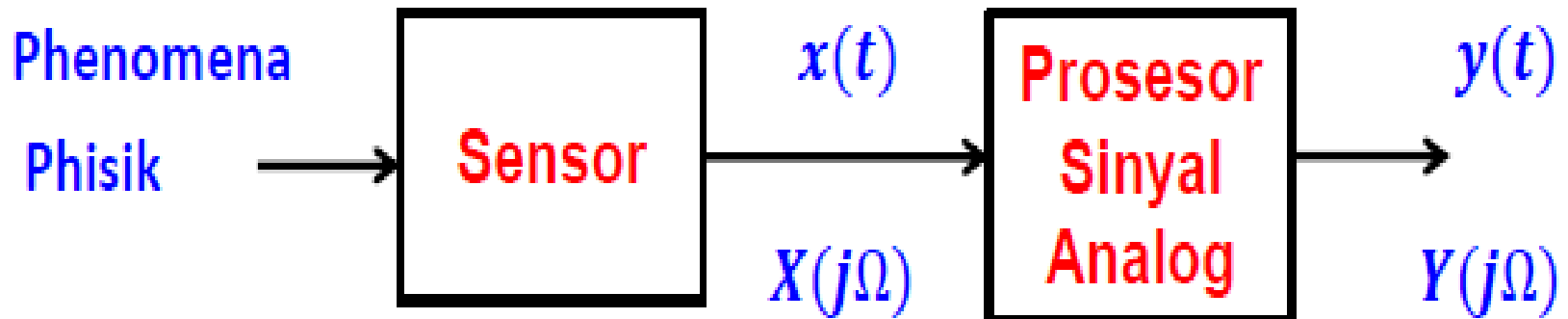


# Pengolahan Sinyal Dalam Waktu Kontinyu

## Bab 4. Transformasi Fourier

Elektronika Analog

$$h(t) \leftrightarrow H(j\Omega)$$



Analisis dan Sintesis

Dosen:

Suhartono Tjondronegoro

# Isi Kuliah

- Bab 0. Pendahuluan.
- Bab 1. Sinyal Waktu Kontinyu.
- Bab 2. Sistem Waktu Kontinyu.
- Bab 3. Deret Fourier.
- **Bab 4. Transformasi Fourier.**
- Bab 5. Transformasi Laplace.
- Bab 6. Pengantar Filter Analog.
- Bab 7. Pengantar Sistem Umpan Balik Linier.

# Bab 5. Transformasi Fourier

- Sinusoidal kompleks dan Respons Frekuensi SLWK-TBTW.
- Sinyal Tidak Periodik Waktu Kontinyu.
- Transformasi Fourier (TF) / Transformasi Fourier Waktu Kontinyu (TFWK).
- TF Sinyal Eksponensial Riil Menurun.
- TF Pulsa Rectangular.
- TF Sinyal Impuls Satuan.
- Karakteristik Sinyal Komunikasi Digital.
- Sifat-Sifat Transformasi Fourier.

# Respons Frekuensi Sistem LWK-TBTW (1)

- Respons SLWK-TBTW terhadap masukan sinusoidal dipakai untuk melihat tingkah laku sistem, yang disebut **respons frekuensi** sistem.
- Perhatikan sebuah SLWK-TBTW dengan respons impuls  $h(t)$ , mendapat masukan sinusoidal kompleks dengan amplitudo satu:  $x(t) = e^{j\Omega t}$ .

Keluaran sistem:

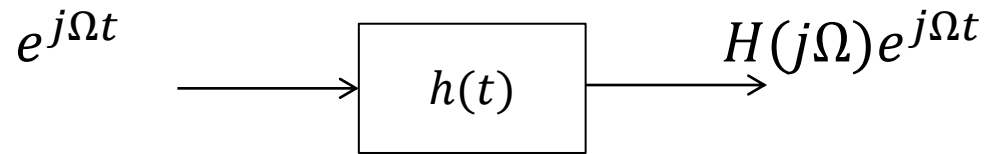
$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)x(t-\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e^{j\Omega(t-\tau)}d\tau$$
$$y(t) = e^{j\Omega t} \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e^{-j\Omega\tau}d\tau = e^{j\Omega t}H(j\Omega) = H(j\Omega)e^{j\Omega t}$$

dimana kita definisikan

$$H(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e^{-j\Omega\tau}d\tau$$

# Respons Frekuensi Sistem LWKTBTW (2)

- Keluaran sistem adalah sinusoid kompleks dengan frekuensi yang sama sinyal masukan, dikalikan dengan bilangan kompleks  $H(j\Omega)$ .
- Hubungan:  $y(t) = H(j\Omega)e^{j\Omega t}$ .



- Faktor skala kompleks  $H(j\Omega)$  bukan fungsi waktu  $t$ , tetapi hanya fungsi frekuensi  $\Omega$  dan disebut **respons frekuensi** sistem waktu kontinyu.
- Respons frekuensi bernilai kompleks:

$$H(j\Omega) = H_R(j\Omega) + jH_I(j\Omega)$$

Dalam bentuk polar:  $H(j\Omega) = |H(j\Omega)|e^{j\arg\{H(j\Omega)\}}$

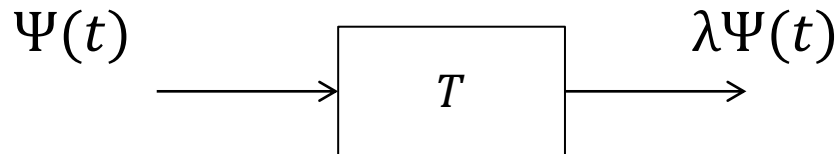
$|H(j\Omega)|$  adalah respons magnitudo.

$\arg\{H(j\Omega)\}$  adalah respons fasa.

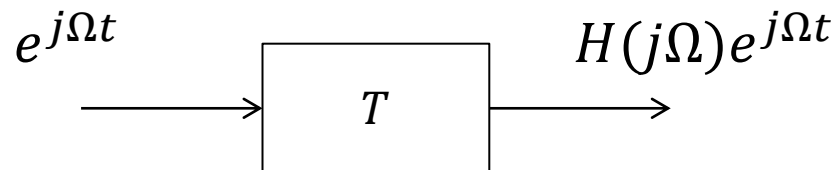
- Keluaran:  $y(t) = |H(j\Omega)|e^{j(\Omega t + \arg\{H(j\Omega)\})}$ .

# Fungsi Eigen dan Nilai Eigen (1)

- Sinusoids kompleks  $\Psi(t) = e^{j\Omega t}$  adalah **fungsi eigen** SLWKTBTW  $T$  yang terkait dengan **nilai eigen**  $\lambda = H(j\Omega)$ , karena  $\Psi$  memenuhi solusi masalah nilai eigen yang dinyatakan dengan  $H\{\Psi(t)\} = \lambda\Psi(t)$ .



- Efek sistem terhadap sinyal masukan fungsi eigen adalah perkalian skalar: keluaran dinyatakan oleh perkalian sinyal masukan dengan sebuah bilangan kompleks.



- Dengan menuliskan sinyal sembarang sebagai superposisi fungsi eigen terbobot, kita transformasikan operasi konvolusi menjadi perkalian.

## Fungsi Eigen dan Nilai Eigen (2)

- Masukan SLWKTBTW adalah penjumlahan  $M$  buah sinusoid kompleks terbobot:

$$x(t) = \sum_{k=1}^M a_k e^{j\Omega_k t}$$

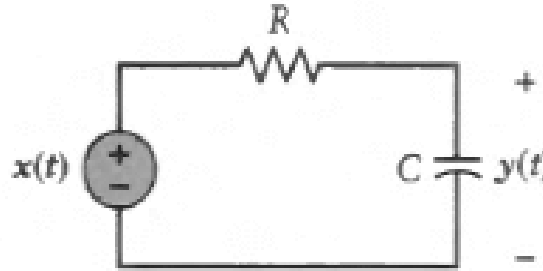
- Bila  $e^{j\Omega_k t}$  adalah **fungsi eigen** sistem dengan **nilai eigen**  $H(j\Omega_k)$ , maka tiap komponen masukan,  $a_k e^{j\Omega_k t}$ , menghasilkan komponen keluaran  $a_k H(j\Omega_k) e^{j\Omega_k t}$ . Keluaran sistem dinyatakan sebagai:

$$y(t) = \sum_{k=1}^M a_k H(j\Omega_k) e^{j\Omega_k t}$$

- Keluaran SLWKTBTW adalah penjumlahan  $M$  buah sinusoid kompleks terbobot, bobot masukan  $a_k$  diubah oleh **respons frekuensi sistem**  $H(j\Omega_k)$ . Operasi konvolusi,  $h(t) * x(t)$ , menjadi operasi perkalian,  $a_k H(j\Omega_k) e^{j\Omega_k t}$ , karena  $x(t)$  dinyatakan sebagai penjumlahan fungsi eigen.

# Respons Frekuensi Rangkaian RC (1)

- Rangkaian RC:



- Respons impuls:  $h(t) = \frac{1}{RC} e^{-\frac{t}{RC}} u(t)$
- Respons frekuensi:

$$H(j\Omega) = \frac{1}{RC} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{\tau}{RC}} u(\tau) e^{-j\Omega\tau} d\tau$$

$$H(j\Omega) = \frac{1}{RC} \int_0^{\infty} e^{-(j\Omega + \frac{1}{RC})\tau} d\tau = \frac{1}{RC} \frac{-1}{\left(j\Omega + \frac{1}{RC}\right)} e^{-(j\Omega + \frac{1}{RC})\tau} \Big|_0^{\infty}$$

$$H(j\Omega) = \frac{1}{RC} \frac{-1}{\left(j\Omega + \frac{1}{RC}\right)} (0 - 1) = \frac{\frac{1}{RC}}{j\Omega + \frac{1}{RC}}$$

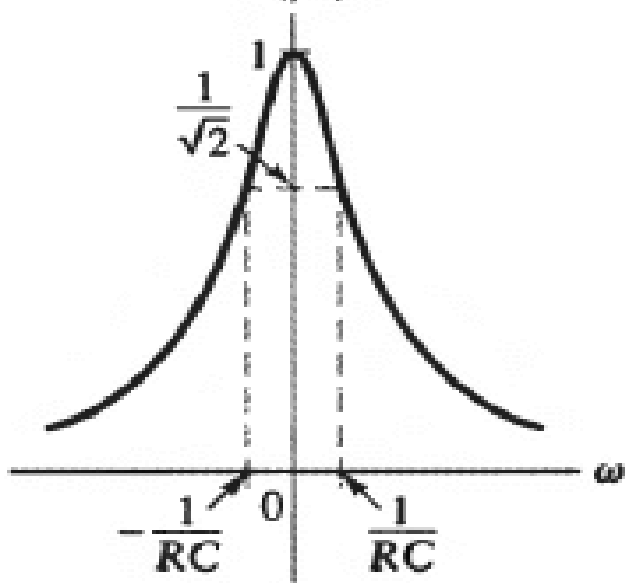


# Respons Frekuensi Rangkaian RC (2)

- Respons magnitudo:  $|H(j\Omega)| = \frac{\frac{1}{RC}}{\sqrt{\Omega^2 + \left(\frac{1}{RC}\right)^2}}$
- Respons fasa:  $\arg\{H(j\Omega)\} = -\arctan(\Omega RC)$
- Respons magnitudo

$$|H(j\Omega)|$$

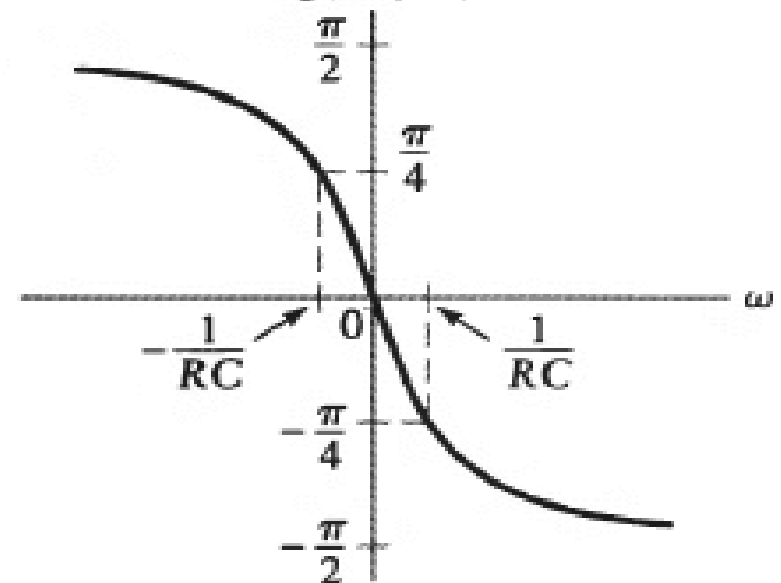
$$|H(j\omega)|$$



Respons fasa

$$\arg\{H(j\Omega)\}$$

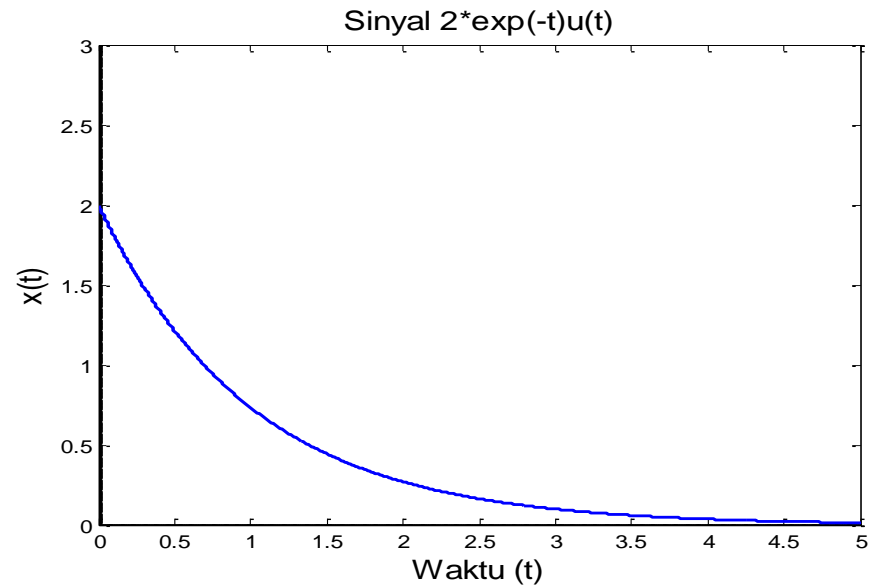
$$\arg\{H(j\omega)\}$$



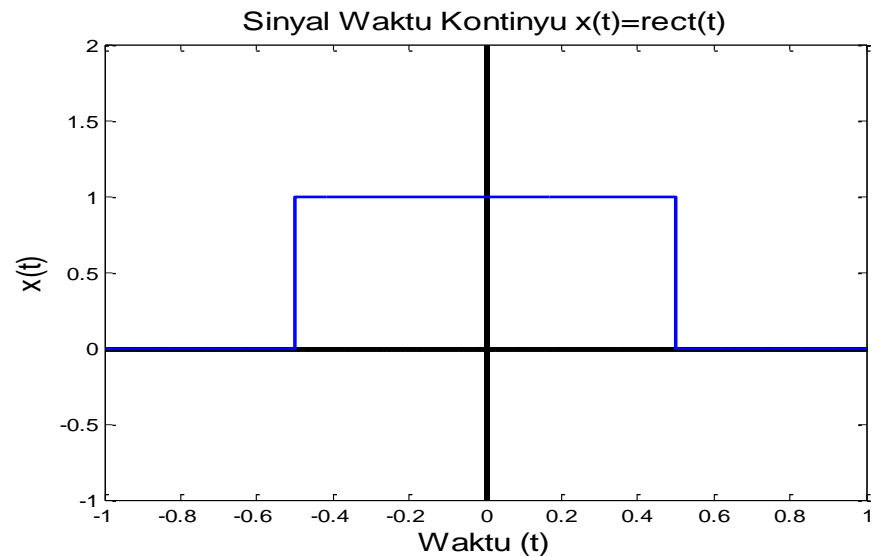
# Sinyal Tidak Periodik Waktu Kontinyu

- **Contoh:**

- $x(t) = 2 \cdot e^{-t} u(t)$



- $x(t) = \begin{cases} 1 & -0,5 < t < 0,5 \\ 0 & |t| > 0,5 \end{cases}$



# Transformasi Fourier

- Transformasi Fourier (TF) dipakai untuk merepresentasikan sinyal tidak periodik waktu kontinyu, sebagai superposisi sinusoid kompleks.
- Representasi TF sebuah sinyal waktu kontinyu  $x(t)$  merupakan sebuah integral pada seluruh interval frekuensi:

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\Omega) e^{j\Omega t} d\Omega \quad (4.1)$$

dimana

$$X(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\Omega t} dt \quad (4.2)$$

- Pasangan TF  $x(t) \overset{TF}{\Leftrightarrow} X(j\Omega)$

# Kondisi Dirichlet

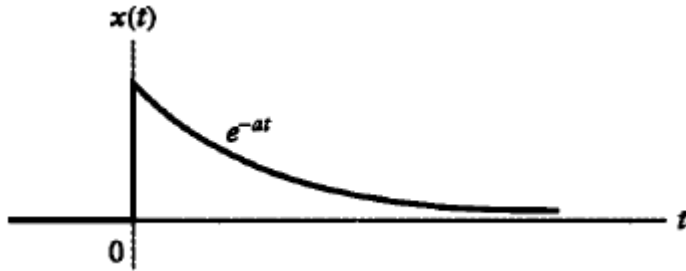
- Nilai absolut  $x(t)$  dapat diintegrasikan

$$\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)| dt < \infty$$

- $x(t)$  mempunyai sejumlah maxima, minima, dan diskontinuitas yang terbatas di-interval sembarang terbatas.
- Ukuran tiap diskontinuitas terbatas.

