

Àlgebra

EXAMEN 1

1. Responen raonadament als següents apartats:

- Determineu el resultat de la divisió de $1 + i$ entre el conjugat de 2_{45° . Expressen el resultat en forma binòmica.
- Calculeu totes les arrels de la següent arrel: $\sqrt[3]{-1 - 3i}$. Proporcioneu el resultat en forma polar i els angles en graus en l'interval $[0^\circ, 360^\circ)$.

Solució

- a) Primer passem 2_{45° a forma binòmica, utilitzant la relació que estableix que $a = r \cdot \cos \theta$ i $b = r \cdot \sin \theta$ (veure apartat 3.4.2, Mòdul 1):

$$- r = 2$$

$$- \cos 45^\circ = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$- \sin 45^\circ = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

Així, obtenim:

$$2_{45^\circ} = \sqrt{2} + i\sqrt{2}$$

Ara calculem el conjugat:

$$\overline{\sqrt{2} + i\sqrt{2}} = \sqrt{2} - i\sqrt{2}$$

Finalment, podem procedir amb la divisió:

$$\frac{1 + i}{\sqrt{2} - i\sqrt{2}} = \frac{1 + i}{\sqrt{2} - i\sqrt{2}} \cdot \frac{\sqrt{2} + i\sqrt{2}}{\sqrt{2} + i\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2} + i\sqrt{2} + i\sqrt{2} + i^2\sqrt{2}}{(\sqrt{2})^2 - (i\sqrt{2})^2} = \frac{2i\sqrt{2}}{4}$$

En resum:

$$\boxed{\frac{i + 1}{2_{45^\circ}} = \frac{\sqrt{2}}{2}i}$$

- b) Primer escrivim el nombre complex $-1 - 3i$ en forma polar (veure apartat 3.4.1, Mòdul 1):

$$\text{Mòdul: } r = \sqrt{(-1)^2 + (-3)^2} = \sqrt{10}$$

$$\text{Argument: } \theta = \arctan\left(\frac{-3}{-1}\right) = 251.57^\circ$$

NOTA: la tangent d'un angle val $\frac{-3}{-1}$ en 71.57° i en 251.57° . Ara bé, el nombre complex que estem analitzant té la part real i la imaginària negatives, de manera que es troba al tercer quadrant, és a dir, 251.57° .

Tenim aleshores que $-1 - 3i = \sqrt{10}_{251.57^\circ}$. Ara podem aplicar l'arrel cúbica (veure apartat 3.6.1, Mòdul 1):

$$\sqrt[3]{\sqrt{10}_{251.57^\circ}} = \sqrt[3]{\sqrt{10}_{\frac{251.57^\circ + 360^\circ k}{3}}} \quad \text{per a } k = 0, 1, 2$$

El mòdul de les arrels és: $\sqrt[3]{\sqrt{10}} = \sqrt[6]{10}$

Els arguments de les arrels són: $\beta_k = \frac{251.57^\circ + 360^\circ k}{3}$ per a $k = 0, 1, 2$

- Per a $k = 0$, tenim $\beta_0 = 83.86^\circ$.
- Per a $k = 1$, tenim $\beta_1 = 203.86^\circ$.
- Per a $k = 2$, tenim $\beta_2 = 323.86^\circ$.

En resum, les arrels cúbiques de $-1 - 3i$ són:

$$\boxed{\sqrt[6]{10}_{83.86^\circ}, \sqrt[6]{10}_{203.86^\circ} \text{ i } \sqrt[6]{10}_{323.86^\circ}}$$

PAUTES DE CORRECCIÓ

Apartat a

- Passar el denominador a forma binòmica: 0.5 punts.
- Fer el conjugat del denominador: 0.25 punts.
- Calcular la divisió: 0.5 punts.

Apartat b

- Escriure el complex en forma polar: 0.5 punts.
- Calcular el mòdul de les arrels: 0.25 punts.
- Calcular els arguments de les arrels: 0.5 punts.

2. Donada la matriu $M = \begin{pmatrix} k & a+2 & 0 \\ 0 & k & 1 \\ 2a+1 & 3a+3 & 1 \end{pmatrix}$

Substituiu el paràmetre "a" de la matriu M per la **primera xifra de la dreta** del vostre identificador IDP del campus UOC i amb la matriu obtinguda:

- a) Determineu, de manera raonada, el rang de la matriu M en funció dels diferents valors del paràmetre $k \in \mathbb{R}$.
- b) Considereu el sistema d'equacions lineals que té la matriu M com a matriu ampliada, és a dir:

$$\left. \begin{array}{l} kx + (a+2)y = 0 \\ ky = 1 \\ (2a+1)x + (3a+3)y = 1 \end{array} \right\}$$

Raoneu per a quins valors de k el sistema és compatible indeterminat i calculeu les solucions del sistema per a $k = a + 2$.

