

UNIVERSIDAD NACIONAL DE INGENIERÍA

FACULTAD DE INGENIERÍA MECÁNICA



INFORME DE LABORATORIO

LABORATORIO DE CIRCUITOS ELÉCTRICOS

CIRCUITOS TRANSITORIOS

CIRCUITOS TRANSITORIOS

ENTREGADO:

09 OCTUBRE 2019

ALUMNOS:

Garay Altamirano Franklyn, 20130509E

Huaroto Villavicencio Josue, 20174070

Landeo Sosa Bruno, 20172024J

Quesquen Vitor Angel, 20170270C

Sotelo Caverro Sergio, 20172125K

PROFESOR:

ING. SINCHI YUPANQUI, FRANCISCO

Índice general

1. Objetivos	1
2. Cuestionario	2
3. Conclusiones y recomendaciones	13
Bibliografía	14

Capítulo 1

Objetivos

1. Tomar en consideración las medidas de seguridad indicadas para la realización de un buen trabajo en el laboratorio.
2. Observar y analizar en forma experimental las características de carga y descarga de un circuito
3. Conocer mejor nuestro laboratorio de circuitos y sus alcances mediante esta experiencia.

Capítulo 2

Cuestionario

1. Para cada juego de valores de Resistencia y condensador calcule teóricamente la constante de tiempo del circuito R-C y verifíquelo en forma experimental.

Para $R = 146 \text{ k}\Omega$ y $C = 105 \text{ nF}$

$$\tau = RC = 0.0153 \text{ seg}$$

Además la frecuencia para esta combinación es:

$$f = \frac{1}{10\tau} = 6.523 \text{ Hz}$$

Observación: A $65.23/2 \text{ Hz}$ el condensador esta cargado en un 63 % según la teoría, por lo que es conveniente darle de periodo un valor 10 veces mayor para ver una gráfica que se acerca mucho a la teórica.

Para $R = 49.05 \text{ k}\Omega$ y $C = 0.467 \mu\text{F}$

$$\tau = RC = 0.0229 \text{ seg}$$

Además, la frecuencia para esta combinación es:

$$f = \frac{1}{10\tau} = 4.6356 \text{ Hz}$$

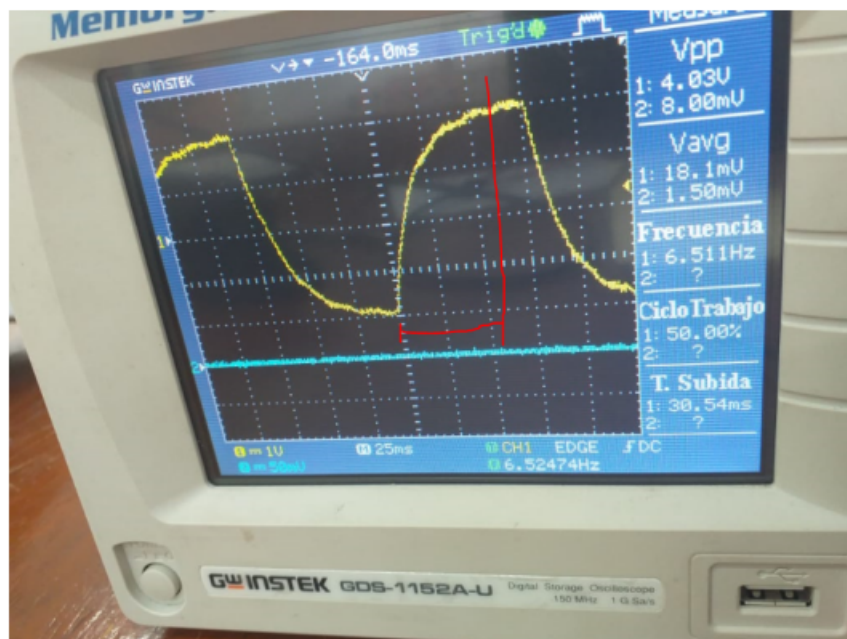
2. Comparar la constante de tiempo teórica con la hallada experimentalmente, hallando sus errores relativos porcentuales y elabore una tabla de sus resultados.

