

Universidad Nacional del Altiplano Facultad de Ingeniería Estadística e Informática Escuela Profesional de Ingeniería de Estadística e Informática

Optimization Methods

Aplicacion:

Optimización de Rutas de Vehículos: Vehicle Routing Problem (VRP) Navegando hacia la Eficiencia Logística

Estudiante: Herson Romario Condori Mamani

Profesor: Fred Torres Cruz

27 de fEBRERO de 2025

Introducción

Imaginen el desafío de una empresa de reparto que necesita entregar cientos de paquetes en una ciudad. ¿Cómo asegurar que cada paquete llegue a tiempo, con el menor costo posible y la máxima eficiencia? Aquí es donde entra en juego la Optimización de Rutas de Vehículos, o VRP.

¿Qué es VRP?

El VRP es un problema de optimización que busca la manera más eficiente de servir a un conjunto de clientes con una flota de vehículos. En términos sencillos, es como encontrar el mejor camino para que varios vehículos entreguen cosas a diferentes lugares, minimizando costos y maximizando eficiencia.

Problemas que resuelve

El VRP aborda problemas críticos en la logística, como:

- Ineficiencia: Rutas largas y desordenadas que consumen tiempo y combustible.
- Altos costos: Gastos excesivos en combustible, mantenimiento y personal.
- Retrasos: Entregas tardías que afectan la satisfacción del cliente.
- Falta de control: Dificultad para rastrear vehículos y entregas en tiempo real.
- Impacto ambiental: Exceso de emisiones de CO2 debido a rutas ineficientes.

¿Cómo funciona?

Nuestra aplicación utiliza algoritmos avanzados, como la Programación Lineal Entera o los algoritmos de Google OR-Tools, para analizar datos clave:

- Ubicaciones de los clientes.
- Pedidos y sus volúmenes.
- Capacidad de los vehículos.
- Restricciones de tiempo.

Con esta información, la aplicación calcula las rutas más óptimas, considerando factores como distancia, tráfico y capacidad de carga.

Beneficios clave

Al implementar VRP, las empresas pueden:

- Reducir costos: Ahorrar en combustible y mantenimiento.
- Mejorar la eficiencia: Realizar más entregas en menos tiempo.
- Aumentar la satisfacción del cliente: Garantizar entregas puntuales.
- Ser más sostenibles: Reducir la huella de carbono.
- Obtener información valiosa: Analizar datos para mejorar continuamente.

Aplicaciones prácticas

El VRP se aplica en diversos sectores, incluyendo:

- Empresas de reparto y mensajería.
- Distribución de alimentos y bebidas.
- Servicios de transporte público.
- Gestión de residuos.
- Servicios de emergencias.

Importancia de la Optimizacion de Rutas de Vehiculo

La optimización de rutas es un pilar fundamental en la logística y el transporte modernos, y su importancia radica en su capacidad para impactar directamente en tres factores críticos: costos, eficiencia y satisfacción del cliente.

1. Reducción de Costos

- Combustible: Rutas optimizadas significan menos kilómetros recorridos, lo que se traduce en un menor consumo de combustible. Dada la volatilidad de los precios del combustible, esto puede generar ahorros significativos.
- Mantenimiento de Vehículos: Menos kilómetros también reducen el desgaste de los vehículos, disminuyendo los costos de mantenimiento y prolongando su vida útil.
- **Tiempo de Conducción:** La optimización permite una mejor planificación, lo que minimiza el tiempo de conducción y, por ende, los costos laborales asociados.

2. Mejora de la Eficiencia

- Entregas a Tiempo: Rutas eficientes aseguran que las entregas se realicen a tiempo, lo que mejora la puntualidad y la confiabilidad del servicio.
- Maximización de la Capacidad: La optimización ayuda a aprovechar al máximo la capacidad de los vehículos, evitando viajes con carga incompleta.
- Reducción de Tiempos de Espera: Al planificar rutas que evitan congestiones y retrasos, se minimizan los tiempos de espera, lo que aumenta la productividad.

