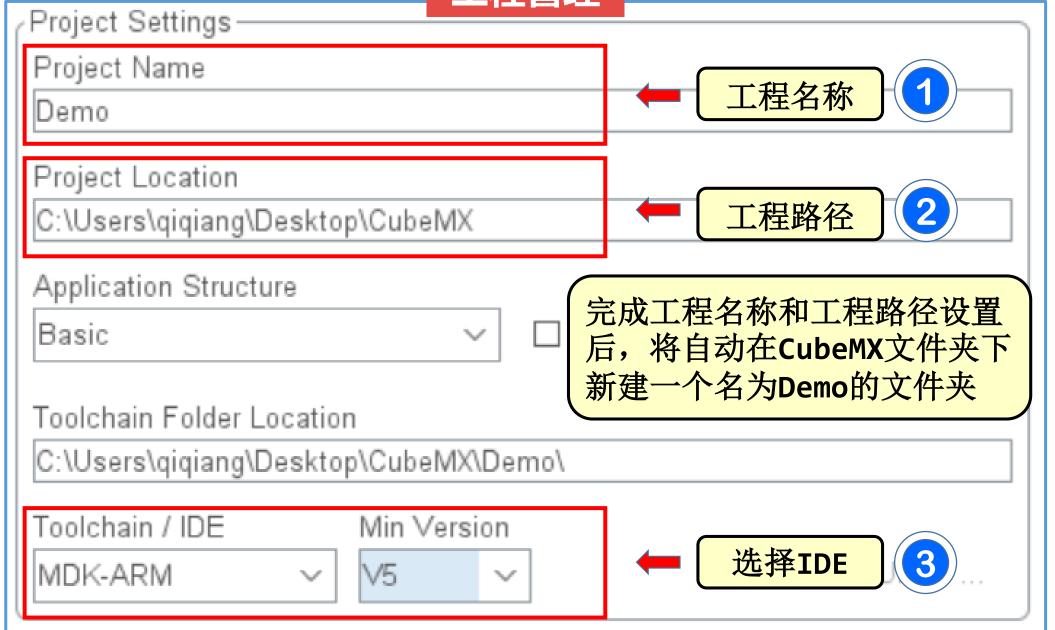
Advanced Settings

工程管理

代码生成

高级设置

### 工程管理

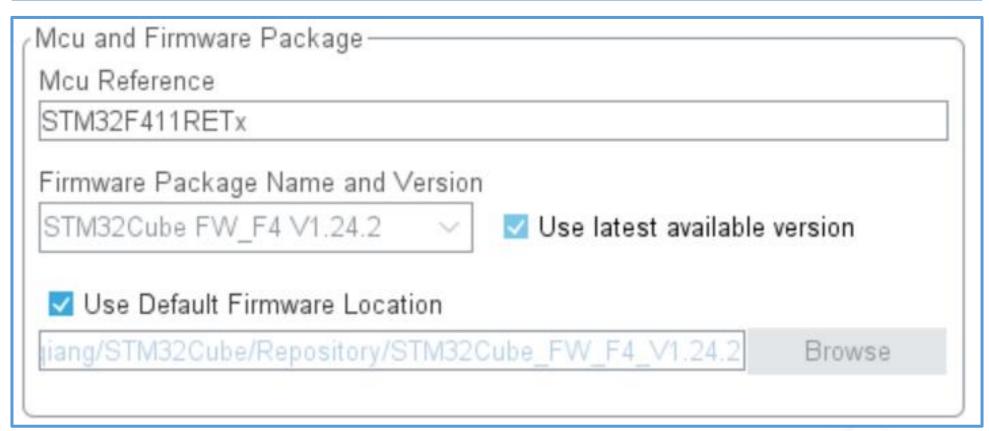


### 工程管理

Linker Settings

Minimum Heap Size 0x200

Minimum Stack Size 0x400



### STM32Cube MCU packages and embedded software packs Copy all used libraries into the project folder Copy only the necessary library files 代码生成设置 Add necessary library files as reference in the toolchain project configu... Generated files ☐ Generate peripheral initialization as a pair of '.c/.h' files per peripheral ■ Backup previously generated files when re-generating Keep User Code when re-generating Delete previously generated files when not re-generated HAL Settings ☐ Set all free pins as analog (to optimize the power consumption). ☐ Enable Full Assert

