实验报告

一、实验目的

熟悉 OpenGL 的框架和使用,复习计算机图形学中图形变换和投影的知识。

具体任务:

用OpenGL编写程序,完成一个3D场景的绘制

1. 场景构建

- 1) 构建一个简单场景(如秀丽山河、画廊、海底世界等),利用天空盒构建场景的背景。
- 2)场景中至少包含2个静态3D物体和1个动态3D物体,物体无需纹理贴图,纯色即可。自行设计动态物体的运动路线,随机的和固定的路线即可,无需考虑物理规律。
- 3)程序支持场景文件(自定义文件格式)的读入,可通过场景文件编辑场景,如修改物体初始位置、颜色等。
- 2. 场景漫游

自行设计交互方式,实现相机位置、视线方向的改变。

- 3. 碰撞检测
 - 1) 使用AABB碰撞检测算法实现物体与物体之间的碰撞检测。
 - 2) 当发生碰撞时在UI界面给出提示,物体不可穿过物体。
- 4. 滤镜

利用帧缓冲实现一个滤镜,如反相、灰度、核效果等

二、实验方法

1. 场景构建中:

- 1) 天空盒是通过渲染一个正方体实现的。正方体的每个面贴图,在移动摄像机时天空盒中心跟随摄像机,同时在渲染天空盒时关闭深度测试,最后渲染,实现雪地场地。
- 2) 3 个物体均为正方体, 渲染方式和天空盒一样, 都绑定自己编写的顶点着色器和片元着色器。动态物体在两个静态物体之间做匀速直线往复运动。在初始化时设置一个16ms (60帧每秒) 的定时器, 定时刷新页面实现动态效果。
- 3)场景文件采用键值的方式读取,可以设置静态物体的位置、颜色以及动态物体的颜色。动态物体的位置默认在静态物体中间。读取时会进行文件合法性、位置重叠、颜色重复的检测。

2. 场景漫游中:

相机位置及视线方向使用 Demo 中提供的方式,可以使用按键、鼠标操控。

3. 碰撞检测中:

使用 AABB 碰撞检测算法,两物体碰撞时速度设为反向,同时发出信号给 UI 界面的槽函数,显示发生碰撞的静态物体的颜色。

4. 滤镜中:

使用帧缓冲。首先编写反相滤镜的着色器并初始化,在绘制的过程中,绑定 frameBufferObject,接着正常渲染场景, 之后如果是滤镜状态,绑定反相着色器,将 FBO 中的内容存到纹理中,并贴到一个和屏幕大小相同的四边形上;如果是正常状态,绑定正常着色器输出。

三、实验结果

见同目录下录屏

四、交互方式

双击运行,右上角可以选择原滤镜和反相滤镜。

下方第一个按钮 Load Configuration File 可以选择文件,加载配置文件(TXT),加载成功后会渲染三个正方体。

格式不对或加载失败或点击第二个按钮会加载默认配置。

下方的碰撞检测提醒会在碰撞时输出,同时文本颜色和发生碰撞的静态正方体颜色相同。

配置文件格式示例:

leftCubePos: -1.0, 0.0, 8.0 leftCubeColor: 1.0, 0.8, 0.0 rightCubePos: 1.0, 0.0, 4.0 rightCubeColor: 0.3, 0.7, 0.0 middleCubeColor: 0.8, 0.3, 0.6

speed: 0.4

如上示例,需要六个键名都存在且正确,位置颜色均为三维向量,每一维都在 -1 到 1 之间的浮点数。速度为浮点数。

五、编译环境和编译方式

编译环境

• 操作系统: Windows 10

• IDE: Visual Studio 2022 Community

。 安装了 Visual Studio 的 Qt 扩展 (Qt VS Tools)

• Qt 版本: Qt 6.8.0

• OpenGL 版本: Qt 中的 OpenGL 与 OpenGLWidget 组件

编译方式

Visual Studio 编译运行