

第一章

1. 共线

1. 向量 \vec{a} 和 \vec{b} 共线 \Leftrightarrow 存在不全为零的实数 λ, μ , 使得成立

$$\lambda\vec{a} + \mu\vec{b} = \vec{0} \quad (1)$$

2. 向量 $\vec{a} = (a_1, a_2), \vec{b} = (b_1, b_2)$ 共线 \Leftrightarrow

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = 0 \quad (2)$$

3. 三点 A, B, C 共线 \Leftrightarrow 存在不全为零的实数 λ, μ, ν , 使得成立

$$\begin{cases} \lambda\vec{OA} + \mu\vec{OB} + \nu\vec{OC} = \vec{0} \\ \lambda + \mu + \nu = 0 \end{cases} \quad (3)$$

其中 O 为任意取定的点。

4. 三点 $A(x_1, y_1), B(x_2, y_2), C(x_3, y_3)$ 共线 \Leftrightarrow

$$\begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \quad (4)$$

5. 点 P 在直线 (线段) AB 上 \Leftrightarrow 存在 (非负) 实数 λ, μ , 使得成立

$$\begin{cases} \vec{OP} = \lambda\vec{OA} + \mu\vec{OB} \\ \lambda + \mu = 1 \end{cases} \quad (5)$$

其中 O 为任意取定的点。

2. 共面

1. 向量 $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ 共面 \Leftrightarrow 存在不全为零的实数 λ, μ, ν , 使得成立

$$\lambda\vec{a} + \mu\vec{b} + \nu\vec{c} = \vec{0} \quad (6)$$

2. 向量 $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3), \vec{b} = (b_1, b_2, b_3), \vec{c} = (c_1, c_2, c_3)$ 共面 \Leftrightarrow

$$\vec{a} \times \vec{b} \cdot \vec{c} = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix} = 0 \quad (7)$$

3. 四点 A, B, C, D 共面 \Leftrightarrow 存在不全为零的实数 $\lambda, \mu, \nu, \omega$, 使得成立

$$\begin{cases} \lambda\vec{OA} + \mu\vec{OB} + \nu\vec{OC} + \omega\vec{OD} = \vec{0} \\ \lambda + \mu + \nu + \omega = 0 \end{cases} \quad (8)$$

其中 O 为任意取定的点。

4. 四点 $A(x_1, y_1, z_1), B(x_2, y_2, z_2), C(x_3, y_3, z_3), D(x_4, y_4, z_4)$ 共面 \Leftrightarrow

$$\begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \\ y_1 & y_2 & y_3 & y_4 \\ z_1 & z_2 & z_3 & z_4 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \quad (9)$$

5. 若 A, B, C 不共线, 则点 P 在平面 ABC 上 \Leftrightarrow 存在实数 λ, μ, ν , 使得成立

$$\begin{cases} \overrightarrow{OP} = \lambda \overrightarrow{OA} + \mu \overrightarrow{OB} + \nu \overrightarrow{OC} \\ \lambda + \mu + \nu = 1 \end{cases} \quad (10)$$

其中 O 为任意取定的点。

3. 定比分点公式:

$$\left(\frac{x_1 + \lambda x_2}{1 + \lambda}, \frac{y_1 + \lambda y_2}{1 + \lambda} \right) \quad (11)$$

4. 二重外积:

$$\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{a} \cdot \vec{c})\vec{b} - (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{c} \quad (12)$$

5. Lagrange 恒等式:

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot (\vec{c} \times \vec{d}) = \begin{vmatrix} \vec{a} \cdot \vec{c} & \vec{a} \cdot \vec{d} \\ \vec{b} \cdot \vec{c} & \vec{b} \cdot \vec{d} \end{vmatrix} \quad (13)$$

第二章

1. 点到直线的距离：若直线 l 经过点 P_0 ，方向向量为 \vec{v} ，则点 P 到 l 的距离为

$$d\langle P, l \rangle = \frac{|\overrightarrow{P_0P} \times \vec{v}|}{|\vec{v}|} \quad (14)$$

