

# Documentação TP3

**Aluno:** Henrique Daniel de Sousa

**Matrícula:** 2021031912

## Introdução

Essa documentação tem por objetivo apresentar um programa que desenvolve um simulador de um servidor de e-mails, no qual pode-se fazer operações de inserção, busca e remoção de e-mails. A inserção simula o recebimento de uma mensagem; a busca, a pesquisa sobre alguma mensagem; a remoção, a exclusão de uma mensagem.

## Implementação

O código está organizado entre arquivos “.h”, que implementam os TADs “Mensaje”, “BST”, “Node” e “Hash”, e arquivos “.cpp” que implementam as funções de cada TAD e as executam. A execução das funcionalidades criadas é feita no arquivo “server.cpp”.

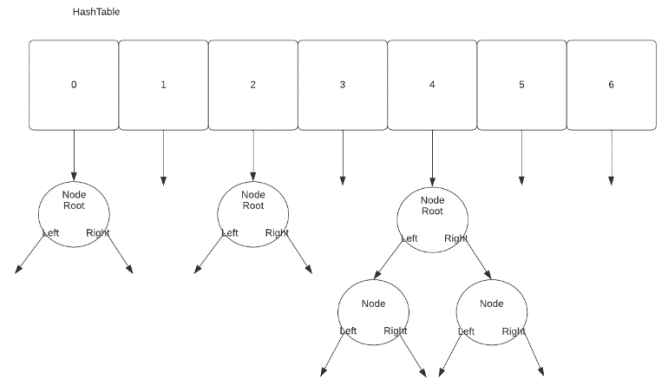
**TAD Mensage:** Uma mensagem é definida por uma string “content” e um inteiro “key”, que guarda a chave da mensagem inserida.

**TAD Node:** Um Node é definido por uma variável do tipo Mensage e dois ponteiros do tipo Node, “left” e “right”.

**TAD BST:** Esse TAD define uma Árvore Binária de Busca (Binary Search Tree). Cada BST tem um Node que define sua raiz. Desse modo, é possível inserir, remover e procurar outros nodes a partir da raiz.

**TAD Hash:** O TAD Hash define uma tabela Hash na qual, cada posição referencia uma árvore binária de busca (BST). Cada posição corresponde a um diferente usuário do servidor de e-mails.

Dessa forma, a estrutura de dados implementada segue o seguinte modelo:



O programa recebe como parâmetros:

1. O nome de um arquivo de entrada, que tem o número de usuários, utilizado para criar a tabela Hash e as inserções, pesquisas e remoções utilizadas pelo email.
2. Um arquivo de saída, no qual são impressos os resultados das ações dos usuários.
3. Um arquivo para salvar o registro de acesso e o tempo de execução do programa.

A implementação desse problema foi realizada usando a linguagem C++ e compilada com o G++. Para a documentação desse problema, a máquina utilizada tem o Windows10(WSL2) como sistema operacional, um processador Intel(R) Core(TM) i5-9300H CPU @2.40GHz 2.40 GHz e 8GB de memória RAM.

## Análise de Complexidade

### Inserção de palavras:

**Função ‘BST::insert()’:** Essa função insere uma palavra numa árvore binária. Portanto, sua complexidade de tempo é  $O(1)$ , no melhor caso,  $O(\log n)$  no caso médio e  $O(n)$ , no pior caso. O pior caso ocorre quando uma BST se transforma numa lista encadeada, ou seja, o valor das chaves passadas só aumenta ou só diminui.

### Ordenação das palavras:

**Função ‘BST::search ()’:** Essa função realiza a busca de uma chave específica em uma árvore

binária. Sua complexidade será a mesma da função de inserção:  $O(1)$ , no melhor caso,  $O(\log n)$  no caso médio e  $O(n)$ , no pior caso.

**Função `BST::substituteNode()`:** Essa função retorna o nó necessário para fazer uma remoção na árvore binária. Desse modo, sua complexidade de tempo será  $O(\log n)$ .

**Função `BST::remove()`:** Essa função realiza a remoção de um node com uma chave específica da árvore. Desse modo, para achar a chave a ser removida, a complexidade é  $O(\log n)$  e para achar o node substituto, a complexidade é  $O(\log n)$ . Desse modo, a complexidade de tempo total é  $O(\log n) + O(\log n) = O(\log n)$ .