3. Aumento de la Satisfacción del Cliente

- Entregas Puntuales y Confiables: Los clientes valoran la puntualidad y la confiabilidad en las entregas. La optimización de rutas permite cumplir con las expectativas del cliente, lo que fortalece la lealtad.
- Comunicación Mejorada: Las herramientas de optimización a menudo incluyen funciones de seguimiento en tiempo real, lo que permite a los clientes conocer el estado de sus envíos.
- Flexibilidad y Adaptabilidad: La capacidad de adaptar las rutas en tiempo real ante imprevistos, como el tráfico o cambios en los pedidos, mejora la capacidad de respuesta y la satisfacción del cliente.

Descripcion General de la Aplicacion: Optimizador de Rutas de Vehículos (VRP)

Propósito

Esta aplicación tiene como objetivo principal revolucionar la logística y el transporte mediante la optimización inteligente de rutas de vehículos. Su función central es resolver el problema del Ruteo de Vehículos (VRP), permitiendo a las empresas:

- Minimizar costos operativos: A través de la reducción del consumo de combustible, el desgaste de vehículos y los tiempos de entrega.
- Mejorar la eficiencia logística: Al maximizar el número de entregas realizadas en un período determinado, minimizando los tiempos de inactividad y optimizando la capacidad de carga.
- Aumentar la satisfacción del cliente: Garantizando entregas puntuales y confiables, respetando las ventanas de tiempo y proporcionando información precisa sobre el estado de los envíos.

En esencia, la aplicación busca transformar la planificación y ejecución de rutas de entrega en un proceso más inteligente, rentable y sostenible.

Tecnologías Utilizadas

Para lograr estos objetivos, la aplicación se construye sobre una base tecnológica sólida y eficiente:

- Streamlit: Se utiliza para crear una interfaz de usuario interactiva y fácil de usar. Streamlit permite a los usuarios ingresar datos de manera sencilla, visualizar los resultados de la optimización y obtener informes detallados.
- NetworkX: Esta biblioteca de Python se emplea para el manejo de grafos, representando las ubicaciones de los clientes y las distancias entre ellas. NetworkX facilita la creación y manipulación de la red de rutas, permitiendo el cálculo eficiente de distancias y la identificación de caminos óptimos.
- PuLP (o Google OR-Tools): Se utiliza para la formulación y resolución de modelos de optimización lineal entera. PuLP permite traducir el problema del VRP en un conjunto de ecuaciones matemáticas y restricciones, que luego son resueltas para encontrar la solución óptima. Opcionalmente se puede usar Google OR-Tools para obtener una mejor performance en problemas de gran escala.
- Python: Es el lenguaje de programación principal, que permite la integración de las librerías anteriores para crear la aplicación.
- Matplotlib: Una biblioteca de Python para crear gráficos y visualizaciones. Se utiliza para visualizar los resultados de la optimización y los grafos de conexiones.
- Folium: Una biblioteca de Python para crear mapas interactivos. Se utiliza para visualizar las rutas optimizadas en un mapa.
- Streamlit-Folium: Una extensión de Streamlit que permite integrar mapas interactivos de Folium en aplicaciones Streamlit.
- Pandas: Una biblioteca de Python para la manipulación y análisis de datos. Se utiliza para manejar y procesar los datos de entrada y los resultados de la optimización.
- Geopy: Una biblioteca de Python para la geocodificación. Se utiliza para obtener las coordenadas geográficas de las ubicaciones de los clientes.

Funciones Principales del Optimizador de Rutas de Vehículos (VRP)

1. Carga de Datos

Carga de Archivo CSV: La aplicación permite a los usuarios cargar datos de clientes de manera rápida y eficiente a través de archivos CSV. Este método es ideal para empresas con grandes volúmenes de datos, ya que simplifica la importación de información como:

- Nombres y direcciones de clientes.
- Coordenadas geográficas (latitud y longitud).
- Volumen o peso de los pedidos.
- Ventanas de tiempo de entrega.

La aplicación valida el formato del archivo CSV para asegurar la integridad de los datos.

Ingreso Manual de Datos: Para usuarios con un número reducido de clientes o para pruebas rápidas, la aplicación ofrece la opción de ingresar datos manualmente a través de la interfaz. Los usuarios pueden ingresar la información de cada cliente directamente en formularios interactivos, lo que proporciona flexibilidad y facilidad de uso.

2. Configuración de Vehículos

Definición del Número de Vehículos: Los usuarios pueden especificar el número de vehículos disponibles en su flota. Este parámetro es crucial para la optimización, ya que el algoritmo debe distribuir las entregas entre los vehículos disponibles de manera eficiente.

