Lab 3: Zynq 开发环境使用及 Linux 移植

1 实验目标

- 1) 熟悉 Vivado 使用环境,熟悉 Verilog 语言;
- 2) 采用课程提供的矩阵乘法单元,在 FPGA 上进行测试验证,后续实验可能会使用该乘法 器阵列:
- 3) 熟悉开发板,移植 Linux 至 ZYNQ7020 开发板,并测试开发环境,后续实验将会使用该 开发环境。

2 实验环境

- 1) Vivado 2019.2 / Vitis 2019.2 请参考课件中提供的 FTP 上下载安装包。
- 2) ZYNQ 7020 开发板及其配件 请参考课件中提供的 FTP 上下载开发板配套文档资料: /FPGA/AX7020 2019
- 3) 本实验过程中使用到的数据文件可在北航盘下载:

https://bhpan.buaa.edu.cn/link/AAB5B1881697C94AD2AEAC0CA7F8EBD099

Name: Lab-3: Zyng 开发环境使用及 Linux 移植(实验材料).rar

Expires: 2024-02-29 10:16

Pickup Code: fRxs

4) 注意:本实验指导书中给出的步骤仅为示意步骤作为参考,每人遇到的情况可能有差异,如果遇到问题可根据实际情况进行探索,或向助教寻求帮助。

3 实验要求

- 1) 撰写实验报告并回答 4.1.7 小节中提出的问题。实验报告命名: 学号+姓名+实验三。(实验报告撰写细节可参考"实验报告撰写格式")、
- 2) 将实验报告交按时交至课程中心作业处。

4 实验内容

4.1 Vivado 集成开发环境使用

4.1.1 文件准备

建立工程文件夹,在文件夹下建立 rtl 目录和 tb 目录。其中,rtl 文件夹存放设计文件,tb 文件夹存放仿真激励文件。建立 proj 目录,作为 vivado 工程目录。注意不要包含中文路径。