- Resistencia

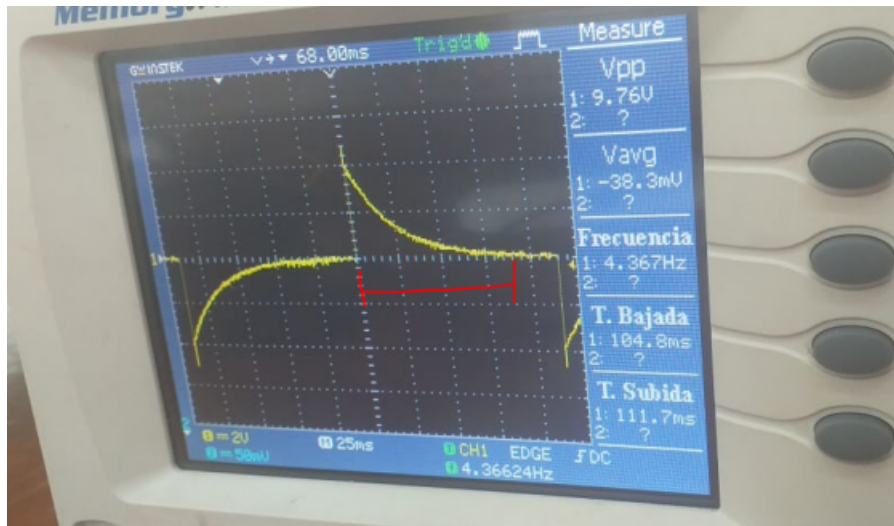
	t teorico	t experimental		
R=146KOhm C=105nF	6.523seg	6.52Hz	10Hz	101Hz
		72.3ms	45.8ms	9.692ms
R=49.05KOhm C=0.467uF	4.36525seg	4.3662Hz	10Hz	50Hz
		108.25ms	46.395ms	6.902ms

- Condensador

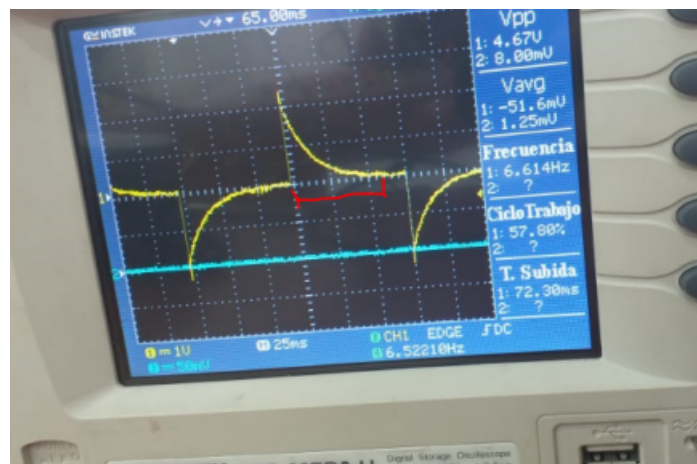
	t teorico	t experimental		
R=146KOhm C=105nF	6.523seg	6.52Hz	10Hz	101Hz
		72.3ms	45.8ms	9.692ms
R=49.05KOhm C=0.467uF	4.36525seg	4.3662Hz	10Hz	50Hz
		108.25ms	46.395ms	6.902ms



Para este caso las divisiones indican aproximadamente 12 ms, que es el tau experimental



Para este caso las divisiones indica un tiempo de 19 ms, que es el tau experimental.



Para este caso el tiempo según las divisiones indica 12ms, que es el tau experimental.

