

proyhw-pr-1

Proyecto Hardware

Autor 1: Toral Pallás, Héctor - 798095 Autor 2: Lahoz Bernad, Fernando - 800989

Grado: Ingeniería Informática

Curso: 2022-2023



$\acute{\mathbf{I}}\mathbf{ndice}$

1.	Resumen	2
2.	Memoria y Pila 2.1. Mapa de memoria	
3.	Funciones refactorizadas e implementadas	5
	3.1. conecta4_hay_linea_c_arm	5
	3.1.1. Código	5
	3.1.2. Optimizaciones aplicadas	6
	3.2. conecta4_hay_linea_arm_c	7
	3.2.1. Código	7
	3.2.2. Optimizaciones aplicadas	8
	3.3. conecta4_hay_linea_arm_arm	
	3.3.1. Código	
	3.3.2. Optimizaciones aplicadas	11
4.	Testing	13
	4.1. Test 0	13
	4.2. Test 1	
	4.3. Test 2	14
	4.4. Test 3	14
	4.5. Test 4	14
	4.6. Test 5	14
5	Comparación de resultados	15
٥.	5.1. Tiempo de ejecución	
	5.2. Tamaño del código	
0		1 17
о.	Problemas y soluciones	17
7.	Conclusiones	17
8.	Dedicación	17



1. Resumen

Entre los principales objetivos de este proyecto se encuentra reforzar el dominio del lenguaje de programación C en relación a cómo se traducen distintas estructuras de código al lenguaje ensamblador y qué técnicas se puede emplear para optimizar su funcionamiento. Para ello se ha procedido a traducir las dos funciones del código del juego Conecta 4 en las que se concentra la mayor parte del tiempo de ejecución, siguiendo el estándar ATPCS. A través de diferentes tests y mediciones tanto de tiempo como de espacio en memoria se concluye que el comportamiento de las funciones es equivalente al código original, que es más eficiente en tiempo y que además el código ocupa menos espacio en memoria.

Para el desarrollo del proyecto ha sido necesario estudiar el funcionamiento de la arquitectura ARM, en concreto del microcontrolador LPC2105, y su ejecución segmentada en 3 etapas. También requería tener clara una idea del mapa de memoria, la función de cada zona y su tamaño. La depuración del código, las distintas ejecuciones y las mediciones han sido realizadas en el entorno de desarrollo Keil μ Vision.



2. Memoria y Pila

2.1. Mapa de memoria

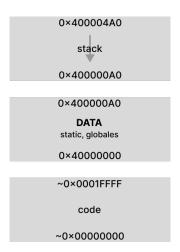


Figura 1: Mapa de memoria

Stack: 1MiB de memoria que sirve de estructura LIFO, full-descending, donde se guardan las variables de ámbito y el estado del programa antes de invocar a una función.

Data: 160B de memoria donde se almacenan las variables globales y definidas con el modificador static.

Code: Área de sólo lectura que almacena las instrucciones en código máquina que se van a ejecutar. Los valores inmediatos que por tamaño no se pueden incluir en el código de la instrucción, como direcciones de memoria de las variables y otras constantes, se almacenan aquí y se accede a ellos a través de PC.

2.2. Bloque de activación

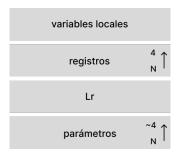


Figura 2: Bloque de activación

Variables locales: Si alguno de los parámetros pasados por r0-r3 es "volatile", lo guarda r0-r3 aquí antes que cualquier otra variable.

Registros: Aquí se almacenan aquellos que van a ser utilizados, primero el registro de mayor ordinal, de tal manera que podamos recuperar su valor al retornar.

LR: Almacena la dirección de retorno (pc+4). Sólo se guarda si dentro de la función se llama a otra.

Parámetros: En esta zona se almacenan aquellos parámetros que no tengan espacio en los registros r0-r3. Los parámetros se almacenan en los tres primeros registros de izquierda a derecha con las siguientes normas:

- Si el parámetros ocupa menos de 32bits se extiende.
- Si el parámetro ocupa más de 32bits se usa más de un registro para pasarlo.
- Si el valor devuelto es un struct de más de 64bits, el registro r0 contiene la dirección de memoria del struct a sobreescribir.



En la asignatura Arquitetura y Organización de Computadores se vió un bloque de activación similar, con la diferencia de que siempre se reservaba espacio para el valor de retorno y para todos los parámetros. Además, en el modelo de rutinas aprendido siempre se hacía uso del frame pointer para el acceso a los parámetros, por lo que se siempre se guardaba junto con r14, y las variables locales se apilaban antes de guardar el valor de los registros. En el marco de pila visto en las diapositivas del proyecto se almacena también PC.



