

Wa-Tor Me-Lou

*Simulation toroïdale d'un
écosystème marin*

Introduction

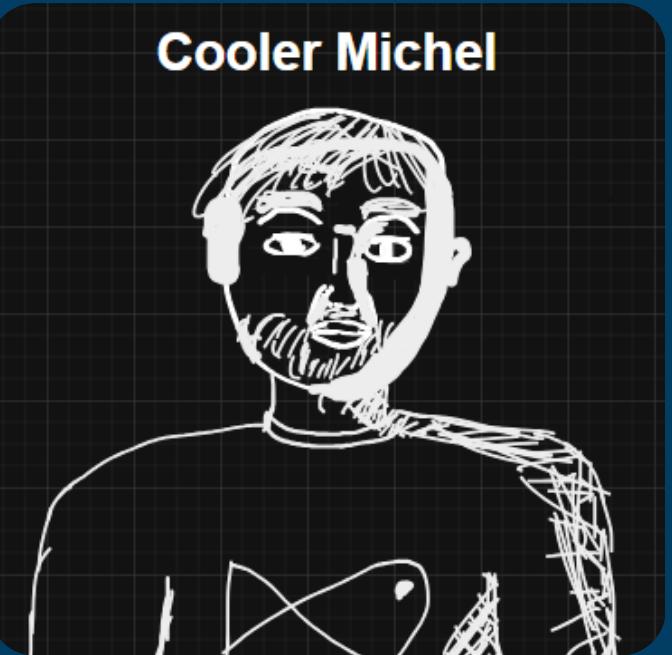
Création d'une simulation basée sur le modèle Wa-Tor pour étudier les interactions entre différentes espèces marines. Cette simulation servira d'outil pour les biologistes marins afin de comprendre et prédire les évolutions des populations dans un environnement donné

Utilisation de Git, Python, PostgreSQL, Tkinter et Matplotlib.

L'équipe



Sarah Azzi



Alexandre Crestien



Hazel Cunuder



Wa-Tor

Objectif : Simuler la vie et l'évolution d'un écosystème marin.