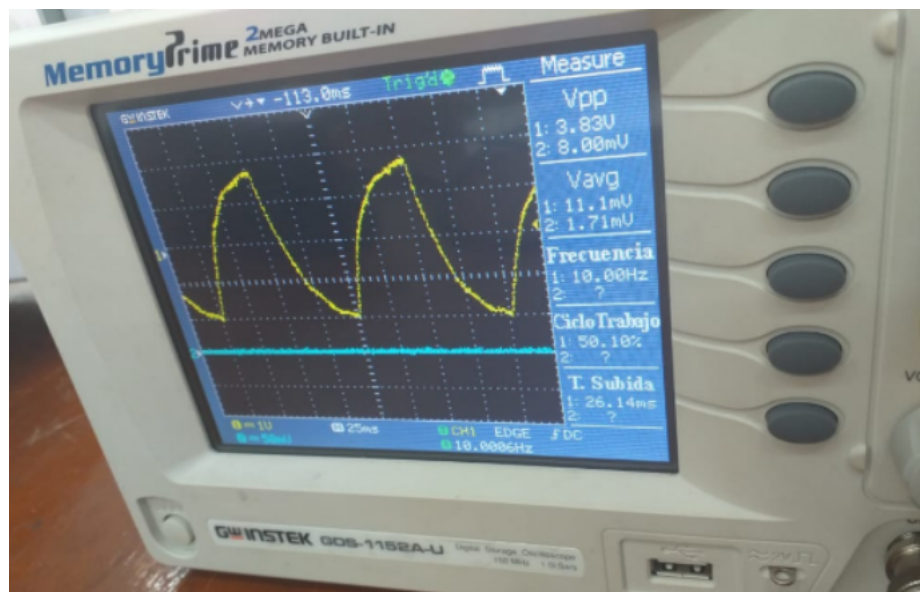
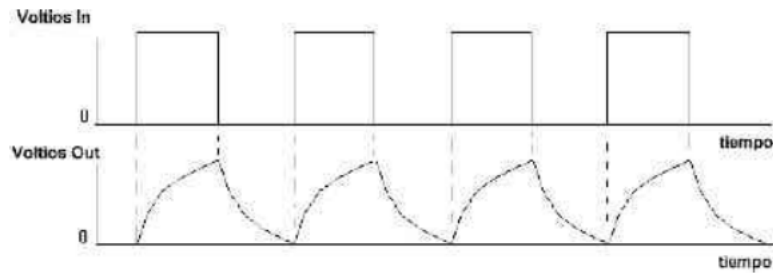
Cuando la frecuencia aumenta el condensador tiene menos tiempo para cargarse por lo que no alcanza el valor deseado de amplitud.

Cálculo de error:

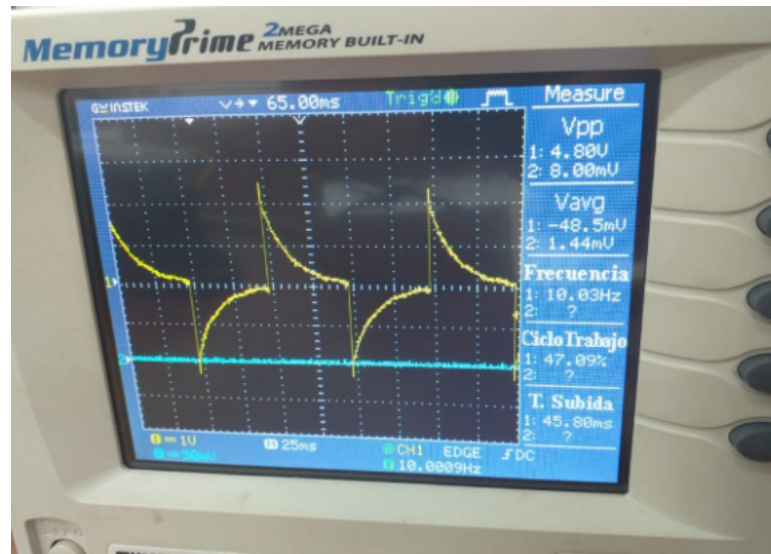
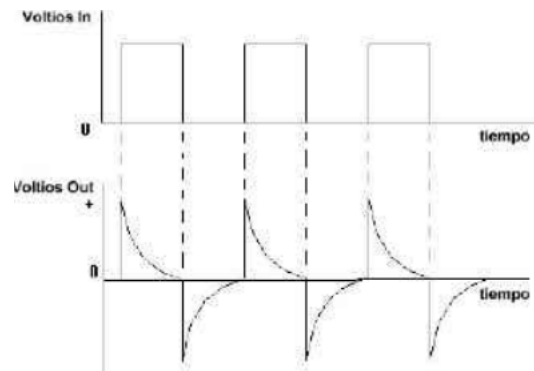
	t teorico	tao experimental	error
R=146KOh m C=105nF	15.3ms	12ms	78.43%
R=146KOh m C=105nF	22.9ms	19ms	82.97%

$$T_{\text{carga}} = \frac{1}{f} \cdot 1000 \cdot \frac{1}{2}$$

3. Explique por qué a los circuitos utilizados se les denomina circuito derivador e integrador. Al circuito integrador se le llama así porque cuando llega un pulso de entrada se eleva rápidamente al máximo cargando el condensador C exponencialmente debido a la resistencia R , lo cual deforma el pulso de entrada como se muestra en la forma de onda inferior. Cuando el pulso de entrada se cae de repente a cero, se descarga exponencialmente el condensador C a cero a través de la resistencia R . El proceso se repite para cada pulso de entrada que, dará la forma de onda de salida mostrada en la figura siguiente:



El circuito derivador se utiliza para detectar flancos de subida y bajada en una señal provocando una mayor diferenciación en los flancos de entrada y salida de la señal que es donde la variación con el tiempo (t) se hace más notoria.