# TF Sinyal Eksponensial Riil Menurun (1)

- Dapatkan TF sinyal
- $x(t) = e^{-at}u(t)$



$$X(j\Omega) = \int_0^{\infty} e^{-(a+j\Omega)t} dt$$

$$X(j\Omega) = -\frac{1}{a+j\Omega} e^{-(a+j\Omega)t} \Big|_0^{\infty}$$

$$X(j\Omega) = \frac{1}{a+j\Omega}$$

- TF tidak konvergen untuk  $a \leq 0$  , Magnitudo:

$$\int_0^{\infty} e^{-at} dt = \infty$$

$$|X(j\Omega)| = \frac{1}{\sqrt{a^2 + \Omega^2}}$$

Sebagai fungsi  $\Omega$

- Untuk  $a > 0$ :

$$X(j\omega) = \int_0^{\infty} e^{-at} e^{-j\Omega t} dt$$

Phasa:

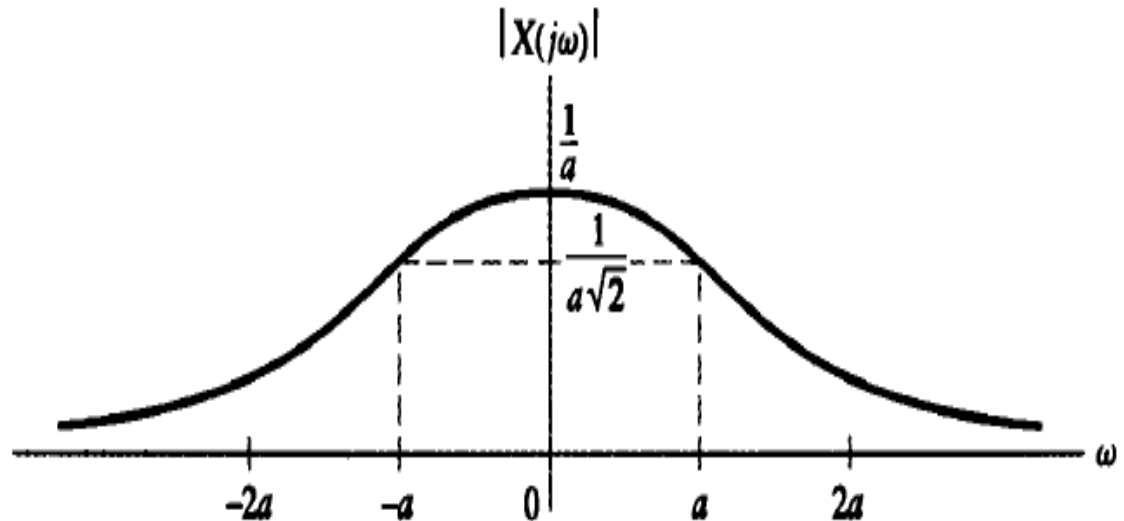
$$\arg\{X(j\Omega)\} = -\arctan(\Omega/a)$$

Sebagai fungsi  $\omega$

# TF Sinyal Eksponensial Riil Menurun (2)

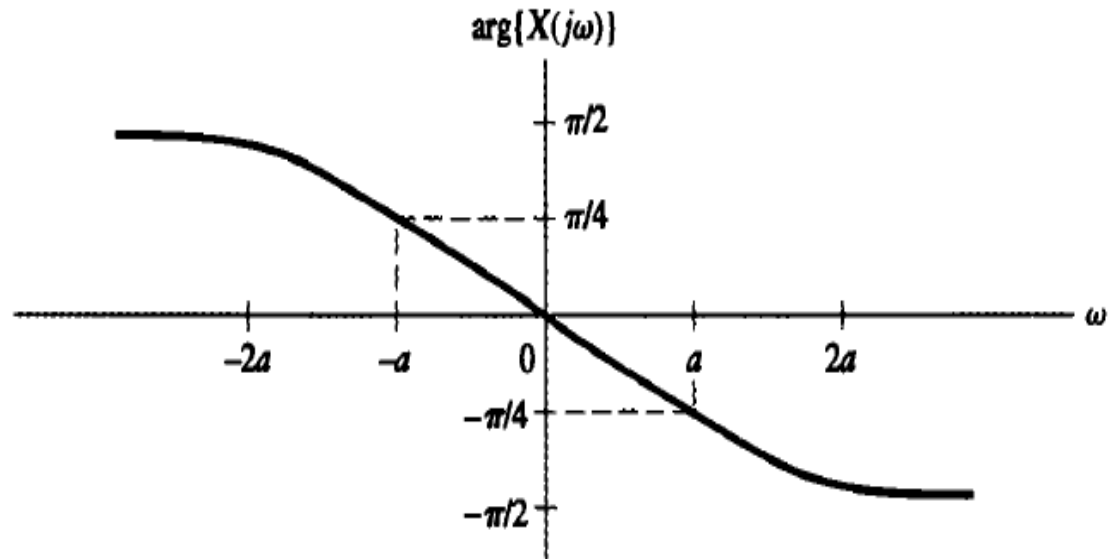
- Spektrum Magnitudo:

$$|X(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{a^2 + \Omega^2}}$$



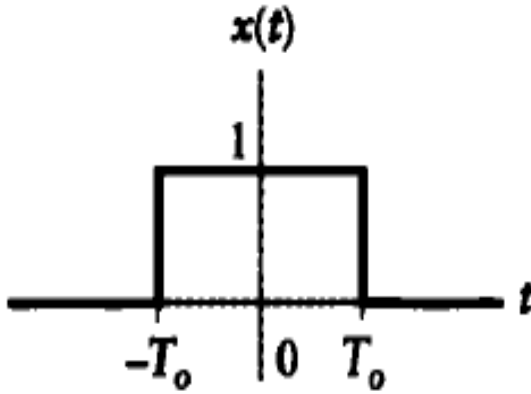
- Spektrum Fasa:

$$\begin{aligned} \arg\{X(j\Omega)\} \\ = -\arctan(\Omega/a) \end{aligned}$$



# TF Pulsa Rectangular (1)

- Dapatkan TF sinyal  $x(t) = \begin{cases} 1 & -T_0 < t < T_0 \\ 0 & |t| > T_0 \end{cases}$



TF konvergen untuk  $T_0 < \infty$ .

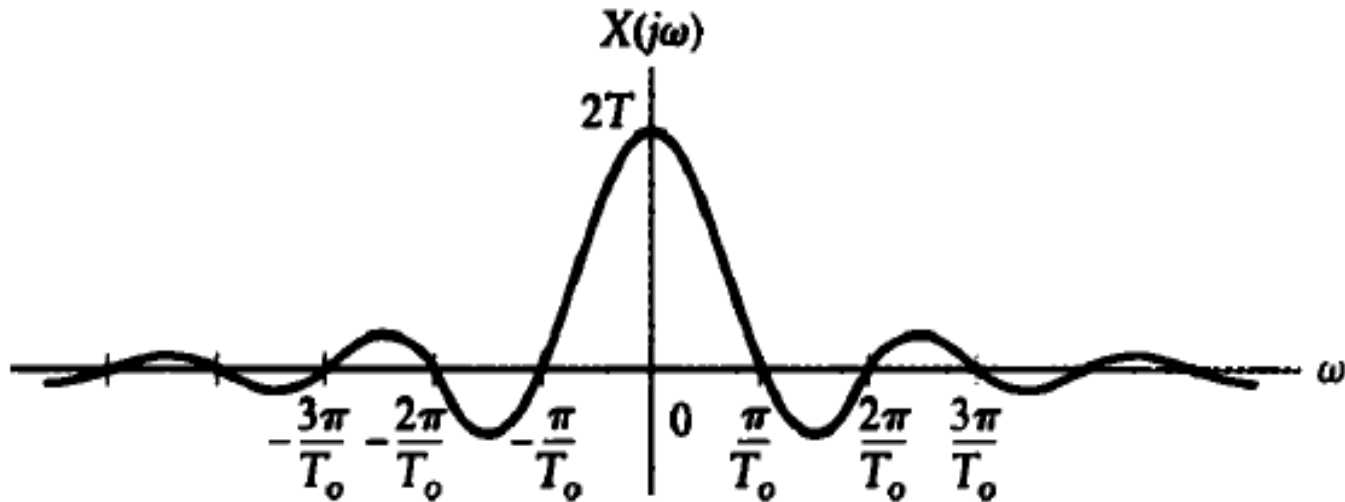
$$X(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{-j\Omega t} dt = \int_{-T_0}^{T_0} e^{-j\Omega t} dt$$

$$X(j\Omega) = -\frac{1}{j\Omega} e^{-j\Omega t} \Big|_{-T_0}^{T_0} = \frac{2}{\Omega} \sin(\Omega T_0), \quad \Omega \neq 0$$

- Untuk  $\Omega = 0$ , Aturan L'Hopital:  $\lim_{\omega \rightarrow 0} \frac{2}{\Omega} \sin(\Omega T_0) = 2T_0$

## TF Pulsa Rectangular (2)

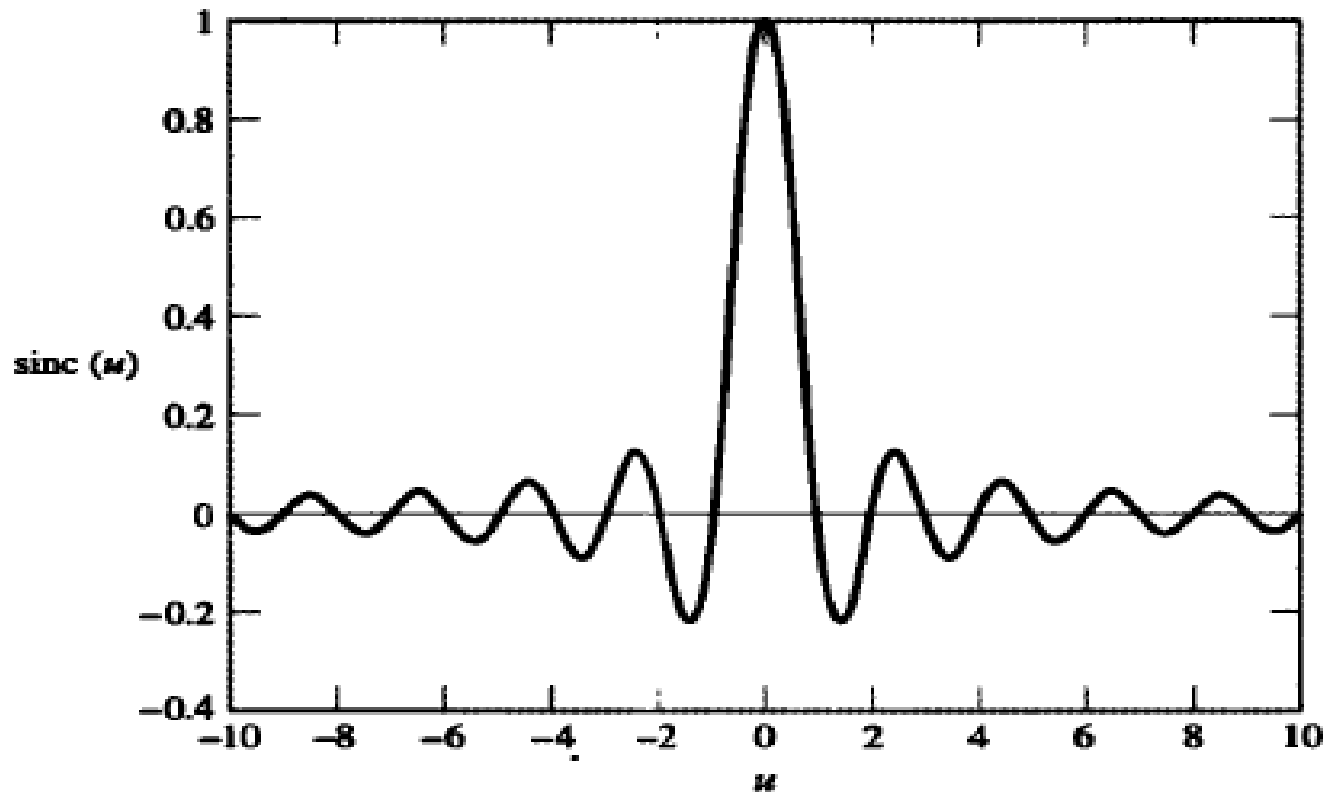
- Spektrum Magnitudo:  $|X(j\Omega)| = \begin{cases} 2 \left| \frac{\sin(\Omega T_0)}{\Omega} \right| & \Omega \neq 0 \\ 2T_0 & \Omega = 0 \end{cases}$



- Spektrum Fasa:  $\arg\{X(j\Omega)\} = \begin{cases} 0 & \frac{\sin(\Omega T_0)}{\Omega} > 0 \\ \pi & \frac{\sin(\Omega T_0)}{\Omega} < 0 \end{cases}$



# Fungsi $\text{sinc}(u) = \frac{\sin(\pi u)}{\pi u}$



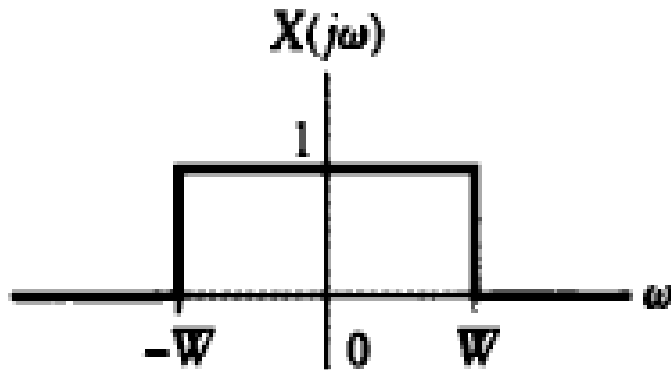
$$X(j\Omega) = \frac{2\sin(\Omega T_0)}{\Omega} = 2T_0 \frac{\sin\left(\pi \frac{\Omega T_0}{\pi}\right)}{\pi \frac{\Omega T_0}{\pi}} = 2T_0 \frac{\sin(\pi u)}{\pi u} = 2T_0 \text{sinc}\left(\frac{\Omega T_0}{\pi}\right)$$

# TF Invers Spektrum Rectangular (1)

- Dapatkan TF invers

- Spektrum:

$$X(j\Omega) = \begin{cases} 1 & -W < \Omega < W \\ 0 & |\Omega| > W \end{cases}$$



- Kandungan frekuensi sinyal ada di frekuensi rendah.

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-W}^W e^{j\Omega t} d\omega$$
$$x(t) = \frac{1}{j2\pi t} e^{j\Omega t} \Big|_{-W}^W$$

Diperoleh:

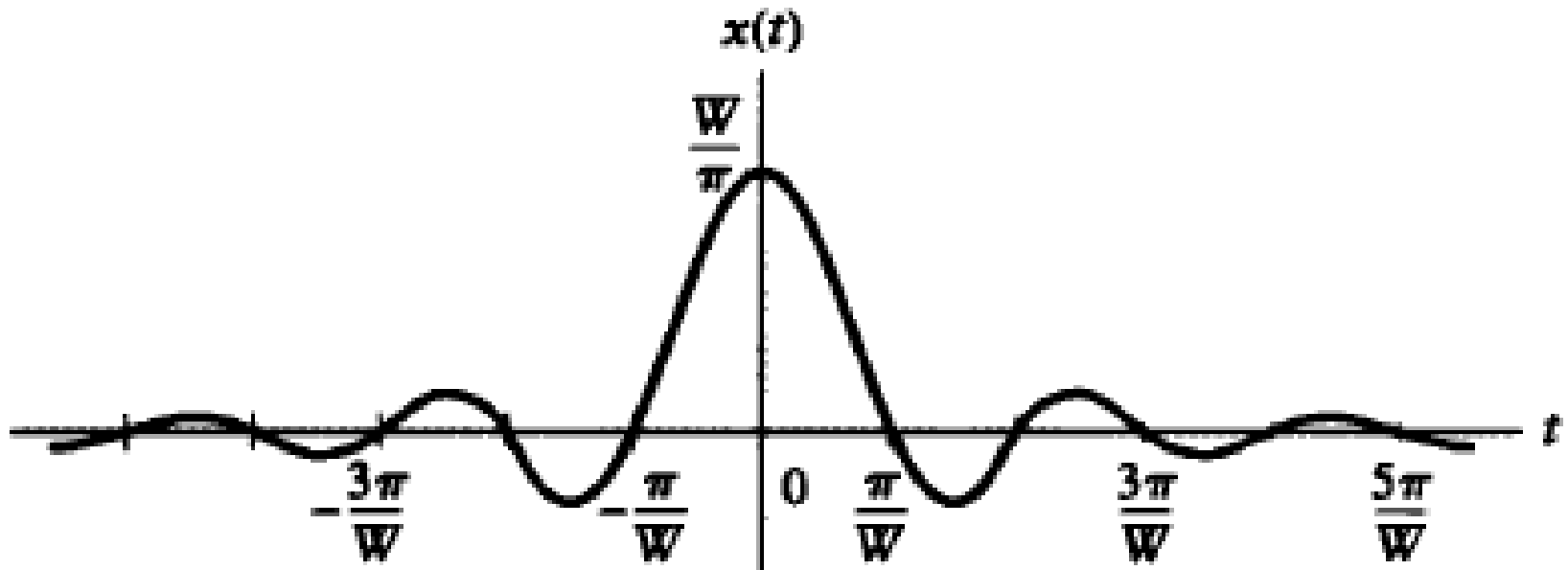
$$x(t) = \frac{1}{\pi t} \sin(Wt), \quad t \neq 0$$

- Untuk  $t = 0$ ,
- Aturan L'Hopital:

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{\pi t} \sin(Wt) = \frac{W}{\pi}$$

## TF Invers Spektrum Rectangular (2)

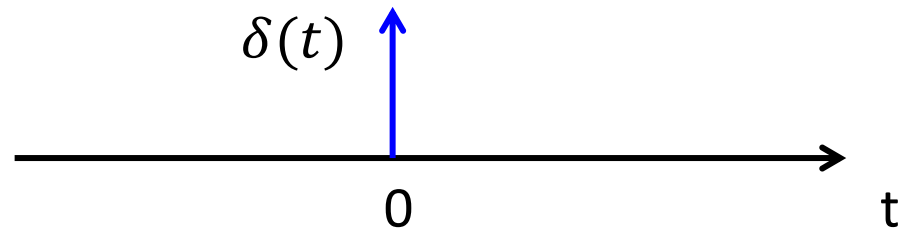
- $$x(t) = \begin{cases} \frac{1}{\pi t} \sin(Wt) & t \neq 0 \\ \frac{W}{\pi} & t = 0 \end{cases} \quad \text{atau} \quad x(t) = \begin{cases} \frac{W}{\pi} \text{sinc}\left(\frac{Wt}{\pi}\right) & t \neq 0 \\ \frac{W}{\pi} & t = 0 \end{cases}$$



- Dikawasan frekuensi: lebar bidang frekuensi terbatas, dikawasan waktu: durasi sinyal tidak terbatas.

# TF Impuls Satuan

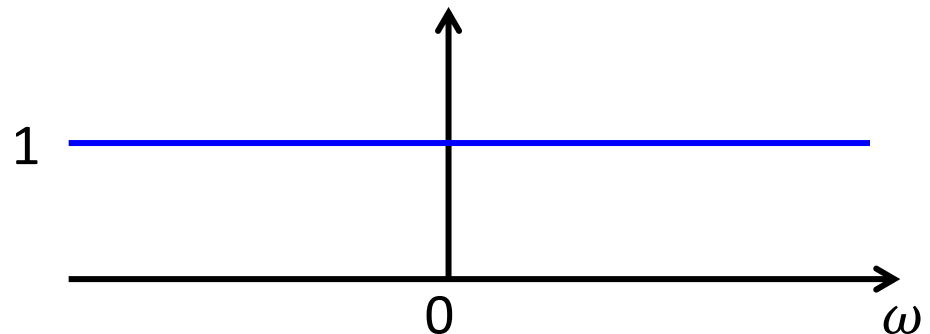
- Dapatkan TF sinyal  $x(t) = \delta(t)$



- Sinyal  $x(t)$  ini tidak memenuhi kondisi Dirichlet, karena ada diskontinuitas di  $t = 0$ .

$$X(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) e^{-j\Omega t} dt = 1$$

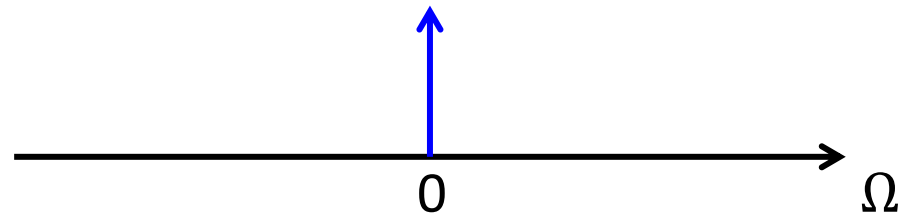
- Pasangan TF:  $\delta(t) \xrightarrow{FT} 1$



- Kandungan frekuensi sinusoid kompleks sinyal impuls satuan terdistribusi dari frekuensi  $\Omega = -\infty$  sampai  $\Omega = \infty$ .

# TF Invers Spektrum Impuls

- Dapatkan TF invers spektrum impuls:  $X(j\Omega) = 2\pi\delta(\Omega)$



- Spektrum  $X(j\Omega)$  ini mempunyai diskontinuitas di  $\Omega = 0$ .

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} 2\pi\delta(\Omega)e^{j\Omega t} d\Omega = 1$$

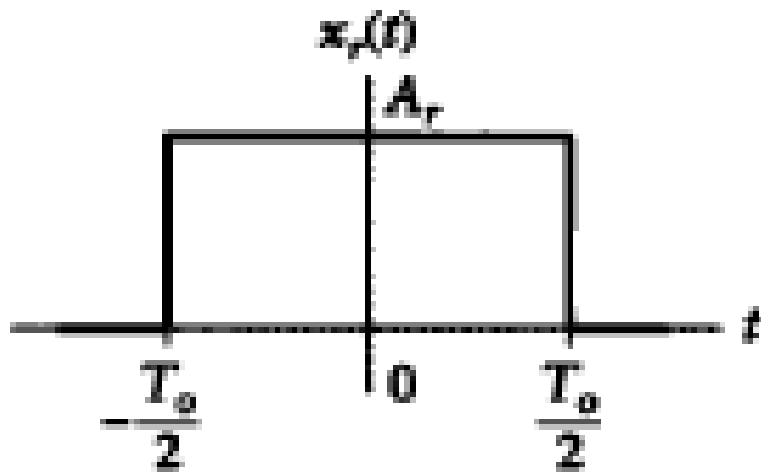
- Pasangan TF:  $1 \overset{FT}{\Leftrightarrow} 2\pi\delta(\Omega)$
- Kandungan frekuensi sinyal dc terkonsentrasi seluruhnya di  $\Omega = 0$ .

