Systemprogrammierung

Jan Fässler

3. Semester (HS 2012)

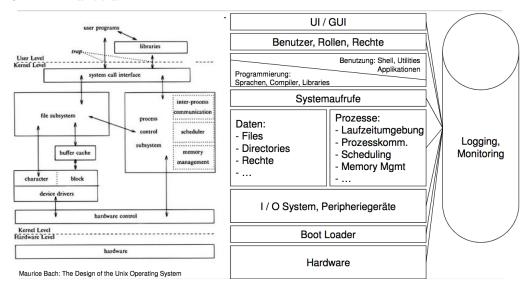
Inhaltsverzeichnis

1	\mathbf{Ein}	m leitung									
	1.1	UNIX-Aufbau									
	1.2	System Call Schnittstelle									
2	Dat	Dateisystem 2									
	2.1	Übersicht									
	2.2	System Calls									
	2.3	Directory Handling									
	2.4	Relevante Dateisystem Algorithmen									
	2.1	2.4.1 Pfadnahme zu inode									
		0									
		2.4.3 Datei Locking									
		2.4.4 Mount / Unmount									
	2.5	Allokation									
		2.5.1 inode									
		2.5.2 Datenblock									
	2.6	Synchronisation von Zugriffen auf das Dateisystem									
	2.7	Geräte									
		2.7.1 Einbindung									
		2.7.2 Gerätetreiber									
		2.7.3 Gerätespezialdateien									
	2.8	Beispiele									
	2.0	•									
		F									
		2.8.2 Dateimanipulation									
3	\mathbf{Pro}	zesse 7									
	3.1	Einleitung									
		3.1.1 Aufgaben an ein Prozesssteuerungssystem									
		3.1.2 Kernel und User Mode									
		3.1.3 Prozesskontext									
		3.1.4 Zustände									
	3.2	System Calls									
	5.2	·									
		V									
		3.2.2 fork()									
		3.2.3 exit()									
		$3.2.4 wait() \dots \dots \dots 9$									
4	\mathbf{Thr}	reads 10									
	4.1	Prozesse versus Threads									
	4.2	System Calls									
	4.3	Beispiel									
	1.0	Delispici									
5	Pip										
	5.1	Einleitung									
	5.2	Nutzung von Pipes									
		5.2.1 Variante 1:									
		5.2.2 Variante 2:									
		5 2 3 Variante 3: 13									

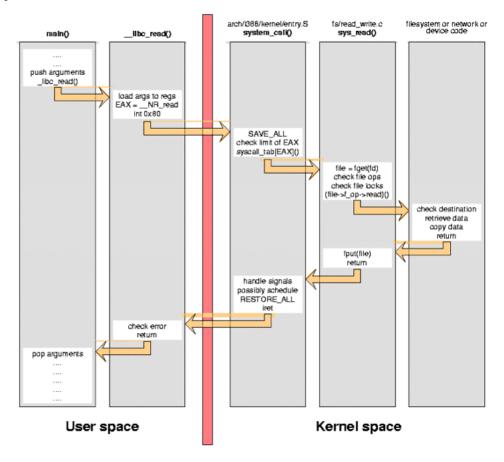
6	Sigr	nale	16
	5.6	popen() Bibliotheks- Funktion	14
	5.5	Dup Pipe Fork	14
	5.4	Pseudocode	13
	5.3	Schliessen unbenutzter Pipe-Enden	13

1 Einleitung

1.1 UNIX-Aufbau



1.2 System Call Schnittstelle



2 Dateisystem

2.1 Übersicht

Returns File	Use of	Assign	File At-	File-	File System	Tree
Descriptor	Name Lookup	Inodes	tributes	I/O	Structure	Manipulation
open create dup pipe close	open stat create link chdir unlink chroot mknod chown mount chmod unmount	create mknod link unlink	chown chmod stat	read write Lseek mmap	mount unmount	chdir chown

Lower Level File System Algorithms							
Name to inode		Allocate / free blocks Memory-mapped I/O					
Get / put inode	Allocate / free inode						
Buffer Cache Delayed write / Read ahead							

