Санкт-Петербургский Политехнический Университет

Институт компьютерных наук и технологий Кафедра компьютерных систем и программных технологий

Отчёт о лабораторных работах 1, 2

Дисциплина: Телекоммуникационные технологии

Тема: Сигналы телекоммуникационных систем. Ряд Фурье. Преобразование Фурье. Корреляция.

Работу выполнил: гр. 33501/3 Кнорре А.В. Преподаватель Богач Н.В.

1 Цель работы

- Познакомиться со средствами генерации и визуализации простых сигналов.
- Получить представление о спектрах телекоммуникационных сигналов.
- Промоделировать синусоидальный и прямоугольный сигналы с различными параметрами. Получить их спектры. Вывести на график.
- С помощью функции корреляции найдите позицию синхро- посылки [101] в сигнале [0001010111000010]. Получите пакет данных, если известно, что его длина составляет 8 бит без учета синхропосылки. Вычислите корреляцию прямым мето- дом, воспользуйтесь алгоритмом быстрой корреляции, сравни- те время работы обоих алгоритмов.

2 Ход работы

2.1 Ряд Фурье

Любая ограниченная, кусочно-непрервыная периодическая функция, имеющая конечное число экстремумов на протяжении периода, может быть представлена в виде ряда Фурье:

$$\varphi_p(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{j2\pi k f_1 t},$$

где $f_1=1/T_1;\ T_1$ – период функции $\varphi_p(t);\ C_k$ - постоянные коэффициенты.

Коэффициенты могут быть найдены следующим образом:

$$C_k = \frac{1}{T_1} \int_{t_0}^{t_0 + T_1} \varphi_p(t) e^{-j2\pi k f_1 t} dt.$$

При этом значение выражения не зависит от t_0 . Обычно берется $t_0=0$ или $t_0=-T_1/2$.

Приведенные формулы можно записать в виде одного выражения:

$$\varphi_p(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left[\frac{1}{T_1} \int_{t_0}^{t_0 + T_1} \varphi_p(t) e^{-j2\pi k f_1 t} dt \right] e^{j2\pi k f_1 t}.$$

Ряд Фурье справедлив для периодических сигналов, однако на его основе можно вывести соотношения и для непериодических сигналов. В этом случае период $T_1 \to \infty$, в связи с этим частота $f_1 \to 0$ и обозначается как df, kf_1 является текущим значением частоты f, а сумма меняется на интеграл. В результате получается выражение

$$\varphi_p(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \left[\int_{-\infty}^{\infty} \varphi_p(t) e^{-j2\pi f t} dt \right] e^{j2\pi f t} df.$$

Это выражение называется интегралом Фурье и объединяет прямое преобразование Фурье

$$\Phi(f) = \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(t)e^{-j2\pi ft}dt$$

и обратное преобразование Фурье

$$\varphi(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \Phi(f)e^{j2\pi ft}dt.$$

Приведенные преобразования существуют только для функций с ограниченной энергией:

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\varphi(t)|^2 dt \neq \infty$$

И ряд, и интеграл могут быть названы преобразованием Фурье ($\Pi\Phi$), но обычно этим термином обозначается именно интеграл Фурье. Преобразование Фурье сигнала так же называется спектром сигнала.

2.2 Свойства преобразования Фурье

1. Суммирование функций.

Преобразование Фурье – линейное преобразование. Отсюда следует

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_i \varphi_i(t) \leftrightarrow \sum_{i=1}^{n} \alpha_i \Phi_i(f).$$

где α_i – постоянный коэффициент.

2. Смещение функций.

При смещении функции на t_0 ее ПФ умножается на $e^{j2\pi ft_0}$:

$$\varphi(t-t_0) \leftrightarrow e^{-j2\pi f t_0} \Phi(f).$$

3. Изменение масштаба аргумента функции. При домножении аргумента функции t на постоянный коэффициент α , ПФ функции имеет вид $\frac{1}{|\alpha|}\Phi(\frac{f}{\alpha})$:

$$\varphi(\alpha t) \leftrightarrow \frac{1}{|\alpha|} \Phi\left(\frac{f}{\alpha}\right).$$

4. Перемножение функций. ПФ произведения двух функции равно свертки ПФ этих функций:

$$\varphi_1(t)\varphi_2(t) \leftrightarrow \Phi_1(f) * \Phi_2(f).$$

5. Свертывание функций.

ПФ свертки двух функций равно произведению ПФ этих функций:

$$\varphi_1(t) * \varphi_2(t) \leftrightarrow \Phi_1(f)\Phi_2(f).$$

6. Дифференцирование функции.

