離散最適化基礎論 第8回 幾何的被覆問題(2):シフト法

岡本 吉央 okamotoy@uec.ac.jp

電気通信大学

2017年12月15日

最終更新: 2017年12月20日 16:33

主題

離散最適化のトピックの1つとして<mark>幾何的被覆問題</mark>を取り上げ、 その<mark>数理</mark>的側面と計算的側面の双方を意識して講義する

なぜ講義で取り扱う?

- ▶ 「離散最適化」と「計算幾何学」の接点として重要な役割を 果たしているから
- ▶ 様々なアルゴリズム設計技法・解析技法を紹介できるから
- ▶ 応用が多いから

スケジュール 前半

1 幾何的被覆問題とは?	(10/6)
★ 国内出張のため休み	(10/13)
2 最小包囲円問題 (1):基本的な性質	(10/20)
3 最小包囲円問題 (2): 乱択アルゴリズム	(10/27)
★ 文化の日のため休み	(11/3)
4 クラスタリング (1): <i>k</i> -センター	(11/10)
5 幾何ハイパーグラフ (1): VC 次元	(11/17)
★ 調布祭 のため 休み	(11/24)
$oldsymbol{6}$ 幾何ハイパーグラフ $(2):arepsilon$ ネット	(12/1)

スケジュール 後半 (予定)

	(10 /0)
7 幾何的被覆問題 (1):線形計画法の利用	(12/8)
8 幾何的被覆問題 (2):シフト法	(12/15)
g 幾何的被覆問題 (3):局所探索法	(12/22)
🔟 幾何的被覆問題 (4):局所探索法の解析	(1/5)
⋆ センター試験準備 のため 休み	(1/12)
💵 幾何ハイパーグラフ (3) : $arepsilon$ ネット定理の証明	(1/19)
$leve{1}$ 幾何アレンジメント (1) :合併複雑度と $arepsilon$ ネット	(1/26)
○ 幾何アレンジメント (2):合併複雑度の例	(2/2)
14 最近のトピック	(2/9)
15 期末試験	(2/16?)

注意:予定の変更もありうる

幾何的被覆問題に対する近似アルゴリズム

シフト法 (shifting strategy) を利用したもの

▶ 重要な観点:体積論法 (volume argument)

今回紹介する内容は次の論文に基づく

D. Hochbaum and W. Maass: Approximation Schemes for Covering and Packing Problems in Image Processing and VLSI. Journal of the Association for Computing Machinery 32 (1985) 130–136.

これは、次の論文の技法を幾何の問題に適用したもの

▶ B.S. Baker: Approximation Algorithms for NP-Complete Problems on Planar Graphs. Journal of the Association for Computing Machinery 41 (1994) 153–180.

この講義では、いくつかの技法を見る(予定である)

- ▶ 離散型単位円被覆問題:多項式時間 O(1) 近似アルゴリズム
 - (Brönnimann, Goodrich '95)
 - → アルゴリズム:線形計画法の利用 利点:他の図形にも広く応用可能
- ▶ 連続型単位円被覆問題:多項式時間 1 + ε 近似アルゴリズム

(Hochbaum, Maass '85)

- → アルゴリズム:シフト法
 - 利点:他の問題にも広く応用可能
- ▶ |離散型単位円被覆問題:多項式時間 1 + ε 近似アルゴリズム

(Mustafa, Ray '10)

- → アルゴリズム:局所探索法
 - 利点:単純

その他にも関連する話題に触れる

復習:離散型単位円被覆問題

離散型単位円被覆問題 (discrete unit disk cover problem)

入力

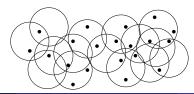
- ightharpoonup 平面上の点集合 $P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$
- ightharpoonup 平面上の単位円の集合 $\mathcal{D}=\{D_1,D_2,\ldots,D_m\}$

出力

▶ 単位円の集合 $\mathcal{D}' \subseteq \mathcal{D}$ で次を満たすもの $(\mathcal{D}'$ が P を被覆する) 任意の $p \in P$ に対して、ある $D \in \mathcal{D}'$ が存在して、 $p \in D$

