优化模型与软件工具

主讲教师: 董庆兴

华中师范大学 信息管理学院 qxdong@mail.ccnu.edu.cn

2017年12月26日

大纲

- 1. Lagrange 对偶问题
- 2. 鞍点解释
- 3. 最优性条件

约束最优化问题

● 考虑标准形式的约束优化问题:

minimize
$$f_0(\mathbf{x})$$

subject to $f_i(\mathbf{x}) \leq 0, i = 1, \dots, m$. (1)
 $h_j(\mathbf{x}) = 0, j = 1, \dots, p$.

其中 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ 。

- 设问题的定义域 $\mathcal{D} = \bigcap_{i=0}^m \mathbf{dom} \ f_i \cap \bigcap_{j=1}^p \mathbf{dom} \ h_j$ 是非空集合
- ullet 优化问题的最优值为 p^*
- 我们目前并没有假设优化问题 (1) 是凸优化问题

Lagrange 对偶问题

• 对于任意一组 (λ, μ) ,其中 $\lambda \succeq 0$,Lagrange 对偶函数给出了原问 题 (1) 的最优值 p^* 的一个下界,一个很自然的问题是:从 Lagrange 函数能够得到的最好下界是什么?可将上述问题表述为优化问题:

maximize
$$g(\lambda, \mu)$$

subject to $\lambda \succeq 0$ (2)

- 上式称为原问题 (1) 的Lagrange 对偶问题. 满足 $\lambda \succeq 0$ 和 $g(\lambda, \mu) > -\infty$ 的一组 (λ, μ) 是对偶问题 (2) 的一个可行解,称 作对偶可行
- 称解 (λ^*, μ^*) 是对偶最优解或者是最优 Lagrange 乘子
- Lagrange 对偶问题 (2) 是一个凸优化问题,因为极大化目标函数是 凹函数,且约束集合为凸集。其凸性与原问题 (1) 是否是凸优化问题无关

标准线性规划的 Lagrange 对偶

- 前面提到的例子说到了对偶函数的定义域 $\mathbf{dom}\ g = \{(\boldsymbol{\lambda}, \boldsymbol{\mu}) | g(\boldsymbol{\lambda}, \boldsymbol{\mu}) > -\infty\}$ 的维数一般都小于 m+p,事实上很多情况下我们可以求出 $\mathbf{dom}\ g$ 并将其表示为一系列等式约束
- 对于标准形式的线性规划问题

minimize
$$\mathbf{c}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}$$

subject to $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$
 $\mathbf{x} \succeq \mathbf{0}$

我们之前已经求得了其 Lagrange 对偶函数,因此我们有

maximize
$$g(\lambda, \mu) = \begin{cases} -\mathbf{b}^{\mathrm{T}} \mu, & \mathbf{c} + \mathbf{A}^{\mathrm{T}} \mu - \lambda = 0 \\ -\infty, & \text{otherwise} \end{cases}$$
 (3) subject to $\lambda \succeq \mathbf{0}$

主讲教师:董庆兴

显式表达对偶约束:标准线性规划

● 我们可知当且仅当 $\mathbf{c} + \mathbf{A}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\mu} - \boldsymbol{\lambda} = 0$ 时(3)的目标函数有界,因此我们可将此隐含的约束显式化得到

maximize
$$-\mathbf{b}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\mu}$$

subject to $\mathbf{c} + \mathbf{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\mu} - \boldsymbol{\lambda} = 0$ (4)
 $\boldsymbol{\lambda} \succeq \mathbf{0}$

● 进一步地,上式可表示为

maximize
$$-\mathbf{b}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\mu}$$

subject to $\mathbf{c} + \mathbf{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\mu} \succeq \mathbf{0}$ (5)

从而得到了一个不等式线性规划。也就是标准式线性规划的 Lagrange 对偶问题是(3),同时问题(3)等价于(4)和(5)

E讲教师:董庆兴 6/

不等式线性规划的 Lagrange 对偶

对于不等式形式的线性规划问题

minimize
$$\mathbf{c}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}$$

subject to $\mathbf{A}\mathbf{x} \leq \mathbf{b}$ (6)