2.2 System Calls

creat() Anlegen einer Datei

mknod() Anlegen eines Ordners

open() Öffnen einer Datei

close() Schliessen einer Datei

unlink() Löschen einer Datei

read() Lesen aus einer Datei

write() Schreiben in eine Datei

lseek() Vorwärts-/Rückwertsbewegung

ioctl() Kontrollieren der Eigenschaften

dup() Duplizieren eines Dateideskriptors

chown, chmod, umask Zugriffsrechte

chdir() Navigation im Dateisystem

2.3 Directory Handling

opendir() Öffnen eines Verzeichnises

readdir() Lesen eines Verzeichnises

writedir() Schreiben eines Verzeichnises

closedir() Schliessen eines Verzeichnises

2.4 Relevante Dateisystem Algorithmen

2.4.1 Pfadnahme zu inode

namei() öffnet das aktuelle oder Root Verzeichnis . Navigiert rekursiv und basierend auf den Pfadkomponenten durch den Dateisystem- Baum bis ein Fehler auftritt oder die Datei gefunden wird. Umfasst eine Cache Struktur von kürzlich benutzten Namen und der zugehörigen inode-Nummer.

2.4.2 Gemeinsame Nutzung von Dateien

Zwei Prozesse können die selbe Datei für Lese- oder Schreibzugriff öffnen. Beide haben separate Lese-/Schreib-Indices und es gibt keine Konsistenzwahrung durch den Kernel, ausser für einzelne read() und write() Operationen, die atomar ausgeführt werden. Nach einem fork() eines Prozesses mit offenen Dateien teilen sich beide Prozesse den Lese-/Schreib-Index in der Dateitabelle.

2.4.3 Datei Locking

Eine Schwachstelle in Unix. Einige Unix- Varianten und Linux erlauben das Locking von Dateien pro read/write-Operation auf einem inode mittels Semaphoren. Der POSIX Standard verlangt sogar das Locken von Teilen einer Datei, aber dies wurde nur selten implementiert. Die meisten Unix Varianten unterstützen advisory locks (flock) oder Lock Dateien, die andere Prozesse jedoch ggf. Ignorieren können.

2.4.4 Mount / Unmount

Ein Directory kann als mount point diesen - das Directory muss dafür nicht leer sein, aber die enthaltenen Dateien sind nicht sichtbar, solange das Verzeichnis als Mount Point aktiv ist. Eine Mount-Tabelle entha?lt alle aktuell gemounteten Dateisysteme. Der automounter-Prozess kann zudem Dateisysteme bei Bedarf mounten/unmounten.

2.5 Allokation

2.5.1 inode

Dateisystem feststellen, Superblock locken (Schlafen wenn besetzt), nächsten inode aus der free list holen - wenn Liste leer, auffüllen, wenn danach inode verfügbar return inode, sonst return.

2.5.2 Datenblock

Dateisystem feststellen, Superblock locken (Schlafen wenn besetzt), nächsten freien Datenblock aus der free list (meist Bitmap) holen, wenn kein Datenblock frei ist, Schlafen bis Datenblock verfügbar wird).

2.6 Synchronisation von Zugriffen auf das Dateisystem

Der Superblock jedes Dateisystems enthält Lock Bits, um Prozessen bei schreibendem Zugriff (inode oder Datenblock holen) atomaren Zugriff auf die Datenstrukturen im Superblock zu erlauben. Dennoch kann es zu race conditions kommen, da die Locks nur sehr kurzlebig sein dürfen (Performance!) der Prozess jederzeit preempted werden kann. Es gibt Replikate des Superblocks im Dateisystem, diese werde jedoch nicht aktualisiert.

