

课程回顾

■动态规划问题：最长公共子序列LCS、最优二叉搜索树、0-1背包

第4章 贪心算法

苏州大学 计算机科学与技术学院

汪笑宇

Email: xywang21@suda.edu.cn

引入



贪婪，我找不到一个更好的词来描述它，
它就是好！它就是对！它就是有效！

——影片《华尔街》
美国演员迈克尔·道格拉斯

本章内容

■贪心算法（教材Chapter 16）

- 活动选择问题
- 贪心算法原理
- 分数背包问题
- Huffman编码
- 拟阵
- 其他应用

贪心算法求解实例

■最优解：

➤调度问题

- 活动选择问题（教材Chapter 16.1）
- 任务调度问题（教材Chapter 16.5）

➤图算法

- 最小生成树（教材Chapter 23）
- 单源点最短路径Dijkstra算法（教材Chapter 24.3）

➤其他： Huffman编码（教材Chapter 16.3）

■近似解：

➤旅行商问题TSP（教材Chapter 35.2）

➤集合覆盖问题（教材Chapter 35.3）

➤子集和问题（教材Chapter 35.5）

启发式算法 (Heuristic algorithms)

■ In mathematical programming, a heuristic algorithm is a procedure that determines **near-optimal solutions to an optimization problem**. However, this is achieved by trading **optimality, completeness, accuracy, or precision for speed**. Nevertheless, heuristics is a widely used technique for a variety of reasons:

- Problems that do not have an exact solution or for which the formulation is unknown
- The computation of a problem is computationally intensive
- Calculation of bounds on the optimal solution in branch and bound solution processes

来源: https://optimization.cbe.cornell.edu/index.php?title=Heuristic_algorithms

贪心算法概述

- 求最优解的问题可看作是通过一系列步骤，每一步有一个选择的集合，对于较简单的问题，动态规划显得过于复杂，可用较简单有效的算法求解
- 贪心算法总是在当前步骤上选取最好的方案，即它是一种局部最优的选择，并希望它导致一个全局最优，但有时（或者是大部分）不可能导致全局最优
 - 例：求 v_i 到 v_j 的一条最短路径，若贪心地从 v_i 到最近距离点 v_k ，未必包含在 v_i 到 v_j 的最短路径中
- 但仍有许多问题贪心法将产生全局最优解，如最小生成树MST、单源最短路径等

贪心算法概述 (续)

■一般来说，贪心算法可解的问题有如下特性：

1. **优化问题**，有一个**候选对象集合**，如零钱、边(Kruskal)、路径(Dijkstra)、顶点(Prim)等
2. 随着算法的进行，累积形成**两个集合**，一个是已经被选中的**对象集合**，另一个是**被抛弃的对象集合**
3. 函数1 (solution function)：检查**候选对象集合是否提供了问题的解**，不考虑此时的解决方法是否最优
4. 函数2：检查**候选对象是否可加入到当前解的对象集合中**（**可行的**，feasible），不考虑解决方法的最优性
5. **选择函数**：指出哪个剩余的候选对象（没有被选择过也没有被丢弃过）最有可能构成问题的解
6. **目标函数**：给出解的值。如零钱个数，路径长度，顶点个数等

贪心算法概述 (续)

■贪心算法一般形式

```
GREEDY(C) // C是候选对象集合
1   $S \leftarrow \emptyset$  // 在集合S中构造解
2  while  $C \neq \emptyset$  and not solution(S) do
3       $x \leftarrow \text{select}(C)$ 
4       $C \leftarrow C \setminus \{x\}$ 
5      if feasible( $S \cup \{x\}$ )
6           $S \leftarrow S \cup \{x\}$ 
7  if solution(S)
8      return S
9  else return “No solution”
```

贪心算法概述 (续)

■例：找零问题（作业3第4题）设数组 $A[1..n]$ 中的元素表示 n 个零钱面值，需寻找可找开某个金额 M 的最少零钱数量，及相应找零方案

```
CHANGE_GREEDY( $A, M$ )
```

```
1   $S \leftarrow \emptyset; s \leftarrow 0$  //  $S$ 为解中包含的零钱集合， $s$ 为 $S$ 中零钱面值之和  
2  while  $s \neq M$  do  
3       $x \leftarrow$  使得 $s+x$ 不超过 $M$ 的最大零钱面值  
4      if 找不到这样的面值  
5          error “无法找开”  
6      else  $S \leftarrow S \cup$  一个 $x$ 面值的零钱  
7           $s \leftarrow s + x$   
8  return  $S$ 
```