4. Explique la influencia que tiene la frecuencia de la señal en los circuitos integrador y derivador.

La influencia de la frecuencia radica básicamente en que, a alta frecuencia, es decir, cuando $\omega \gg \frac{1}{RC}$ el condensador no tiene tiempo suficiente para cargarse y la tensión en los bornes permanece pequeña, el circuito es integrador.

$$V_R \approx V_{in}$$

Así: Como,

$$V_c = \frac{1}{C} \int_0^t I dt$$

$$V_c \approx \frac{1}{RC} \int_0^t V_{in} dt$$

Se obtiene.

La tensión en los bornes del condensador integrado se comporta como un filtro de paso-bajo.

Y, por otro lado, a bajas frecuencias es decir cuando $\omega \ll \frac{1}{RC}$, el condensador tiene el

tiempo de cargarse casi completamente, el circuito es derivador.

Entonces:

$$I \approx \frac{V_{in}}{1/j\omega C}$$

$$V_{in} \approx \frac{I}{j\omega C} \approx V_c$$

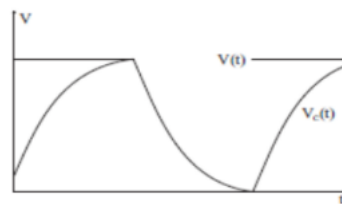
$$V_R = IR = C \frac{dV_c}{dt} R$$

$$V_R = RC \frac{dV_{in}}{dt}$$

Ahora,

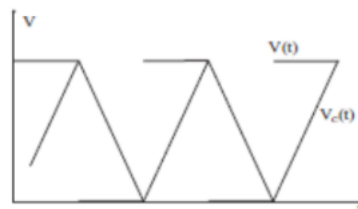
La tensión en los bornes de la resistencia derivado se comporta como un filtro de paso-alto.

Entonces, si la frecuencia es lo suficientemente baja, el voltaje entre las placas del capacitor (VC) aumentará y decrecerá exponencialmente, con una constante de tiempo = RC, hasta alcanzar el valor máximo de la fuente.



y el valor cero, respectivamente. Dicho comportamiento está esquematizado en el gráfico de la figura, donde la traza oscura representa a V (t) y la clara a VC(t).

Supongamos que se incrementa la frecuencia f0. El condensador en este caso podría no alcanzar el voltaje de la fuente. Como se puede ver en la figura inferior, si se continúa aumentando la frecuencia, la curva de carga y de descarga del capacitor se parecerá más a un tramo recto.



5. Explique qué sucede con la amplitud de la señal de salida cuando se varía la frecuencia de la señal de entrada.

En estos circuitos analizados, si la señal de entrada se aumenta, esto implica que el periodo

disminuya, las amplitudes de las señales de salida, que son V_c y V_r , disminuyen. Por otro lado, si las frecuencias disminuyen, las amplitudes aumentan su valor.

6. Encontrar analíticamente el desarrollo en serie de Fourier de la señal de entrada y las señales derivadas e integradas.

La serie de Fourier permite tratar cualquier función periódica como una suma finita o infinita de funciones sinusoidales relacionadas armónicamente,

$$F1(t) = \begin{cases} V_0 & ; \quad 0 < t < T/2 \\ -V_0 & ; \quad T/2 < t < T \end{cases}$$

resolveré esta serie simbólicamente:

Para la señal de entrada se tiene una simetría de cuarto de onda impar, con lo cual el valor de la constante $a_n=0$

Calculamos b_n con su forma trigonométrica:

$$b_n = \frac{4}{T} \int V_0 \sin \omega t \, dt$$

Si resolvemos la integral obtenemos:

$$b_n = \frac{2V_0}{\pi} \left(\frac{1 - 1^n}{n} \right)$$

Reemplazamos b_n en la forma Fourier, reitero, $a_n=0$.

$$F1_t = \sum_{n=1}^{\infty} [b_n \sin \omega t] : n = 1, 3, 5, 7, \dots$$

$$F1_t = \frac{2V_0}{\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \left[\left(\frac{1 - 1^n}{n} \right) \sin \omega t \right] : n = 1, 3, 5, 7, \dots$$

