

Monitoring der AUTOSAR Timing Extensions mittels TeSSLa

Monitoring of the AUTOSAR Timing Extensions with TeSSLa

Bachelorarbeit

im Rahmen des Studiengangs Informatik der Universität zu Lübeck

vorgelegt von **Hendrik Streichhahn**

ausgegeben und betreut von **Prof. Dr. Martin Leucker**

mit Unterstützung von Martin Sachenbacher und Daniel Thoma

Lübeck, den 1.1. 1970

Erklärung
Ich erkläre hiermit an Eides statt, dass ich diese Arbeit selbständig verfasst und keine anderen als die angegebenen Quellen und Hilfsmittel benutzt habe.
(Hendrik Streichhahn) Lübeck, den 1.1. 1970

Kurzfassung Abstract Deutsch

Abstract Kurzfassung Englisch.

Inhaltsverzeichnis

1.	Introduction 1.1. AUTOSAR TIMEX	1 1
2.	Basics 2.1. TeSSLa	3
3.	Monitorability	5
4.	Timmo2Use Constraints	7
5.	Implementierungen 5.1. Implementierungen	9
6.	Zusammenfassung und Ausblick	11
	Anhang A.1. Abschnitt des Anhangs	13

Liste der Todos

1. Introduction

Timing behavior is one of the most important properties of computer systems. Especially in safety-critical applications, a wrong timed reaction of the system can have disastrous consequences, for example an intervention of pacemaker, that occurred too early or too late would risk the life of the patient. In Cyber-physical Systems, e.g. the Electronic Stability Control of a vehicle, wrong timing can also lead to property damage, injuries or deaths. Also environmental aspects are affected by timing cyber-physical systems, for example combustion engines need exact timing to produce as little emissions as possible.

The interconnection of several components in cyber-physical systems makes the design and analysis of the timing behavior of these systems significant hard, because not only the components on its own, but also the complete system must be considered. In this context, testing is a major problem, because it is hard to reproduce the exact state of the system, in which the error occurred. In many cases, the error does not lay in the component where it became visible, it was carried off to other parts, which results in a malfunctioning system, where it is extremely hard to find the bug that caused the problem. Online Monitoring is the key technique to address this problem, because you can isolate the error, without the need of storing and recreating the state of the system, when searching the error.

The goal of this thesis is to create a monitoring tool for the *AUTOSAR* (**AUT**omotive **O**pen **S**ystem **AR**chitecture) Timing Extensions, which were created to increase the interoperability and exchangeability of car components.

1.1. AUTOSAR TIMEX

AUTOSAR is a development partnership in the automotive industry. As stated before, the main goal is to define a standardized interface, to increase interoperability, exchangebility and re-usability of parts and therefore simplify development and production. Three different layers are defined in the specification. Basic Software is an abstraction layer from components, like network or diagnostic protocols, or operating systems. AUTOSAR-Software defines, how application has to be build. For Basic Software and AUTOSAR Software, there are definitions for standardized Interfaces, to enable the communication via the Autosar Runtime Environment. It works as middleware, in which the virtual function bus is defined [AUT17]

2. Basics

2.1. TeSSLa

TeSSLa (Temporal Stream-based Specification Language) is a functional programming language, build for runtime verification of streams. In TeSSLa, streams are defined as traces of events, each event consists of one data value from a data set \mathbb{D} and a time value from a discrete time domain \mathbb{T} . This time domain needs a total order and subsequent timestamps must have increasing time values. A TeSSLa Specification can have several streams with different data sets, but each of these streams must use the same time domain \mathbb{T} , which timestamps are increasing over all streams. Each stream can have only one event per timestamp, but it is possible to have events on different streams at the same timestamp.

A distinction between synchronous and asynchronous streams is made. A set of synchronous streams have events in the exact same time stamps, events in asynchronous streams do not have this restriction. It is easy to see, that synchronous streams are a subset of the asynchronous ones, therefore we will only use asynchronous streams from now on.

In TeSSLa, calculations are done, when new events are arriving. Based on the specification, output streams are generated with events on the same timestamps as the used input streams, but filtering is possible, where not all input events produce output events. With the *delay*-operator, it is possible to create new timestamps. This possibility will take a large role in this thesis, more on that later.