**Função `BST::preOrder()`:** Essa função caminha pela lista pela pré-ordem. Logo, ela tem  $O(n)$  como complexidade de tempo e  $O(1)$  como complexidade de espaço. Essa função é utilizada para gerar os gráficos de acesso de memória, na função `Hash::acessaTabela()`, que, basicamente, executa a função `BST::preOrder()`, para todas posições da tabela Hash.

## Estratégias de robustez

O programa usa a biblioteca “msgassert.h” para implementar a robustez e corretude das entradas recebidas.

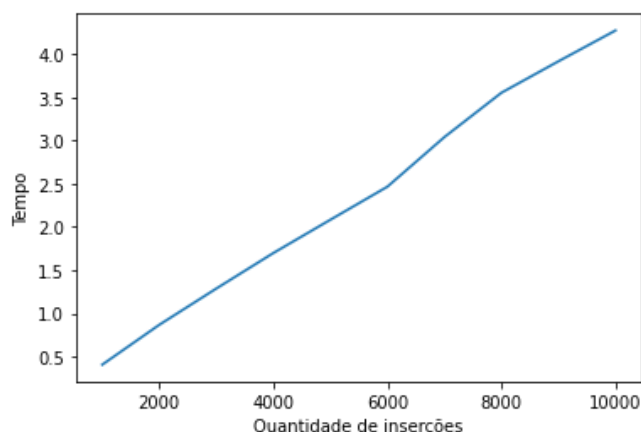
## Análise experimental

### Desempenho computacional

Para a análise de desempenho computacional foram utilizadas entradas com  $m=13$ , com 1000 inserções até 10000 inserções, com 500 pesquisas até 5000 pesquisas e com 200 remoções até 2000 remoções. As mensagens eram formadas por palavras curtas, de até 10 caracteres, geradas aleatoriamente.

Observa-se então, de acordo com o tempo de execução e com as dimensões, o seguinte gráfico:

Dimensão	Tempo
1000	0.405706400
2000	0.867040600
3000	1.286581800
4000	1.697585000
5000	2.082752500
6000	2.465430600
7000	3.039746000
8000	3.552787500
9000	3.916882500
10000	4.273368200



“Gráfico gerado usando o tempo de execução do programa e o número de palavras, por meio das funções da biblioteca ‘matplotlib’, em Python”

Desse modo, é possível perceber que, pelo formato da curva gerada, o programa tende para um custo linear de complexidade. Isso pode acontecer pela árvore não estar sendo balanceada, como seria o caso de uma árvore AVL. Nesse caso, seria necessário implementar rotações para balancear a árvore.

Observa-se, então, que o programa tende a uma complexidade de  $O(n)$ , mesmo utilizando uma BST como estrutura, o que mostra que o desempenho do programa depende diretamente da entrada e que essa estrutura ainda pode ser otimizada.

A análise gerada pelo gprof foi a seguinte:

Flat profile:

Each sample counts as 0.01 seconds.