Comment : Entités gérées par un monde

Résultat attendu : 3 espèces qui vivent en équilibre

Outils collaboratifs : Trello, Github, Discord

Environnement de travail : Visual Studio Code, bash

Langages utilisés : Python (modules: tkinter, matplotlib), SQL

Architecture

01. /src

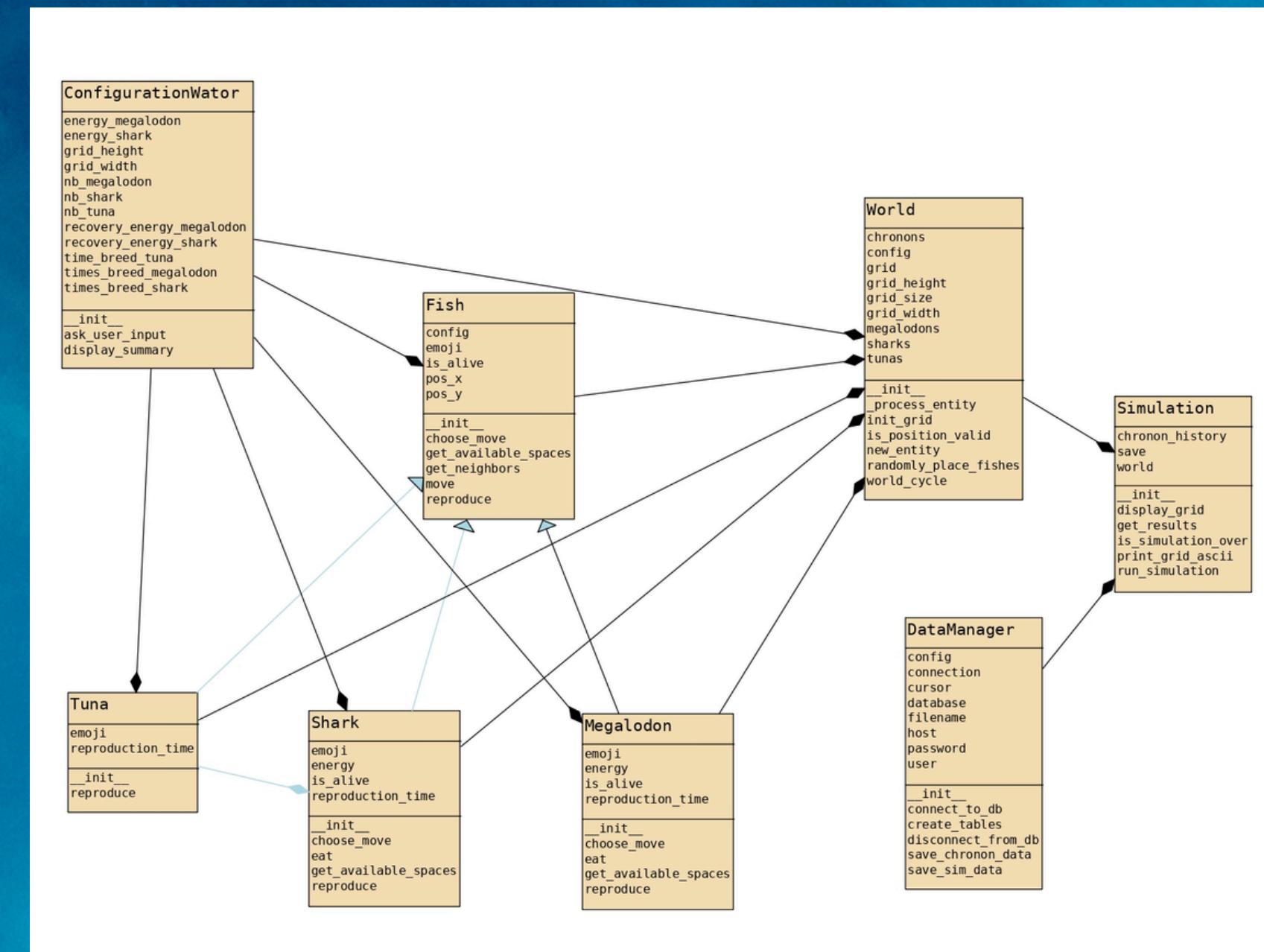
04. /main.py

02. /utils/

05. /interface/

03. /entities/

06. /simulation.py



Simulation

```
class Simulation:
    def __init__(self, world: World, graph: SimulationGraph):
        """
        Initialize the simulation with a world and setup data tracking.
        Creates a DataManager instance for saving results and initializes an empty list to track population history over time.

        Parameters:
            world (World): The world instance containing the ecosystem grid and entities
        """
        self.world = world
        self.save = DataManager()
        self.chronon_history: list = []
        self.graph = graph
```

01. run_simulation

02. _simulation_step

03. is_simulation_over

04. get_results

Configuration

```
1 class ConfigurationWator:
2     def __init__(self, interactive: bool = True):
3
4         if interactive:
5             self.grid_width = self.ask_user_input(
6                 "Enter the grid's width: ",
7                 10,
8                 min_value=5,
9                 max_value=100
10
11     )
```

La classe ConfigurationWator sert de **panneau de contrôle** pour la simulation. Elle centralise tous les paramètres vitaux (taille du monde, populations initiales, règles de biologie) en un seul endroit. Son rôle est de garantir que la simulation démarre avec des valeurs valides.

