

Programação SFC com Factory IO

Henrique Silva Coutinho

Vantagens e desvantagens do SFC em relação ao Ladder

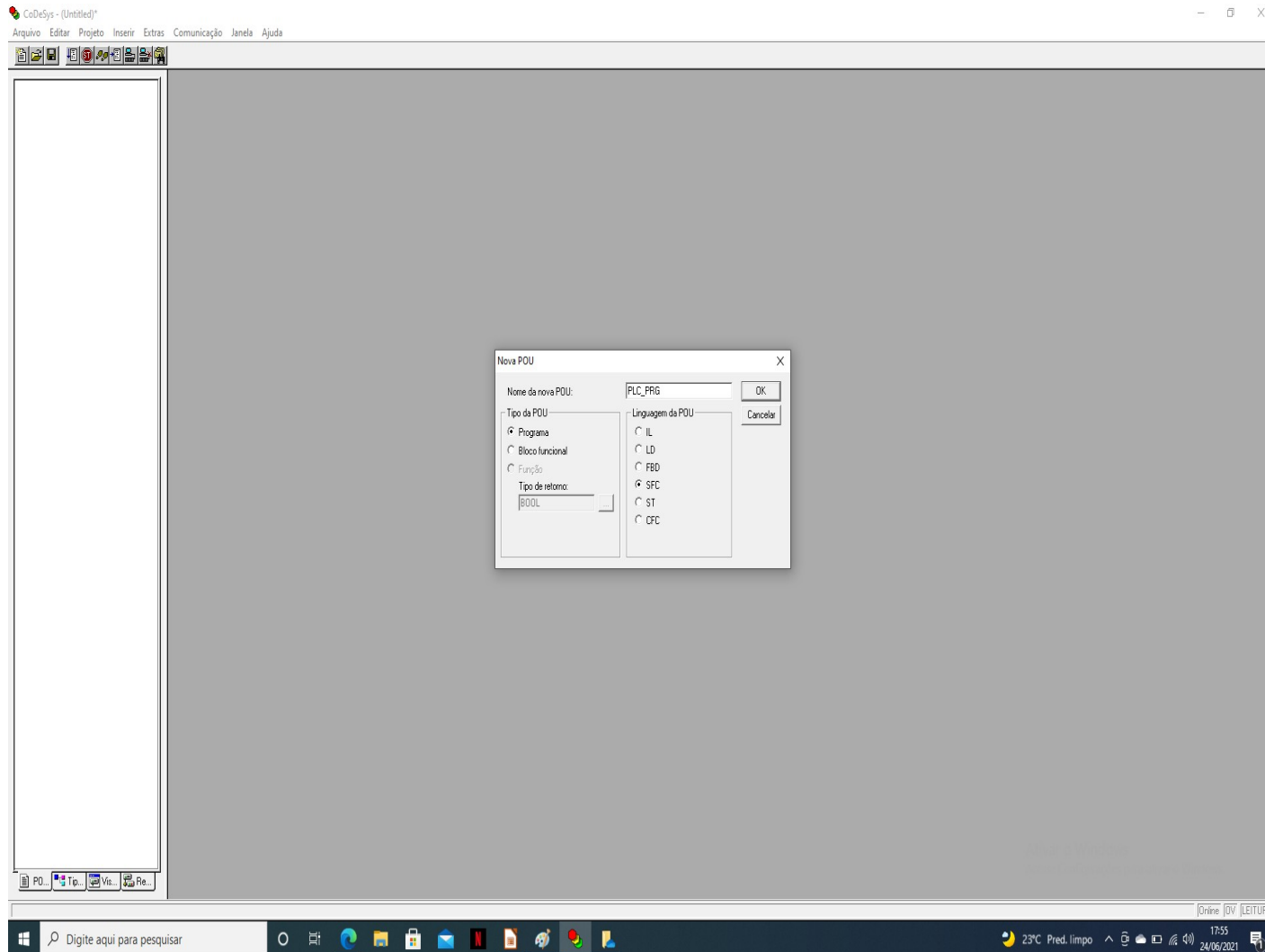
Vantagens:

- Programação sequencial
- Sincronismo
- Blocos que permitem programação diversa
- Paralelismo de processamento

Desvantagens:

- Não possui algumas funções do Ladder
- Menos simples que o Ladder
- Intertravamento mais complexo que o Ladder

Inicializando o SFC



Ao Criarmos um novo projeto selecionamos a linguagem SFC da POU.

Ou podemos acrescentar um objeto ao nosso projeto já iniciado

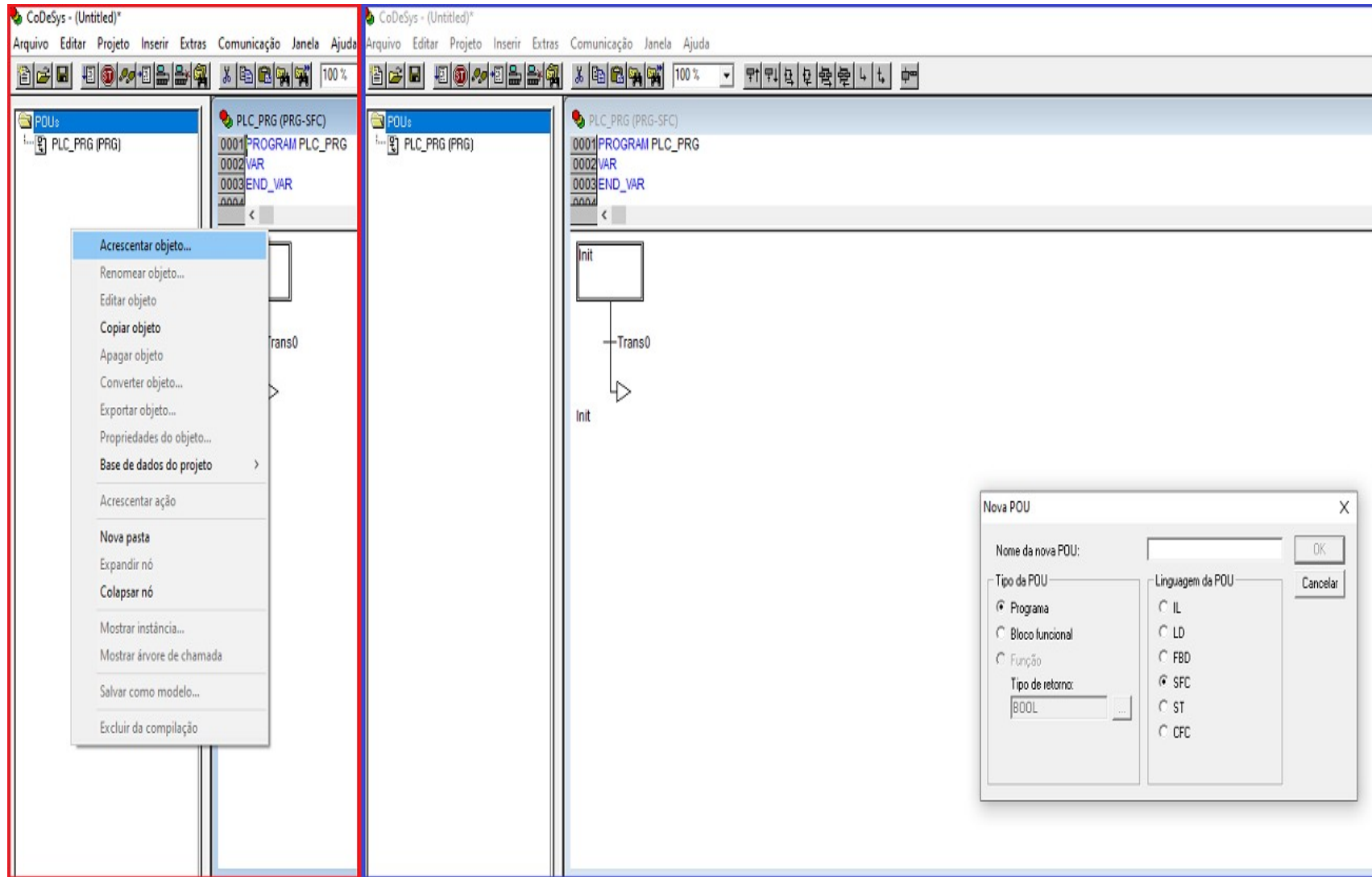
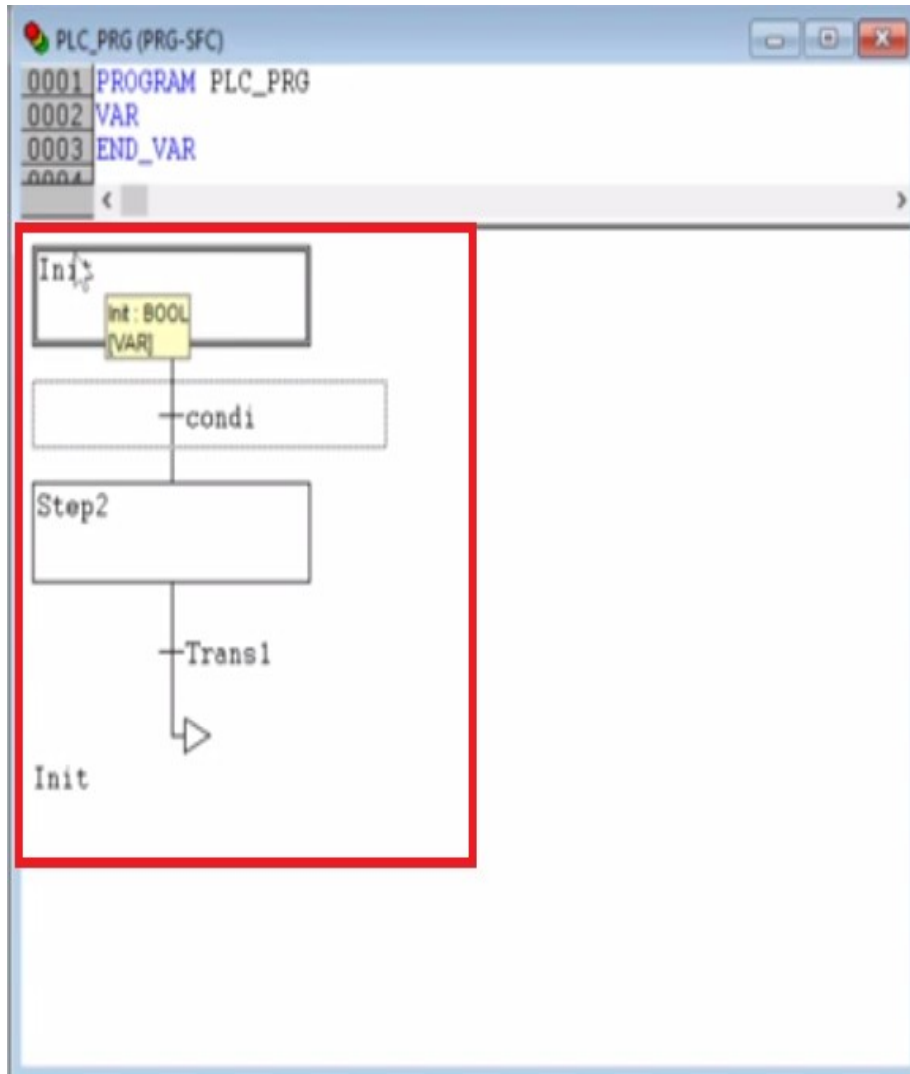
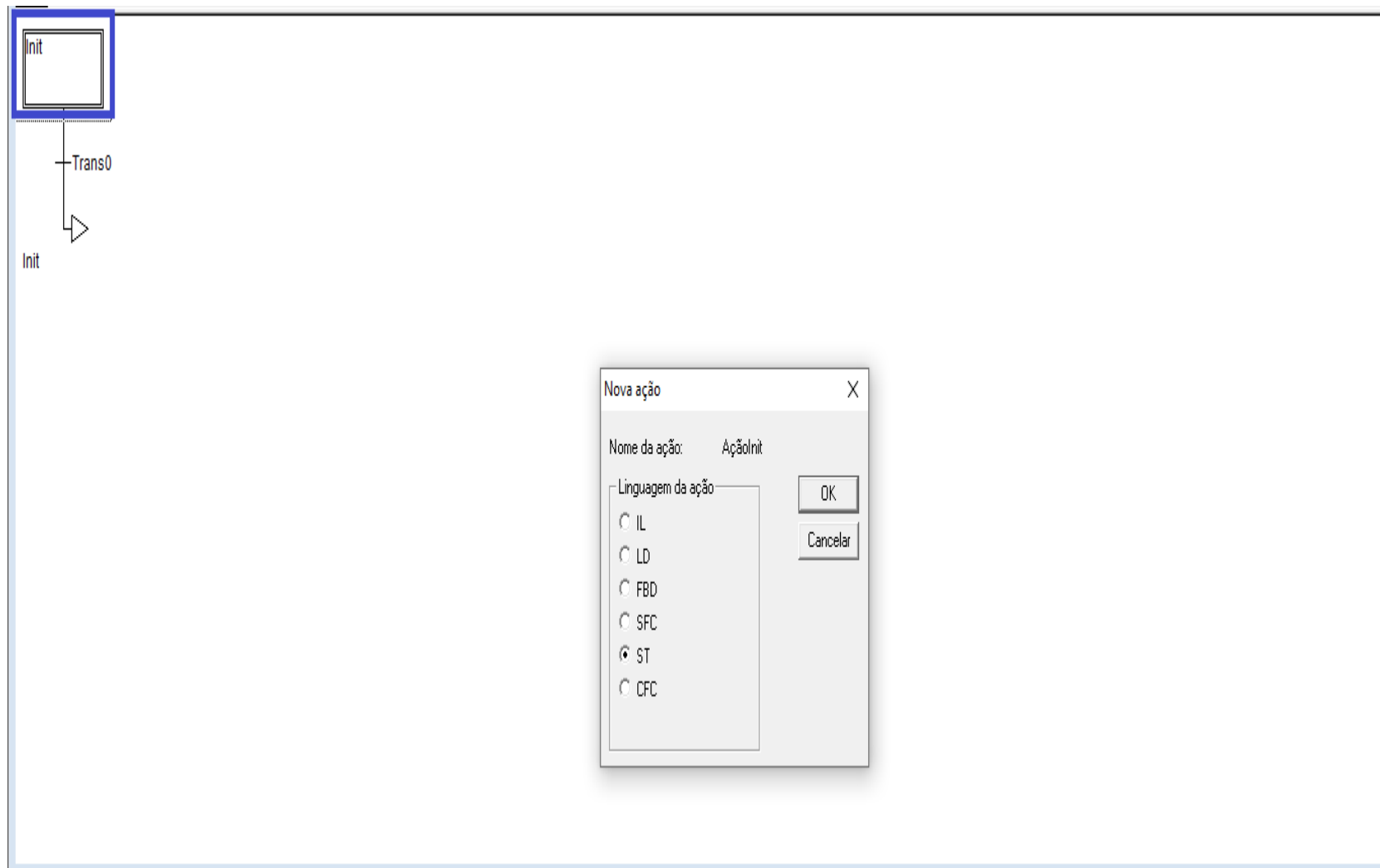