图 3 tb 文件夹

4.1.2 建立工程

需要把 verilog 文件引入工程目录。

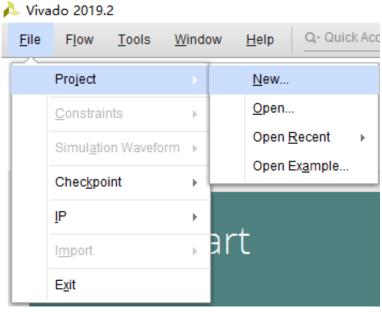


图 4 新建工程

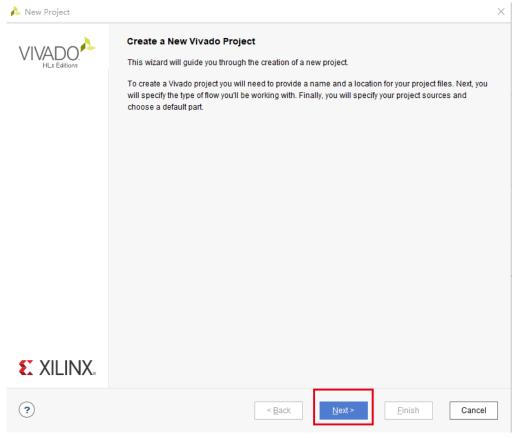


图 5点击 Next

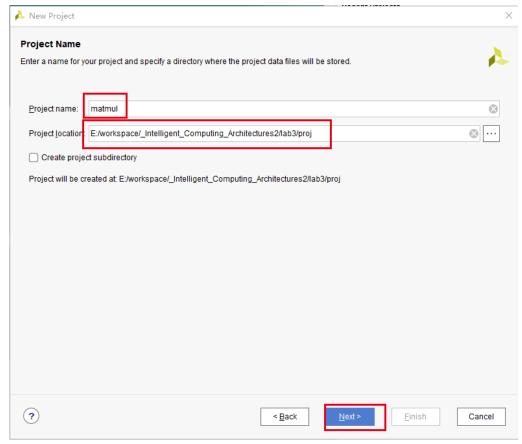


图 6 修改工程名和路径

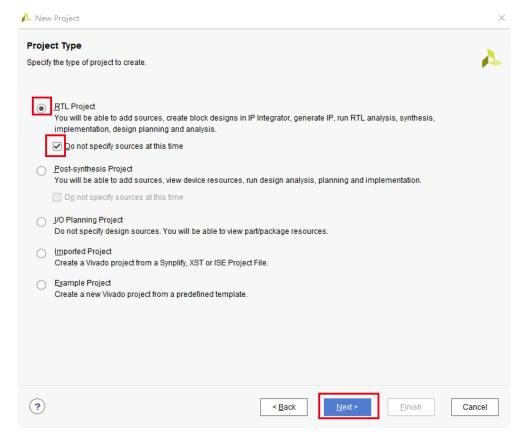


图 7 选择工程类型

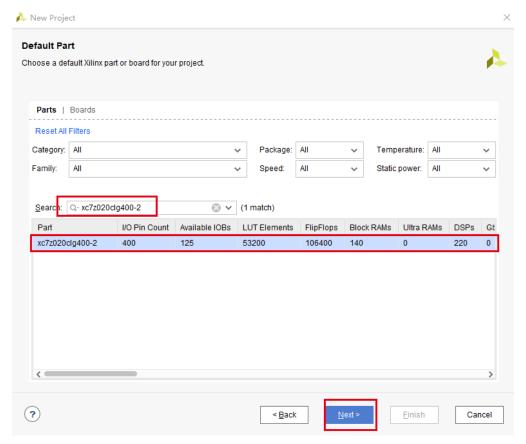


图 8选择 FPGA 芯片型号

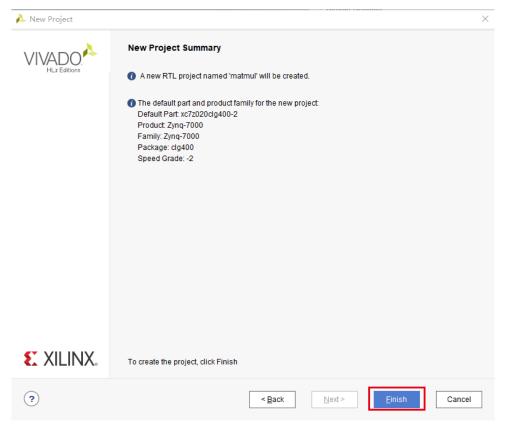


图 9 点击 Finish

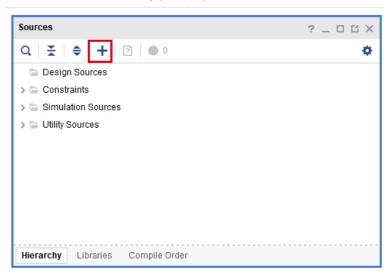


图 10添加文件

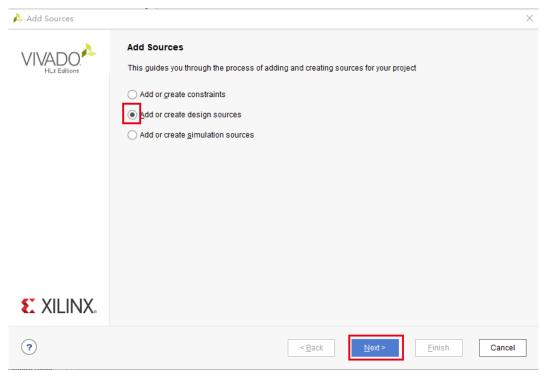


图 11 选择添加设计文件

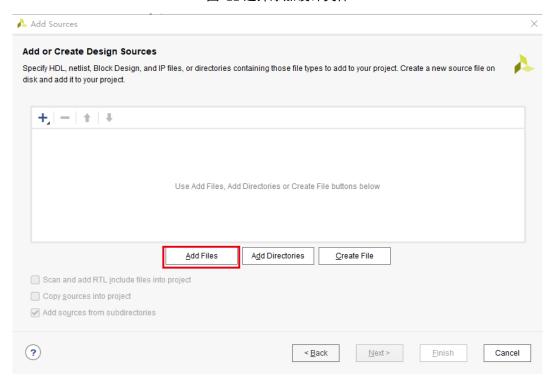


图 12 添加文件



图 13 选择文件

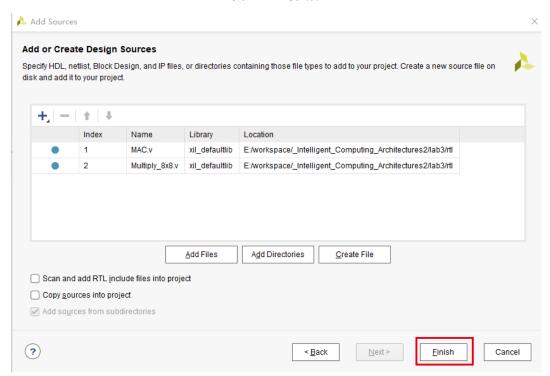


图 14 完成

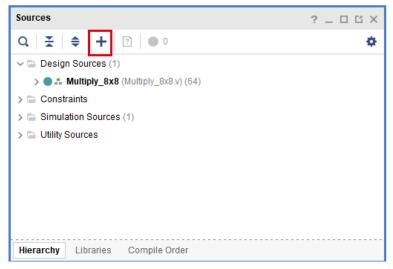


图 15 再次添加文件

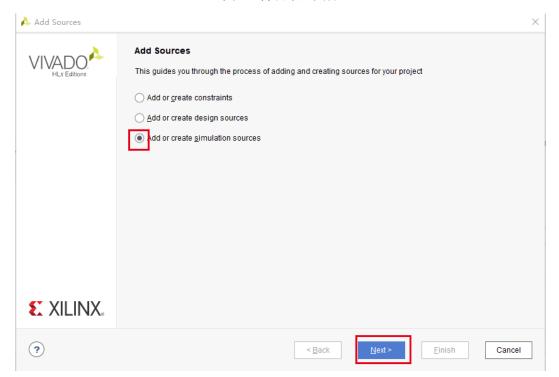


图 16 选择仿真文件

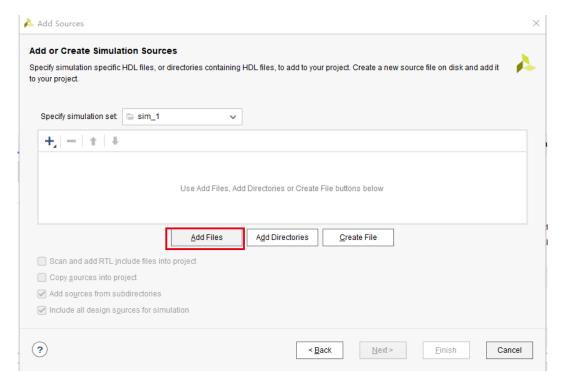


图 17 添加文件

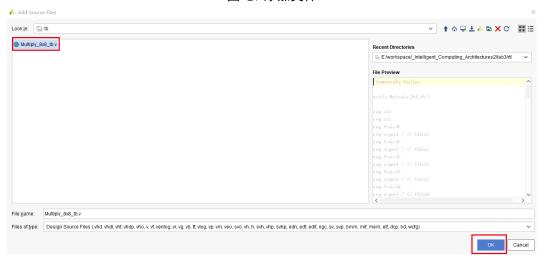


图 18 选择文件

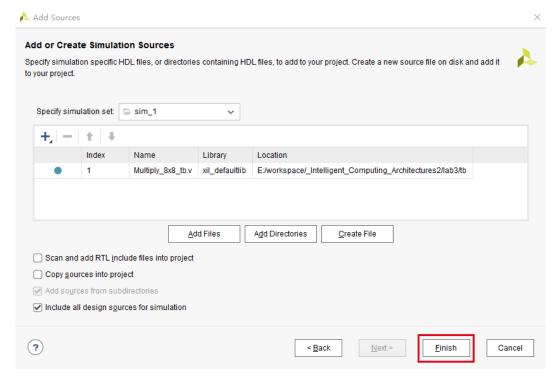


图 19 点击 Finish