Del mismo modo, la señal de salida es función par por lo que $b_n=0$

$$a_n = \frac{4}{T} \int \frac{V_0}{RC} t \cos(n\omega t) \, dt$$

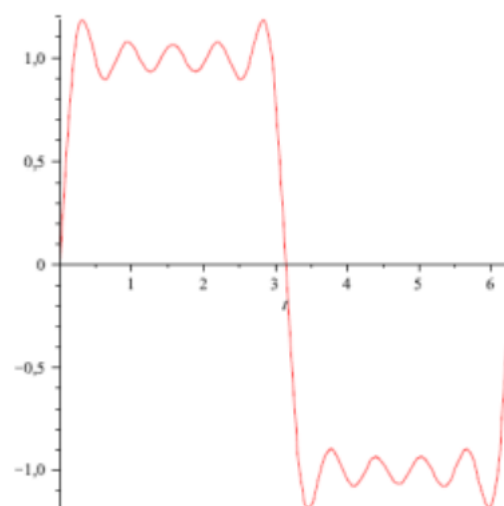
Resolviendo la integral:

Reemplazando obtenemos:

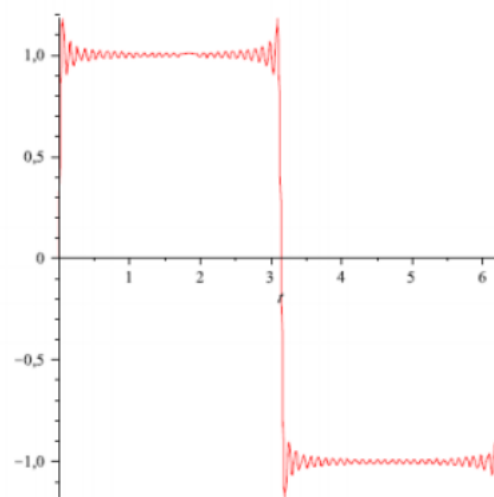
Gráficamente se variará “n”(parciales), recordemos que a mayor “n” hay más exactitud en las gráficas pues Fourier se “apoya” más a la función.

$$F1_t = \frac{V_0 t}{RC} + \frac{V_0 T}{\pi^2 RC} \sum_{n=1}^{\infty} \left[\left(\frac{(-1)^n - 1}{n^2} \right) \cos(\omega t) \right] ; n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

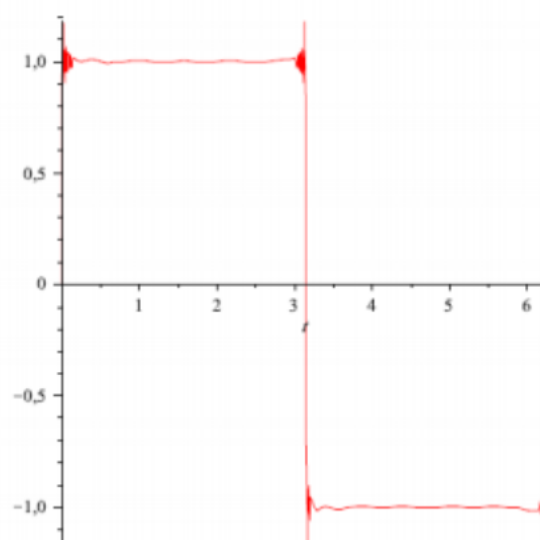
La suma de los primeros 8 parciales es



La suma de los primeros 60 parciales es



La suma de los primeros 200 parciales es



1. Determine (indicando detalladamente los pasos) la ecuación diferencial del circuito mostrado.

De la figura, se tiene lo siguiente:

$$I = I_1 + I_2 \quad (2.1)$$

$$I_1 = C V_c'(t) \quad (2.2)$$

$$I_2 = \frac{V_c(t)}{R_c} \quad (2.3)$$

$$V_{(t)} = R_V I_{(t)} + L I_{(t)}' + V_c(t)$$

Acomodando:

$$V_c(t) = V_{(t)} - R_V I_{(t)} - L I_{(t)}' \quad (2.4)$$

De (2.2), (2.3) y (2.4) en (2.1)

$$I_{(t)} = C V_c(t)' + \frac{V_{(t)} - R_V I_{(t)} - L I_{(t)}'}{R_c}$$

$$I_{(t)} = C V_c(t)' - C R_V I_{(t)}' - L C I_{(t)}' + \frac{V_{(t)} - R_V I_{(t)} - L I_{(t)}'}{R_c}$$

Agrupando los términos:

$$I_{(t)}' + \left(\frac{1}{R_c C} + \frac{R_V}{L} \right) I_{(t)}' + \left(\frac{1}{L C} + \frac{R_V}{R_c L C} \right) I_{(t)} = \frac{V_{(t)}}{R_c L C} + \frac{V_{(t)}'}{L}$$

2. Calcule analíticamente α , T y ω_0 , compare estos valores con los hallados experimentalmente, justificando las divergencias.

