

冬休み

2B07 加村優明

2025 年 2 月 5 日

任意の自然数 n と以下の行列 A に対して行列 A^n を計算せよ.

$$(1)A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -4 & 5 \end{pmatrix}, (2)A = \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$$

与えられた行列 A に対し, 互いに平行でない二本の固有ベクトルが存在するとき A は対角化可能である. このとき二本の固有ベクトルを並べた行列 P は正則であり, P による A の相似変換 $P^{-1}AP$ は固有値が対角成分に並んだ対角行列である.(定理)

$A\vec{x} = \lambda\vec{x}$ を満たす固有値 λ を求める.

$$\begin{aligned}(A - \lambda E)\vec{x} &= 0 \\ \det \begin{pmatrix} 1 - \lambda & 1 \\ -4 & 5 - \lambda \end{pmatrix} &= (1 - \lambda)(5 - \lambda) - (-4) \\ &= \lambda^2 - 6\lambda + 9 \\ &= 0\end{aligned}$$

よって, $\lambda = 3$ (重解)

固有値が重解を持つ場合次の二通りが考えられる.

- (1) 固有値 λ に属する平行ではない二本の固有ベクトル \vec{x}_1, \vec{x}_2 が存在する.
- (2) 固有値 λ に属する固有ベクトルはとある一本の \vec{x} とその定数倍のみ存在する.

(1) は与えられた行列 A が単位行列の定数倍でない限り存在しない. よって (2) について考える.

$A\vec{y} = \lambda\vec{y} + \vec{x}$ を満たす広義固有ベクトルを考える.

$$(A - \lambda E)\vec{y} = \vec{x}$$

ここで, $\vec{y} \neq \vec{x}$ である.

$(A - \lambda E)\vec{x} = 0$ に固有値 λ を代入して解くと, パラメータ t を用いて $\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} t$ とかける.

$t = 1$ として考えると,

$$\left(\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -4 & 5 \end{pmatrix} - 3 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) \vec{y} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

これを解くと, $\vec{y} = \begin{pmatrix} t \\ 2t+1 \end{pmatrix}$ と書かれることがわかる.

$t = 1$ として, $\vec{y} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ を考える.

\vec{x}, \vec{y} を並べた $P = (\vec{x}, \vec{y}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$ に対し,

$$\begin{aligned} P^{-1}AP &= P^{-1}A(\vec{x}, \vec{y}) \\ &= P^{-1}(A\vec{x}, A\vec{y}) \\ &= P^{-1}(\lambda\vec{x}, \lambda\vec{y}) \\ &= P^{-1}(\vec{x}, \vec{y}) \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \\ &= P^{-1}P \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \qquad \qquad \qquad \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

この行列の n 乗は $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} 3^n & n3^n - 1 \\ 0 & 3^n \end{pmatrix}$

もとの行列 A の n 乗は,

$$\begin{aligned} A^n &= P(P^{-1}AP)^n P^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3^n & n3^n - 1 \\ 0 & 3^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} 3^n & n3^n - 1 + 3^n \\ 2 \cdot 3^n & 2n \cdot 3^{-1} + 3^{n+1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -2n \cdot 3^{n-1} + 3 \cdot 3^{n-1} & n \cdot 3^{n-1} \\ -4n \cdot 3^{n-1} & 2n \cdot 3^{n-1} + 3 \cdot 3^{n-1} \end{pmatrix} \\ &= 3^{n-1} \begin{pmatrix} -2n + 3 & n \\ -4n & 2n + 3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\text{よって, (1) } A = 3^{n-1} \begin{pmatrix} -2n + 3 & n \\ -4n & 2n + 3 \end{pmatrix}$$

$$(2) A = \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$$

(1) 同様, 固有方程式を解いて固有値の個数を確認する.

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} -3 - \lambda & 2 \\ -2 & 1 - \lambda \end{pmatrix} &= (-3 - \lambda)(1 - \lambda) - (2 \cdot -2) \\ &= \lambda^2 + 2\lambda + 1 \\ &= 0 \end{aligned}$$

よって, $\lambda = -1$

固有値が一つで, A が単位行列の定数倍ではないため,

$$\begin{aligned} A\vec{x} &= \lambda\vec{x} \\ A\vec{y} &= \lambda\vec{y} + \vec{x} \end{aligned}$$

それぞれを満たす \vec{x}, \vec{y} を求める.