贪心算法得到的是否是最优解？

在正常的货币系统下是最优解，但零钱面值任意指定时不一定最优

贪心算法概述 (续)

■找零问题特性：

1. 找最少零钱数，候选对象集为面值在 $A[1..n]$ 中的零钱
2. 选择的零钱集合和未被选的零钱集合
3. 判断解函数，检查目前已选零钱集合中的金额是否等于要找的钱数
4. 如果集合中零钱面额不超过应找金额，则该集合是可行的
5. 选择函数，从未选零钱集合中找面值最大的零钱
6. 目标函数，计算零钱数目

贪心算法内容

■活动选择问题

■贪心算法原理

■分数背包问题

■Huffman编码

■拟阵

■其他应用

活动选择问题

- 多个活动竞争资源的调度问题：尽可能多地选择互不冲突的活动
- 设有 n 个活动（activity） $S=\{a_1, a_2, \dots, a_n\}$ ，均要使用某资源（如教室），该资源使用方式为独占式，一次只供一个活动使用
 - 每个活动 a_i 发生的时间为 $[s_i, f_i)$, $0 \leq s_i < f_i < \infty$
 - 两活动 a_i, a_j 兼容（compatible不冲突）： $[s_i, f_i), [s_j, f_j)$ 不重叠，满足 $s_i \geq f_j$ 或 $s_j \geq f_i$ ，即：一活动的开始时间大于等于另一活动的完成时间
 - 活动选择问题：选择最多的互不冲突的活动，使兼容活动集合最大，即求解 $A \subseteq S$ ， A 中活动互不冲突且 $|A|$ 最大

活动选择问题 (续)

■假定活动已按结束时间单调递增顺序排序

i	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
s_i	1	3	0	5	3	5	6	8	8	2	12
f_i	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14

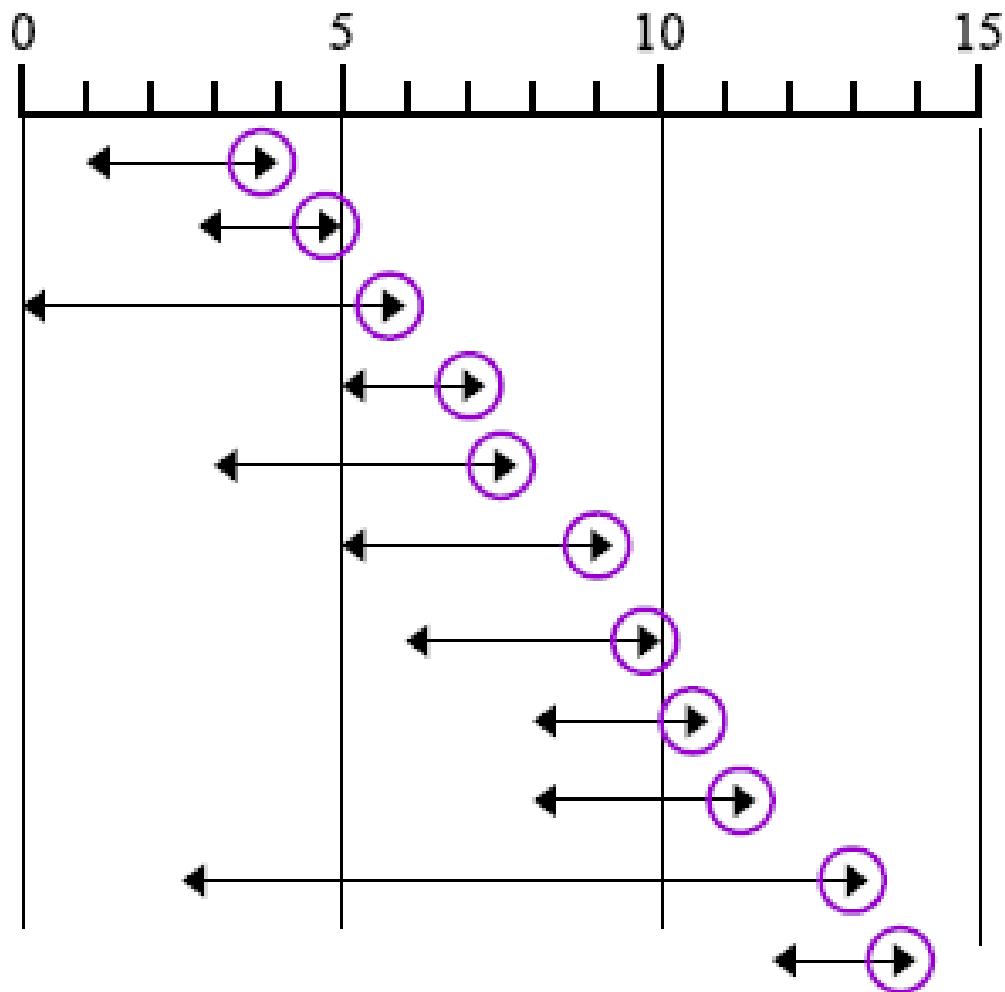
➤问题的解: $A_1=\{a_3, a_9, a_{11}\}$, $A_2=\{a_1, a_4, a_8, a_{11}\}$,
 $A_3=\{a_2, a_4, a_9, a_{11}\}$