3. Funciones refactorizadas e implementadas

```
AREA codigo, CODE

IMPORT conecta4_buscar_alineamiento_c

EXPORT conecta4_buscar_alineamiento_arm

EXPORT conecta4_hay_linea_arm_c

EXPORT conecta4_hay_linea_arm arm

PRESERVE8 {TRUE}

NUM_COLUMNAS EQU 7

NUM_FILAS EQU 6

ENTRY
```

3.1. conecta4_hay_linea_c_arm

3.1.1. Código

El código de la función es idéntico al de conecta/_hay_linea_c_c, cambiando las llamadas a conecta/_buscar_alineamiento_c por la version de arm. Para evitar que el compilador haga inline de la función y medir el tiempo con fidelidad ha hecho falta incluir la orden __attribute_((noinline)).

```
1 __attribute__((noinline)) uint8_t conecta4_hay_linea_c_arm(
      CELDA cuadricula[TAM_FILS][TAM_COLS],
3
      uint8_t fila, uint8_t columna, uint8_t color
4 ) {
    int8_t deltas_fila[4] = {0, -1, -1, 1};
    int8_t deltas_columna[4] = {-1, 0, -1, -1};
    unsigned int i = 0;
    uint8_t linea = FALSE;
    uint8_t long_linea = 0;
10
    for (i = 0; (i < 4) && (linea == FALSE); ++i) {
11
      long_linea = conecta4_buscar_alineamiento_arm(
12
          cuadricula, fila, columna, color,
13
14
          deltas_fila[i], deltas_columna[i]);
15
      linea = long_linea >= 4;
16
      if (linea) continue;
17
18
19
      long_linea += conecta4_buscar_alineamiento_arm(
20
          cuadricula, fila - deltas_fila[i], columna -
                                                         deltas_columna[i],
          color, -deltas_fila[i], -deltas_columna[i]);
21
22
23
      linea = long_linea >= 4;
24
    return linea;
```

conecta4_buscar_alineamiento_arm

r0	r1	r2	r3	mem[sp]	mem[sp+4]
celda cuadrícula	uint8_t fila	uint8_t columna	uint8_t color	int8_t delta_fila	int8_t delta_columna

```
1 conecta4_buscar_alineamiento_arm
   STMDB sp!, {r4, r5, lr}; Guarda valor de los registros para utilizarlos
    ; return si fila no valida
   cmp r1, #1
   blo return0
                            ; salta si: fila < 1
    cmp r1, #NUM_FILAS
   bhi return0
                            ; salta si: fila > NUM_FILAS
   ; return si columna no valida
10
   cmp r2, #1
11
12 blo return0
                            ; salta si: columna < 1
   cmp r2, #NUM_COLUMNAS
13
bhi return0
                           ; salta si: columna > NUM_COLUMNAS
```

```
; r4 := celda
                             ; r4 = r0+r2 = &cuadricula[0][columna]
    add r4, r0, r2
16
    ldrb r4, [r4, r1, LSL#3]; r4 = mem[r4+r1*8] = cuadricula[fila][columna]
    ; return si celda vacia
18
    tst r4, #0x4
19
    beq return0
                             ; salta si: celda vacia
20
21
    ; return si celda != color
22
23
    and r5, r4, \#0x3
    cmp r5, r3
24
25
    bne return0
                             ; salta si: celda != color
26
    : avanzar indices
27
                             ; r4 = delta_fila
    ldr r4, [sp, #12]
28
    ldr r5, [sp, #16]
add r1, r1, r4
                             ; r4 = delta_columna
29
                              ; fila = fila + delta_fila
30
31
    add r2, r2, r5
                             ; columna = columna + delta_columna
32
33
    ; carga de parametros
34
    STMDB sp!, {r4, r5}
                             ; delta_columnas := r5, delta_filas := r4
    bl conecta4_buscar_alineamiento_arm
35
                       ; libera parametros
36
    add sp, sp, #8
    add r0, r0, #1
                             ; r0 = resultado de funcion + 1
37
38
    LDMIA sp!, {r4, r5, lr}; Recupera el valor de los registros
39
                              : return r0
40
41
42 return0
                             ; r0 = 0
    mov r0. #0
43
    LDMIA sp!, {r4, r5, lr}; Recupera el valor de los registros
                             ; return 0
```

3.1.2. Optimizaciones aplicadas

La clave para optimizar esta función se encuentra en reformular las condiciones de ejecución:

```
!C4\_fila\_valida(fila) = !((fila \ge 1) \ and \ (fila \le NUM\_FILAS)) = (fila < 1) \ or \ (fila > NUM\_FILAS)
```

```
!C4\_columna\_valida(columna) = !((columna \ge 1) \ and \ (columna \le NUM\_COLUMNAS)) = (columna < 1) \ or \ (columna > NUM\_COLUMNAS)
```

De esta forma la condición se reduce a una secuencia de comprobaciones cortocircuitadas y en cuanto una no se cumple la función ejecuta $return\ 0$. Como la llamada recursiva se ejecuta al final, el valor de los registros no es relevante una vez finalice, por lo que es necesario devolverles el valor que tenían antes de ejecutarla.