- 复制所有库
- 复制必要库
- 引用参考

片内外设初始化 采用独立文件

- 设置模拟功能
- 使能断言语句

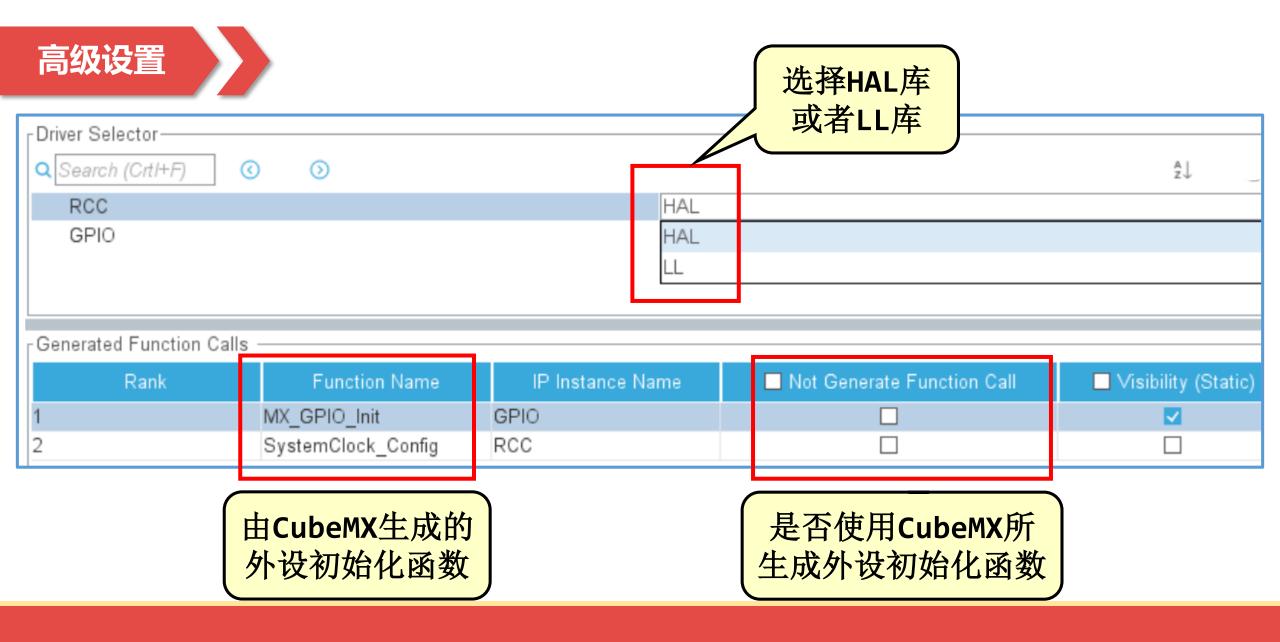
Template Settings————

Select a template to generate customized code

Settings...