$\lambda = -1$ より,

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} -2 & 2 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \vec{x} &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \vec{x} &= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} t \quad (t=1 \text{ として, } \vec{y} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ を考える.}) \\ \begin{pmatrix} -2 & 2 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \vec{y} &= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ \vec{y} &= \begin{pmatrix} t \\ t + \frac{1}{2} \end{pmatrix} \quad (t=1 \text{ として, } \vec{y} = \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{3}{2} \end{pmatrix} \text{ を考える.}) \end{aligned}$$

これまでに得られた \vec{x}, \vec{y} を並べて, $P = (\vec{x}, \vec{y}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & \frac{3}{2} \end{pmatrix}$

(1) で示した通り, $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$ より,

$$\begin{aligned} P^{-1}AP &= \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \\ P^{-1}A^nP &= (P^{-1}AP)^n = \begin{pmatrix} (-1)^n & n(-1)^{n-1} \\ 0 & (-1)^n \end{pmatrix} \\ A^n &= P(P^{-1}A^nP)P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & \frac{3}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (-1)^n & n(-1)^{n-1} \\ 0 & (-1)^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & \frac{3}{2} \end{pmatrix}^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} (-1)^n & n(-1)^{n-1} + (-1)^n \\ (-1)^n & n(-1)^{n-1} + \frac{3}{2}(-1)^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & \frac{3}{2} \end{pmatrix}^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} 3(-1)^n - 2n(-1)^n - 2(-1)^n & -2(-1)^n + 2n(-1)^{n-1} + 2(-1)^n \\ 3(-1)^n - 2n(-1)^{n-1} - 3(-1)^n & -2(-1)^n + 2n(-1)^{n-1} + 3(-1)^n \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2n(-1)^n + (-1)^n & -2n(-1)^n \\ 2n(-1)^n & -2n(-1)^n + (-1)^n \end{pmatrix} \\ &= (-1)^n \begin{pmatrix} 2n+1 & -2n \\ 2n & -2n+1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\text{よって, } (2)A = (-1)^n \begin{pmatrix} 2n+1 & -2n \\ 2n & -2n+1 \end{pmatrix}$$

No.15 のプリントより,

$$\frac{i^n + (-i)^n}{2} = \begin{cases} 1 & (n \text{ は } 4 \text{ で割り切れる}) \\ 0 & (n \text{ は } 4 \text{ で割って } 1 \text{ 余る数}) \\ -1 & (n \text{ は } 4 \text{ で割って } 2 \text{ 余る数}) \\ 0 & (n \text{ は } 4 \text{ で割って } 3 \text{ 余る数}) \end{cases}$$

それぞれの場合について評価する.

まず, それぞれの場合を言い換える.

$$n \text{ は } 4 \text{ で割り切れる} \Leftrightarrow n = 4m \quad (1)$$

$$n \text{ は } 4 \text{ で割って } 1 \text{ 余る数} \Leftrightarrow n = 4m + 1 \quad (2)$$

$$n \text{ は } 4 \text{ で割って } 2 \text{ 余る数} \Leftrightarrow n = 4m + 2 \quad (3)$$

$$n \text{ は } 4 \text{ で割って } 3 \text{ 余る数} \Leftrightarrow n = 4m + 3 \quad (4)$$

(1) について, i は 2 乗すると -1 . また, 4 乗すると $(-1 \cdot -1)$ より 1 となる. これは複素数平面上における回転と考えることができる. ($i = \frac{\pi}{2}$ 回転)

i は $z = a + bi$ で $a = 0, b = 1$

i は $z = a - bi$ で $a = 0, b = -1$ とみなせる.

i^n は反時計回り, $(-i)^n$ は時計回りに回転するので, 偶数回回転した時打ち消しあい, 奇数回回転した時強め合う.

よって,

$$\frac{i^n + (-i)^n}{2} = \begin{cases} 1 & (n = 4m \mid n \in \mathbb{Z}) \\ 0 & (n = 4m + 1 \mid n \in \mathbb{Z}) \\ -1 & (n = 4m + 2 \mid n \in \mathbb{Z}) \\ 0 & (n = 4m + 3 \mid n \in \mathbb{Z}) \end{cases}$$

が示せた.

実数 θ に対し, 与えられたベクトルを左に θ 回転する変換 f の表現行列

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

を考える.

(1) f を n 回合成する. $\iff A$ を n 回かける.

$$\begin{aligned} A &= \prod_{i=1}^n \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}_i \\ A &= \prod_{i=1}^{n-1} \begin{pmatrix} \cos^2 \theta - \sin^2 \theta & -2\sin \theta \cos \theta \\ 2\sin \theta \cos \theta & \cos^2 \theta - \sin^2 \theta \end{pmatrix}_i \\ A &= \prod_{i=1}^{n-1} \begin{pmatrix} \cos 2\theta & -\sin 2\theta \\ \sin 2\theta & \cos 2\theta \end{pmatrix}_i \\ A &= \begin{pmatrix} \cos n\theta & -\sin n\theta \\ \sin n\theta & \cos n\theta \end{pmatrix} \end{aligned}$$

(2) f を n 回合成する. $\iff A$ を n 回かける.