При дифференцировании функции ее $\Pi\Phi$ домножается на $j2\pi f$:

$$\frac{d[\varphi(t)]}{dt} \leftrightarrow j2\pi f\Phi(f).$$

7. Интегрирование функции.

При интегрировании функции ее $\Pi\Phi$ делится на $j2\pi f$:

$$\int_{-\infty}^{t} \varphi(t')dt' \leftrightarrow \frac{1}{j2\pi f}\Phi(f).$$

8. Обратимость преобразования.

Преобразование обратимо с точность до знака аргумента.

$$\varphi(t) \leftarrow \Phi(f)$$

$$\Phi(t) \leftrightarrow \varphi(-f), \ \Phi(-t) \leftrightarrow \varphi(f)$$

2.3 Основные классы сигналов и их спектры.

Обычно классификация сигнала выполняется по ряду основных признаков: конечность, периодичность и дискретность.

2.3.1 Конечный сигнал.

Сигнал конечной длительности имеет значение только внутри определенного интервала и вне его принимает значение 0. Такой сигнал можно представить как произведение сигнала бесконечной длительности и прямоугольной функции:

$$x_f(t) = x(t) \cdot \Pi(t, T) = \begin{cases} x(t), t \in [-T/2, T/2] \\ 0, t \notin [-T/2, T/2] \end{cases}$$
.

При применении ПФ к данному виду сигналов происходит сверка образа сигнала и образа прямоугольной функции:

$$\Phi_f(f) = \Phi(f) * \frac{\sin(\pi f T)}{\pi f} = \Phi(f) * \operatorname{sinc}(\pi f).$$

2.3.2 Периодический сигнал.

Периодический сигнал обладает свойством $x_p(t) = x_p(t-kT)$, где $k \in \mathbb{Z}$, а T – период. Такой сигнал можно представить как свертку одиночного сигнала длительностью T и последовательности дельта импульсов:

$$x_p(t) = x_{pT}(t) * \coprod (t, T).$$

При применении ПФ выполняется умножение образа функции на последовательность дельта импульсов. Спектр периодического сигнала дискретно и соотносится с ПФ одиночного сигнала следующим образом:

$$\Phi_p(f) = \Phi_{pT}(f) \cdot \coprod (f, \frac{1}{T}).$$

2.3.3 Дискретный сигнал.

Дискретный по времени сигнал обычно состоит из набора равноотстоящих по времени отсчетов отсчетов. Его можно представить как произведение непрерывного сигнала и последовательности дельта импульсов:

$$x_d(t) = x(t) \cdot \coprod (t, T_s).$$

При выполнении ПФ произойдет свертка образа функции и последовательности импульсов. Спектр дискретного сигнала периодическая функция с периодом $\frac{1}{T_c}$:

$$\Phi_d(f) = \Phi(f) * \coprod (f, \frac{1}{T_c}).$$

2.4 Спектры некоторых простых сигналов.

В ходе работы были промоделированы сигналы различного вида. Для каждого сигнала с помощью алгоритма быстрого преобразования Фурье был найден спектр. Сигналы конечны и дискретны, поэтому полученные спектры периодичны и имеют искажения обусловленные сверткой с функцией $sinc(\pi f)$. На рисунках ниже преобразование приведено на интервале $[-T_s/2, T_s/2]$, что соответствует одному периоду.

2.4.1 Гармонический сигнал.

Спектр гармонического сигнала представляет собой набор дискретных отсчетов на частоте, которая совпадает с частой гармоник в сигнале. Значение спектра в отсчетах зависит от амплитуды соответствующих гармоник.

На рисунке harmonic приведен гармонический сигнал, описываемый выражением $x(t) = \sin(2\pi f_0 t) + 0.25 \cos(2\pi f_0/8t)$, $f_0 = 5\Gamma$ ц. На рисунке harmonic fft приведен амплитудный спектр $|\Phi(f)|$ данного сигнала.