2.7 Geräte

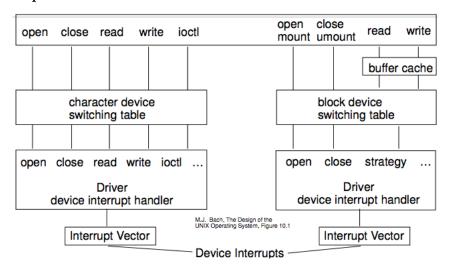
2.7.1 Einbindung

- Zentrales Element: Gerätespezialdateien im /dev bzw. /devices Dateisystem als einheitliche Schnittstelle, Dateideskriptor im Prozess.
- Major / Minor Device Number zur Identifikation
- Zugriffsrechte auf die Gerätespezialdateien sind relevant
- Geräte in verschiedenen Betriebs-Modi: block- oder zeichenweiser Zugriff
- \bullet Echte Geräte und Pseudo-Geräte (z.B. virtuelle Terminals, Netzwerkprotokolle oder /de-v/null)

2.7.2 Gerätetreiber

Gerätetreiber sind die einzige Schnittstelle, über die ein Prozess mit Geräten kommunizieren kann. Sie sind Teil des kernel-Codes des Systems, und werden entweder statisch beim Systemstart oder zur Laufzeit (in Linux: insmod/rmmod) geladen. In Unix sind Gerätetreiber Teil jedes Prozesses (über den Kernel-Code) - in anderen Betriebssystemen sind sie nur speziellen Kommunikationsprozessen zugänglich über die die anderen Prozesse dann mit Geräten kommunizieren müssen.

2.7.3 Gerätespezialdateien



2.8 Beispiele

2.8.1 Verzeichnismanipulation

Listing 1: Verzeichnismanipulation

```
1 int main( int argc, char *argv[] ) {
    DIR *pDIR;
    struct dirent *pDirEnt;
    /* Open the current directory */
    pDIR = opendir(".");
    if ( pDIR == NULL ) {
```

2.8.2 Dateimanipulation

Listing 2: Dateimanipulation

```
1 main (argc, argv) int argc; char *argv[]; {
  int fd, i; char read_buffer[RUNS]; struct stat fileStat;
  for (i = 0; i < RUNS; ++i) read_buffer[i] = '\0';</pre>
  if (argc != 2) { printf ("Missing file name, exiting\n"); return (-1); }
  if ((fd = creat(argv[1], S_IRUSR)) == -1) { /* user has read rights */
     perror ("open failed"); return (-1);
  } else printf ("file %s created, obtained file descriptor nr. %d\n", argv
     [1], fd);
  if (chmod (argv[1], 0755) == -1) { perror ("chown failed"); return (-1); }
  else printf ("mode of file %s changed to -rwxr-xr-x\n", argv[1]);
  for (i = 0; i < RUNS; ++i) {
      write (fd, BUFFER, sizeof (BUFFER));
      write (fd, "\n", 1);
  }
  if (fstat (fd, &fileStat) == -1) { perror ("fstat failed"); return (-1); }
  else {
      printf("Information for %s\n", argv[1]);
      printf("----\n");
      printf("File Size: \t\t%d bytes\n",(int) fileStat.st_size);
      printf("Number of Links: \t%d\n",fileStat.st_nlink);
      printf("File inode: \t\t%d\n",(int) fileStat.st_ino);
      printf("File Permissions: \t");
      printf( (S_ISDIR(fileStat.st_mode)) ? "d" : "-");
      printf( (fileStat.st_mode & S_IRUSR) ? "r" : "-");
      printf( (fileStat.st_mode & S_IWUSR) ? "w" : "-");
      printf( (fileStat.st_mode & S_IXUSR) ? "x" : "-");
      printf( (fileStat.st_mode & S_IRGRP) ? "r" : "-");
26
      printf( (fileStat.st_mode & S_IWGRP) ? "w" : "-");
      printf( (fileStat.st_mode & S_IXGRP) ? "x" : "-");
      printf( (fileStat.st_mode & S_IROTH) ? "r" : "-");
      printf( (fileStat.st_mode & S_IWOTH) ? "w" : "-");
      printf( (fileStat.st_mode & S_IXOTH) ? "x" : "-");
      printf("\n");
      printf("The file %s a symbolic link\n\n", (S_ISLNK(fileStat.st_mode)) ?
         "is" : "is not");
  if (lseek (fd, 4000, SEEK_END) == -1) { /* file offset reset to EOF plus
     4000 */
     perror ("lseek failed");
36
     return (-1);
  }
```

```
write (fd, "\n", 1);
for (i = 0; i < RUNS; ++i) {

41     write (fd, BUFFER, sizeof (BUFFER));
     write (fd, "\n", 1);
}
if (close (fd) == -1) {
    perror ("close failed");

46    return (-1);
}
}</pre>
```

