



第十二章 监督方法总结

表 12.1 10 种监督学习方法特点的概括总结

方法	适用问题	模型特点	模型类型	学习策略	学习的 损失函数	学习算法
感知机	二类分类	分离超平面	判别模型	极小化误分点 到超平面距离	误分点到超 平面距离	随机梯度下降
k 近邻法	多类, 9月	特征空间,样本点	判别模型	_	_	11150
朴素贝叶 斯法	多类分类	特征与类别的联合概率分布,条 件独立假设	生成模型	极 大 似 然 估 计,最大后验 概率估计	对数似然损 失	概率计算公式,EM算法
决策树	多类, 包归	分类树, 回归树	判别模型	正则化的极大 似然估计	对数似然损 失	特征选择,生成,剪枝
逻辑斯谛回 归与最大熵 模型	多类分类	特征条件下类别 的条件概率分布, 对数线形模型	判别模型	极 大 似 然 估 计,正则化的 极大似然估计	逻辑斯谛损失	改进的迭代尺 度算法,梯度下 降,拟牛顿法
支持向量机	二类分类	分离超平面,核 技巧	判别模型	极小化正则化 合页损失, 软 间隔最大化	合页损失	序列最小最优 化算法(SMO)
提升方法	二类分类	弱分类器的线性 组合	判别模型	极小化加法模 型的指数损失	指数损失	前向分步加法 算法
EM 算法 ^①	概率模型 参数估计	含隐变量概率模型		极 大 似 然 估 计,最大后验 概率估计	对数似然损 失	迭代算法
隐马尔可夫 模型	标注	观测序列与状态 序列的联合概率 分布模型	生成模型	极 大 似 然 估 计,最大后验 概率估计	对数似然损 失	概率计算公式,EM算法
条件随机场	标注	状态序列条件下 观测序列的条件 概率分布,对数 线性模型	判别模型	极 大 似 然 估 计,正则化极 大似然估计	对数似然损 失	改进的迭代尺度算法,梯度下降,拟牛顿法

① EM 算法在这里有些特殊,它是个一般方法,不具有具体模型。

• Q & A