Diagrama SFC

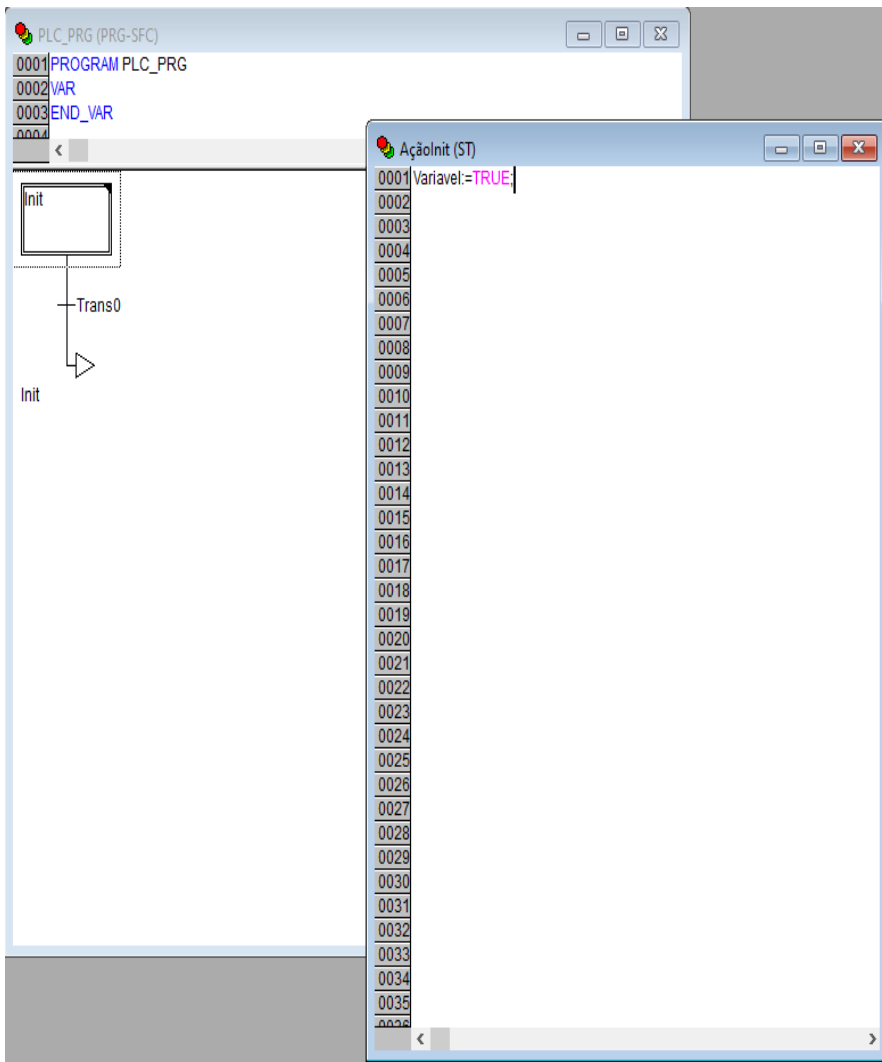


Um **diagrama SFC** possui o aspecto ao lado em **vermelho**, no qual há uma caixa que mostra o estado do sistema e dentro delas podemos inserir um programa.

Programando



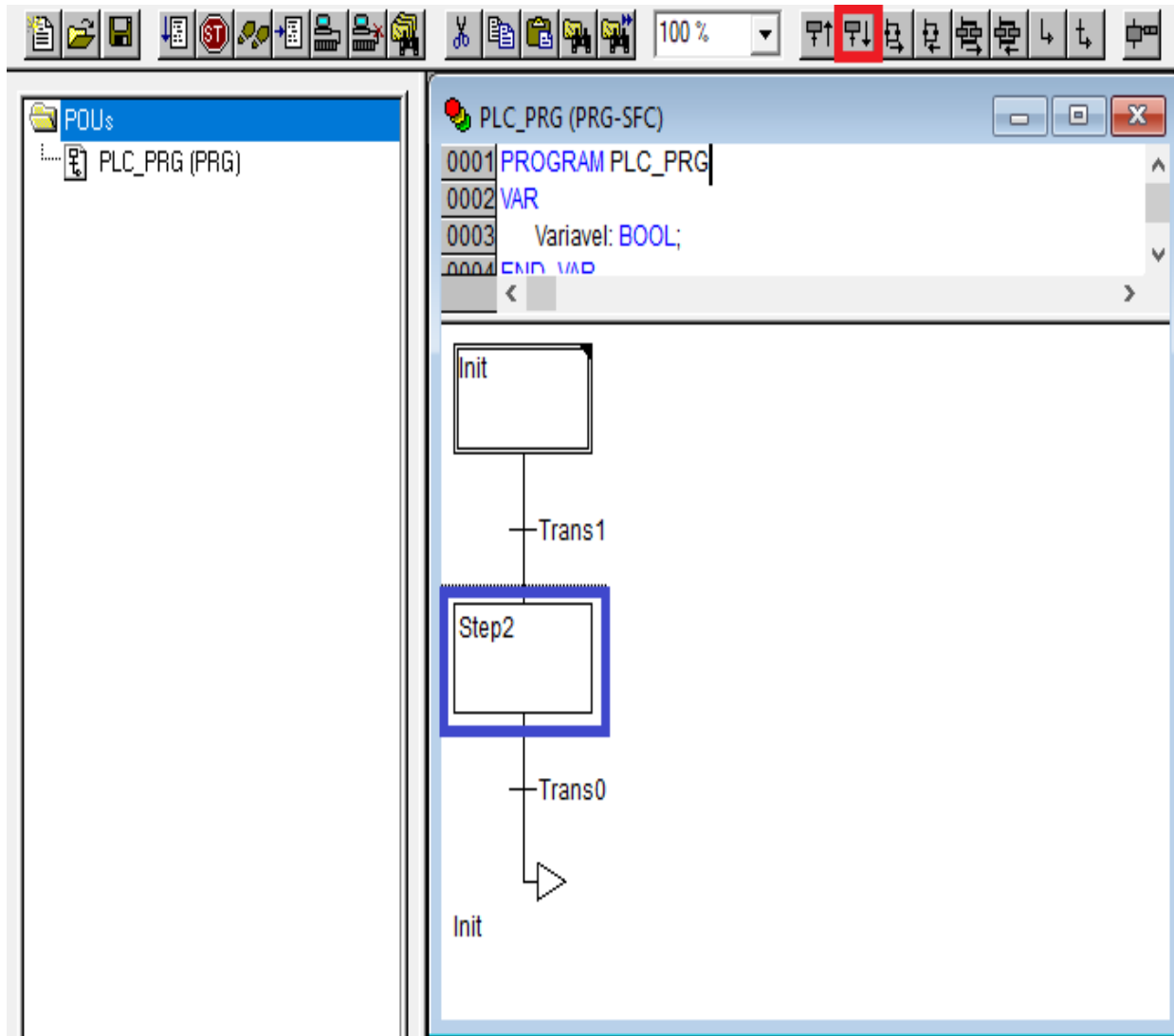
Programando



Abrirá uma janela para programarmos com a linguagem selecionada (No nosso caso ST).

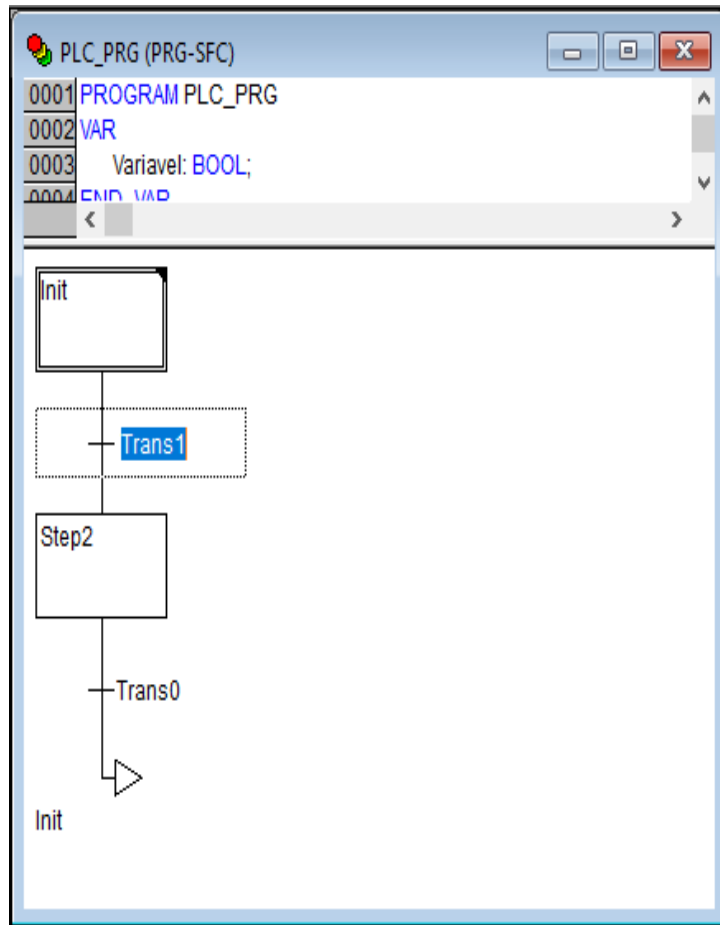
Podemos então interagir com o diagrama, nesse caso pegamos uma variável e colocamos seu estado para TRUE.

Adicionando outro bloco e programação

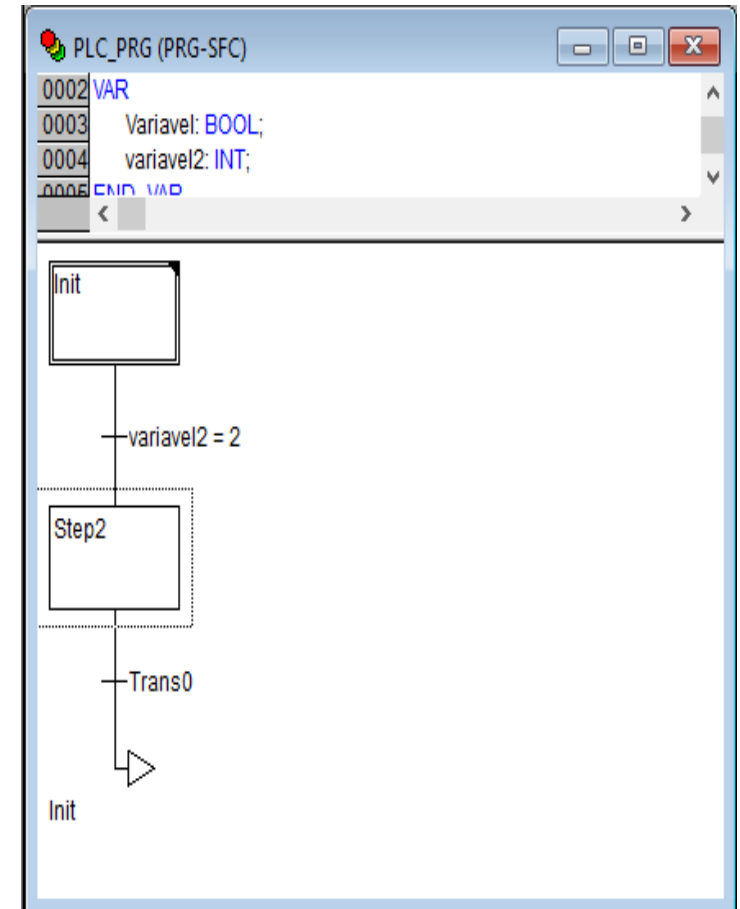
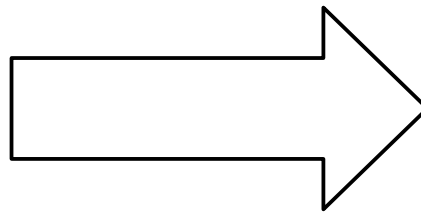


- Ao clicarmos no **ícone em vermelho** adicionamos um novo **bloco de programação em azul**.
- Observe que entre o primeiro e o segundo bloco há uma transição.
- A programação do segundo bloco só começará a operar quando a condição de transição for satisfeita.