Definición de Capacidades de Vehículos: La aplicación permite a los usuarios definir la capacidad de carga de cada vehículo (en peso o volumen). Este parámetro es esencial para garantizar que ningún vehículo exceda su capacidad máxima, lo que podría resultar en retrasos o problemas logísticos. La correcta definición de estos parámetros permite que el algoritmo pueda crear rutas viables.

Importancia en la Optimización: La correcta configuración de los vehículos es esencial para que el algoritmo pueda generar una solución viable y óptima.

3. Restricciones de Tiempo (Ventanas de Tiempo)

Establecimiento de Ventanas de Tiempo: Los usuarios pueden definir ventanas de tiempo específicas para cada cliente, indicando los horarios en los que las entregas deben realizarse. Esto permite a las empresas cumplir con los compromisos de entrega y adaptarse a las necesidades de los clientes.

Aseguramiento de la Satisfacción del Cliente: Las restricciones de tiempo juegan un papel fundamental en la satisfacción del cliente. Al respetar las ventanas de tiempo, las empresas demuestran profesionalismo y confiabilidad, lo que fortalece la relación con los clientes. El algoritmo de optimización tratará de cumplir con todas las ventanas de tiempo, y si no es posible, mostrará un mensaje al usuario.

Proceso de Optimización del Optimizador de Rutas de Vehículos (VRP)

1. Función Objetivo

Función Objetivo Ponderada: La aplicación utiliza una función objetivo ponderada para equilibrar dos metas principales: minimizar el tiempo total de viaje y maximizar la satisfacción del cliente. Esta función se puede expresar matemáticamente como:

Minimizar: (Peso_Tiempo×Tiempo_Total)+(Peso_Satisfacción×(1-Cumplimiento_Ventanas_Tiempo))

Donde:

- Tiempo_Total es el tiempo total de viaje de todos los vehículos.
- Cumplimiento_Ventanas_Tiempo es una medida del cumplimiento de las ventanas de tiempo de los clientes.
- Peso_Tiempo y Peso_Satisfacción son los pesos asignados por el usuario para priorizar el tiempo de viaje o la satisfacción del cliente, respectivamente.

Ajuste de Pesos por el Usuario: La aplicación permite a los usuarios ajustar los pesos (Peso_Tiempo y Peso_Satisfacción) según sus prioridades. Por ejemplo:

- Si la empresa prioriza la rapidez de las entregas, puede aumentar el Peso_Tiempo.
- Si la empresa prioriza el cumplimiento de las ventanas de tiempo y la satisfacción del cliente, puede aumentar el Peso_Satisfacción.

Esta flexibilidad permite a las empresas adaptar la optimización a sus necesidades específicas.

2. Restricciones

Restricciones de Entrada y Salida: Cada vehículo debe iniciar y finalizar su ruta en el depósito central. Esto asegura que todos los vehículos regresen al punto de partida después de completar sus entregas.

Restricciones de Capacidad: La carga total de cada vehículo en cualquier momento de su ruta no debe exceder su capacidad máxima. Esto garantiza que los vehículos no se sobrecarguen, lo que podría provocar retrasos o problemas de seguridad.

Restricciones de Tiempo: Cada entrega debe realizarse dentro de la ventana de tiempo especificada por el cliente. Esto asegura el cumplimiento de los compromisos de entrega y la satisfacción del cliente. Si no es posible cumplir todas las ventanas de tiempo, el algoritmo informará al usuario.

Restricciones de Ruta: Cada cliente debe ser visitado por un solo vehículo. Se evita que un mismo pedido sea entregado por varios vehículos.

Garantía de Solución Factible y Eficiente: Estas restricciones garantizan que la solución generada por el algoritmo sea factible (es decir, que cumpla con todos los requisitos) y eficiente (es decir, que minimice la función objetivo). Al considerar todas estas restricciones, la aplicación proporciona rutas optimizadas que son realistas y prácticas para las operaciones logísticas.

Resultados y Visualización del Optimizador de Rutas de Vehículos (VRP)

1. Mapa Interactivo

Visualización de Rutas Optimizadas: La aplicación muestra las rutas optimizadas en un mapa interactivo, permitiendo a los usuarios visualizar claramente el recorrido de cada vehículo. Se utilizan marcadores para representar las ubicaciones de los clientes y el depósito central. Las rutas se muestran como líneas que conectan los marcadores, indicando la secuencia de entregas para cada vehículo.

