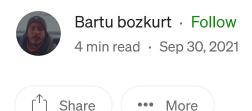
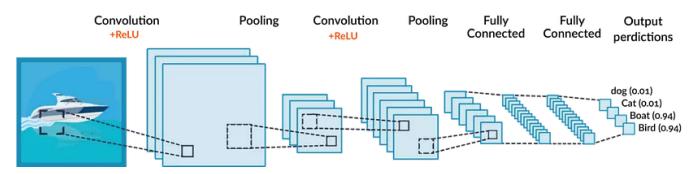
→ Get unlimited access to the best of Medium for less than \$1/week. Become a member

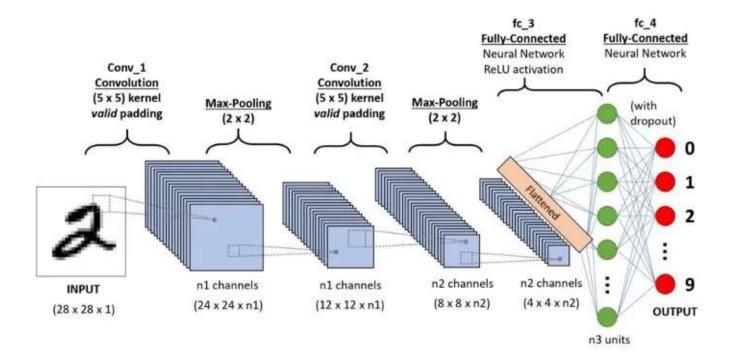


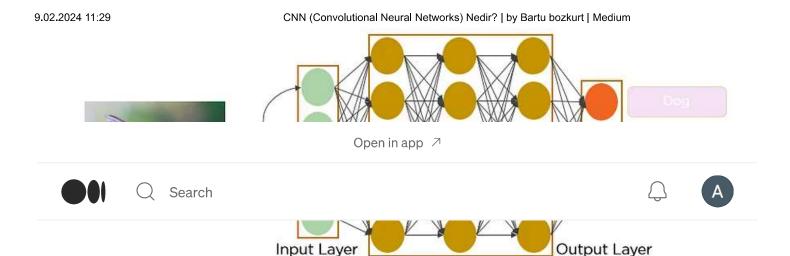
CNN (Convolutional Neural Networks) Nedir?





CNN (Convolutional Neural Networks)





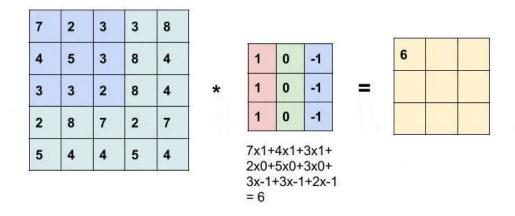
Bu 3 Görsel CNN konusunu çok iyi anlatmaktadır.Lütfen detaylı inceleyip anlamaya çalışın.

Hidden Layers

CNN nedir?

CNN genellikle görüntü işlemede kullanılan ve girdi olarak görselleri alan bir derin öğrenme algoritmasıdır. Farklı operasyonlarla görsellerdeki featureları (özellikleri) yakalayan ve onları sınıflandıran bu algoritma farklı katmanlardan oluşmaktadır. Convolutional Layer, Pooling ve Fully Connected olan bu katmanlardan geçen görsel, farklı işlemlere tabii tutularak derin öğrenme modeline girecek kıvama gelir.

Convolutional Layer(Evrişimsel Katman)



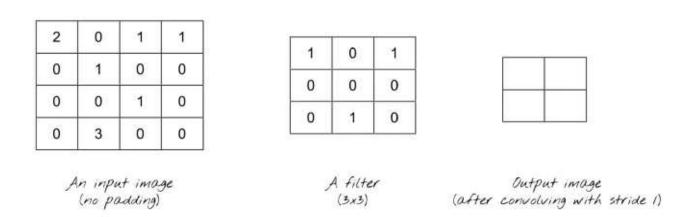
Convolutional (evrişim katmanı) CNN algoritmalarında görüntüyü ele alan ilk katmandır. Bilindiği üzere görseller aslında içlerinde belirli değerler taşıyan piksellerden oluşan matrislerdir. Evrişim katmanında da orijinal görsel boyutlarından daha küçük bir filtre görselin üzerinde gezer ve bu görsellerden belirli özellikleri yakalamaya çalışır.

