

EXAMEN 2 - 13 juny 2020

1. Responeu raonadament als següents apartats:

- (a) Expresseu en forma binòmica l'invers del següent complex: $1 - i\sqrt{3}$
- (b) Quin valor, o valors, haurà de prendre m , un nombre real, per a què el nombre $\frac{5+mi}{3-2i}$ sigui un nombre complex imaginari pur? Per a $m = -5$, expresseu el nombre complex $5 + mi$ en forma polar.

Solució

- (a) L'invers del complex donat és: $(1 - i\sqrt{3})^{-1}$. Per trobar la seva forma binòmica multipliquem i dividim pel conjugat del denominador (tal com s'explica a l'apartat 3.3.4, pàgina 26, del material sobre la divisió de nombres complexos en forma binòmica) i agrupem part real i part imaginària (recordem que $i^2 = -1$):

$$(1 - i\sqrt{3})^{-1} = \frac{1}{1 - \sqrt{3}i} = \frac{1(1+i\sqrt{3})}{(1-i\sqrt{3})(1+i\sqrt{3})} = \frac{1+i\sqrt{3}}{1-3i^2} = \frac{1+\sqrt{3}i}{4} = \frac{1}{4} + \frac{\sqrt{3}}{4}i$$

Per tant, la resposta és: $\frac{1}{4} + \frac{\sqrt{3}}{4}i$

- (b) Primer mirarem a quin nombre complex correspon la fracció donada. Per això multiplicarem i dividirem pel conjugat del denominador. Posteriorment aplicarem la definició de nombre complex imaginari pur que hi ha a la pàgina 20 del material.

$$\frac{5+mi}{3-2i} = \frac{(5+mi)(3+2i)}{(3-2i)(3+2i)} = \frac{15+10i+3mi+2mi^2}{9-4i^2} = \frac{(15-2m)+(10+3m)i}{9+4} = \frac{15-2m}{13} + \frac{10+3m}{13}i$$

La definició d'un nombre complex imaginari pur és que la part real ha de ser nul·la (veure pàgina 20 del material), per tant, imosem que la part real sigui 0:

$$\frac{15-2m}{13} = 0 \iff 15 - 2m = 0 \iff m = \frac{15}{2}$$

Per tant, el valor sol·licitat és $m = \frac{15}{2}$

Per expressar el nombre $5 - 5i$ en forma polar ho farem tal com s'explica a l'apartat 3.4, pàgina 27, del material, sobre la forma polar dels nombres complexos:

$$m = \sqrt{5^2 + (-5)^2} = \sqrt{50} = 5\sqrt{2}$$

$$\alpha = \arctan\left(\frac{-5}{5}\right) = \arctan(-1) = 315^\circ$$

Tenim, per tant, que $5 - 5i = 5\sqrt{2}_{315^\circ}$

NOTA ACLARIDORA: Sabem que la tangent d'un angle val -1 a 135° i a 315° . Com l'afix del punt buscat és $(5, -5)$, l'angle està al quart quadrant, és a dir, en 315° .

Com es diu a l'exercici 19 d'autoavaluació, quan volem passar un nombre de forma binòmica a polar, és molt important, de cara a no equivocar-nos en el

resultat, fer un dibuix. Per tant, el primer que fem és dibuixar el nombre $5 - 5i$ al pla complex. Aquest nombre està associat al punt $(5, -5)$, per tant, és un nombre que es troba al quart quadrant.

2. Sigui $e_1 = (2, 0, 2, 4)$, $e_2 = (0, 3, 1, 1)$, $e_3 = (-1, 0, -1, -2)$ i $e_4 = (0, -6, -2, -2)$ vectors de \mathbb{R}^4 . Sigui $E = \langle e_1, e_2, e_3, e_4 \rangle$. Sigui $v = (6, -12, 2, 8)$.
- Calculeu la dimensió de E i una base A . $v \in E$? En cas afirmatiu, calculeu-ne les coordenades en la base A .
 - Sigui $w = e_2 - e_1$. $B = \{v, w\}$ és una base de E . Calculeu la matriu de canvi de base de la base A a la base B i de la base B a la base A .