Diferenciación de Rutas por Color: Para facilitar la identificación de las rutas de diferentes vehículos, se utilizan colores distintos para cada ruta. Esto permite a los usuarios distinguir rápidamente las rutas asignadas a cada vehículo y comprender la distribución de las entregas. La interactividad del mapa permite hacer zoom, desplazarse y obtener información detallada sobre cada punto de entrega al hacer clic en los marcadores.

Integración con API de Mapas: Se utiliza una API de mapas (como Leaflet o Mapbox) para mostrar el mapa interactivo, asegurando una visualización precisa y detallada de las rutas.

2. Grafo de Conexiones

Presentación del Grafo: La aplicación genera un grafo que muestra las conexiones entre los nodos (ubicaciones de clientes y depósito). Los nodos representan las ubicaciones, y las aristas representan las conexiones entre ellas, indicando la secuencia de visitas.

Comprensión de la Estructura de la Red: El grafo permite a los usuarios comprender la estructura de la red de entregas y la secuencia de visitas de cada vehículo. Se puede visualizar la secuencia de visitas y la relación entre los nodos. Esto es útil para identificar patrones y evaluar la eficiencia de la solución.

3. Análisis de Costos y Distancias

Gráficos de Barras: La aplicación genera gráficos de barras que resumen los costos y distancias de las rutas. Estos gráficos muestran:

- La distancia total recorrida por cada vehículo.
- El costo total de combustible por vehículo.
- El tiempo total de entrega por vehículo.

Evaluación de la Eficiencia: Los gráficos de barras permiten a los usuarios evaluar fácilmente la eficiencia de la solución. Se pueden comparar los costos y distancias de diferentes rutas para identificar áreas de mejora. Se pueden identificar rutas con costos o distancias excesivas, lo que indica posibles ineficiencias. Al analizar estos gráficos, los usuarios pueden tomar decisiones informadas para optimizar aún más sus operaciones logísticas.

Conclusión: Optimizando el Futuro de la Logística con VRP

Resumen de Beneficios

En resumen, nuestra aplicación de optimización de rutas de vehículos (VRP) ofrece una solución integral para los desafíos logísticos modernos. Al implementar esta herramienta, las empresas pueden lograr beneficios significativos:

- Minimización de costos: Reducción drástica del consumo de combustible, costos de mantenimiento y tiempos de entrega, lo que se traduce en ahorros sustanciales.
- Mejora de la eficiencia: Optimización de rutas para maximizar el número de entregas, minimizar los tiempos de inactividad y aprovechar al máximo la capacidad de los vehículos.
- Aumento de la satisfacción del cliente: Entregas puntuales y confiables, respeto de las ventanas de tiempo y comunicación transparente, fortaleciendo la lealtad del cliente.
- Sostenibilidad: Reducción de la huella de carbono al optimizar las rutas y reducir las emisiones.
- Visibilidad y control: Seguimiento en tiempo real y análisis detallado del rendimiento de las rutas.

En un entorno empresarial cada vez más competitivo, nuestra aplicación VRP proporciona una ventaja estratégica al permitir a las empresas operar de manera más inteligente, rentable y sostenible.

