# Capas convolucionales 2D

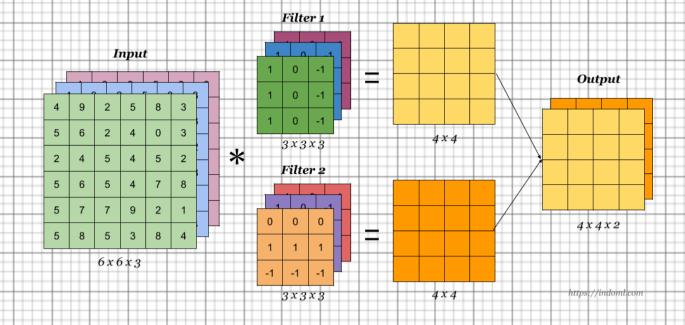
#### Cross-Correlation

- Invarianza de traslación (translation invariance).
- Principio de localidad (locality principle).

Podemos pensar a esta capa como un operador  $T_{(D,k,C)}:\mathbb{R}^{C imes n imes n} o \mathbb{R}^{D imes (n-k+1) imes (n-k+1)}$  tal que

$$Z=T(X) \qquad X=(x_{i,j,c}), Z=(z_{i,j,d})$$

$$egin{aligned} z_{i,j,d} = u + \sum_{a \in A} \sum_{b \in B} \sum_{c \leq C} w_{a,b,c,d} \cdot x_{i+a,j+b,c} & orall d \leq D \end{aligned}$$



## Padding and Stride

Ajustar la dimensión de los datos a procesar

- Padding incrementa el ancho y largo de las imágenes de forma artificial.
- Stride reduce la resolución de la salida.

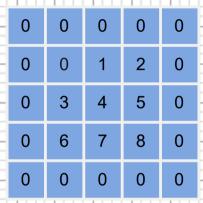
$$(n-k+p+1) imes (n-k+p+1)$$

$$(n_h-k_h+p_h+1) imes (n_w-k_w+p_w+1)$$

0	0	0	0	0
0	0	1	2	0
0	3	4	5	0
0	6	7	8	0
0	0	0	0	0

$$\left(rac{n-k+p}{s}+1
ight) imes \left(rac{n-k+p}{s}+1
ight)$$

$$\left(rac{n_h-k_h+p_h}{s_h}+1
ight) imes \left(rac{n_w-k_w+p_w}{s_w}+1
ight)$$



## Pooling layer

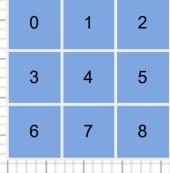
Es un operador completamente determinista que al igual que las capas convolucionales actúa sobre una ventana de los valores de entrada, puede calcular el máximo y el promedio sobre dichos valores, no tiene kernel.

- max pooling
- average pooling.

$$h_{i,j} = \max\left(z_{i+a,j+b-1}: orall a \in \{1,\cdots,m_h\} ext{ y } b \in \{1,\cdots,m_w\}
ight)$$

$$h_{i,j} = \sum_{a=1}^{m_h} \sum_{b=1}^{m_w} rac{z_{i+a,j+b-1}}{\#\{1,\cdots,m_h\} imes\{1,\cdots,m_w\}}$$

#### Ejemplo



$$2 imes2$$
 max pooling

															+++	
++-	++++		+++	++++	+		+			+++	+++			++++	+++	++++
									+				++++			
			+++			 			 			 				
															+++	
											++++			++++	+++	
			+++												+++	
			+++						 			 				
			+++													
				 	-	 	-									
		+	+++												+	