Solució

- (a) Calculem el rang de la matriu de vectors:

$$\text{rang} \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -6 \\ 2 & 1 & -1 & -2 \\ 4 & 1 & -2 & -2 \end{pmatrix} = 2$$

Ja que podem veure directament que $C_3 = \frac{-C_1}{2}$ i $C_4 = -2 \cdot C_2$. Així la dimensió de E és 2 i una base pot estar formada pels primers vectors ja que són linealment independents: contenen el menor $\begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{vmatrix} \neq 0$. Així doncs $A = \{e_1, e_2\}$.

Per mirar si $v \in E$ resolem el sistema:

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \\ 2 & 1 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -12 \\ 2 \\ 8 \end{pmatrix}$$

Que té solució $x = 3$ i $y = -4$. Per tant $v \in E$ i les seves coordenades en la base A són $(3, -4)$.

- (b) Comencem per calcular la matriu de canvi de base de la base B a la base A , ja que per calcular-la cal expressar els vectors de la base de B en funció dels de la de A i això ja ho tenim (per a v ho hem calculat a l'apartat anterior i w està definit directament com a combinació lineal de e_1 i e_2). Així doncs la matriu de canvi de base de B a A és:

$$C_{B \rightarrow A} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -4 & 1 \end{pmatrix}$$

Per a calcular la matriu de canvi de base de A a B calculem la inversa:

$$C_{A \rightarrow B} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -4 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -4 & -3 \end{pmatrix}$$

3. Donat el sistema d'equacions amb un paràmetre real k i incògnites x, y, z

$$\left. \begin{array}{l} 5x + 5y + (k-2)z = 0 \\ 3x + (k+6)y - 3z = 0 \\ (k+2)x - y + z = 0 \end{array} \right\}$$

Es demana:

- (a) Calculeu per a quins valors de k el sistema només admet la solució $(x, y, z) = (0, 0, 0)$.
- (b) Pel valor de $k \geq 0$ (k positiu o zero) que fa compatible indeterminat el sistema, obteniu totes les seves solucions.
- (c) Expliqueu la posició relativa dels tres plans definits per cadascuna de les equacions del sistema quan $k = -3$.

Solució

- (a) Per a què un sistema homogeni de tres incògnites només admeti la solució trivial $(x, y, z) = (0, 0, 0)$ n'hi ha prou en veure que el $\text{rang}(A) = 3$ [veure apunts mòdul 3, apartat 5, pàgines 17 i 18].

La matriu de coeficients, A , associada al sistema és:

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 5 & k-2 \\ 3 & k+6 & -3 \\ k+2 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

si calculem el seu determinant s'obté:

$$|A| = \begin{vmatrix} 5 & 5 & k-2 \\ 3 & k+6 & -3 \\ k+2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = -k^3 - 6k^2 - 9k = -k \cdot (k+3)^2$$

Si $k \neq 0$ i $k \neq -3$, aleshores $|A| \neq 0$ i per tant $\text{rang}(A) = 3$. Així doncs,

Per $k \neq 0$ i $k \neq -3$ el sistema només té la solució $(x = 0, y = 0, z = 0)$.

- (b) A partir dels resultats obtinguts en l'apartat anterior, podem afirmar que per $k = 0$ el $\text{rang}(A) = 2$, ja que $|A| = 0$ i $\begin{vmatrix} 5 & 5 \\ 3 & 6 \end{vmatrix} \neq 0$ i per tant com que el sistema és homogeni i té tres incògnites s'obté: $\text{rang}(A) = \text{rang}(M) = 2 \neq n$. incògnites, és a dir, el sistema és compatible indeterminat.

