

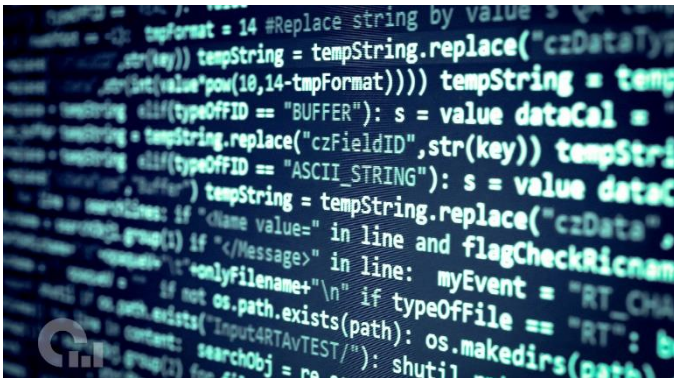
INSTITUTO MAUÁ DE TECNOLOGIA



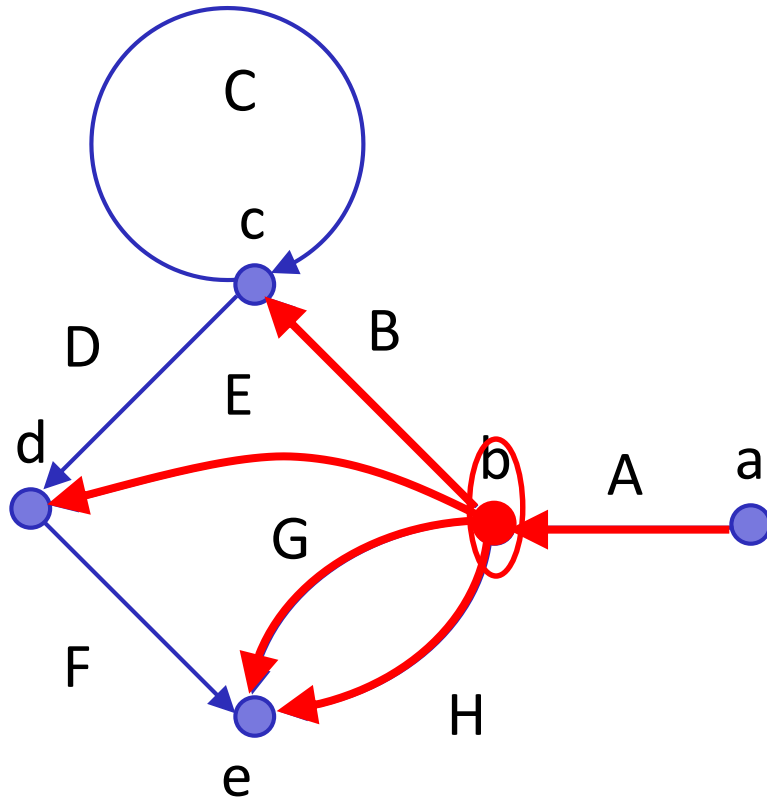
16

Grafos

Biblioteca e Algoritmos



Grau de Entrada e de Saída



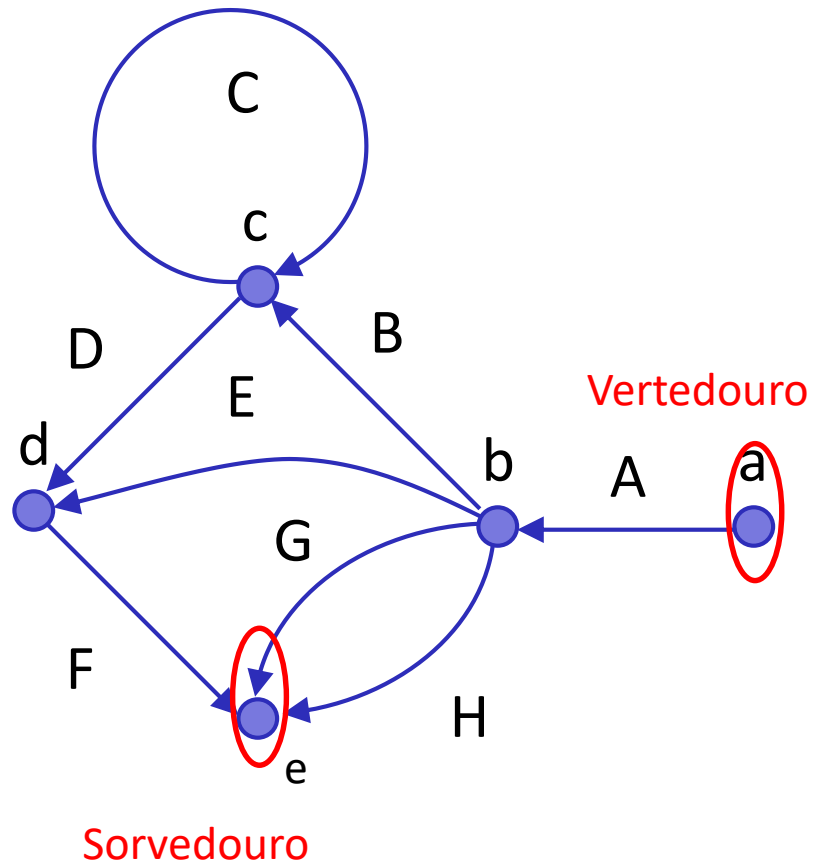
Matriz de adjacências

	a	b	c	d	e
a	0	1	0	0	0
b	0	0	1	1	2
c	0	0	1	1	0
d	0	0	0	0	1
e	0	0	0	0	0

Grau de
saída = 4

Grau de
entrada = 1

Vertedouro e Sorvedouro



Matriz de adjacências

	a	b	c	d	e
a	0	1	0	0	0
b	0	0	1	1	2
c	0	0	1	1	0
d	0	0	0	0	1
e	0	0	0	0	0

Grau de
saída = 0

Grau de
entrada = 0

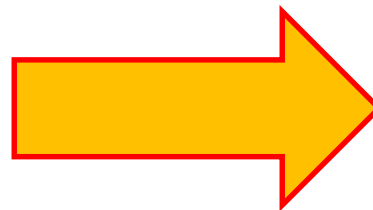
Algoritmo Warshall

Permite verificar quais vértices podem ser alcançáveis;

Dígrafo

Matriz de adjacências

g	a	b	c	d	e
a	0	1	0	0	0
b	0	0	1	1	2
c	0	0	1	1	0
d	0	0	0	0	1
e	0	0	0	0	0



Matriz lógica de adjacências

W	a	b	c	d	e
a	F	T	F	F	F
b	F	F	T	T	T
c	F	F	T	T	F
d	F	F	F	F	T
e	F	F	F	F	F

Algoritmo Warshall

```
Procedimento Warshall (Grafo g, int W[MAX_VERT][MAX_VERT])  
/*
```

Entrada:

g: Grafo com matriz de adjacências ou de pesos do dígrafo

Saída:

W: a matriz "lógica" de vértices Alcançáveis

```
*/
```

```
{
```

```
para i percorrendo todos os vértices
```

```
  para j percorrendo todos os vértices
```

```
    W[i][j] ← PesoDaAresta(g, i, j) != 0;
```

```
para k percorrendo todos os vértices
```

```
  para i percorrendo todos os vértices
```