Yukarıda görüldüğü üzere 3×3'lük bir filtre, 5×5'lik bir görsel üzerinde gezdiriliyor. Çıkan sonuçlar eşitliğin sağ tarafındaki yeni matrisimiz olan feature map üzerine yazılıyor.

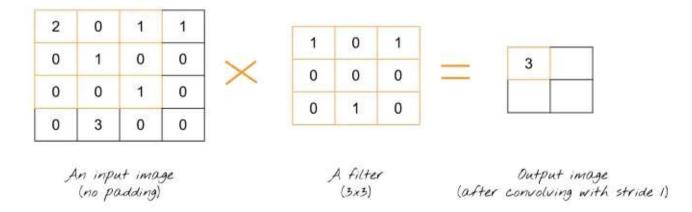
CNN algoritmalarında öğrenilen parametreler bu filtrelerdeki değerlerdir. Model sürekli olarak bu değerleri günceller ve özellikleri daha da iyi tespit etmeye başlar. Bunun dışında bazı bilinen filtrelerle görseller keskinleştirilebilir, blur eklenebilir, kenar tespiti yapılabilir. Bunlar için kullanılan filtreler aşağıdaki gibidir.

Örnek;

2B Evrişim



4x4'lük bir görüntüde 3x3 evrişimsel filtre ile arama yapalım. Bakalım işlemler nasıl çalışıyormuş.



İlk adım görüntüdeki sarı bölgeyi evrişimsel filtre ile çarpmak olacaktır. Bunu matris çarpması olarak düşünmeyin her elemanı karşılık gelen konumdaki eleman ile çarpın. Daha sonra çıktı değeri olan tüm sonuçları toplayın. output ta karşılık gelen yere yazın.

$$(2 * 1) + (0 * 0) + (1 * 1) + (0 * 0) + (1 * 0) + (0 * 0) + (0 * 0) + (0 * 1) + (1 * 0) = 3$$

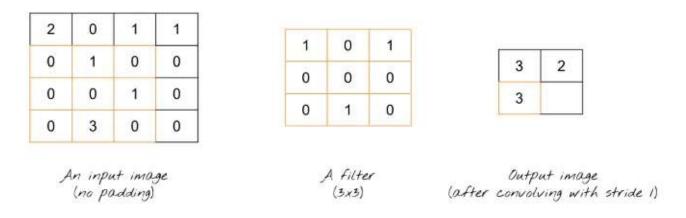
Daha sonra filtrenin konumunu bir sütun taşıyarak aynı işlemleri yapmaya devam et.

0	1	1	1	0	1		
1	0	0	0	0	0	3	2
0	1	0	0	1	0		
3	0	0				-	•

Stride(Adım)

Stride değeri CNN modellerinde parametre olarak değiştirilebilen bir değerdir. Bu değer filtrenin ana görsel üzerinde kaç piksel boyunca kayacağını belirler. Yani filtre sadece bir piksel atlayarak bu işlemi yapar. Stride 2 olsaydı atladığı piksel sayısı artacağından ortaya çıkacak feature map de daha küçük bir hal alacaktı.

Filtreyi yalnızca bir sütun kaydırdığınıza dikkat edin. Filtre görüntü boyunca kayarken adım boyutuna Stride demiştik. Burada adım 1'dir. Üçüncü çıktıyı almak için aynı işlem tekrarlanır. 1'den büyük bir adım boyutu her zaman görüntüyü küçültür. Boyut 1 ise, görüntünün boyutu aynı kalacaktır.