目的

▶ |D'| の最小化



連続型単位円被覆問題

連続型単位円被覆問題 (continuous unit disk cover problem)

入力

ightharpoonup 平面上の点集合 $P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$

出力

▶ 単位円の集合 \mathcal{D}' で次を満たすもの (\mathcal{D}' が P を被覆する) 任意の $p \in P$ に対して、ある $D \in \mathcal{D}'$ が存在して、 $p \in D$

目的

▶ |D'| の最小化

連続型単位円被覆問題

連続型単位円被覆問題 (continuous unit disk cover problem)

入力

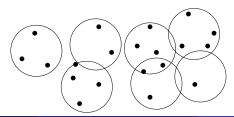
ightharpoonup 平面上の点集合 $P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$

出力

▶ 単位円の集合 \mathcal{D}' で次を満たすもの (\mathcal{D}' が P を被覆する) 任意の $p \in P$ に対して、ある $D \in \mathcal{D}'$ が存在して、 $p \in D$

目的

▶ |𝒯'| の最小化



連続型単位円被覆問題 (continuous unit disk cover problem)

入力

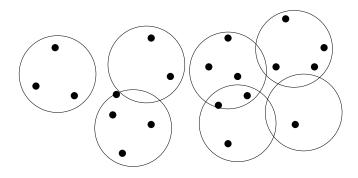
▶ 平面上の点集合 $P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$

連続型単位円被覆問題を離散型単位円覆問題と見なす

連続型単位円被覆問題 (continuous unit disk cover problem)

入力

ightharpoonup 平面上の点集合 $P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$

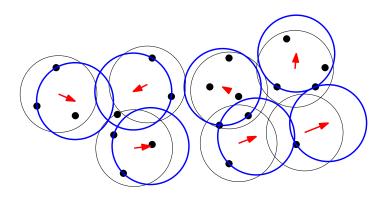


連続型単位円被覆問題を離散型単位円覆問題と見なす

連続型単位円被覆問題 (continuous unit disk cover problem)

入力

▶ 平面上の点集合 $P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$

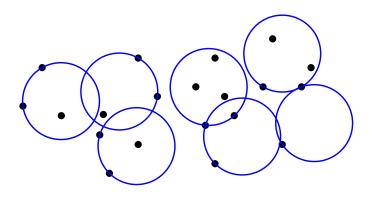


連続型単位円被覆問題を離散型単位円覆問題と見なす

連続型単位円被覆問題 (continuous unit disk cover problem)

入力

▶ 平面上の点集合 $P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$



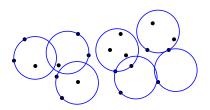
連続型単位円被覆問題を離散型単位円被覆問題と見なす (続)

連続型単位円被覆問題 (continuous unit disk cover problem)

入力

- ightharpoonup 平面上の点集合 $P=\{p_1,p_2,\ldots,p_n\}$
- ▶ このとき、単位円の集合 D として、次を考える

$$\mathcal{D} = \{D \mid D \text{ id } P \text{ od } 2 \text{ 点を通る単位円} \} \cup \{D \mid D \text{ id } P \text{ od } \text{od } \text{od } \text{od } \text{od } \text{od } \}$$



連続型単位円被覆問題を離散型単位円被覆問題と見なす (続)

連続型単位円被覆問題 (continuous unit disk cover problem)

入力

- ightharpoonup 平面上の点集合 $P=\{p_1,p_2,\ldots,p_n\}$
- ▶ このとき、単位円の集合 D として、次を考える

$$\mathcal{D} = \{D \mid D \text{ d } P \text{ o } 2 \text{ 点を通る単位円} \} \cup \{D \mid D \text{ d } P \text{ o } \text{ の点を中心とする単位円} \}$$