# Pasangan TF $x(t) \xleftrightarrow{FT} X(j\omega)$

$x(t)$	$X(j\omega)$
$\delta(t)$	1
1	$2\pi\delta(\Omega)$
$x(t) = e^{-at}u(t)$	$X(j\Omega) = \frac{1}{a + j\Omega}$
$x(t) = \begin{cases} 1 & -T_0 < t < T_0 \\ 0 &  t  > T_0 \end{cases}$	$X(j\Omega) = \begin{cases} \frac{2}{\Omega} \sin(\Omega T_0) & \Omega \neq 0 \\ 2T_0 & \Omega = 0 \end{cases}$
$x(t) = \begin{cases} \frac{1}{\pi t} \sin(Wt) & t \neq 0 \\ \frac{W}{\pi} & t = 0 \end{cases}$	$X(j\Omega) = \begin{cases} 1 & -W < \Omega < W \\ 0 &  \Omega  > W \end{cases}$

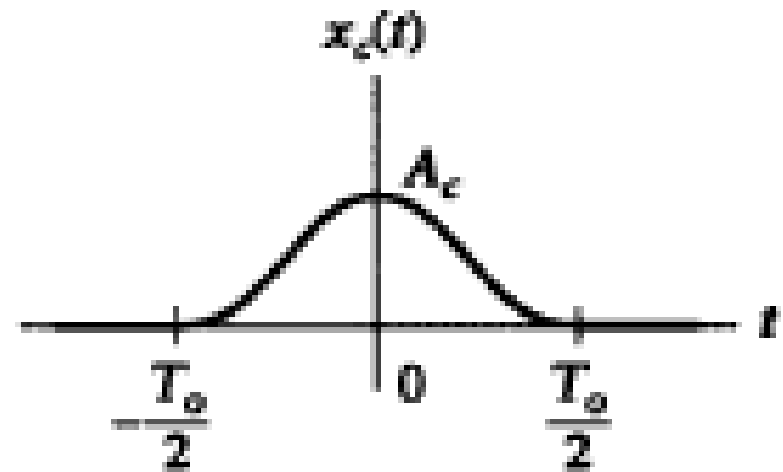
# Sistem Komunikasi Digital

- Binary Phase Shift Keying (BPSK)
- Bentuk Pulsa yang dipakai di komunikasi BPSK
- Rectangular pulse  $x_r(t)$



$$x_r(t) = \begin{cases} A_r, & |t| < \frac{T_0}{2} \\ 0, & |t| > \frac{T_0}{2} \end{cases}$$

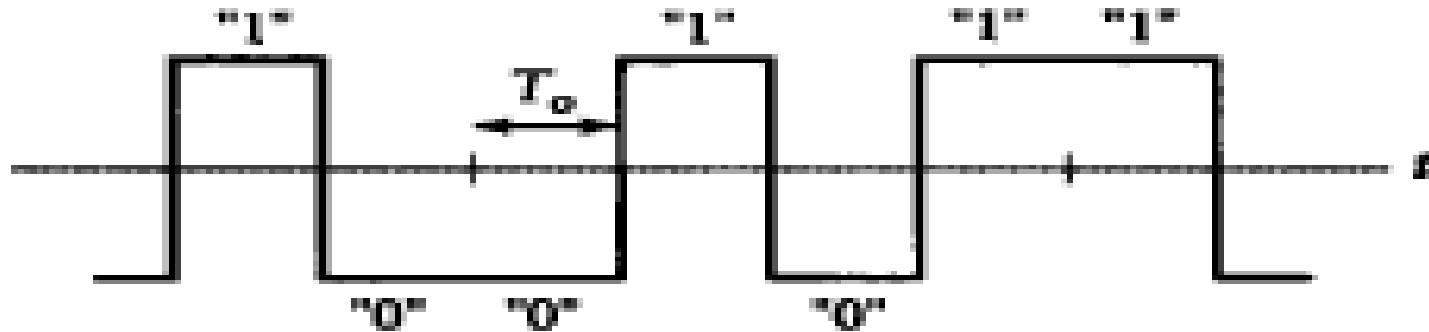
Raised cosine pulse  $x_c(t)$



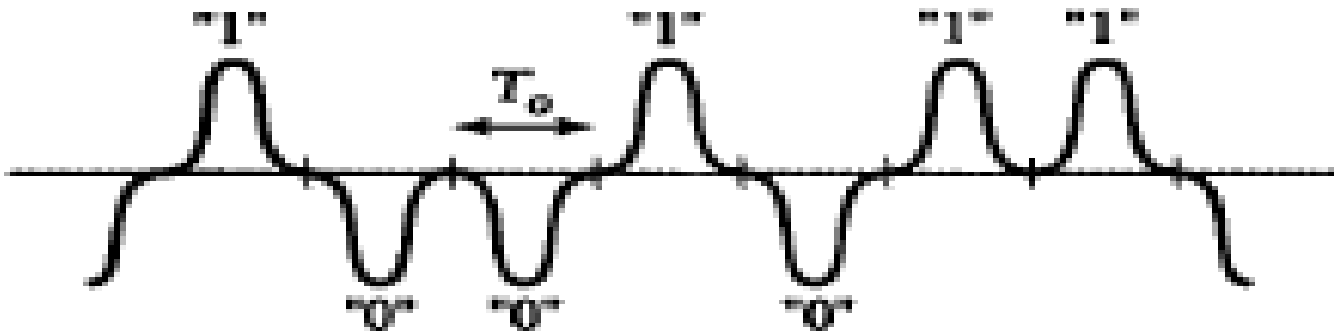
$$x_c(t) = \begin{cases} \left(\frac{A_c}{2}\right) \left(1 + \cos\left(\frac{2\pi t}{T_0}\right)\right), & |t| < \frac{T_0}{2} \\ 0, & |t| > \frac{T_0}{2} \end{cases}$$

# Sinyal BPSK

- Bentuk Pulsa Rectangular



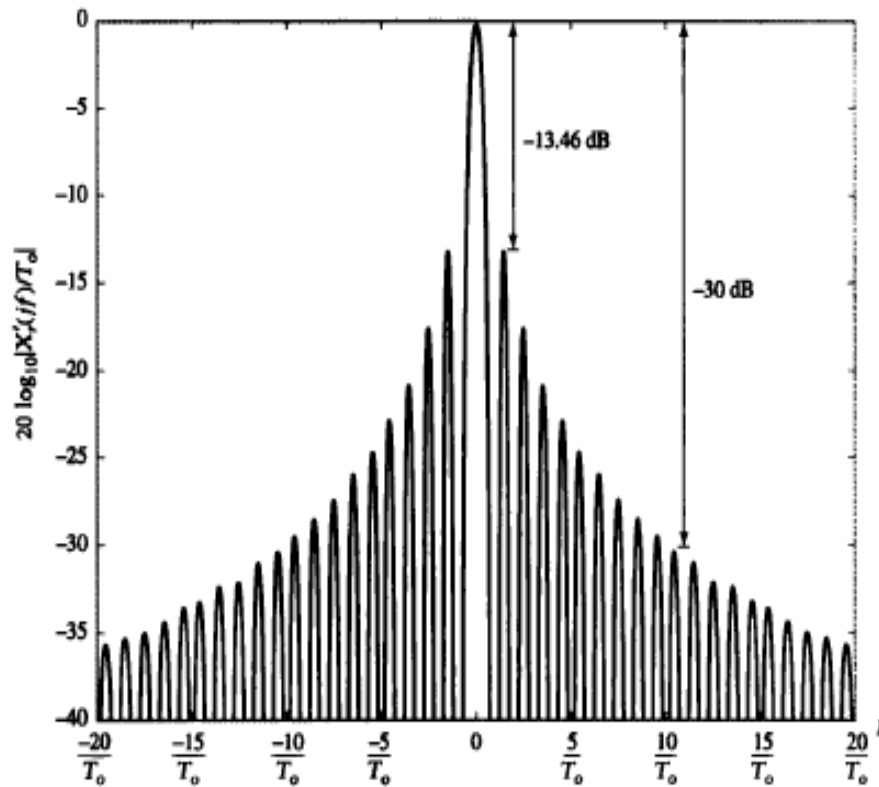
- Bentuk Pulsa "Raised cosine"



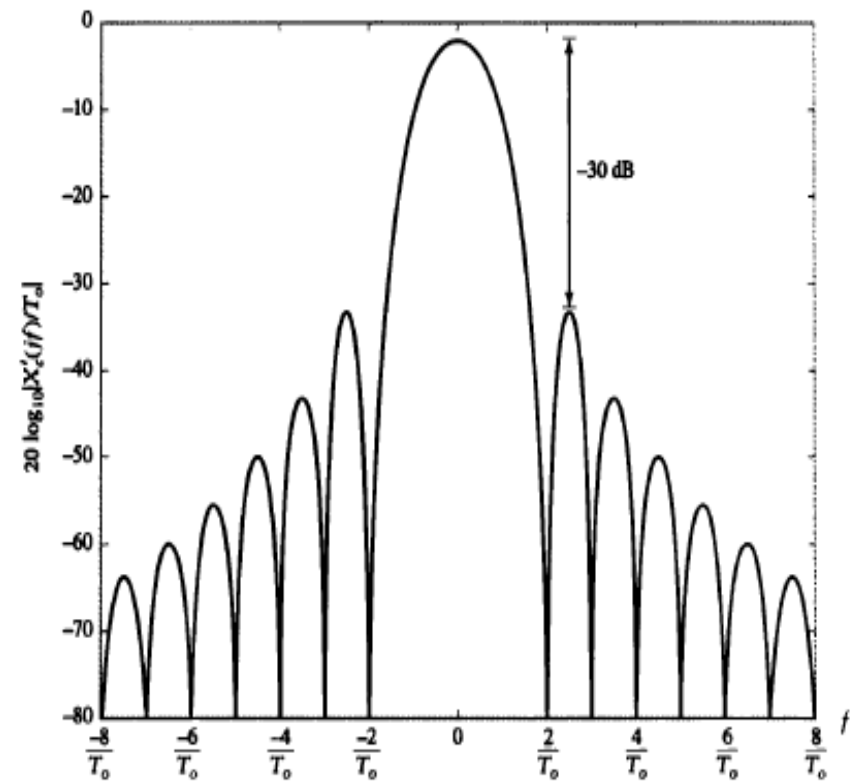


# Spektrum

- Spektrum Pulsa Rectangular dalam dB (normalisasi  $T_0$ )



- Spectrum Pulsa "Raised-Cosine" dalam dB (normalisasi  $T_0$ )



# Sifat-Sifat TF

- Linieritas
- Simetris
- Konvolusi
- Differensiasi
- Integrasi
- Pergeseran Waktu (Time-Shift)
- Pergeseran Frekuensi (Frequency-Shift)
- Perkalian (Multiplication)
- Pen-skalaan (Scaling)
- Hubungan Parseval (Parseval Relationship).
- Hasil kali Waktu-Bandwidth (Time-Bandwidth Product)
- Dualitas

# Sifat Linier

- Bila  $x(t) \xleftrightarrow{FT} X(j\Omega)$  dan  $y(t) \xleftrightarrow{FT} Y(j\Omega)$
- Maka:  $z(t) = ax(t) + by(t) \xleftrightarrow{FT} Z(j\Omega) = aX(j\Omega) + bY(j\Omega)$
- Sifat linier dipakai untuk mendapatkan representasi Fourier signal yang dibangun dari penjumlahan sinyal-sinyal yang TF-nya sudah diketahui.

Sinyal Tidak Periodik	Transformasi Fourier
$x(t)$	$X(j\Omega)$
$y(t)$	$Y(j\Omega)$
$ax(t) + by(t)$	$aX(j\Omega) + bY(j\Omega)$

# Sifat Simetris

- Bila  $x(t) \xleftrightarrow{FT} X(j\Omega)$ , maka:

Untuk  $x(t)$  riil, maka  $x(t) = x^*(t) \rightarrow X^*(j\Omega) = X(-j\Omega)$

$$\operatorname{Re}\{X(j\Omega)\} = \operatorname{Re}\{X(-j\Omega)\}, \text{ dan}$$

$$\operatorname{Im}\{X(j\Omega)\} = -\operatorname{Im}\{X(-j\Omega)\}$$

Untuk  $x(t)$  murni imajiner, maka  $x(t) = -x^*(t)$

$$\rightarrow X^*(j\Omega) = -X(-j\Omega)$$

$$\operatorname{Re}\{X(j\Omega)\} = -\operatorname{Re}\{X(-j\Omega)\}, \text{ dan}$$

$$\operatorname{Im}\{X(j\Omega)\} = \operatorname{Im}\{X(-j\Omega)\}$$

- $x(t)$  riil dan simetris genap:

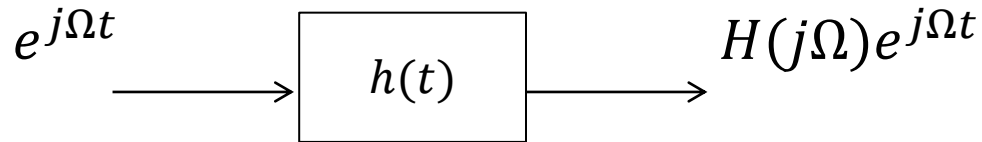
$$X^*(j\Omega) = X(j\Omega), \text{ maka } X(j\Omega) \text{ riil.}$$

- $x(t)$  riil dan simetris ganjil:

$$X^*(j\Omega) = -X(j\Omega), \text{ maka } X(j\Omega) \text{ imajiner.}$$

# Sistem LWK-TBTW (1)

- Hubungan:  $y(t) = H(j\Omega)e^{j\Omega t}$ .



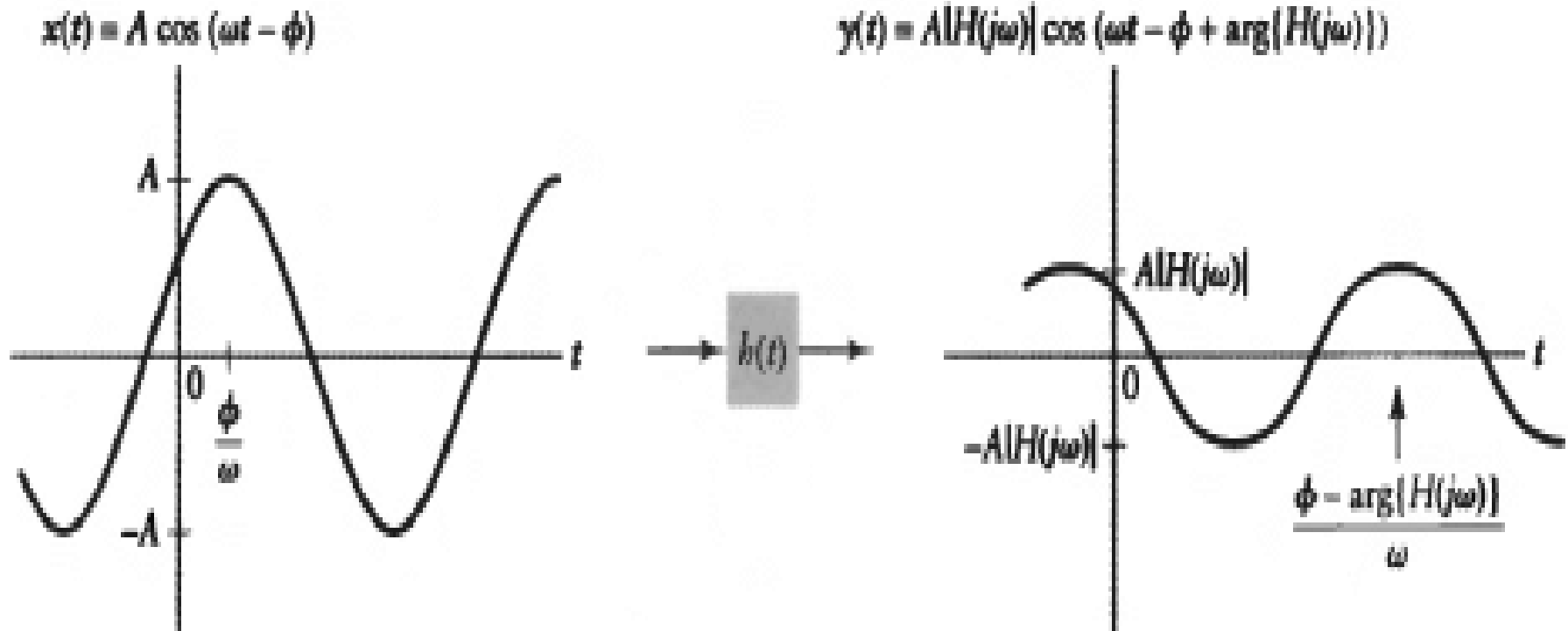
- Sinusoid Kompleks  $\Psi(t) = e^{j\Omega t}$  adalah **fungsi eigen SLTBTW**  $T$  yang terkait dengan **nilai eigen**  $\lambda = H(j\Omega)$ , karena  $\Psi$  memenuhi persoalan nilai eigen yang dijelaskan oleh persamaan  $H\{\Psi(t)\} = \lambda\Psi(t)$ .
- Didefinisikan  $H(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e^{-j\Omega\tau}d\tau$ .
- $H(j\Omega)$  adalah TF respons impuls  $h(t)$ .
- $e^{j\Omega t} = \cos(\Omega t) + j\sin(\Omega t)$ .

## Sistem LTBTW (2)

- Bila sinyal masukan:  $x(t) = A\cos(\Omega t - \phi)$
- Bila respons impuls riil:  $h(t)$  dan  $h(t) \xleftrightarrow{FT} H(j\Omega)$
- Memakai rumus Euler:  $x(t) = \left(\frac{A}{2}\right) e^{j(\Omega t - \phi)} + \left(\frac{A}{2}\right) e^{-j(\Omega t - \phi)}$
- Sinyal keluaran:  $y(t) = H(j\Omega)e^{j\Omega t}$
- $y(t) =$   
 $|H(j\Omega)| \left(\frac{A}{2}\right) e^{j(\Omega t - \phi + \arg\{H(j\Omega)\})} + |H(-j\Omega)| \left(\frac{A}{2}\right) e^{-j(\Omega t - \phi - \arg\{H(-j\Omega)\})}$
- Kondisi Simetris:  $|H(j\Omega)| = |H(-j\Omega)|$  dan  
 $\arg\{H(j\Omega)\} = -\arg\{H(-j\Omega)\}$
- Maka:
- $y(t) = |H(j\Omega)|A\cos(\Omega t - \phi + \arg\{H(j\Omega)\})$

## Sistem LTBTW (2)

- Sistem mengubah amplitudo masukan sinusoid dengan  $|H(j\Omega)|$  dan fasa dengan  $\arg\{H(j\Omega)\}$



- Ref 1, hal 257

# Sifat Konvolusi (1)

- Perhatikan konvolusi dua sinyal tidak periodik waktu kontinyu, sinyal-sinyal  $x(t)$  dan  $h(t)$ , dari definisi:

$$y(t) = h(t) * x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)x(t - \tau)d\tau$$

TF invers:

$$\begin{aligned} x(t - \tau) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\Omega)e^{j\Omega(t-\tau)} d\Omega \\ y(t) &= \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) \left[ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\Omega)e^{j\Omega t} e^{-j\Omega\tau} d\Omega \right] d\tau \\ y(t) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e^{-j\Omega\tau} d\tau \right] X(j\Omega)e^{j\Omega t} d\Omega \end{aligned}$$



## Sifat Konvolusi (2)

- Karena:

$$H(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)e^{-j\Omega\tau}d\tau$$

- Maka:

$$y(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} H(j\Omega)X(j\Omega)e^{j\Omega t}d\Omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} Y(j\Omega)e^{j\Omega t}d\Omega$$

- Hasil akhir:

$$y(t) = h(t) * x(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} Y(j\Omega) = H(j\Omega)X(j\Omega)$$

## Sifat Konvolusi (3)

- Bila  $x(t) \xleftrightarrow{FT} X(j\Omega)$  dan  $y(t) \xleftrightarrow{FT} Y(j\Omega)$

Maka:

$$z(t) = x(t) * y(t) \xleftrightarrow{FT} Z(j\Omega) = X(j\Omega)Y(j\Omega)$$

Disimpulkan bahwa konvolusi antara  $x(t)$  dengan  $y(t)$  dikawasan waktu, menjadi perkalian antara Transformasi Fourier-nya.