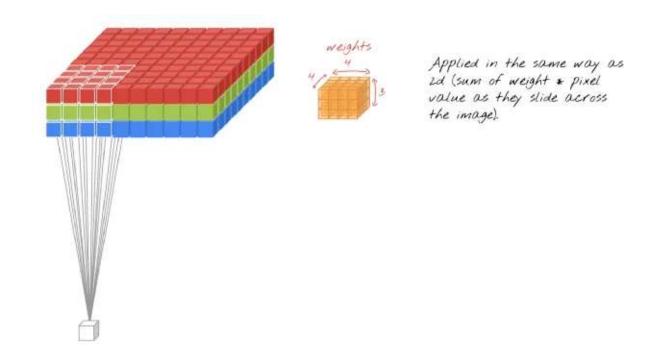
Son olarak;

0	0		1	0	1	120	
-	0	0	0	0	0	3	2
0	31	0	0	1	0	3	1
3	0	0					

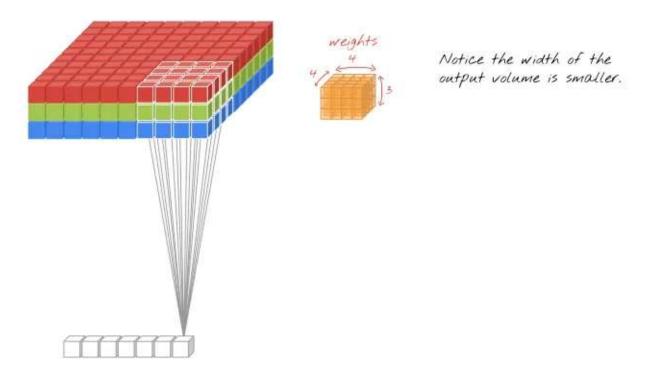
Output görüntüsünün boyutunun input görüntüsünün boyutundan daha küçük olduğunu görüyoruz. Aslında, bu çoğu durumda doğrudur.

3B Evrişim

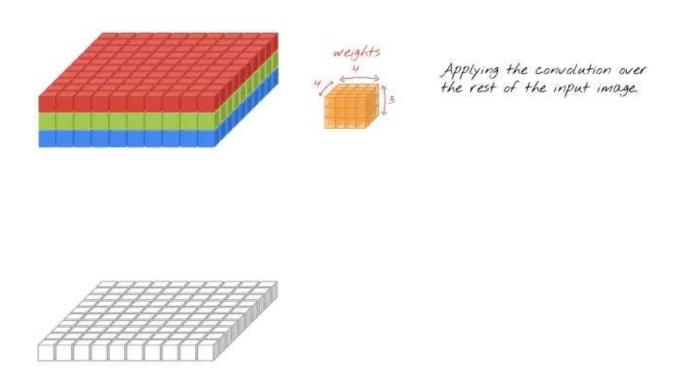
3 Boyut'daki evrişim, 2 Boyut'ta 3 kez yapmanız dışında, 2 Boyut gibidir, çünkü 3 renk kanalı vardır.



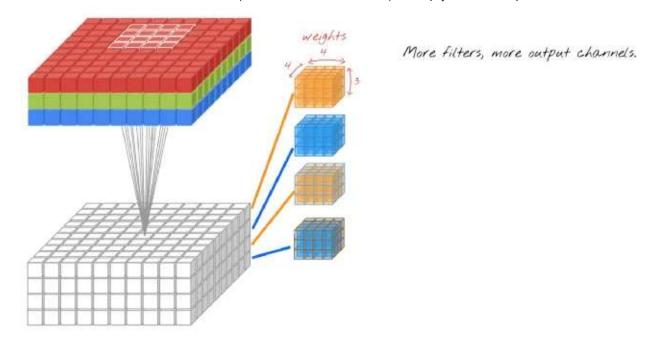
Normalde, çıktının genişliği, tıpkı 2B durumda çıktının boyutu gibi küçülür.



Çıktı görüntüsünü filtre boyutunu düşürmeden aynı genişlikte ve yükseklikte tutmak istiyorsanız, orijinal görüntüye sıfırlarla dolgu ekleyebilir ve görüntü boyunca bir evrişim dilimi oluşturabilirsiniz.