4.1.3 仿真

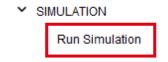


图 20 开始仿真

跑一段时间的仿真, 然后暂停。



图 21 工具栏

打开波形,用有符号数显示。

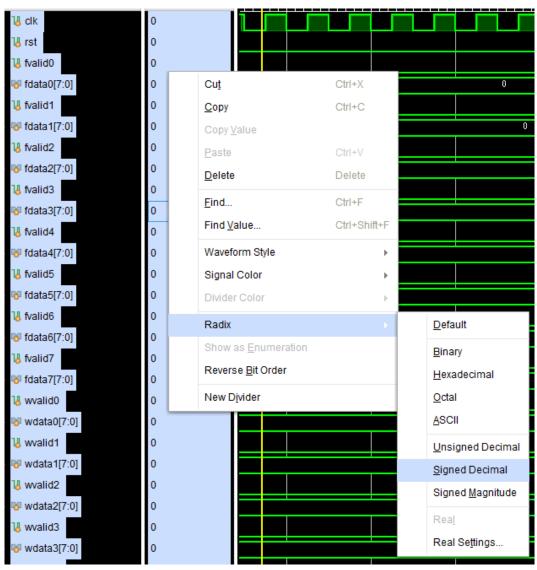


图 22 选择有符号十进制

查看输入矩阵波形。

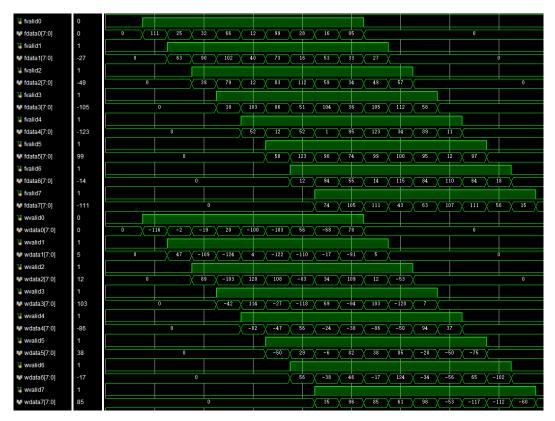


图 23 输入矩阵波形

查看输出矩阵。

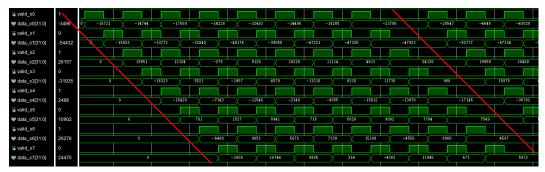


图 24 输出矩阵波形

4.1.4 对比结果

执行 test.py, 得到矩阵运算结果。

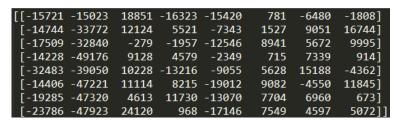


图 25 矩阵运算结果

该结果和 4.1.3 仿真中的仿真输出一致。

4.1.5 疑问

Multiply_8x8_tb.v 中共进行了两次矩阵运算,仔细对比可以发现,第二个矩阵的运算结

果并不对。

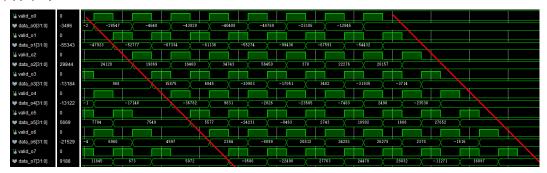


图 26 第二个矩阵

```
[[-10883
                        -8445 -1710
                                       -1591
                 18077
                                              19792
                 -3300 -12867 -13209
                                                      5158]
  -16168 18682
                                        7001 13661
