

Blank sample to the class Operative Systems

Relevants:

Hector Robles Martinez (gh@hector290601)

Section:
Class Title



Facultad de Ingeniería
Ingeniería en computación
MMMM DD, YYYY
March 1, 2023

Contents

I	Warnings	2
1	Disclaimer	3
1.1	Info source	3
1.2	Limited Responsibility	3
1.3	Authors List	3
2	Condiciones de carrera.	4
2.1	Sleep/wakeup	5
2.2	Semáforos.	5
II	Authors	6
3	Hector Robles Martínez	7
3.1	Attributions	7
3.2	First modify	7
3.3	Last modify	7
3.4	About me	7

Part I

Warnings

Chapter 1

Disclaimer

1.1 Info source

Toda la información contenida en éste documento, ha sido recolectada como notas de clase, sin propósito de ser un referente ni para su consulta externa, a menos que se indique lo contrario en ésta misma sección.

1.2 Limited Responsibility

Como se ha mencionado antes, la información contenida son partes de las notas de clase, cualquier error favor de comunicarse con el (o los) auto (o autores) del documento.

1.3 Authors List

Si usted hace cambios, modificaciones, o cualquier alteración al contenido de éste documento, favor de añadirse en la lista de autores.

Chapter 2

Condiciones de carrera.

Modelo de región crítica.

Condiciones de solución de región crítica.

- Dos procesos no pueden ingresar al mismo tiempo a la RC.
- No hacer suposiciones sobre el número o velocidad de procesadores.
- Un proceso que no esté en su RC no puede impedir a otro entrar a la RC.
- Ningún proceso debe esperar indefinidamente.

```
1 while(lock); // busy waiting
2 lock = false;
3 region_critica();
4 lock = true;
```

Solución de Peterson.

SW y algoritmo

Basada en una variable de turno y un arreglo de interés.

Usa **busy waitings**

TSL (Test Set Lock).

Es una instrucción de ensamblador que en un solo ciclo de reloj.

- Establece Z según el número de variables.
- Pone un valor $\neq 0$ en el número de variables.

```
1 ENTER_REGION
2   TSL # LOCK
3   BNE ENTER_REGION
4   RET
5
6 LEAVE_REGION
7   STORE 0 #LOCK
```

2.1 Sleep/wakeup

```
1 Enter_region{
2     while(lock){
3         sleep();
4     }
5     return();
6 }
7 Leave_region{
8     wakeup(x);
9 }
```

2.2 Semáforos.

Un semáforo es un conjunto que contiene.

- Una variable entera que llamamos emáforo.
- Dos funciones atómicas que son:
 - UP: Incrementa el valor del semáforo y desbloquea todos los procesos que están esperando.
 - DOWN: Trata de decrementar el semáforo y se bloquea si vale 0. Cuando se desbloquea reintenta desde el principio.

Cuando usamos semáforos para resolver RC el semáforo solo toma valores de 0 y 1, y por conveniencia se renombran UP-LOCK y DOWN-UNLOCK.

Esta interfaz se conoce como MUTEX.

El estándar que desarrolló *UNIX* para los semáforos, se llama *POSIX*.

La biblioteca estándar de *C* para manejo de *POSIX* es *pthread.h*.

Part II

Authors

Chapter 3

Hector Robles Martínez

Name Hector Robles Martínez

Mobile +52 5510604869

*Mail robletes062901@gmail.com, hector.robles@daimler.com ,
Github hector290601*

3.1 Attributions

First update and attributions

3.2 First moddify

January 31, 2023

3.3 Last moddify

Febraury 1, 2023

3.4 About me

I'm a Computer Engenieering Student, actually I'm a passant on MBA.