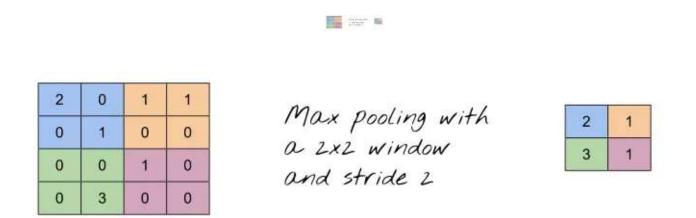
Daha fazla filtre ekledikçe, çıktı görüntüsünün derinliği artar. Çıktı görüntüsü için derinliğiniz 4 ise 4 filtre kullanılmıştır. Her katman bir filtreye karşılık gelir ve bir dizi ağırlık öğrenir. Görüntü boyunca kayarken adımlar arasında değişmez.



Evrişimlerin çıkış kanalına özellik(feature) haritası denir. Tespit ettiği özelliğin varlığını veya yokluğunu ve varlık derecesini kodlar. Önceki 2B filtrelerin aksine, her filtrenin her giriş kanalına bağlandığına dikkat edin. (soru? 2B'dan farklı olarak her filtrenin her giriş kanalına bağlanması ne anlama gelir?) Bu, gelişmiş özellikleri hesaplayabilecekleri anlamına gelir. Başlangıçta R, G, B kanallarına bakarak, ancak daha sonra çeşitli kenarlar, şekiller, dokular ve anlamsal özellikler gibi öğrenilen özelliklerin kombinasyonlarına bakarak.

Max-Pooling

Max pooling is used to reduce the image size by mapping the size of a given window into a single result by taking the maximum value of the elements in the window.



Average-Pooling

It's same as max-pooling except that it averages the windows instead of picking the maximum value.



2	0	1	1
0	1	0	0
0	0	1	0
0	3	0	0



Bartu Bozkurt - Research And Development Intern - Dokuz Eylul University | LinkedIn

View Bartu Bozkurt's profile on LinkedIn, the world's largest professional community. Bartu has 4 jobs listed on their...

www.linkedin.com

Cnn

Pooling

Filters

Detection

Convolutional Network





Written by Bartu bozkurt

40 Followers

Smart Contract Dev / Auditor / Computer Science

More from Bartu bozkurt





Bartu bozkurt in CoinsBench

Smart Contract Vulnerabilities 3

1) Uninitialized storage pointers

6 min read - Feb 6, 2023







•••





MACD ve RSİ İndikatörleri ne anlatıyor?

MACD

3 min read · Nov 24, 2021



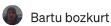












Raydium Protocol Exploit Analysis | \$5.5 million Hacked

On 16 December, 2022 Raydium Protocol experienced a private key compromise due to a trojan virus. The attacker's address on Solana drained...

1 min read - Mar 29, 2023













Bartu bozkurt in CoinsBench

Fallback and Receive Function in Solidity

receive()

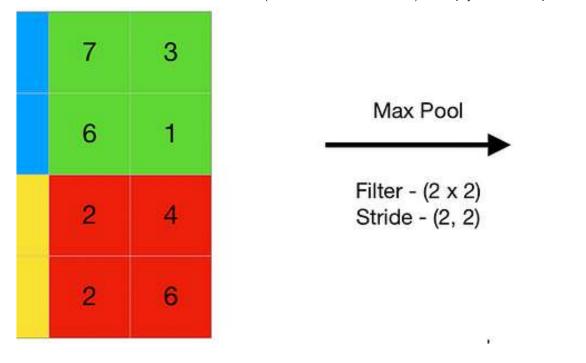
1 min read • Apr 23, 2022

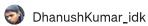




See all from Bartu bozkurt

Recommended from Medium





MAX POOLING

The pooling operation involves sliding a two-dimensional filter over each channel of feature map and summarising the features lying within...