                                       -271 -13492 -24205]
-8521 -14887 -17002]
    9163 18704
                 11703
                         -951
                               -1002
                                11823
     216
          -1002 -31358 -13211
                                -2107 -13674 -15450
                  5490 15770
                                                     -1152]
   25983 42900
  -30866 -46599
                  5124 27201 -24894 12696
                                             16194
                                                      17145
  -31789 -23200
                 -3027 -29058
                                 7438
                                       4356
                                              26900
                                                      6657]
 [-23208
                 11412 -7040 -18754
                                      -2011
                                              6887 -37404]]
          2001
```

图 27 第二个矩阵运算结果

在 Scope 中可以添加波形。

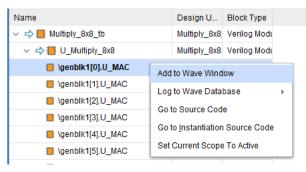


图 28添加波形

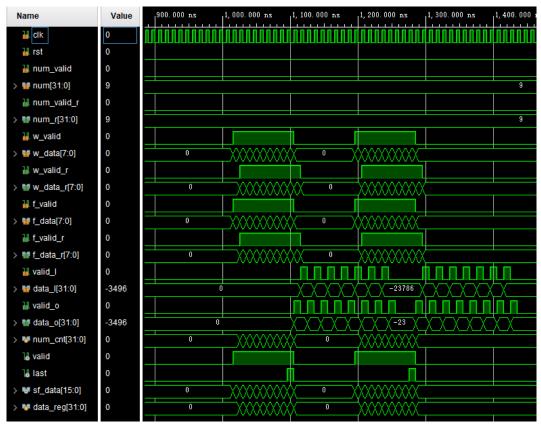


图 29 某 MAC 模块波形

请大家阅读 MAC.v 代码,找出第二个矩阵乘计算出错的原因。

提示: 思考下图代码

```
| wire signed [15:0] sf_data; | assign sf_data = $signed({8'b0,f_data}); | // 本政计算 | reg signed [31:0] data_reg; | always @(posedge clk or posedge rst) begin | if (rst) begin | data_reg <= 32'b0; | end | else if (valid) begin | if (last) begin | data_reg <= 32'b0; | end | else begin | data_reg <= 32'b0; | end | else begin | data_reg <= data_reg + $signed(w_data)*$signed(sf_data); | end | else begin | data_reg <= data_reg; | end | else begin | data_reg <= data_reg; | end | end | else begin | data_reg <= data_reg; | end | end | end | end | else begin | data_reg <= data_reg; | end |
```