World

01. Crée le Monde

02. Place les poissons

03. Déplace poissons

04. Gère les chronons

05. Crée les bébés

```
def world_cycle(self):
    """
    Execute one time step of the simulation for all entities.
    Processes each species in order (megalodons, sharks, tunas), moving living entities and handling reproduction.
    Removes dead entities from species lists and adds newborns after all movements are complete to avoid processing them twice in the same cycle.
    Increments the chronon counter to track total simulation time.
    We process species separately to maintain clear predator-prey hierarchy during each cycle.
    """

    new_megalodons: list[Megalodon] = []
    new_sharks: list[Shark] = []
    new_tunas: list[Tuna] = []

    for megalodon in self.megalodons:
        if megalodon.is_alive:
            self._process_entity(megalodon, new_megalodons)

    self.megalodons = [m for m in self.megalodons if m.is_alive]

    for shark in self.sharks:
        if shark.is_alive:
            self._process_entity(shark, new_sharks)

    self.sharks = [s for s in self.sharks if s.is_alive]

    for tuna in self.tunas:
        if tuna.is_alive:
            self._process_entity(tuna, new_tunas)

    self.tunas = [t for t in self.tunas if t.is_alive]

    self.megalodons.extend(new_megalodons)
    self.sharks.extend(new_sharks)
    self.tunas.extend(new_tunas)

    self.chronons += 1
```

Fish 🐟



01. Tuna



02. Shark



03. Megalodon

Fish

```
class Fish:  
    def __init__(self, pos_x: int, pos_y: int, config: ConfigurationWator) -> None:  
        """  
        Initialize a fish entity with position and configuration.  
        Sets the fish's position, configuration, alive status, and default emoji representation.  
  
        Parameters:  
            pos_x (int): The x-coordinate of the fish's position in the grid  
            pos_y (int): The y-coordinate of the fish's position in the grid  
            config (ConfigurationWator): Configuration object containing parameters for the fish  
        """  
  
        self.pos_x: int = pos_x  
        self.pos_y: int = pos_y  
        self.config = config  
        self.is_alive: bool = True  
        self.emoji: str = "
```

Attributs

```
def get_available_spaces(self, grid: list[list[Fish | None]]) -> list[tuple[int, int]]:  
    """  
    Get a list of available (empty) neighboring spaces in the grid.  
    Checks neighboring cells and collects coordinates of those spaces.  
  
    Parameters:  
        grid (list[list[Fish | None]]): The current state of the grid.  
  
    Returns:  
        list[tuple[int, int]]: List of (x, y) coordinates of available spaces.  
    """  
  
    neighbors: list[tuple[int, int]] = self.get_neighbors(grid)  
    available: list[tuple[int, int]] = []  
  
    for (x, y) in neighbors:  
        if grid[y][x] is None:  
            available.append((x, y))  
  
    return available
```

Méthodes

Tuna

```
class Tuna (Fish):
    def __init__(self, pos_x: int, pos_y: int, config: ConfigurationWator) -> None:
        super().__init__(pos_x, pos_y, config)
        self.reproduction_time: int = config.time_breed_tuna
        self.emoji: str = "🐟"

    def reproduce(self, pos_x: int, pos_y: int) -> Tuna | None:
        if self.reproduction_time <= 0:
            self.reproduction_time = self.config.time_breed_tuna
            return Tuna(pos_x, pos_y, self.config)
        self.reproduction_time -= 1
        return None
```

La classe Tuna représente l'espèce de base de la simulation.

Elle hérite de la logique générale de Fish (déplacement simple dans les cases vides) et ajoute un mécanisme de reproduction basé sur un timer.

Son rôle est d'assurer la croissance naturelle de l'écosystème et de servir de ressource aux prédateurs.