Solució Resolem aquest exercici de forma paramètrica, en funció de a , d'aquesta manera, si vols veure la resolució concreta que correspon al valor del teu IDP, només has de substituir el paràmetre a pel teu valor.

- a) Com que la matriu M és quadrada d'ordre 3, estudiarem el seu rang utilitzant que el rang és 3, només si el determinant de la matriu és diferent de zero [Veure apartat 4.5 del mòdul "Elements d'àlgebra lineal i geometria"]:

$$\begin{vmatrix} k & a+2 & 0 \\ 0 & k & 1 \\ 2a+1 & 3a+3 & 1 \end{vmatrix} = k^2 - (3a+3)k + (a+2)(2a+1) = (k - (a+2))(k - (2a+1))$$

En conseqüència,

– Si $k \neq 2a+1$ i $k \neq a+2 \rightarrow \text{rg}(M) = 3$.

– Si $k = 2a+1$, aleshores $M = \begin{pmatrix} 2a+1 & a+2 & 0 \\ 0 & 2a+1 & 1 \\ 2a+1 & 3a+3 & 1 \end{pmatrix}$ i podem afirmar que

$$\text{rg}(M) = 2, \text{ ja que } |M| = 0 \text{ i } \begin{vmatrix} 2a+1 & a+2 \\ 0 & 2a+1 \end{vmatrix} = (2a+1)^2 \neq 0.$$

– Si $k = a+2$, aleshores $M = \begin{pmatrix} a+2 & a+2 & 0 \\ 0 & a+2 & 1 \\ 2a+1 & 3a+3 & 1 \end{pmatrix}$ i podem afirmar que

$$\text{rg}(M) = 2, \text{ ja que } |M| = 0 \text{ i } \begin{vmatrix} a+2 & a+2 \\ 0 & a+2 \end{vmatrix} = (a+2)^2 \neq 0.$$

- b) El sistema que té per matriu ampliada la matriu M és:

$$\left. \begin{array}{l} kx + (a+2)y = 0 \\ ky = 1 \\ (2a+1)x + (3a+3)y = 1 \end{array} \right\}$$

Per a discutir el sistema utilitzarem el Teorema de Rouché-Fröbenius [veure apartat 4 del mòdul "Sistemes d'equacions lineals"].

La matriu de coeficients, A , i la matriu ampliada, M , associades al sistema són:

$$A = \begin{pmatrix} k & a+2 \\ 0 & k \\ 2a+1 & 3a+3 \end{pmatrix} \quad M = \begin{pmatrix} k & a+2 & 0 \\ 0 & k & 1 \\ 2a+1 & 3a+3 & 1 \end{pmatrix}$$

A partir del que hem deduït en l'apartat anterior, podem afirmar,

- Si $k \neq 2a+1$ i $k \neq a+2$, $\text{rg}(M) = 3 > \text{rg}(A)$ i, per tant, s'obté que el sistema és incompatible.
- Si $k = 2a+1$, $\text{rg}(M) = \text{rg}(A) = 2 = \text{n}^\circ$ incògnites i, per tant, el sistema és compatible determinat.

- Si $k = a + 2$, $\text{rg}(M) = \text{rg}(A) = 2 = \text{n}^\circ$ incògnites i, per tant, podem afirmar que el sistema és compatible determinat.

Així doncs, podem afirmar que no existeix cap valor del paràmetre k tal que el sistema sigui compatible indeterminat.

Calculem, a continuació, la solució del sistema compatible determinat que s'obté si $k = a + 2$.

$$\left. \begin{array}{l} (a+2)x + (a+2)y = 0 \\ (a+2)y = 1 \\ (2a+1)x + (3a+3)y = 1 \end{array} \right\}$$

Utilitzarem el mètode de Gauss [Veure apartat 6 del mòdul “Sistemes d'equacions lineals”] per a determinar les solucions d'aquest sistema a partir de la seva matriu ampliada.

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} a+2 & a+2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a+2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2a+1 & 3a+3 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{(1)} \left(\begin{array}{ccc|ccc} a+2 & a+2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a+2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & (a+2)^2 & a+2 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{(2)} \left(\begin{array}{ccc|ccc} a+2 & a+2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & a+2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Operacions: (1): $(a+2) \cdot F3 - (2a+1) \cdot F1 \rightarrow F3$.

