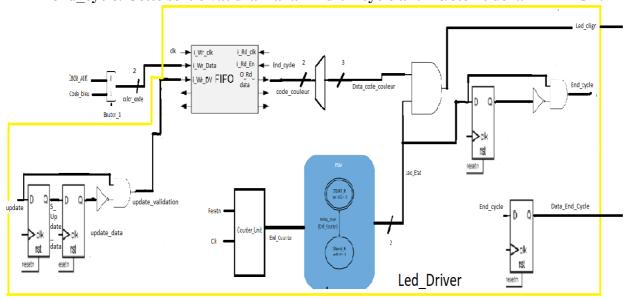
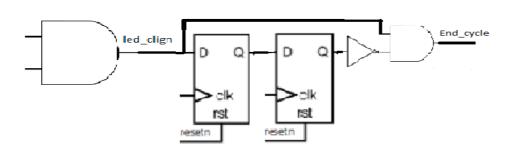
1. Sur l'architecture RTL, modifiez le module LED_driver en ajoutant une sortie end cycle. Cette sortie vaudra 1 à la fin d'un cycle allumé/éteint de la LED RGB.





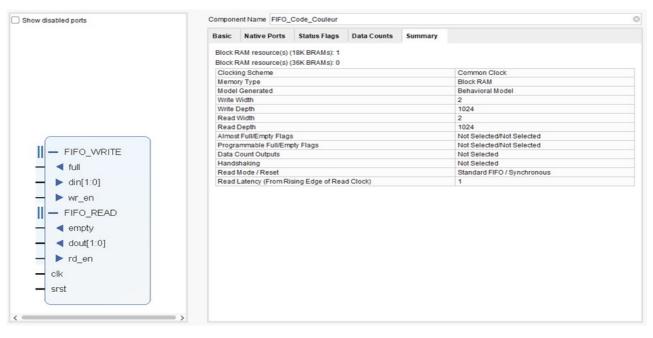
Cela permet d'avoir un front montant à chaque fin de cycle ainsi End_cycle prendra la valeur 1 à chaque fin d'un cycle.

2. Modifiez la logique en entrée du module pour ajouter une FIFO. Cette FIFO doit prendre en entrée le code couleur « vert » ou « bleu » suivant l'état du bouton_1 et est connectée en sortie à l'entrée color_code du module LED_driver. La donnée est écrite dans la FIFO lorsqu'il y a un front montant du bouton_0. La donnée de la FIFO est lue lorsque le signal end_cycle du module LED_driver vaut 1. Pour ajouter une FIFO, ouvrez le catalog d'IP de Vivado (onglet Project Manager -> IP Catalog) et recherchez l'IP qui vous semble la plus pertinente. Les documentations des IPs de Xilinx sont disponibles en ligne, cela peut faciliter vos recherches. Une fois que vous avez choisi une IP dans le catalogue, double cliquez dessus et choisissez les paramètres. Cliquez ensuite sur OK. Pour vous aider pour l'implémentation de cette IP, vous pouvez ouvrir un design d'exemple. Pour cela, faites un clic droit sur l'IP dans l'onglet Sources, puis Open IP Example Design.

La Fifo créée un décalage entre l'entrée End Cycle et la sortie Code Couleur. Pour régler ce

problème, il faut ajouter un registre sur le signal End_Cycle afin d'avoir les signaux Led Clignotement et Data End Cycle synchronisé.