Per resoldre aquest sistema homogeni compatible indeterminat

$$\left. \begin{array}{l} 5x + 5y - 2z = 0 \\ 3x + 6y - 3z = 0 \\ 2x - y + z = 0 \end{array} \right\}$$

Utilitzarem el mètode de Gauss [Veure apunts mòdul 3, apartat 6, pàgines de la 19 a la 22]:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 5 & 5 & -2 & 0 \\ 3 & 6 & -3 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{(1)} \left(\begin{array}{ccc|c} 5 & 5 & -2 & 0 \\ 0 & 15 & -9 & 0 \\ 0 & -15 & 9 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{(2)} \left(\begin{array}{ccc|c} 5 & 5 & -2 & 0 \\ 0 & 15 & -9 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$(1) \quad 5 \cdot F2 - 3 \cdot F1 \rightarrow F2 \quad \text{i} \quad 5 \cdot F3 - 2 \cdot F1 \rightarrow F3$$

$$(2) \quad F3 + F2 \rightarrow F3$$

El sistema equivalent que s'obté per Gauss és:

$$\left. \begin{array}{l} 5x + 5y - 2z = 0 \\ 15y - 9z = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} 5x + 5y - 2z = 0 \\ y = \frac{9}{15}z \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} 5x + (3z) - 2z = 0 \\ y = \frac{9}{15}z \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} x = \frac{-1}{5}z \\ y = \frac{9}{15}z \end{array} \right\}$$

Així doncs, per $k = 0$ les solucions del sistema homogeni són de la forma:

$$\boxed{\left(x = \frac{-1}{5}z, \quad y = \frac{9}{15}z, \quad z \right)}.$$

(c) Per $k = -3$ el sistema a considerar és:

$$\left. \begin{array}{l} 5x + 5y - 5z = 0 \\ 3x + 3y - 3z = 0 \\ -x - y + z = 0 \end{array} \right\}$$

Per tant, tenim que els tres plans definits per cadascuna de les equacions del sistema són:

$$\pi_1 : 5x + 5y - 5z = 0 \qquad \qquad \pi_2 : 3x + 3y - 3z = 0 \qquad \qquad \pi_3 : -x - y + z = 0$$

Si ens fixem en les equacions que defineixen els tres plans, s'observa que són equacions proporcionals i per tant, podem afirmar que aquests tres plans són coincidents, és a dir $\pi_1 = \pi_2 = \pi_3$.

4. Sigui $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'aplicació lineal definida en la base canònica per

$$f(x, y, z) = (-11x - 7y - 7z, a \cdot y, 14x + 7y + 10z).$$

- (a) Trobeu la matriu de f en la base canònica de \mathbb{R}^3 .
- (b) Quan $a = 3$ calculeu el polinomi característic desenvolupant el determinant per la fila que contingui més zeros. Dieu quins són els valors propis de f i calculeu una base que contingui el nombre màxim de vectors propis.
- (c) Si $a \neq 3$ i $a \neq -4$ calculeu una base de \mathbb{R}^3 que contingui el nombre màxim de vectors propis de f .

Solució

- (a) Per a trobar A , la matriu de f en la base canònica de \mathbb{R}^3 , calculem les imatges dels tres vectors de la base canònica i els posem per columnes.

$$A = \begin{pmatrix} -11 & -7 & -7 \\ 0 & a & 0 \\ 14 & 7 & 10 \end{pmatrix}.$$

- (b) Per a calcular el polinomi característic de f , desenvolupem el determinant de la matriu per la segona fila:

$$\det(A - tI) = \begin{vmatrix} -11 - t & -7 & -7 \\ 0 & 3 - t & 0 \\ 14 & 7 & 10 - t \end{vmatrix} =$$

$$(3 - t)((-11 - t)(10 - t) + 14 \cdot 7) = (3 - t)(-110 + 11t - 10t + t^2 + 98) =$$

$$(3 - t)(t^2 + t - 12) = (3 - t)(t - 3)(t + 4)$$

Els valors propis de f són -4 amb multiplicitat 1 i 3 amb multiplicitat 2.