En la versión optimizada del compilador de C, la evaluación para comprobar si la fila o la columna es válida la ejecutaba con un and cortocircuitado mediante instrucciones predicadas, en lugar de saltos. Eso favorece casos en los que se cumple $fila \geq 1$ pero no $fila \leq NUM_FILAS$, permitiendo ahorrar 1 ciclo al no comprobar la condición del salto. En nuestra implementación se salta inmediatamente si una condición no se cumple, ahorrando 1 ciclo si directamente no se cumple $fila \geq 1$. Para ejecuciones con varias llamadas a la función resulta más óptima la versión del compilador.

En el estándar ATPCS, el registro R12 sirve como variable temporal y permite ahorrar una lectura y una escritura en memoria en cada llamada a la función, al no tener que recuperar su valor, lo que es apreciable en este tipo de bucles recursivos. El compilador de C aprovecha mucho este registro, mientras que en nuestra implementación no ha sido utilizado.

Como curiosidad, para comprobar $celda_vacia$ el compilador ejecuta la instrucción **celda & 0x4** desplazando 29 posiciones a la izquierda el bit 2 y comprobando si genera desbordamiento, en lugar de utilizar la instrucción tst.



3.2. conecta4_hay_linea_arm_c

3.2.1. Código

r0	r1	r2	r3
celda cuadrícula	uint8_t fila	uint8_t columna	uint8_t color

```
1 conecta4_hay_linea_arm_c
    STMDB sp!, {r4-r11, lr}; Guarda valor de los registros para utilizarlos
    LDR r4, =0x01FFFF00
                             ; r4 := {0, -1, -1, 1}
                             ; r5 := \{-1, 0, -1, -1\}
    LDR r5, =0xFFFF00FF
    STMDB sp!, {r4, r5}
                             ; Guarda los vectores en la pila
                             ; i := 0
    mov r4, #0
    mov r5, #0
                             ; linea := FALSE
    ; Backups de los parametros
                             ; r9 = cuadricula_bak := cuadricula
9
    mov r9, r0
    mov r10, r1
                             ; r10 = fila_bak := fila
10
    mov r11, r2
                            ; r11 = columna_bak := columna
11
13 for
14
    mov r6, r3
                             ; r6 = color_bak := color
    ; carga de parametros
15
    ldrsb r7, [sp, r4]
                             ; r7 := deltas_fila[i]
16
17
    add sp, sp, #4
18
    ldrsb r8, [sp, r4]
                             ; r8 := deltas_columna[i]
    sub sp, sp, #4
19
    STMDB sp!, {r7, r8}
                            ; delta_columnas := r8, delta_filas := r7
20
    bl conecta4_buscar_alineamiento_c
21
                            ; libera parametros
22
    add sp, sp, #8
    mov r3, r6
                             ; color := color_bak
23
                             ; r6 := longLinea // resultado de funcion
    mov r6, r0
24
                             ; r0 := cuadricula_bak
25
    mov r0, r9
26
    ; return true si longLinea >= 4
27
    cmp r6, #4
28
    movhs r0, #1
29
    bhs return
                             ; salta si: longLinea >= 4
30
31
    mov r5, r3
                             ; r5 = color_bak := color
32
33
    ; carga de parametros
    sub r1, r10, r7
                             ; fila := fila + deltas_fila[i]
34
    sub r2, r11, r8
                             ; columna := columna + deltas_columna[i]
35
    rsb r7, r7, #0
                             ; r7 := -deltas_fila[i]
36
    rsb r8, r8, #0
STMDB sp!, {r7, r8}
                             ; r8 := -deltas_columna[i]
37
                             ; delta_columnas := r8, delta_filas := r7
38
    bl conecta4_buscar_alineamiento_c
39
                        ; libera parametros
    add sp, sp, #8
40
    mov r3, r5
                             ; color := color_bak
41
    add r6, r6, r0
                            ; longLinea := longLinea + resultado de funcion
43
44
    cmp r6, #4
    movhs r5, #1
45
    movlo r5, \#0
46
                             ; linea := longLinea >= 4
    ; Recupera el valor de los parametros
48
                            ; cuadricula := cuadricula_bak
49
    mov r0, r9
    mov r1, r10
                             ; fila := fila_bak
50
    mov r2, r11
                             ; columna := columna_bak
51
52
    ; guarda del bucle
53
    add r4, r4, #1
                             ; i++
54
55
    cmp r4, #4
56
    cmpne r5, #1
                             ; repite si: i != 4 && !linea
57
    bne for
                             ; r0 := linea // resultado de la funcion
59
    mov r0, r5
61 add sp, sp, #8
                             ; libera vectores de pila
62 LDMIA sp!, {r4-r11, lr}; Recupera el 63 bx lr; return linea
    LDMIA sp!, {r4-r11, lr}; Recupera el valor de los registros
```



3.2.2. Optimizaciones aplicadas

La principal optimización corresponde a la estructura del bucle for. No es necesario comprobar la guarda del bucle for en la primera iteración porque siempre se ejecuta. Esto permite ahorrar un salto incondicional (traducción literal) o ahorrarnos duplicar la guarda al final del bucle, y es una de las optimizaciones que realiza el compilador de C. Además la condición que se comprueba es $i \neq 4$, ya que por el incremento unitario es equivalente a i < 4 y permite realizar un and lógico sin saltos (líneas 55 y 56).