3 Prozesse

3.1 Einleitung

3.1.1 Aufgaben an ein Prozesssteuerungssystem

- Prozesse kreieren, starten, stoppen, unterbrechen & terminieren
- Prozesse schedulen, Warteschlangen, Ressourcenverbrauch
- Prozess-Signalisierung und -kommunikation
- Ein-/Auslagerung von Prozessen bei vollem Speicher
- Prozesse und ihre Zustände anzeigen

3.1.2 Kernel und User Mode

• Ein Prozess hat mindestens zwei Ausführungsmodi:

User Mode Es wird der normale Programmcode ausgeführt.

Kernl Mode Es werden Systemaufrufe ausgeführt oder Ausnahmen behandelt.

• Der Übergang erfolgt durch einen Systemaufruf durch das Programm, eine Ausnahmesituation oder durch asynchrone Events.

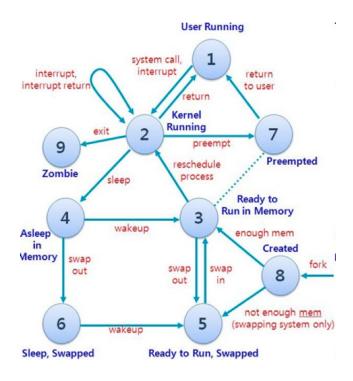
3.1.3 Prozesskontext

Benutzer Daten des Prozesses im zugewiesenen Adressraum

Hardware Basis- und Grenzregister, Befehlszählregister, Akkumulator & Seitentabelle

System Prozessnummer, geöffneten Dateien, Eltern- oder Kindprozesse & Prioritäten

3.1.4 Zustände



3.2 System Calls

```
fork() Erzeugung
exit() Beendigung
exec() Überlagerung des Prozesses
wait() Warten auf Prozesstermination (Kindprozesse)
sleep() Freiwilliges schlafen des Prozesses.
kill() Senden eines Signals (32 verschiedene)
signal() Signalbehandlung
```

3.2.1 exec()

Ausführen eines neuen Programms in einer vorhandenen Prozesshülle

3.2.2 fork()

Der Aufruf fork() erstellt einen neuen Prozess als Seiten- effekt und gibt einen numerischen Return-Code zurück:

- Der neue Prozess (Kind) erhält eine 0.
- Der aufrufende Prozess (Eltern) erhält entweder -1 im Fehlerfall oder einen Wert > 0, der der Prozess-ID des Kindprozesses entspricht.

Der Kindprozess ist eine identische Kopie des Elternprozesses (inkl. offenen Dateien, Speicher etc.), mit Ausnahme der Prozess- ID, der parent process ID und der Ressourcenverbrauchszähler. fork() hat im Unterschied zur Prozesserzeugung in anderen Betriebssystemen keine Parameter.

Listing 4: fork() Beispiel

```
2 switch (fork()) {
    case -1:(void) printf ("fork failed\n");
        break;
    case 0: (void) printf ("child executing\n");
        break;
7 default: (void) printf ("parent executing\n");
        break;
}
```

3.2.3 exit()

Der Aufruf von exit() terminiert einen Prozess. Alle Ressourcen (Speicher, offene Dateien, ...) werden freigegeben, nur der Eintrag in der Prozesstabelle bleibt bestehen (Zombie-Prozess), bis der Elternprozess den Rückgabewert abruft.

Ein Prozess kann exit() selbst aufrufen, oder das Betriebssystem ruft $_exit()$ auf, wenn ein Prozess zwangsweise terminiert werden muss.

3.2.4 wait()

Der Aufruf von wait() suspendiert einen Prozess von der CPU (Kontextwechsel) bis ein Kindprozess terminiert oder eine Ausnahme (z.B. stoppen) signalisiert.

wait() liefert dem Elternprozess dann den Exit Code des Kindprozesses zurück, oder einen Indikator, warum der Kindprozess vom Betriebssystem terminiert wurde.