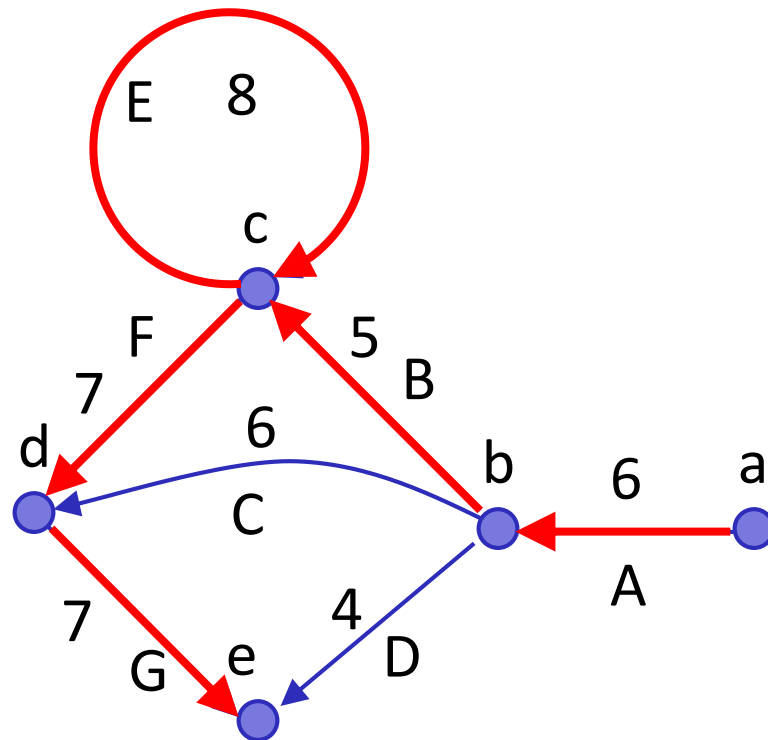
```
    para j percorrendo todos os vértices
```

```
      W[i][j] ← W[i][j] || (W[i][k] && W[k][j]);
```

```
}
```