2. 异面直线间的距离：若两条异面直线 l_1, l_2 分别经过点 P_1, P_2 ，方向向量分别为 \vec{v}_1, \vec{v}_2 ，则两条直线间的距离为

$$d\langle l_1, l_2 \rangle = \frac{|\overrightarrow{P_1P_2} \cdot \vec{v}_1 \times \vec{v}_2|}{|\vec{v}_1 \times \vec{v}_2|} \quad (15)$$

3. 异面直线的公垂线：若两条异面直线 l_1, l_2 分别经过点 P_1, P_2 ，方向向量分别为 \vec{v}_1, \vec{v}_2 ，则两条直线的公垂线为平面 π_1, π_2 的交线，其中 π_1 过点 P_1 且法向量为 $\vec{v}_1 \times (\vec{v}_1 \times \vec{v}_2)$ ， π_2 过点 P_2 且法向量为 $\vec{v}_2 \times (\vec{v}_1 \times \vec{v}_2)$ 。

4. 两条直线的相对位置：两条异面直线 l_1, l_2 分别经过点 P_1, P_2 ，方向向量分别为 \vec{v}_1, \vec{v}_2 ，则其相对位置如下

相对位置	条件
重合	$\overrightarrow{P_1P_2}, \vec{v}_1, \vec{v}_2$ 两两线性相关
平行	\vec{v}_1, \vec{v}_2 线性相关且 $\overrightarrow{P_1P_2}$ 与 \vec{v}_1, \vec{v}_2 线性无关
相交	\vec{v}_1, \vec{v}_2 线性无关且 $\overrightarrow{P_1P_2}, \vec{v}_1, \vec{v}_2$ 线性相关
异面	$\overrightarrow{P_1P_2}, \vec{v}_1, \vec{v}_2$ 线性无关

第三章

旋转面

1. 轴线 l 过点 M 且方向向量为 \vec{v} , 母线为 $\Gamma(P) = 0$, 则 Γ 绕 l 旋转所得旋转曲面上的点 P 满足:

$$\begin{cases} \Gamma(N) = 0 \\ |\overrightarrow{MP} \times \vec{v}| = |\overrightarrow{MN} \times \vec{v}| \\ \overrightarrow{NP} \cdot \vec{v} = 0 \end{cases} \quad (16)$$

若轴线 l 为 z 轴, 母线 $\Gamma: \begin{cases} f(y, z) = 0 \\ x = 0 \end{cases}$, 则 Γ 绕 l 旋转所得旋转曲面方程为

$$f(\pm\sqrt{x^2 + y^2}, z) = 0 \quad (17)$$

2. 直线 $\frac{x-a}{\alpha} = \frac{y-b}{\beta} = \frac{z-c}{\gamma}, (\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 \neq 0)$ 绕 z 轴旋转所得曲面

情况	条件	方程	类型
重合	$a = b = \alpha = \beta = 0$	$x = y = 0$	直线
平行	$\begin{cases} \alpha = \beta = 0 \\ a^2 + b^2 \neq 0 \end{cases}$	$x^2 + y^2 = a^2 + b^2$	圆柱面
相交且垂直	$\begin{cases} a\beta = b\alpha \\ \gamma = 0 \end{cases}$	$z = c$	平面
相交且不垂直	$\begin{cases} a\beta = b\alpha \\ \alpha^2 + \beta^2 \neq 0 \\ \gamma \neq 0 \end{cases}$	$x^2 + y^2 - \frac{\alpha^2 + \beta^2}{\gamma^2} (z + \frac{a\alpha + b\beta}{\alpha^2 + \beta^2} \gamma - c)^2 = 0$	圆锥面
异面且垂直	$\begin{cases} a\beta \neq b\alpha \\ \gamma = 0 \end{cases}$	$\begin{cases} z = c \\ x^2 + y^2 \geq \frac{(a\beta - b\alpha)^2}{\alpha^2 + \beta^2} \end{cases}$	挖去圆孔的平面
异面且不垂直	$\begin{cases} a\beta \neq b\alpha \\ \gamma \neq 0 \end{cases}$	$x^2 + y^2 - \frac{\alpha^2 + \beta^2}{\gamma^2} (z + \frac{a\alpha + b\beta}{\alpha^2 + \beta^2} \gamma - c)^2 = \frac{(a\beta - b\alpha)^2}{\alpha^2 + \beta^2}$	单叶双曲面

