mqtt-无人船通讯操作指南(from无人船通讯)

• 硬件部分

- 所需
 - 网线
 - 计算机
 - 无人船
- 1.网线连接无人船与计算机
- 2.计算机ip设置

无人船ip固定为 192.168.1.230,但这是局域网ip,公网下无法访问,所以需要网线将计算机与无人船直接连接,将计算机设置到同一网段,192.168.1.x($x \in (0,255)$,x!=230)

- window
- ubuntu
- 测试
 - win
 - win+r cmd 回车 ping 192.168.1.230 通即可
 - ubuntu
 - 终端 ping 192.168.1.230 通即可
- 软件部分
 - 1. mgtt 客户端安装与 python包安装

mqtt官网 https://www.eclipse.org/paho/

• mqtt客户端安装(了解即可)

topic = '/ctrl'

参考教程: https://blog.csdn.net/ypbsyy/article/details/80528979 安装 https://www.cnblogs.com/xcsn/p/11360413.html --常用指令

- python3 paho-mqtt包安装(必要)
- 2.代码书写
 - 控制速度代码
 - 具体

```
import paho.mqtt.client as mqtt
import struct
client = mqtt.Client()
def on_connect(client,userdata,flags,rc):
    print("connected with result code" + str(rc))
    client.subscribe('/pose')

def on_message(client,userdata,msg):
```

```
v=0.5
r=0
p=50
data = struct.pack('>ffB',v,r,p)
client.publish(topic,payload=data)
if msg.topic == '/pose':
    a,b,c = struct.unpack('>fff',msg.payload)
    print("pose",a,b,c)

client.on_connect = on_connect
client.on_message = on_message
client.connect("192.168.1.230",1883,600)
client.loop_forever()
```

运行

- 1.打开命令行
- 2.python3 pose.py (名字路径自取)