Wenn der Prozess beim Aufruf von wait() keine Kindprozesse hat, wird er nicht schlafen gelegt. In einigen Unix-Varianten liefert der Aufruf von wait() den Exit Code des ersten terminierten Kindprozesses zurück (d.h. wait() muss mehrfach aufgerufen werden, wenn mehrere Kindprozesses vorhanden sind), in anderen Varianten kehrt wait() erst zurück, wenn der letzte Kindprozess terminiert ist, und liefert auch dessen Prozess-ID zuru?ck.

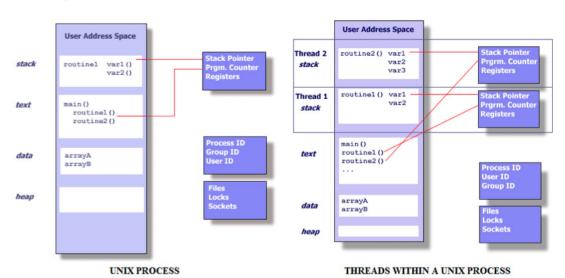
Listing 5: wait() Beispiel

```
1 int main(int argc, char *argv[]) {
    pid_t cpid, w;
    int status;
    cpid = fork();
    if (cpid == -1) { perror("fork"); exit(EXIT_FAILURE); }
    if (cpid == 0) { /* Code executed by child */
      printf("Child PID is %ld\n", (long) getpid());
      if (argc == 1) pause(); /* Wait for signals */
      _exit(atoi(argv[1]));
    } else { do { /* Code executed by parent */
      w = waitpid(cpid, &status, WUNTRACED | WCONTINUED);
11
      if (w == -1) { perror("waitpid");
      exit(EXIT_FAILURE); }
      if (WIFEXITED(status)) {
        printf("exited, status=%d\n", WEXITSTATUS(status));
      } else if (WIFSIGNALED(status)) {
        printf("killed by signal %d\n", WTERMSIG(status));
      } else if (WIFSTOPPED(status)) {
        printf("stopped by signal %d\n", WSTOPSIG(status));
      } else if (WIFCONTINUED(status)) {
        printf("continued\n"); }
21
      } while (!WIFEXITED(status) && !WIFSIGNALED(status));
      exit(EXIT_SUCCESS);
  }
```

4 Threads

4.1 Prozesse versus Threads

- Kontextwechsel sind eine schwere Operation mit viel Verarbeitungsaufwand durch den Kernel.
- Da viele Unix-Prozesse I/O-intensiv sind, verbringen sie die meiste Laufzeit mit Warten, dadurch erhöht sich die Anzahl von Kontextwechseln im System.
- Neuere Unix-/Linux-Systeme unterstützten mehr als einen parallellen Ausführungspfad innerhalb eines Prozesses (multi-threading) → es muss kein Kontextwechsel vorgenommen werden, um eine andere Aktivität zu starten.



4.2 System Calls

pthread_create() Erzeugung eines Threads

pthread_exit() Selbst-Termination eines Threads

pthread_cancel() Fremd-Termination eines Threads

pthread_join() Wartena uf Termination und Exit-Code eines Threads

pthread_detach() Kein Warten auf einen Thread

pthread_self() Ausgabe der unique thread-ID

pthread_equal() Vergleich zweier thread-IDs

pthread_once() Ausführung einer Initialisierungsroutinge

4.3 Beispiel

Listing 6: Threads

```
int main() {
   pthread_t thread_id[NTHREADS]; int i, j;
```

```
for(i=0; i < NTHREADS; i++) {</pre>
        pthread_create( &thread_id[i], NULL, thread_function, NULL );
     for(j=0; j < NTHREADS; j++) {</pre>
        pthread_join( thread_id[j], NULL);
     /st Now that all threads are complete I can print the final result.
10
     /st Without the join I could be printing a value before all the threads st/
     /* have been completed.
     printf("Final counter value: %d\n", counter);
  }
15 void *thread_function(void *dummyPtr) {
     printf("Thread number %ld\n", pthread_self());
     pthread_mutex_lock( &mutex1 );
     counter++;
     pthread_mutex_unlock( &mutex1 );
20 }
```