柱面

1. 准线为 $\Gamma(P) = 0$, 母线方向向量为 \vec{v} , 则母线沿准线 Γ 移动所得柱面上的点 P 满足

$$\begin{cases} \Gamma(P_0) = 0 \\ \overrightarrow{P_0P} \parallel \vec{v} \end{cases} \quad (18)$$

1. 若准线方程为 $\Gamma: \begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$, 母线方向向量为 $\vec{v} = (\alpha, \beta, \gamma)$, 则母线沿准线 Γ 移动所得柱面参数方程为

$$\begin{cases} F(x - t\alpha, y - t\beta, z - t\gamma) = 0 \\ G(x - t\alpha, y - t\beta, z - t\gamma) = 0 \end{cases} \quad t \text{ 为参数} \quad (19)$$

2. 若准线方程为 $\Gamma: \begin{cases} x = f(s) \\ y = g(s) \\ z = h(s) \end{cases}$, s 为参数, 母线方向向量为 $\vec{v} = (\alpha, \beta, \gamma)$, 则母线沿准线 Γ 移动所得柱面参数方程为

$$\begin{cases} x = f(s) + t\alpha \\ y = g(s) + t\beta \\ z = h(s) + t\gamma \end{cases} \quad s, t \text{ 为参数} \quad (20)$$

2. 柱面方程的特点: 三元方程 $F(x, y, z) = 0$ 表示母线平行于 z 轴的柱面方程 \Leftrightarrow 三元方程 $F(x, y, z) = 0$ 不含变量 z 。

锥面

1. 准线为 $\Gamma(P) = 0$, 顶点为 $M(a, b, c)$, 则两者构成的锥面上的点 P 满足

$$\begin{cases} \Gamma(N) = 0 \\ P, M, N \text{共线} \end{cases} \quad (21)$$

1. 若准线方程为 $\Gamma : \begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$, 顶点为 $M(a, b, c)$, 则两者构成的锥面参数方程为

$$\begin{cases} F(a + t(x - a), b + t(y - b), c + t(z - c)) = 0 \\ G(a + t(x - a), b + t(y - b), c + t(z - c)) = 0 \end{cases} \quad t \text{为参数} \quad (22)$$

2. 若准线方程为 $\Gamma : \begin{cases} x = f(s) \\ y = g(s) \\ z = h(s) \end{cases}$, s 为参数, 顶点为 $M(a, b, c)$, 则两者构成的锥面参数方程为

$$\begin{cases} x = a + t(f(s) - a) \\ y = b + t(g(s) - b) \\ z = c + t(h(s) - c) \end{cases}, \quad s, t \text{为参数} \quad (23)$$

3. 圆锥面: 轴 l 的方向向量为 \vec{v} , 半顶角为 θ , 顶点为 P_0 , 则圆锥面上的点 P 满足

$$|\cos \langle \overrightarrow{P_0P}, \vec{v} \rangle| = |\cos \theta| \quad (24)$$

2. 锥面方程的特点: 三元方程 $F(x, y, z) = 0$ 表示顶点为原点的锥面方程 $\Leftrightarrow F(x, y, z)$ 为齐次方程。