▶ すると,

P を入力とする 連続型単位円被覆問題の 最適値 P, D を入力とする 離散型単位円被覆問題の 最適値

- \mathfrak{st} , $|\mathcal{D}| = O(n^2)$
- ▶ つまり、離散型が効率よく解ければ、連続型も効率よく解ける

今日の目標

今日の目標

連続型単位円被覆問題に対する近似アルゴリズム設計

▶ シフト法を用いる

補足

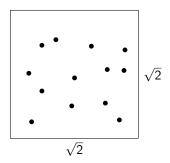
▶ この手法は他の問題にも適用可能

1 入力座標の範囲が限定される場合

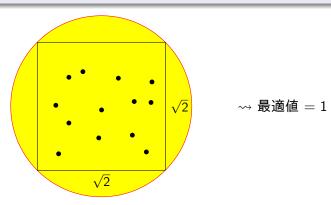
② 近似アルゴリズム:領域分割とシフト法

3 今日のまとめ

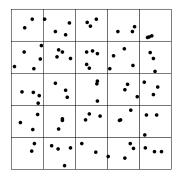
連続型単位円被覆問題において, 入力される n 個の点が辺長 $\sqrt{2}$ の正方形に収まっているとき 最適値は?



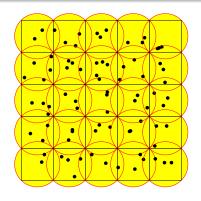
連続型単位円被覆問題において, 入力される n 個の点が辺長 $\sqrt{2}$ の正方形に収まっているとき 最適値は?



連続型単位円被覆問題において, 入力される n 個の点が辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形に収まっているとき 最適値は?

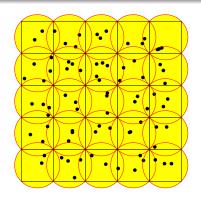


連続型単位円被覆問題において, 入力される n 個の点が辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形に収まっているとき 最適値は?



 \rightarrow 最適値 = k^2

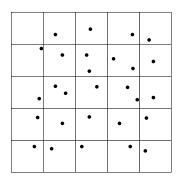
連続型単位円被覆問題において, 入力される n 個の点が辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形に収まっているとき 最適値は?



 \rightsquigarrow 最適值 = k^2 ???

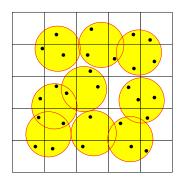
例題 2

連続型単位円被覆問題において, 入力される n 個の点が辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形に収まっているとき 最適値は?



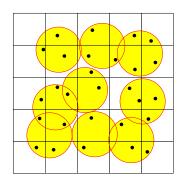
例題 2

連続型単位円被覆問題において, 入力される n 個の点が辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形に収まっているとき 最適値は?



例題 2

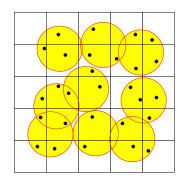
連続型単位円被覆問題において, 入力される n 個の点が辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形に収まっているとき 最適値は?



→ 最適値 ≤ k²

例題 2

連続型単位円被覆問題において, 入力される n 個の点が辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形に収まっているとき 最適値は?



 \rightsquigarrow 最適値 ≤ k^2

質問

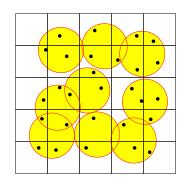
どう解くか?

例題 2:アルゴリズム

例題2:アルゴリズム

連続型単位円被覆問題において,

入力される n 個の点が辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形に収まっているとき どう解くか?



- ▶ 離散型単位円被覆問題に変換
- ▶ 考える単位円の数 = O(n²)
- ▶ 最適解の候補の総数

$$=\sum_{i=0}^{k^2} \binom{O(n^2)}{i} \leq O(3^{k^2} n^{2k^2})$$

- ► その各候補が被覆であるか調べる (O(nk²) 時間)
- $\rightsquigarrow O(n^{2k^2+1}3^{k^2}k^2)$ 時間で厳密に解ける

