UNION FIND - dynamic connectivity

Subtext

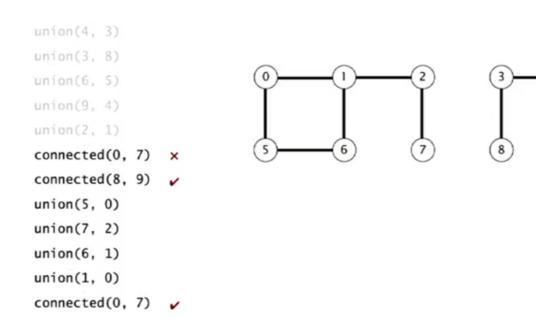
如何编一个高效的程序:

- 为问题建模
- 找到一个合适的算法
- 分析算法运行的时间,所需的空间大小
- 优化

dynamic connectivity 动态连通性

Given a set of N objects.

- Union command: connect two objects.
- Find/connected query: is there a path connecting the two objects?



算法的目的:

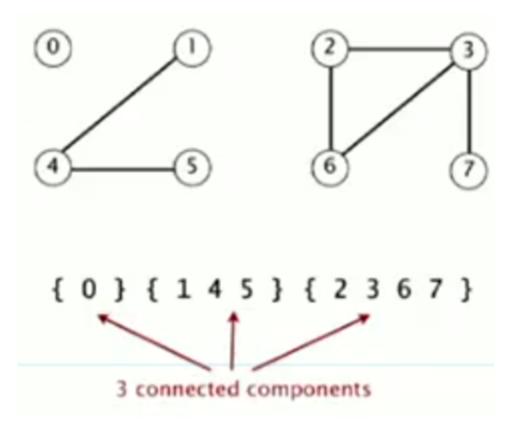
回答问题: 两点之间是否存在通路?

Modeling

并查集问题在实际中可能有许多不同的应用场景,但是在编程实现的算法中,我们选取 0,N-1 作为各个节点的代替(利用整型变量来对问题进行简化描述)。

此外我们还需要定义这个图之中的一些性质:

- 连通性: p, q是存在连接通路的
- 对称性: 如果p, q是连通的; 则q, p也是连通的
- 传递性:如果p,q是连通的;q,r也是连通的;则p,r是连通的
- 连通分量: 互相连接的最小图 (集合) connected components



连通分量性质:

- 连通分量中的所有节点都是互相关连通的
- 连通分量中的节点不与连通分量之外的节点连通

算法需要进行的操作(函数):

• Find query: 检查两个节点之间是否是连通的

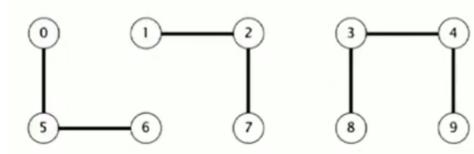
• Union:将两个连通分量合并

```
public class UF:
    UF(int N)
    void union (int p, int q)
    boolean connected(int p, int q)
```

Solution 1: Quick -find [eager approach]

数据结构:

- 整型数组 *id*[] (大小为N)
- p, q是连通的当且仅当他们有着相同的id值



功能函数:

- Find: 判断p, q是否连通; 直接比较两者的id值即可
- Union:将id值都变为约定好的值(实现简单,但对于较大数目的节点有待改进)

```
#流程
#初始化
id[10] = [0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9]
union(4, 3)
#算法统一将id值定为union的第二个参数
id[10] = [0, 1, 2, 3, 3, 5, 6, 7, 8, 9]
#更新id值的时候要注意,需要更新所有连通分量中的id值
........
```

Java实现:

```
public class QuickFindUF
   private int[] id;
   public QuickFindUF(int N)
    {
        id = new int[N];
        for (int i = 0; i < N; i++)
            id[i] = i;
   }
   public boolean connected(int p, int q)
    {
        return id[p] == id[q];
   }
   public void union(int p, int q)
    {
        int pid = id[p];
        int qid = id[q];
        for(int i = 0; i < id.length; i++)</pre>
```

```
if(id[i] == pid) id[i] = qid;
}
```

python 实现;

```
class QuickFindUF:
    def __init__(self, N):
        self.id = list(range(N))

def connected(self, p, q):
        return self.id[p] == self.id[q]

def union(self, p, q):
    pid = self.id[p]
    qid = self.id[q]
    for i in range(len(self.id)):
        if self.id[i] == pid:
            self.id[i] = qid
```

algorithm	initialize	union	find
QuickFind	N	N	1

总结:

快速查找算法不利于解决大问题 huge problems

这种算法在时间量级上是不合理的,虽然简单但是在现实问题中的时间复杂度是不可接受的。例如对N个节点进行union操作就要花费 N^2 的时间,对于构建高效的算法来说,这是过于复杂的。

quadratic time is unacceptable

Quadratic algorithms do not scale

Rough standard (for now).