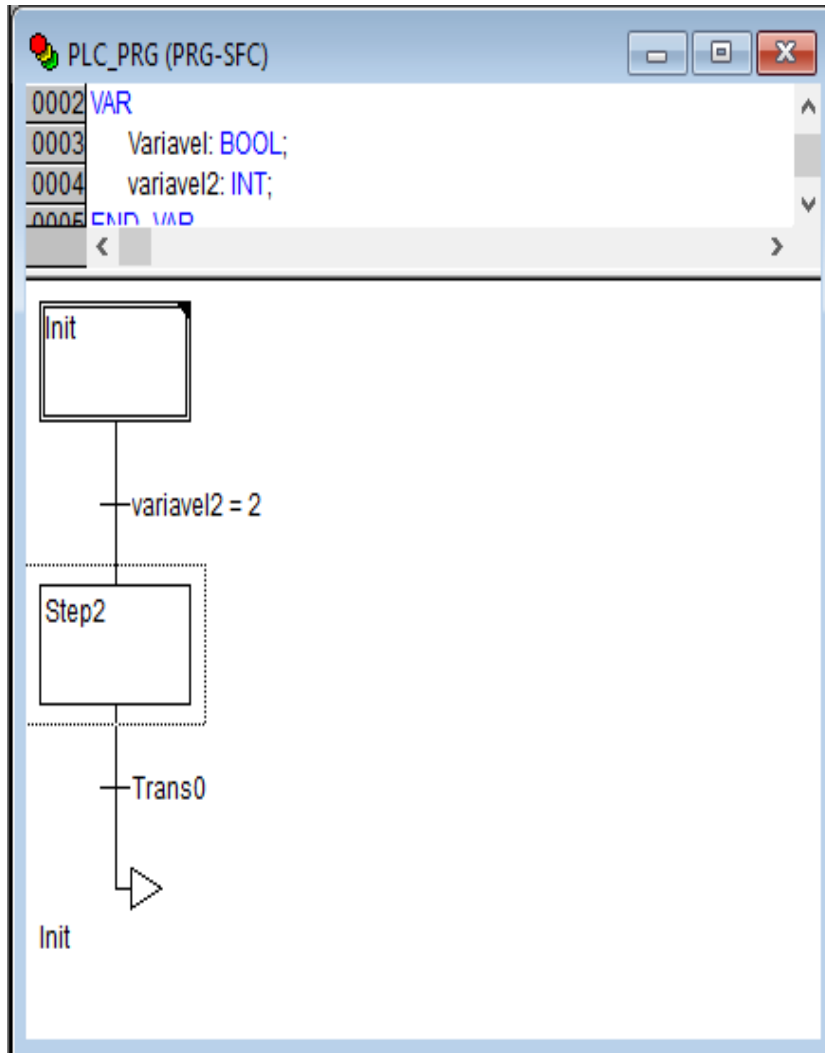
Alterando a transição



Inserimos uma condição para a passagem do bloco 1 (init) e o bloco 2

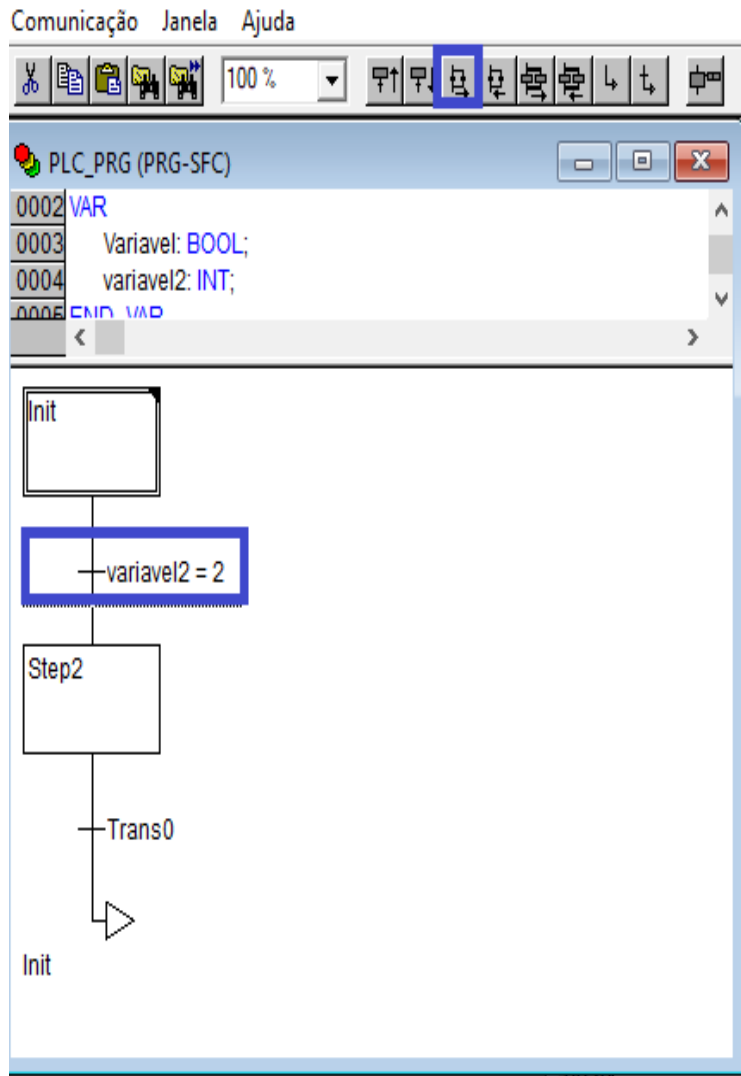


Repetição do programa

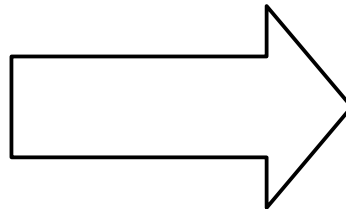


Abaixo do ultimo bloco há uma ultima transição que após ser cumprida faz com que o programa retorne ao bloco INIT e repita o processo.

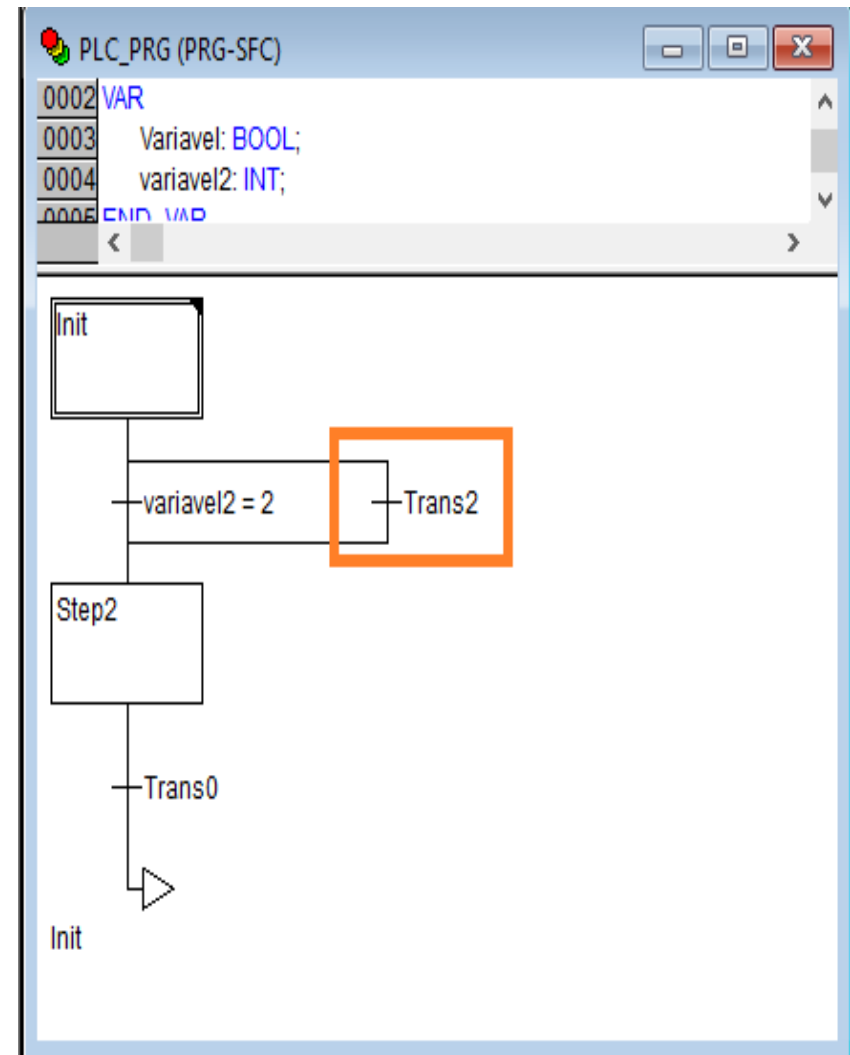
Ramificação



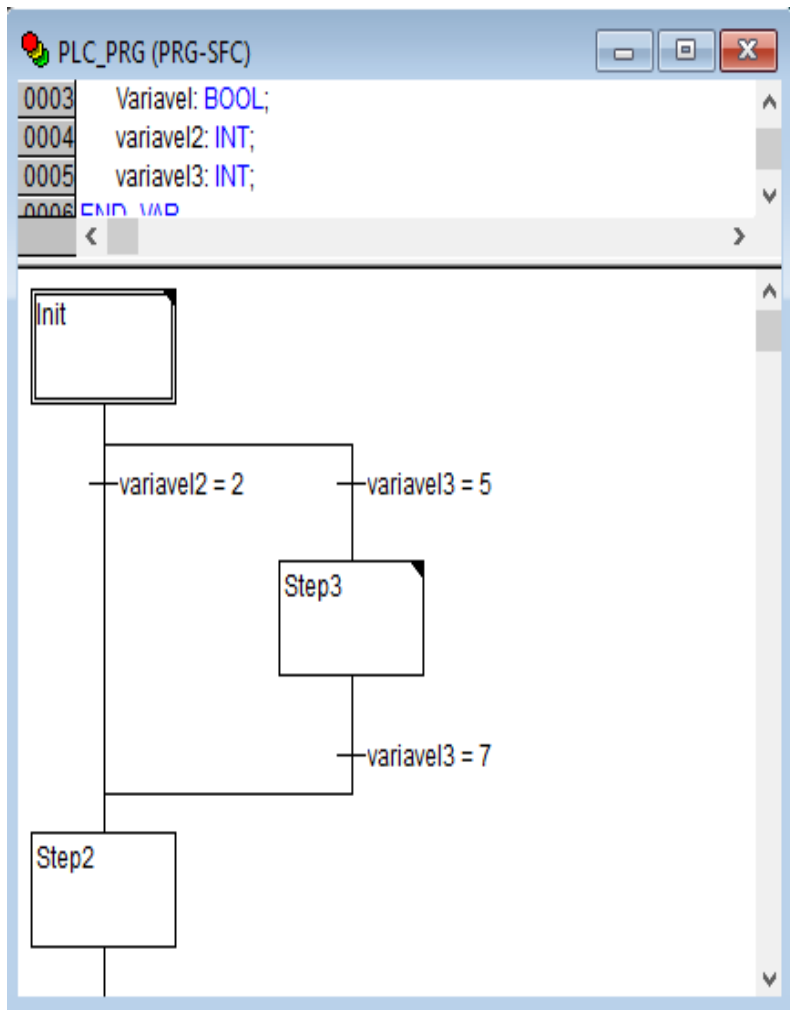
Ao selecionarmos um objeto do diagrama e clicarmos no ícone azul adicionamos um ramo concorrente no nosso diagrama.



Em **laranja** podemos observar o **novo ramo** composto por uma condição concorrente à primeira.



Exemplo de ramificação com Blocos

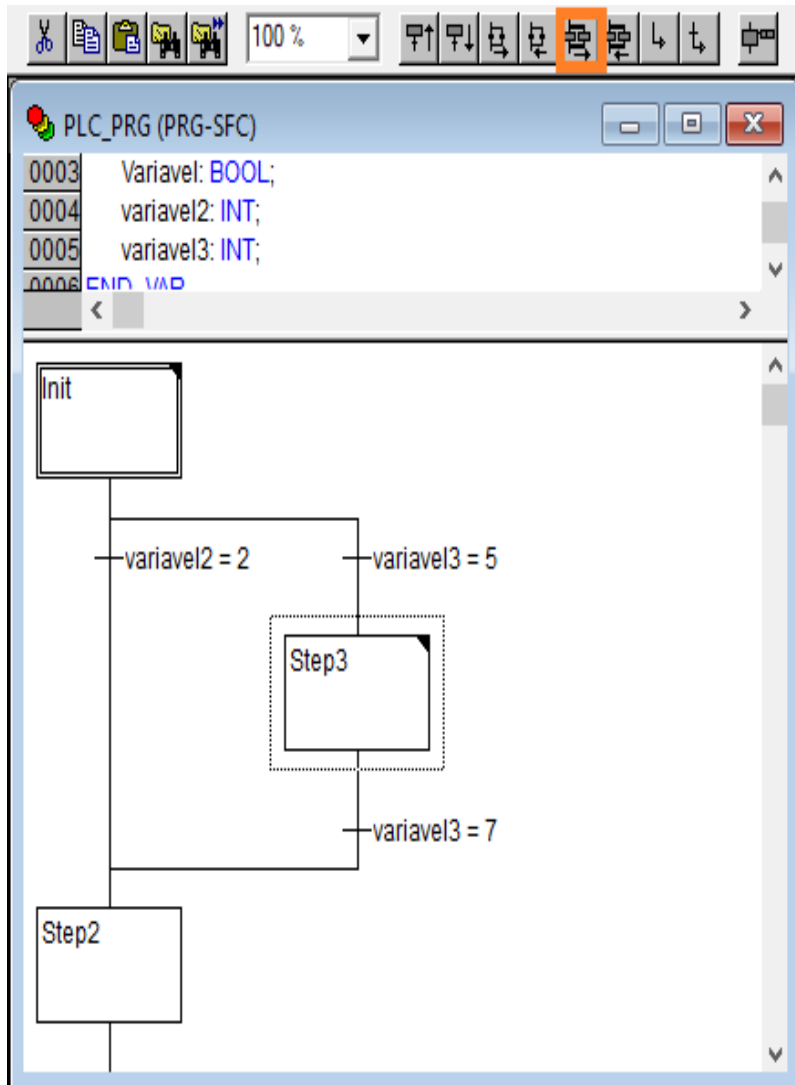


Podemos então adicionar blocos às nossas ramificações, dessa forma o programa passa a ter vários caminhos disponíveis de processamento.