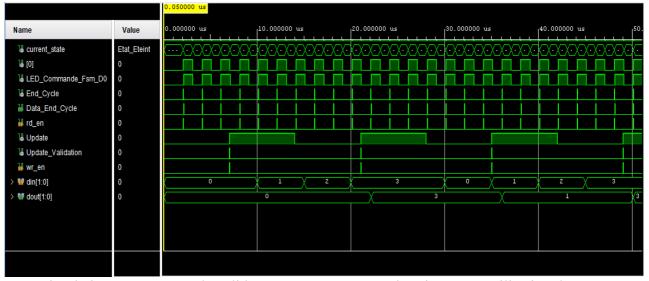
3. Modifiez vos codes de la partie 1 pour y ajouter les nouveaux éléments de votre architecture



```
use ieee.std_logic_1164.all;
use ieee.std_logic_unsigned.all;
entity LedDriver is
     port (
          clk : in std_logic;
resetn : in std_logic;
Color_Code : in std_logic_Vector (1 downto 0);
Update : in std_logic_Vector (2 downto 0);
LED_Output : out std_logic_vector (2 downto 0);
          Data_End_Cycle : out std_logic
end LedDriver;
architecture behavioral of LedDriver is
      -- Lié à la machine d'état.
      type state is (Etat_Eteint, Etat_Allume);
      signal current state : state; -- Etat dans lequel on se trouve actuellement signal next state : state; -- Etat dans lequel on passera au prochain coup d'horloge
      signal LED_Commande_Fsm : std_logic_vector (2 downto 0); -- Signal indiquant le status de notre FSM (Leds ON ou Leds OFF) signal LED_Commande_Fsm_D0 : std_logic;
      signal End_Cycle : std
      signal S Data End Cycle : std logic;
      -- Lié au Compteur.
      signal End_Counter : std_logic;
      -- Signaux interne
                                        : std_logic_vector (2 downto 0); -- Signal de sortie porte AND entre la FIFO et FSM
      signal S_LED_Output
      -- Signal lié à Update
                                     : std_logic;
      signal Update data
      signal S_Update_data : std_logic
signal Update Validation : std logic;
      signal Code_Couleur : std_logic_vector (1 downto 0); -- Signal de sortie de la Fifo sur 2 bits.
signal Data_Code_Couleur : std_logic_vector (2 downto 0); -- traduction de Code_Couleur sur 3 bits.
```

```
-- Composant FIFO_Code_Couleur
component FIFO_Code_Couleur
       port (
           clk
                 : in std_logic;
            srst : in std_logic;
            din : in std_logic_vector(1 downto 0);
            wr en : in std logic;
            rd en : in std logic;
            dout : out std_logic_vector(1 downto 0);
            full : out std_logic;
            empty : out std_logic
    end component;
begin
--Affectation des signaux du testbench avec ceux de l'entite a tester
Compteur : Counter_unit
   port map (
       clk => clk,
        resetn => resetn,
       End_Counter => End_Counter
Fifo : FIFO_Code_Couleur
       port map (
           clk => clk,
            srst => resetn,
            din => Color_Code,
            wr_en => Update_Validation,
            rd_en => End_Cycle,
           dout => Code_Couleur
   -- ********** Gestion du reset ********* --
   process (resetn, clk)
   begin
      if(resetn = '1') then
           -- Lors du reset on réinitialise la machine d'état.
          current state <= Etat Eteint;
       elsif(rising edge(clk)) then
          -- On change d'état à chaque front montant de End Counter.
          current state <= next state;
       end if;
   end process;
        *********** Fin du reset ********* --
   -- ********* Début Process detection de front sur le signal Update ************ --
   process (resetn, clk)
   begin
      if(resetn = '1') then
          Update data <= '0';
       elsif(rising edge(clk)) then
            - On change d'état à chaque front montant de End Counter.
          if(Update = '1') then
              S Update data <= Update;