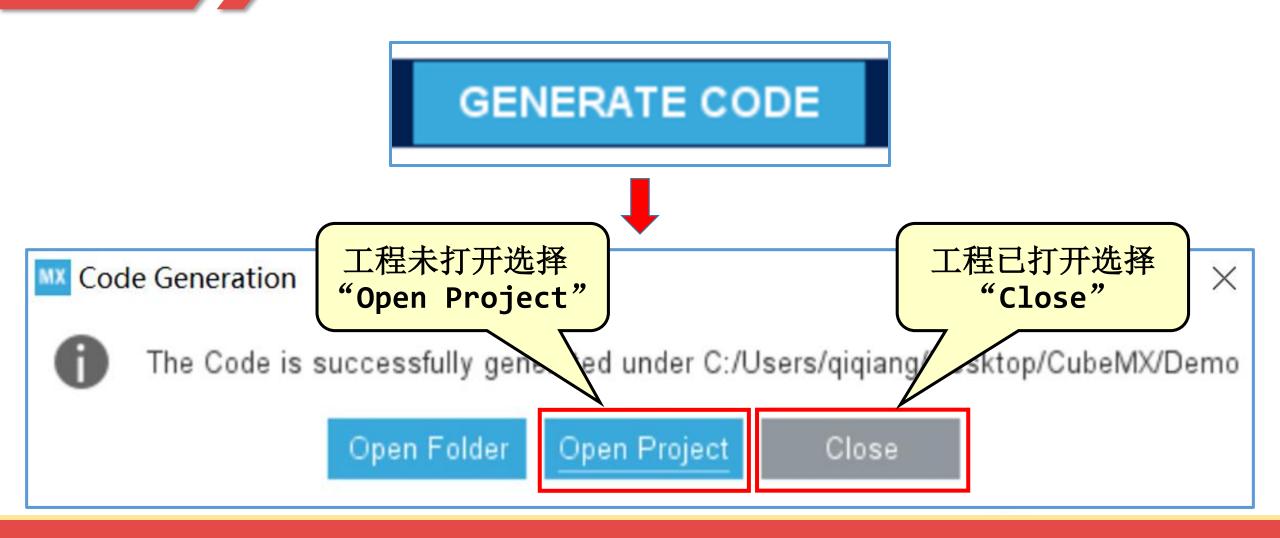
模板设置

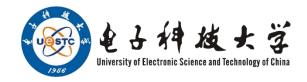
#### STM32CubeMX



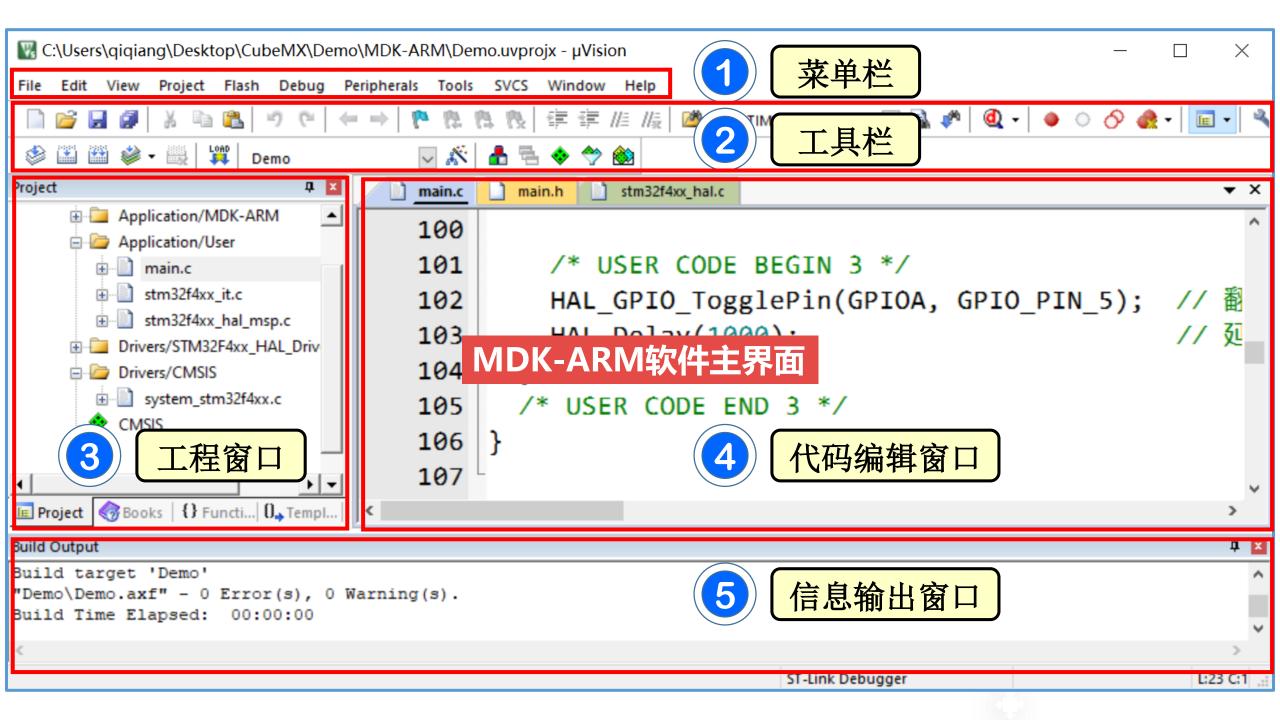
### 生成工程

### 生成基于MDK-ARM集成开发环境的工程



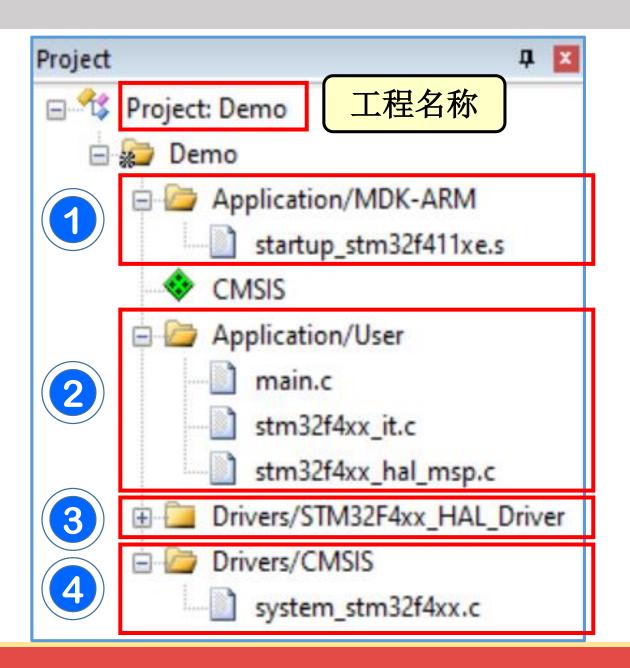


## 4.3 在MDK中编写应用程序



### 工程框架

- ① MDK-ARM组:启动代码文件
- ② User组:用户编程文件
- ③ HAL\_Driver组: HAL库驱动文件
- ④ CMSIS组:系统初始化文件



#### main.c

```
// 包含头文件
1. #include "main.h"
                               // 时钟初始化函数声明
2. void SystemClock_Config(void);
                            // GPIO引脚初始化函数声明
3. void MX_GPIO_Init(void);
4. int main(void)
5. {
                               // HAL库初始化
     HAL_Init();
6.
                               // 时钟初始化
     SystemClock_Config();
7.
                               // GPIO引脚初始化
     MX_GPIO_Init();
8.
                                // while无限循环
     while (1)
9.
10.
               添加控制引脚电平状态
               变化以及延时1s的代码
11.
12.}
```

### 删除注释语句及内部函数

接口函数: HAL_TogglePin	
函数原型	void HAL_GPIO_TogglePin (GPIO_TypeDef * GPIOx, uint16_t GPIO_Pin)
功能描述	翻转引脚电平状态