La recuperación de los valores de los parámetros se realiza por medio de registros, para minimizar el acceso a memoria. Sin embargo, no hay suficientes registros disponibles para recuperar el parámetro color (r3). El valor de long_linea no es relevante justo antes de llamar a la primera función buscar_alineamiento y se sobreescribe al finalizar (por eso también se ha obviado la inicialización), por lo que se utiliza temporalmente r6 como backup de color en lugar de guardar su valor habitual como long_linea. La variable linea sobreescribe su valor después de cada llamada a la función. Por ello también se ha utilizado como backup de r3 en la segunda llamada a buscar_alineamiento.

Por último, la acción *continue* después de comprobar el valor de *linea* es equivalente a *return true*, porque al ejecutar la guarda del bucle se está repitiendo la misma comprobación.



3.3. conecta4_hay_linea_arm_arm

3.3.1. Código

r0	r1	r2	r3
celda cuadrícula	uint8_t fila	uint8_t columna	uint8_t color

```
1 conecta4_hay_linea_arm_arm
    STMDB sp!, {r4-r11, lr}; Guarda valor de los registros para utilizarlos
                            ; r4 = {0 , -1 , -1 , 1}
; r5 = { -1 , 0 , -1 , -1}
    LDR r4, =0x01FFFF00
    LDR r5, =0xFFFF00FF
    STMDB sp!, {r4, r5}
                            ; Guarda los vectores en la pila
    mov r6, #0
                             ; i := 0
                             ; r10 := fila
    mov r10, r1
    mov r11, r2
                             ; r11 := columna
; return si fila no valida
    cmp r1, #1
11
                             ; salta si : fila < 1
12
    blo returnFalse
    cmp r1, #NUM_FILAS
13
                            ; salta si : fila > NUM_FILAS
14
    bhi returnFalse
    ; return si columna no valida
16
    cmp r2, #1
17
                            ; salta si : columna < 1
18
    blo returnFalse
    cmp r2, #NUM_COLUMNAS
19
20
    bhi returnFalse
                            ; salta si : columna > NUM_COLUMNAS
21
    ; r4 := celda
22
                            ; r4 = r0 + r2 = & cuadricula [0][columna]
23
    add r4, r0, r2
    ldrb r4, [r4, r1, LSL#3]; r4 = mem[r4+r1*8] = cuadricula [fila][columna]
24
    ; return si celda vacia
25
    tst r4, #0x4
    beq returnFalse
                            ; salta si : celda vacia
27
28
   ; return si celda != color
29
    and r5, r4, \#0x3
30
31
    cmp r5, r3
   bne returnFalse
                            ; salta si : celda != color
32
33
34
   ; Mientras i < 4
35 for
36 mov r7, #1
                            ; longLinea := 1
37
    ldrsb r8, [sp, r6]
                             ; r8 := deltas_fila[i]
    add sp, sp, #4
38
39
    ldrsb r9, [sp, r6]
                            ; r9 := deltas_columna[i]
    sub sp, sp, #4
40
                             ; r1 = fila := fila + deltas_fila[i]
    add r1, r1, r8
41
42
    add r2, r2, r9
                             ; r2 = columna := columna + deltas_columna[i]
43
    ; Mientras FilaValida & ColumnaValida & CeldaLLena & MismoColor
44
45 while
   ; break si fila no valida
46
47
    cmp r1, #1
   blo outWhile
                            ; salta si : fila < 1
48
    cmp r1, #NUM_FILAS
49
    bhi outWhile
                             ; salta si : fila > NUM_FILAS
51
    ; return si columna no valida
52
53
    cmp r2, #1
    blo outWhile
                             ; salta si : columna < 1
54
    cmp r2, #NUM_COLUMNAS
55
    bhi outWhile
56
                             ; salta si : columna > NUM_COLUMNAS
57
   ; r4 := celda
    add r4, r0, r2
                             ; r4 = r0 + r2 = & cuadricula[0][columna]
59
    ldrb r4, [r4, r1, LSL#3]; r4 = mem[r4+r1*8] = cuadricula[fila][columna]
60
    ; return si celda vacia
61
    tst r4, #0x4
62
                            ; salta si : celda vacia
63
    beq outWhile
64
65
```

```
66 ; return si celda != color
67
    and r5, r4, \#0x3
    cmp r5, r3
68
   bne outWhile
                           ; salta si : celda != color
69
70
    add r1, r1, r8
                            ; fila = fila + delta_fila[i]
71
72
    add r2, r2, r9
                            ; columna = columna + delta_columna[i]
    add r7, r7, #1
73
                           ; longLinea++
74
    ; return si longLinea == 4
    cmp r7, #4
75
76
    beq returnTrue
                           ; salta si : longLinea == 4
    b while
77
78
   ; Si !(FilaValida & ColumnaValida & CeldaLLena & MismoColor)
79
80 outWhile
                            ; fila := fila_bak - delta_fila[i]
81
   sub r1, r10, r8
82
   sub r2, r11, r9
                            ; columna := columna_bak - delta_columna[i]
83
   ; Mientras FilaValida & ColumnaValida & CeldaLLena & MismoColor
84
85 while2
   ; return si fila no valida
86
87
     cmp r1, #1
   blo outWhile2
                            ; salta si : fila < 1
88
    cmp r1, #NUM_FILAS
89
    bhi outWhile2
                            ; salta si : fila > NUM_FILAS
90
91
92 ; return si columna no valida
    cmp r2, #1
93
                            ; salta si : columna < 1
    blo outWhile2
94
     cmp r2, #NUM_COLUMNAS
    bhi outWhile2
                           ; salta si : columna > NUM_COLUMNAS
96
97
   ; r4 := celda
98
                            ; r4 = r0 + r2 = & cuadricula[0][columna]
    add r4, r0, r2
99
    ldrb r4, [r4, r1, LSL#3]; r4 = mem[r4+r1*8] = cuadricula[fila][columna]
100
    ; return si celda vacia
101
    tst r4, #0x4
102
    beq outWhile2
                            ; salta si : celda vacia
103
104
   ; return si celda != color
105
106
    and r5, r4, #0x3
    cmp r5, r3
107
    bne outWhile2
108
                           ; salta si : celda != color
109
                           ; fila = fila - delta_fila[i]
    sub r1, r1, r8
110
                          ; columna = columna - delta_columna[i]
    sub r2, r2, r9
111
    add r7, r7, #1
                            ; longLinea++
112
    ; return si longLinea == 4
113
    cmp r7, #4
114
    beq returnTrue
                           ; salta si : longLinea == 4
115
116
    b while2
117
   ; Si !(FilaValida & ColumnaValida & CeldaLLena & MismoColor)
118
outWhile2
                            ; fila := fila_bak
mov r1, r10
                           ; columna := columna_bak
    mov r2, r11
121
    add r6, r6, #1
                            ; i++
122
    ; for i < 4
123
    cmp r6, #4
124
    bne for
126
127 ; Si i == 4 || !(FilaValida & ColumnaValida & CeldaLLena & MismoColor)
128 returnFalse
                            ; r0 := FALSE
mov r0, #0
   add sp, sp, #8
                            ; libera vectores de pila
130
    LDMIA sp!, {r4-r11, lr}; Recupera el valor de los registros
131
   bx lr
132
                             ; return FALSE
; Si LongLinea == 4
134 returnTrue
                            ; r0 := TRUE
   mov r0, #1
135
136 add sp, sp, #8
                            ; libera vectores de pila
LDMIA bx lr
    LDMIA sp!, {r4-r11, lr}; Recupera el valor de los registros
                     ; return TRUE
```