● 其 Lagrange 函数为

$$L(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = \mathbf{c}^{\mathrm{T}}\mathbf{x} + \boldsymbol{\lambda}^{\mathrm{T}}(\mathbf{A}\mathbf{x} - \mathbf{b}) = -\mathbf{b}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\lambda} + \left(\mathbf{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\lambda} + \mathbf{c}\right)^{\mathrm{T}}\mathbf{x}$$

● 所以对偶函数为

$$g(\lambda) = -\mathbf{b}^{\mathrm{T}} \lambda + \inf_{\mathbf{x}} (\mathbf{A}^{\mathrm{T}} \lambda + \mathbf{c})^{\mathrm{T}} \mathbf{x}$$

ullet 如果线性函数不是恒定值,则线性函数的下确界是 $-\infty$,有

$$g(\boldsymbol{\lambda}, \boldsymbol{\mu}) = \left\{ \begin{array}{ll} -\mathbf{b}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\lambda}, & \mathbf{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\lambda} + \mathbf{c} = 0 \\ -\infty, & \text{otherwise} \end{array} \right.$$

不等式线性规划的 Lagrange 对偶规划

- 称对偶变量 λ 是对偶可行的,如果有 $\lambda \succeq 0$ 且 $\mathbf{A}^{\mathrm{T}}\lambda + \mathbf{c} = 0$
- 通过显示表达对偶可行条件,可得

maximize
$$-\mathbf{b}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\lambda}$$

subject to $\mathbf{A}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\lambda} + \mathbf{c} = 0$ (7)
 $\boldsymbol{\lambda} \succeq \mathbf{0}$

我们注意到标准形式的线性规划和不等式形式的线性规划以及它们 之间的对偶问题的对称性:标准形式线性规划的对偶问题是不等式 形式的,反之亦然

弱对偶性

• Lagrange 对偶问题的最优值用 d^* 来表示,根据定义,这是通过 Lagrange 函数得到的原问题最优值 p^* 的最好下界。也就是

$$d^* \le p^* \tag{8}$$

- 即使当 d* 和值 p* 无限时,式(8)也成立:
 - 如果原问题无下界,即 $p^* = -\infty$,则必有 $d^* = -\infty$,也就是 Lagrange 对偶问题不可行
 - 如果对偶问题无上界,即 $d^* = \infty$,则必有 $p^* = \infty$,也就是原问题不可行
- 定义差值 $p^* d^*$ 为原问题的最优对偶间隙。它给出了原问题最优值和通过 Lagrange 对偶函数所能得到的最好下界之间的差值。最优对偶间隙总是非负

强对偶性

• 如果

$$d^* = p^* \tag{9}$$

成立,即最优对偶间隙为零,那么强对偶性成立。这说明从Lagrange 对偶函数得到的最好下界是紧的

对于一般情况,强对偶性是不成立的,但是如果原问题(1)是凸问题, 即可以表述为如下形式

minimize
$$f_0(\mathbf{x})$$

subject to $f_i(\mathbf{x}) \leq 0, i = 1, \dots, m.$ (10)
 $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$

其中 f_0, f_1, \dots, f_m 为凸函数,强对偶性通常(但并不总是)成立

Slater 条件

- 有很多研究给出了强对偶性成立的条件(除了凸性条件之外),这些 条件被称作约束准则
- 一个简单的约束准则叫做Slater 条件:存在一点 $x \in relint D$ 使得

$$f_i(\mathbf{x}) < 0, i = 1, \cdots, m, \quad \mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$$
 (11)

成立。满足上述条件的点有时称作严格可行,因为不等式约束是严 格成立的

当原问题为凸问题目 Slater 条件成立时、强对偶性成立

弱化 Slater 条件

● 当不等式约束 f_i 中有些是仿射函数时,Slater 条件可以进一步改进,不失一般性,设前 k 个约束是仿射的,则:存在一点 x 使得

$$f_i(\mathbf{x}) \le 0, i = 1, \dots, k, \quad f_j(\mathbf{x}) < 0, j = k + 1, \dots, m, \quad \mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$$
(12)