              Update_data <= S_Update_data;
             Update_data <= '0';
              S Update data<='0';
   end process;
       ********** Fin Process detection de front sur le signal Update *********** --
   Update Validation <= not (Update data) and Update;
   -- ******** Début de processe de la Machine d'états ********* --
   process(current_state, next_state, END_Counter) -- Liste des signaux de sensibilité du processe
   begin
     case current_state is
           -- L'indicateur Led_Commande passe à 0.
          when Etat_Eteint =>
              LED_Commande_Fsm <= "000";
              if(rising_edge(END_Counter)) then
                 next_state <= Etat_Allume;
              end if;
```

```
-- L'indicateur Led_Commande passe à 1.
               when Etat Allume =>
                   LED Commande Fsm <= "111";
               if(rising_edge(END_Counter)) then
                      next_state <= Etat_Eteint;
                   end if;
             ************** FIN de processe de la Machine d'états ***************************
       -- ******** Partie combinatoire de la gestion de la traduction 2 bits vers 3 bits *********** --
       Data_Code_Couleur <= "000" when (Code_Couleur = "00")
           else "001" when (Code_Couleur = "01")
             else "010" when (Code Couleur = "10")
else "100" when (Code Couleur = "11")
       -- ************ Fin combinatoire de la gestion de la traduction 2 bits vers 3 bits *****************
       -- ********* DEB Partie process de la gestion de END_CYCLE ********** --
       process(resetn, clk)
       begin
           if(resetn = '1') then
               -- Lors du reset on réinitialise les signaux lié au Code Couleur.
               --End_Cycle <= '0'
               LED_Commande_Fsm_D0 <= '0';
           elsif(rising_edge(clk)) then
               -- On change d'état à chaque front montant de End_Counter.
              if (LED Commande Fsm(0) = '1') then
                  LED_Commande_Fsm_D0 <= LED_Commande_Fsm(0);
               else
LED_Commande_Fsm_D0 <= '0';
               end if;
           end if;
       end process;
            ************* FIN Partie process de la gestion de END_CYCLE *********************
       -- ********* DEB Partie Combinatoire de la gestion de END_CYCLE *********** --
       -- ********** DEB Partie process de la gestion de DATA_END_CYCLE *********** --
       process(resetn, clk)
       begin
           if(resetn = '1') then
               -- Lors du reset on réinitialise les signaux lié au Code Couleur.
               S_Data_End_Cycle <= '0';</pre>
           elsif(rising_edge(clk)) then
              S_Data_End_Cycle <= End_Cycle;
            --else
               --S_Data_End_Cycle <= S_Data_End_Cycle;
           end if:
       end process;
            ************* FIN Partie process de la gestion de DATA_END_CYCLE *********** --
       Data_End_Cycle <= S_Data_End_Cycle;</pre>
         - ********* Partie Combinatoire entre Fsm et Code Couleur ********** --
       S_LED_Output <= Data_Code_Couleur and LED_Commande_Fsm;</pre>
         - Signal de sortie prends le signal interne.
       LED_Output <= S_LED_Output;
            ********* Fin Combinatoire entre Fsm et Code Couleur ********** --
end behavioral;
```