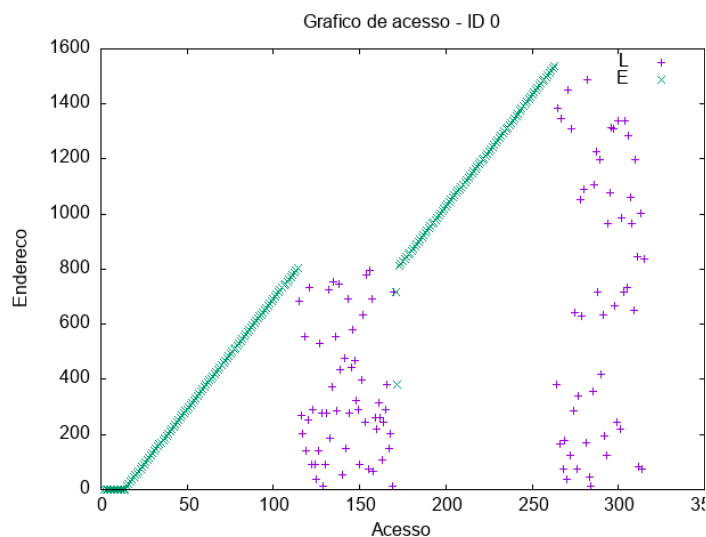
%	cumulative	seconds	self	seconds	calls	ms/call	self	ms/call	total	ms/call	name
33.37	0.01	0.01	0.01	28000	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	BST::insert(Node*&, Message)
33.37	0.02	0.01	0.01	1	10.01	10.01	10.01	10.01	10.01	10.01	_GLOBAL__sub_I_ZN4HashC2E1
33.37	0.03	0.01	0.01								main
0.00	0.03	0.00	0.00	310998	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	Message::~Message()
0.00	0.03	0.00	0.00	271739	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	Message::Message(Message const&)
0.00	0.03	0.00	0.00	88000	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	int __gnu_cxx::__stoa<long, int, char, int>(long (*)(
0.00	0.03	0.00	0.00	88000	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	std::_cxx11::stoi(std::_cxx11::basic_string<char, :
0.00	0.03	0.00	0.00	88000	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	__gnu_cxx::__stoa<long, int, char, int>(long (*)(char
0.00	0.03	0.00	0.00	88000	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	__gnu_cxx::__stoa<long, int, char, int>(long (*)(char
0.00	0.03	0.00	0.00	88000	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	__gnu_cxx::__stoa<long, int, char, int>(long (*)(char
0.00	0.03	0.00	0.00	52003	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	bool std::operator==<char, std::char_traits<char>, s'
0.00	0.03	0.00	0.00	39250	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	Message::Message(std::_cxx11::basic_string<char, st
0.00	0.03	0.00	0.00	34001	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	std::operator (std::_Ios_Openmode, std::_Ios_Openmod
0.00	0.03	0.00	0.00	19262	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	Message::operator=(Message const&)
0.00	0.03	0.00	0.00	19256	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	Message::Message()
0.00	0.03	0.00	0.00	19250	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	Node::Node(Message)
0.00	0.03	0.00	0.00	18000	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	BST::search[abi:cxx11](Node*&, int)
0.00	0.03	0.00	0.00	4000	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	BST::remove(Node*&, int, std::basic_ofstream<char, s'
0.00	0.03	0.00	0.00	13	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	escreveMemLog(long, long, int)
0.00	0.03	0.00	0.00	13	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	BST::preOrder(Node*&)
0.00	0.03	0.00	0.00	3	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	swapNodes(Node*, Node*)
0.00	0.03	0.00	0.00	3	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	BST::substituteNode(Node*&)
0.00	0.03	0.00	0.00	3	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	Node::~Node()
0.00	0.03	0.00	0.00	3	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	Node::~Node()
0.00	0.03	0.00	0.00	1	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	_GLOBAL__sub_I_Z9swapNodesP4Node50
0.00	0.03	0.00	0.00	1	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	_GLOBAL__sub_I_ZN7MessageC2EH57__cxx112basic_stri
0.00	0.03	0.00	0.00	1	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	_GLOBAL__sub_I_regmem
0.00	0.03	0.00	0.00	1	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	parse_args(int, char**, char*, char*)
0.00	0.03	0.00	0.00	1	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	cliDiffMemLog(timespec, timespec, timespec*)
0.00	0.03	0.00	0.00	1	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	iniciaMemLog(char*)
0.00	0.03	0.00	0.00	1	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	desativaMemLog()
0.00	0.03	0.00	0.00	1	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	finalizaMemLog()
0.00	0.03	0.00	0.00	1	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	defineFaseMemLog(int)

“Saída gerada pelo “gprof”, aplicando uma entrada com 10000 inserções.”

## Registro de memória e localidade de referência

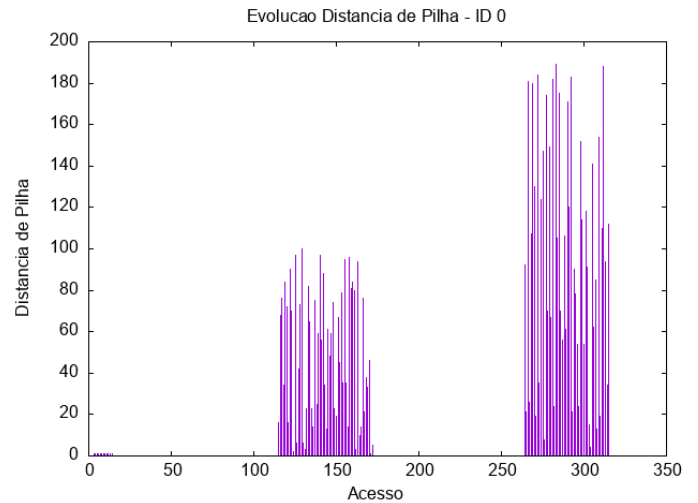
Para a análise do registro de memória foi utilizada a biblioteca ‘memlog.h’ e programa ‘Analismem’.