入口参数1	GPIOx: 引脚端口号,范围是 GPIOA ~ GPIOK
入口参数2	GPIO_Pin: 引脚号, 范围是 GPIO_PIN0 ~ GPIO_PIN15
返回值	大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大大
注意事项	指示灯控制引脚PA5对应的端口号为GPIOA,引脚号为GPIO_PIN5 函数调用形式: HAL_GPIO_TogglePin(GPIOA,GPIO_PIN5)

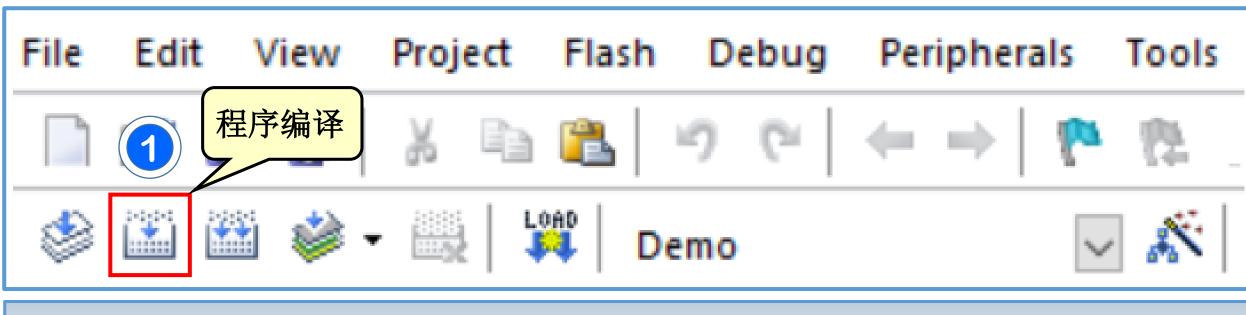
接口函数: HAL_Delay		
函数原型	void HAL_Delay ( uint32_t Delay )	
功能描述	延时函数,提供以ms单位的延时	
入口参数	Delay: 需要的延时时间,以ms为单位	
返回值	无	
注意事项	延时功能利用系统节拍定时器SysTlck实现,将占用该定时器资源	

延时1S的函数调用形式: HAL\_Delay(1000)

### 添加用户代码

```
1. /* Infinite loop */
                                用户代码必须位于
2. /* USER CODE BEGIN WHILE */
                                USER CODE BEGIN 和
3. while (1)
                                USER CODE END 之间
4. {
                                      用户添加的代码
   /* USER CODE END WHILE */
    /* USER CODE BEGIN 3 */
6.
       翻转PA5引脚电平,控制指示灯LD2的开启和关闭
7.
    HAL_GPIO_TogglePin(GPIOA, GPIO PIN 5);
8.
                                          // 延时1s
    HAL_Delay(1000);
9.
10.}
     /* USER CODE END 3 */
11.
```

### 程序编译



### **Build Output**

linking...