- Bila  $x(t) \xleftrightarrow{FT} X(j\Omega)$  dan  $h(t) \xleftrightarrow{FT} H(j\Omega)$

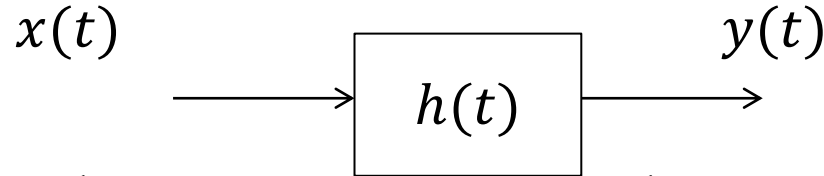
$$\text{maka: } y(t) = x(t) * h(t) \xleftrightarrow{FT} Y(j\Omega) = X(j\Omega)H(j\Omega)$$

sehingga:

$$H(j\Omega) = \frac{Y(j\Omega)}{X(j\Omega)} \quad \text{dan} \quad X(j\Omega) = H^{inv}(j\Omega)Y(j\Omega)$$

# Penyelesaian Masalah Konvolusi di Kawasan Frekuensi (1)

- SLTBTW: Hubungan:  $y(t) = x(t) * h(t)$ .



Bila  $x(t) = \frac{1}{\pi t} \sin(\pi t)$ , dan  $h(t) = \frac{1}{\pi t} \sin(2\pi t)$

Dapatkan sinyal keluaran:  $y(t) = x(t) * h(t)$ .

- Solusi:

Masalah ini sangat sulit untuk diselesaikan di kawasan waktu.

$$x(t) \xrightarrow{FT} X(j\Omega) = \begin{cases} 1, & |\Omega| < \pi \\ 0, & |\Omega| > \pi \end{cases} \quad \text{sinyal low-pass, BW} = \pi$$

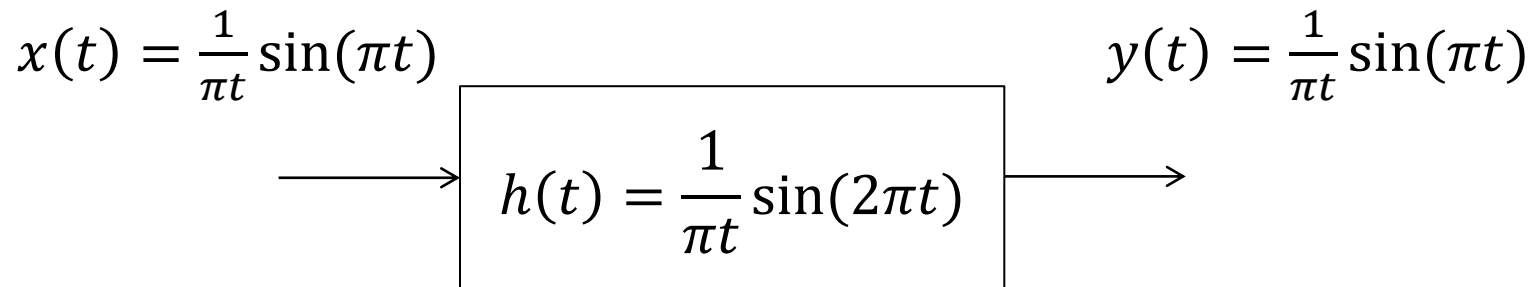
$$h(t) \xrightarrow{FT} H(j\Omega) = \begin{cases} 1, & |\Omega| < 2\pi \\ 0, & |\Omega| > 2\pi \end{cases} \quad \text{sinyal low-pass, BW} = 2\pi$$

# Penyelesaian Masalah Konvolusi di Kawasan Frekuensi (2)

- Karena  $y(t) = x(t) * h(t) \xLeftrightarrow{FT} X(j\Omega)H(j\Omega) = Y(j\Omega)$

Diperoleh bahwa  $Y(j\Omega) = \begin{cases} 1, & |\Omega| < \pi \\ 0, & |\Omega| > \pi \end{cases}$

Sehingga  $y(t) = \frac{1}{\pi t} \sin(\pi t)$



- Perhatikan soal ini, akan dibahas lagi di pengantar filter analog.

# Perhitungan TF Invers Dengan Memakai Sifat Konvolusi (1)

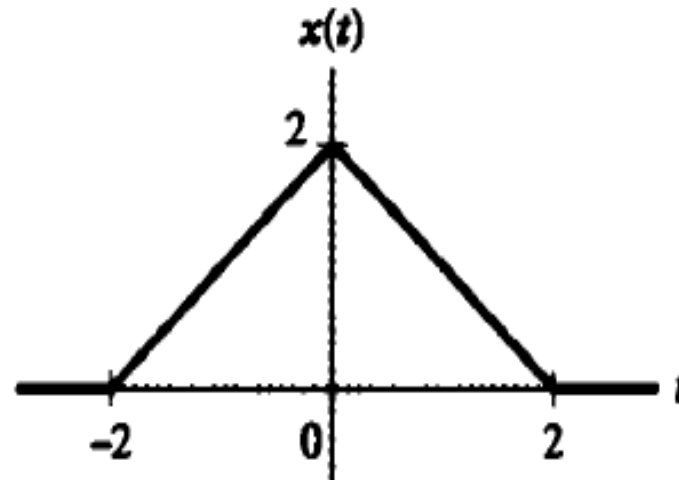
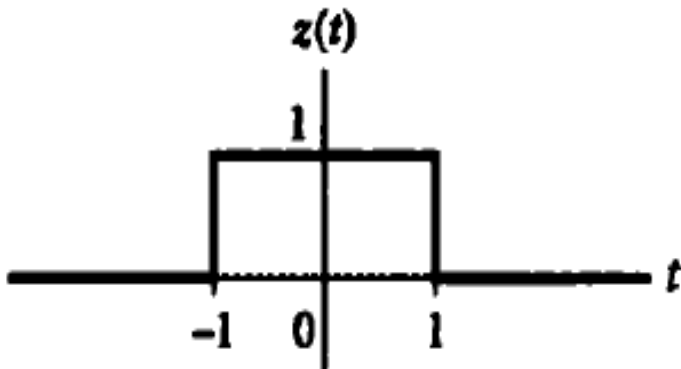
- Memakai sifat konvolusi untuk mendapatkan  $x(t)$ , dimana

$$x(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} X(j\Omega) = \frac{4}{\Omega^2} \sin^2(\Omega)$$

- Solusi:
- Kita bisa tulis  $X(j\Omega) = \frac{4}{\Omega^2} \sin^2(\Omega) = Z(j\Omega)Z(j\Omega)$ ,
- Dimana  $Z(j\Omega) = \frac{2}{\Omega} \sin(\Omega)$ .
- Sifat konvolusi:  $z(t) * z(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} Z(j\Omega)Z(j\Omega)$ ,
- sehingga  $x(t) = z(t) * z(t)$
- Sedangkan  $z(t) = \begin{cases} 1, & |t| < 1 \\ 0, & |t| > 1 \end{cases} \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} Z(j\Omega) = \frac{2}{\Omega} \sin(\Omega)$ .

# Perhitungan TF Invers Dengan Memakai Sifat Konvolusi (2)

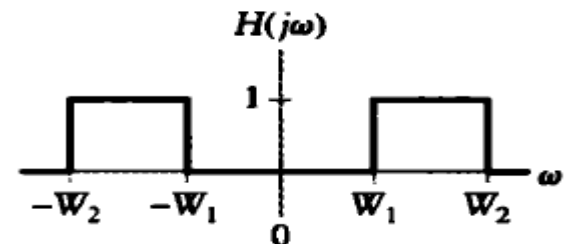
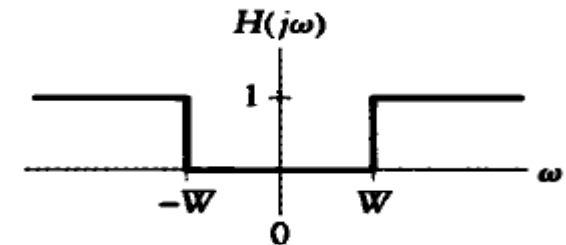
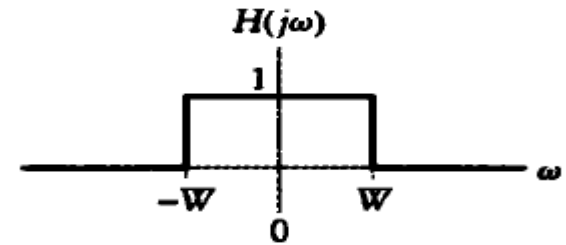
- $z(t) = \begin{cases} 1, & |t| < 1 \\ 0, & |t| > 1 \end{cases}$ , and  $x(t) = z(t) * z(t) \xLeftrightarrow{FT} X(j\Omega)$
- $x(t) = \begin{cases} 0, & t < -2 \\ 2 + t, & -2 \leq t < 0 \\ 2 - t, & 0 \leq t < 2 \\ 0, & t \geq 2 \end{cases} \xLeftrightarrow{FT} X(j\Omega) = \frac{4}{\Omega^2} \sin^2(\Omega).$



# Penapisan (Filtering)

- $y(t) = x(t) * h(t) \xleftrightarrow{FT} Y(j\Omega) = X(j\Omega)H(j\Omega)$
  - Representasi perkalian di kawasan frekuensi memberikan pengertian tentang penapisan (filtering).
- Response Frequency filter ideal.**

- Low-pass filter
- Filter Lolos Rendah
- High-pass filter
- Filter Lolos Tinggi
- Band-pass filter
- Filter Lolos Tengah

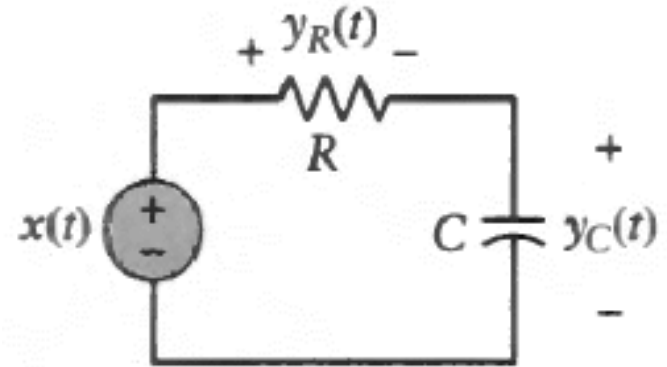


# Rangkaian RC: Penapisan (1)

- Rangkaian RC:

$y_R(t)$ : tegangan di-resistor

$y_C(t)$ : tegangan di-capacitor



- Respons Impuls:  $h_C(t) = \frac{1}{RC} e^{-\frac{t}{RC}} u(t)$ .

Terlihat bahwa  $y_R(t) = x(t) - y_C(t)$ .

Bila  $x(t) = \delta(t)$ , maka  $h_R(t) = \delta(t) - h_C(t) = \delta(t) - \frac{1}{RC} e^{-\frac{t}{RC}} u(t)$ .

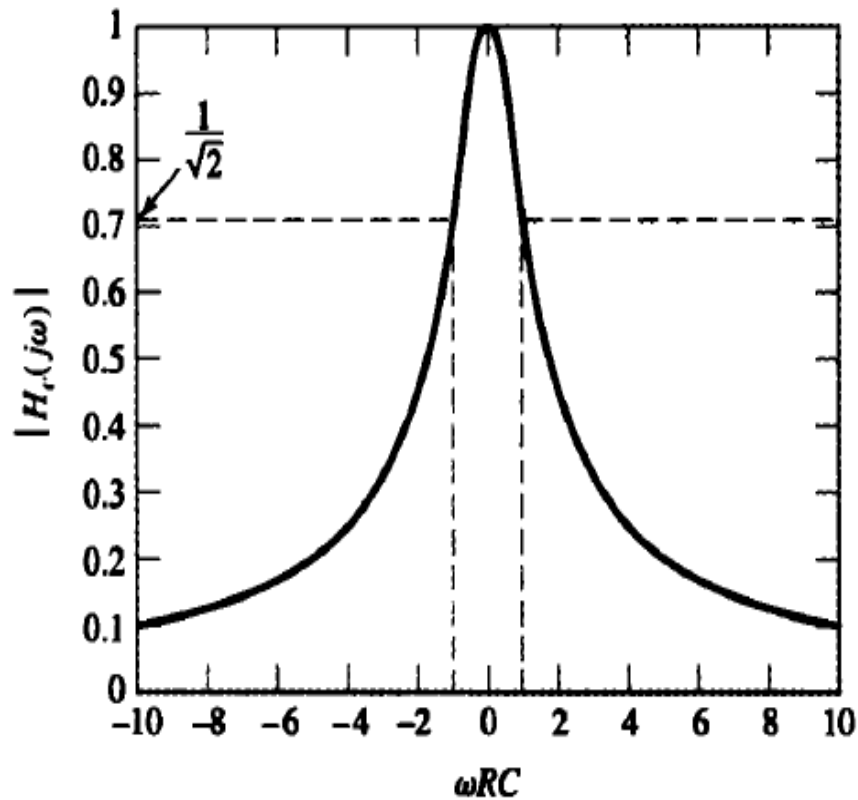
$$h_C(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} H_C(j\Omega) = \frac{1}{j\Omega RC + 1}$$

$$h_R(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} H_R(j\Omega) = 1 - H_C(j\Omega) = 1 - \frac{1}{j\Omega RC + 1} = \frac{j\Omega RC}{j\Omega RC + 1}$$

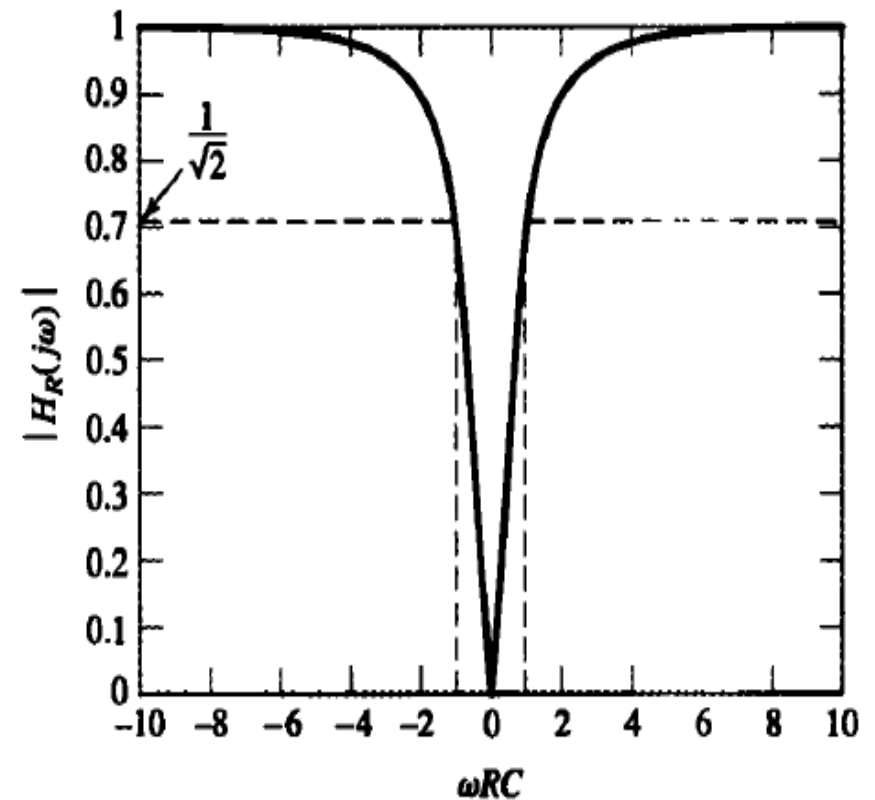


# Rangkaian RC: Penapisan (2)

- $|H_C(j\Omega)|$



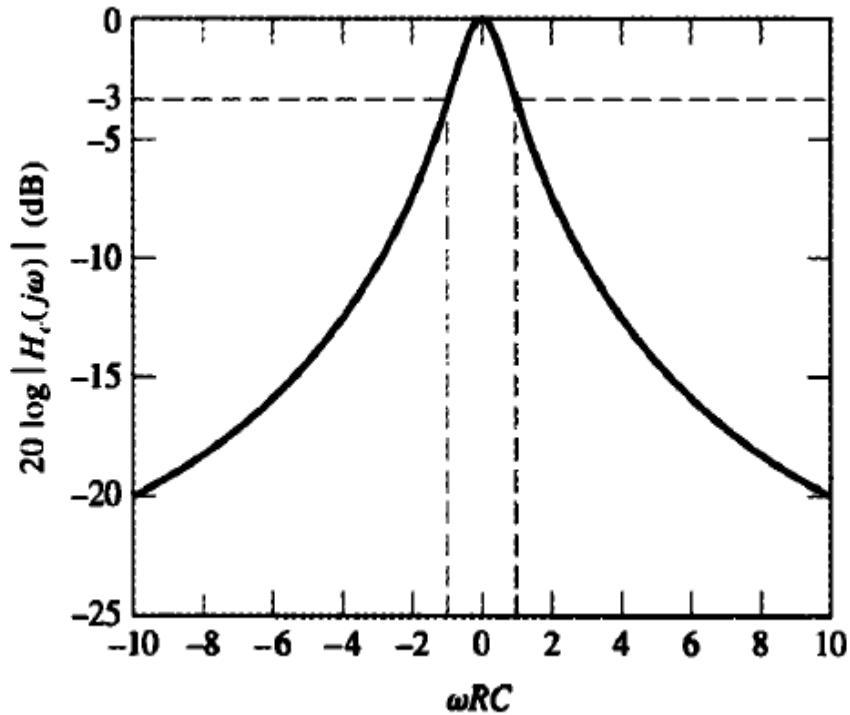
$|H_R(j\Omega)|$



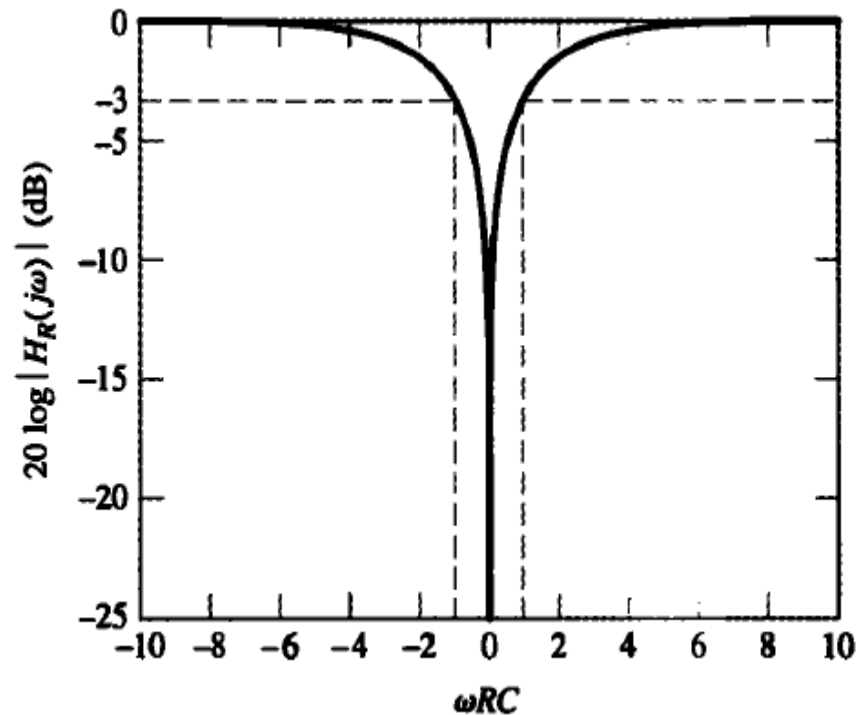
- Skala Linier

# Rangkaian RC: Penapisan (2)

- $20\log|H_C(j\omega)|$  (dB)



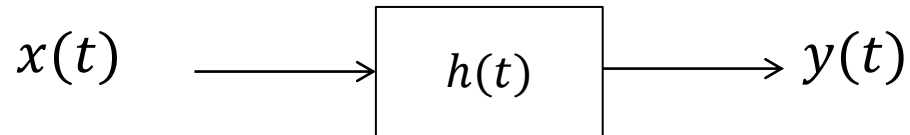
- $20\log|H_R(j\omega)|$  (dB)



- Rentang dari 0 dB sampai -25 dB

# Identifikasi Sistem, Input dan Output diketahui

- Keluaran SLTBTW terhadap masukan  $x(t) = e^{-2t}u(t)$
- Adalah  $y(t) = e^{-t}u(t)$ .