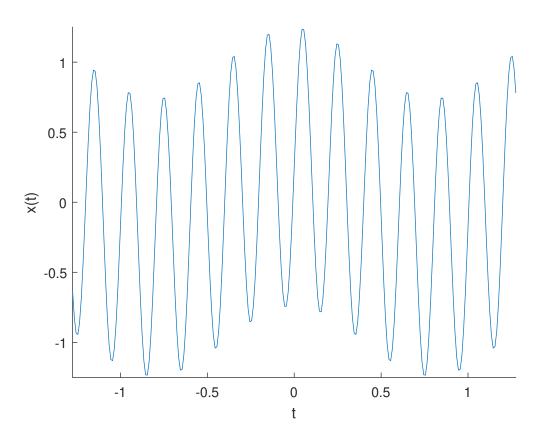


Рис. 2.1: Гармонический сигнал

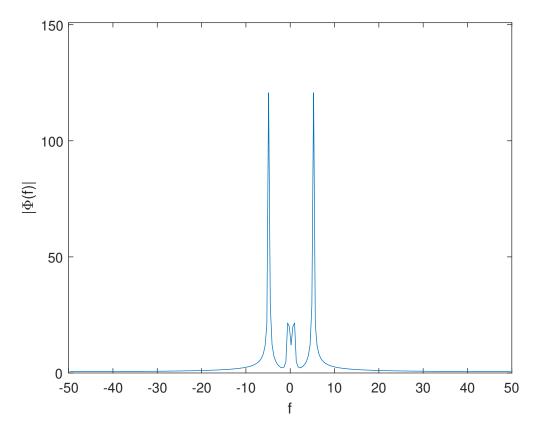


Рис. 2.2: Спектр сигнала

2.4.2 Прямоугольный сигнал.

Спектром прямоугольного импульса длительностью T_i является $sinc(\pi f) = \frac{\sin(\pi f T_i)}{\pi f}$. При повторении импульсов с периодом T_0 происходит дискретизация спектра, отсчеты находятся на расстоянии $f_0 = 1/T_0$.

Прямоугольный периодический сигнал с длительностью импульса $T_i = 0.2/3$ с и периодом T = 0.2 с приведен на рисунке $\ref{eq:constraint}$, а его спектр – на рисунке square.

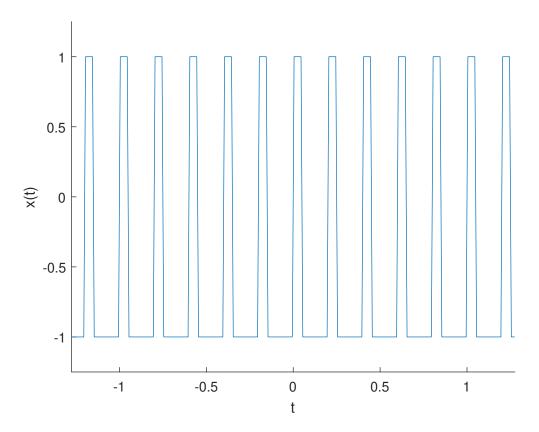


Рис. 2.3: Прямоугольный периодический сигнал

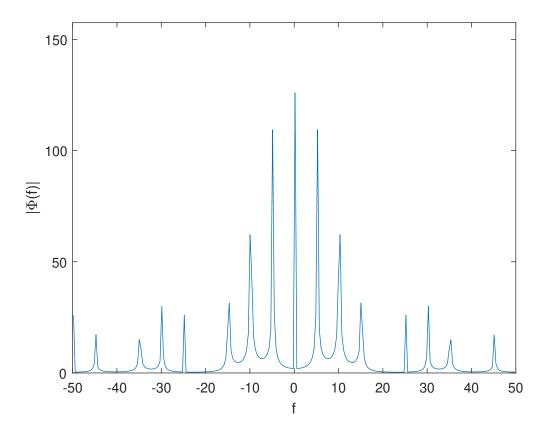


Рис. 2.4: Спектр сигнала

Отсчеты в спектре находятся на расстоянии 5 Γ ц друг от друга, что соответствует $2f_0$. Это объясняется тем, что функция $\frac{\sin(\pi f T_i)}{\pi f}$ имеет корни в точках $f = k/T_i$, где k – целое число, а в данном случае $2T_i = T_0$.

2.5 Корреляция.

Корреляция – это математический аппарат, который позволяет определить меру схожести двух сигналов. Пусть x(t) и y(t) – два сигнала с конечной энергией, тогда для них корреляция определяется как

$$r(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) y(t+\tau) d\tau.$$

Параметр τ определяет смещение одного сигнала относительного другого. Введение смещения позволяет определить корреляцию сигналов независимо от возможных временных задержек.

Для дискретных и конечных сигналов корреляция имеет вид

$$r(\tau) = \sum_{i=n}^{N-1} x(n) y(n+\tau) d\tau,$$

где N – число отсчетов, а au целое.