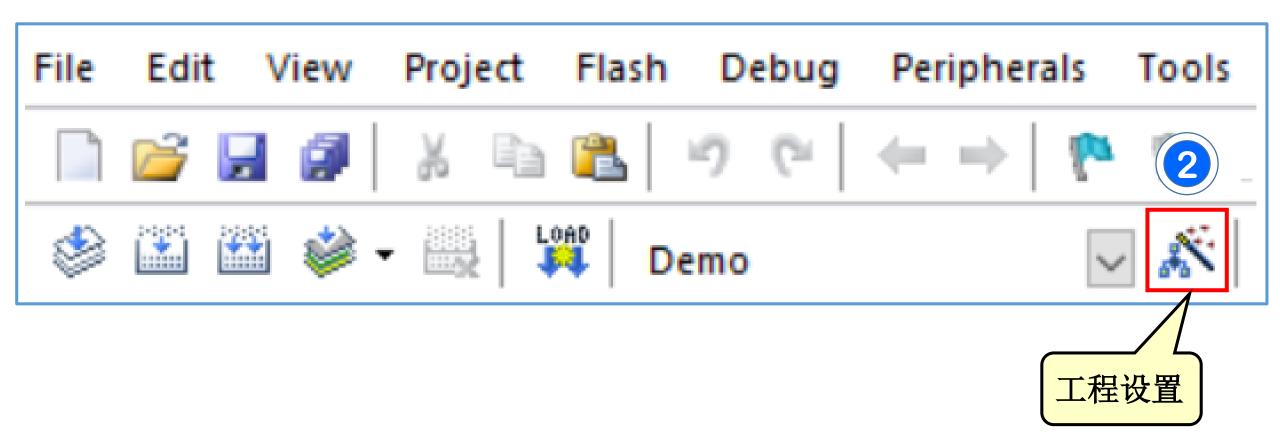
Program Size: Code=5672 RO-data=472 RW-d 没有错误和警告 ta=1184

FromELF: creating hex file ...

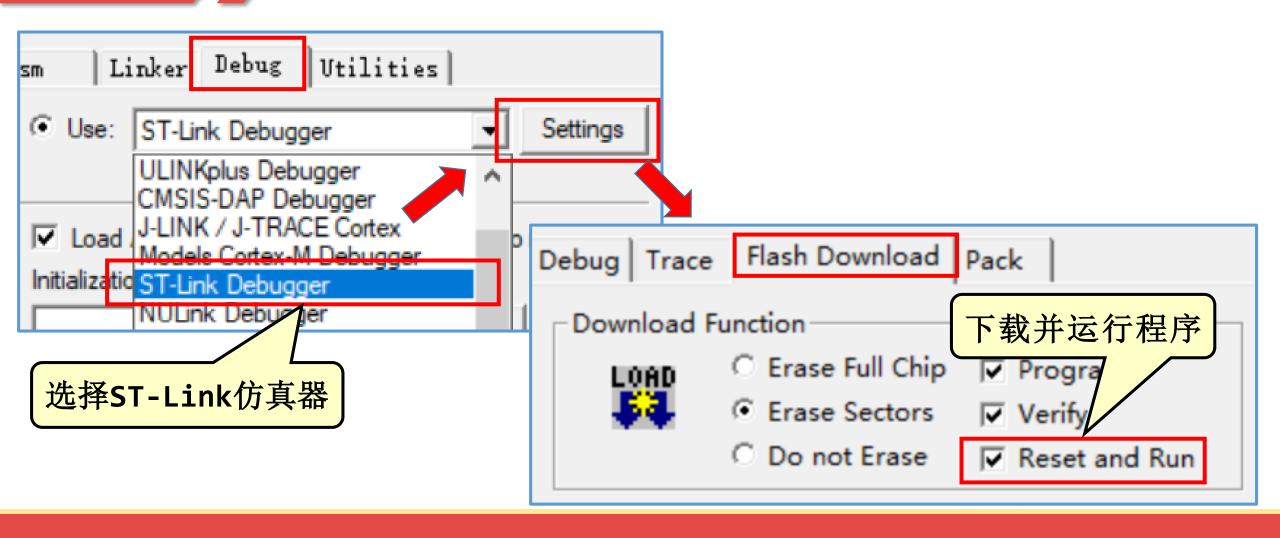
"Demo\Demo.axf" - 0 Error(s), 0 Warning(s).

Build Time Elapsed: 00:00:32

### 工程设置



### 仿真器设置



### 程序下载



Flash Load finished at 22:05:05