● 入力座標の範囲が限定される場合

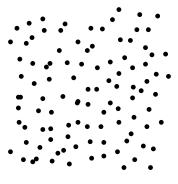
2 近似アルゴリズム:領域分割とシフト法

3 今日のまとめ

基本アイディア1

平面を辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形に分割する

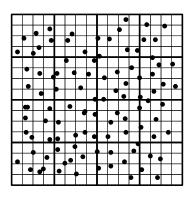
分割された正方形ごとに問題を最適に解いて、組み合わせる



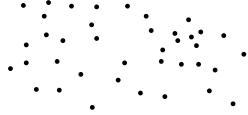
基本アイディア1

平面を辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形に分割する

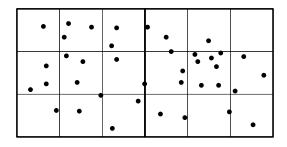
分割された正方形ごとに問題を最適に解いて、組み合わせる



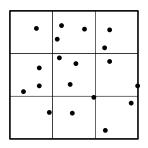
例:k=3の場合

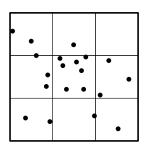


例:k=3 の場合

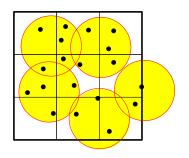


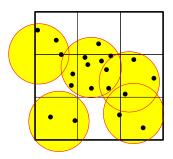
例:k=3 の場合



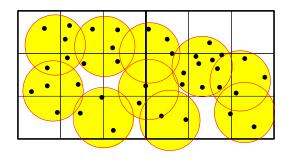


例:k=3 の場合



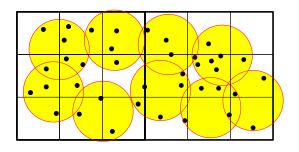


例:k=3 の場合



アルゴリズムの出力値 = 10

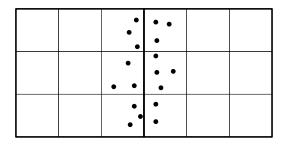
例:k = 3 の場合

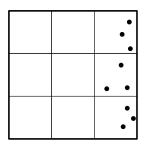


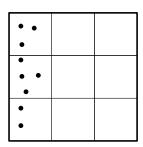
アルゴリズムの出力値 = 10

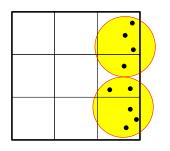
最適值 ≤ 9

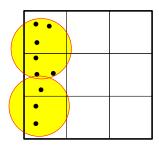
- •
- •
- . .
 - •



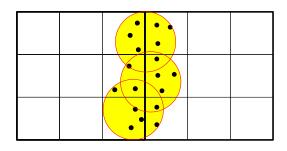






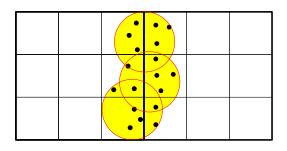


近似比がとても悪くなる可能性がある



アルゴリズムの出力値 = 4

近似比がとても悪くなる可能性がある

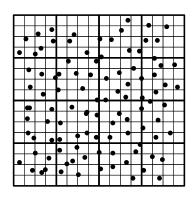


アルゴリズムの出力値 = 4

最適値 < 3

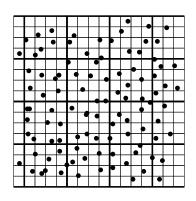
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



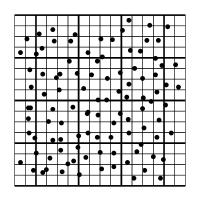
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



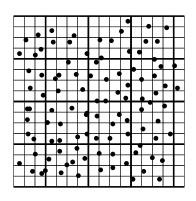
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



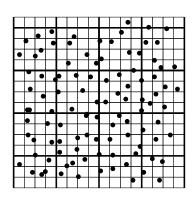
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



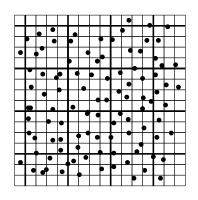
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



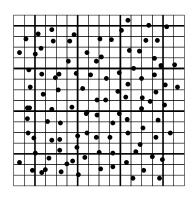
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



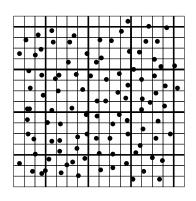
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



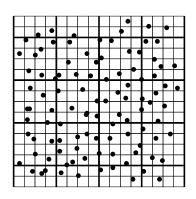
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