8 min read - Nov 29, 2023





Vaibhav Rastogi

Fully Connected Layer

Fully Connected Layer:

2 min read - Sep 8, 2023



34





Lists



Staff Picks

574 stories - 732 saves



Stories to Help You Level-Up at Work

19 stories - 464 saves



Self-Improvement 101

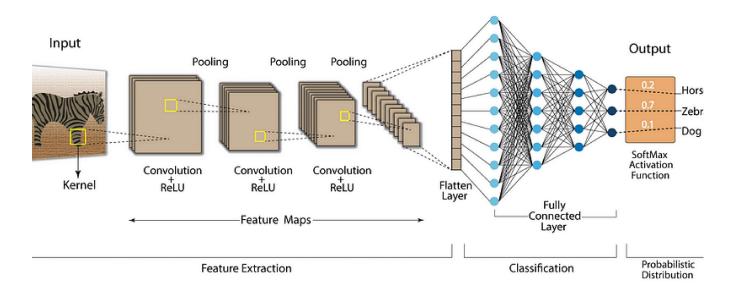
20 stories - 1313 saves



Productivity 101

20 stories 1204 saves

Convolution Neural Network (CNN)





Understanding Convolutional Neural Networks (CNNs) in Depth

Convolutional Neural Networks skillfully capturing and extracting patterns from data, revealing the hidden artistry within pixels.

12 min read • Nov 28, 2023

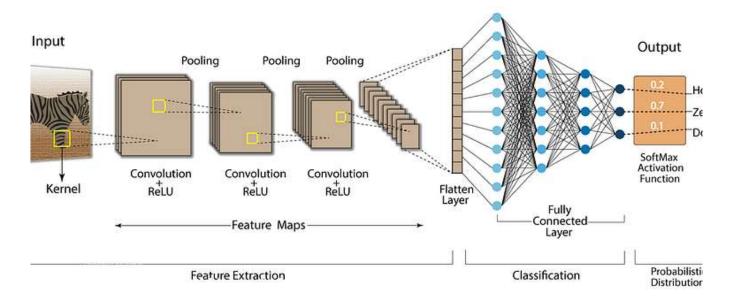


579 🔾 5



•••

Convolution Neural Network (CNN)





Prathammodi

Convolutional Neural Networks for Dummies

So you want to learn about Convolutional Neural Networks, CNNs, huh? Well, you've come to the right place.

6 min read · Oct 14, 2023

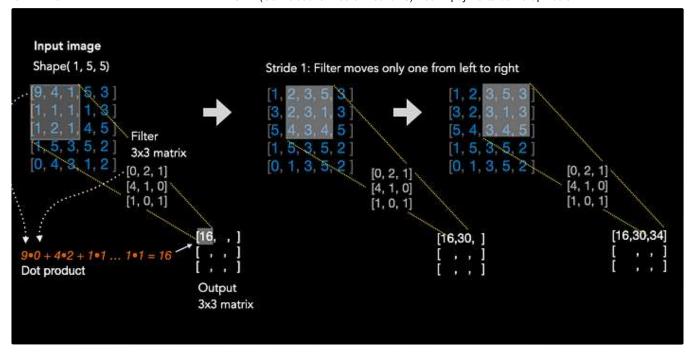


149



•••

Ct



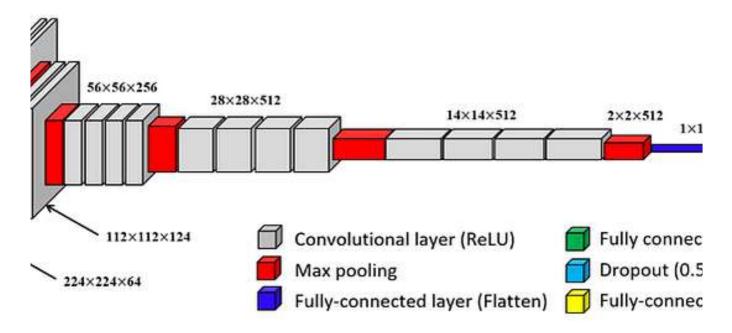
Frederik vI in Advanced Deep Learning

Understanding the Convolutional Filter Operation in CNN's.

5 min read - Aug 18, 2023







Daniyal Masood

Pre-trained CNN architectures designs, performance analysis and comparison

Pre-trained CNN (Convolutional Neural Network) models are neural networks that have been trained on a large dataset, typically for a...

12 min read · Oct 16, 2023







•••

See more recommendations