Cette simulation nous permet de valider notre composant Led_Driver avec utilisation d'une FIFO. Lorsque le signal wr_en de la FIFO détecte un front montant elle enregistre la valeur présente sur

l'entre Din de cette dernière. Et lorsque le signal re_en passe à 1 cette valeur est envoyé à la sortie Dout de la FIFO.

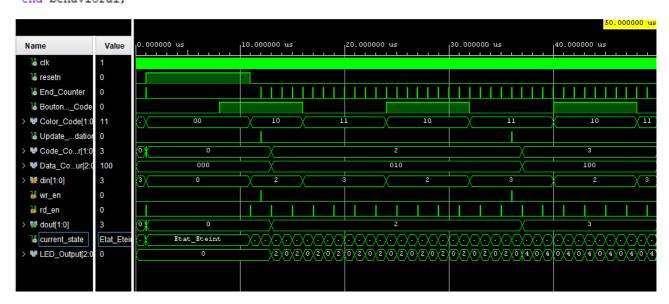
Ensuite j'ai modifié mon fichier top pour y ajouter mon nouveau module Led Driver.

4. Mettez à jour le testbench et réalisez une simulation pour vérifier votre design

J'ai réutilisé le même testbench que lors de la partie 1 du TP4.

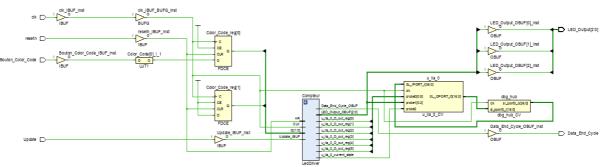
```
-- Process Gestion du resetn
process
   begin
       wait for 100*period;
       resetn <= '1';
      wait for 4000*period;
      resetn <= '0';
      wait for 4000*period;
end process;
-- Process Gestion du Bouton 1 : Code Couleur
process
   begin
       for i in 1 to 4 loop
          wait for 800*period;
           Bouton Color Code <= not Bouton Color Code;
       end loop;
end process;
-- Process Gestion du Bouton 0 : Update
process
   begin
       for i in 1 to 3 loop
           wait for 1200*period;
           Buton_Update <= not Buton_Update;
       end loop;
end process;
```

end behavioral;



La dernière simulation montre que notre système fonctionne bien avec la mise en place de la Fifo dans le fichier top. En fonction du code couleur et le la sortie de le Fifo on fait clignoter la LED désiré.

5. Réalisez une synthèse et étudiez le rapport de synthèse, les ressources utilisées doivent correspondre à votre schéma RTL.



```
Start RTL Component Statistics
Detailed RTL Component Info :
+---Registers :
               2 Bit Registers := 1
               1 Bit Registers := 6
+---Muxes :
     2 Input 3 Bit
                       Muxes := 1
     5 Input 3 Bit
                        Muxes := 1
     2 Input 2 Bit
                       Muxes := 1
Finished RTL Component Statistics
Report Cell Usage:
+----+
    |Cell
                    |Count |
                        11
    |FIFO_Code_Couleur |
11
    |BUFG |
12
                         11
13
    |CARRY4
                         71
14
    |LUT1
                    31
15
     |LUT2
                    21
16
    |LUT3
                    1
                         3|
17
    |LUT4
    |LUT5
18
                    1|
                         35|
19
     |LUT6
                    |10 | FDCE
                         35|
|11
    IBUF
                         4 |
112
     OBUF
                          4 |
```

On voit bien que l'ensemble, semble conforme à notre design et notre schéma RTL. Avec le bon nombre de registre, de multiplexeurs, d'adders et d'entrées / sortie de notre système. La synthèse correspond bien à notre schéma RTL. De plus, on a bien un registre en moins que sur la partie 1 car

il est remplacé par le registre. On a bien nos 3 muxes, on a 4 entrées/4 sorties.

6. Effectuez le placement routage et étudiez les rapports.

Design Timin	_					-
WNS (ns)	TNS (ns)	TNS Failing Endpoints	TNS Total Endpoints	WHS (ns)	THS (ns)	T
1.993	0.000	0	3825	0.031	0.000	_

All user specified timing constraints are met.

Notre système ne devrait pas rencontrer de métastabilité car on ne retrouve pas de slack (TNS et THS = 0ns)

Chemin critique:

Max Delay Paths	
Slack (MET) :	25.453ns (required time - arrival time)
Source:	dbg_hub/inst/BSCANID.u_xsdbm_id/SWITCH_N_EXT_BSCAN.bscan_switch/state_reg[0]/C
	(rising edge-triggered cell FDRE clocked by dbg_hub/inst/BSCANID.u_xsdbm_id/SWITCH_N_EXT_BSCAN.bscan_inst/SERIES7_BSCAN.bscan_inst/TCK {rise@
Destination:	dbg_hub/inst/BSCANID.u_xsdbm_id/SWITCH_N_EXT_BSCAN.bscan_switch/portno_temp_reg[0]/D
	(rising edge-triggered cell FDRE clocked by dbg_hub/inst/BSCANID.u_xsdbm_id/SWITCH_N_EXT_BSCAN.bscan_inst/SERIES7_BSCAN.bscan_inst/TCK {rise@

7. Générez le bitstream et vérifiez que vous avez le comportement attendu sur carte.

Voir la vidéo