Código Fuente

app.py

```
import streamlit as st
    import networkx as nx
    import matplotlib.pyplot as plt
    import folium
    import random
    import pandas as pd
    from streamlit_folium import st_folium
    from solver import resolver_vrp_multiobjetivo
    from graph import crear_grafo, cargar_datos_csv
9
10
    from folium.plugins import AntPath
    from geopy.geocoders import Nominatim
1.1
    from geopy.exc import GeocoderTimedOut, GeocoderServiceError
12
13
    # Inicializar el geocodificador
14
    geolocator = Nominatim(user_agent="Optimizaci n de Ruteo de
15
      Veh culos")
16
    st.set_page_config(page_title="Optimizaci n de Ruteo de
17
      Veh culos", layout="wide")
    st.title("
                   Optimizaci n de Ruteo de Veh culos")
19
    st.markdown("---")
20
21
    # Inicializar el estado de sesi n
22
    if 'resultados' not in st.session_state:
23
    st.session_state.resultados = None
24
25
    def mostrar_guia_usuario():
26
    st.subheader("
                       Gu a del Usuario")
    st.markdown("""
28
    **Bienvenido a la aplicaci n de Optimizaci n de Ruteo de
29
      Veh culos.**
30
    **1. Cargar Datos:**
    - Utiliza el bot n en la barra lateral para cargar un archivo
32
      CSV con los datos de los clientes.
    - El archivo debe contener columnas para el origen, destino y
33
      costo.
34
    **2. Ingresar Clientes Manualmente:**
35
    - Puedes ingresar clientes manualmente usando los campos en la
36
      barra lateral.
37
    - Proporciona el origen, destino y costo para cada cliente.
    **3. Seleccionar Veh culos:**
39
    - Define el n mero de veh culos y sus capacidades en la barra
      lateral.
41
    **4. Restricciones de Tiempo:**
42
    - Establece ventanas de tiempo para cada nodo (excepto el
43
      dep sito).
44
   **5. Ejecutar la Optimizaci n:**
```

```
- Una vez que todos los datos est n ingresados, la aplicaci n
      calcular las rutas ptimas .
     - Los resultados se mostrar n en el mapa y en el grafo de
47
      conexiones.
48
    **6. Mensajes de Error:**
49
50
    - Si encuentras alg n error, revisa los mensajes de error para
      obtener m s informaci n.
52
53
    def mostrar_formulario_feedback():
    st.subheader(" Formulario de Feedback")
54
    feedback = st.text_area("Por favor, proporciona tu feedback sobre
55
       la aplicaci n:")
56
    if st.button("Enviar Feedback"):
57
    if feedback.strip():
58
    guardar_feedback(feedback)
59
    st.success(" Gracias por tu feedback!")
    else:
61
    st.warning("Por favor, ingresa alg n comentario antes de enviar.
63
64
    def guardar_feedback(feedback):
    with open("feedback.txt", "a") as file:
65
    file.write(feedback + "\n")
67
    # Bot n para mostrar la gu a del usuario
68
    if st.sidebar.button("
                              Mostrar Gu a del Usuario"):
69
    mostrar_guia_usuario()
70
    # Bot n para mostrar el formulario de feedback
72
    if st.sidebar.button(" Proporcionar Feedback"):
73
    mostrar_formulario_feedback()
74
75
76
    # Cargar datos desde archivo CSV
    archivo_csv = st.sidebar.file_uploader("
                                                 Cargar archivo CSV
77
      de clientes", type=["csv"])
78
79
    # Configuraci n de clientes y costos en la barra lateral
    st.sidebar.header("Datos de Clientes y Costos")
80
81
    # N mero de clientes
82
    num_clientes = st.sidebar.number_input("N mero de clientes",
    min_value=1, value=1)
83
84
    # Ingresar datos de clientes
85
    client_data = []
86
    for i in range(num_clientes):
87
    with st.sidebar.expander(f"Cliente {i+1}"):
    st.write(f"### Detalles del Cliente {i+1}")
89
    origen = st.text_input(f"Origen (Cliente {i+1})", f"Origen_{i+1}"
90
      )
    destino = st.text_input(f"Destino (Cliente {i+1})", f"Destino_{i
91
      +1}")
    costo = st.number_input(f"Costo (Cliente {i+1})", min_value=0,
    value=100)
```

```
93
     # Obtener coordenadas para el origen y destino
95
     location_origen = geolocator.geocode(origen)
96
     location_destino = geolocator.geocode(destino)
97
     x_origen, y_origen = location_origen.latitude, location_origen.
98
      longitude
     x_destino, y_destino = location_destino.latitude,
99
      location_destino.longitude
100
101
     except GeocoderTimedOut:
     st.sidebar.error("Error: El servicio de geocodificaci n est
102
       tardando demasiado. Int ntalo de nuevo.")
     continue
103
     except GeocoderServiceError as e:
104
     st.sidebar.error(f"Error de servicio de geocodificaci n: {e}.
105
      Por favor, int ntalo de nuevo m s tarde.")
106
107
     if st.sidebar.button(f"Agregar Cliente {i+1}"):
108
     client_data.append((origen, destino, costo, (x_origen, y_origen),
109
        (x_destino, y_destino)))
111
     # Configuraci n de veh culos en la barra lateral
     st.sidebar.header("Configuraci n de Veh culos")
112
     num_vehiculos = st.sidebar.number_input("N mero de veh culos",
113
      min_value=1, value=1)
     capacidades = [st.sidebar.number_input(f"Capacidad del veh culo
114
       {i+1}", min_value=1, value=100) for i in range(num_vehiculos)]
     # Selecci n de ciudades para restricciones de tiempo
116
     st.sidebar.header("Selecci n de Ciudades para Restricciones de
117
     ciudades = ["Juliaca", "Puno", "Arequipa", "Cusco", "Tacna"]
118
     ciudades_seleccionadas = st.sidebar.multiselect("Selecciona
119
       ciudades para restricciones de tiempo: ", ciudades)
120
121
     # Inicializaci n de ventanas_tiempo con valores predeterminados
     ventanas_tiempo = {ciudad: (pd.to_datetime("09:00").time(), pd.
122
       to_datetime("17:00").time()) for ciudad in ciudades}
     # Configuraci n de restricciones de tiempo para ciudades
124
       seleccionadas
     for ciudad in ciudades_seleccionadas:
125
     with st.sidebar.expander(f"{ciudad}"):