3.3.2. Optimizaciones aplicadas

Para esta implementación se ha eliminado la recursividad de la función buscar_alineamiento y se ha inscrito dentro de hay_linea. En la versión original se comprobaba la misma celda para todas las direcciones posibles, algo completamente innecesario. Por eso, antes de comprobar el resto de celdas comprueba que la celda pasada como parámetro es válida para hacer línea. La versión original también cometía el error de seguir comprobando celdas una vez que la longitud de la línea superaba 4. En esta versión, en el momento en el que la longitud de línea encontrada es igual a 4 la función termina la ejecución devolviendo verdad. Además de reducir las iteraciones permite eliminar la variable "linea" y simplificar la guarda del bucle for.

El resto de optimizaciones son las mismas que en las anteriores implementaciones: el bucle for realiza siempre una primera ejecución y la guarda de los bucles internos es una secuencia de or lógicos cortocircuitados.

Antes de la implementación en código ensamblador diseñamos una versión en c, para asegurar que el funcionamiento era el esperado:

```
1 uint8_t conecta4_hay_linea_arm_arm_c(CELDA cuadricula[TAM_FILS][TAM_COLS], uint8_t fila,
      uint8_t columna, uint8_t color)
2
   {
3
      int8_t deltas_fila[4] = {0, -1, -1, 1};
      int8_t deltas_columna[4] = {-1, 0, -1, -1};
4
      unsigned int i = 0;
5
6
      uint8_t long_linea = 0;
      uint8_t fila_aux = fila;
      uint8_t columna_aux = columna;
9
10
      if (!C4_fila_valida(fila) || !C4_columna_valida(columna) ||
               celda_vacia(cuadricula[fila][columna]) ||
11
12
               (celda_color(cuadricula[fila][columna]) != color)) {
          return FALSE;
13
      }
14
15
16
      // buscar linea en fila, columna y 2 diagonales
      for (i = 0; i < 4; ++i) \{
17
18
          long_linea = 1;
          fila += deltas_fila[i];
19
          columna += deltas_columna[i];
20
21
          // buscar sentido
          while (!(!C4_fila_valida(fila) || !C4_columna_valida(columna) ||
22
23
                   celda_vacia(cuadricula[fila][columna]) ||
                   (celda_color(cuadricula[fila][columna]) != color))) {
24
               fila += deltas_fila[i];
25
26
               columna += deltas_columna[i];
               long_linea++;
27
               if (long_linea == 4) return TRUE;
28
30
31
          fila = fila_aux - deltas_fila[i];
32
           columna = columna aux - deltas columna[i]:
          // buscar sentido inverso
33
          while (!(!C4_fila_valida(fila) || !C4_columna_valida(columna) ||
34
                   celda_vacia(cuadricula[fila][columna]) ||
35
36
                   (celda_color(cuadricula[fila][columna]) != color))) {
               fila -= deltas_fila[i];
37
               columna -= deltas_columna[i];
38
39
               long_linea++;
               if (long_linea == 4) return TRUE;
40
          fila = fila_aux;
          columna = columna_aux;
43
44
      }
      return FALSE;
46 }
```