- Dapatkan respons frekuensi dan respons impuls sistem ini.
- Solusi:  $x(t) = e^{-2t}u(t) \xleftrightarrow{FT} X(j\Omega) = \frac{1}{2+j\Omega}$ .

$$y(t) = e^{-t}u(t) \xleftrightarrow{FT} Y(j\Omega) = \frac{1}{1+j\Omega}$$
$$H(j\Omega) = \frac{Y(j\Omega)}{X(j\Omega)} = \frac{2+j\Omega}{1+j\Omega} = \frac{1+j\Omega}{1+j\Omega} + \frac{1}{1+j\Omega} = 1 + \frac{1}{1+j\Omega}$$
$$h(t) = \delta(t) + e^{-t}u(t)$$

# Differensiasi terhadap Waktu (1)

- Transformasi Fourier:

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\Omega) e^{j\Omega t} d\Omega$$

Differensiasi:

$$\frac{d}{dt} x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\Omega) j\Omega e^{j\Omega t} d\Omega$$

Terlihat bahwa:

$$\frac{d}{dt} x(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} j\Omega X(j\Omega)$$

Differensiasi sinyal di-kawasan waktu, memberikan perkalian transformasi Fourier-nya dengan  $j\Omega$  (di-kawasan frekuensi).

# Differensiasi terhadap Waktu (2)

- Contoh:

$$\frac{d}{dt}(e^{-at}u(t)) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \frac{j\Omega}{a + j\Omega}$$

$$\frac{d}{dt}(e^{-at}u(t)) = -ae^{-at}u(t) + e^{-at}\delta(t)$$

$$\frac{d}{dt}(e^{-at}u(t)) = -ae^{-at}u(t) + \delta(t)$$

$$\frac{d}{dt}(e^{-at}u(t)) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \frac{-a}{a + j\Omega} + 1 = \frac{j\Omega}{a + j\Omega}$$

# Differensiasi Terhadap Frekuensi (1)

- Transformasi Fourier

$$X(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{-j\Omega t} dt$$

Differensiasi:

$$\frac{d}{d\Omega} X(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} -jtx(t)e^{-j\Omega t} dt$$

Terlihat bahwa:

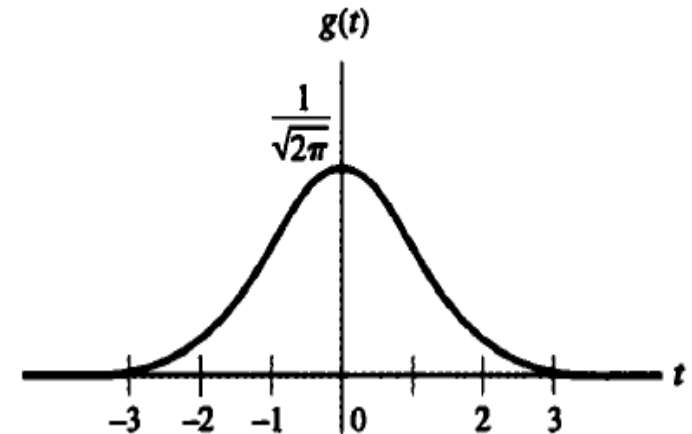
$$-jtx(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \frac{d}{d\Omega} X(j\Omega)$$

Differensiasi TF di-kawasan frekuensi, memberikan perkalian sinyal dengan  $-jt$  di-kawasan waktu.

# Differensiasi Terhadap Frekuensi (2)

- **Contoh:**
- Pulsa Gaussian

$$g(t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}}$$



Tentukan TF sinyal pulsa Gaussian

- Differensiasi terhadap waktu:

$$\frac{d}{dt} g(t) = \frac{d}{dt} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} = -\frac{2t}{2} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} = -t g(t)$$

- Differensiasi terhadap waktu:

$$\frac{d}{dt} g(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} j\Omega G(j\Omega) \Rightarrow -t g(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} j\Omega G(j\Omega)$$

Differensiasi terhadap waktu:

$$-j t g(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \frac{d}{d\Omega} G(j\Omega) \Rightarrow -t g(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \frac{1}{j} \frac{d}{d\Omega} G(j\Omega)$$

# Differensiasi Terhadap Frekuensi (3)

- Maka:

$$j\Omega G(j\Omega) = \frac{1}{j} \frac{d}{d\Omega} G(j\Omega) \Rightarrow \frac{d}{d\Omega} G(j\Omega) = -\Omega G(j\Omega)$$

$$\left. \begin{array}{l} \frac{d}{dt} g(t) = -tg(t) \\ \frac{d}{d\Omega} G(j\Omega) = -\Omega G(j\Omega) \end{array} \right\} \Rightarrow G(j\Omega) = ce^{-\frac{\Omega^2}{2}}$$

$$G(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} e^{-j\Omega t} dt$$



# Differensiasi Terhadap Frekuensi (4)

Terlihat bahwa:

$$G(j0) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} dt$$

Sedangkan

$$\int_{-\infty}^{\infty} g(t) dt = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} dt = 1$$

Jadi  $c = 1$ , diperoleh

$$g(t) \overset{FT}{\Leftrightarrow} G(j\Omega) \Rightarrow \frac{1}{2\pi} e^{-\frac{t^2}{2}} \overset{FT}{\Leftrightarrow} e^{-\frac{\Omega^2}{2}}$$

# Integrasi (1)

- Operasi integrasi hanya terhadap variabel tidak bebas kontinyu.
- Definisikan:

$$y(t) = \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \Rightarrow \frac{d}{dt} y(t) = x(t)$$

- Bila  $y(t) \xleftrightarrow{FT} Y(j\Omega)$ , maka  $\frac{d}{dt} y(t) \xleftrightarrow{FT} j\Omega Y(j\Omega)$ .
- Persamaan  $\frac{d}{dt} y(t) = x(t)$ ,
- maka  $j\Omega Y(j\Omega) = X(j\Omega) \Rightarrow Y(j\Omega) = \frac{1}{j\Omega} X(j\Omega)$ .

## Integrasi (2)

- Persamaan  $Y(j\Omega) = \frac{1}{j\Omega} X(j\Omega)$
- Berlaku untuk semua  $\Omega$ , kecuali di  $\Omega = 0$ .
- Persamaan  $\frac{d}{dt}y(t) = x(t)$
- Merusak komponen DC sinyal  $y(t)$  dan implikasinya adalah  $X(j0)$  harus nol
- Hasil yang benar adalah:

$$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \frac{1}{j\Omega} X(j\Omega) + \pi X(j0) \delta(\Omega)$$

# TF Fungsi step satuan (1)

- Fungsi step satuan:

$$u(t) = \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau$$

- Karena  $\delta(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} 1$ , dari persamaan:

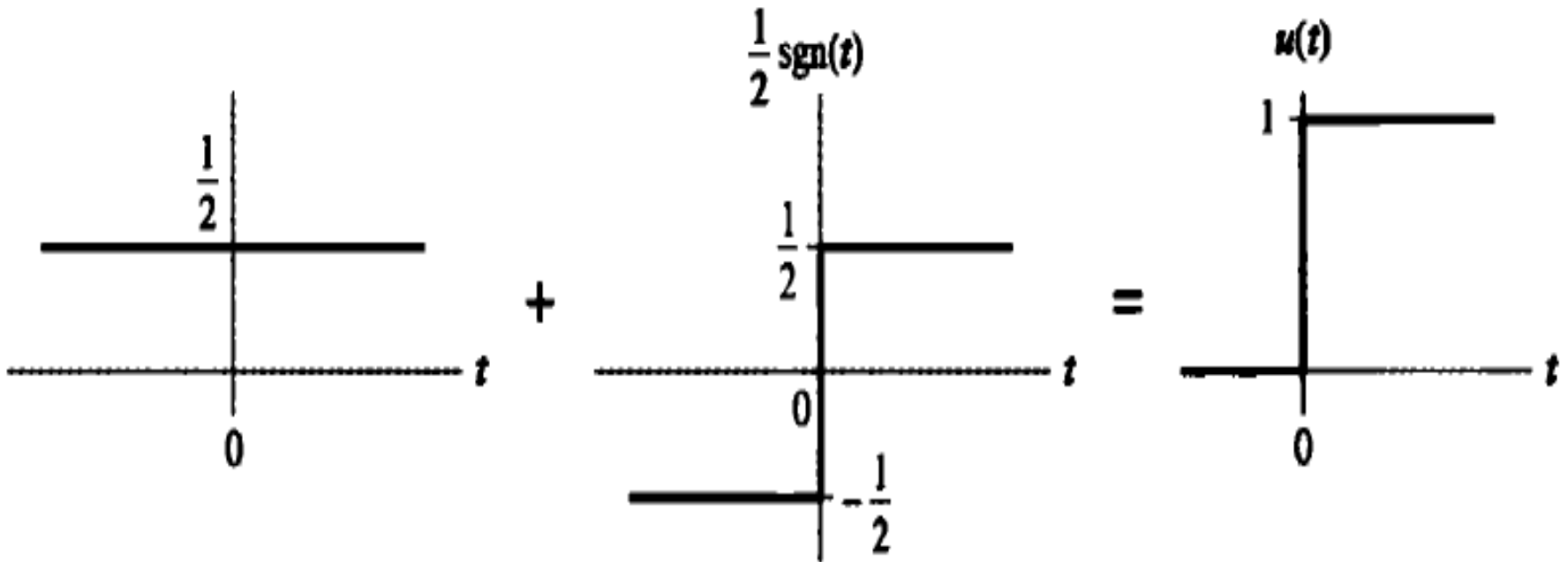
$$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \frac{1}{j\Omega} X(j\Omega) + \pi X(j0) \delta(\Omega)$$

- Dengan mengganti  $x(t) = \delta(t)$ , diperoleh bahwa:

$$u(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \frac{1}{j\Omega} + \pi \delta(\Omega)$$

## TF Fungsi step satuan (2)

- Bila  $u(t) = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \text{sgn}(t)$ , dimana  $\text{sgn}(t) = \begin{cases} -1, & t < 0 \\ 0, & t = 0 \\ 1, & t > 0 \end{cases}$

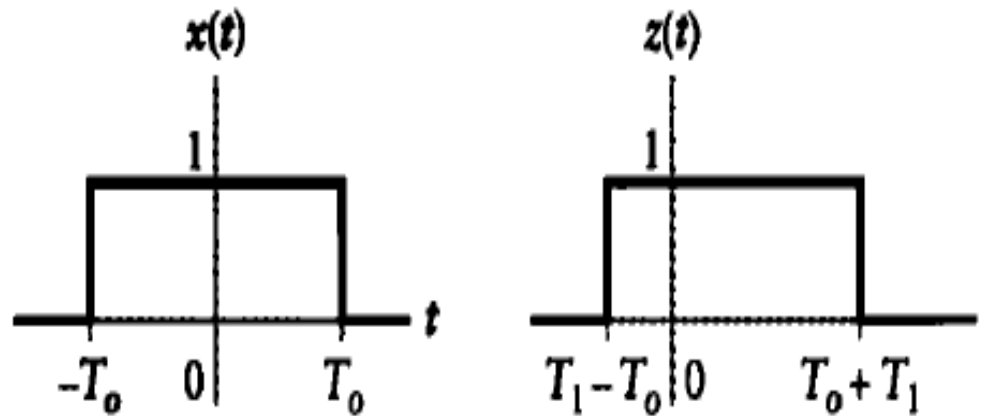


## TF Fungsi step satuan (3)

- Diperoleh  $\frac{1}{2} \xleftrightarrow{FT} \pi\delta(\Omega)$ .
- Bila  $\text{sgn}(t) = \begin{cases} -1, & t < 0 \\ 0, & t = 0 \\ 1, & t > 0 \end{cases} \xleftrightarrow{FT} S(j\Omega)$ .
- Maka  $\frac{d}{dt} \text{sgn}(t) = 2\delta(t)$ , sehingga  $j\Omega S(j\Omega) = 2$ .
- $\text{sgn}(t) \xleftrightarrow{FT} S(j\Omega) = \begin{cases} \frac{2}{j\Omega}, & \Omega \neq 0 \\ 0, & \Omega = 0 \end{cases}$
- Hasil akhir:  $u(t) = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \text{sgn}(t) \xleftrightarrow{FT} \frac{1}{j\Omega} + \pi\delta(\Omega)$

# Sifat “Time-Shift”

- Bila  $x(t) \xleftrightarrow{FT} X(j\Omega)$
- Maka  $x(t - t_0) \xleftrightarrow{FT} e^{-j\Omega t_0} X(j\Omega)$
- Bila sinyal digeser dalam waktu, magnitudo Transformasi Fourier tidak berubah dan memberikan pergeseran fasa yang fungsi linier frekuensi.
- Contoh:



- $X(j\omega) = \frac{2}{\Omega} \sin(\Omega T_0)$ , maka  $Z(j\Omega) = e^{-j\Omega T_1} \frac{2}{\Omega} \sin(\Omega T_0)$

# Sifat “Frequency-Shift”

- Bila  $x(t) \xrightarrow{FT} X(j\Omega)$ , maka  $e^{j\gamma t} x(t) \xrightarrow{FT} X(j(\Omega - \gamma))$
- Pergeseran frekuensi berhubungan dengan perkalian di-kawasan waktu oleh sinusoid kompleks dimana frekuensi-nya sama dengan besarnya pergeseran frekuensi.
- Contoh: tentukan TF pulsa sinusoidal kompleks
- $$z(t) = \begin{cases} e^{j10t}, & |t| < \pi \\ 0, & |t| > \pi \end{cases}$$
- Bisa ditulis:  $z(t) = e^{j10t} \cdot x(t)$ , dimana  $x(t) = \begin{cases} 1, & |t| < \pi \\ 0, & |t| > \pi \end{cases}$
- Kita tahu bahwa  $x(t) \xrightarrow{FT} X(j\Omega) = \frac{2}{\Omega} \sin(\Omega\pi)$ .
- Sifat Freq-shift:  $e^{j10t} x(t) \xrightarrow{FT} X(j(\Omega - 10))$ .
- Diperoleh:  $z(t) \xrightarrow{FT} Z(j\Omega) = \frac{2}{\Omega - 10} \sin((\Omega - 10)\pi)$ .



# Sifat Perkalian (1)

- Bila  $x(t)$  dan  $z(t)$  adalah tidak periodik.

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\alpha) e^{j\alpha t} d\alpha$$

- dan

$$z(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} Z(j\beta) e^{j\beta t} d\beta$$

$$y(t) = x(t)z(t) = \frac{1}{(2\pi)^2} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\alpha) Z(j\beta) e^{j(\alpha+\beta)t} d\alpha d\beta$$

## Sifat Perkalian (2)

- Perubahan variabel  $\beta = \Omega - \alpha$  untuk mendapatkan

$$y(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\alpha) Z(j(\Omega - \alpha)) d\alpha \right] e^{j\Omega t} d\omega$$

$$y(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \frac{1}{2\pi} X(j\Omega) * Z(j\Omega) \right] e^{j\Omega t} d\Omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} Y(j\Omega) e^{j\Omega t} d\Omega$$

- Diperoleh

$$y(t) = x(t)z(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} Y(j\Omega) = \frac{1}{2\pi} X(j\Omega) * Z(j\Omega)$$

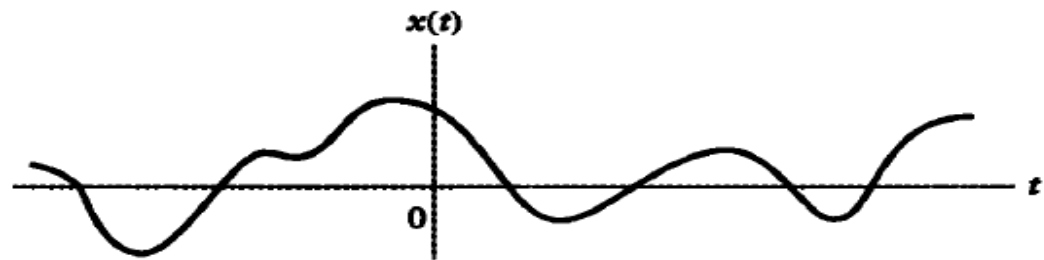
- Dimana

$$X(j\Omega) * Z(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} X(j\alpha) Z(j\beta) d\alpha$$

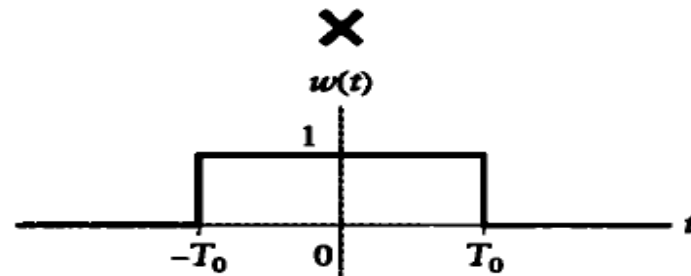
# Sifat Perkalian (3)

- Sifat perkalian memungkinkan kita untuk mempelajari pemotongan sinyal di-kawasan waktu, dan akibatnya di-kawasan frekuensi.
- Proses pemotongan sinyal disebut “windowing”.

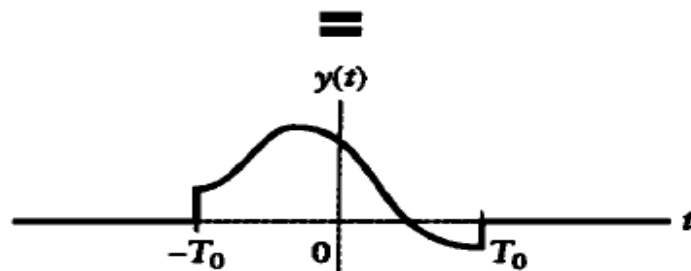
- Signal  $x(t)$ .



- Fungsi “Window”  $w(t)$  adalah “rectangular window”



- Sinyal ter”window”  
 $y(t) = x(t)w(t)$ .