     inicio = st.time_input(f"Hora de inicio para {ciudad}", value=
127
       ventanas_tiempo[ciudad][0])
     fin = st.time_input(f"Hora de fin para {ciudad}", value=
128
       ventanas_tiempo[ciudad][1])
     ventanas_tiempo[ciudad] = (inicio, fin)
130
     # Pesos de los objetivos en la barra lateral
131
132
     tiempo_viaje_ponderado = st.sidebar.number_input("Peso para
       minimizar tiempo de viaje", min_value=0.0, max_value=1.0, value
       =0.7)
     satisfaccion_cliente_ponderado = st.sidebar.number_input("Peso
      para maximizar satisfacci n del cliente", min_value=0.0,
```

```
max_value=1.0, value=0.3)
134
     # Bot n de optimizaci n
135
     if st.sidebar.button("Optimizar"):
136
     # Procesar datos de clientes
137
     nodes = {}
138
     edges = {}
139
140
     if archivo_csv is not None:
141
142
     nodes, edges = cargar_datos_csv(archivo_csv)
     graph = nx.DiGraph()
143
     for node, coord in nodes.items():
144
     graph.add_node(node, pos=coord)
145
     for edge, cost in edges.items():
146
     graph.add_edge(edge[0], edge[1], weight=cost)
147
148
149
     graph, nodes, edges = crear_grafo()
150
151
     # Agregar datos de clientes ingresados manualmente
     for data in client_data:
152
153
     origen, destino, costo, coord_origen, coord_destino = data
     if origen in ciudades_seleccionadas and destino in
154
       ciudades_seleccionadas:
155
     nodes[origen] = coord_origen
     nodes[destino] = coord_destino
156
     edges[(origen, destino)] = costo
157
     graph.add_node(origen, pos=coord_origen)
158
     graph.add_node(destino, pos=coord_destino)
graph.add_edge(origen, destino, weight=costo)
159
160
161
162
     # Definir la demanda para cada nodo
     demanda = {node: 10 for node in nodes}
163
164
     # Ejemplo de satisfacci n del cliente (puede ser una funci n de
165
        la puntualidad)
     satisfaccion = {edge: random.uniform(0, 1) for edge in edges}
166
167
168
     # Antes de llamar a la funci n de resoluci n
     print("Ventanas de tiempo:", ventanas_tiempo)
169
170
     # Llamar a la funci n de resoluci n
171
172
     model, x = resolver_vrp_multiobjetivo(nodes, edges, num_vehiculos
       , capacidades, ventanas_tiempo, demanda, satisfaccion,
       tiempo_viaje_ponderado, satisfaccion_cliente_ponderado)
     # Guardar resultados en el estado de sesi n
174
     st.session_state.resultados = {
175
       "model": model,
176
       "x": x,
177
       "nodes": nodes,
178
       "edges": edges,
179
       "graph": graph
180
181
182
     # Mostrar resultados si est n disponibles
183
     if st.session_state.resultados:
184
resultados = st.session_state.resultados
```

```
model = resultados["model"]
186
     x = resultados["x"]
187
     nodes = resultados["nodes"]
188
     edges = resultados["edges"]
189
     graph = resultados["graph"]
190
191
192
     # Mostrar resultados de la optimizaci n
     st.subheader("Resultados de Optimizaci n")
193
     st.write("### Estado de optimizaci n:", model.status)
194
195
     for edge in edges:
     if x[edge].varValue == 1:
196
     st.write(f" Ruta seleccionada: {edge} con costo {edges[edge]}"
197
198
     # Mapa interactivo con Folium centrado en Juliaca
199
     st.subheader(" Mapa de Rutas Optimizadas")
200
201
     mapa = folium.Map(location=[-15.500060871723104,
       -70.12876822242285], zoom_start=10)
202
     # Colores para diferentes veh culos
203
     colores = ['blue', 'green', 'purple', 'orange', 'darkred', '
204
       lightred', 'beige', 'darkblue', 'darkgreen', 'cadetblue']
205
     # Agregar marcadores de nodos
206
     for node, coord in nodes.items():
207
     folium.Marker([coord[0], coord[1]], popup=node).add_to(mapa)
208
209
     # Agregar rutas animadas
210
     for v in range(num_vehiculos):
211
     ruta = [edge for edge in edges if x[edge].varValue == 1 and edge
212
       [0] == f"vehiculo_{v+1}"]
     if ruta:
213
     puntos = [nodes[edge[0]] for edge in ruta] + [nodes[ruta[-1][1]]]
214
     AntPath(locations=[list(reversed(punto)) for punto in puntos],
215
       color=colores[v % len(colores)]).add_to(mapa)
216
     st_folium(mapa, width=700, height=500)
217
218
     # Visualizaci n del grafo
219
220
     st.subheader("
                        Grafo de Conexiones")
     fig, ax = plt.subplots()
221
     pos = {node: coord for node, coord in nodes.items()}
222
223
     nx.draw(graph, pos, with_labels=True, node_size=500, node_color='
224
      lightblue', ax=ax)
     edge_labels = {(i, j): f"{cost}" for (i, j), cost in edges.items}
225
       ()}
     nx.draw_networkx_edge_labels(graph, pos, edge_labels=edge_labels,
        ax=ax)
227
     st.pyplot(fig)
228
229
     # Gr ficos de barras para costos y distancias
230
     st.subheader(" An lisis de Costos y Distancias")
231
     costos = [edges[edge] for edge in edges if x[edge].varValue == 1]
232
     distancias = [graph[edge[0]][edge[1]]['weight'] for edge in edges
233
       if x[edge].varValue == 1]
```

```
234
235
     fig, ax = plt.subplots(1, 2, figsize=(14, 6))
     ax[0].bar(range(len(costos)), costos, color='skyblue')
236
     ax[0].set_title('Costos de las Rutas')
237
     ax[0].set_xlabel('Rutas')
238
     ax[0].set_ylabel('Costo')
239
240
     ax[1].bar(range(len(distancias)), distancias, color='lightgreen')
241
     ax[1].set_title('Distancias de las Rutas')
242
     ax[1].set_xlabel('Rutas')
243
     ax[1].set_ylabel('Distancia')
244
245
     st.pyplot(fig)
246
247
     # Tabla interactiva de resultados
248
     st.subheader("
                           Tabla de Resultados")
249
250
     resultados_tabla = pd.DataFrame({
       "Ruta": [f"{edge[0]} -> {edge[1]}" for edge in edges if x[edge
251
       ].varValue == 1],
       "Costo": costos,
252
253
       "Distancia": distancias
     })
254
   st.dataframe(resultados_tabla)
255
```