5 Pipes

5.1 Einleitung

- Unidirektionaler Kommunikationskanal zwischen verwandten Prozessen (d.h. Prozessen, die eine direkte oder indirekte / vererbte Eltern-Kind- Beziehung nach einem fork() haben).
- Direkt nutzbar für Input/Output Umleitung in der Shell.
- Wird innerhalb des Prozesses als 2 Dateideskriptoren repräsentiert, um Kompatibilita?t mit Standard-I/O mit read() and write() zu erlauben.
- Volatiler Dateninhalt für kleine Datenmengen d.h. keine permanente Speicherung im Dateisystem der Inhalt einer Pipe geht verloren, wenn das System herunterfährt.
- Keine Struktur der Daten in der Pipe (Bytestrom).
- Blockierendes, nicht-atomares Schreiben
- Blockierendes, destruktives Lesen
- Sonderform named pipe mit permanenter Repräsentanz im Dateisystem

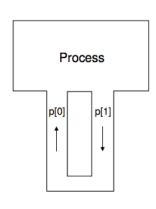
5.2 Nutzung von Pipes

5.2.1 Variante 1:

```
#include <stdio.h>
#define MSGSIZE 16
char *msg1 = "hello, world #1";
char *msg2 = "hello, world #2";
char *msg3 = "hello, world #3";

main () {
    char inbuf[MSGSIZE];
    int p[2], j;

    if (pipe (p) < 0) {
        perror ("pipe call");
        exit (1);
    }
    write (p[1], msg1, MSGSIZE);
    write (p[1], msg2, MSGSIZE);
    write (p[1], msg3, MSGSIZE);
    for (j = 0; j < 3; j++) {
        read (p[0], inbuf, MSGSIZE);
        printf ("%s\n", inbuf);
    }
    exit (0);
}</pre>
```



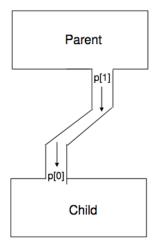
Haviland/Salama, UNIX System Programming, page 143 und Figure 6.1

5.2.2 Variante 2:

```
#include <stdio.h>
#define MSGSIZE 16
char *msg1 = "hello, world #1";
                                                                              Parent
char *msg2 = "hello, world #2";
char *msg3 = "hello, world #3";
main () {
       char inbuf[MSGSIZE];
                                                                           [0]a
                                                                                     p[1]
       int p[2], j, pid;
if (pipe (p) < 0) {
    perror ("pipe call");</pre>
              exit (1); }
       if ((pid = fork()) < 0)
              perror ("fork call");
              exit (2); }
       if (pid > 0) {
       write (p[1], msgl, MSGSIZE);
       write (p[1], msg2, MSGSIZE);
write (p[1], msg3, MSGSIZE);
wait ((int *)0);
if (pid == 0) {
                                                                               Child
              for (j = 0; j < 3; j++) {
                     read (p[0], inbuf, MSGSIZE);
                     printf ("%s\n", inbuf); } }
       exit (0); }
                                                        Haviland/Salama, UNIX System Programming, page 144/145 und Figure 6.2
```

5.2.3 Variante 3:

```
char *msg1 = "hello, world #1";
char *msg2 = "hello, world #2";
char *msg3 = "hello, world #3";
main () {
  char inbuf[MSGSIZE];
  int p[2], j, pid;
if (pipe (p) < 0) {
    perror ("pipe call");
     exit (1); }
  if ((pid = fork()) < 0) {
     perror ("fork call");
     exit (2); }
  if (pid > 0)
  close (p[0]);
  write (p[1], msgl, MSGSIZE);
  write (p[1], msg2, MSGSIZE);
  write (p[1], msg3, MSGSIZE);
wait ((int *)0); }
  if (pid == 0) {
     close (p[1]);
     for (j = 0; j < 3; j++) {
  read (p[0], inbuf, MSGSIZE);
  printf ("%s\n", inbuf); } }</pre>
  exit (0); }
```



Haviland/Salama, UNIX System Programming, page 145/146 und Figure 6.3

5.3 Schliessen unbenutzter Pipe-Enden

- 1. Saubere Programmierung
- 2. Schutz gegen copy/paste Fehler bei der Software-Entwicklung
- 3. Auf älteren Unix-Systemen begrenzte Anzahl verfügbarer Dateideskriptoren pro Prozess
- 4. Das Schliessen des letzten Lese- oder Schreib-Endes einer Pipe popen()im Betrieb hat Auswirkungen auf die Prozesssynchronisation.