# Sifat Perkalian (4)

- Contoh:

- $x(t) \xrightarrow{FT} X(j\Omega)$

- $w(t)$  adalah rectangular window.

$$w(t) \xrightarrow{FT} W(j\Omega)$$

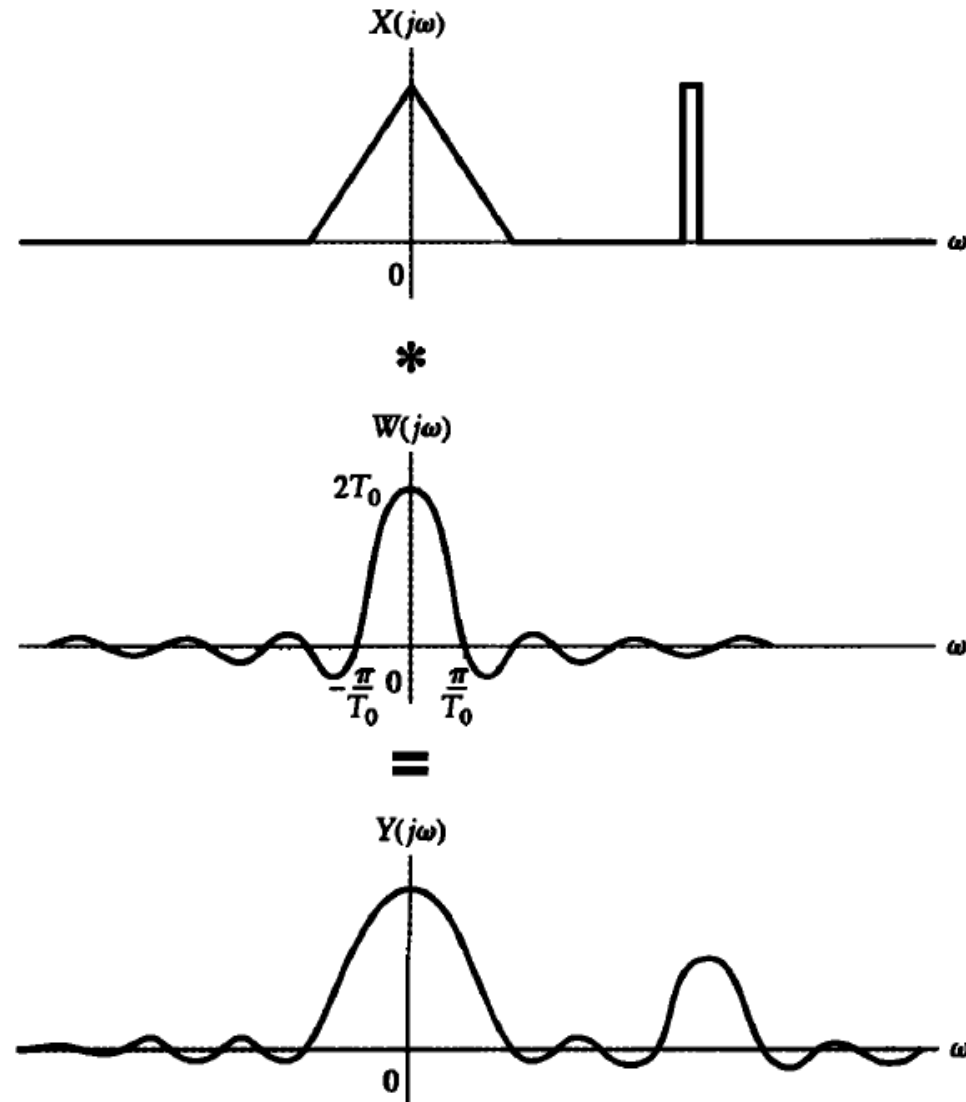
$$W(j\Omega) = \frac{2}{\Omega} \sin(\Omega T_0)$$

- Sinyal ter"window"

$$y(t) = x(t)w(t).$$

$$y(t) \xrightarrow{FT} Y(j\Omega)$$

$$Y(j\omega) = \frac{1}{2\pi} X(j\Omega) * W(j\Omega)$$



# Sifat Penskalaan (1)

- Bila  $z(t) = x(at)$ , dimana  $a$  adalah konstanta, maka:

$$Z(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} z(t)e^{-j\Omega t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} x(at)e^{-j\Omega t} dt$$

- Ubah variabel  $\tau = at$ , untuk mendapatkan

$$Z(j\Omega) = \begin{cases} \left(\frac{1}{a}\right) \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)e^{-j\left(\frac{\Omega}{a}\right)\tau} d\tau, & a > 0 \\ \left(\frac{1}{a}\right) \int_{\infty}^{-\infty} x(\tau)e^{-j\left(\frac{\Omega}{a}\right)\tau} d\tau, & a < 0 \end{cases}$$

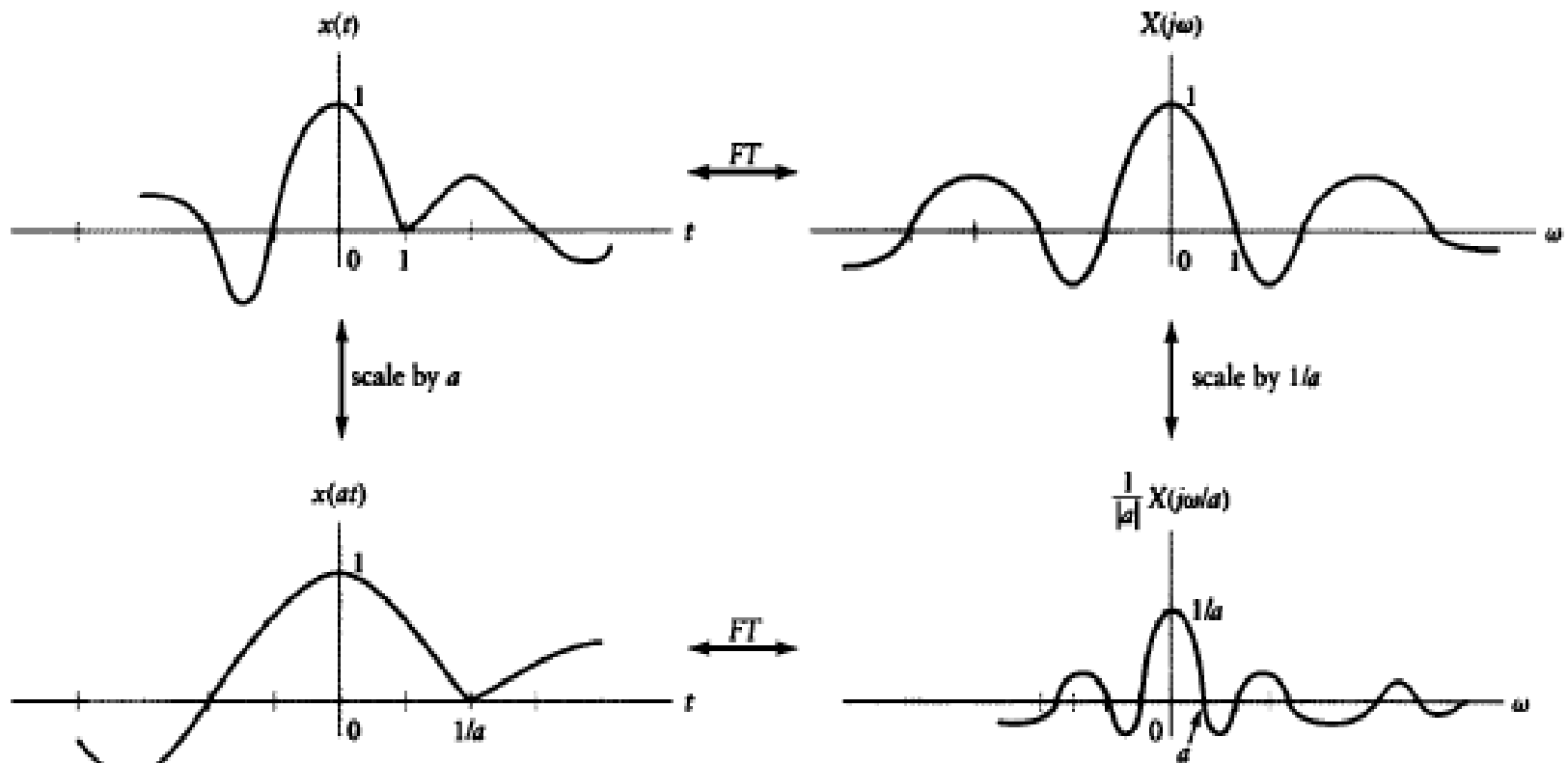
- Dua integral digabung

$$Z(j\Omega) = \left(\frac{1}{|a|}\right) \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)e^{-j\left(\frac{\Omega}{a}\right)\tau} d\tau$$

## Sifat Penskalaan (2)

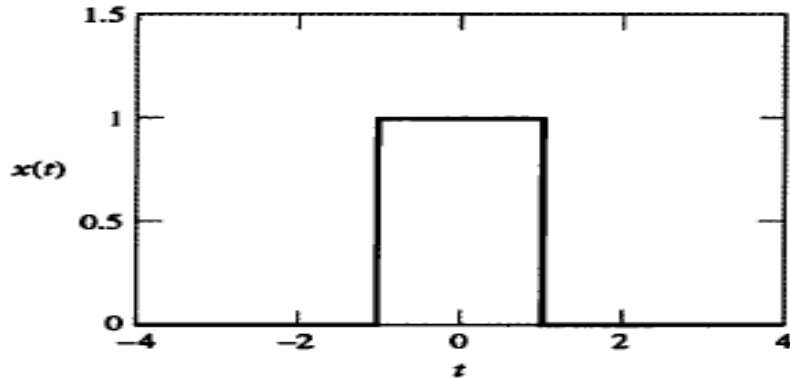
$$z(t) = x(at) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \left( \frac{1}{|a|} \right) X \left( j \frac{\Omega}{a} \right)$$

- Asumsi bahwa  $0 < a < 1$  adalah konstanta.

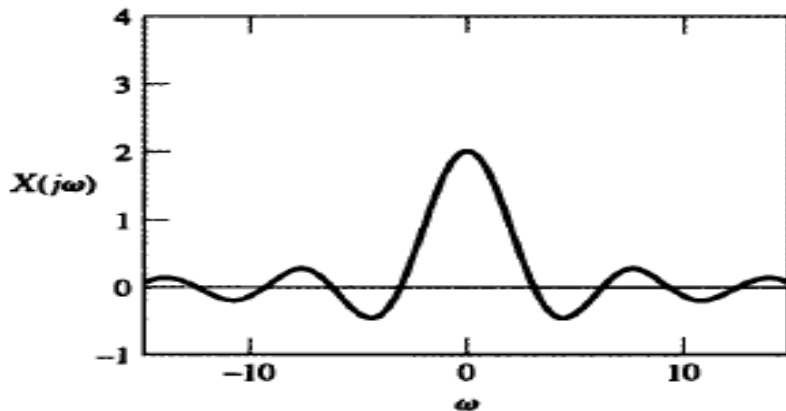


## Sifat Penskalaan (2)

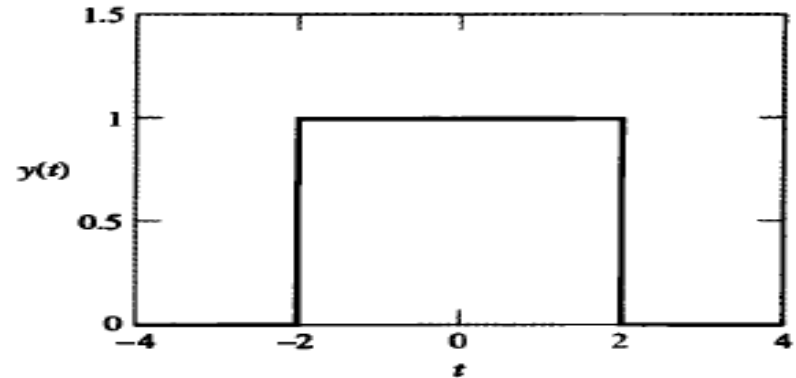
- $x(t) = \begin{cases} 1, & |t| < 1 \\ 0, & |t| > 1 \end{cases}$



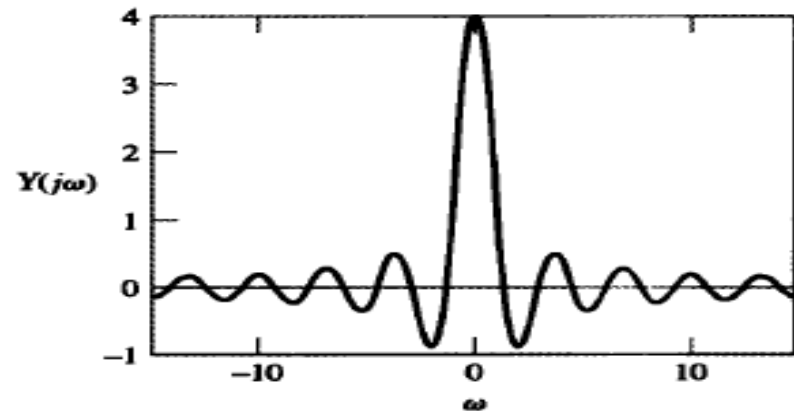
- $X(j\Omega) = \frac{2}{\Omega} \sin(\Omega)$



$$y(t) = \begin{cases} 1, & |t| < 2 \\ 0, & |t| > 2 \end{cases} = x\left(\frac{t}{2}\right)$$



$$Y(j\omega) = 2X(j2\Omega) = \frac{2}{\Omega} \sin(2\Omega)$$



# Hubungan Parseval (1)

- Hubungan Parseval menyatakan bahwa energi atau daya sinyal di-kawasan waktu adalah sama dengan energi atau daya di-kawasan frekuensi.
- Energy didalam sinyal tidak periodik kawasan waktu kontinyu:

$$E_x = \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \int_{-\infty}^{\infty} x(t)x^*(t) dt$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\Omega)e^{j\Omega t} d\Omega \Rightarrow x^*(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X^*(j\Omega)e^{-j\Omega t} d\omega$$

$$E_x = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) \left[ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X^*(j\Omega)e^{-j\Omega t} d\Omega \right] dt$$

$$E_x = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X^*(j\Omega) \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{j\Omega t} dt \right\} d\Omega$$



## Hubungan Parseval (2)

$$E_x = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X^*(j\Omega)X(j\Omega)d\Omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |X(j\Omega)|^2 d\Omega$$

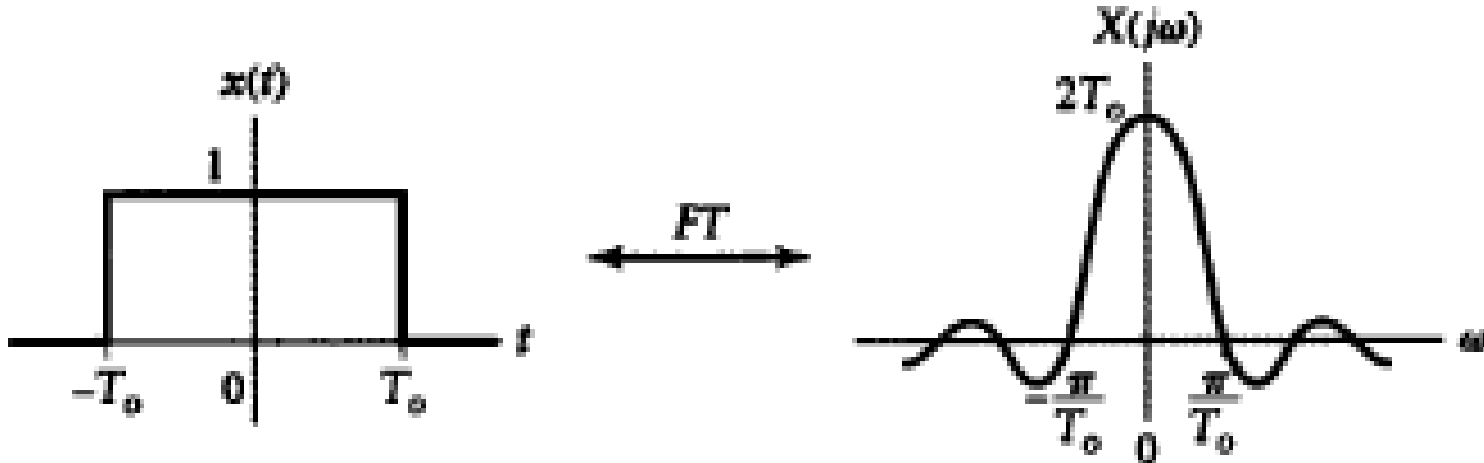
- Kesimpulan:

$$E_x = \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |X(j\Omega)|^2 d\Omega$$

- Energi representasi sinyal di-kawasan waktu sama dengan energi representasi sinyal di-kawasan frekuensi, di-normalisasi terhadap  $2\pi$ .
- Besaran  $|X(j\Omega)|^2$  yang digambarkan sebagai fungsi  $\Omega$  disebut “**energy spectrum**” sinyal.

# Perkalian “Time-Bandwidth” (1)

$$x(t) = \begin{cases} 1, & |t| \leq T_0 \\ 0 & |t| > T_0 \end{cases} \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} X(j\Omega) = \frac{2\sin(\Omega T_0)}{\Omega}$$

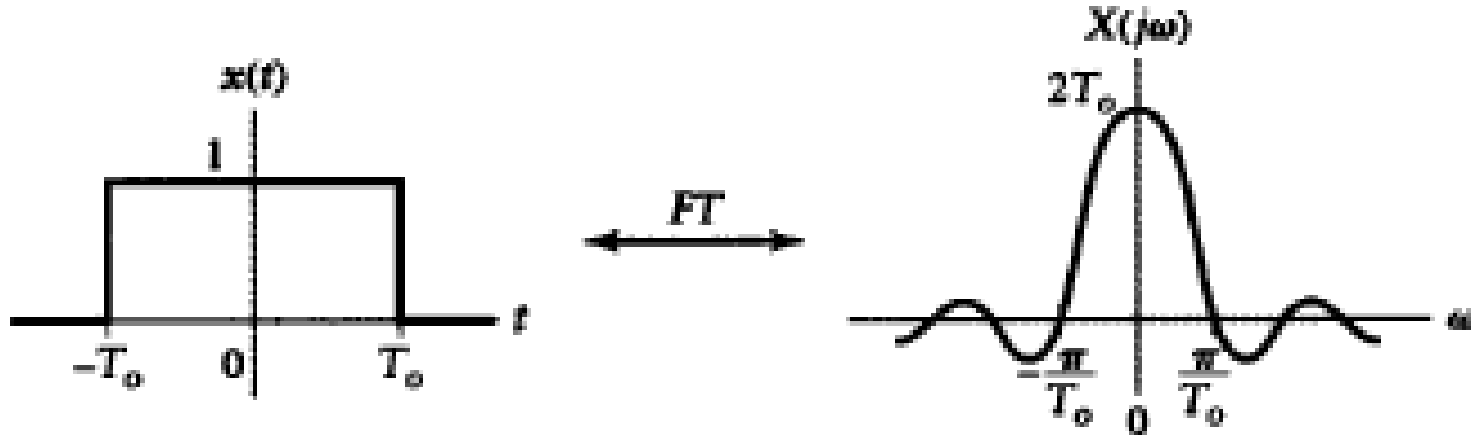


- Durasi efektif sinyal  $x(t)$ :

$$T_d = \sqrt{\frac{\int_{-\infty}^{\infty} t^2 |x(t)|^2 dt}{\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt}}$$

## Perkalian “Time-Bandwidth” (2)

$$x(t) = \begin{cases} 1, & |t| \leq T_0 \\ 0 & |t| > T_0 \end{cases} \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} X(j\Omega) = \frac{2\sin(\Omega T_0)}{\Omega}$$

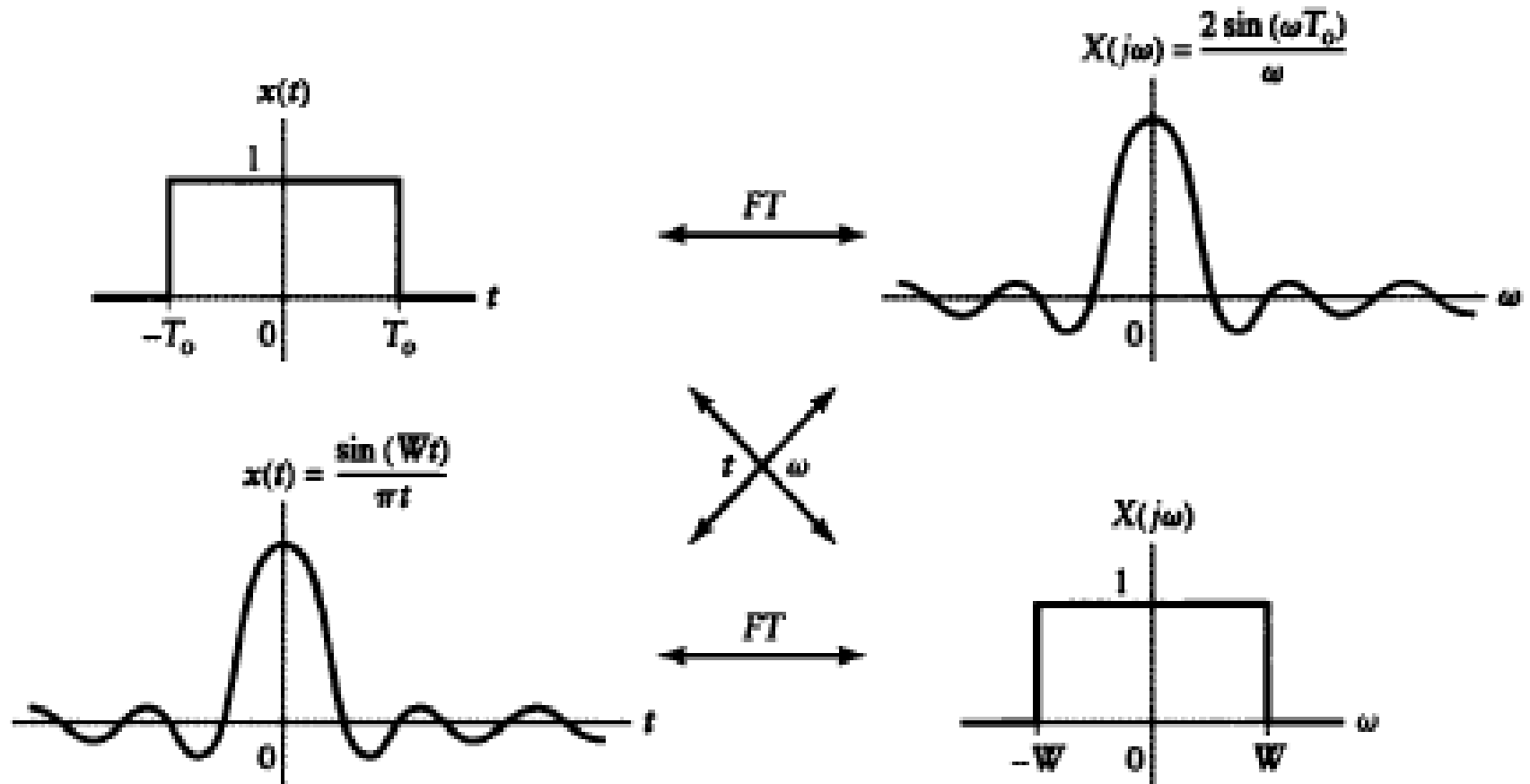


- Bandwidth  $x(t)$ :

$$B_w = \sqrt{\frac{\int_{-\infty}^{\infty} \Omega^2 |X(j\Omega)|^2 d\Omega}{\int_{-\infty}^{\infty} |X(j\Omega)|^2 d\Omega}}$$
$$T_d B_w \geq \frac{1}{2}$$

# Dualitas (1)

- Pulsa rectangular di-kawasan waktu atau di-kawasan frekuensi berhubungan dengan fungsi sinc di-kawasan frekuensi atau di-kawasan waktu:



## Dualitas (2)

- Impuls di-kawasan waktu ber-transformasi ke frekuensi konstan, sedangkan konstanta di-kawasan waktu ber-transformasi ke impuls di-kawasan frekuensi.

$$\delta(t) \stackrel{TF}{\Leftrightarrow} 1 \quad \text{dan} \quad 1 \stackrel{TF}{\Leftrightarrow} 2\pi\delta(\Omega)$$

- Konvolusi di-satu kawasan berhubungan dengan modulasi di-kawasan lain.