Assim o gráfico de acesso de memória gerado, a partir de uma entrada com m = 13, 100 inserções, 50 pesquisas e 20 remoções, gerada aleatoriamente



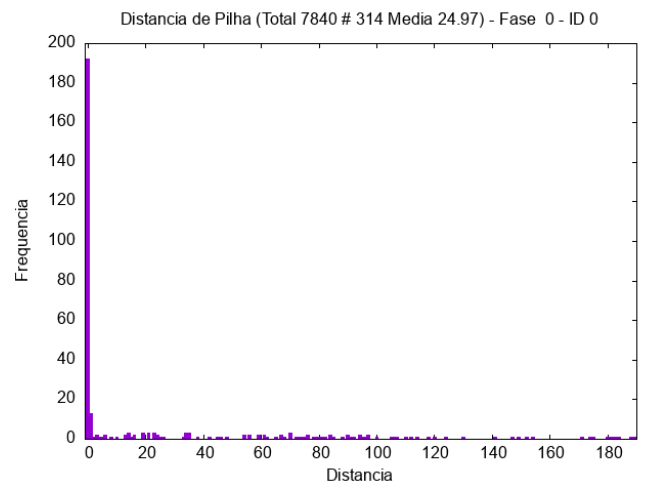
“Gráfico gerado usando o programa gnuplot

Esse gráfico representa a alocação de memória da tabela hash, a qual cada posição aponta para uma BST. É possível ver que, na inserção, as memórias acessadas têm localidade de referência próximas umas das outras, já que as posições alocadas apresentam proximidade.



“Gráfico gerado usando o programa “gnuplot”

Observa-se que a distância entre os endereços de cada posição acessada varia muito, ou seja, a distância de pilha tem valores muito variados. Isso pode ser visto no seguinte gráfico:



“Gráfico gerado usando o programa “gnuplot”, a partir da análise de distância de pilha total.”

Observa-se, também, que pela proximidade entre os endereços alocados, a frequência da distância 0 é a mais recorrente no gráfico.

## Conclusão

Os principais temas abordados foram a abstração do servidor como uma tabela hash, usando o TAD Hash, do email como um TAD Message e do usuário como um TAD BST. Na primeira parte, foi implementada uma árvore binária de busca, que tinha as funções de inserção, busca e remoção. A segunda parte, por sua vez, constitui a implementação de uma tabela Hash, sendo que,

para cada posição dessa tabela, havia um ponteiro para uma BST, sendo que cada BST representava um usuário.

Observa-se que há várias formas de otimizar uma árvore binária. Um exemplo é transformar a BST em AVL, de modo que a árvore seja sempre pseudobalanceada diante das operações de inserção e remoção. Desse modo, o custo de  $O(n)$  pode ser evitado e transformado em  $O(\log n)$ .

Ao fim deste trabalho ficou evidente a importância da implementação de uma estrutura de dados coerente e que possa abstrair ao máximo uma aplicação realística dessa situação: um servidor de e-mails. Além disso, observa-se que as árvores são estruturas de armazenamento extremamente eficientes e, mesmo assim, podem sofrer muitas otimizações.

## **Bibliografia**

*Cormen , T., Leiserson, C, Rivest R., Stein, C. Introduction to Algorithms, Third Edition, MIT.*

## Instruções para compilação e execução

1. Acesse o diretório chamado **'TP'**.
2. Adicione o arquivo de entrada nesse diretório.
3. No Makefile, modifique o nome da entrada, em **'ARQIN'** para o nome de seu arquivo de entrada, o nome da saída em **'ARQOUT'**.
4. No terminal, execute o Makefile com o comando make. A saída será gerada no diretório **'TP'**.