成立,则结合凸性条件即可判断强对偶性成立

- 换言之,仿射不等式不需要严格成立。尤其当所有约束条件都是线性等式或不等式且 dom f₀ 是开集的时候,改进的 Slater 条件(12)就是可行性条件
- 若 Slater 条件以及其弱化形式得到满足,不但对于凸问题强对偶性成立,也意味着当 $d^* > -\infty$ 时对偶问题能够取得最优值,也就是存在一组对偶可行解 $(\boldsymbol{\lambda}^*, \boldsymbol{\mu}^*)$ 使得 $g(\boldsymbol{\lambda}^*, \boldsymbol{\mu}^*) = d^* = p^*$

主讲教师:董庆兴 优化模型与软件工具 12

线性方程组的最小二乘问题对偶

● 再次考虑

minimize
$$\mathbf{x}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}$$
 subject to $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$

● 其相应的对偶问题应为

maximize
$$-\frac{1}{4}\boldsymbol{\mu}^{\mathrm{T}}\mathbf{A}\mathbf{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\mu} - \mathbf{b}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\mu}$$

这是一个凹二次函数的无约束极大化问题

● Slater 条件事实上是原问题的可行条件,所以如果有 $\mathbf{b} \in \mathcal{R}(\mathbf{A})$,即 $p^* < \infty$,则 $p^* = d^*$

主讲教师:董庆兴

线性规划的 Lagrange 对偶

• 考虑问题:

minimize
$$\mathbf{c}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}$$

subject to $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$
 $\mathbf{x} \succeq \mathbf{0}$

● 其相应的对偶问题应为

maximize
$$-\mathbf{b}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\mu}$$

subject to $\mathbf{c} + \mathbf{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\mu} \succeq \mathbf{0}$

根据 Slater 条件的弱化形式,对于任意的线性规划问题,无论是标准形式还是不等式形式,只要原问题可行,强对偶性均成立

二次约束二次规划的 Lagrange 对偶

● 考虑问题:

minimize
$$\frac{1}{2}\mathbf{x}^{\mathrm{T}}\mathbf{P}_{0}\mathbf{x} + \mathbf{q}_{0}^{\mathrm{T}}\mathbf{x} + r_{0}$$
subject to
$$\frac{1}{2}\mathbf{x}^{\mathrm{T}}\mathbf{P}_{i}\mathbf{x} + \mathbf{q}_{i}^{\mathrm{T}}\mathbf{x} + r_{i} \leq 0, i = 1, \dots, m$$
(13)

对应的 Lagrange 函数为

$$L(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = \frac{1}{2} \mathbf{x}^{\mathrm{T}} \mathbf{P}_{0} \mathbf{x} + \mathbf{q}_{0}^{\mathrm{T}} \mathbf{x} + r_{0} + \sum_{i=1}^{m} \lambda_{i} \left(\frac{1}{2} \mathbf{x}^{\mathrm{T}} \mathbf{P}_{i} \mathbf{x} + \mathbf{q}_{i}^{\mathrm{T}} \mathbf{x} + r_{i} \right)$$

$$= \frac{1}{2} \mathbf{x}^{\mathrm{T}} \left(\mathbf{P}_{0} + \sum_{i=1}^{m} \lambda_{i} \mathbf{P}_{i} \right) \mathbf{x} + \left(\mathbf{q}_{0} + \sum_{i=1}^{m} \lambda_{i} \mathbf{q}_{i} \right)^{\mathrm{T}} \mathbf{x} + \left(r_{0} + \sum_{i=1}^{m} \lambda_{i} r_{i} \right)$$

$$= \frac{1}{2} \mathbf{x}^{\mathrm{T}} \mathbf{P}(\boldsymbol{\lambda}) \mathbf{x} + \mathbf{q}(\boldsymbol{\lambda})^{\mathrm{T}} \mathbf{x} + r(\boldsymbol{\lambda})$$

其中

$$\mathbf{P}(\lambda) = \mathbf{P}_0 + \sum_{i=1}^m \lambda_i \mathbf{P}_i, \ \mathbf{q}(\lambda) = \mathbf{q}_0 + \sum_{i=1}^m \lambda_i \mathbf{q}_i, \ r(\lambda) = r_0 + \sum_{i=1}^m \lambda_i r_i$$
主讲教师: 黄庆兴

二次约束二次规划的 Lagrange 对偶

• 由于 $\lambda_i \geq 0$,可知

$$g(\boldsymbol{\lambda}) = \inf_{\mathbf{x}} L(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = \inf_{\mathbf{x}} \frac{1}{2} \mathbf{x}^{\mathrm{T}} \mathbf{P}(\boldsymbol{\lambda}) \mathbf{x} + \mathbf{q}(\boldsymbol{\lambda})^{\mathrm{T}} \mathbf{x} + r(\boldsymbol{\lambda})$$