A の固有ベクトルを見つける.

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} \cos \theta - \lambda & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta - \lambda \end{pmatrix} &= \cos^2 \theta - 2\lambda \cos \theta + \lambda^2 + \sin^2 \theta \\ &= \lambda^2 - 2\lambda \cos \theta + 1 \\ &= 0 \\ \lambda &= \cos \theta \pm i \sin \theta \end{aligned}$$

$\lambda_1 = \cos \theta + i \sin \theta, \lambda_2 = \cos \theta - i \sin \theta$ とすると,

$$\begin{aligned} \lambda_1 : \begin{pmatrix} -i \sin \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & -i \sin \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \vec{x}_1 &= \begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix} \\ \lambda_2 : \begin{pmatrix} i \sin \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & i \sin \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \vec{x}_2 &= \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} \end{aligned}$$

得られた二つのベクトルを並べて, $P = \begin{pmatrix} i & 1 \\ 1 & i \end{pmatrix}$

$P^{-1}AP$ は固有値を並べた

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \cos \theta + i \sin \theta & 0 \\ 0 & \cos \theta - i \sin \theta \end{pmatrix}$$

$$\text{よって, (2) } P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \cos \theta + i \sin \theta & 0 \\ 0 & \cos \theta - i \sin \theta \end{pmatrix}$$

(3) 数学的帰納法より, $(\cos \theta + i \sin \theta)^n = \cos n\theta + i \sin n\theta$ について,

(1) $n = 1$ のとき, $\cos \theta + i \sin \theta = \cos 1 \cdot \theta + i \sin 1 \cdot \theta$ よりの時立つ.

(2) $n = k$ のとき, $(\cos \theta + i \sin \theta)^k = \cos k \cdot \theta + i \sin k \cdot \theta$ が成り立つとすると.

$n = k+1$ のとき,

$$\begin{aligned} (\cos \theta + i \sin \theta)^{k+1} &= (\cos \theta + i \sin \theta)^k (\cos \theta + i \sin \theta) \\ &= (\cos k \cdot \theta + i \sin k \cdot \theta)(\cos \theta + i \sin \theta) \\ &= (\cos k \cdot \theta \cos \theta - \sin k \cdot \theta \sin \theta) + i(\sin k \cdot \theta \cos \theta + \cos k \cdot \theta \sin \theta) \\ &= \cos(k+1) \cdot \theta + i \sin(k+1) \cdot \theta \end{aligned}$$

つまり, $n = k$ のとき, $(\cos \theta + i \sin \theta)^n = \cos k \cdot \theta + i \sin k \cdot \theta$ が成り立つなら, $n = k+1$ のときでも成り立つ.

(1), (2) より, 数学的帰納法から, $(\cos \theta + i \sin \theta)^n = \cos n\theta + i \sin n\theta$ (ド・モアブルの定理) が成り立つ.

また, $(\cos \theta - i \sin \theta)$ は $(\cos \theta + i \sin \theta)$ の共役な複素数であるため, $(\cos \theta - i \sin \theta)$ にもド・モアブルの定理が成り立つ.

よって,

$$\begin{aligned} P^{-1}A^nP &= (P^{-1}AP)^n = \begin{pmatrix} \cos \theta + i \sin \theta & 0 \\ 0 & \cos \theta - i \sin \theta \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} \cos n\theta + i \sin n\theta & 0 \\ 0 & \cos n\theta - i \sin n\theta \end{pmatrix} \\ A^n &= P(P^{-1}A^nP)P^{-1} = \begin{pmatrix} i & 1 \\ 1 & i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos n\theta + i \sin n\theta & 0 \\ 0 & \cos n\theta - i \sin n\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i & 1 \\ 1 & i \end{pmatrix}^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} i \cos n\theta - \sin n\theta & \cos n\theta - i \sin n\theta \\ \cos n\theta + i \sin n\theta & i \cos n\theta + \sin n\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & i \end{pmatrix} \\ &= -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} -\cos n\theta - i \sin n\theta - \cos n\theta + i \sin n\theta & -i \cos n\theta + \sin n\theta + i \cos n\theta + \sin n\theta \\ i \cos n\theta - \sin n\theta - i \cos n\theta - \sin n\theta & -\cos n\theta - i \sin n\theta - \cos n\theta + i \sin n\theta \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \cos n\theta & -\sin n\theta \\ \sin n\theta & \cos n\theta \end{pmatrix} \end{aligned}$$

(4) (3) で示したド・モアブルの定理を用いて求めた表現行列と, (1) で求めた表現行列は一致している.