W	a	b	c	d	e
a	F	T	F	F	F
b	F	F	T	T	T
c	F	F	T	T	F
d	F	F	F	F	T
e	F	F	F	F	F

Passeios



Matriz de pesos

	a	b	c	d	e
a	0	6	0	0	0
b	0	0	5	6	4
c	0	0	8	7	0
d	0	0	0	0	7
e	0	0	0	0	0

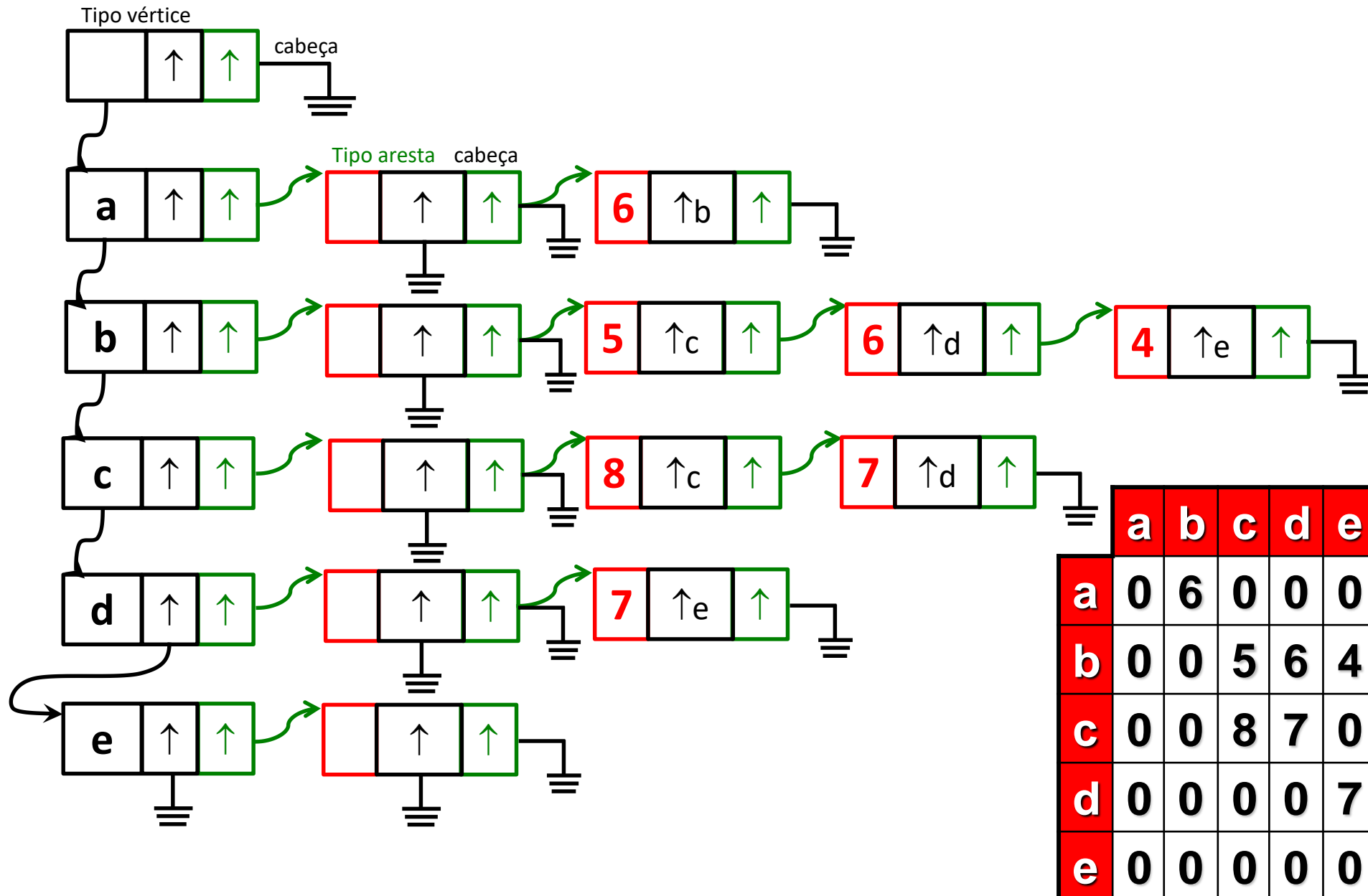
$$aAbBcEcFdGe = 33$$

Evitar grande consumo de memória;
Memória: $O(n^2)$.

	a	b	c	d	e
a	0	6	0	0	0
b	0	0	5	6	4
c	0	0	8	7	0
d	0	0	0	0	7
e	0	0	0	0	0



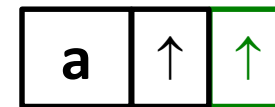
Lista ligada



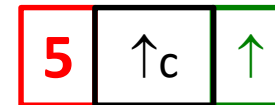
Lista ligada

```
typedef struct SVertice;  
typedef struct SAresta;
```

```
typedef struct SVertice{  
    int id;  
    struct SVertice *proxVert;  
    struct SAresta *proxAresta;  
} TVertice;
```



```
typedef struct SAresta{  
    float peso;  
    struct SVertice *destino;  
    struct SAresta *proxAresta;  
} TAresta;
```



grafo.h

```
#ifndef GRAFO_H_INCLUDED
#define GRAFO_H_INCLUDED

#define MAX_VERT 100
#define MAX_VERT_LISTA 100
```

```
typedef struct
{
    float Pesos[MAX_VERT][MAX_VERT];
    int nVertices;
    int digrafo;
} Grafo;
```



```
typedef struct
{
    int vertices[MAX_VERT_LISTA];
    int nVertices;
} ListaDeVertices;
```

grafo.h

```
void CriarGrafo (Grafo *g, int n, int dig);  
void InserirAresta (Grafo *g, int de, int para, float peso);  
void RemoverAresta (Grafo *g, int de, int para);  
float PesoDaAresta (Grafo g, int de, int para);
```



```
int GrauDeEntrada (Grafo g, int v);  
int GrauDeSaida (Grafo g, int v);
```

```
int Vertedouro (Grafo g, int v);  
int Sorvedouro (Grafo g, int v);
```

```
int Adjacente (Grafo g, int de, int para);
```

```
void Warshall (Grafo g, int w[MAX_VERT][MAX_VERT]);  
int Alcanca (Grafo g, int de, int para);
```

```
float PesoDoPasseio (Grafo g, ListaDeVertices p);
```

```
#endif // GRAFO_H_INCLUDED
```

Passagem por valor:
g.

Passagem por referência:
(*g) . ou g->