➤最优解: A_2 和 A_3

■此问题可用迭代方法直接给出贪心算法, 但为比较和动态规划关系, 以下先考虑动态规划解法

活动选择问题 (续)

i	s_i	f_i
1	1	4
2	3	5
3	0	6
4	5	7
5	3	8
6	5	9
7	6	10
8	8	11
9	8	12
10	2	13
11	12	14



活动选择问题 (续)

1. 活动选择问题的最优子结构

➤ S_{ij} : 在 a_i 结束之后开始且在 a_j 开始之前结束的活动集合

$$S_{ij} = \{a_k \in S: f_i \leq s_k < f_k \leq s_j\}$$

➤ A_{ij} : S_{ij} 的一个最大相互兼容的活动子集, 包含活动 a_k
(A_{ij} 是 S_{ij} 问题的最优解)

➤ 问题分解:

S_{ik} 中最大兼容活动子集 + S_{kj} 中最大兼容活动子集

$$A_{ij} = A_{ik} \cup \{a_k\} \cup A_{kj} \quad (\text{剪切-粘贴及反证法证明})$$

活动选择问题 (续)

2. 递归解

➤ $c[i, j]$: 在 a_i 结束之后开始且在 a_j 开始之前结束的活动集合 S_{ij} 的一个最大相互兼容的活动子集的大小, 即 $c[i, j] = |A_{ij}|$

➤ 若 $a_k \in A_{ij}$, 则有 $c[i, j] = c[i, k] + c[k, j] + 1$

➤ 总体递归式:

$$c[i, j] = \begin{cases} 0, & S_{ij} = \emptyset, \\ \max_{a_k \in S_{ij}} \{c[i, k] + c[k, j] + 1\}, & S_{ij} \neq \emptyset. \end{cases}$$

动态规划求解算法留作作业 (练习16.1-1)

活动选择问题 (续)

3. 贪心算法

- 直观上, 我们应该选择这样一个活动, 选出它后剩下的资源应能被尽量多的其他任务所用
- 每次选择候选集中**最早结束的活动**
- **定理16.1** 考虑任意非空子问题 S_{ij} , 令 a_m 是 S_{ij} 中结束时间最早的活动, 即: $f_m = \min\{f_k: a_k \in S_{ij}\}$, 则
 1. a_m 在 S_{ij} 的某个最大兼容活动子集中
 2. 子问题 S_{im} 的解是空集

活动选择问题 (续)

3. 贪心算法

➤ **定理16.1** 考虑任意非空子问题 S_{ij} , 令 a_m 是 S_{ij} 中结束时间最早的活动, 即: $f_m = \min\{f_k: a_k \in S_{ij}\}$, 则