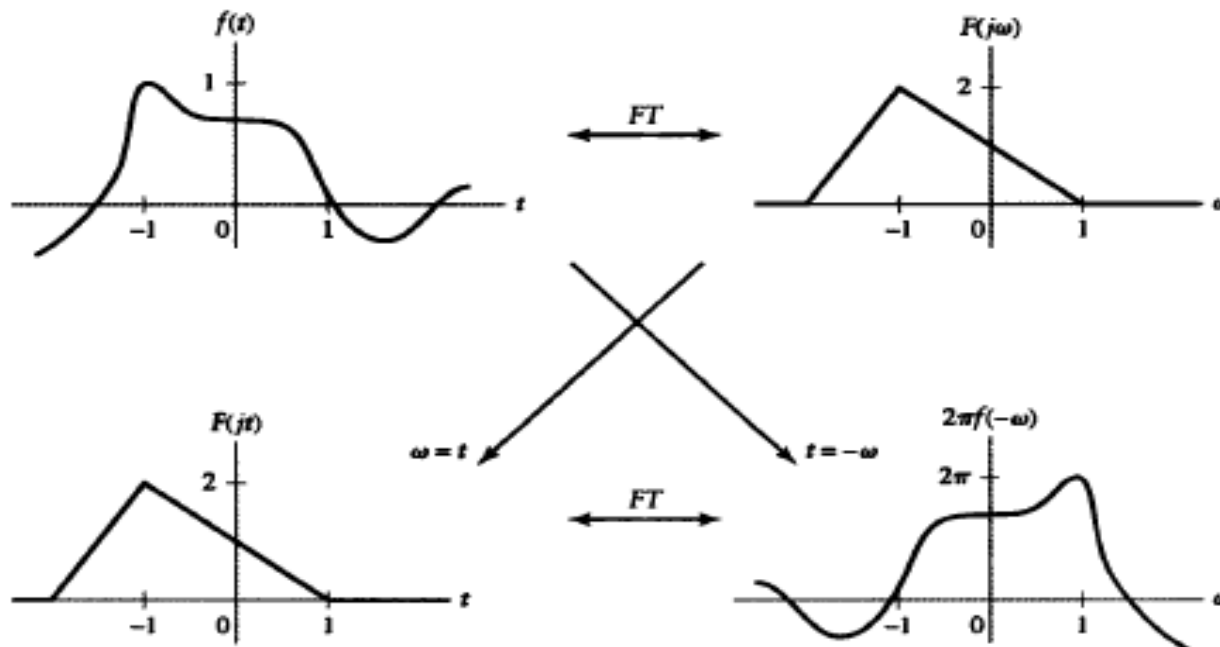
$$x(t) * y(t) \stackrel{TF}{\Leftrightarrow} X(j\Omega)Y(j\Omega) \quad \text{dan} \quad x(t)y(t) \stackrel{TF}{\Leftrightarrow} \frac{1}{2\pi} X(j\Omega) * Y(j\Omega)$$

- Differensiasi di-satu kawasan berhubungan dengan perkalian oleh variabel bebas di-kawasan lain.

$$\frac{d}{dt} x(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} j\Omega X(j\Omega) \quad \text{dan} \quad -jtx(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \frac{d}{d\Omega} X(j\Omega)$$

# Sifat Dualitas Transformasi Fourier

- $x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\Omega) e^{j\Omega t} d\Omega$  dan  $X(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\Omega t} dt$ .
- Bila ada pasangan TF:  $f(t) \xleftrightarrow{TF} F(j\Omega)$ ,  
maka kita dapat menukar waktu dan frekuensi untuk mendapatkan pasangan TF baru:  $F(jt) \xleftrightarrow{FT} 2\pi f(-\omega)$ .



# TF Invers (1)

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\Omega) e^{j\Omega t} d\Omega \quad (4.1)$$

dimana

$$X(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\Omega t} dt \quad (4.2)$$

- Pasangan TF  $x(t) \xleftrightarrow{FT} X(j\Omega)$

$$X(j\Omega) = \frac{b_M(j\Omega)^M + \dots + b_1(j\Omega) + b_0}{(j\Omega)^N + a_{N-1}(j\Omega)^{N-1} + \dots + a_1(j\Omega) + a_0} = \frac{B(j\Omega)}{A(j\Omega)}$$

## TF Invers (2)

- Menentukan TF invers dengan memakai ekspansi pecahan parsial.
- Dengan asumsi bahwa  $M < N$ .
- Bila  $M \geq N$ , maka kita dapat memakai “long division” untuk menyatakan  $X(j\Omega)$  dalam bentuk:

$$X(j\Omega) = \sum_{k=0}^{M-N} f_k(j\Omega)^k + \frac{\tilde{B}(j\Omega)}{A(j\Omega)}$$

- Derajat  $\tilde{B}(j\Omega)$  lebih kecil satu daripada derajat  $A(j\Omega)$ , maka ekspansi pecahan parsial dapat dipakai untuk menentukan TF invers dari  $\frac{\tilde{B}(j\Omega)}{A(j\Omega)}$ .
- $A(j\Omega) = (j\Omega)^N + a_{N-1}(j\Omega)^{N-1} + \dots + a_1(j\Omega) + a_0$ .
- Akar-akar  $A(j\Omega)$  adalah  $d_k$ ,  $k = 1, 2, \dots, N$ .



## TF Invers (3)

- Akar-akar dapat diperoleh dari:  $v^N + a_{N-1}v^{N-1} + \dots + a_1v + a_0 = 0$ .
- Maka

$$X(j\Omega) = \frac{\sum_{k=0}^M b_k (j\Omega)^k}{\prod_{k=1}^N (j\Omega - d_k)}$$

- Dengan asumsi bahwa akar-akar berbeda,

$$X(j\Omega) = \sum_{k=1}^N \frac{C_k}{j\Omega - d_k}$$

- Dimana koefisien-koefisien  $C_k, k = 1, 2, \dots, N$ , ditentukan dengan menyelesaikan persamaan linier sistem atau dengan methoda residu.
- Diperoleh:  $e^{dt}u(t) \stackrel{FT}{\Leftrightarrow} \frac{1}{j\Omega - d}$  untuk  $d < 0$ .
- Pasangan ini juga berlaku bila  $d$  adalah kompleks, dengan catatan bahwa  $\text{Re}\{d\} < 0$ .

# Contoh TF invers (1)

- Respos frekuensi:

$$H(j\Omega) = \frac{1}{(j\Omega)^2 + 25.000j\Omega + 100.000}$$

- Dapatkan respons impuls  $h(t)$ .
- Mendapatkan  $h(t)$  dengan cara ekspansi pecahan parsial.

$$H(j\Omega) = \frac{1}{(j\Omega + 20.000)(j\Omega + 5.000)}$$

- Akar-akar penyebut adalah  $d_1 = -20.000$ , dan  $d_2 = -5.000$ .

$$\frac{1}{(j\Omega + 20.000)(j\Omega + 5.000)} = \frac{C_1}{j\Omega + 20.000} + \frac{C_2}{j\Omega + 5.000}$$

- Perhitungan koefisien:

$$C_1 = \frac{(j\Omega + 20.000)}{(j\Omega + 20.000)(j\Omega + 5.000)} \Big|_{j\Omega = -20.000} = -\frac{1}{15.000}$$

## Contoh TF invers (2)

$$C_2 = \frac{(j\Omega + 5.000)}{(j\Omega + 20.000)(j\Omega + 5.000)} \Big|_{j\Omega = -5.000} = \frac{1}{15.000}$$

- Diperoleh:

$$H(j\Omega) = \frac{-1/15.000}{j\Omega + 20.000} + \frac{1/15.000}{j\Omega + 5.000}$$

- Sehingga respons impuls:

$$h(t) = \frac{1}{15.000} (e^{-5.000t} - e^{-20.000t})u(t)$$

# Persamaan Differensial Linier Koefisien Konstan (1)

- PDLKK:

$$\sum_{k=0}^N a_k \frac{d^k}{dt^k} y(t) = \sum_{k=0}^M b_k \frac{d^k}{dt^k} x(t)$$

- Dilakukan TF terhadap 2 sisi:

$$\sum_{k=0}^N a_k (j\Omega)^k Y(j\Omega) = \sum_{k=0}^M b_k (j\Omega)^k X(j\Omega)$$

- Rasio:

$$\frac{Y(j\Omega)}{X(j\Omega)} = \frac{\sum_{k=0}^M b_k (j\Omega)^k}{\sum_{k=0}^N a_k (j\Omega)^k} = H(j\Omega)$$

# Persamaan Differensial Linier Koefisien Konstan (2)

- Respons frekuensi:

$$H(j\Omega) = \frac{\sum_{k=0}^M b_k (j\Omega)^k}{\sum_{k=0}^N a_k (j\Omega)^k}$$

- Contoh:
- PDLKK sebuah SLWK-TBTW

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt}y(t) + ay(t) &= x(t) \\ j\Omega Y(j\Omega) + aY(j\Omega) &= X(j\Omega)\end{aligned}$$

- Respons frekuensi:

$$\begin{aligned}H(j\Omega) &= \frac{Y(j\Omega)}{X(j\Omega)} = \frac{1}{j\Omega + a} \\ H(j\Omega) &= \frac{1}{j\Omega + a} \Rightarrow h(t) = e^{-at}u(t)\end{aligned}$$

# Menghubungkan TF ke DF (1)

- Representasi DF sinyal periodik  $x(t)$  adalah:

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} X[k] e^{jk\Omega_0 t}$$

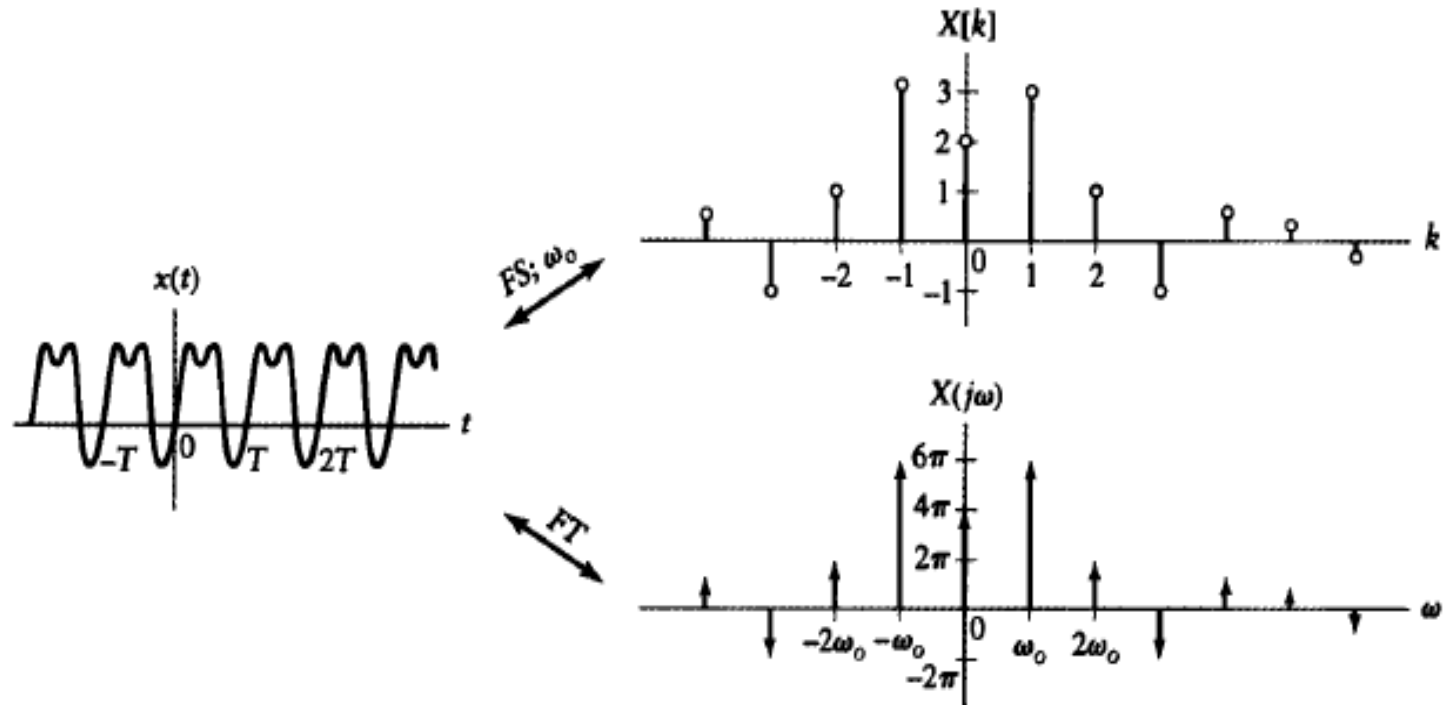
- dimana  $\Omega_0$  adalah frekuensi fundamental  $x(t)$ .
- Ingat bahwa  $1 \xLeftrightarrow{FT} 2\pi\delta(\Omega)$ .
- Sifat pergeseran frekuensi:  $e^{j\gamma t} x(t) \xLeftrightarrow{FT} X(j(\Omega - \gamma))$ .
- Diperoleh  $e^{jk\Omega_0 t} \xLeftrightarrow{FT} 2\pi\delta(\Omega - k\Omega_0)$

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} X[k] e^{jk\Omega_0 t} \xLeftrightarrow{FT} X(j\Omega) = 2\pi \sum_{k=-\infty}^{\infty} X[k] \delta(\Omega - k\Omega_0)$$

- TF sinyal periodik adalah deretan impuls-impuls yang terpisah dengan jarak frekuensi fundamental  $\Omega_0$

# Menghubungkan TF ke DF (2)

- Representasi DF dan TF sinyal periodik waktu kontinyu



- Impuls ke- $k$  mempunyai “strength”  $2\pi X[k]$ , dimana  $X[k]$  adalah koefisien DF ke- $k$ .
- Bentuk  $X(j\Omega)$  identik dengan bentuk  $X[k]$ .

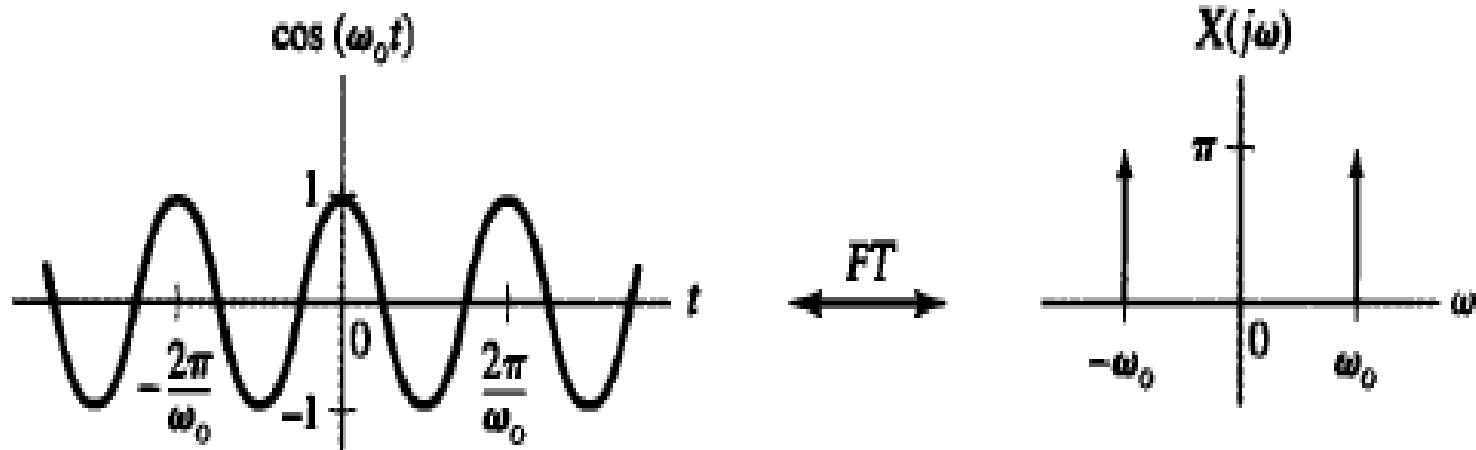
# TF Cosinus

- $x(t) = \cos(\Omega_0 t) = \frac{1}{2} e^{j\Omega_0 t} + \frac{1}{2} e^{-j\Omega_0 t}.$

- $\cos(\Omega_0 t) \xleftrightarrow{FS; \Omega_0} X[k] = \begin{cases} \frac{1}{2}, & k = \pm 1 \\ 0, & k \neq \pm 1 \end{cases}$

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} X[k] e^{jk\Omega_0 t} \xleftrightarrow{FT} X(j\Omega) = 2\pi \sum_{k=-\infty}^{\infty} X[k] \delta(\Omega - k\Omega_0)$$

- Diperoleh  $\cos(\Omega_0 t) \xleftrightarrow{FT} \pi\delta(\Omega - \Omega_0) + \pi\delta(\Omega + \Omega_0).$





# TF Deretan Impuls Satuan

- Deretan Impuls

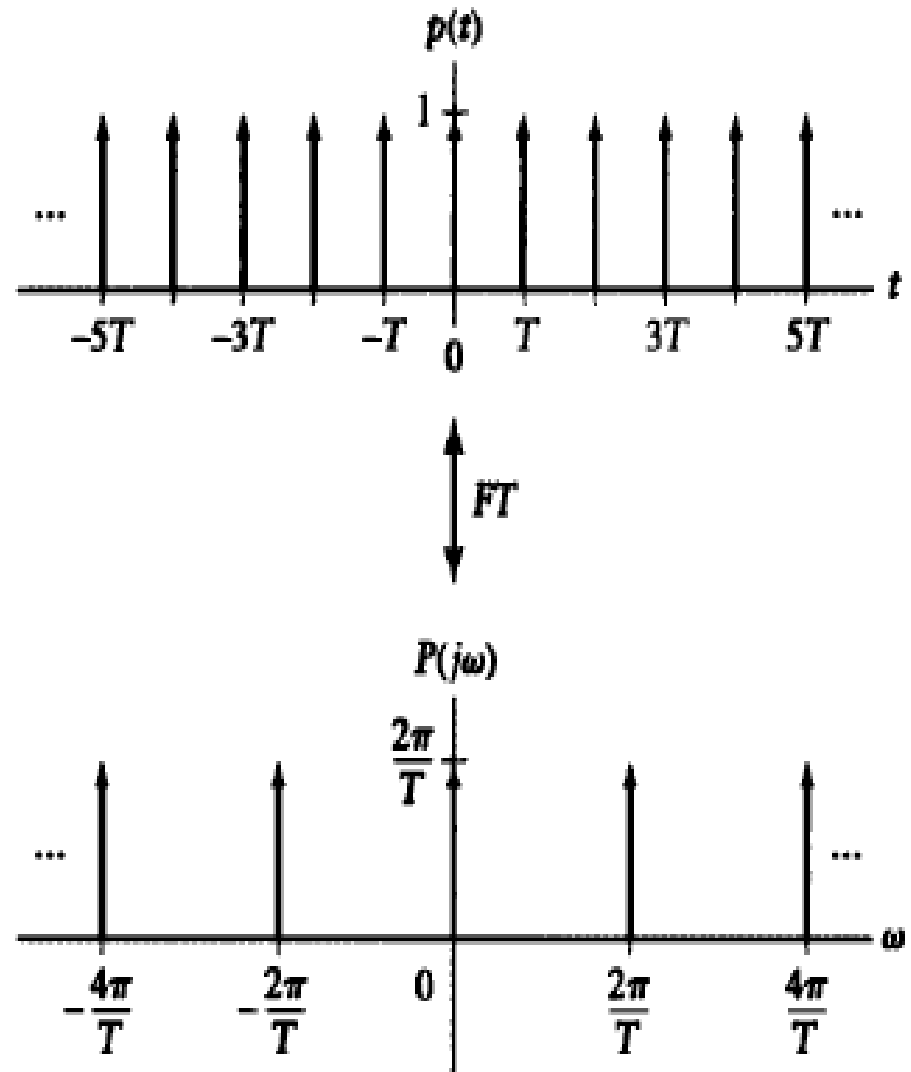
$$p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)$$