At the timestamps, in which events arrived and calculations are done, you only have direct access to the youngest event of each stream, but with the use of the *last*-operator, which can be used recursively, the event before that can be accessed. The *lift*-operator applies a function, which is defined on data values \mathbb{D} , on each event of one or more streams. Similar to this, the *slift*-operator (signal lift) first applies the given function, when there was at least one event of each input stream. The time-operator returns the time value of an event.

3. Monitorability

4. Timmo2Use Constraints

5. Implementierungen

In der Evaluierung wird das Ergebnis dieser Arbeit bewertet. Eine praktische Evaluation eines neuen Algorithmus kann zum Beispiel durch eine Implementierung geschehen. Je nach Thema der Arbeit kann sich natürlich auch die gesamte Arbeit eher im praktischen Bereich mit einer Implementierung beschäftigen. In diesem Fall gilt es am Ende der Arbeit insbesondere die Implementierung selber zu evaluieren. Wesentliche Fragen dabei können sein:

- Was funktioniert jetzt besser als vor meiner Arbeit?
- Wie kann das praktisch eingesetzt werden?
- Was sagen potenzielle Anwender zu meiner Lösung?

5.1. Implementierungen

Wenn Implementierungen umfangreich beschrieben werden, ist darauf zu achten, den richtigen Mittelweg zwischen einer zu detaillierten und zu oberflächlichen Beschreibung zu finden. Eine Beschreibung aller Details der Implementierung ist in der Regel zu detailliert, da die primäre Zielgruppe einer Abschlussarbeit sich nicht im Detail in den geschriebenen Quelltext einarbeiten will. Die Beschreibung sollte aber durchaus alle wesentlichen Konzepte der Implementierung enthalten. Gerade bei einer Abschlussarbeit am Institut für Softwaretechnik und Programmiersprachen lohnt es sich, auf die eingesetzten Techniken und Programmiersprachen einzugehen. Ich würde in einer solchen Beschreibung auch einige unterstützende Diagramme erwarten.

6. Zusammenfassung und Ausblick

Die Zusammenfassung greift die in der Einleitung angerissenen Bereiche wieder auf und erläutert, zu welchen Ergebnissen diese Arbeit kommt. Dabei wird insbesondere auf die neuen Erkenntnisse und den Nutzen der Arbeit eingegangen.

Im anschließenden Ausblick werden mögliche nächste Schritte aufgezählt, um die Forschung an diesem Thema weiter voranzubringen. Hier darf man sich nicht scheuen, klar zu benennen, was im Rahmen dieser Arbeit nicht bearbeitet werden konnte und wo noch weitere Arbeit notwendig ist.

A. Anhang

Dieser Anhang enthält tiefergehende Informationen, die nicht zur eigentlichen Arbeit gehören.

A.1. Abschnitt des Anhangs

In den meisten Fällen wird kein Anhang benötigt, da sich selten Informationen ansammeln, die nicht zum eigentlichen Inhalt der Arbeit gehören. Vollständige Quelltextlisting haben in ausgedruckter Form keinen Wort und gehören daher weder in die Arbeit noch in den Anhang. Darüber hinaus gehören Abbildungen bzw. Diagramme, auf die im Text der Arbeit verwiesen wird, auf keinen Fall in den Anhang.

Abbildungsverzeichnis

Tabellenverzeichnis

Definitions- und Theoremverzeichnis

Quelltextverzeichnis

Abkürzungsverzeichnis

TDO zu erledigen $To\ Do$

Literaturverzeichnis

- [AUT17] AUTOSAR: Virtual Functional Bus, 4.3.1. https://www.autosar.org/fileadmin/user_upload/standards/classic/4-3/AUTOSAR_EXP_VFB.pdf. Version: December 2017
- [CHL⁺18] CONVENT, Lukas; Hungerecker, Sebastian; Leucker, Martin; Scheffel, Torben; Schmitz, Malte; Thoma, Daniel: *TeSSLa: Temporal Stream-based Specification Language.* 2018