Operacions: (2): $F3 - (a+2) \cdot F2 \rightarrow F3$.

El sistema equivalent que s'obté per Gauss és:

$$\left. \begin{array}{l} (a+2)x + (a+2)y = 0 \\ (a+2)y = 1 \end{array} \right\}$$

De la segona equació s'obté $y = \frac{1}{a+2}$. Si substituïm en la primera equació aquest valor de y obtenim $x = -\frac{1}{a+2}$.

Així, la solució d'aquest sistema, en funció dels diferents valors del paràmetre a , són:

	$x = -\frac{1}{a+2}, \quad y = \frac{1}{a+2}$
Si $a = 0$	$x = -\frac{1}{2}, \quad y = \frac{1}{2}$
Si $a = 1$	$x = -\frac{1}{3}, \quad y = \frac{1}{3}$
Si $a = 2$	$x = -\frac{1}{4}, \quad y = \frac{1}{4}$
Si $a = 3$	$x = -\frac{1}{5}, \quad y = \frac{1}{5}$
Si $a = 4$	$x = -\frac{1}{6}, \quad y = \frac{1}{6}$
Si $a = 5$	$x = -\frac{1}{7}, \quad y = \frac{1}{7}$
Si $a = 6$	$x = -\frac{1}{8}, \quad y = \frac{1}{8}$
Si $a = 7$	$x = -\frac{1}{9}, \quad y = \frac{1}{9}$
Si $a = 8$	$x = -\frac{1}{10}, \quad y = \frac{1}{10}$
Si $a = 9$	$x = -\frac{1}{11}, \quad y = \frac{1}{11}$

PAUTES DE CORRECCIÓ

Apartat a

- Calcular correctament el determinant de la matriu M en funció de k : 0.25 punts.
- Obtenir els valors $k = 2a + 1$ i $k = a + 2$: 0.25 punts.
- Justificar que per a k diferent de $2a + 1$ i $a + 2$ el $\text{rg}(A) = 3$: 0.25 punts.
- Justificar que per a $k = 2a + 1$ i per a $k = a + 2$ el $\text{rg}(A) = 2$: 0.5 punts.

Apartat b

- Justificar que per a k diferent de $2a + 1$ i $a + 2$ el sistema és SI: 0.25 punts.
 - Justificar que per a $k = 2a + 1$ i per a $k = a + 2$ el sistema és SCD: 0.25 punts.
 - Comentar que no existeix cap valor de k que fa el sistema sigui SCI: 0.25 punts.
 - Calcular les solucions del sistema per a $k = a + 2$: 0.5 punts.
3. Siguin $v_1 = (1, 0, -2)$, $v_2 = (0, 1, -1)$, $v_3 = (2, -2, -2)$, $v_4 = (-1, 2, 0)$ i $v_5 = (4, 2, -10)$ vectors de \mathbb{R}^3 . Sigui $E = \langle v_1, v_2, v_3, v_4, v_5 \rangle$. Sigui $w = (a + 2, -2, -2a - 2)$ on a és la **tercera xifra de la dreta** del vostre IDP.
- Digueu si són vertaderes o falses les següents afirmacions i **justifiqueu la vostra resposta**:

- a) La dimensió de E és 2.
- b) $A = \{(2, -2, -2), (-1, 2, 0)\}$ és una base de E i les coordenades de w en aquesta base són $(a + 1, a + 2)$.
- c) Siguin $e_1 = v_3 + v_4$ i $e_2 = v_3 + 5v_4$. $B = \{e_1, e_2\}$ és una base de E .
- d) La matriu de canvi de base de la base A a la base B és:

$$C_{A \rightarrow B} = \frac{1}{4} \cdot \begin{pmatrix} 5 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Solució

- a) **VERTADER**. Calculem el rang de la matriu de vectors:

$$\text{rang} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -1 & 4 \\ 0 & 1 & -2 & 2 & 2 \\ -2 & -1 & -2 & 0 & -10 \end{pmatrix} = 2$$

Ja que podem trobar el menor $\begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \neq 0$ i tots els menors 3×3 resultants d'orlar-lo tenen determinant nul.
La dimensió de E és 2.

- b) **FALS.** A és base, ja que els seus dos vectors són de E (són v_3 i v_4), són linealment independents (contenen el menor no nul $\begin{vmatrix} -2 & 2 \\ -2 & 0 \end{vmatrix}$) i en tenim tants com la dimensió.