• 对上式求导即可得 $\mathbf{x}^* = -\mathbf{P}(\boldsymbol{\lambda})^{-1}\mathbf{q}(\boldsymbol{\lambda})$,可知

$$g(\lambda) = -\frac{1}{2}\mathbf{q}(\lambda)^{\mathrm{T}}\mathbf{P}(\lambda)^{-1}\mathbf{q}(\lambda) + r(\lambda)$$

因此,QCQP的对偶规划为

maximize
$$-\frac{1}{2}\mathbf{q}(\lambda)^{\mathrm{T}}\mathbf{P}(\lambda)^{-1}\mathbf{q}(\lambda) + r(\lambda)$$

subject to $\lambda > 0$ (14)

• 由 Slater 条件,当二次不等式约束严格成立时,也就是存在 \mathbf{x} 使得 $\frac{1}{2}\mathbf{x}^{\mathrm{T}}\mathbf{P}_{i}\mathbf{x} + \mathbf{q}_{i}^{\mathrm{T}}\mathbf{x} + r_{i} < 0, i = 1, \cdots, m$ 成立,则强对偶性成立

最大熵问题的对偶函数

minimize
$$f_0(x) = \sum_{i=1}^n x_i \log x_i$$

subject to $\mathbf{A}\mathbf{x} \succeq \mathbf{b}$
 $\mathbf{1}^T\mathbf{x} = 1$

其对偶函数为

maximize
$$-\mathbf{b}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\lambda} - \mu - e^{-\mu - 1} \sum_{i=1}^{n} e^{-\mathbf{a}_{i}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\lambda}}$$
 subject to $\boldsymbol{\lambda} \geq 0$

针对 μ 解析求最大,可以得到对 μ 的导数为零时,有

$$\mu = \log \sum_{i=1}^{n} e^{-\mathbf{a}_i^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\lambda}} - 1$$

主讲教师:董庆兴 优化模型与软件工具 17/

最大熵问题的对偶函数

从而对偶问题可简化为

maximize
$$-\mathbf{b}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\lambda} - \log \left(\sum_{i=1}^{n} e^{-\mathbf{a}_{i}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\lambda}} \right)$$
 subject to $\boldsymbol{\lambda} \geq 0$

从而我们得到一个非负约束的几何规划问题(凸优化)

强弱对偶性的极大极小描述

我们可以将原、对偶优化问题以一种更为对称的方式进行表达。为简化 讨论,假设没有等式约束,我们有

minimize
$$f_0(\mathbf{x})$$

subject to $f_i(\mathbf{x}) \leq 0, i = 1, \dots, m$.

首先我们注意到

$$\sup_{\boldsymbol{\lambda} \succeq 0} L(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}) = \sup_{\boldsymbol{\lambda} \succeq 0} \left(f_0(\mathbf{x}) + \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(\mathbf{x}) \right)$$
$$= \begin{cases} f_0(\mathbf{x}), & f_i(\mathbf{x}) \le 0, i = 1, \dots, m \\ \infty, & \text{otherwise} \end{cases}$$

此时有

$$p^* = \inf_{\mathbf{x}} \sup_{\boldsymbol{\lambda} \succeq 0} L(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda})$$

主讲教师: 董庆兴 优化模型与软件工具

强弱对偶性的极大极小描述

而根据对偶函数的定义我们有

$$d^* = \sup_{\boldsymbol{\lambda} \succeq 0} g(\boldsymbol{\lambda}) = \sup_{\boldsymbol{\lambda} \succeq 0} \inf_{\mathbf{x}} L(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda})$$

因此弱对偶性可以表述为

$$\sup_{\boldsymbol{\lambda}\succeq 0}\inf_{\mathbf{x}}L(\mathbf{x},\boldsymbol{\lambda})\leq \inf_{\mathbf{x}}\sup_{\boldsymbol{\lambda}\succeq 0}L(\mathbf{x},\boldsymbol{\lambda}) \tag{15}$$