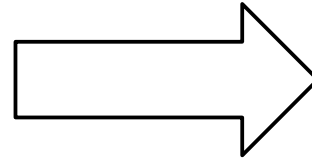
Nesse caso, o programa rodará o init. Se a condição $\text{variavel2} = 2$ for atendida, o programa prosseguirá para o bloco Step2, se a condição $\text{variavel3} = 5$ for atendida, o programa executará primeiramente o Step3 até que a condição $\text{variavel3} = 7$ for atendida.

Se mais de uma condição for atendida, o programa dará prioridade da esquerda para a direita.

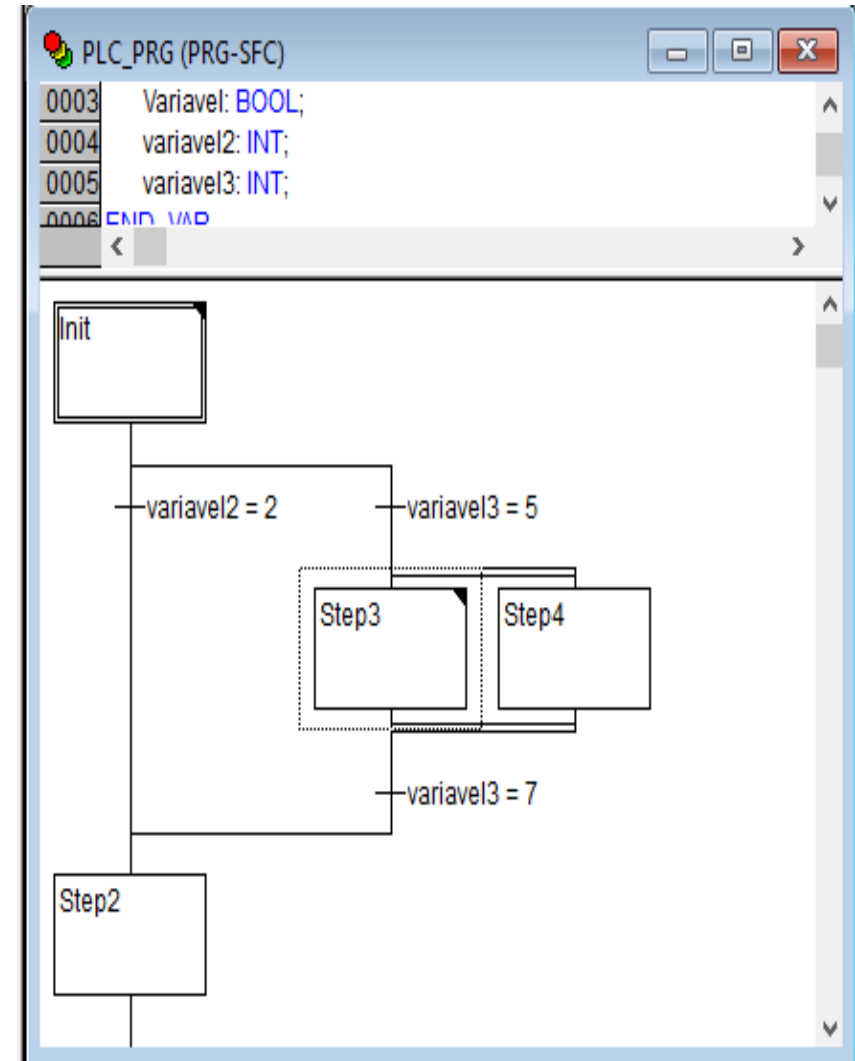
Paralelismo



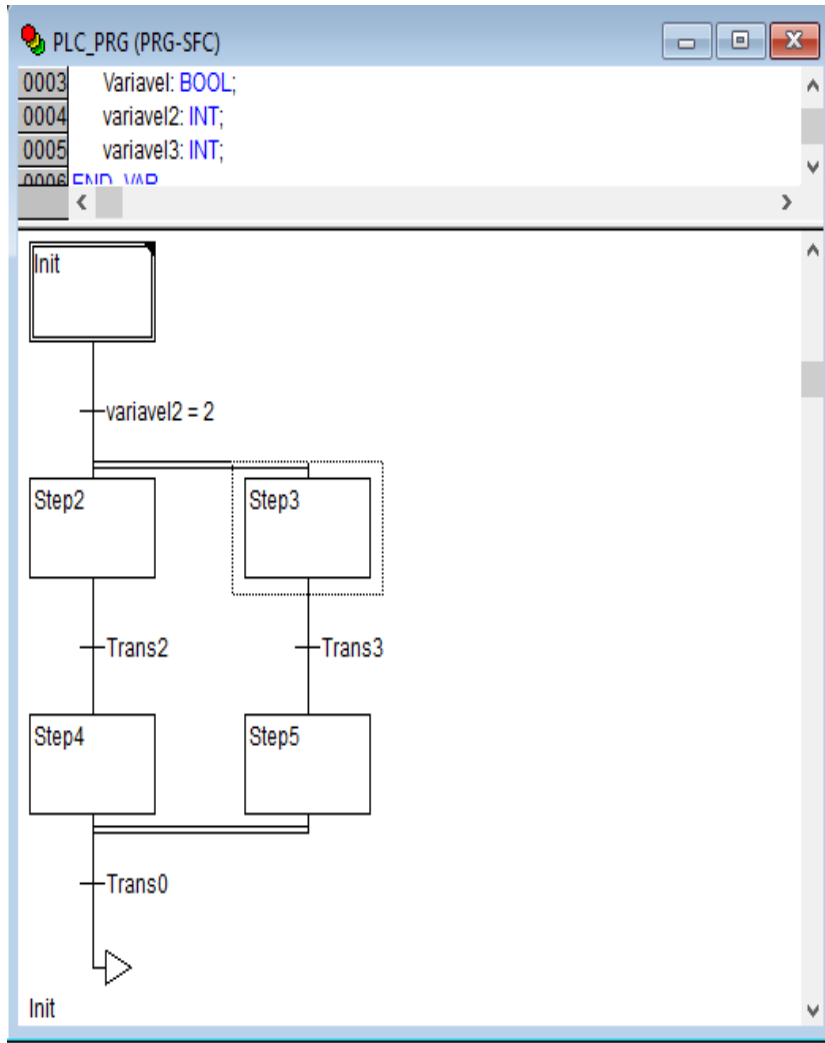
Ao selecionarmos um bloco e clicarmos no ícone em laranja adicionamos um bloco em paralelo com o primeiro.



O novo bloco Step4 está em paralelo ao Step3. Eles serão executados simultaneamente



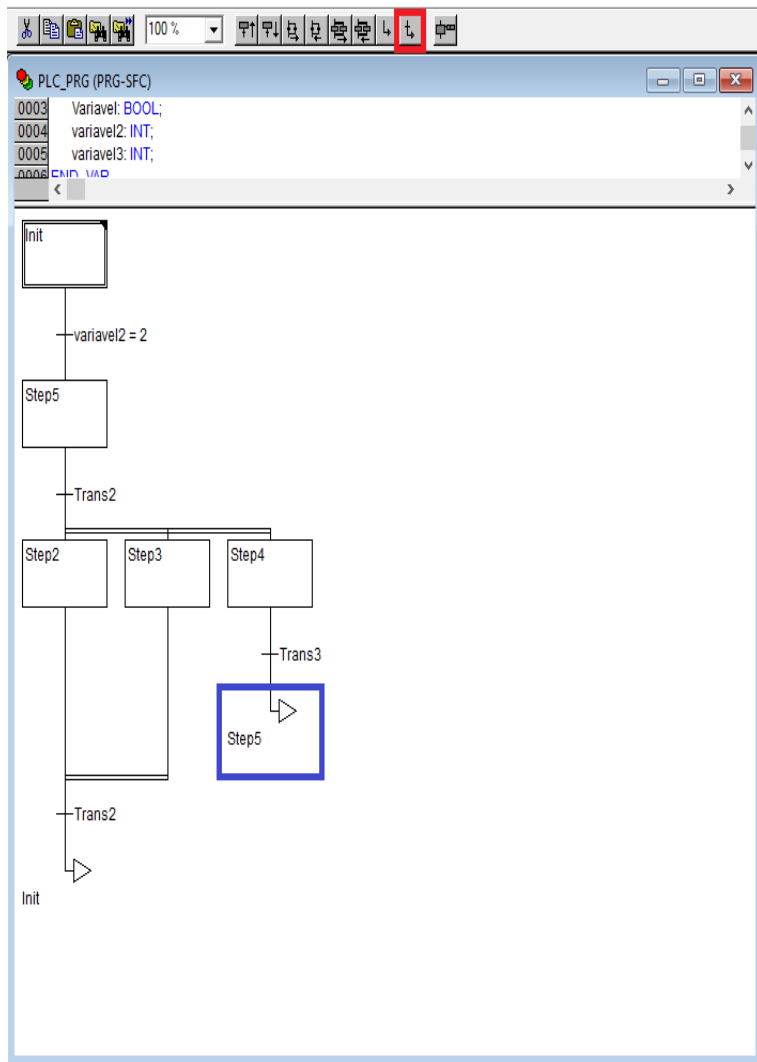
Sincronismo



Em processos paralelos há um sincronismo. Desta forma o programa só voltará ao ramo principal após a todos os processos do ramo paralelo serem realizados.

Nesse exemplo, a condição Trans0 só passará a funcionar se o processo do ramo esquerdo estiver em Step4 e o processo do ramo direito estiver em Step5.

Salto

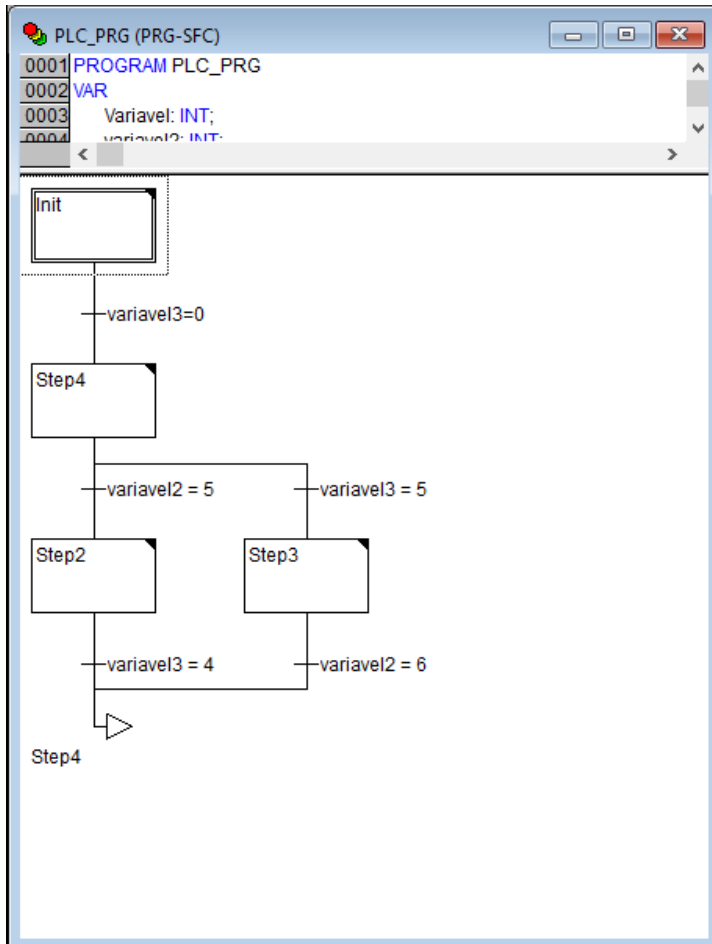


Podemos também fazer saltos entre processos em nosso programa

Ao selecionarmos um bloco e pressionarmos o **ícone em azul** adicionamos **um salto** que leva até outro bloco.

Nesse exemplo, ao executarmos o Step4 e a condição Trans3 for atendida o programa retornará ao Step5.

Exemplo final



Bloco init:
Variavel2 := 10;
Variavel3 := 0;

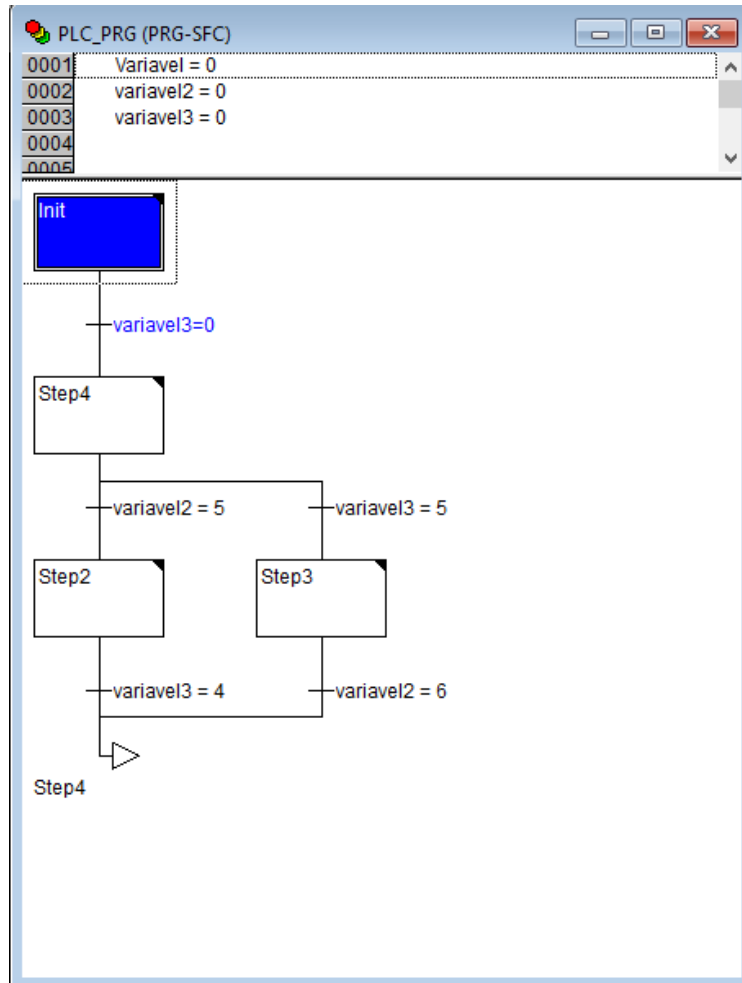
Bloco Step4:
Variavel2 := variavel2 - 1;
Variavel3 := variavel3 + 1;