Però si calculem les coordenades de $w \in E$ resolent el sistema:

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -2 & 2 \\ -2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+2 \\ -2 \\ -2a-2 \end{pmatrix}$$

Troblem que la solució és $x = a + 1$ i $y = a$. Per tant, les coordenades de w en la base A són $(a + 1, a)$.

- c) **VERTADER.** Tenim que $e_1 = (1, 0, -2)$ i $e_2 = (-3, 8, -2)$. Són base perquè són de E (són combinació lineal de vectors de E), són linealment independents (contenen el menor no nul $\begin{vmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 8 \end{vmatrix}$) i en tenim tants com la dimensió.

- d) **VERTADER.** Per trobar la matriu de canvi de base de la base B a la base A cal expressar els vectors de la base B en funció dels de la base A . I aquesta és justament la definició d'aquests vectors!

Així, tenim que la matriu de canvi de base de B a A és:

$$C_{B \rightarrow A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 5 \end{pmatrix}$$

Per a calcular la matriu de canvi de base en la direcció contrària calculem la inversa de la matriu anterior:

$$C_{A \rightarrow B} = C_{B \rightarrow A}^{-1} = \frac{1}{4} \cdot \begin{pmatrix} 5 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

PAUTES DE CORRECCIÓ

Apartat a

- Resposta correcta (vertader/fals): 0 punts.
- Justificació: 0.625 punts.

Apartat b

- Resposta correcta (vertader/fals): 0 punts.
- Justificació: 0.625 punts.

Apartat c

- Resposta correcta (vertader/fals): 0 punts.
- Justificació: 0.625 punts.

Apartat d

- Resposta correcta (vertader/fals): 0 punts.

- Justificació: 0.625 punts.

4. Substituiu el paràmetre a per la **segona xifra de la dreta** del vostre identificador IDP del campus UOC en la següent matriu:

$$M(f|C, C) = \begin{pmatrix} 1 & (a+1)(a+3) & 0 \\ 0 & a+4 & 0 \\ a-b+1 & -(a+1)(a-b+1) & a-b+2 \end{pmatrix}$$

on $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ és una aplicació lineal, $M(f|C, C)$ és la seva matriu associada en la base canònica C de \mathbb{R}^3 i b és un paràmetre real diferent de $a+1$.

Responen raonadament als següents apartats:

- Calculeu, en funció del valor del paràmetre b , una base del nucli de l'aplicació f , digueu quina és la seva dimensió i determineu la dimensió de la imatge de f .
- Calculeu el polinomi característic de f i un vector propi que sigui linealment independent amb $(0, 0, 1)$ i $(1, 0, -1)$.

Solució Resolem els apartats per a un valor de a genèric. Per a obtenir la solució particular corresponent al vostre dígit només heu de substituir a pel seu valor en els desenvolupaments que segueixen.

- El nucli de f s'obté resolent el sistema $M(f|C, C) \cdot w = 0$:

$$\begin{pmatrix} 1 & (a+1)(a+3) & 0 \\ 0 & a+4 & 0 \\ a-b+1 & -(a+1)(a-b+1) & a-b+2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

D'aquesta expressió s'obtenen tres equacions:

$$\begin{aligned} x + (a+1)(a+3)y &= 0 \\ (a+4)y &= 0 \\ (a-b+1)x - (a+1)(a-b+1)y + (a-b+2)z &= 0 \end{aligned}$$

La solució immediata de la segona equació, $(a+4)y = 0$, a l'ésser a una xifra ($a \geq 0$ i, per tant, $a+4 > 0$) és $y = 0$. Substituint aquest valor en la primera equació s'obté $x = 0$. Amb aquests dos valors la tercera equació es transforma en $(a-b+2)z = 0$. Aquí apareixen dues possibilitats. Si $b \neq a+2$ s'obté $z = 0$ i, per tant, el nucli de l'aplicació es redueix al vector nul i té dimensió 0 i aleshores, pel Teorema de la dimensió del punt 4. "Nucli i imatge d'una aplicació lineal", la imatge tindrà dimensió 3. En canvi, si $b = a+2$, la tercera equació no restringeix el valor de z , els vectors del nucli tenen la forma $(0, 0, z)$ i una base del nucli de f és el vector $w = (0, 0, 1)$, aquest té dimensió 1 i la imatge tindrà dimensió 2.