而强对偶性可以表示为

$$\sup_{\pmb{\lambda}\succeq 0}\inf_{\mathbf{x}}L(\mathbf{x},\pmb{\lambda})=\inf_{\mathbf{x}}\sup_{\pmb{\lambda}\succeq 0}L(\mathbf{x},\pmb{\lambda})$$

强对偶性意味着对 \mathbf{x} 求极小和对 $\boldsymbol{\lambda}\succeq 0$ 求极大可以互换而不影响结果

极小极大不等式

事实上,不等式(15)是否成立与 L 的性质无关: 对于任意 $f: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}, W \in \mathbb{R}^n, Z \in \mathbb{R}^m,$ 有

$$\sup_{\mathbf{z} \in Z} \inf_{\mathbf{w} \in W} f(\mathbf{w}, \mathbf{z}) \le \inf_{\mathbf{w} \in W} \sup_{\mathbf{z} \in Z} f(\mathbf{w}, \mathbf{z})$$
 (16)

这一极大极小不等式成立。若等式成立,即

$$\sup_{\mathbf{z} \in Z} \inf_{\mathbf{w} \in W} f(\mathbf{w}, \mathbf{z}) = \inf_{\mathbf{w} \in W} \sup_{\mathbf{z} \in Z} f(\mathbf{w}, \mathbf{z})$$
(17)

我们称 f(以及 W 和 Z)满足强极大极小性质或者鞍点性质

鞍点解释

鞍点

设有 $f: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}, W \in \mathbb{R}^n, Z \in \mathbb{R}^m$, 有 $\tilde{\mathbf{w}} \in W, \tilde{\mathbf{z}} \in Z$ 对任意 $\mathbf{w} \in W, \mathbf{z} \in Z$ 有

$$f(\tilde{\mathbf{w}}, z) \le f(\tilde{\mathbf{w}}, \tilde{\mathbf{z}}) \le f(\mathbf{w}, \tilde{\mathbf{z}})$$

成立,则称($\tilde{\mathbf{w}},\tilde{\mathbf{z}}$)为f的鞍点

也就是说, $f(\mathbf{w}, \tilde{\mathbf{z}})$ 在 $\tilde{\mathbf{w}}$ 处取得最小值(关于变量 $\mathbf{w} \in W$), $f(\tilde{\mathbf{w}}, \mathbf{z})$ 在 $\tilde{\mathbf{z}}$ 处取得最大值(关于变量 $\mathbf{z} \in Z$):

$$f(\tilde{\mathbf{w}}, \tilde{\mathbf{z}}) = \inf_{\mathbf{w} \in W} f(\mathbf{w}, \tilde{\mathbf{z}}) \quad f(\tilde{\mathbf{w}}, \tilde{\mathbf{z}}) = \sup_{\mathbf{z} \in Z} f(\tilde{\mathbf{w}}, \mathbf{z})$$

最优与次优

最优解与 ϵ 次优

对于 $X_{opt} = \{\mathbf{x} | f_i(\mathbf{x}) \leq 0, i = 1, \cdots, m, h_j(\mathbf{x}) = 0, j = 1, \cdots, p, f_0(\mathbf{x}) = p^* \}$. 如果问题(1)存在最优解,我们称这种最优值是可达的或者可得的,问题可解。如果 $X_{opt} = \emptyset$,则称最优值是不可得或不可达的。满足 $f_0(\bar{\mathbf{x}}) \leq p^* + \epsilon, \epsilon > 0$ 的可行解 $\bar{\mathbf{x}}$ 称为 ϵ — 次优

- 如果能够找到一个对偶可行解 (λ, μ) ,就对原问题的最优值建立了一个下界: $p^* \geq g(\lambda, \mu)$ 。因此对偶可行点 (λ, μ) 为表达式 $p^* \geq g(\lambda, \mu)$ 的成立提供了一个证明。强对偶性意味着存在着任意好的认证
- ullet 如果 $ar{\mathbf{x}}$ 是原问题的可行解且 $(oldsymbol{\lambda}',oldsymbol{\mu}')$ 对偶可行,那么

$$f_0(\bar{\mathbf{x}}) - p^* \le f_0(\bar{\mathbf{x}}) - g(\lambda', \mu')$$

• 说明 $\bar{\mathbf{x}}$ 是 ϵ - 次优,其中 $\epsilon = f_0(\bar{\mathbf{x}}) - g(\boldsymbol{\lambda}', \boldsymbol{\mu}')$ 。同样也说明对对偶问题 $(\boldsymbol{\lambda}', \boldsymbol{\mu}')$ 是 ϵ - 次优

