

COMPUTAÇÃO GRÁFICA

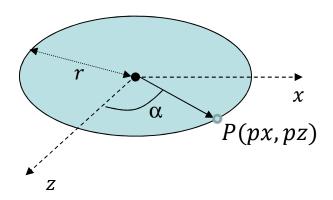


Movimento de Câmara



Coordenadas Polares

· Coordenadas que permitem especificar um ponto numa circunferência.



Coordenadas Polares (\propto, r)



Coordenadas Cartesianas

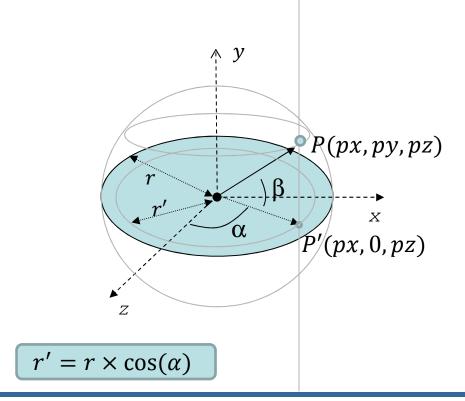
$$px = r * \sin(a);$$

 $pz = r * \cos(a);$



Coordenadas Esféricas

· Permitem especificar um ponto na superfície de uma esfera



Coordenadas Esféricas (α, β, r) $-90 < \beta < 90$



Coordenadas Cartesianas

```
z = r \times \cos(\beta) \times \cos(\alpha);

x = r \times \cos(\beta) \times \sin(\alpha);

y = r \times \sin(\beta);
```



Câmara em Modo Explorador

- A câmara move-se na superfície de uma esfera e está sempre apontada para o centro da esfera.
- Não se permite que a câmara fique de "pernas para o ar".

```
gluLookAt( px,py,pz, // posição da câmara
lx, ly, lz, // ponto para onde a câmara está apontada
ux,uy,uz) // "up vector" (0.0f, 1.0f, 0.0f)
```

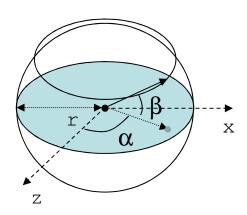
- O ponto para onde a câmara está a apontar é constante (0.0f, 0.0f, 0.0f)
- A posição da câmara é definida por coordenadas esféricas (alpha, beta, raio) que devem ser convertidas para coordenadas cartesianas (px, py, pz)
 - (alpha, beta) determinam a posição da câmara na superfície da esfera. Limitar |beta| <
 1.5 (radianos)
 - raio determina a distância da câmara ao centro



Câmara em Modo FPS

- Orientação da Câmara
- O ponto para onde a câmara "olha" é um ponto na superfície de uma esfera unitária cujo centro coincide com a posição da câmara.
- A direcção do olhar é um vector D que é determinado através dos dois ângulos (alpha e beta) que definem a orientação horizontal e vertical respectivamente.
- Seja P = (px, py, pz), a posição da câmara, e D = (dx, dy, dz), a direcção do olhar da câmara.

```
gluLookAt(px,py,pz,
px+dx, py+dy, pz+dz,
ux, uy, uz);
```

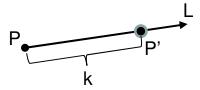




Câmara em Modo FPS

- Movimentação da câmara
- * Movimento para a frente e para trás consegue-se deslocando a posição da câmara com o vector $\ \ \bot$
- Mover a câmara k unidades, considerando que $\ \ \ \ \ \$ é um vector unitário, implica recalcular a posição da câmara:

$$P' = P + k \times L$$





Exercício

- Construir um cilindro à base de triângulos
- Completar o esqueleto fornecido de modo a criar uma aplicação interactiva que permita movimentar a câmara em torno do objecto utilizando o teclado.