Shark

```
def choose_move(self, available_moves: list[tuple[int, int]], grid: list[list[Fish | None]]) ->
    if not available_moves:
        return (self.pos_x, self.pos_y)

    if isinstance(grid[available_moves[0][1]][available_moves[0][0]], Tuna):
        x, y = random.choice(available_moves)
        tuna = grid[y][x]
        self.eat(tuna)
        return (x, y)

    return super().choose_move(available_moves, grid)

def eat(self, tuna: Tuna) -> None:
    tuna.is_alive = False
    self.energy += self.config.recovery_energy_shark
```

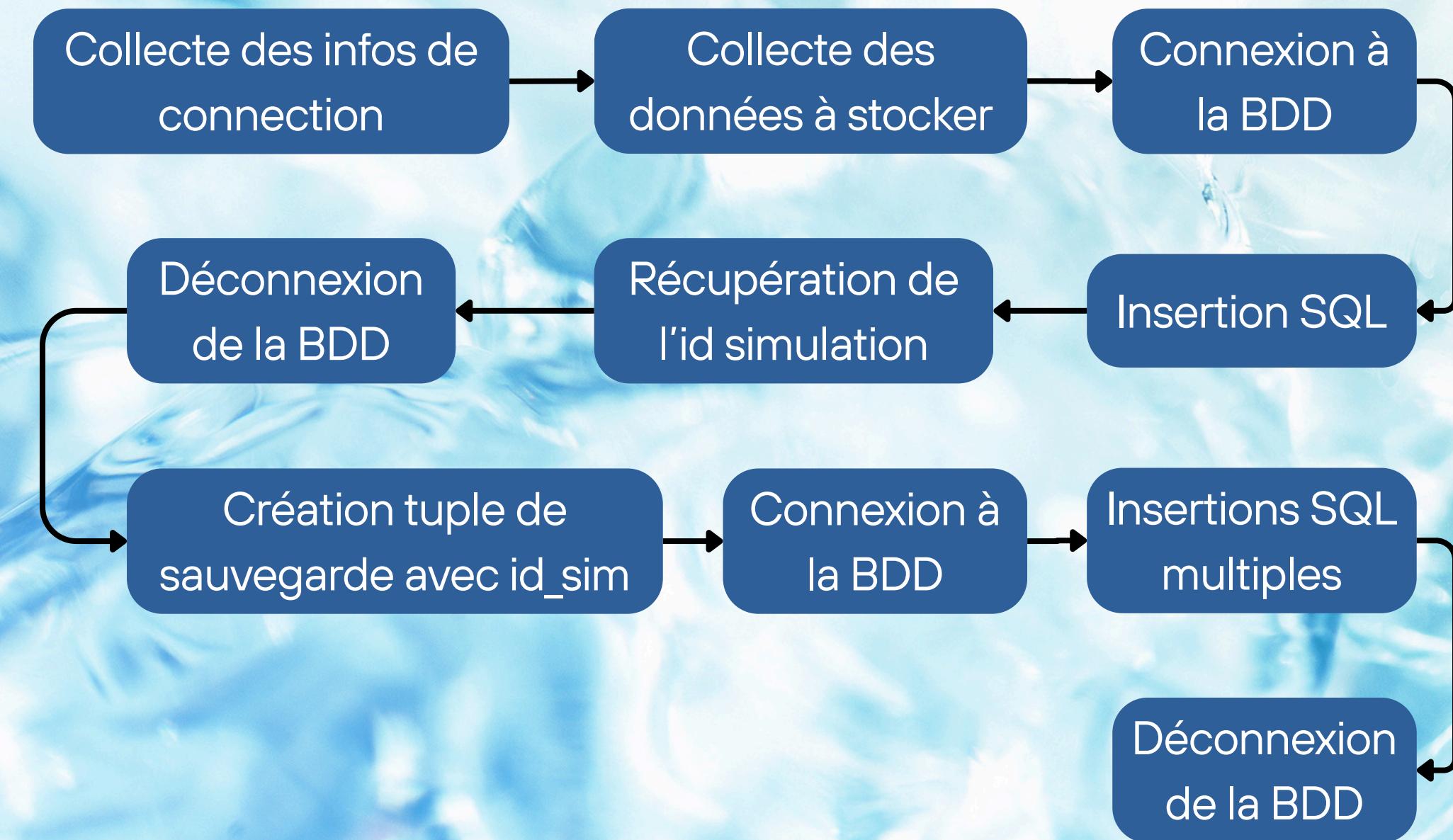
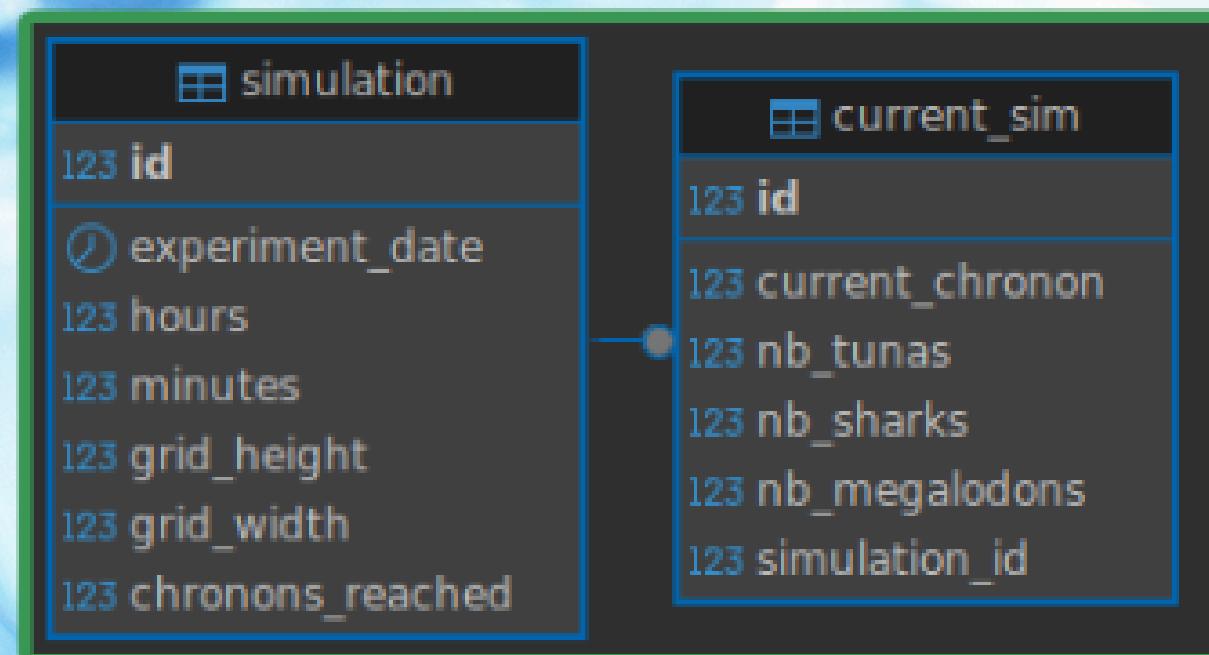
La classe Shark représente le prédateur intermédiaire : elle étend Fish avec une logique de chasse aux thons, une gestion d'énergie (gain en mangeant, perte sinon, mort par famine) et un timer de reproduction pour faire apparaître de nouveaux requins.

