Adı Soyadı:

PAMUKKALE ÜNİVERSİTESİ

...... KASIM 2023

Bölüm:

MÜHENDİSLİK FAKÜLTESİ

imza:

2023-2024 EĞİTİM ÖĞRETİM YILI

LİNEER CEBİR ARASINAV SORULARI

S1)
$$A=\begin{bmatrix}1&-3&4\\4&-7&8\end{bmatrix}$$
 matrisi için $B=\begin{bmatrix}\frac{1}{3}(A^2-A-5I)\end{bmatrix}$ ifadesini bulunuz ve A.B çarpımının sonucu nedir?

$$\begin{array}{c|c} \hline [1 & 2 & 3] \\ S2) \text{ A=} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 4 \\ 5 & 6 & 0 \end{bmatrix} \\ \text{ matrisinin çarpmaya göre tersini bildiğiniz bir yoldan bulunuz (Ek matris yöntemi, satır indirgeme yöntemi, Cayley Hamilton yöntemi.....). }$$

S3) Lineer bağımlı, lineer bağımsız ve lineer birleşim ne demektir? Açıklayınız.

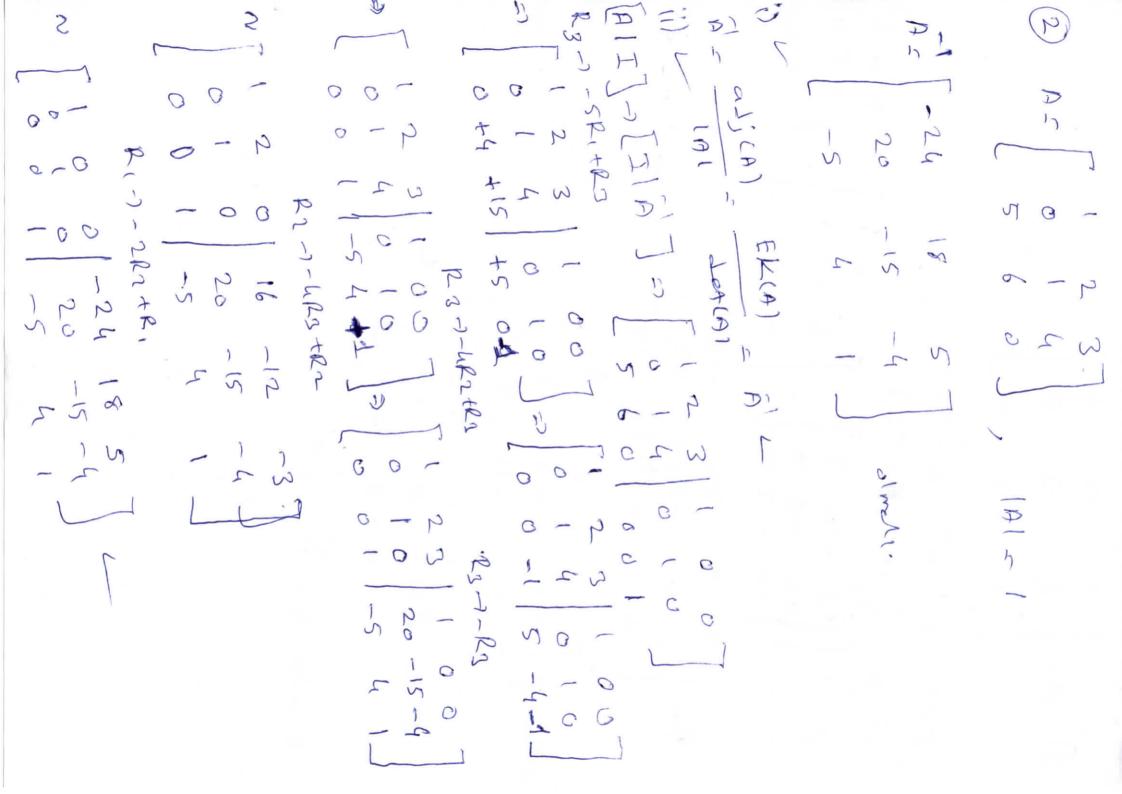
$$x_1+x_2-x_3=8$$
 S4) $2x_1+x_2-3x_3=6$ lineer denklem sistemi bildiğiniz bir yöntemle çözünüz (Gauss yok $x_1-5x_2+2x_3=10$ etme, cramer yöntemi, X = A^{-1} B yöntemi....)

$$x_1+x_2-x_3=8$$
S5) $2x_1+x_2-3x_3=6$ lineer denklem sistemini A X = B biçiminde yazınız. Katsayılar matrisini, $x_1-5x_2+2x_3=10$ genişletilmiş Katsayılar matrisini, X matrisini ve B matrisini yazınız. X = A^{-1} B sonucu ile ne elde ederiz.

N 2013 3120 5/3

3

DI



$$A_{11:2}(-1) \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{12:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{12:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{12:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{12:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{12:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{12:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{12:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = -24, A_{21:2}(-1) \begin{vmatrix} 0 & 4 \\ 5 & 6 \end{vmatrix}$$

in actions ai Vi- aixit aivino ai ho akto ise t an x 2 lone or bole sin

[A/B] gurzletilmis ketseyile metros XI +Xe-X3=8 2x, +x2-3x3=6 Fox 2-71 for meansi (x1, x1, x3) Comm 6

メノイスノースターを ロカメーのり X2 +X3 = lo = ナメユーメコーな × 0 $X_1 + X_2$ X 0 + 9x3 x 62 4 x1 - x3 - 8 + x3 5 (0 -6×2 ر × ۲ + X2-3X3 -5X2 3 -x35-10 +3X3 = 2 X - A.B + 2X3 D $\stackrel{\times}{\omega}$ 5) X35 XZX 17 34+72 6/0 2 10 100 2 33× 2 62 X1 + X2 ا م): A. B. 1 1 × 6 06 - 8×2+3×3=2 S +X2+ X3 =10 6/0 2 そいと 28/9 106/9 6219 90-62 कीय कि विश्व 6/2