二次曲面

类型	方程	图像
椭球面	$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$	
虚椭球面	$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = -1$	
点	$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 0$	
单叶双曲面	$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$	
双叶双曲面	$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = -1$	
椭圆抛物面	$\frac{x^2}{p} + \frac{y^2}{q} = 2z, \quad p, q > 0$	
双曲抛物面	$\frac{x^2}{p} - \frac{y^2}{q} = 2z, \quad p, q > 0$	
二次锥面	$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$	
椭圆柱面	$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$	
虚椭圆柱面	$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = -1$	
直线	$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 0$	
双曲柱面	$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$	

类型	方程	图像
相交平面	$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 0$	
抛物柱面	$x^2 = 2py$	
平行平面	$x^2 = a^2, \quad a \neq 0$	
虚平行平面	$x^2 = -a^2, \quad a \neq 0$	
重合平面	$x^2 = 0$	

直纹面

1. 单叶双曲面 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$ 的两族直母线为

$$\begin{cases} \mu(\frac{x}{a} + \frac{z}{c}) + \nu(1 + \frac{y}{b}) = 0 \\ \mu(1 - \frac{y}{b}) + \nu(\frac{x}{a} - \frac{z}{c}) = 0 \end{cases}, \quad \mu, \nu \text{ 为参数且不全为 } 0 \quad (25)$$

和

$$\begin{cases} \mu(\frac{x}{a} + \frac{z}{c}) + \nu(1 - \frac{y}{b}) = 0 \\ \mu(1 + \frac{y}{b}) + \nu(\frac{x}{a} - \frac{z}{c}) = 0 \end{cases}, \quad \mu, \nu \text{ 为参数且不全为 } 0 \quad (26)$$

2. 双曲抛物面 $\frac{x^2}{p} - \frac{y^2}{q} = 2z, \quad p, q > 0$ 的两族直母线为

$$\begin{cases} (\frac{x}{\sqrt{p}} + \frac{y}{\sqrt{q}}) + 2\lambda = 0 \\ z + \lambda(\frac{x}{\sqrt{p}} - \frac{y}{\sqrt{q}}) = 0 \end{cases}, \quad \lambda \text{ 为参数} \quad (27)$$

和

$$\begin{cases} \lambda(\frac{x}{\sqrt{p}} + \frac{y}{\sqrt{q}}) + z = 0 \\ 2\lambda + (\frac{x}{\sqrt{p}} - \frac{y}{\sqrt{q}}) = 0 \end{cases}, \quad \lambda \text{ 为参数} \quad (28)$$

第四章

1. 仿射坐标变换

1. 点：平面上两仿射坐标系 I $[O; \vec{d}_1, \vec{d}_2]$ 和 II $[O'; \vec{d}'_1, \vec{d}'_2]$, 若

$$\overrightarrow{OO'} = \begin{pmatrix} \vec{d}_1 & \vec{d}_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \quad (29)$$

且

$$\begin{pmatrix} \vec{d}'_1 & \vec{d}'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \vec{d}_1 & \vec{d}_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \quad (30)$$

则对于点 P

$$\overrightarrow{OP} = \begin{pmatrix} \vec{d}_1 & \vec{d}_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \quad \overrightarrow{O'P} = \begin{pmatrix} \vec{d}'_1 & \vec{d}'_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \quad (31)$$

成立

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \quad (32)$$

与

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \frac{\begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}} \begin{pmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \end{pmatrix} \quad (33)$$

2. 向量：平面上两仿射坐标系 I $[O; \vec{d}_1, \vec{d}_2]$ 和 II $[O'; \vec{d}'_1, \vec{d}'_2]$, 若

$$\begin{pmatrix} \vec{d}'_1 & \vec{d}'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \vec{d}_1 & \vec{d}_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \quad (34)$$

则对于向量 \vec{v}

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} \vec{d}_1 & \vec{d}_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \vec{d}'_1 & \vec{d}'_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \quad (35)$$

成立

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \quad (36)$$

与

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \frac{\begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}}{\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad (37)$$

2. 直角坐标变换:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \quad (38)$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \end{pmatrix} \quad (39)$$