Para hallar los valores pedidos debemos tener la ecuación característica, entonces:

$$\left[D^2 + \left(\frac{1}{R_c C} + \frac{R_V}{L} \right) D + \left(\frac{1}{L C} + \frac{R_V}{R_c L C} \right) \right] I_{(t)} = \frac{V_{(t)}}{R_c L C} + \frac{V_{(t)}'}{L}$$

Además, sabemos que la ecuación característica debe tener la siguiente forma:

$$[D^2 + 2\alpha D + \omega_0^2] X_{(t)} = f_{(t)}$$

Por simple comparación, hallamos los valores:

$$\alpha = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{R_c C} + \frac{R_V}{L} \right)$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{1}{L C} + \frac{R_V}{R_c L C}}$$

Además:

$$\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R_V}{2L}\right)^2 + \frac{1}{2R_c C} \left(\frac{R_V}{L} - \frac{1}{2R_c C}\right)} = \frac{2\pi}{T}$$

$$T = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R_V}{2L}\right)^2 + \frac{1}{2R_c C} \left(\frac{R_V}{L} - \frac{1}{2R_c C}\right)}}$$

Para el caso 1:

$$R_V = 8.57 \text{ k}\Omega \quad L = 2.5 \quad C = 0.0 \mu\text{F} \quad 26.83 \text{ k}\Omega$$

Se obtiene:

$$\alpha = 2645.7927 \quad \omega_0 = 5136.9612 \quad \omega = 4403.1979 \quad T = 1.4269 \text{ ms}$$

$$T_{\text{experimental}} = 1.6 \text{ ms} \quad \% \text{Error} = 12.9225 \%$$

Para el caso 2:

$$R_V = 8.94 \text{ k}\Omega \quad L = 2.5 \quad C = 0.05 \mu\text{F} \quad R_c = 42.2 \text{ k}\Omega$$

Se obtiene:

$$\alpha = 2380.417 \quad \omega_0 = 4923.1054 \quad \omega = 4309.3597 \quad T = 1.458 \text{ ms}$$

$$T_{\text{experimental}} = 1.6 \text{ ms} \quad \% \text{Error} = 9.7369 \%$$

3. ¿Qué consigue con el paso “4”?

Al aumentar la resistencia del potenciómetro se disminuye las oscilaciones debido a que tanto el voltaje como la corriente a medir son más pequeñas, y por tanto las fluctuaciones menores. De esta forma se consigue una mejor visualización de la curva esperada.

4. ¿Qué función cumple R_c ?

La corriente que pasa por la resistencia y la tensión que hay en ella están en fase debido a que la resistencia (R_c) no causa desfase. La corriente en el capacitor está adelantada con respecto a la tensión (voltaje), que es igual que decir que el voltaje está retrasado con respecto a la corriente.

5. ¿Qué diferencias observa en los pasos 3,4 y 5 y a qué se deben estas diferencias?

Los cambios se deben a que la magnitud de la corriente alterna total es igual a la suma de las corrientes que pasan por la corriente y el condensador y se obtiene con ayuda de las siguientes fórmulas:

- Magnitud de la corriente (AC) total:

$$I_t = \sqrt{I_r^2 + I_c^2}$$

- Ángulo de desfase θ :

$$\theta = \arctan \frac{-I_c}{I_r}$$

Al ir quitando la resistencia R_c y R el sistema varia porque sus intensidades cambian y la diferencia de voltaje también en los 3 circuitos del paso 3, 4 y 5.

Capítulo 3

Conclusiones y recomendaciones

1. Se observó que la frecuencia efectiva para que las gráficas deseadas salgan en el osciloscopio se calculan previamente con la fórmula
2. Se tuvo que medir todas las resistencias previamente y afortunadamente en nuestro circuito estaba midiendo exactamente lo indicado.

Bibliografía

- [1] Boylestad, Robert M. “Introducción al análisis de circuitos”. *Pearson*
- [2] Sadiku, Matthew N. “Fundamemtos de circuitos eléctricos”. *Mc Graw Hill*