次优解认证

• 定义原问题和对偶问题目标函数的差值 $f_0(\bar{\mathbf{x}}) - g(\boldsymbol{\lambda}', \boldsymbol{\mu}')$ 为原问题可行解 $\bar{\mathbf{x}}$ 与对偶问题可行解 $(\boldsymbol{\lambda}', \boldsymbol{\mu}')$ 之间的对偶间隙。一对原对偶问题的可行点将原问题(对偶问题)的最优值限制在一个区间上

$$p^* \in [g(\boldsymbol{\lambda}', \boldsymbol{\mu}'), f_0(\bar{\mathbf{x}})], \quad d^* \in [g(\boldsymbol{\lambda}', \boldsymbol{\mu}'), f_0(\bar{\mathbf{x}})]$$

区间长度即为对偶间隙

- 如果原问题可行解 $\bar{\mathbf{x}}$ 与对偶问题可行解 $(\boldsymbol{\lambda}',\boldsymbol{\mu}')$ 之间的对偶间隙为零,即 $f_0(\bar{\mathbf{x}})=g(\boldsymbol{\lambda}',\boldsymbol{\mu}')$,那么 $\bar{\mathbf{x}}$ 和 $(\boldsymbol{\lambda}',\boldsymbol{\mu}')$ 是一对对偶问题的最优解
- 对偶间隙为零时,(λ', μ') 是证明 x 为最优解的一个认证 (x 是证明 (λ', μ') 为对偶最优的一个认证)

互补松弛

设原问题和对偶问题的最优值都可以达到并且相等(强对偶性成立),令 $\mathbf{x}^*, (\boldsymbol{\lambda}^*, \boldsymbol{\mu}^*)$ 分别为原问题和对偶问题的最优解,这表明

$$f_0(\mathbf{x}^*) = g(\boldsymbol{\lambda}^*, \boldsymbol{\mu}^*)$$

$$= \inf_{\mathbf{x}} \left(f_0(\mathbf{x}) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* f_i(\mathbf{x}) + \sum_{j=1}^p \mu_j^* h_j(\mathbf{x}) \right)$$

$$\leq f_0(\mathbf{x}^*) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* f_i(\mathbf{x}^*) + \sum_{j=1}^p \mu_j^* h_j(\mathbf{x}^*)$$

$$\leq f_0(\mathbf{x}^*)$$

第一行的等号说明最优对偶间隙为零,第二行的等号是对偶函数的定义 第三行不等式是根据 Lagrange 函数关于 \mathbf{x} 求下确界必然小于等于其在 $\mathbf{x}=\mathbf{x}^*$ 处的值得来。最后一个不等式成立是因为 $\lambda_i^* \geq 0, f_i(\mathbf{x}^*) \leq 0, i=1,\cdots,m$

互补松弛

可知上式中的不等号取等号,即

$$f_0(\mathbf{x}^*) = f_0(\mathbf{x}^*) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* f_i(\mathbf{x}^*) + \sum_{j=1}^p \mu_j^* h_j(\mathbf{x}^*)$$
$$= f_0(\mathbf{x}^*)$$

从而有

$$\sum_{i=1}^{m} \lambda_i^* f_i(\mathbf{x}^*) = 0$$

事实上,求和的每一项都是非正的,因此有

$$\lambda_i^* f_i(\mathbf{x}^*) = 0, \quad i = 1, \dots, m.$$
(18)