- 109 operations per second.
- 109 words of main memory.
- · Touch all words in approximately 1 second.

a truism (roughly)

since 1950!

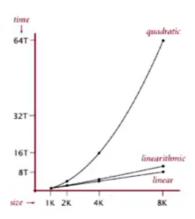


Ex. Huge problem for quick-find.

- 109 union commands on 109 objects.
- Quick-find takes more than 10¹⁸ operations.
- · 30+ years of computer time!

Quadratic algorithms don't scale with technology.

- · New computer may be 10x as fast.
- But, has 10x as much memory ⇒
 want to solve a problem that is 10x as big.
- · With quadratic algorithm, takes 10x as long!



Solution 2: Quick-Union [lazy approach]

数据结构:

- 整型数组 *id*[] (大小为N)
- 定义id[i]的值是该节点的父节点的id (该算法将各个连通分量维护为一个树型结构)
- 确定根节点: id[id[id[... id[i]...]]]

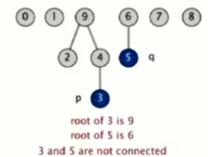
Quick-union [lazy approach]

Data structure.

- · Integer array id[] of size N.
- · Interpretation: id[i] is parent of i.
- Root of i is id[id[id[...id[i]...]]].

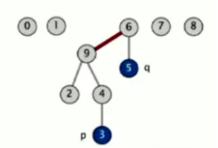


Find. Check if p and q have the same root.



Union. To merge components containing p and q, set the id of p's root to the id of q's root.





功能函数:

- Find: 判断p, q是否连通; 直接比较两者的root节点是否相同即可
- Union(p, q): p节点的root连接到q节点的root上

java 实现

```
public class QuickUnionUF
{
   private int[] id;
    public QuickUnionUF(int N)
        id = new int[N];
        for (int i = 0; i < N; i++)
            id[i] = i;
   }
   private int root(int i)
    {
        while (id[i] != i) i = id[i];
        return i;
    }
   public boolean connected(int p, int q)
        return root(p) == root(q);
    }
    public void union(int p, int q)
```

```
{
    int i = root(p);
    int j = root(q);
    id[i] = j;
}
```

python 实现

algorithm	initialize	union	find
Quickunion	N	N↑	N

总结:

对于快速合并算法,采取的优化策略是有针对的对数据结构进行更新。避免了在合并的时候进行多次无用的索引更新。

但是同样的,这个算法也不是完美的。他不适合需要大量操作的场景,在构建连通分量树的时候,我们并没有对树的结构进行优化,因此可能出现的情况是:树的结构大概率是冗杂的,他可能非常高瘦。这就导致在查找root索引的时候会浪费大量的时间。

Improvement 1 weighting

针对quick union方法中可能出现高树的情况,可以采取的 优化措施是更新带权树。

目标如下:

- 记录每个树的节点个数
- 将小树连接到大树上从而实现更平衡的树

这样生成的树虽然不是绝对平衡的,但是在相比于原来平均高度有着极大的缩减。

代码方面,需要更新的数据结构是size[],用来记录对应树的节点个数。

running time分析

find: 和节点的深度成正比

union: 常数时间的复杂度

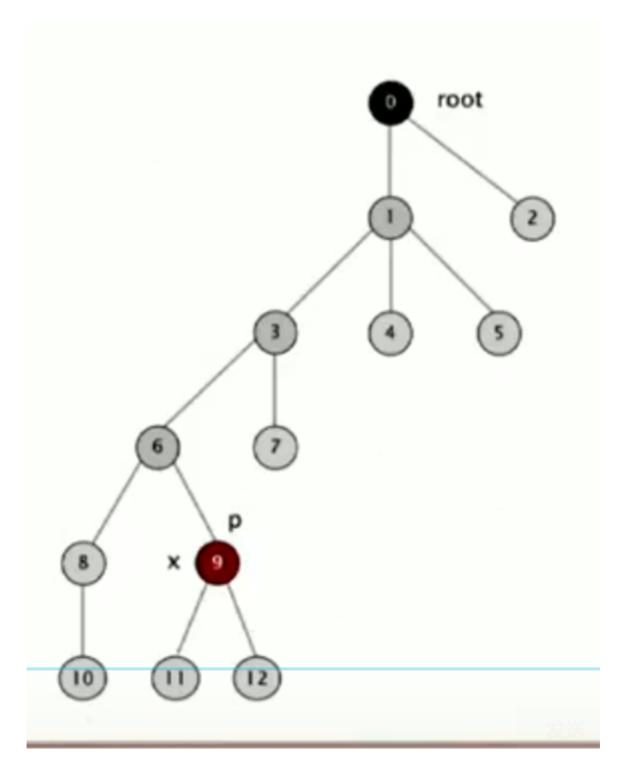
结论: 节点的深度至多是 log_2N 级别的 (当两个树进行合并的时候,总是小的树合并到大的树中。树中节点的个数至多会翻一倍,因此当最后所有节点都加入到同一颗树中时,对于 N 个节点来说,需要合并 lgN 次)