图 30 MAC 模块代码片段

结合输入矩阵数据格式(feature 是 uint8,weight 是 int8),考虑本模块是否有修改的必要。

4.1.6 矩阵乘模块设计框图

1) MAC.v

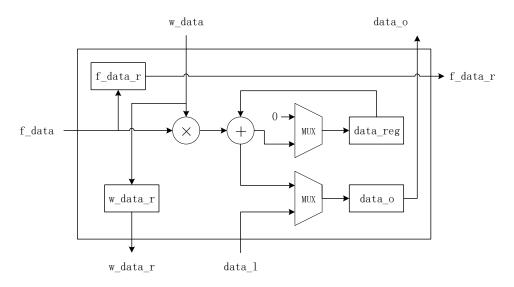


图 31 MAC 模块框图

2) Multiply_8x8.v

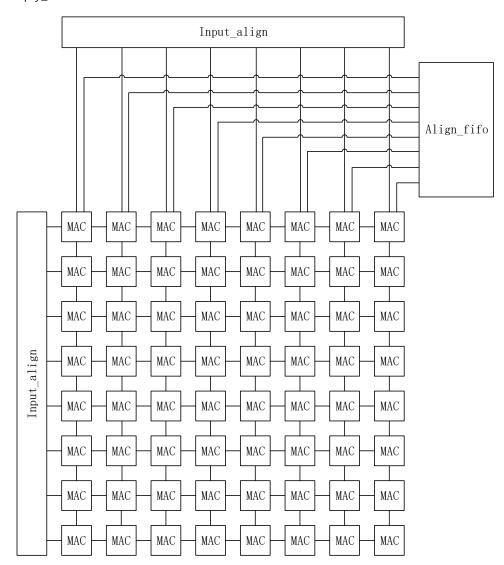


图 32 Multiply_8x8 模块框图

其中,Input_align 和 Align_fifo 暂未提供。Input_align 用于将原始输入的对齐数据错位,从波形中也能看出,Align fifo 用于将错位的矩阵乘结果对齐,收集起来再输出出去。

4.1.7 需要提交完成内容

- 1) 回答 4.1.5 疑问中的疑问,问题 1——第二个矩阵计算为何出错,问题二——MAC.v 是 否有修改的必要;
- 2) 参考 4.1.6 矩阵乘模块设计框图中的两幅图,为 MAC.v 和 Multiply_8x8.v 两个模块编写设计文档(写在实验报告中即可)。设计文档需要包括:一,模块设计功能;二,模块接口说明;三,模块设计思想及流程描述;四,内部关键信号与变量描述。

4.2 Linux **移植**

4.2.1 制作 SD 卡文件系统

制作 SD 卡文件系统会导致 SD 卡里内容丢失,请先做好备份。

- 1) 把 SD 卡插入读卡器, 然后插入电脑 USB 口。
- 2) 在 ubuntu 的搜索路径中,输入 disk,会出现 Disks 的图标,打开该软件。(别的分区软件同理)

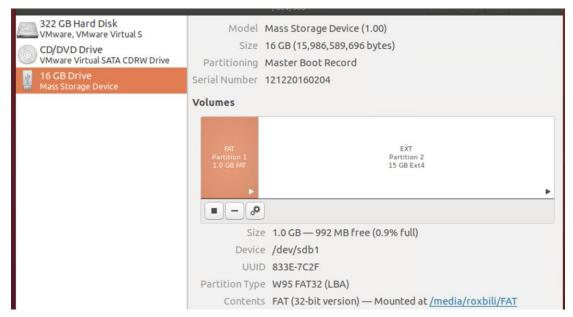


3) 点击-号,删除 SD 卡中的所有分区。





- 4) 点击添加分区的图标,添加第一个分区,格式为 FAT,用于存放 ZYNQ 的启动文件 BOOT.bin 和内核文件、设备树,名称为 FAT。(参考分配大小:1G)
- 5) 创建第二个分区,用于存放根文件系统,格式为 EXT4,名称为 EXT
- 6) 最终分区效果如图所示:



7) 成功后系统会自动挂载分区,并弹出窗口



8) 同步根文件系统到 SD 卡的 EXT 分区 将根文件系统移动到 Linux 主机,输入以下命令解压压缩包

sudo tar zxpvf linaro-jessie-alip-20161117-32.tar.gz

进入解压后的目录并将根文件系统同步到 sd 卡的 EXT 分区中

cd binary
sudo rsync -av .//media/<your user name>/EXT

- 9) 解压 boot.zip 目录,将 BOOT.BIN 和 image.ub 文件移动至 sd 卡的 FAT 分区下。
- 10) 最终 SD 卡文件系统如图所示。