Расчет корреляции можно ускорить, используя теорему о корреляции, которая обычно формулируется следующим образом:

$$r = F_D^{-1}[F_D(x(n))F_D(y(n))].$$

Здесь F_D обозначает дискретное преобразование Фурье, а F_D^{-1} – преобразование Фурье. Вектор r содержит результаты круговой корреляции, номер компоненты соответствует смещению.

Для сравнения представленных способов вычисления был выполнен расчет круговой корреляции с помощью преобразования Фурье и прямым методом. Результаты приведены на рисунке ??.

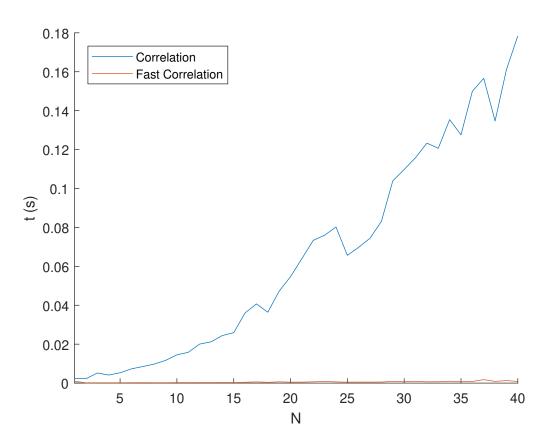


Рис. 2.5: Зависимость времени вычисления корреляции от длины входных последовательностей.

Если число элементов обрабатываемых последовательностей достаточно велико, данный метод позволяет получить результат за меньшее время, чем непосредственный расчет корреляции.

2.6 Поиск синхропосылки в сигнале с помощью корреляции. Получение пакета данных.

Корреляция часто применяется для поиска заданной последовательности в потоке данных. Ниже рассмотрен пример поиска синхропосылки [101] в сигнале [0001010111000010] и получение следующего за ней пакета информации объемом 8 бит.

Для заданного сигнала была вычислена корреляция с искомой последовательностью при смещении от 0 до 16. Полученный результат приведен на рисунке correl2.

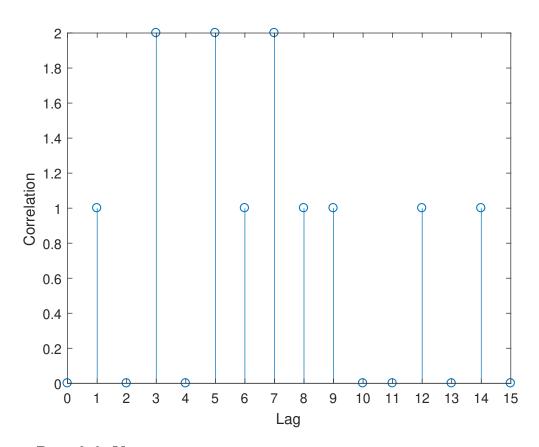


Рис. 2.6: Корреляция между сигналом и синхропосылкой.

Корреляция максимальна при трех различных смещениях. В качестве синхропосылки принимается последовательность с минимальным смещением, таким образом полученный пакет имеет вид [01110000]. На рисунке sync приведен сигнал, на котором цветом выделены синхропосылка и пакет данных.

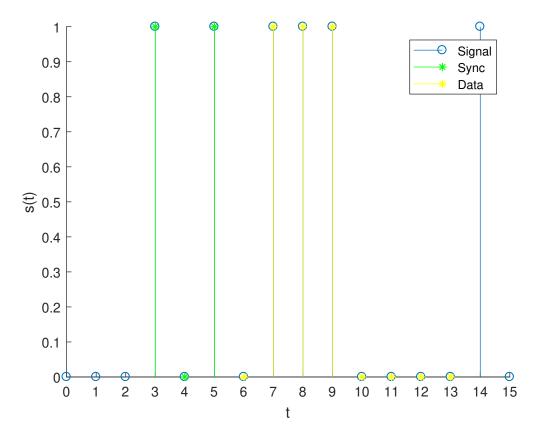


Рис. 2.7

3 Выводы.

Преобразование Фурье позволяет увидеть в сложнейших, интуитивно не раскладуемых сигналах ряд синусоидальных сигналов. Это открывает возможности по фильтрации шумов из-за их гармонической природы, например в процессе радиолокации или радио передач на длинные расстояния.

Спектр периодического сигнала дискретный, а дискретного - периодический. Если сигнал конечный, то при выполнении преобразования его образ сворачивается с функцией $sinc(\pi f)$.

Корреляция дает возможность определить степень подобия двух сигналов друг другу. Её можно использовать для поиска известной подпоследовательности во входном сигнале.