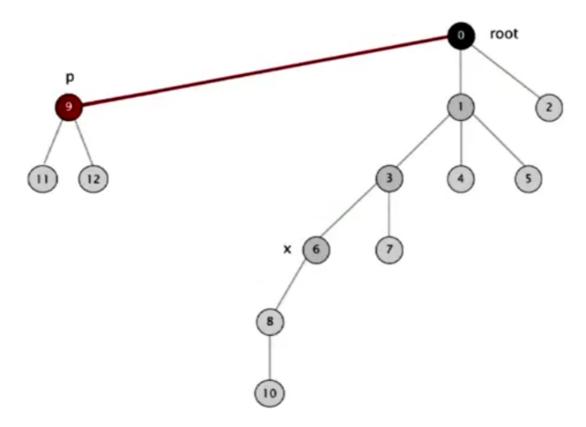
Algorithm	initialize	find	union
Improvement 1 weighted	N	lgN	lgN

Improvement 2 path compression

在带权树的基础上,对树进行进一步的优化。在计算节点对应的root时,算法需要从节点开始遍历。事实上,可以对树进行铺平的操作,即每个节点在计算root的时候就将遍历时的根节点进行更新。更新的代码如下

```
private int root(int i)
{
    while (i != id[i])
    {
        id[i] = id[id[i]];
        i = id[i];
    }
    return i;
}
```





对于N个对象,进行M次union find操作的时间复杂度 $\le c(N+Mlg^*N)$,其中 lg^*N 是迭代对数函数。是指取多少次对数可以将N变为1。在现实生活中,我们普遍认为这个函数的值域是 \le 5的。($lg^*2^{65536}=5$)

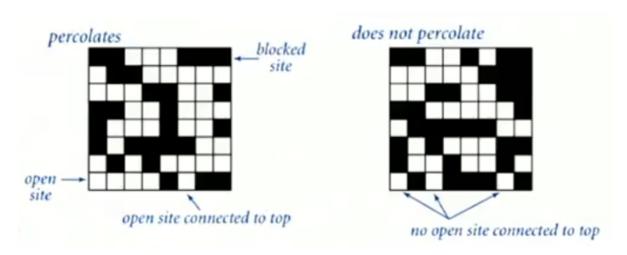
因此,压缩路径的带权快速合并算法可以被认为是**几乎线性时间的复杂度**。

并查集问题并**不存在线性时间复杂度的算法**(已证明)

Algorithm	worst-cost time	
quick-find	MN	
quick-union	MN	
weighted QU	N+MlogN	
QU + path compression	N+MlogN	
weighted QU + path compression	$N+Mlg^*N$	

Application

渗滤系统 (上下是否连通)

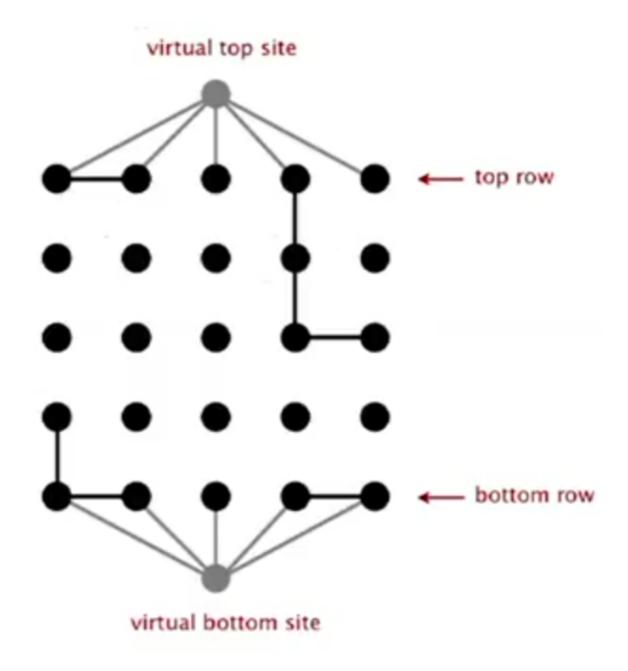


每个位(方格)的开放概率是p,该模型可以应用到很多实际的问题中(电力系统,网络结构,社交网络等等)

当系统中的位以某种概率进行开放的时候,确定的系统是否是渗滤是容易的,但是渗滤存在的阈值时难以用数学方法进行确定的。

我们可以采用蒙特卡罗仿真的手段对系统进行测试,通过随机开放位直到系统是渗滤的,经过不断重复实验最终找到阈值概率。

为了避免在验证上下N位是否连通时使用暴力查找,可以规定一个虚拟的连通位,如下:



这样可以在常数时间内确定上下是否连通。