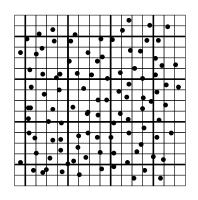
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



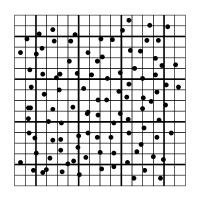
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



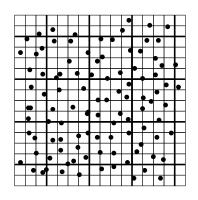
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



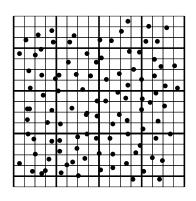
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



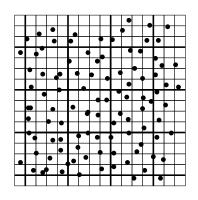
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



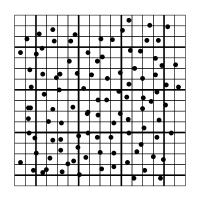
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



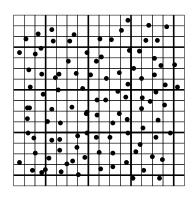
基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)



基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)

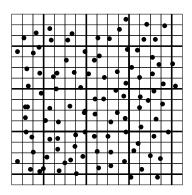


基本アイディア2

辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形の取り方をずらす (シフトする)

すべてのずらし方を考える

→ すべてのずらし方で基本アイディア1を実行



連続型単位円被覆問題に対するシフト法

k をうまく定める (後述)

- 1 平面に辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形を敷き詰める
- 2 各 $i \in \{0,1,\ldots,k-1\}$ と各 $j \in \{0,1,\ldots,k-1\}$ に対して、以下を実行
 - ① 敷き詰めに用いた正方形をすべて $(\sqrt{2}i,\sqrt{2}j)$ だけ平行移動させる
 - 2 各正方形の中で、連続型単位円被覆問題を最適に解く
 - 3 上で得られた解の合併を、全体に対する解の候補とする
- 8 k^2 個の解の候補の中で,最もよいものを出力する

正方形の数 $\leq n$ (入力された点の数)

シフト法の解析:計算量

連続型単位円被覆問題に対するシフト法

k をうまく定める (後述)

- 1 平面に辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形を敷き詰める
- 2 各 $i \in \{0,1,\ldots,k-1\}$ と各 $j \in \{0,1,\ldots,k-1\}$ に対して、以下を実行
 - ① 敷き詰めに用いた正方形をすべて $(\sqrt{2}i,\sqrt{2}i)$ だけ平行移動させる
 - 2 各正方形の中で、連続型単位円被覆問題を最適に解く
 - ③ 上で得られた解の合併を、全体に対する解の候補とする
- $3 k^2$ 個の解の候補の中で,最もよいものを出力する

計算量

- ▶ ステップ 2 は k² 回反復される
- ▶ 各反復の計算量は $O(n) \times O(n^{2k^2+1}3^{k^2}k^2)$
- \leadsto 全体で $O(n^{2k^2+2}3^{k^2}k^4)$ 時間 k が定数ならば、これは多項式時間

シフト法の解析:近似比

設定

- ▶ $ALG_{i,j}$: (i,j) だけずらしたとき、アルゴリズムが出力する解
- ► ALG_{i,j}(S): 正方形 S の中の点を最適に覆うものの集合
- ▶ OPT :最適解
- ▶ OPT(S) : OPT の中で正方形 S の中の点を覆うものの集合

解析

▶ 辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形 S の中でアルゴリズムは最適に解いているので,

$$|ALG_{i,j}(S)| \leq |OPT(S)|$$

▶ つまり,

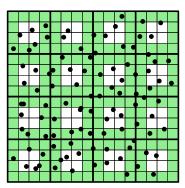
$$|\mathrm{ALG}_{i,j}| = \sum_{S} |\mathrm{ALG}_{i,j}(S)| \le \sum_{S} |\mathrm{OPT}(S)|$$