Class Megalodon

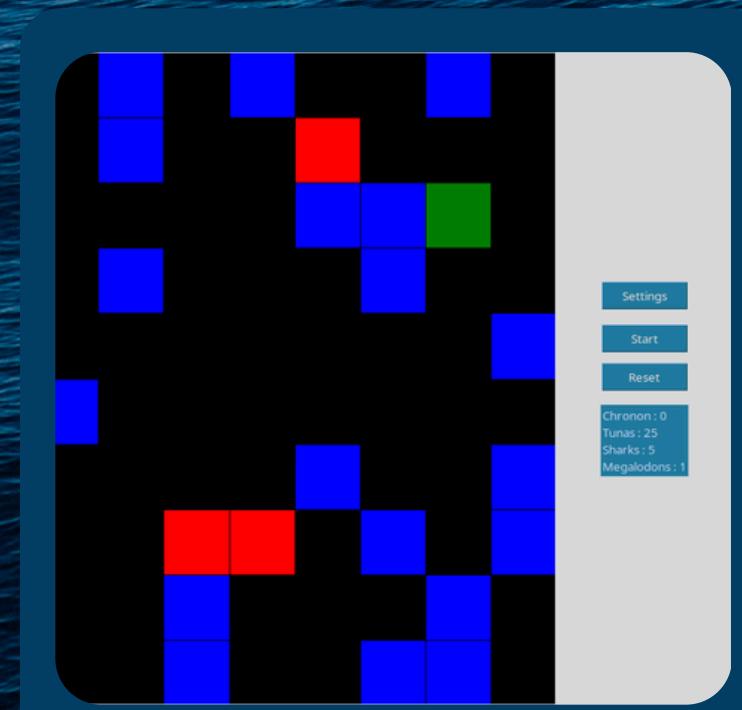
```
27     def get_available_spaces(self, grid: list[list[Fish | None]]) -> list[tuple[int,
40
41         neighbors = self.get_neighbors(grid)
42         preys = []
43         empty_box = []
44
45         for (x, y) in neighbors:
46             cell = grid[y][x]
47
48             if cell is None:
49                 empty_box.append((x, y))
50
51             elif isinstance(cell, (Tuna, Shark)) and cell.is_alive:
52                 preys.append((x, y))
```

Le Megalodon est l'ajout majeur de notre simulation. C'est le sommet de la chaîne alimentaire. Contrairement au requin qui ne mange que des thons, le Megalodon chasse toutes les autres espèces. Son code reflète cette dominance .

Sauvegarde



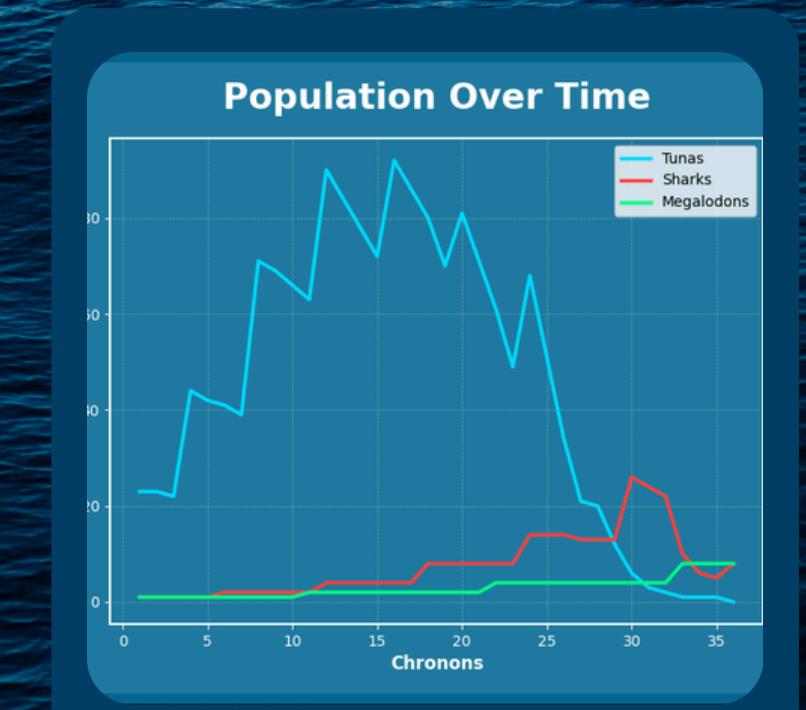
Affichage



01. Simulation



02. Config



03. Graphique



Difficultées rencontrées

- Intégration et cohésion du groupe
- Bug d'affichage persistants avec nos sharks
- Dictature (Typage et Conventions)
- Découverte de Tkinter
- Quelques soucis avec Git



Leçons apprises

- Logique de test
- POO
- Apprentissage de git
- Travail en collaboration (PR)
- Gestion imprévus
- Travail sous pression

A vos questions
à nos réponses

Merci pour votre attention !