Observando el código generado por el compilador de C para esta función se comprobó que la traducción de los bucles while era diferente. En nuestra implementación la guarda del bucle está situada antes del código entre corchetes, lo que implica ejecutar dos saltos en cada iteración. En cambio, el optimizador sitúa la guarda debajo del código y accede a ella por primera vez con un salto incondicional, ahorrando un salto en cada iteración. Sin embargo, más adelante se mostrará que nuestra implementación es un poco más rápida que la



mejor optimización del compilador, pese a ser idénticas en el resto del código. Eso se debe a que en la versión compilada de C se ejecuta después de cada operación aritmética la instrucción **AND** Rx,Rx,#0x000000FF, que trunca el resultado a 8 bits. Por el dominio de valores de las variables del programa esa instrucción no es necesaria, pero el optimizador no puede asumir que no habrá desbordamientos.

4. Testing

Para realizar los diferentes tests y validar el comportamiento de las funciones ha hecho falta modificar la función $C4_verificar_4_en_linea$. En ella se ejecutan todas las versiones de $conecta4_hay_linea$. Si alguna devuelve un resultado diferente, a la variable por referencia fail se la asigna verdad, indicando que hay un comportamiento inesperado. El valor devuelto es un and lógico de los 4 resultados, para que en caso de error no se dé por válida la línea, aunque no tiene sentido comprobar el resultado en ese caso.

Para facilitar la localización del error, en la zona de variables estáticas se han declarado las variables *fila_fail*, col_fail y fail. Si al ejecutar el programa de tests fail se activa a 1, finaliza la ejecución y la celda para la que ha ocurrido el error queda visible en fila_fail y col_fail.

```
int C4_verificar_4_en_linea(CELDA cuadricula[TAM_FILS][TAM_COLS],
                  uint8_t fila, uint8_t columna, uint8_t color, int
3 {
    uint8_t resultado_c_c
                             = conecta4_hay_linea_c_c(cuadricula, fila, columna, color);
4
    uint8_t resultado_c_arm = conecta4_hay_linea_c_arm(cuadricula, fila, columna, color);
    uint8_t resultado_arm_c = conecta4_hay_linea_arm_c(cuadricula, fila, columna, color);
    uint8_t resultado_arm_arm = conecta4_hay_linea_arm_arm(cuadricula, fila, columna, color);
    if (fail != 0) *fail = resultado_c_c != resultado_c_arm ||
                           resultado_c_c != resultado_arm_c ||
10
                           resultado_c_c != resultado_arm_arm;
   return resultado_c_c && resultado_c_arm &&
11
12
           resultado_arm_c && resultado_arm_arm;
```

```
int test(CELDA cuadricula[TAM_FILS][TAM_COLS], uint8_t f, uint8_t c, const int res)
{
  int fail;
  return res == C4_verificar_4_en_linea(cuadricula, f, c, celda_color(cuadricula[f][c]), & fail) && !fail;
}
```

Los tableros empleados en los tests que involucran C4_verificar_4_en_linea están declarados en el fichero tableros.h y son los siguientes:

Tablero $1 = \text{cuadricula}_2$

0	C1	C2	С3	C4	C5	C6	C7
F1	6	5	5	6	5	5	6
F2	5	6	5	6	5	6	5
F3	5	5	6	6	6	5	5
F4	6	6	6	5	6	6	6
F5	5	5	6	6	6	5	5
F6	5	6	5	6	5	6	5

Tablero $2 = \text{cuadricula}_3$

0	C1	C2	C3	C4	C5	C6	C7
F1	5	6	6	6	6	6	5
F2	6	5	0	0	0	5	6
F3	6	0	5	5	5	0	6
F4	6	0	5	5	5	0	6
F5	6	5	0	0	0	5	6
F6	5	6	6	6	6	6	5

Tablero 3 = cuadricula_4

0	C1	C2	С3	C4	C5	C6	C7
F1	6	5	6	5	6	5	6
F2	5	6	5	6	5	6	5
F3	6	5	6	5	6	5	6
F4	5	6	5	6	5	6	5
F5	6	5	6	5	6	5	6
F6	5	6	5	6	5	6	5

4.1. Test 0

Este test fue realizado de manera manual durante el paso 2 y su finalidad era comprobar que la función $C4_comprobar_empate$ funcionaba correctamente. Para la comprobación se uso un tablero completo donde el empate se daba en la última fila.