シフト法の解析:近似比 (続)

解析 (続)

 $\sum_{S} |\mathrm{OPT}(S)|$ において,次の緑部に中心を持つ円は高々2 回現れ, k^2 通りのずらし方の中で,小さな正方形が高々4k 回緑になるので,

$$\sum_{i,j} \sum_{\mathcal{S}} |\mathrm{OPT}(\mathcal{S})| \leq (k^2 + 4k) |\mathrm{OPT}|$$

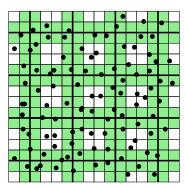


シフト法の解析:近似比 (続)

解析 (続)

 $\sum_{S} |\mathrm{OPT}(S)|$ において,次の緑部に中心を持つ円は高々2 回現れ, k^2 通りのずらし方の中で,小さな正方形が高々4k 回緑になるので,

$$\sum_{i,j} \sum_{S} |\mathrm{OPT}(S)| \leq (k^2 + 4k) |\mathrm{OPT}|$$



シフト法の解析:近似比 (続 2)

解析 (続 2)

▶ したがって,

$$\min_{i,j} |\text{ALG}_{i,j}| \leq \frac{1}{k^2} \sum_{i,j} |\text{ALG}_{i,j}| = \frac{1}{k^2} \sum_{i,j} \sum_{S} |\text{ALG}_{i,j}(S)|$$

$$\leq \frac{1}{k^2} \sum_{i,j} \sum_{S} |\text{OPT}(S)|$$

$$\leq \frac{k^2 + 4k}{k^2} |\text{OPT}|$$

$$= \left(1 + \frac{4}{k}\right) |\text{OPT}|$$

$$\leq (1 + \varepsilon) |\text{OPT}| \qquad (k = \lceil 4/\varepsilon \rceil \ \text{とする})$$

つまり、 $k = \lceil 4/\varepsilon \rceil$ とすれば、近似比は $1 + \varepsilon$

連続型単位円被覆問題に対する近似アルゴリズム:シフト法 — まとめ

連続型単位円被覆問題に対するシフト法

- $k = \lceil 4/\varepsilon \rceil$ とする
 - 1 平面に辺長 $\sqrt{2}k$ の正方形を敷き詰める
 - 2 各 $i \in \{0,1,\ldots,k-1\}$ と各 $j \in \{0,1,\ldots,k-1\}$ に対して、以下を実行
 - ① 敷き詰めに用いた正方形をすべて $(\sqrt{2}i,\sqrt{2}i)$ だけ平行移動させる
 - 2 各正方形の中で、連続型単位円被覆問題を最適に解く
 - 3 上で得られた解の合併を、全体に対する解の候補とする
 - 8 k^2 個の解の候補の中で,最もよいものを出力する

まとめ

arepsilon が定数ならば,これは多項式時間 (1+arepsilon) 近似アルゴリズムである

● 入力座標の範囲が限定される場合

② 近似アルゴリズム:領域分割とシフト法

3 今日のまとめ

幾何的被覆問題に対する近似アルゴリズム

シフト法 (shifting strategy) を利用したもの

▶ 重要な観点:体積論法 (volume argument)

今回紹介する内容は次の論文に基づく

 D. Hochbaum and W. Maass: Approximation Schemes for Covering and Packing Problems in Image Processing and VLSI. Journal of the Association for Computing Machinery 32 (1985) 130–136.

これは、次の論文の技法を幾何の問題に適用したもの

▶ B.S. Baker: Approximation Algorithms for NP-Complete Problems on Planar Graphs. Journal of the Association for Computing Machinery 41 (1994) 153–180.

残った時間の使い方

- ▶ 演習問題をやる
 - ▶ 相談推奨 (ひとりでやらない)
- ▶ 質問をする
 - ▶ 教員は巡回
- ▶ 退室時, 小さな紙に感想など書いて提出する ← 重要
 - ▶ 内容は何でも OK
 - ▶ 匿名で OK

1 入力座標の範囲が限定される場合

② 近似アルゴリズム:領域分割とシフト法

3 今日のまとめ