第五章

二次曲线

1. 平面上一般的二次曲面：

$$Ax^2 + 2Cxy + By^2 + 2Dx + 2Ey + F = 0 \quad (40)$$

记函数

$$F(x, y) = Ax^2 + 2Cxy + By^2 + 2Dx + 2Ey + F \quad (41)$$

$$\varphi(x, y) = Ax^2 + 2Cxy + By^2 \quad (42)$$

矩阵

$$S = \begin{pmatrix} A & C \\ C & B \end{pmatrix} \quad P = \begin{pmatrix} A & C & D \\ C & B & E \\ D & E & F \end{pmatrix} \quad (43)$$

$$\alpha = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad \delta = \begin{pmatrix} D \\ E \end{pmatrix} \quad (44)$$

则成立

$$F(x, y) = (\alpha^T \quad 1) \begin{pmatrix} S & \delta \\ \delta^T & F \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ 1 \end{pmatrix} \quad (45)$$

$$\varphi(x, y) = \alpha^T S \alpha \quad (46)$$

$$P = \begin{pmatrix} S & \delta \\ \delta^T & F \end{pmatrix} \quad (47)$$

2. 原曲线	转轴	移轴
$\alpha = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$	$\alpha = Q\alpha'$	$\alpha = \alpha' + \alpha_0$
$S = \begin{pmatrix} A & C \\ C & B \end{pmatrix}$	$Q^T S Q$	S
$\delta = \begin{pmatrix} D \\ E \end{pmatrix}$	$Q^T \delta$	$S\alpha_0 + \delta$
F	F	$(\alpha_0^T \quad 1) \begin{pmatrix} S & \delta \\ \delta^T & F \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_0 \\ 1 \end{pmatrix}$

其中

$$Q = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \quad (48)$$

为矩阵 S 的标准正交特征矩阵，且 $\det(Q) = 1$ ；

$$Q^T S Q = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \quad (49)$$

为矩阵 S 的特征根矩阵； λ_1 与 λ_2 为矩阵 A 的特征根，即为特征方程

$$\lambda^2 - (A + B)\lambda + (AB - C^2) = 0 \quad (50)$$

的两根。

3. 不变量

1. 不变量

$$1. I_1 = \text{tr}(S) = \lambda_1 + \lambda_2$$

$$2. I_2 = \det(S) = \lambda_1 \lambda_2$$

$$3. I_3 = \det \begin{pmatrix} S & \delta \\ \delta^T & F \end{pmatrix}$$

2. 半不变量

$$1. \text{转轴: } K = \det \begin{pmatrix} A & D \\ D & F \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} B & E \\ E & F \end{pmatrix}$$

$$2. \text{移轴: 若 } I_2 = I_3 = 0, \text{ 即}$$

$$\begin{cases} AB = C^2 \\ AE = CD \\ BD = CE \end{cases} \quad (51)$$

$$\text{则 } K_1 = \det \begin{pmatrix} A & D \\ D & F \end{pmatrix}, K_2 = \det \begin{pmatrix} B & E \\ E & F \end{pmatrix}.$$

4.	型别	识别标志	类别	识别标志	方程
	椭圆型	$I_2 > 0$	椭圆	$I_1 I_3 < 0$	$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + \frac{I_3}{I_2} = 0$
	椭圆型	$I_2 > 0$	虚椭圆	$I_1 I_3 > 0$	$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + \frac{I_3}{I_2} = 0$
	椭圆型	$I_2 > 0$	点	$I_3 = 0$	$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 = 0$
	双曲型	$I_2 < 0$	双曲线	$I_3 \neq 0$	$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 + \frac{I_3}{I_2} = 0$
	双曲型	$I_2 < 0$	相交直线	$I_3 = 0$	$\lambda_1 x^2 + \lambda_2 y^2 = 0$
	抛物型	$I_2 = 0$	抛物线	$I_3 \neq 0$	$I_1 y^2 \pm 2\sqrt{-\frac{I_3}{I_1}}x = 0$
	抛物型	$I_2 = 0$	平行直线	$I_3 = 0$ $K < 0$	$I_1 y^2 + \frac{K}{I_1} = 0$
	抛物型	$I_2 = 0$	虚平行直线	$I_3 = 0$ $K > 0$	$I_1 y^2 + \frac{K}{I_1} = 0$
	抛物型	$I_2 = 0$	重合直线	$I_3 = 0$ $K = 0$	$I_1 y^2 = 0$