上述条件称作互补松弛性

主讲教师: 董庆兴

优化模型与软件工具

互补松弛性推广

- 互补松弛性对任意原问题最优解 \mathbf{x}^* 和对偶问题最优解 $(\boldsymbol{\lambda}^*, \boldsymbol{\mu}^*)$ 都成立(当强对偶性成立时)
- 我们可以将互补松弛性条件写成

$$\lambda_i^* > 0 \Longrightarrow f_i(\mathbf{x}^*) = 0 \tag{19}$$

$$f_i(\mathbf{x}^*) < 0 \Longrightarrow \lambda_i^* = 0 \tag{20}$$

• 上式意味着在最优点处,除了第 i 个约束起作用的情况(也就是取等号),最优 Lagrange 乘子的第 i 项都为零

KKT 条件

现假设函数 $f_i(\mathbf{x}), h_j(\mathbf{x}), i = 0, 1, \cdots, m, j = 1, \cdots, p$ 可微,令 \mathbf{x}^* 和 $(\boldsymbol{\lambda}^*, \boldsymbol{\mu}^*)$ 为一对对偶问题最优解,对偶间隙为零。因为 $L(\mathbf{x}^*, \boldsymbol{\lambda}^*, \boldsymbol{\mu}^*)$ 关于 \mathbf{x} 求极小,在 \mathbf{x}^* 处取得最小值,因此有

$$\nabla f_0(\mathbf{x}^*) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* \nabla f_i(\mathbf{x}^*) + \sum_{j=1}^p \mu_j^* \nabla h_j(\mathbf{x}^*) = 0$$

因此我们有

$$\begin{cases}
f_{i}(\mathbf{x}^{*}) \leq 0, & i = 1, \dots, m \\
h_{j}(\mathbf{x}^{*}) = 0, & j = 1, \dots, p \\
\lambda_{i} \geq 0, & i = 1, \dots, m \\
\lambda_{i}^{*}f_{i}(\mathbf{x}^{*}) = 0, & i = 1, \dots, m \\
\nabla f_{0}(\mathbf{x}^{*}) + \sum_{i=1}^{m} \lambda_{i}^{*} \nabla f_{i}(\mathbf{x}^{*}) + \sum_{j=1}^{p} \mu_{j}^{*} \nabla h_{j}(\mathbf{x}^{*}) = 0,
\end{cases} (21)$$

式(21)被称作Karush-Kuhn-Tucker(KKT) 条件。如果强对偶性成立,那么任何一对原问题最优解和对偶问题最优解必须满足 KKT 条件

主讲教师: 董庆兴 优化模型与软件工具

凸问题的 KKT 条件

当原问题是凸问题时,满足 KKT 条件的点也是原、对偶问题的最优解。换言之,如果函数 $f_i(\mathbf{x})$ 是凸函数, $h_j(\mathbf{x})$ 是仿射函数,,令 \mathbf{x}' 和 $(\boldsymbol{\lambda}',\boldsymbol{\mu}')$ 为任意满足 KKT 条件的点:

$$\begin{cases} f_i(\mathbf{x}') \leq 0, & i = 1, \dots, m \\ h_j(\mathbf{x}') = 0, & j = 1, \dots, p \\ \lambda_i \geq 0, & i = 1, \dots, m \\ \lambda_i' f_i(\mathbf{x}') = 0, & i = 1, \dots, m \\ \nabla f_0(\mathbf{x}') + \sum_{i=1}^m \lambda_i' \nabla f_i(\mathbf{x}') + \sum_{j=1}^p \mu_j' \nabla h_j(\mathbf{x}') = 0, \end{cases}$$

那么 \mathbf{x}' 和 (λ', μ') 分别为原问题和对偶问题的最优解,对偶间隙为零。前两个条件说明 \mathbf{x}' 是原问题的可行解;因为 $\lambda_i \geq 0$ 可知 $L(\mathbf{x}, \lambda', \mu')$ 是 \mathbf{x} 的凸函数;最后一个 KKT 条件说明 L 在 $\mathbf{x} = \mathbf{x}'$ 处导数为零。因此有

$$g(\boldsymbol{\lambda}', \boldsymbol{\mu}') = L(\mathbf{x}', \boldsymbol{\lambda}', \boldsymbol{\mu}') = f_0(\mathbf{x}') + \sum_{i=1}^m \lambda_i' f_i(\mathbf{x}') + \sum_{j=1}^p \mu_j' h_j(\mathbf{x}') = f_0(\mathbf{x}')$$