solver.py

```
import pulp as lp
1
    import random
2
    def convertir_a_minutos(tiempo):
    return tiempo.hour * 60 + tiempo.minute
5
    def resolver_vrp_multiobjetivo(nodes, edges, num_vehiculos,
      capacidades, ventanas_tiempo, demanda, satisfaccion,
      \verb|tiempo_viaje_ponderado|, satisfaccion_cliente_ponderado|:
    model = lp.LpProblem("Vehicle_Objetive_VRP", lp.LpMinimize)
8
    x = lp.LpVariable.dicts("Route", edges, cat=lp.LpBinary)
9
10
    # Variables de tiempo para cada nodo
11
    tiempo_llegada = lp.LpVariable.dicts("TiempoLlegada", nodes,
12
      lowBound=0, cat='Continuous')
13
    # Funci n objetivo ponderada
14
    model += lp.lpSum(tiempo_viaje_ponderado * x[edge] * cost for
15
      edge, cost in edges.items()) - \
    lp.lpSum(satisfaccion_cliente_ponderado * satisfaccion[edge] for
16
      edge in edges)
17
    # Restricciones de entrada y salida
18
19
    for node in nodes:
    if node != "depot":
20
21
    model += lp.lpSum(x[(i, node)] for i in nodes if (i, node) in
      edges) == 1
    model += lp.lpSum(x[(node, j)] for j in nodes if (node, j) in
      edges) == 1
```

```
# Restricciones de capacidad
24
    for v in range(num_vehiculos):
    model += lp.lpSum(x[(i, j)] * demanda[j] for (i, j) in edges if i
26
       == f"vehiculo_{v+1}") <= capacidades[v]
27
    # Restricciones de tiempo
28
29
    for node in nodes:
    if node != "depot":
30
    inicio, fin = ventanas_tiempo[node]
    inicio_minutos = convertir_a_minutos(inicio)
32
    fin_minutos = convertir_a_minutos(fin)
33
    model += tiempo_llegada[node] >= inicio_minutos
34
    model += tiempo_llegada[node] <= fin_minutos</pre>
35
36
    # Restricciones de tiempo de viaje (simplificado)
37
    for (i, j) in edges:
38
    if i != "depot" and j != "depot":
39
    model += tiempo_llegada[j] >= tiempo_llegada[i] + x[(i, j)] *
40
      edges[(i, j)] - (1 - x[(i, j)]) * 100000
41
    model.solve()
42
43 return model, x
```