1. a_m 在 S_{ij} 的某个最大兼容活动子集中
2. 子问题 S_{im} 的解是空集

➤ **证明:** (第2部分, 反证法) 假定 S_{im} 的解非空, 则存在 $a_k \in S_{im}$, 使得 $f_i \leq s_k < f_k \leq s_m$ 。由此得到 $a_k \in S_{ij}$ 的完成时间先于 a_m , 与 a_m 是 S_{ij} 最早完成的活动矛盾

活动选择问题 (续)

3. 贪心算法

➤ **定理16.1** 考虑任意非空子问题 S_{ij} ，令 a_m 是 S_{ij} 中结束时间最早的活动，即： $f_m = \min\{f_k: a_k \in S_{ij}\}$ ，则

1. a_m 在 S_{ij} 的某个最大兼容活动子集中
2. 子问题 S_{im} 的解是空集

➤ **证明：**（第1部分）设 A_{ij} 是 S_{ij} 的某个最优解，假设 A_{ij} 中的活动已按完成时间单调递增排序，且 a_k 是 A_{ij} 中最早结束的活动：

- 1、若 $a_k = a_m$ ，则问题已得证，即最优解包含 a_m ；
- 2、若 $a_k \neq a_m$ ，构造子集 $A'_{ij} = (A_{ij} - \{a_k\}) \cup \{a_m\}$ ，即将最优解中的 a_k 替换为 a_m ，则需证明 A'_{ij} 也是最优解
因为 $f_m \leq f_k$ ，因此 A'_{ij} 中的活动也不冲突，且 $|A'_{ij}| = |A_{ij}|$
 A'_{ij} 也是 S_{ij} 的一个最优解，包含 a_m

活动选择问题 (续)

3. 贪心算法

- 动态规划求解时，原问题 S_{ij} 可分解为两个子问题 S_{ik} 和 S_{kj} 求解，且这种分解有 $|S_{ij}|$ 种可能
- 定理16.1可简化问题求解过程：
 - 求 S_{ij} 最优解时只用到一个子问题，另一个子问题为空
 - 只需考虑一种选择，即选择 S_{ij} 中最早完成的活动
- 定理16.1可以自顶向下的方式解每一个子问题

活动选择问题 (续)

3. 贪心算法

- 当某个 a_m 加入解集合后，我们总是在**剩余**活动中选择**第一个不与 a_m 冲突的活动**加入解集，该活动是能够**最早完成且与 a_m 兼容的**
- 这种选择为剩余活动的调度留下了尽可能多的机会，即：留出尽可能多的时间给剩余的尚未调度的活动，以使解集合中包含的活动最多

每次选一个最早完成并与刚加入解集元素兼容的活动

活动选择问题 (续)

3. 贪心算法

➤例:

i	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
s_i	1	3	0	5	3	5	6	8	8	2	12
f_i	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14

1. 选择 a_1 , 则下一活动开始时间须大于等于4, 排除 a_2, a_3
2. 选择 a_4 , 则下一活动开始时间须大于等于7, 排除 a_5, a_6, a_7
3. 选择 a_8 , 则下一活动开始时间须大于等于11, 排除 a_9, a_{10}
4. 选择 a_{11} , 则下一活动开始时间须大于等于14
5. 无可选活动, 结束, 解集为 $\{a_1, a_4, a_8, a_{11}\}$

活动选择问题 (续)

4. 递归的贪心算法

➤ 输入: $s[1..n]$: 活动开始时间
 $f[0..n]$: 活动结束时间
 i, j : 子问题 S_{ij} 的下标

注: 定义虚拟活动 a_0
结束时间为 f_0
活动已按照结束时间
单调递增排序

➤ 输出: S_{ij} 的最优解

```
RECURSIVE_ACTIVITY_SELECTOR( $s, f, i, j$ )
1   $m \leftarrow i + 1$ 
2  while  $m \leq j$  and  $s[m] < f[i]$  do // 将与  $a_i$  冲突的活动去掉
3     $m \leftarrow m + 1$ 
4  if  $m \leq j$ 
5    return  $\{a_m\} \cup \text{RECURSIVE\_ACTIVITY\_SELECTOR}(s, f, m, j)$ 
6  else return  $\emptyset$ 
```