Si en la jugada actual se llena el tablero (no quedan celdas vacias) hay empate. Si no, todavía puede ganar alguno de los jugadores.

4.2. Test 1

Dado el tablero 1, el resultado de ejecutar la función test debe ser FALSE para cualquier posición i, j del tablero. La finalidad de este test es comprobar que no se avanza en direcciones erroneas detectando falsos ganadores.

4.3. Test 2

Dado el tablero 2, el resultado de ejecutar la función test debe ser TRUE para cualquier posición i, j dentro del array de posiciones que tiene definidas todas las posiciones del tablero que contienen un 5.

La finalidad de este test es detectar que se detectan ganadores para todas las diagonales desde todas sus posiciones de la misma.

4.4. Test 3

Dado el tablero 2, el resultado de ejecutar la función test debe ser TRUE para cualquier posición i, j dentro del array de posiciones que tiene definidas todas las posiciones del tablero que contienen un 6.

La finalidad de este test es detectar ganadores en todas las horizontales y verticales desde todas las posiciones de la misma.

4.5. Test 4

Dado el tablero 2, el resultado de ejecutar la función test debe ser FALSE para cualquier posición i, j dentro del array de posiciones que tiene definidas todas las posiciones del tablero que contienen una celda vacía.

La finalidad de este test es detectar que no se generan ganadores para las celdas vacias.

4.6. Test 5

Dado el tablero 3, el resultado de ejecutar a función test debe ser TRUE para cualquier posición i, j del tablero.

La finalidad de este test es detectar ganadores para cualquier posición del tablero sin salirse de este.



5. Comparación de resultados

5.1. Tiempo de ejecución

Los tiempos de ejecución han sido medidos para un caso costoso: comprobar tres que en todas las direcciones hay tres casillas en línea, pero no cuatro, y justamente en la última dirección comprobada se encuentra línea. El tablero utilizado es el siguiente:

0	C1	C2	С3	C4	C5	C6	C7
F1	0	5	6	5	6	5	0
F2	0	6	5	5	5	0	0
F3	0	5	5	0	0	0	0
F4	0	0	5	0	0	0	0
F5	0	0	0	0	0	0	0
F6	0	0	0	0	0	0	0

Al introducir la siguiente ficha del color 1 en la columna 4 la función hay_linea debe encontrar la línea en la última diagonal que se comprueba según la distribución de los deltas. Midiendo los tiempos totales de ejecución en micro segundos, contando tanto el tiempo transcurrido en la función hay_linea como en las múltiples llamadas a la función buscar_alineamiento se han obtenido los siguientes resultados (en microsegundos):

Función	-O0	-Otime	-O 1	-Otime	-02	-Otime	-O3	-Otime
hay_linea_c_c	169,50	169,50	135,50	130,08	110,08	99,16	108,25	98,00
hay_linea_c_arm	96,75	96,75	91,16	90,91	90,25	90,25	88,16	88,16
hay_linea_arm_c	156,83	156,83	128,41	123,25	103,91	93,00	104,16	93,91
hay_linea_arm_arm_c	66,75	66,75	59,83	55,91	55,66	37,16	60,91	60,91
hay_linea_arm_arm	36,50	36,50	36,50	36,50	36,50	36,50	36,50	36,50

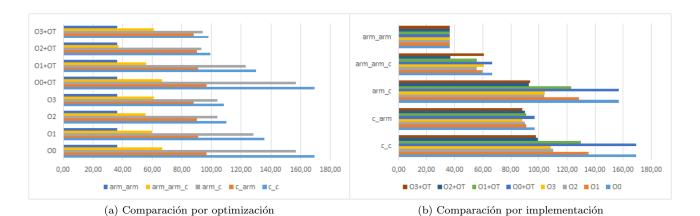


Figura 3: Comparación de tiempos en µs

Lo primero que se puede observar es que el parámetro de optimización para tiempo mejora el rendimiento en todos los niveles de optimización, salvo para el nivel 0, en el que no se aplica ninguna heurística para facilitar la depuración del código. También se puede ver que el nivel de optimización 2 ha conseguido mejores resultados en tiempo que el nivel 3. Las mejoras en tiempo son más notable cuando la función de c optimizada es buscar_alineamiento, ya que es la que más veces se ejecuta.

Si se compara la versión completamente escrita en ensamblador con las demás, se puede ver que había un amplio margen de mejora. Es más de 3 veces más rapida que la implementación original en modo depuración, y el doble de veloz que la siguiente versión más rápida.