graph.py

```
import streamlit as st
     import networkx as nx
2
     import pandas as pd
3
     def crear_grafo():
     graph = nx.DiGraph()
6
     \mbox{\tt\#} Definir nodos con coordenadas reales del sur de Per , centrado
8
        en Juliaca
9
     nodes = {
        "Juliaca": (-15.500060871723104, -70.12876822242285), # Centro
10
11
        "Puno": (-15.84206715081413, -70.02148324949029),
        "Arequipa": (-16.409047, -71.537451),
12
       "Cusco": (-13.532, -71.967),
"Tacna": (-18.0066, -70.2463)
13
14
15
16
     # Definir conexiones entre nodos con costos ficticios (distancias
17
        aproximadas en km)
     edges = {
18
       ("Juliaca", "Puno"): 60,
("Juliaca", "Arequipa"): 280,
("Juliaca", "Cusco"): 350,
("Juliaca", "Tacna"): 600,
19
20
21
        ("Puno", "Cusco"): 380,
23
        ("Arequipa", "Tacna"): 380,
24
        ("Cusco", "Tacna"): 800
25
26
     # Agregar nodos al grafo
28
   for node, coord in nodes.items():
```

```
graph.add_node(node, pos=coord)
30
    # Agregar conexiones entre nodos (edges)
32
    for edge, cost in edges.items():
33
    graph.add_edge(edge[0], edge[1], weight=cost)
34
35
36
    return graph, nodes, edges
37
    def cargar_datos_csv(archivo_csv):
    df = pd.read_csv(archivo_csv)
39
40
    # Leer nodos (clientes) con sus coordenadas
41
    nodes = {row['Cliente']: (row['X'], row['Y']) for _, row in df.
42
      iterrows()}
    print("Nodos cargados:", nodes) # Mensaje de depuraci n
43
    # Leer las conexiones con costos
44
    edges = {(row['Origen'], row['Destino']): row['Costo'] for _, row
45
       in df.iterrows()}
46
    print("Conexiones cargadas:", edges) # Mensaje de depuraci n
47
    # Verificar que todos los nodos en las conexiones tengan
      coordenadas
    for edge in edges:
49
    origen, destino = edge
50
    if origen not in nodes:
51
    print(f"Advertencia: El nodo {origen} no tiene coordenadas
      asignadas.")
    if destino not in nodes:
53
    print(f"Advertencia: El nodo {destino} no tiene coordenadas
54
      asignadas.")
return nodes, edges
```

requirements.txt

```
streamlit
networkx
matplotlib
pulp
folium
streamlit_folium
pandas
geolocator
```

Enlaces

- Aplicación en Streamlit
- Repositorio en GitHub