RECURSIVE_ACTIVITY_SELECTOR($s, f, 0, n$) 的运行时间为 $\Theta(n)$

活动选择问题 (续)

5. 迭代贪心算法

- RECURSIVE_ACTIVITY_SELECTOR 几乎就是 **尾递归**：
以一个对自身的递归调用再接一次并集操作结尾
- 尾递归过程改为迭代形式通常很直接，某些特定语言的编译器可以自动完成这一工作

```
GREEDY_ACTIVITY_SELECTOR(s, f)
```

```
1  n ← s.length  
2  A ← {a1}  
3  k ← 1  
4  for m ← 2 to n do  
5      if s[m] ≥ f[k]  
6          A ← A ∪ {am}  
7          k ← m  
8  return A
```

时间复杂度： $\Theta(n)$
(已排序情况)

排序： $\Theta(n \lg n)$

算法正确性证明？
循环不变式及证明 → 定理16.1证明 → 算法正确

贪心算法内容

■活动选择问题

■贪心算法原理

■分数背包问题

■Huffman编码

■拟阵

■其他应用

贪心算法原理

- 贪心算法是通过做一系列选择来获得最优解，在每个决策点，都选择在**当时看来最佳的选择**，这种**启发式策略**并不保证总能产生最优解
- 前述贪心算法的步骤
 1. 确定问题的最优子结构
 2. 给出递归解
 3. 证明在递归的每一步，有一个最优的选择是贪心的选择，因此做出这种选择是安全的
 4. 证明除了贪心选择导出的子问题外，其余子问题都是空集合
 5. 根据贪心策略写出递归算法
 6. 将递归算法转换为迭代算法

贪心算法原理 (续)

■上述步骤是以动态规划为基础的。实际上可改进它，**重点关注贪心选择**

■例：活动选择问题可改进为：

➤首先定义子问题 S_{ij} ， i, j 均可变

➤如果我们总是做贪心选择，则子问题变为：

$S_i = \{a_k \in S: f_i \leq s_k\}$ （只需考虑 S_{ij} 中 i 或 j 一端变化情况）

➤证明一个贪心的选择（即选 S_i 中第一个完成的活动 a_m ），和剩余子问题 S_m （与 a_m 兼容）的最优解结合，能产生 S_i 的最优解

贪心算法原理 (续)

■贪心算法的一般设计步骤

- 将优化问题分解为**做出一种选择**及**留下一个待解的子问题**
- 证明对于原问题总是存在一个最优解会做出贪心选择，从而保证贪心选择是安全的
- 验证当做出贪心选择之后，它和剩余的一个子问题的最优解组合在一起，构成了原问题的最优解

■没有一般的方法说明贪心算法是否会解决一个特殊的最优问题，但是有两个要素有助于使用贪心算法：

- 贪心选择性质**
- 最优子结构**

贪心算法原理 (续)

■贪心选择性质

- 贪心选择性质：一个全局最优解能够通过局部最优（贪心）选择达到
- 贪心法总是在当前步骤上选择最优决策，然后解由此产生的子问题
- 贪心选择只依赖了目前所做的选择，但不依赖于将来的选择及子问题的解
- 自顶向下，每做一次贪心选择，就将子问题变得更小
- 贪心算法一般总存在相应的动态规划解，但贪心法的效率更高，原因：
 - 对输入做预处理
 - 使用合适的数据结构（如优先队列）

贪心算法原理 (续)

■最优子结构

➤和动态规划一样，该性质也是贪心算法的关键要素

例：活动选择问题的动态规划解中：

S_{ij} 的最优解 A_{ij} ：若 $a_k \in A_{ij}$ ，则 A_{ij} 包含 S_{ik} 和 S_{kj} 的最优解

➤对贪心算法更直接

贪心算法原理 (续)

■贪心法与动态规划的比较

➤相同点：两种方法都利用了**最优子结构**特征

➤易错误处：

- 当贪心算法满足全局最优时，可能我们试图使用动态规划求解，但前者更有效
- 当事实上只有动态规划才能求解时，错误地使用了贪心算法

■为了说明两种技术的细微区别，我们研究一个经典最优化问题的两个变形：

- 0-1背包问题（动态规划章节已讲述；教材p243）
- 分数背包问题（每个物品可以拿取部分）

贪心算法原理 (续)

■两个背包问题都具有最优子结构!