5.2. Tamaño del código

En máquinas con poca memoria conviene reducir el tamaño del código. En esta sección se quiere obtener qué función ocupa menos espacio en memoria y razonar si las optimizaciones en tiempo afectan negativamente al tamaño de las funciones. Tras una medición se han obtenido los siguientes resultados:

Función	Nivel -O	Tamaño(bytes)
buscar_alineamiento_c	-O0	144
	-00 -Otime	144
	-O1	116
	-O1 -Otime	128
	-O2	112
	-O2 -Otime	124
	-O3	112
	-O3 -Otime	124
buscar_alineamiento_arm		116
hay_linea_c_c/arm	-O0	320
	-00 -Otime	320
	-O1	268
	-O1 -Otime	277
	-O2	244
	-O2 -Otime	256
	-O3	232
	-O3 -Otime	244
hay_linea_arm_c		192
hay_linea_c_c + buscar_alineamiento_c	-O3	344
hay_linea_c_arm + buscar_alineamiento_arm	-O3	348
hay_linea_arm_c + buscar_alineamiento_c	-O3	304
hay_linea_arm_arm_c	-O3	352
hay_linea_arm_arm		348

En primer lugar se han comparado las funciones recursivas $buscar_alineamiento$. El resultado obtenido muestra que las optimizaciones realizadas por el compilador con la opción -O2 y -O3 son las que más reducen el tamaño de la función. En el caso de las funciones hay_linea triunfa nuestra implementación. En cuanto a la mejora según el nivel de optimización se puede concluir que cuanto mayor es el nivel, menor es el tamaño del código, y que cuando el flag -Otime está activo siempre aumenta el tamaño en pos de mejorar el tiempo de ejecución.

Por último se ha comparado el tamaño total de las funciones, medidas en -O3 por ser el nivel de optimización que más reducía el código. Cuando una función llama a la otra los bytes empleados se reducen en proporción a la mejora individual de cada una. Sin embargo, cuando se elimina la recursividad y se inscribe el código de buscar_alineamiento dentro de hay_linea, como en el caso de hay_linea_arm_arm, aumenta el tamaño de la función. Esto se debe principalmente a que originalmente había dos llamadas a la función recursiva, lo que implica integrar la función dos veces. Una versión que simplemente eliminara la recursividad habría reducido con creces el tamaño del código, pero no obtendría unos resultados tan bajos en tiempo.

6. Problemas y soluciones

Al realizar las mediciones de tiempo y tamaño había algunas funciones que el compilador las ponía inline por lo que se tuvo que añadir la orden __attribute__ ((noinline) para que el keil pudiera detectar bien los tiempos y a su vez disponer correctamente de la traducción a ensamblador para medir el espacio que ocupaba el código.

También surgió otro problema con la pila al implementar una de las funciones en ensamblador que solucionamos forzando el alineamiento a 8 bytes mediante la directiva $PRESERVE8\{TRUE\}$.

Los tests fueron de ayuda para depurar lo siguientes errores:

- Para negar el valor de deltas_fila[i] y deltas_columna[i] se utilizó la función SBC por confundir su funcionamiento con el de RSB.
- Las funciones no consideraba válidas las celdas de la última columna por comparar con NUM_FILAS en lugar de NUM_COLUMNAS.
- La recuperación del valor de los parámetros no se tuvo en cuenta hasta encontrar un error al invocar desde hay_linea_arm_c a la función buscar_alineamiento_c, cuando el valor del parámetro color contenido en r3 cambiaba tras la invocación.
- Surgió un error al reutilizar la condición de la función recursiva, que utilizaba r4 para contener el valor de la celda, en la última versión de hay_linea, que utilizaba r6.

7. Conclusiones

Tras haber completado la práctica, nuestras conclusiones se resumen principalmente en que el uso adecuado de las opciones del compilador puede ayudar considerablemente a aumentar el rendimiento de un programa, y que cuando programamos en ensamblador siempre podemos tener en cuenta factores que el compilador desconoce para optimizar todavía más el código original.

Entre los conocimientos adquiridos no consideramos el uso de técnicas de optimización tales como eliminar la recursividad, reformular las condiciones y otras técnicas utilizadas en la práctica, debido a que ya se nos dieron a conocer en asignaturas pasadas. Sin embargo, sí que ha resultado un buen ejercicio para demostrar su potencial.

8. Dedicación

En la siguiente tabla se muestra la distribución de las horas de trabajo a lo largo de los pasos señalados en el enunciado de la práctica. En general el trabajo ha sido realizado entre los dos integrantes a la vez para evitar el mayor número de fallos posible en la metodología y las mediciones, así como detectar al instante errores de código.

Tarea	Fernando	Héctor	Comentario
Paso 1	4	3	Estudiar la documentación
Paso 2.1	3	3	Estudiar el juego y función comprobar empate
Paso 2.2	2	2	Mapa de memoria y marco de activación
Paso 3	1	1	Analizar el rendimiento
Paso 4	2	2	Función conecta4_buscar_alineamiento_arm
Paso 5	2	2	Función conecta4_hay_linea_arm_c
Paso 6	3	3	Función conecta4_hay_linea_arm_arm
Paso 7	3.5	3.5	Verificación automática
Paso 8	2	2	Medidas de rendimiento
Paso 9	1	1	Optimizaciones del compilador
Memoria	11.5	10	
Total	35	32.5	