主讲教师:董庆兴 优化模型与软件工具 29

凸问题的 KKT 条件

- 因此,对目标函数和约束函数可微的任意<mark>凸优化</mark>问题,任意满足 KKT 条件的点分别是原对偶问题的最优解,对偶间隙为零
- 若某个凸优化问题具有可微的目标函数和约束函数,且满足 Slater 条件,那么 KKT 条件就是最优性的充要条件: Slater 条件意味着最 优对偶间隙为零且对偶最优解可达;因此 x 是原问题的最优解,当 且仅当存在 (\(\beta\),\(\mu\),二者满足 KKT 条件
- KKT 条件在最优化领域有重要作用。在某些特殊情况下,是可以解析求解 KKT 条件的
- 更一般地,很多求解凸优化问题的方法可以认为或者理解为求解 KKT 条件的方法

等式约束二次凸问题求极小

minimize
$$\frac{1}{2}\mathbf{x}^{\mathrm{T}}\mathbf{P}\mathbf{x} + \mathbf{q}^{\mathrm{T}}\mathbf{x} + \mathbf{r}$$

subject to $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ (22)

此问题的 KKT 条件为

$$\mathbf{A}\mathbf{x}^* = \mathbf{b}, \quad \mathbf{P}\mathbf{x}^* + \mathbf{q} + \mathbf{A}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\mu}^* = 0$$

可以写成

$$\begin{pmatrix} \mathbf{P} & \mathbf{A}^{\mathrm{T}} \\ \mathbf{A} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{x}^* \\ \boldsymbol{\mu}^* \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\mathbf{q} \\ \mathbf{b} \end{pmatrix}$$

求解变量 \mathbf{x}^* , $\boldsymbol{\mu}^*$ 的 m+n 个方程,其中变量维数为 m+n,可以得到(22)对偶问题和原问题的最优解

通过对偶问题求原问题

- 如果强对偶性成立且存在一个对偶最优解 (λ^*, μ^*) ,那么任意原问 题最优点也是 $L(\mathbf{x}, \lambda^*, \mu^*)$ 的最优解
- 假设强对偶性成立,对偶最优解 (λ^*, μ^*) 已知,假设 $L(\mathbf{x}, \lambda^*, \mu^*)$ 的最优解,即

minimize
$$f_0(\mathbf{x}) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* f_i(\mathbf{x}) + \sum_{j=1}^p \mu_j^* h_j(\mathbf{x})$$
 (23)

的解唯一(对于凸问题,如果 $L \ge x$ 的严格凸函数就会出现这种情况),那么如果问题(23)的解是原问题的可行解,就是原问题的最优解。如果它不是原问题可行解,那么原问题最优解不可达

当对偶问题可以解析求解或者具有某些更易分析的结构时,上述方 法很有意义

最大熵问题的对偶函数

minimize
$$f_0(x) = \sum_{i=1}^n x_i \log x_i$$

subject to $\mathbf{A}\mathbf{x} \succeq \mathbf{b}$
 $\mathbf{1}^T\mathbf{x} = 1$

从而对偶问题可简化为

maximize
$$-\mathbf{b}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\lambda} - \log \left(\sum_{i=1}^{n} e^{-\mathbf{a}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\lambda}} \right)$$
 subject to $\boldsymbol{\lambda} \geq 0$

假设 Slater 条件的弱化形式成立:也就是存在 $\mathbf{x}\succ 0$ 使得 $\mathbf{A}\mathbf{x}\succeq \mathbf{b}, \mathbf{1}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}=1$ 。因此强对偶性成立,存在一个最优解 $(\boldsymbol{\lambda}^*, \boldsymbol{\mu}^*)$

最大熵问题的对偶函数

设对偶问题已经解出, (λ^*, μ^*) 处的 Lagrange 函数为

$$L(\mathbf{x}, \boldsymbol{\lambda}^*, \boldsymbol{\mu}^*) = \sum_{i=1}^n x_i \log x_i + (\boldsymbol{\lambda}^*)^{\mathrm{T}} (\mathbf{A}\mathbf{x} - \mathbf{b}) + \boldsymbol{\mu}^* (\mathbf{1}^{\mathrm{T}}\mathbf{x} - 1)$$

它在 \mathcal{D} 上严格凸且有下界,因此有一个唯一解 \mathbf{x}^* ,

$$x_i^* = \frac{1}{e^{(a_i^{\mathrm{T}} \lambda^* + \mu^* + 1)}}, \quad i = 1, \dots, n,$$

如果 **x*** 是原问题可行解,则必是原问题的最优解,如果不是原问题可 行解,则可以说原问题的最优解不能达到