Bloco Step2:
Variavel3 := 4;

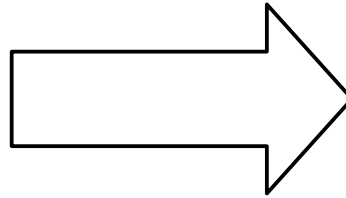
Bloco Step3:
Variavel2 := 6;

Exemplo

Clock 1

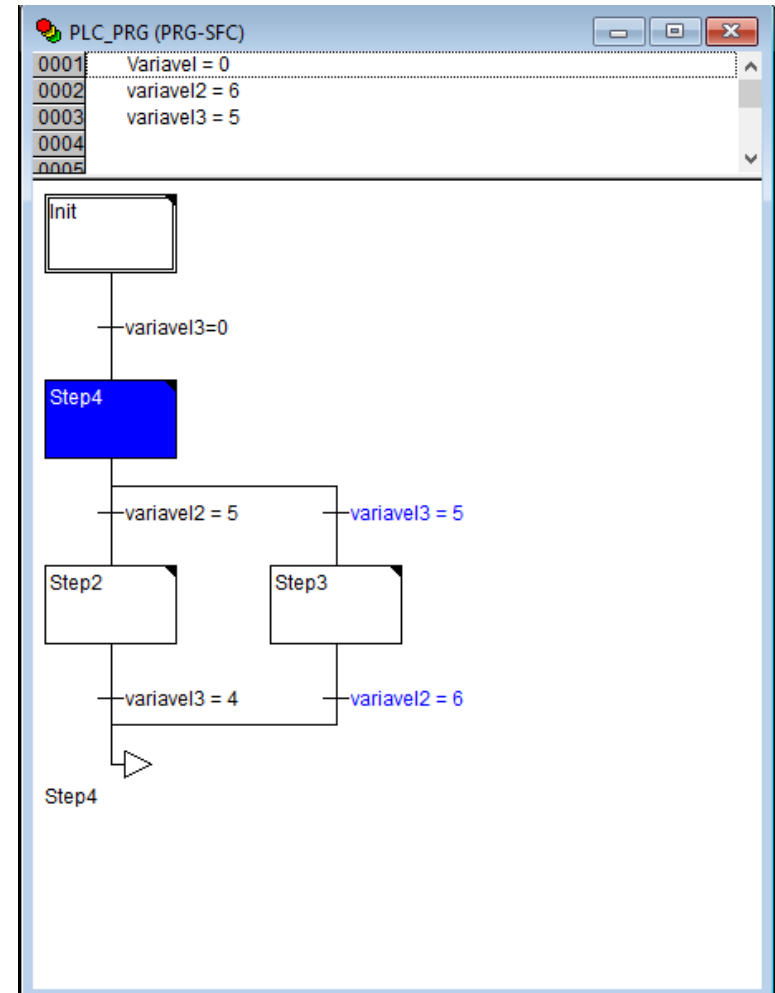


Apesar de em init o valor de variavel2 ser setado para 10, como a condição variavel3 = 0 já está sendo satisfeita, o programa ignora o que está em init



Assim variave3 chega em 5 primeiro e é executada primeiro.

Clock 2



Exemplo

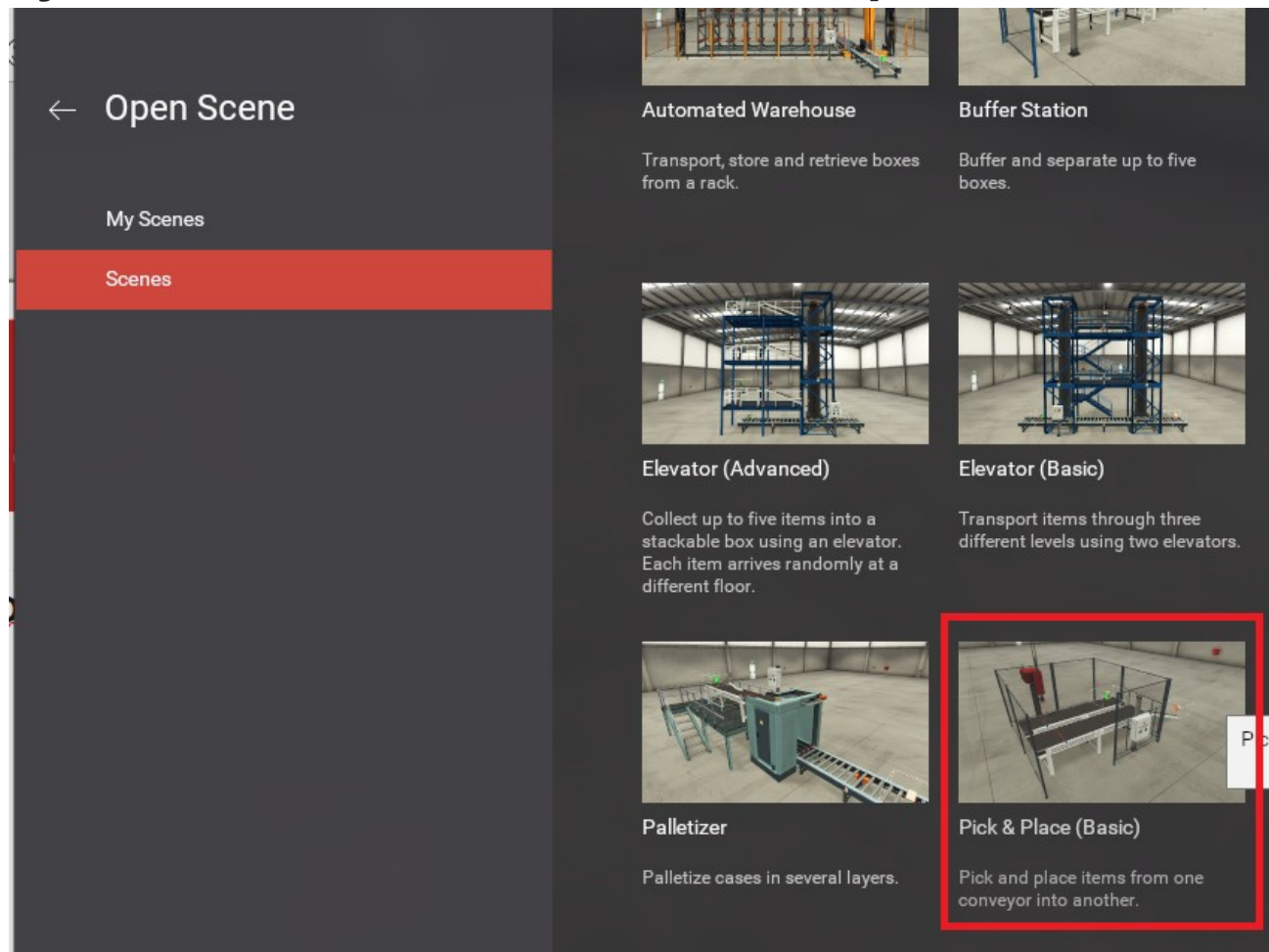
Após isso o programa ficara infinitamente alternando entre Step2 e Step3.

Aplicação no Factory IO

Agora iremos aplicar a programação SFC na cena Pick & Place (basic) do factory IO. Para isso, devemos criar um novo programa SFC no CodeSys, abrir a cena no Factory IO e fazer as comunicações OPC e PLC.

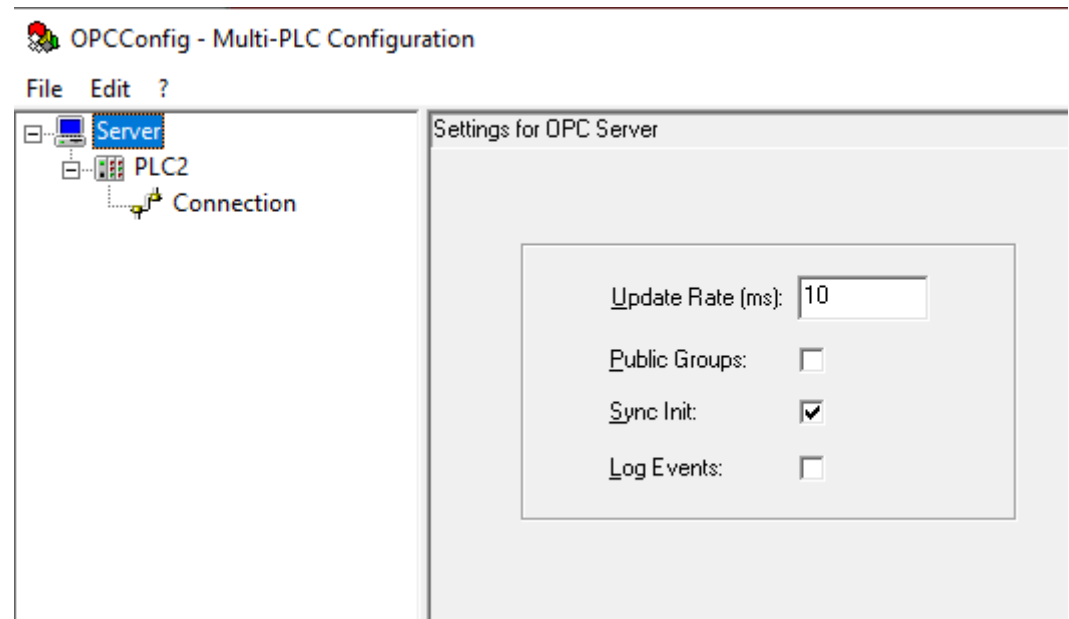
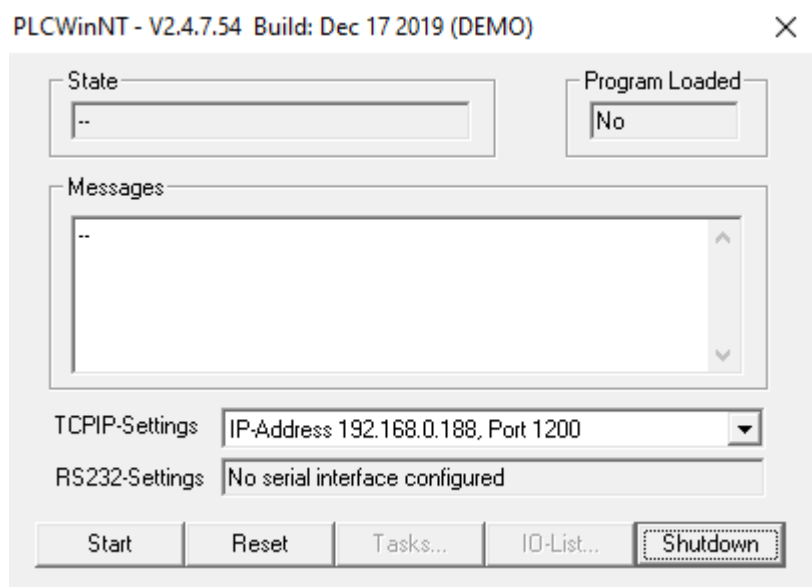
Aplicação no Factory IO

No factory IO clicamos em scenes e depois em Pick & Place (basic):



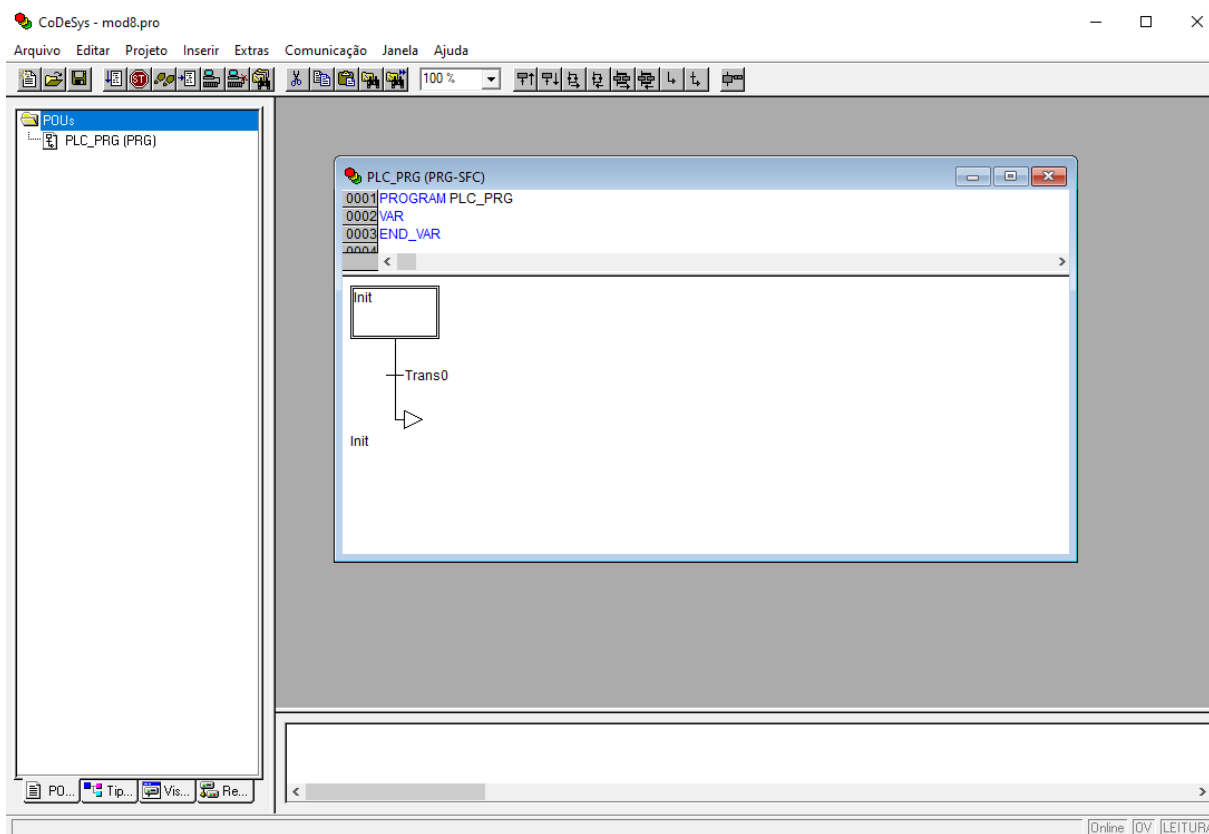
Conexão

Abrimos o OPC Konfigurator e o PLC WIN NT e fazemos as conexões iniciais (lembrando que a porta deve ser 1200):