➤0-1背包问题:

原问题的最优解: 重量至多为 W 的最有价值的物品
(取自 n 件物品) 的装包方案, 每个物品**只能选择取或不取**

子问题: 求解背包容量为 j , 可选物品编号为 $1, 2, \dots, i$ 时的0-1背包问题

子问题的最优解: 从原问题的最优解中去掉某物品 j , 则包中剩余物品应是除 j 外、取自原 $n-1$ 件物品中最有价值、且总重不超过 $W-w_j$ 的若干物品

原问题的最优解也要求子问题的解最优

贪心算法原理 (续)

■两个背包问题都具有最优子结构!

➤分数背包问题:

原问题的最优解: 重量至多为 W 的最有价值的物品
(取自 n 件物品) 的装包方案, 每个物品**可部分拿取**

子问题: 求解背包容量为 j , 可选物品编号为 $1, 2, \dots, i$ 时的分数背包问题

子问题的最优解: 从背包中去掉包含物品 j (可能是物品 j 的一部分), 设其重量为 w , 则包中剩余物品应是除该部分之外、取自原 $n-1$ 件物品以及物品 j 的 w_j-w 部分中最有价值、且总重至多为 $W-w$ 的若干物品

原问题的最优解也要求子问题的解最优

贪心算法原理 (续)

■求解0-1背包问题**最优解**只能使用动态规划

■求解分数背包问题最优解可使用贪心算法：

- 将物品按照单位重量价值 (v_i/w_i) 排序
- 每次取单位重量价值最大物品装包，直至背包装满或所有物品都考虑过为止

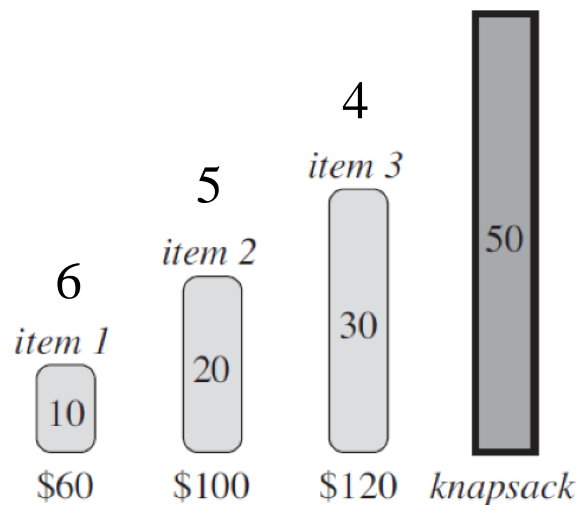
该朴素贪心算法若用于0-1背包问题，所得的解任意差！

例：

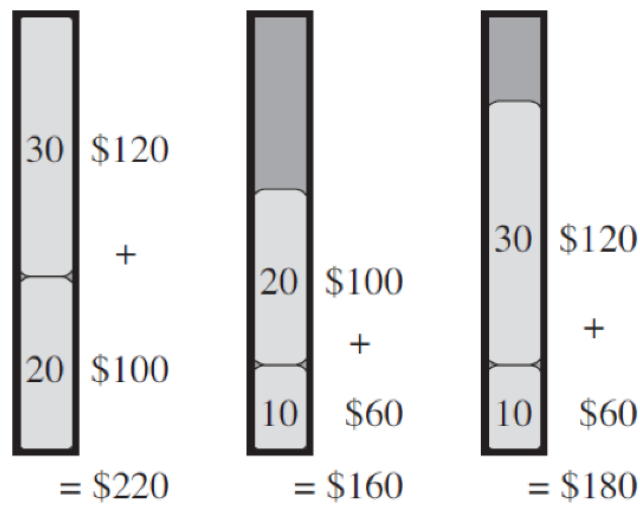
	物品1	物品2
重量 w_i	1	100
价值 v_i	2	199
单位重量价值 v_i/w_i	2	1.99
背包容量 W	100	

