

Laser

Einraststufe

Laser Position

Drehteller

Position

Scan Modus

Kamera Kontrast

Laser - Bereich und Auflösung

Obere Schranke


Untere Schranke

Erfasste Höhe

Schrittweite

Auflösung

Drehteller - Bereich und Auflösung

 Bereich

Schrittweite

Auflösung

Netzerzeugung

☐ Phantombild CCD1 ☐ Deckel


☐ Phantombild CCD2 ☒ Boden

☒ Fehlerkorrektur

☒ Löcher schließen ☒ Rand glätten

max. Lochgröße

Randpunkte



Done...