直线与二次曲线的关系

1. 直线与二次曲线的关系：对于直线

$$l: \begin{cases} x = x_0 + \alpha t \\ y = y_0 + \beta t \end{cases} \quad (52)$$

与二次曲线

$$\Gamma: Ax^2 + 2Cxy + By^2 + 2Dx + 2Ey + F = 0 \quad (53)$$

记

$$\varphi(x, y) = Ax^2 + 2Cxy + By^2 \quad (54)$$

$$F(x, y) = Ax^2 + 2Cxy + By^2 + 2Dx + 2Ey + F \quad (55)$$

$$F_1(x, y) = Ax + Cy + D \quad (56)$$

$$F_2(x, y) = Cx + By + E \quad (57)$$

$$\Delta = 4((\alpha F_1(x_0, y_0) + \beta F_2(x_0, y_0))^2 - \varphi(\alpha, \beta)F(x_0, y_0)) \quad (58)$$

将 l 代入 Γ 得到

$$\varphi(\alpha, \beta)t^2 + 2(\alpha F_1(x_0, y_0) + \beta F_2(x_0, y_0))t + F(x_0, y_0) = 0 \tag{59}$$

1. $\varphi(\alpha, \beta) \neq 0$
1. $\Delta > 0$: l 与 Γ 存在两个不同的交点。
2. $\Delta = 0$: l 与 Γ 存在两个重合的交点。
3. $\Delta < 0$: l 与 Γ 存在两个虚交点。

2. $\varphi(\alpha, \beta) = 0$
1. $\alpha F_1(x_0, y_0) + \beta F_2(x_0, y_0)$: l 与 Γ 存在一个交点。
2. $\alpha F_1(x_0, y_0) + \beta F_2(x_0, y_0)$
1. $F(x_0, y_0) \neq 0$: l 与 Γ 不存在交点。
2. $F(x_0, y_0) = 0$: $l \subset \Gamma$

2.

	表达	条件	备注	理解
渐进方向	$\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$	$\varphi(\alpha, \beta) = 0$		二次项系数为零
对称中心	(x, y)	$\begin{cases} F_1(x, y) = 0 \\ F_2(x, y) = 0 \end{cases}$		
直径	$\alpha F_1(x, y) + \beta F_2(x, y) = 0$	$\varphi(\alpha, \beta) \neq 0$	共轭于方向 $\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$	
对称轴	$\alpha F_1(x, y) + \beta F_2(x, y) = 0$	$\begin{cases} (\alpha & \beta) \begin{pmatrix} -C & -B \\ A & C \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = 0 \\ \varphi(\alpha, \beta) \neq 0 \end{cases}$		垂直于共轭方向的直径
切线	$\frac{x-x_0}{\alpha} = \frac{y-y_0}{\beta}$	$\alpha F_1(x_0, y_0) + \beta F_2(x_0, y_0) = 0$	过曲线上一点 (x_0, y_0)	判别式为零
切线	$\frac{x-x_0}{\alpha} = \frac{y-y_0}{\beta}$	$(\alpha F_1(x_0, y_0) + \beta F_2(x_0, y_0))^2 = \varphi(\alpha, \beta)F(x_0, y_0)$	过曲线外一点 (x_0, y_0)	判别式为零
法线	$\frac{x-x_0}{F_1(x_0, y_0)} = \frac{y-y_0}{F_2(x_0, y_0)}$			垂直于切线
渐近线	$\alpha F_1(x, y) + \beta F_2(x, y) = 0$	$\varphi(\alpha, \beta) = 0$		经过对称中心且沿渐进方向