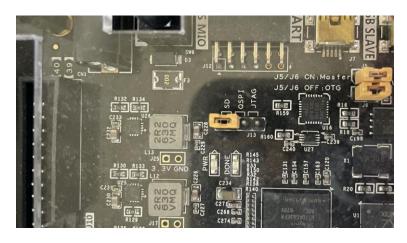
(System Volume Information 可忽略)

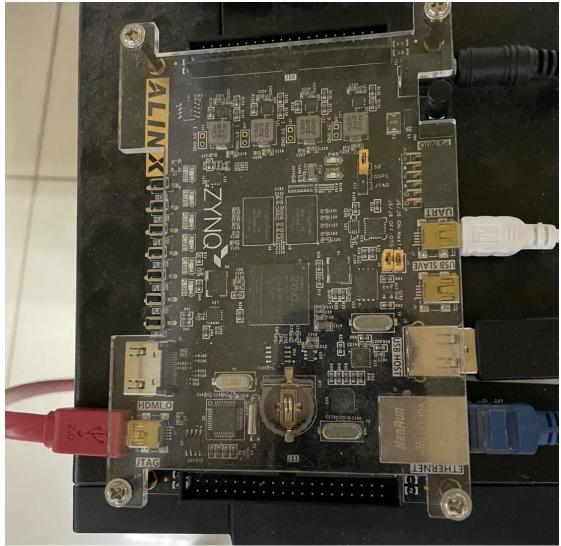


11) 退出 U 盘,如果提示 Device connot be unplugged,需要等待提示 Device can be unplugged 后再拔出 U 盘,否则后面可能出现系统无法正常启动的情况。

4.2.2 启动 ZYNQ 上的文件系统

- 1) 将 SD 卡插入 ZYNQ 开发板中
- 2) 开发板上的跳线选择连接 SD 模式,并将开发板的 JTAG 线和 UART 线连接到主机,按下电源按钮

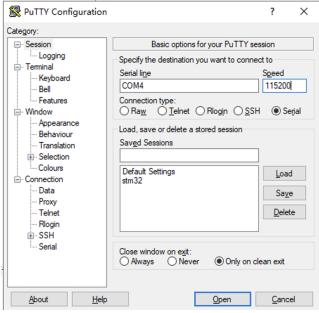




3) 在设备管理器中找到 UART 线对应的端口号 (图片中为 COM4), 使用 putty 软件打开该端口,波特率 115200

✓ 算端口(COM和LPT)

- Intel(R) Active Management Technology SOL (COM3)
- Silicon Labs CP210x USB to UART Bridge (COM4)
- ∰ 通信端口 (COM1)



点击 open 打开串口,输入回车看到以下信息则说明系统正常启动



4.2.3 安装开发环境

后续实验需要 numpy 库支持,因此此处在系统自带的 python3 中安装 numpy 环境。 (以下步骤需要给 zyng 开发板插上网线)

1) 将 Berryconda3-2.0.0-Linux-armv7l.sh 文件放至 sd 卡 EXT 分区下的 root 目录中。连上 putty 后输入 ls 能够看到该文件

```
Image: Image:
```

2) 添加可执行权限并开始安装

```
chmod +x Berryconda3-2.0.0-Linux-armv7l.sh

./Berryconda3-2.0.0-Linux-armv7l.sh
```

- 3) 重启 ZYNQ 板子
- 4) 更新 pip,如果提示 no module named pip,可以使用 python3 的绝对路径,具体参见常见本文档最后的问题解答部分

python3 -m pip install --upgrade pip

5) 编译安装 numpy

python3 -m pip install numpy

此时会开始长时间的编译过程,请耐心等待。

6) 测试 numpy

python3

import numpy

```
[root@linaro-alip:~# python3
Python 3.6.1 | packaged by rpi | (default, Apr 20 2017, 19:35:19)
[GCC 4.9.2] on linux
Type "help", "copyright", "credits" or "license" for more information.
[>>> import numpy
>>>
```

import 未报错则说明成功。

5. 常见问题解答

https://docs.qq.com/doc/DWm9sb1V6SFZBeFNs