Tugas Arduino Project



Disusun Oleh:

Byan Hasyif (03) Heksa Rizky Trisnawan (11)

SMKS TELEKOMUNIKASI SANDHY PUTRA PURWOKERTO

Jl. DI Panjaitan No.128, Karangreja, Purwokerto Kulon, Kec. Purwokerto Sel., Kabupaten Banyumas, Jawa Tengah 53141

Sensor Jarak Arduino

1. Deskripsi Project

Project yang kami buat adalah Tempat Sampah Otomatis yang dimana untuk mebuka tempat sampahnya adalah meletakan tangan di depan sensor sehinga tutup tempat sampah tebuka secara otomatis.

2. Komponen Project

Komponen yang diperlukan untuk mebuat project ini adalah:

1. Arduino



2. Distance Censor



3. Micro Servo

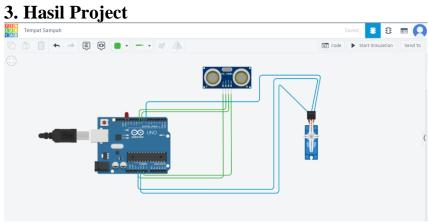


4. 7 Kabel



5. Led





```
30
                                                   duration = pulseIn(echoPin, HIGH);
                            ₹/ Code
                                            31
                                                   distance= duration*0.034/2;
                                            32
                                                  Serial.print("Distance:");
Text
                            <u>+</u>
                                  33
                                                   Serial.println(distance);
                                            34
                                                   if(distance <= 25)
 1 #include<Servo.h>
                                            35
 2 Servo servo;
                                            36
                                                    digitalWrite(led, HIGH);
4 int led =13;
                                            37
                                                   delay(2000);
5 int trigPin =9;
                                            38
                                                    servo.write(0);
6 int echoPin =8;
                                            39
                                                    delay(3000);
8 long duration;
9 int distance;
                                            40
10
                                            41
                                                   else
11 void setup()
                                            42
12 {
                                            43
                                                      digitalWrite(led, LOW);
    servo.attach(7);
                                            44
                                                     servo.write(90);
14
    servo.write(0);
15
    delay(2000);
                                            45
16
                                            46 }
   pinMode(led, OUTPUT);
pinMode(trigPin, OUTPUT);
pinMode(echoPin, INPUT);
Serial herricocco;
20
    Serial.begin(9600);
21 }
23 void loop()
24 {
```

4. Link Tinkercard

digitalWrite(trigPin, LOW);

delayMicroseconds(2);
digitalWrite(trigPin, HIGH);

delayMicroseconds(10);
digitalWrite(trigPin, LOW);

25

26

28

https://www.tinkercad.com/things/8N1VihRE72v-tempat-sampah