5.4 Pseudocode

Listing 7: pipe() Pseudocode

```
algorithm pipe
input: none
output: file descriptor, write file descriptor
```

```
assign new inode from pipe device (algorithm ialloc);

/* Since System V R4 dedicated FIFO file system (fifofs) */

allocate file table entry for reading, another for writing;

initialize file table entries to point to new inode;

allocate user file descriptor for reading, another for writing,

initialize to point to respective file table entries;

set inode reference count to 2;

initialize count of inode readers, writers to 1;

}
```

5.5 Dup Pipe Fork

Listing 8: Dup Pipe Fork

```
#include <string.h>
2 #include <stdio.h>
  char string[] = "hello world";
  main () {
   int count, i;
    int to_par[2], to_chil[2];
    char buf [256];
     pipe (to_par);
     pipe (to_chil);
     if (fork() == 0) {
         close (0); dup (to_chil[0]);
         close (1); dup (to_par[1]);
         close (to_par[1]); close (to_chil[0]);
17
         close (to_par[0]); close (to_chil[1]);
         for (;;) {
            if ((count = read (0, buf, sizeof (buf))) == 0)
               exit (0);
            else
22
               fprintf (stderr, "child read %s\n", buf);
            write (1, buf, count);
            fprintf (stderr, "child wrote %s\n", buf);
         }
     }
27
     /* parent process executes here */
     close (1); dup (to_chil[1]);
     close (0); dup (to_par [0]);
     close (to_chil[1]); close (to_par[0]);
     close (to_chil[0]); close (to_par[1]);
     for (i = 0; i < 15; i++) {
         write (1, string, strlen (string));
fprintf (stderr, "parent wrote %s\n", buf);
         read (0, buf, sizeof (buf));
37
         fprintf (stderr, "parent read s\n", buf);
     }
  }
```

5.6 popen() Bibliotheks- Funktion

Listing 9: popen() Beispiel

```
#include <stdio.h>
  #define MAXLEN
                   255
                          /* maximum filename length */
  #define MAXCMD
                   100
                          /* maximum length of command */
5 #define MAXLINE 100
                          /* maximum number of files */
  #define ERROR (-1)
  #define SUCCESS 0
  getlist (namepart, dirnames, maxnames)
   char *namepart; /* additional part of ls command */
    char dirnames[][MAXLEN+1]; /* to hold file names */
    int maxnames;
                                /* max. no. of file names */
    char *strcpy(), *strncat(), *fgets();
    char cmd[MAXCMD+1], inline[MAXLEN+2];
    int i;
    FILE *lsf, *popen();
    strcpy (cmd, "ls "); /* first build command */
20
    /* add additional part of command */
    if (namepart != NULL) strncat (cmd, namepart, MAXCMD - strlen (cmd));
    /* start up command */
   if (( lsf = popen (cmd, "r")) == NULL) return (ERROR);
    for (i=0; i < maxnames; ++i) \{
        /* read a line */
        if (fgets (inline, MAXLEN+2, lsf) == NULL) break;
30
        /* remove newline */
        if (inline[strlen (inline) -1] == '\n') inline [strlen (inline) -1] =
            '\0';
        strcpy (&dirnames[i][0], inline);
    }
35
    if (i < maxnames) dirnames [i][0] = '\0';</pre>
    pclose (lsf);
    return (SUCCESS);
  }
40
  main () {
    char namebuf[MAXLINE][MAXLEN+1]; int i = 0;
    getlist ("*.c", namebuf, MAXLINE);
    while (namebuf[i][0] != '\0') printf ("%s\n", namebuf[i++]);
45 }
```

6 Signale