

RoboMaster 裁判系统

装甲模块 AM01&AM11

使用说明

V1.0 2018.02

免责声明

感谢您购买 RoboMaster™裁判系统装甲模块。在使用前，请仔细阅读本声明，一旦使用，即被视为对本声明全部内容的认可和接受。请严格遵守手册、产品说明和相关的法律法规、政策、准则安装和使用该产品。在使用产品过程中，用户承诺对自己的行为及因此而产生的所有后果负责。因用户不当使用、安装、改装造成的任何损失，DJI™将不承担法律责任。

DJI 和 RoboMaster 是深圳市大疆™创新科技有限公司及其关联公司的商标。本文出现的产品名称、品牌等，均为其所属公司的商标。本产品及手册为大疆创新版权所有。未经许可，不得以任何形式复制翻印。

关于免责声明的最终解释权，归大疆创新所有。

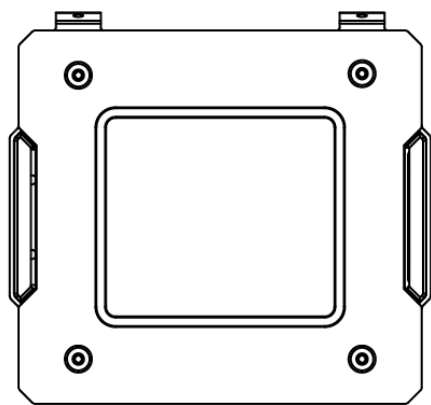
产品使用注意事项

1. 使用前请确保连线正确。
2. 使用前请检查零部件是否完好，如有部件老化或损坏，请及时更换新部件。
3. 请不要超量程使用，否则可能造成模块永久性损坏。
4. 自行设计的保护装甲，不要与装甲模块有任何接触，以免影响正常使用。
5. 请勿对装甲模块进行任何修改与装饰，以免影响使用。
6. 装甲模块接口均为等效接口。
7. 更多使用功能请参考《RoboMaster 裁判系统用户手册》。