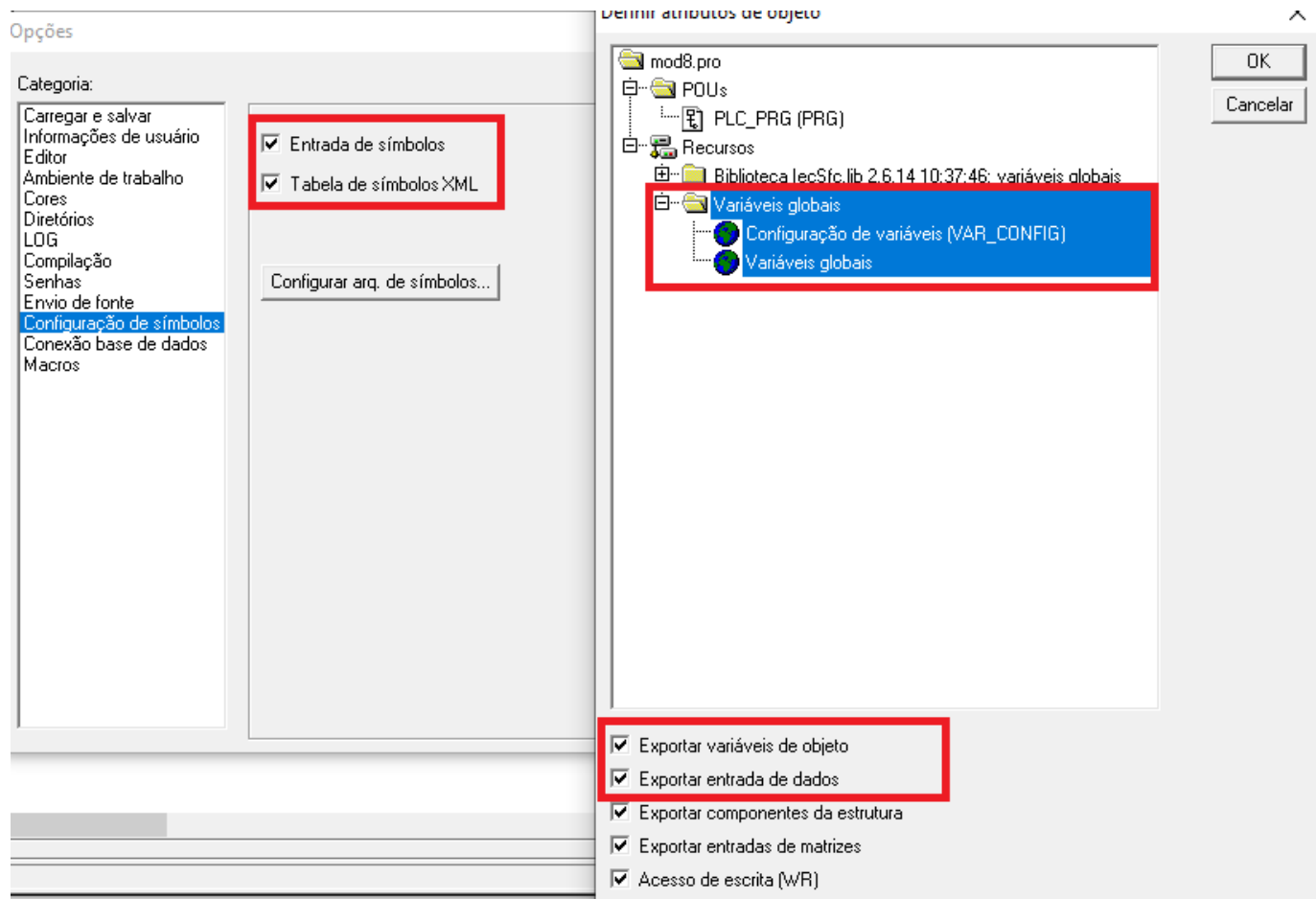
Criando novo projeto no CodeSys

Vamos criar um novo projeto no CodeSys da mesma maneira apresentada no começo desse tutorial:



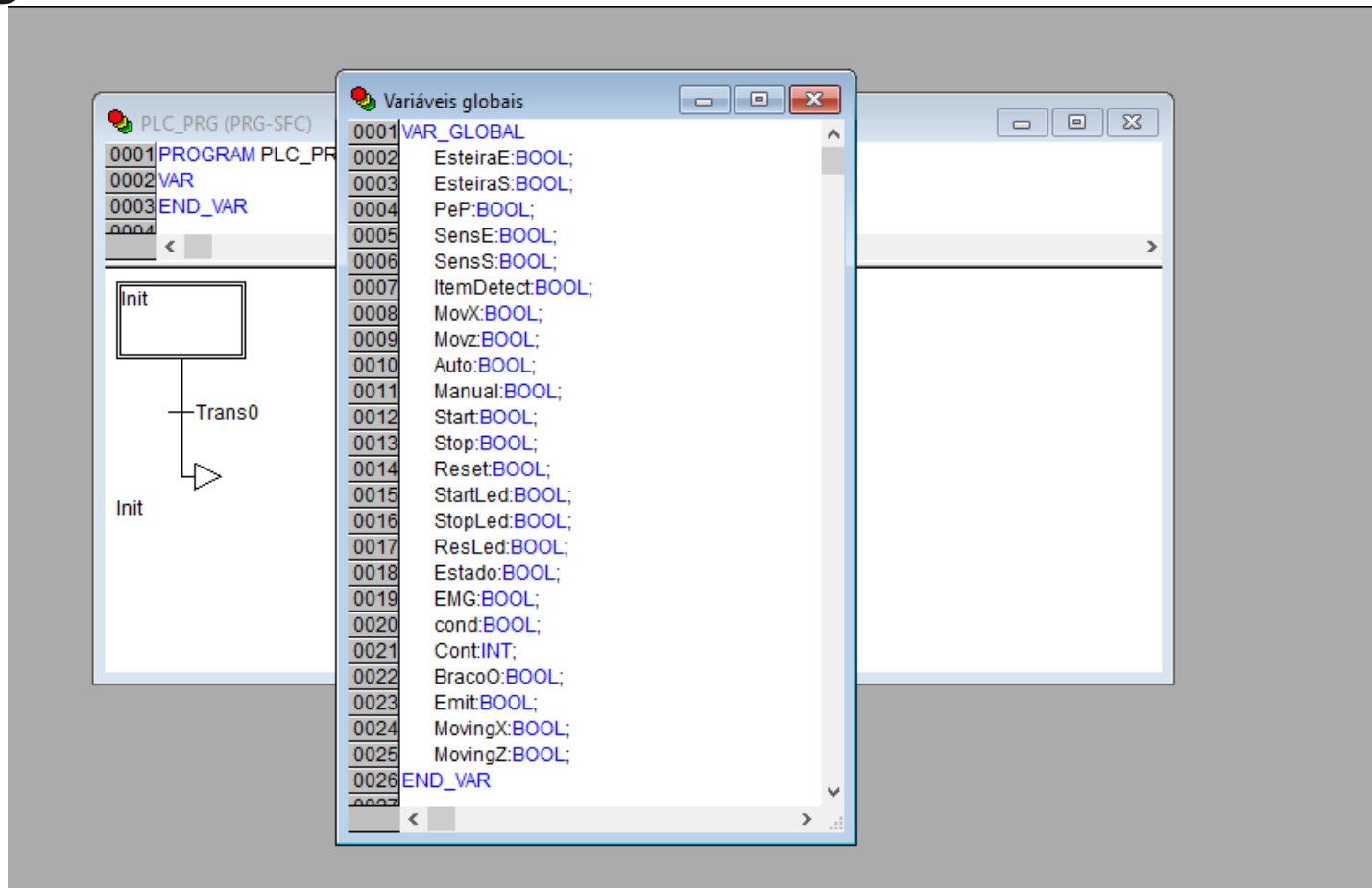
Criando novo projeto no CodeSys

Antes de iniciarmos a programação, vamos exportar as variáveis globais:



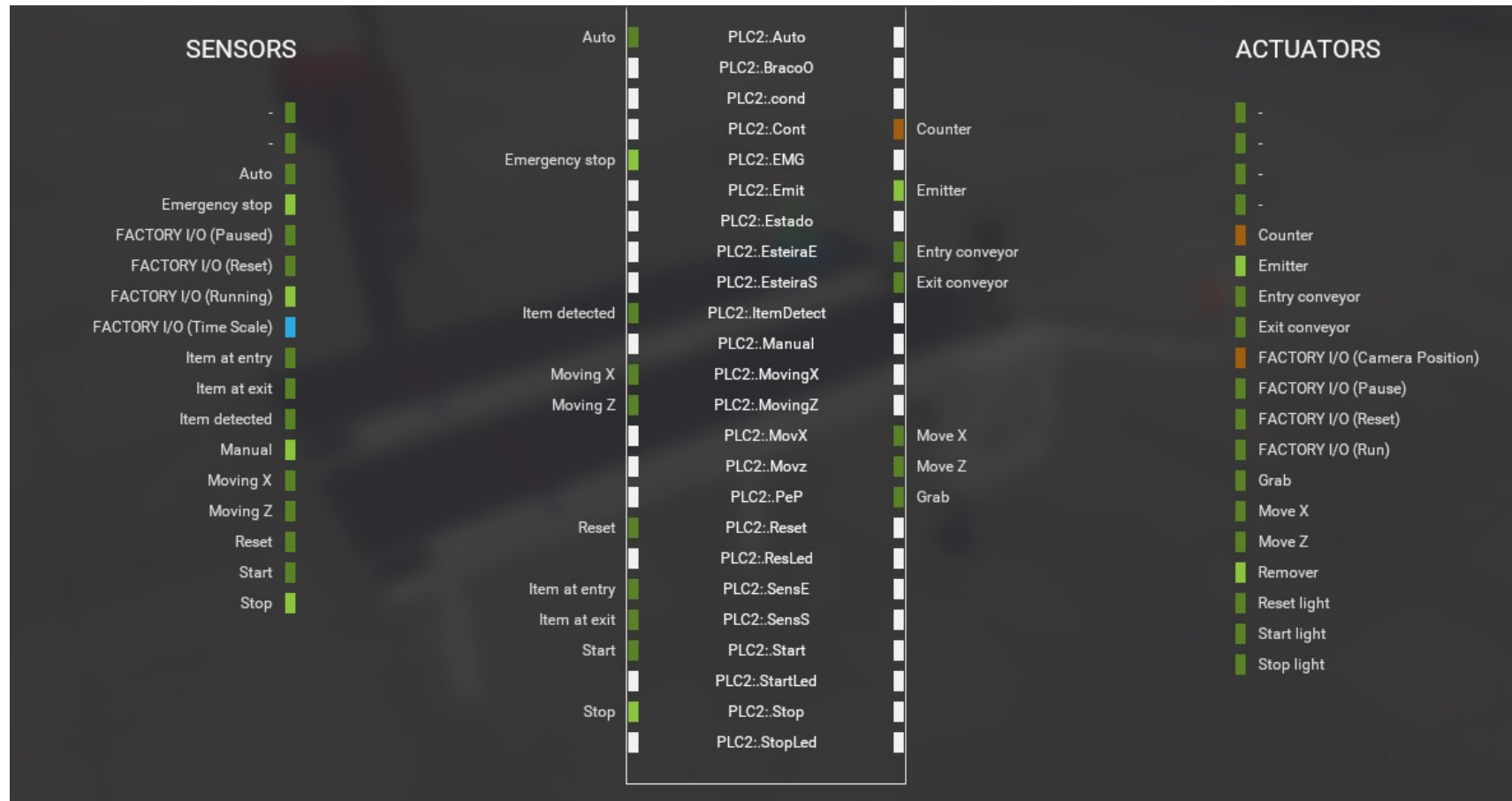
Programando

Assim como o programa em Ladder, vamos utilizar as mesmas variáveis globais:



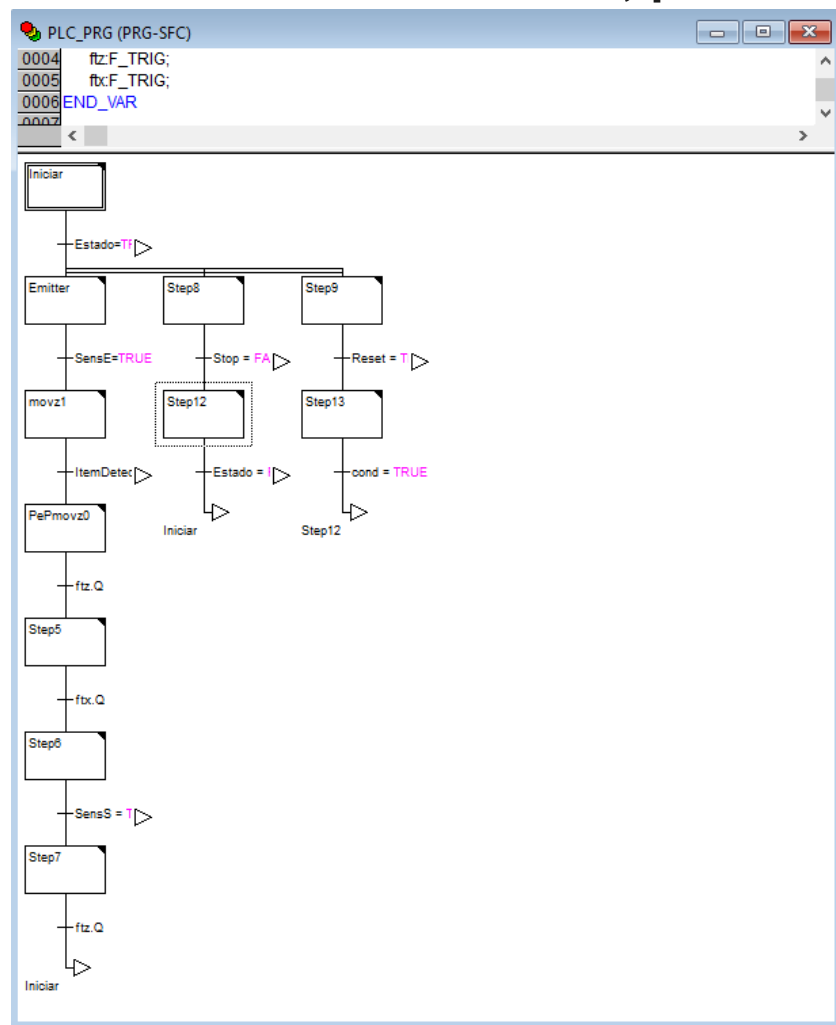
Programando

No Factory IO ligamos as variáveis do CodeSys às tags do factory IO:



Do programa

Para controlar essa cena, podemos usar a seguinte programação em SFC:



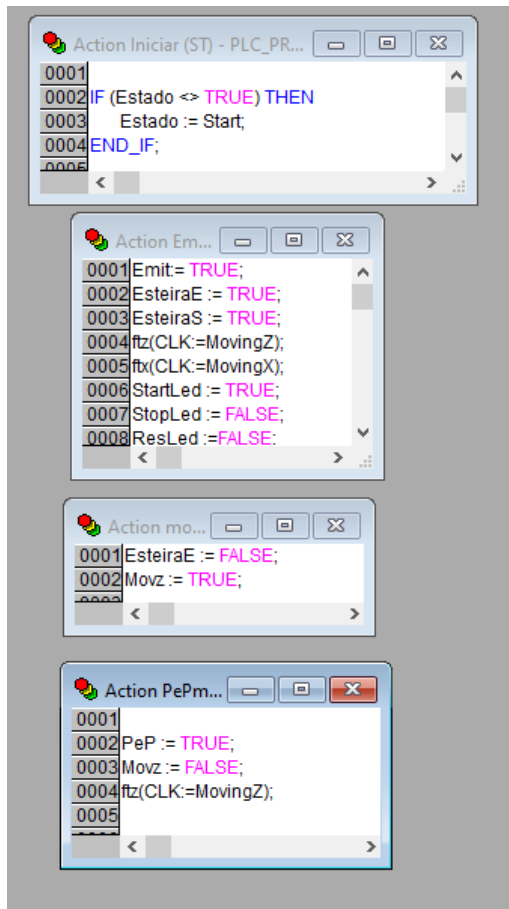
Essa programação consiste em 3 ramificações paralelas. A primeira consiste no processo ativo quando apertamos o botão de Start, a segunda consiste na paralização quando apertamos o botão Stop e a terceira no reset.

Além disso, declaramos duas variáveis (ftz e ftx) do tipo Fallen Trigger (F_TRIG) para podermos captar a descida dos sensores de movimento no eixo x e y da garra.

Do programa

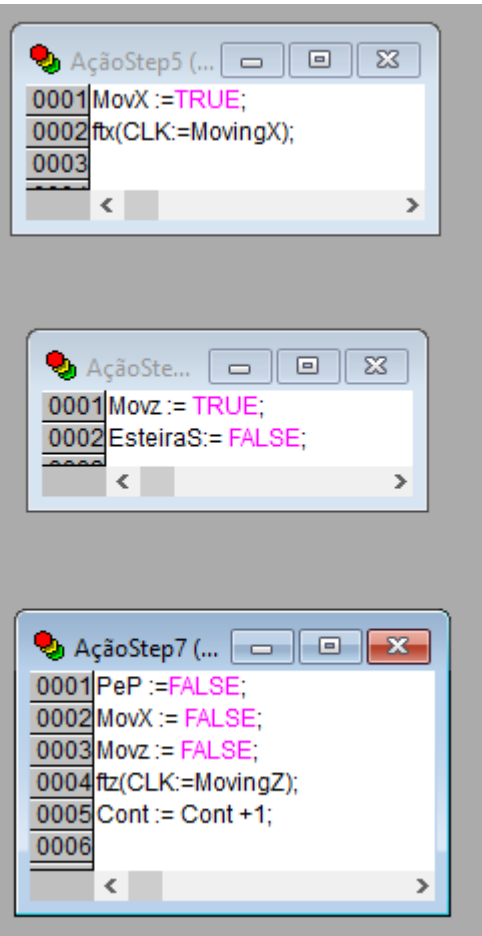
Vamos analisar o primeiro ramo:

Em ordem podemos ver os códigos de cada bloco.



- O primeiro bloco (iniciar) espera até que o botão de Start seja apertado trocando o valor de estado de 0 (desligado) para 1 (ligado);
- Quando o estado está em 1, o segundo bloco liga o emitter, as esteiras e o Led do botão Start, além de ligar as variáveis do tipo F_TRIG com os sensores de movimento da garra;
- Quando o Sensor de entrada detecta um item, entramos no bloco 3, o qual para o a esteira de entrada e desce a garra;
- Quando o item é detectado, a garra é ativada e capta o item. A garra se move para cima e atrela a variável ftz ao sensor de movimento da garra no eixo .

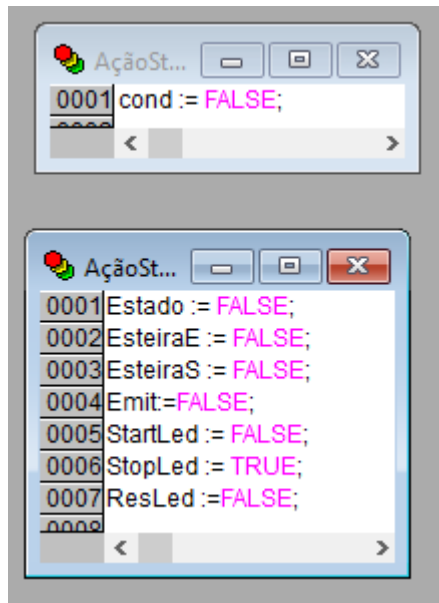
Do programa



- Com ftz.Q, a condição de transição entre o bloco 4 e 5 é atingida. Desta forma, quando a garra termina de deslocar para cima, MovingZ que estava em 1 vai para 0 sendo captado a borda de descida na função Q.
- No bloco 5, A garra se desloca no eixo X em direção à esteira de saída;
- Mais uma vez usamos a função Q para identificar o término do deslocamento do movimento da garra e após isso a mesma começa a se mover para baixo e a esteira de saída desliga;
- Ao ser detectado o item no sensor de saída, a garra solta o item e retorna à posição inicial. O contador aumenta a contagem em 1.
- Ao retornar à posição inicial, o programa retorna ao início.

Do programa

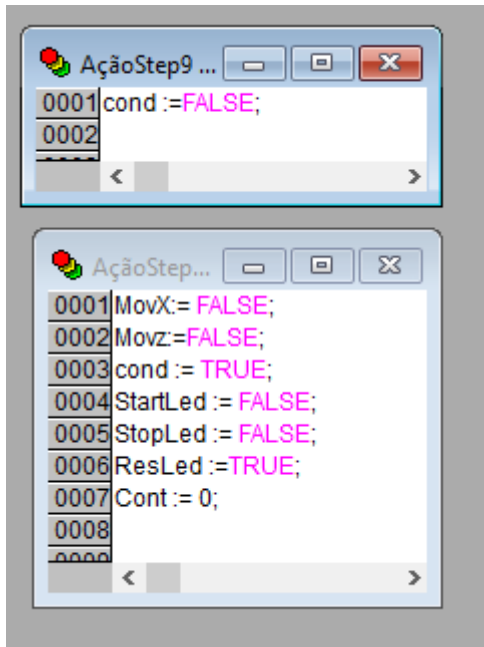
Agora vamos analisar o segunda ramo:



O programa espera o botão Stop ser pressionado. Quando o mesmo é pressionado, o programa desliga todos os componentes e volta ao inicio do programa.

Do programa

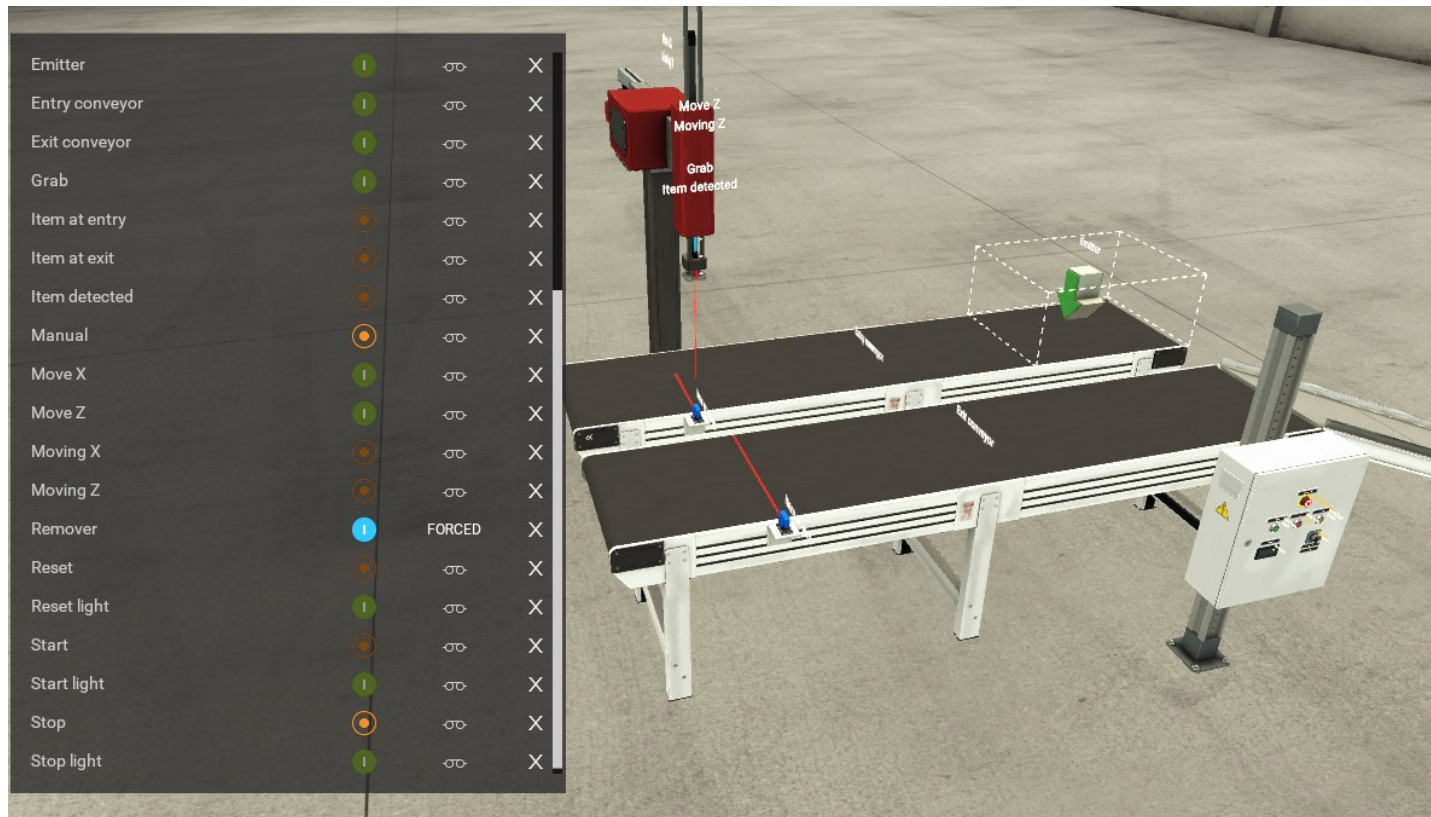
Agora vamos analisar o terceiro ramo:



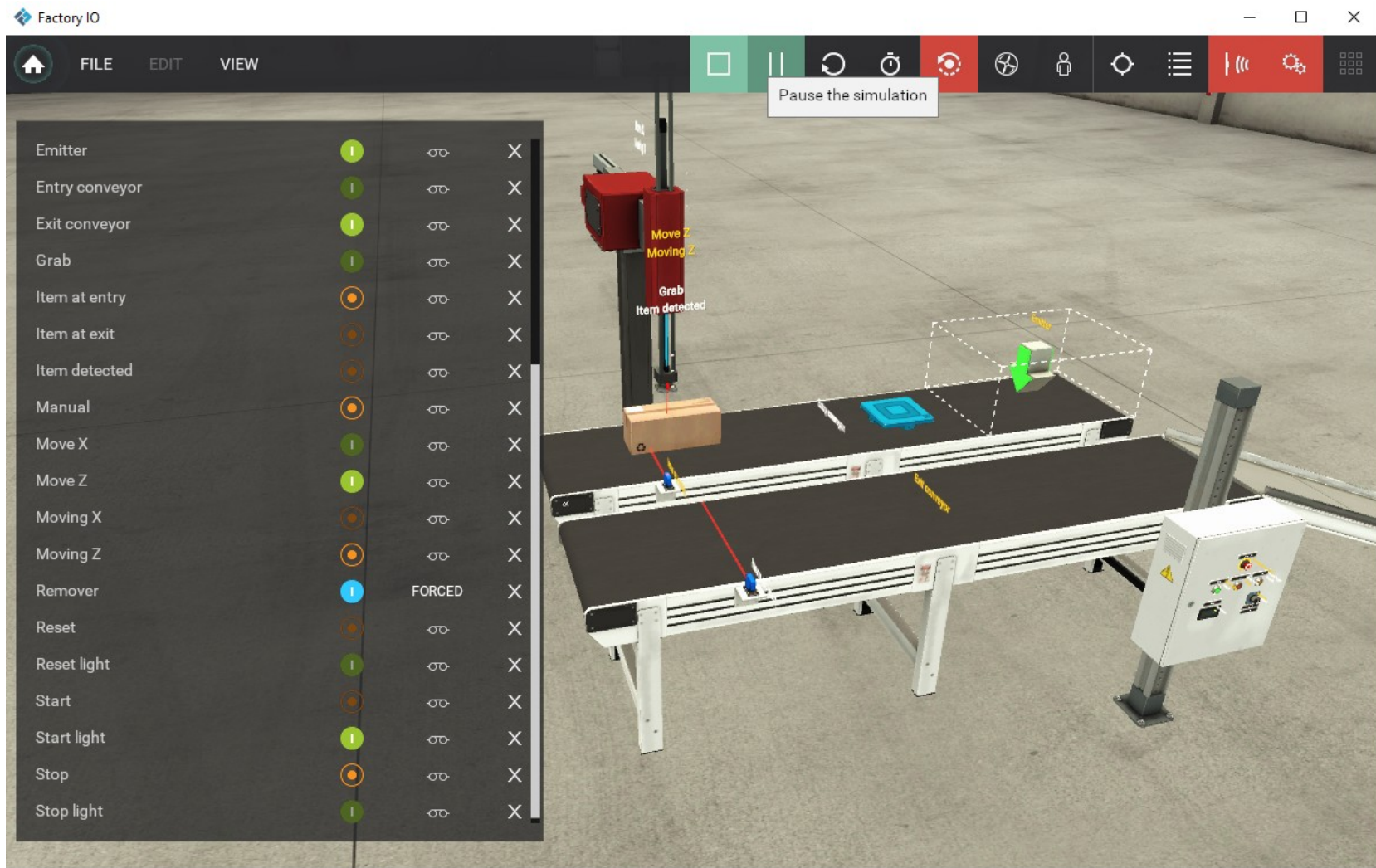
O programa espera o botão reset ser pressionado. Ao ser pressionado, o programa para e retorna os componentes às condições iniciais. As esteiras param, a garra volta à posição inicial e o contador é resetado.

No Factory IO

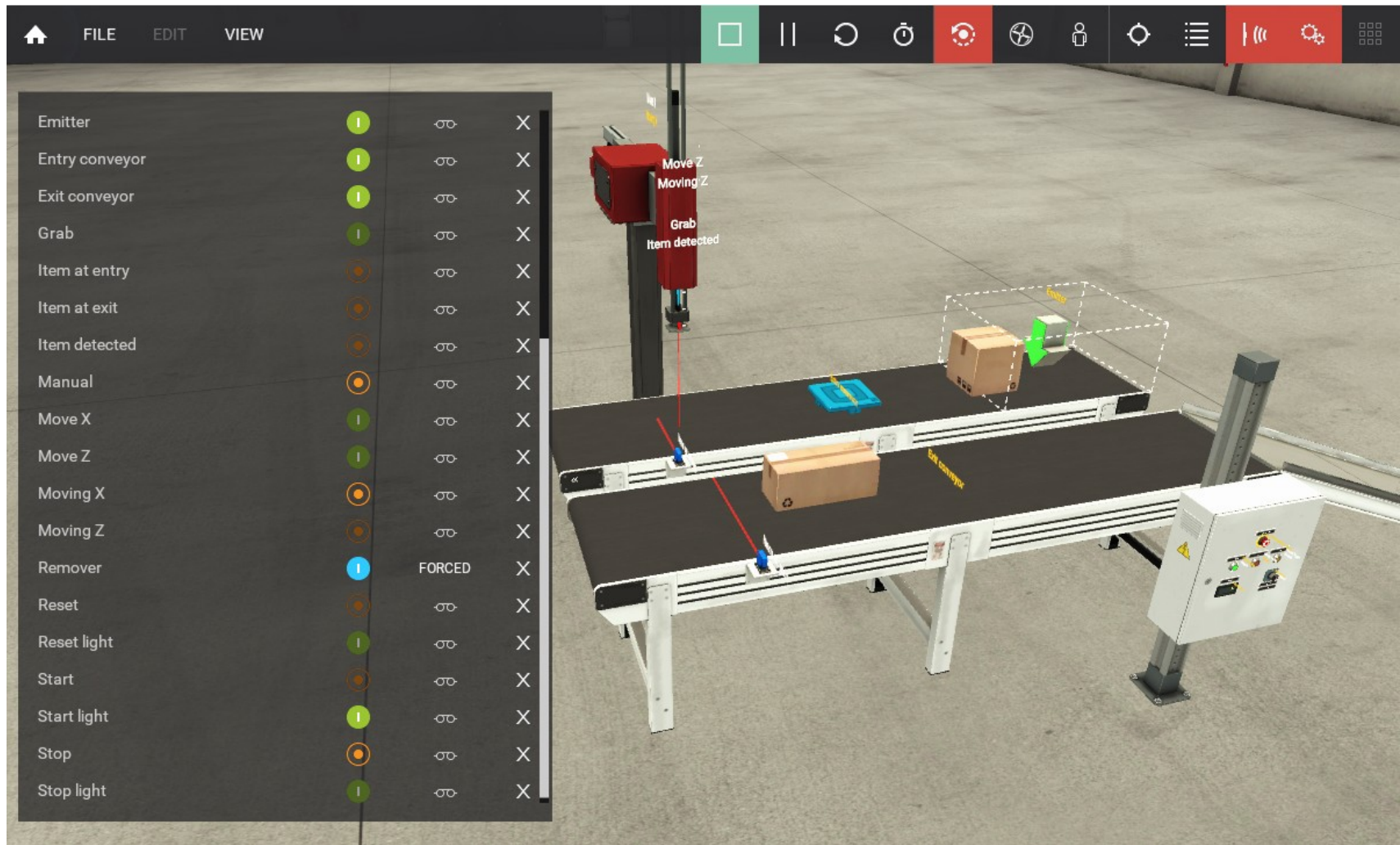
Podemos ver agora no Factory IO que a cena funciona perfeitamente



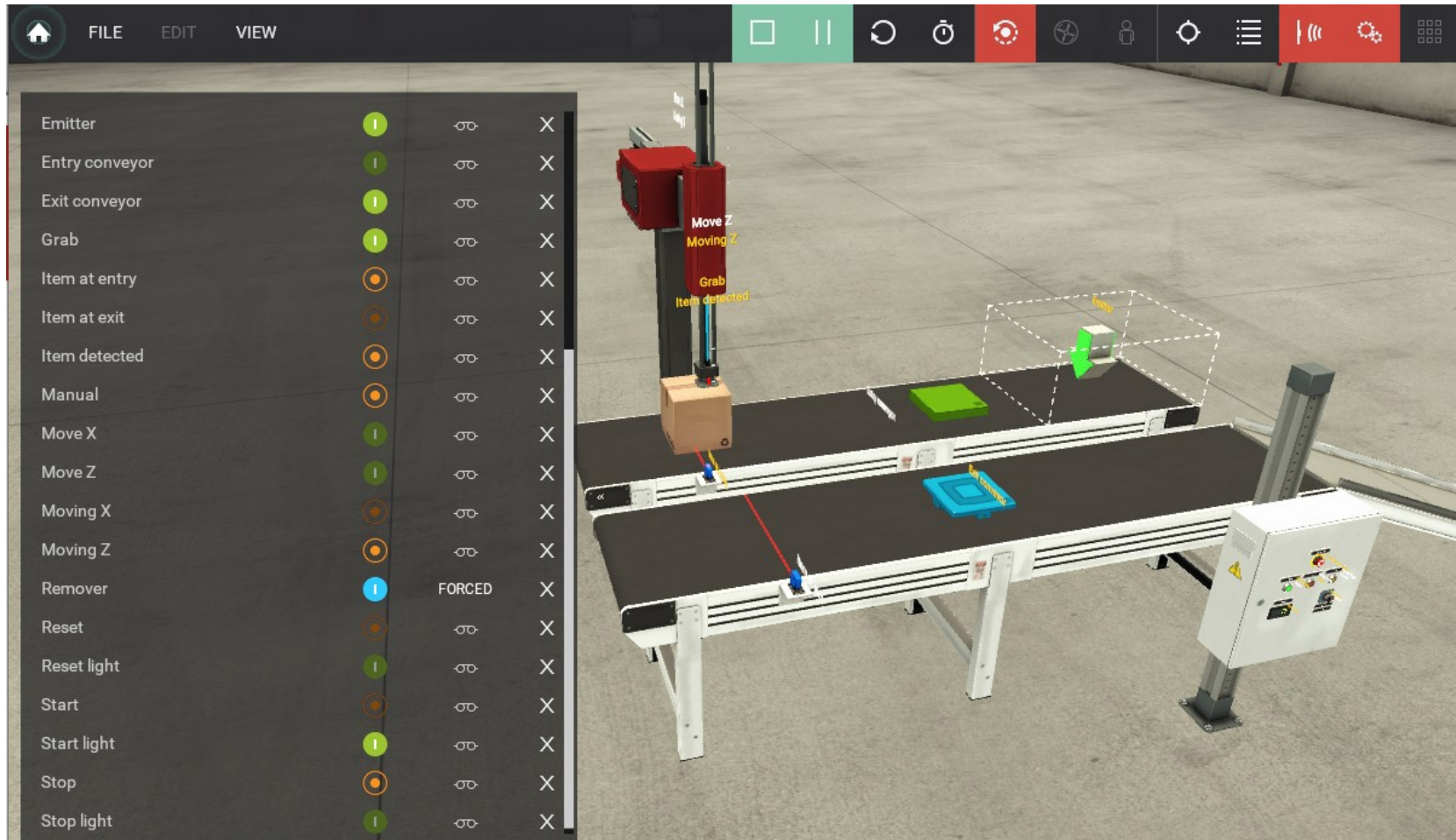
No Factory IO



No Factory IO

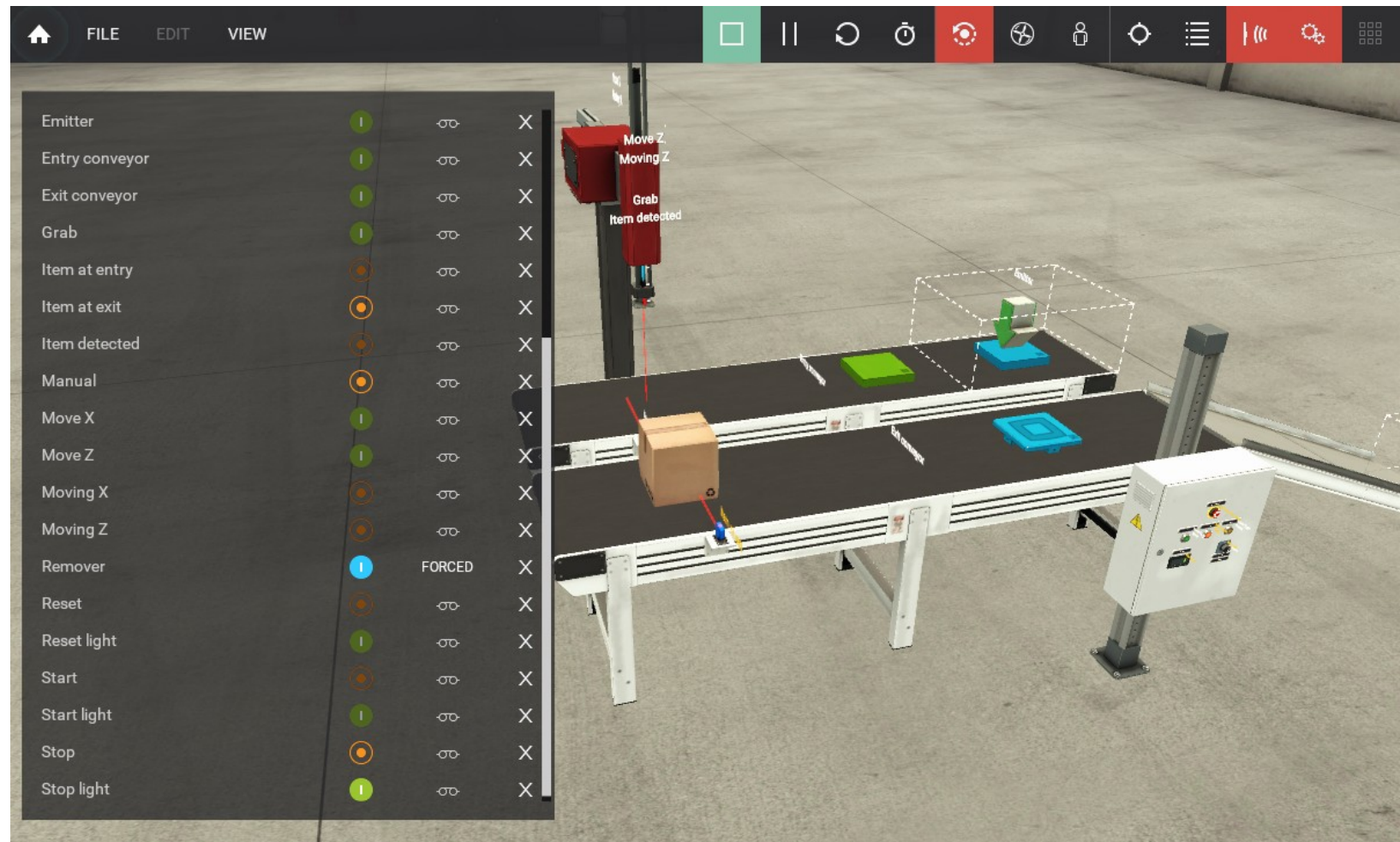


No Factory IO



No Factory IO

Ao pressionar o botão de stop o processo para:



No Factory IO

Fim