

COMPUTAÇÃO GRÁFICA



Desempenho

Vertex Buffer Objects



VBOs - Inicialização

· Passo 1a - Alocar e Preencher os arrays de vértices

```
// array de vértices
float *vertexB;
// preencher array com os valores dos vértices
...
```

· Passo 1b (opcional) - Alocar e Preencher um array com os índices

```
unsigned int *indices;
```



VBOs - Inicialização

Passo 2 - Activar Buffers

glEnableClientState(GL_VERTEX_ARRAY);



VBOs - Inicialização

Passo 3: Gerar VBOs

```
GLuint buffers[n];
...
glGenBuffers(n, buffers);
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, buffers[0]);
glBufferData(GL_ARRAY_BUFFER, arraySize, vertexB, GL_STATIC_DRAW);
em bytes
```



VBOs - Desenho

- Passo 1: Desenhar com VBOs (preparação)
 - Indicar para cada buffer a sua semântica

```
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, buffers[0]);
glVertexPointer(3,GL_FLOAT,0,0);
```



VBOs - Desenho

- Passo 2: Desenhar com VBOs
 - Desenho recorrendo a uma lista de índices

```
glDrawElements(GL_TRIANGLES, count ,GL_UNSIGNED_INT, indices);
```

- Desenho sem lista de índices

```
glDrawArrays(GL_TRIANGLES, first, count);
```

- first o índice do primeiro vértice a desenhar
- · count o número de vértices, ou de índices, a desenhar



Frames por Segundo

```
int time;
time = glutGet(GLUT_ELAPSED_TIME);
```

· devolve o número de milisegundos desde a invocação de glutInit

```
frame++;
time=glutGet(GLUT_ELAPSED_TIME);
if (time - timebase > 1000) {
   fps = frame*1000.0/(time-timebase));
   timebase = time;
   frame = 0;
}
```

Para escrever o valor utilizar a função glutSetWindowTitle(char *s);



Exercício

- Defina Vertex Buffer Objects para o cilindro
- Na inicialização fazer:
 - Crie os arrays com a dimensão adequada para o cilindro
 - · cada vértice necessita de 3 floats
 - Preencha o array de vértices com os valores que já usava anteriormente para desenhar o cilindro
 - Active os VBOs
 - Crie os VBOs



Exercício

- Na fase de render fazer:
 - Preparar os VBOs atribuição de semântica
 - Desenhar com glDrawArrays
- Comparar a diferença de desempenho (FPS) obtido entre o cilindro desenhado no modo imediato e com VBOs

Modo\lados	256	1024	4096	16384
Modo imediato				
VBO				



OpenGL > 1.1

• GLEW - biblioteca para permitir o acesso a toda a funcionalidade dos drivers mais recentes.

```
#include <glew.h> // antes de incluir o glut.h
```

No código (a seguir ao registo das callbacks no GLUT):

```
glewInit(); // antes de chamar qualquer função de OpenGL
```

- No Visual Studio:
 - Ir a propriedades do projecto;
 - Linker -> Input;
 - Adicionar glew32.lib à lista de bibliotecas