简介

RoboMaster 装甲模块属于机器人裁判系统的伤害感知部分，可安装于机器人周围外侧，用于检测机器人被弹丸攻击及碰撞的情况。

物品清单



装甲模块 X 2 *



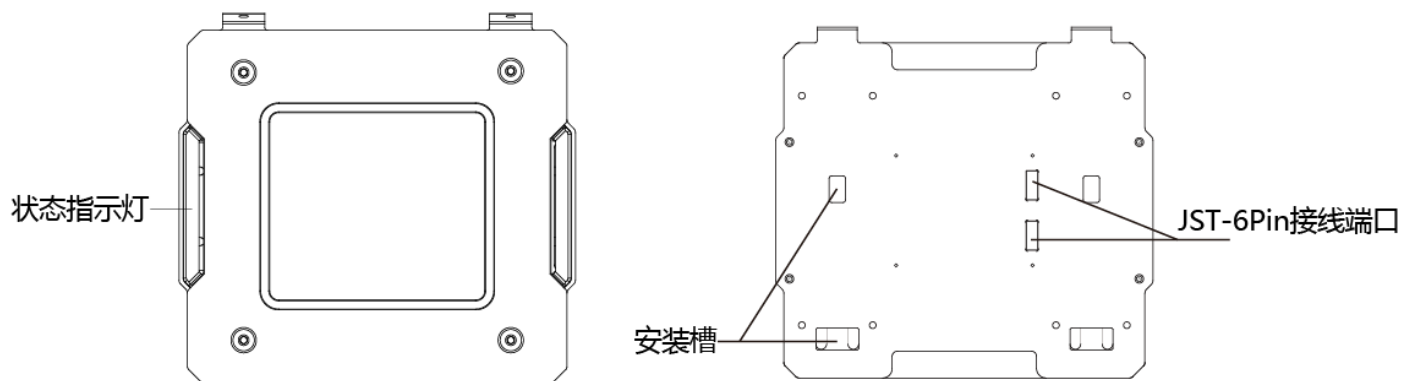
6-Pin CAN 连接线** × 1

*RoboMaster 裁判系统装甲模块共有两个型号：AM01 及 AM11，物品清单以 AM01 为例。具体实物及数量以您购买时为准。

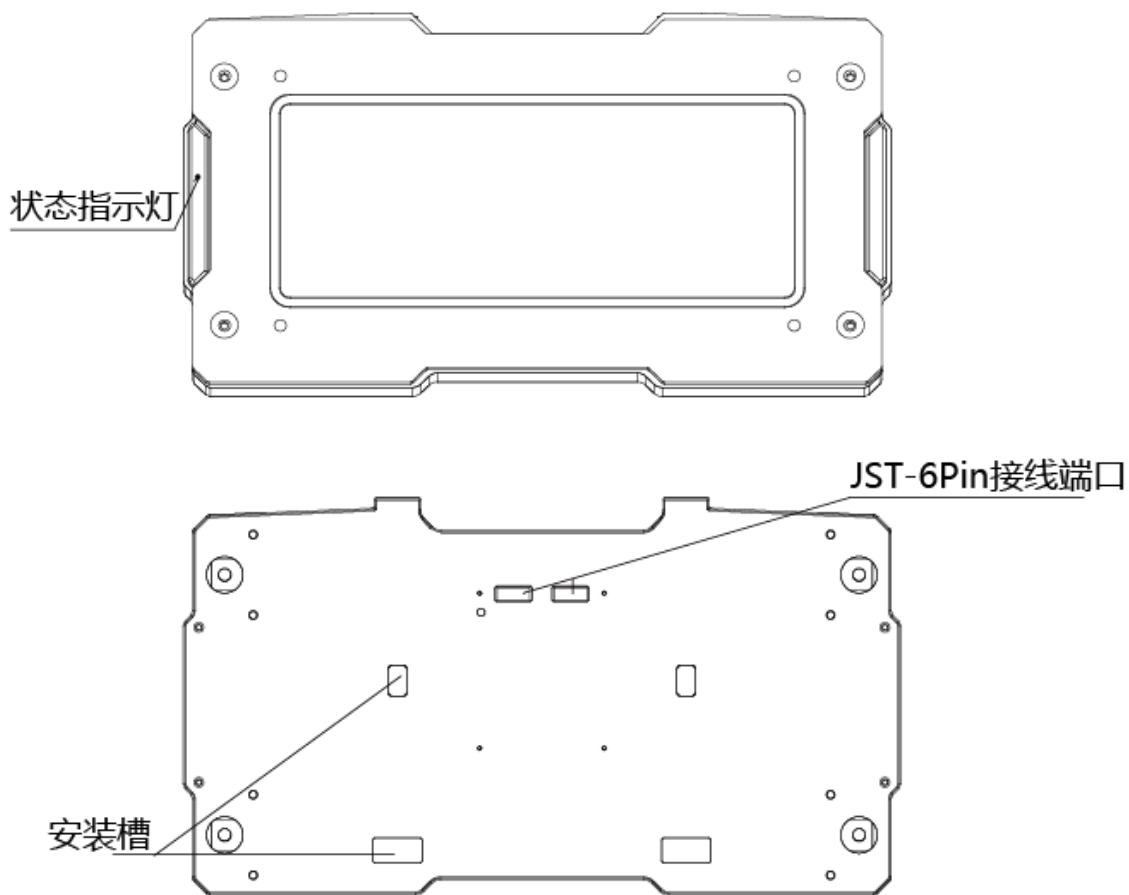
**若购买 AM01，则包装内的 6-Pin CAN 连接线长度为 400mm 左右；若购买 AM11，则包装内的 6-Pin CAN 连接线长度为 800mm 左右。

部件名称

AM01:



AM11:

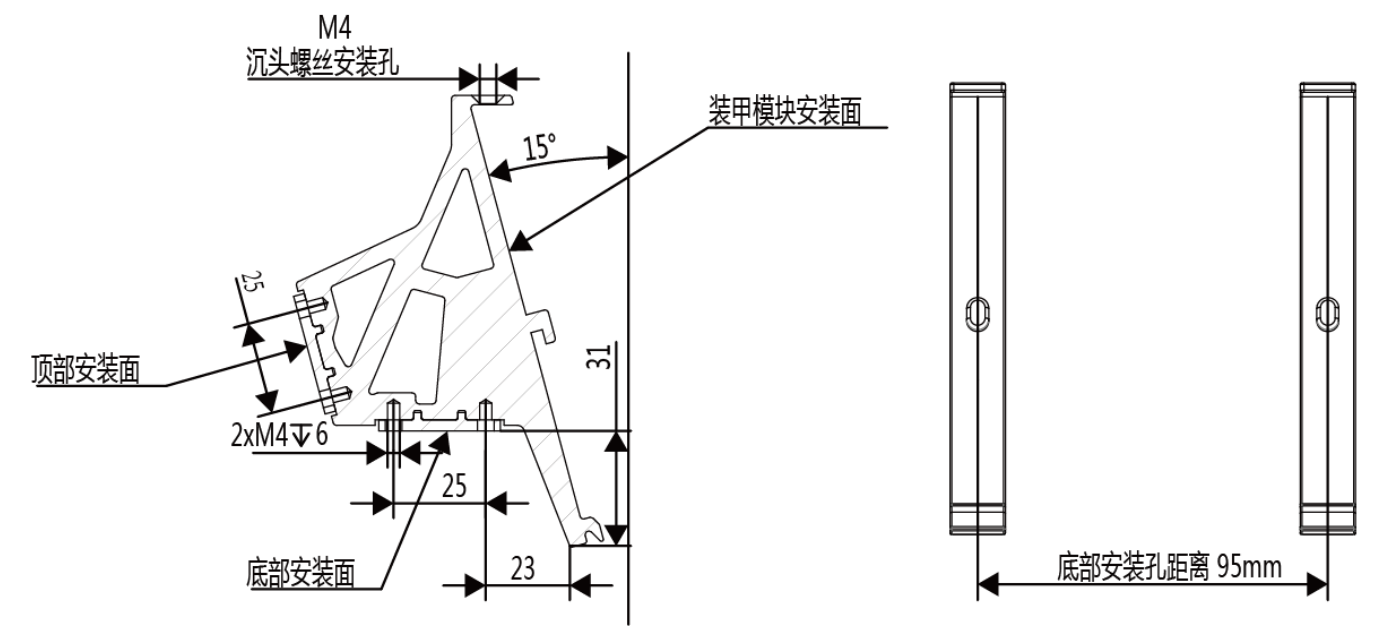


其中 JST-6-Pin 接口用于为装甲模块供电并实现与主控模块之间的通信。

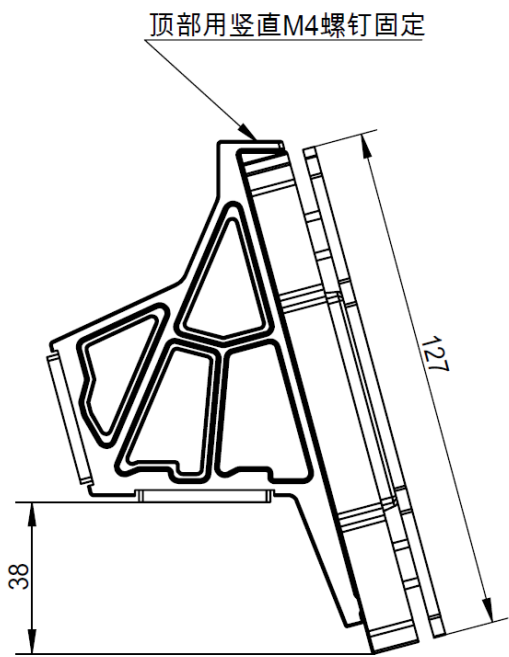
安装与连线

AM01 与 AM11 的安装与连线方式一致，下面以 AM01 为例进行说明。

装甲模块需要使用装甲支撑架 B (用户需额外购买) 进行安装。按照下图的尺寸说明将支撑架和装甲模块安装至您的机器人上：



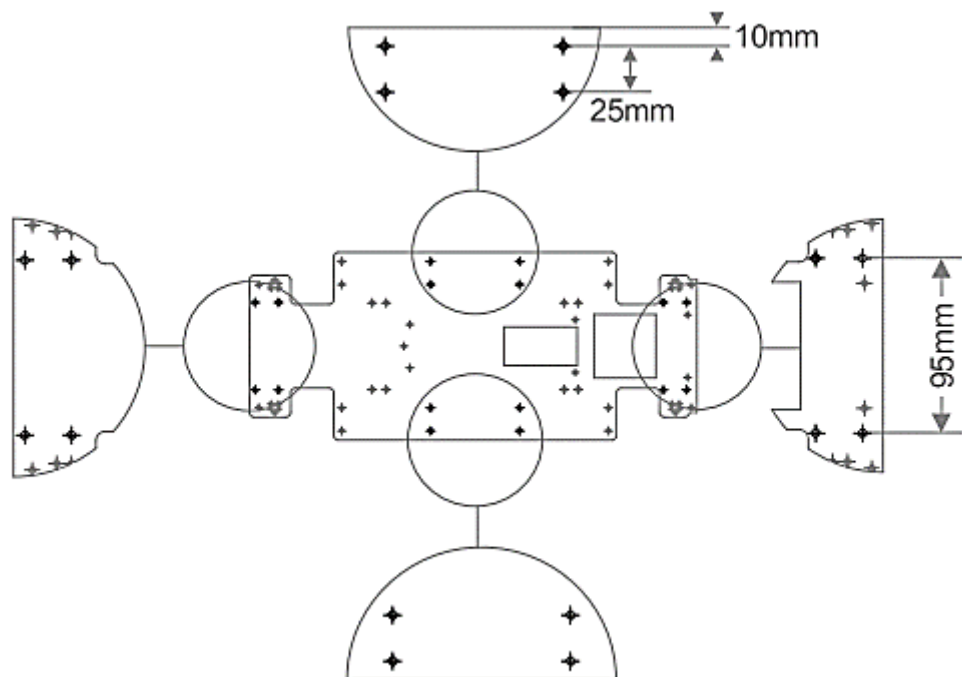
按照如下图所示将装甲与装甲支撑架 B 连接。



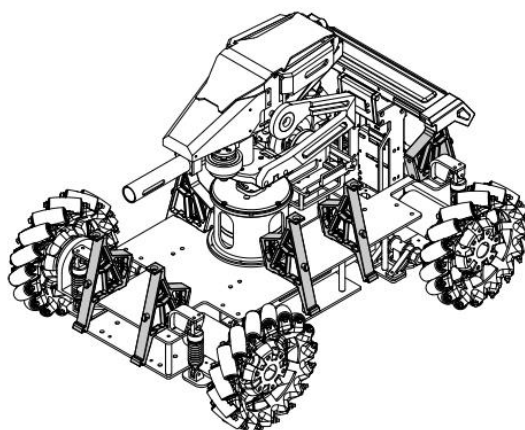
单位：mm

安装举例

- 1. 按照下图尺寸，在机器人底盘上板预留安装孔位，四个安装孔位尺寸和位置保持一致。



2. 使用 M4 螺丝固定各个面的装甲支撑架 B 至底盘上板。



3. 安装装甲模块至装甲支撑架 B，并使用 M4 螺丝固定。

4. 使用包装内提供的 6-Pin 线串联各装甲模块至主控面板的装甲模块背部的接线端口。



当需要将装甲模块安装到主控模块时，请使用主控模块中附带的装甲支撑架 A 进行安装，请参考

《RoboMaster 裁判系统主控模块 MC01 使用说明》。

状态指示灯

正常状态	
红灯/蓝灯常亮	装甲模块工作正常，显示机器人身份颜色
红灯/蓝灯快闪	装甲模块检测攻击（弹丸射击、撞击）

红灯/蓝灯慢闪	装甲模块处于设置 ID 模式
警告与异常	
红蓝交替闪烁	装甲模块传感器损坏
紫色持续闪烁	装甲上电之后，未能与裁判系统通信成功。

产品参数

产品型号	AM01	AM11
最大检测频率	20 Hz	20 Hz
最小检测压力	19 N	19 N
最大承受压力	490 N	490 N
供电	12 V	12 V
尺寸	140 x 125 mm	235 x 127 mm
重量	359 g	546 g



联系我们

RoboMaster 官方网站：www.robomaster.com

RoboMaster 官方论坛：bbs.robomaster.com

RoboMaster 官方邮箱：robomaster@dji.com