Per a trobar un vector propi de valor propi -4 busquem una base del $\ker(f + 4I)$. O sigui, resolem el sistema:

$$\begin{pmatrix} -11 + 4 & -7 & -7 \\ 0 & 3 + 4 & 0 \\ 14 & 7 & 10 + 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

És a dir:

$$\begin{pmatrix} -7 & -7 & -7 \\ 0 & 7 & 0 \\ 14 & 7 & 14 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Podem aïllar de la segona equació i veure que $y = 0$. De la primera obtenim $-7x - 7z = 0$ i per tant $z = -x$. De la tercera el mateix. Una solució és el vector $(1, 0, -1)$.

Per a trobar els vectors propis de valor propi 3 busquem una base del $\ker(f - 3I)$. O sigui, resolem el sistema:

$$\begin{pmatrix} -11 - 3 & -7 & -7 \\ 0 & 3 - 3 & 0 \\ 14 & 7 & 10 - 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

És a dir:

$$\begin{pmatrix} -14 & -7 & -7 \\ 0 & 0 & 0 \\ 14 & 7 & 7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

El sistema es redueix a una única equació $-14x - 7y - 7z = 0$. Poden ser generadors del subespai de solucions els vectors $(-1, 1, 1)$ i $(0, -1, 1)$. Per tant, una base de \mathbb{R}^3 formada per vectors propis de f és $\{(1, 0, -1), (-1, 1, 1), (0, -1, 1)\}$.

- (c) El polinomi característic de f en general serà: $\det(A - tI) = (a - t)(t - 3)(t + 4)$.

Els valors propis de f són -4 , 3 i a , tots amb multiplicitat 1 perquè $a \neq 3$ i $a \neq -4$. El vector propi de f corresponent al valor propi -4 és el que ja hem trobat abans, $(1, 0, -1)$, perquè de la segona equació es dedueix igualment que $y = 0$ i les altres dues equacions són iguals.

Per a trobar el vector propi de valor propi 3 busquem una base del $\ker(f - 3I)$. O sigui, resolem el sistema:

$$\begin{pmatrix} -14 & -7 & -7 \\ 0 & a-3 & 0 \\ 14 & 7 & 7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Podem aïllar de la segona equació i $(a-3)y=0$ i veure que $y=0$ donat que $a \neq 3$. Aleshores de la primera obtenim $-14x - 7z = 0$ i per tant $z = -2x$. La tercera és equivalent. Una solució és el vector $(1, 0, -2)$.

Per a trobar el vector propi de valor propi a busquem una base del $\ker(f - aI)$. O sigui, resolem el sistema:

$$\begin{pmatrix} -11-a & -7 & -7 \\ 0 & 0 & 0 \\ 14 & 7 & 10-a \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Si sumem les dues equacions (primera i tercera) obtenim aquesta: $(3-a)x + (3-a)z = 0$. Com que $a \neq 3$ podem aïllar $z = -x$. I substituint a la segona $14x + 7y - (10-a)x = 0$ d'on $y = \frac{-(4+a)x}{7}$. Una solució és el vector $(1, -\frac{4+a}{7}, -1)$. Per tant una base amb el màxim de vectors propis seria $\{(1, 0, -1), (1, 0, -2), (1, -\frac{4+a}{7}, -1)\}$. Podem comprovar que el determinant és no nul perquè $a \neq -4$.

NOTA: En la realització dels exercicis pot ser que necessiteu utilitzar algun/s dels següents valors:

α	0°	30°	45°	60°	75°	90°	135°	180°	225°	270°	315°	330°
$\sin \alpha$	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}+\sqrt{6}}{4}$	1	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	0	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	-1	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	$-\frac{1}{2}$
$\cos \alpha$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{-\sqrt{2}+\sqrt{6}}{4}$	0	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	-1	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	0	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$
$\tan \alpha$	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	$\frac{\sqrt{2}+\sqrt{6}}{-\sqrt{2}+\sqrt{6}}$	∞	-1	0	-1	$-\infty$	-1	$-\frac{\sqrt{3}}{3}$