- El polinomi característic de f és $p(\lambda) = |M(f|C, C) - \lambda I|$, tal com es defineix en el punt "7. Vectors i valors propis" del mòdul "Aplicacions lineals". Desenvolupant

el determinant per la tercera columna, i després el menor que queda per la primera, obtenim:

$$p(\lambda) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & (a+1)(a+3) & 0 \\ 0 & a+4 - \lambda & 0 \\ a-b+1 & -(a+1)(a-b+1) & a-b+2 - \lambda \end{vmatrix} = (a-b+2-\lambda)(1-\lambda)(a+4-\lambda)$$

Els VAPs de f són les solucions de l'equació característica $p(\lambda) = 0$, en aquest cas els valors: $a-b+2$, 1 i $a+4$.

Per a calcular el vector propi que demana l'enunciat hem de saber a quin valor propi correspon d'aquests tres. Com que dos vectors propis són coneguts, és senzill veure a quin VAP corresponen. Per a calcular el VAP corresponent al VEP $w=(0,0,1)$ n'hi ha prou amb calcular la imatge d'aquest vector en aplicar-li f i determinar per quin factor és múltiple d'aquest. Es multiplica la matriu de l'aplicació f pel vector w :

$$\begin{pmatrix} 1 & (a+1)(a+3) & 0 \\ 0 & a+4 & 0 \\ a-b+1 & -(a+1)(a-b+1) & a-b+2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ a-b+2 \end{pmatrix}$$

Es veu així que la imatge de w és $(a-b+2)(0,0,1) = (a-b+2)w$, per la qual cosa el valor propi corresponent a w és $a-b+2$.

Per a calcular el VAP corresponent al VEP $u=(1,0,-1)$ es multiplica de la mateixa manera la matriu de l'aplicació f pel vector u :

$$\begin{pmatrix} 1 & (a+1)(a+3) & 0 \\ 0 & a+4 & 0 \\ a-b+1 & -(a+1)(a-b+1) & a-b+2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Es veu així que la imatge de u és u , per la qual cosa el valor propi corresponent a u és 1 .

Descartats els VAPs $a-b+2$ i 1 per estar associats als VEPS w i u , queda el VAP $a+4$. Si els tres VAPs són diferents (cosa que ocorrerà sempre que $b \neq -2$, doncs que $b \neq a+1$ ens ho diu l'enunciat), el VEP corresponent a $a+4$ serà linealment independent dels anteriors, per les proposicions del punt 8.1 "Diagonalització d'endomorfismes". Per a calcular el VEP v de VAP $a+4$ cal buscar una base del $\text{Ker}(f - (a+4)\text{I})$. És a dir, resoldre el sistema següent:

$$\begin{pmatrix} 1-a-4 & (a+1)(a+3) & 0 \\ 0 & a+4-a-4 & 0 \\ a-b+1 & -(a+1)(a-b+1) & a-b+2-a-4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

La segona fila és nul·la. De l'equació corresponent a la primera fila, que és $-(a+3)x + (a+1)(a+3)y = 0$, s'obté que $x = (a+1)y$ doncs $a \neq -3$. De la tercera equació $(a-b+1)x - (a+1)(a-b+1)y + (-b-2)z = 0$, substituint x per $(a+1)y$, s'obté $(a-b+1)(a+1)y - (a+1)(a-b+1)y + (-b-2)z = 0$. S'anul·len els dos primers termes i queda $(-b-2)z = 0$ i llavors, sempre que $b \neq -2$, $z = 0$. Per tant, les solucions són de la forma $((a+1)y, y, 0)$ i un vector propi de valor propi $a+4$ pot ser $v=(a+1, 1, 0)$. Si fos $b = -2$ la variable z quedaria lliure i tindríem 2 VEPS de VAP $a+4$: $(a+1, 1, 0)$ i $(0, 0, 1)$, aquest segon vector coherent amb el resultat obtingut prèviament.

PAUTES DE CORRECCIÓ

Apartat a

- Plantejar el sistema per a trobar el nucli: 0.25 punts.
- Calcular la base del nucli en el cas $b = a + 2$: 0.25 punts.
- Calcular la base del nucli en el cas $b \neq a + 2$: 0.25 punts.
- Calcular les dimensions en el cas $b = a + 2$: 0.25 punts.
- Calcular les dimensions en el cas $b \neq a + 2$: 0.25 punts.

Apartat b

- Calcular el polinomi característic: 0.5 punts.
- Comprovar que els VEPs de l'enunciat corresponen als VAPs 1 i $a - b + 2$: 0.25 punts.
- Calcular el VEP de VAP $a + 4$: 0.5 punts.