**只装入
物品1？**

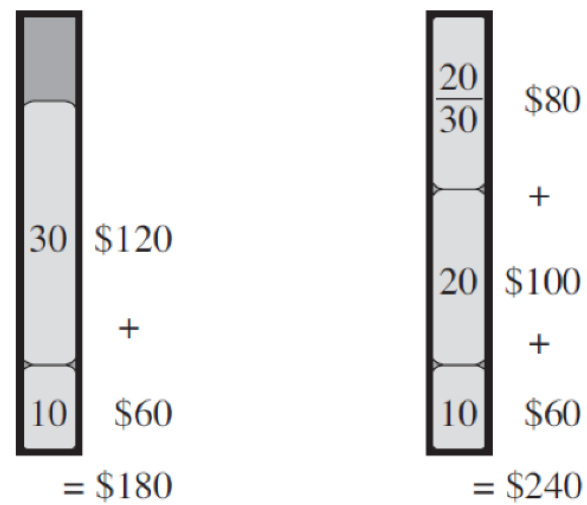
贪心算法原理 (续)



(a)



(b)



(c)

贪心算法内容

■ 活动选择问题

■ 贪心算法原理

■ 分数背包问题

■ Huffman编码

■ 拟阵

■ 其他应用

贪心算法理论

- 该理论可用来确定贪心算法生成最优解的情形
- 用到了一种组合结构：Matroid（拟阵）
 - 该结构是Whitney于1935年在研究矩阵中线性无关结构时抽象出来的，由Korte于80年代初将该理论发展为贪心算法理论
- 该理论覆盖了许多贪心算法的应用实例（Kruskal、匈牙利算法等），但并未覆盖所有情况（如活动选择问题、Huffman编码等），仍在发展中

贪心算法理论 (续)

■ 一个**拟阵**是满足下列条件的有序对 $M = (S, \mathcal{I})$:

➤ S 是一个有限集

➤ \mathcal{I} 是 S 的**子集的一个非空族**，这些子集称为 S 的**独立子集**，使得若 $B \in \mathcal{I}$ 且 $A \subseteq B$ ，则 $A \in \mathcal{I}$ 。若 \mathcal{I} 满足此性质，则称之为**遗传的**，注意空集必然是 \mathcal{I} 的成员，即 $\emptyset \in \mathcal{I}$

➤ 若 $A \in \mathcal{I}$ 、 $B \in \mathcal{I}$ 且 $|A| < |B|$ ，那么存在某个元素 $x \in B - A$ ，使得 $A \cup \{x\} \in \mathcal{I}$ ，则称 M 满足**交换性质**

贪心算法理论 (续)

■ 拟阵 $M = (S, \mathcal{I})$:

- S 有穷非空
- 集合族 \mathcal{I} 满足遗传性，即某子集是独立子集，则该独立子集的子集也是独立子集
- M 满足交换性质，即可扩展

贪心算法理论 (续)

■例： $M = (S, \mathcal{I})$

➤矩阵拟阵： S 的元素是矩阵的行，若行的子集线性无关则该子集独立

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 4 & 6 & 8 & 10 \\ 1 & 3 & 5 & 7 & 9 \end{bmatrix}$$

$$S = \{[1, 2, 3, 4, 5], [2, 4, 6, 8, 10], [1, 3, 5, 7, 9]\}$$

$$\mathcal{I} = \{\emptyset, \{[1, 2, 3, 4, 5]\}, \{[2, 4, 6, 8, 10]\}, \{[1, 3, 5, 7, 9]\}, \\ \{[1, 2, 3, 4, 5], [1, 3, 5, 7, 9]\}, \{[2, 4, 6, 8, 10], [1, 3, 5, 7, 9]\}\}$$

贪心算法理论 (续)

■例： $M = (S, \mathcal{I})$

➤无向图 $G = (V, E)$ 的图拟阵： $M_G = (S_G, \mathcal{I}_G)$

- S_G 是 G 的边集，即 $S_G = E$
- 设 A 是 E 的子集， $A \in \mathcal{I}_G$ 当且仅当 A 无回路
即：边集 A 独立 当且仅当 子图 $G_A = (V, A)$ 形成森林

M_G 与最小生成树问题MST紧密相关