- $p(t)$  adalah periodik dengan perioda fundamental  $T$ ,  $\Omega_0 = \frac{2\pi}{T}$

$$P[k] = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \delta(t) e^{-jk\Omega_0 t} dt$$

$$P[k] = \frac{1}{T}$$

$$P(j\Omega) = \frac{2\pi}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\Omega - k\Omega_0)$$



# Konvolusi Sinyal Periodik dan Tidak Periodik (1)

- Konvolusi dikawasan  $t \Leftrightarrow$  Perkalian dikawasan  $\Omega$ .

$$y(t) = x(t) * h(t) \xLeftrightarrow{FT} Y(j\Omega) = X(j\Omega)H(j\Omega)$$

- TF sinyal periodik:

$$x(t) \xLeftrightarrow{FT} X(j\Omega) = 2\pi \sum_{k=-\infty}^{\infty} X[k] \delta(\Omega - k\Omega_0)$$

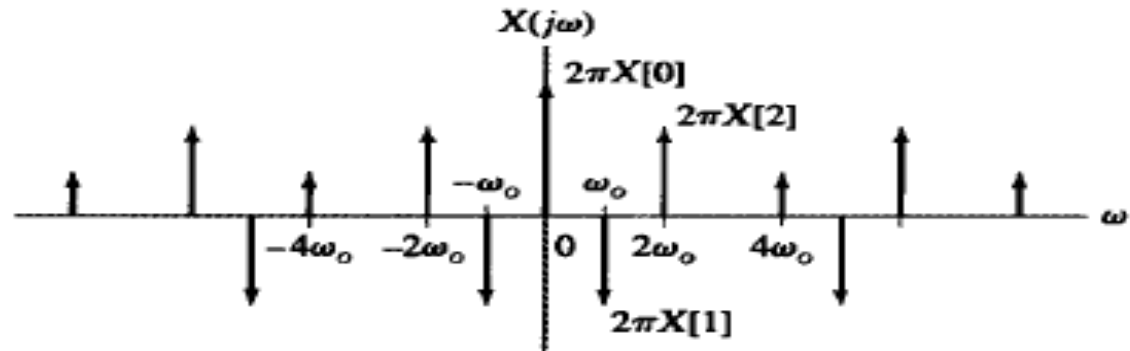
$$y(t) = x(t) * h(t) \xLeftrightarrow{FT} Y(j\Omega) = 2\pi \sum_{k=-\infty}^{\infty} X[k] \delta(\Omega - k\Omega_0) H(j\Omega)$$

- Sifat pergeseran (waktu) impuls

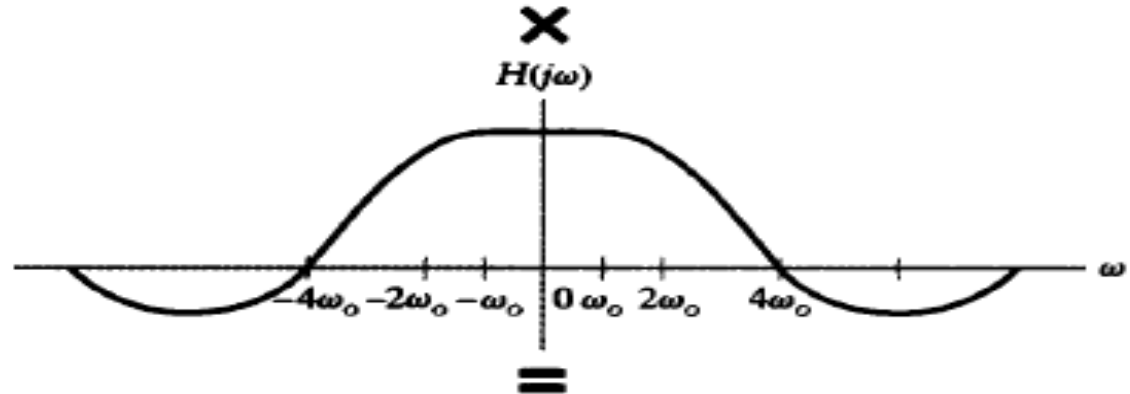
$$y(t) = x(t) * h(t) \xLeftrightarrow{FT} Y(j\Omega) = 2\pi \sum_{k=-\infty}^{\infty} H(jk\Omega_0) X[k] \delta(\Omega - k\Omega_0)$$

# Konvolusi Sinyal Periodik dan Tidak Periodik (2)

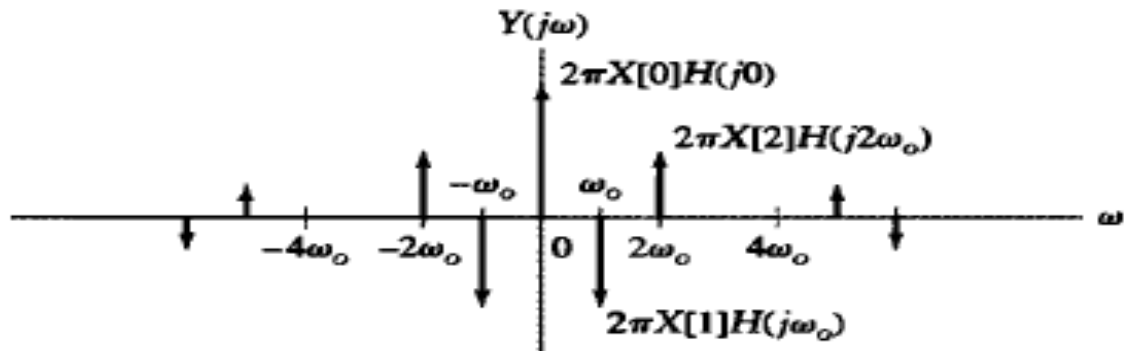
- $X(j\Omega)$



- $H(j\Omega)$

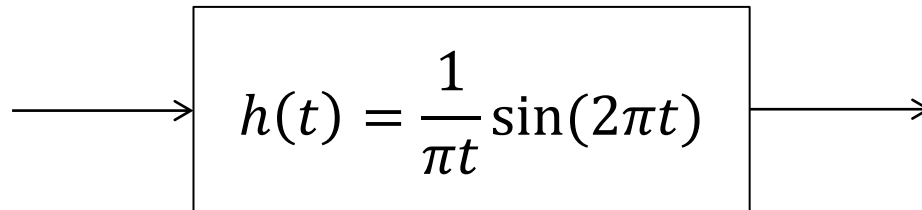
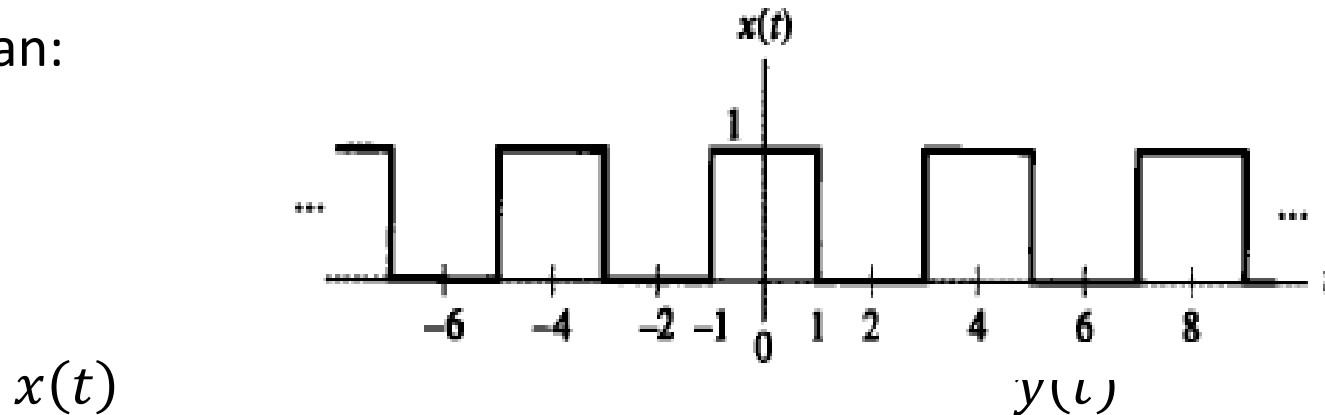


- $Y(j\Omega)$



# SLTBTW Dengan Masukan Periodik (1)

- Masukan:



- $$h(t) \xleftrightarrow{FT} H(j\Omega) = \begin{cases} 1, & |\Omega| \leq \pi \\ 0, & |\Omega| > \pi \end{cases}$$

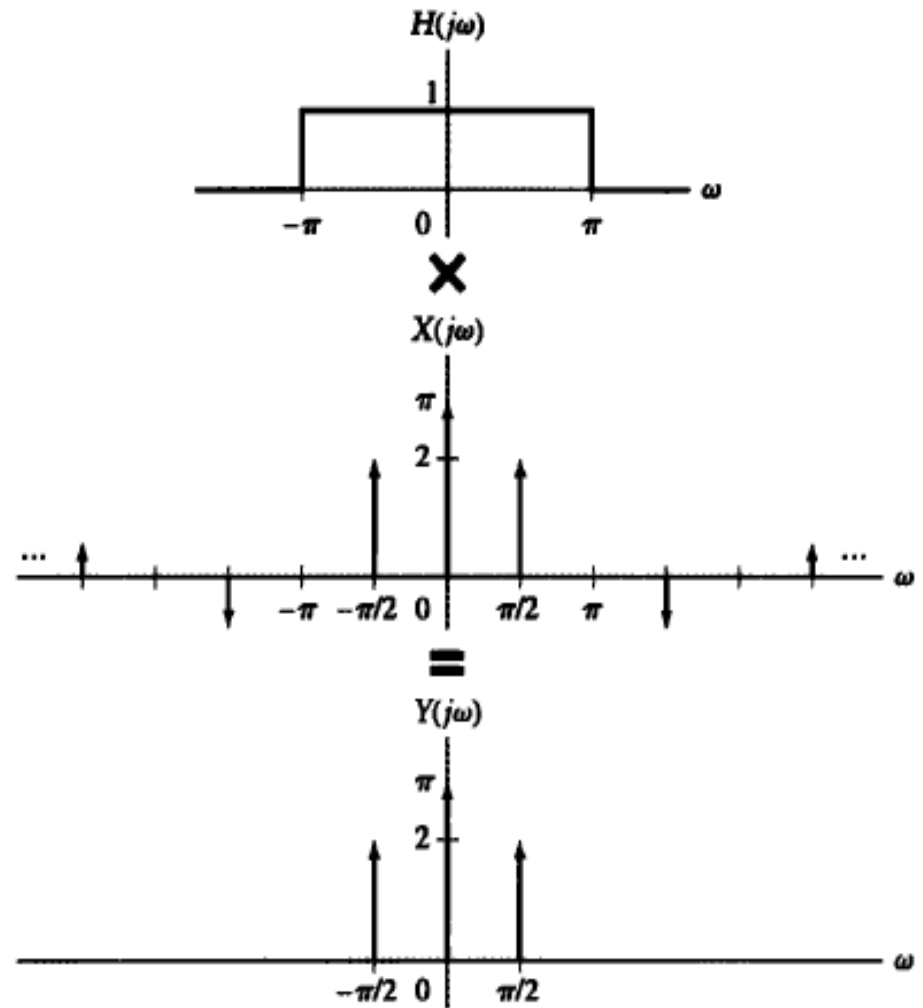
$$X(j\Omega) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \frac{2\sin(k\frac{\pi}{2})}{k} \delta\left(\Omega - k\frac{\pi}{2}\right)$$

# SLTBTW Dengan Masukan Periodik (2)

- $Y(j\Omega) = H(j\Omega)X(j\Omega)$

- $Y(j\Omega) = 2\delta\left(\Omega + \frac{\pi}{2}\right) + \pi\delta(\Omega) + 2\delta\left(\Omega - \frac{\pi}{2}\right)$

- $y(t) = \left(\frac{1}{2}\right) + \left(\frac{2}{\pi}\right) \cos\left(\frac{\pi}{2}t\right)$



# Perkalian Sinyal Periodik dengan Tidak Periodik (1)

- Sifat Perkalian:

$$y(t) = g(t)x(t) \xleftrightarrow{FT} Y(j\omega) = \frac{1}{2\pi} G(j\Omega) * X(j\Omega)$$

- $x(t)$  adalah sinyal periodik

$$y(t) = g(t)x(t) \xleftrightarrow{FT} Y(j\Omega) = G(j\Omega) * \sum_{k=-\infty}^{\infty} X[k]\delta(\Omega - k\Omega_0)$$

- Sifat pergeseran impuls

$$y(t) = g(t)x(t) \xleftrightarrow{FT} Y(j\Omega) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} X[k]G(j(\Omega - k\Omega_0))$$

- Lihat ref 1, hal 351.

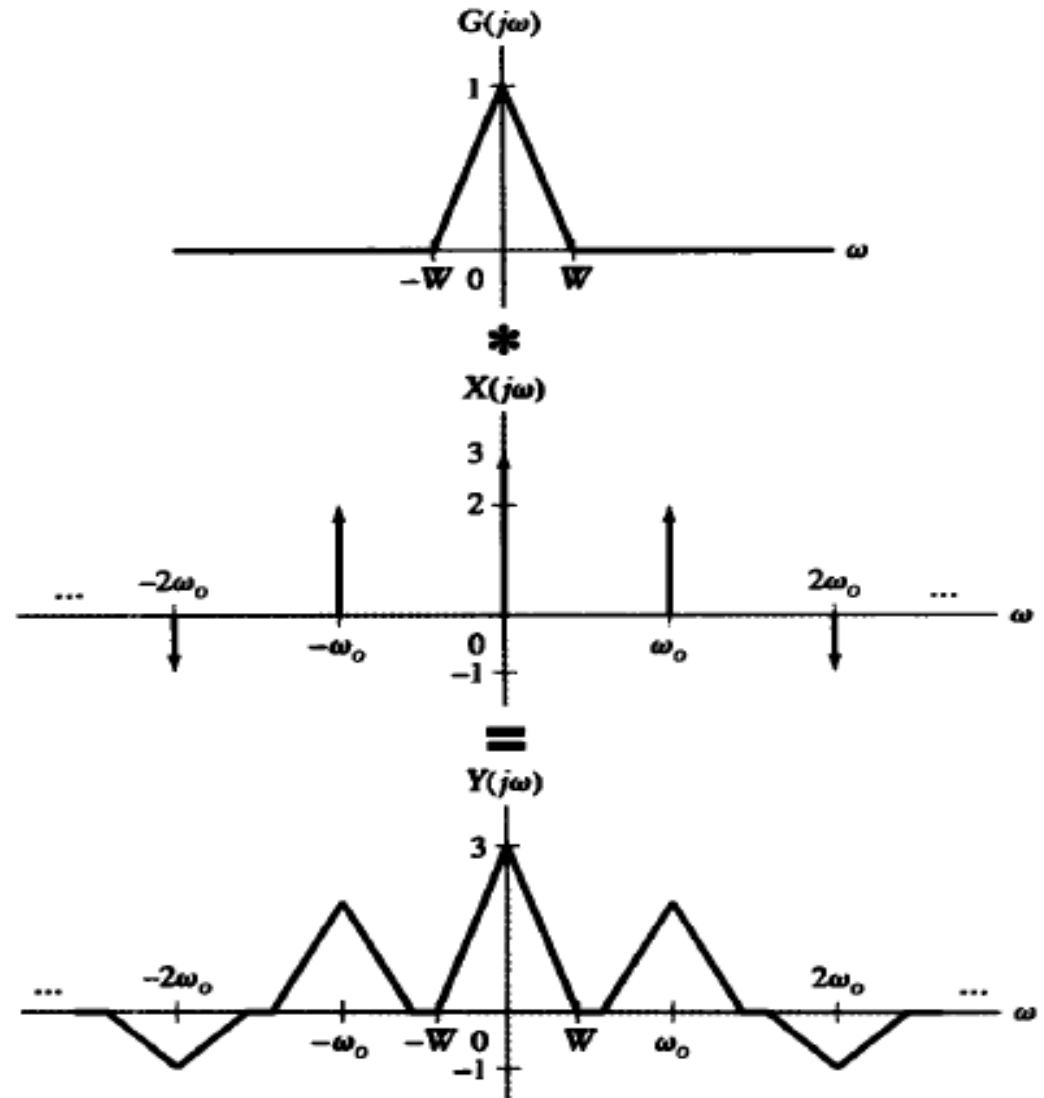
# Perkalian Sinyal Periodik dengan Tidak Periodik (2)

- $g(t) \xrightarrow{TF} G(j\Omega)$

- $x(t) \xrightarrow{TF} X(j\Omega)$

$$y(t) = g(t)x(t) \xrightarrow{TF} Y(j\Omega)$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} X[k]G(j(\Omega - k\Omega_0))$$



# Hubungan Antara DF dengan TF (1)

- Bila  $x(t)$  mempunyai durasi  $T_0$ :  $x(t) = 0$ ,  $t < 0$  atau  $t \geq T_0$ .
- Buat sinyal periodik:

$$\tilde{x}(t) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(t + mT)$$

dimana  $T \geq T_0$  dengan cara membuat  $x(t)$  periodik.

- Koefisien DF  $\tilde{x}(t)$ :

$$\tilde{X}[k] = \frac{1}{T} \int_0^T \tilde{x}(t) e^{-jk\Omega_0 t} dt$$
$$\tilde{X}[k] = \frac{1}{T} \int_0^{T_0} x(t) e^{-jk\Omega_0 t} dt$$

- Lihat ref 1, hal 395.



## Hubungan Antara DF dengan TF (2)

- TF  $x(t)$ :

$$X(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{-j\Omega t} dt = \int_0^{T_0} x(t)e^{-j\Omega t} dt$$

- Kesimpulan:

$$\tilde{X}[k] = \frac{1}{T} X(j\Omega) \Big|_{\Omega=k\Omega_0}$$

- Koefisien DF adalah cuplikan-cuplikan TF, dinormalisasi terhadap  $T$ .

# Alphabet Greek

A	$\alpha$	Alpha		I	$\iota$	Iota		P	$\rho$	Rho
B	$\beta$	Beta		K	$\kappa$	Kappa		$\Sigma$	$\sigma$	Sigma
$\Gamma$	$\gamma$	Gamma		$\Lambda$	$\lambda$	Lambda		T	$\tau$	Tau
$\Delta$	$\delta$	Delta		M	$\mu$	Mu		Y	$\upsilon$	Upsilon
E	$\varepsilon$	Epsilon		N	$\nu$	Nu		$\Phi$	$\phi$	Phi
Z	$\zeta$	Zeta		$\Xi$	$\xi$	Xi		X	$\chi$	Chi
H	$\eta$	Eta		O	$\omicron$	Omicron		$\Psi$	$\psi$	Psi
H	$\theta$	Theta		$\Pi$	$\pi$	Pi		$\Omega$	$\omega$	omega

# Tugas Mandiri

1. Signals and Systems; Simon Haykin, Barry Van Veen; 2<sup>nd</sup> edition, John Wiley & Sons, Inc. 2004. Bab 3.
2. Signals and Systems; Hwei P. Hsu; McGraw-Hill, 1995. Bab 5.
3. Signals and Systems; Alan V. Oppenheim, Alan S. Willsky, S. Hamid Nawab; 2<sup>nd</sup> edition, Prentice-Hall, 1997. Bab 4.

- **Bab 4. Transformasi Fourier.**
- **Selesai.**