Anomaly Detection

Là phương pháp học không giám sát nhằm **phát hiện các điểm dữ liệu bất thường**, khác biệt so với phần lớn các điểm khác trong tập huấn luyện.

Đặc điểm chính:

- Dữ liệu huấn luyện không có nhãn, chủ yếu gồm các ví dụ "bình thường" (non-anomalous)
- Mục tiêu: Sau khi học từ dữ liệu bình thường, nếu có điểm dữ liệu mới trông
 khác biệt đáng kể, thì gán nó là bất thường

Kỹ thuật chính: Density Estimation (Ước lượng mật độ xác suất)

Ý tưởng:

- 1. Học mô hình xác suất p(x) từ tập dữ liệu bình thường
- 2. Với điểm mới $x_{
 m test}$, tính $p(x_{
 m test})$
- 3. So sánh với ngưỡng ε:
 - Nếu $arepsilon p(x_{ ext{test}}) < arepsilon$: ightarrow anomaly
 - Nếu $p(x_{\mathrm{test}}) \geq arepsilon$: ightarrow ok

Ứng dụng thực tế của Anomaly Detection

Phát hiện gian lận (Fraud Detection)

- Ví dụ: website theo dõi hoạt động người dùng
 - Đặc trưng có thể gồm:
 - Số lần đăng nhập, số trang truy cập
 - Tốc độ gõ bàn phím (số ký tự/giây)
- Nếu người dùng nào có hành vi rất khác biệt → có thể là bot hoặc gian lận

Giám sát sản xuất (Manufacturing)

• Phát hiện lỗi trên các sản phẩm:

Anomaly Detection 1

- Vi mạch, smartphone, động cơ, bảng mạch, ...
- Mục tiêu: kiểm tra kỹ những sản phẩm bất thường trước khi gửi cho khách hàng

Giám sát hệ thống máy chủ

- Dữ liệu xix_ixi: sử dụng CPU, đĩa cứng, mạng
- Máy nào có thông số bất thường → có thể bị lỗi, hỏng phần cứng hoặc bị xâm nhập

Giám sát trạm phát sóng

 Phát hiện trạm phát tín hiệu di động hoạt động lạ → cử kỹ thuật viên kiểm tra

Gaussian Distribution

Định nghĩa:

Là phân phối xác suất phổ biến, thường gọi là "phân phối hình chuông (bell-shaped curve)", được đặc trưng bởi:

- Trung bình (mean): μ
- Độ lệch chuẩn (standard deviation): σ
- Phương sai (variance): σ^2

Công thức phân phối chuẩn 1D:

$$p(x) = rac{1}{\sqrt{2\pi} \cdot \sigma} \cdot \exp\left(-rac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}
ight)$$

- μ : tâm của phân phối (điểm chính giữa)
- σ : độ rộng của đường cong (độ "phân tán")
- Diện tích dưới đường cong luôn bằng 1

Áp dụng vào Anomaly Detection

Ý tưởng:

- Học phân phối xác suất p(x) từ dữ liệu "bình thường"
- Với điểm mới $x_{
 m test}$:
 - \circ Tính $p(x_{ ext{test}})$
 - \circ Nếu $p(x_{ ext{test}}) < arepsilon$: ightarrow Flag là bất thường

Ưu điểm:

- Dễ triển khai, đặc biệt với 1 hoặc vài đặc trưng
- Có nền tảng xác suất rõ ràng
- Có thể mở rộng sang nhiều chiều (multivariate Gaussian)

Xây dựng Hệ thống Anomaly Detection nhiều đặc trưng

Đầu vào (Input):

- Tập huấn luyện: $x^{(1)}, x^{(2)}, \dots, x^{(m)}$
- Mỗi $x^{(i)} \in \mathbb{R}^n$: có n đặc trưng

Ý tưởng chính:

Xây dựng mô hình xác suất p(x)p(x) - tức xác suất xuất hiện của một vector đặc trưng xxx.

Nếu p(x)< ϵ p(x) < \varepsilonp(x)< ϵ \rightarrow đánh dấu là **anomaly** (bất thường) Cho ví dụ mới $x_{\rm test}$, thực hiện:

1. Tính:

$$p(x_{ ext{test}}) = \prod_{j=1}^n p(x_j; \mu_j, \sigma_j^2)$$

- 2. So sánh với ngưỡng:
 - Nếu p(x)< $\epsilon \rightarrow$ Anomaly
 - Ngược lại ightarrow Bình thường

Lưu ý

Cần đánh giá hệ thống trong quá trình phát triển

Khi thay đổi tính năng hoặc tinh chỉnh tham số (như ε), ta cần một chỉ số đánh giá định lượng (real number evaluation) để biết liệu thay đổi đó có cải thiện kết quả không.

Dùng nhãn để đánh giá, dù thuật toán là không giám sát

- Thuật toán vẫn học từ tập huấn luyện không gán nhãn (toàn là y=0y = 0y=0 giả định là "bình thường").
- Nhưng để đánh giá, cần một số ít ví dụ bất thường có nhãn y=1y = 1y=1.

Cách đánh giá

- Huấn luyện mô hình Gaussian từ tập huấn luyện.
- Trên tập cross-validation hoặc test

Sử dụng các chỉ số đánh giá phù hợp với dữ liệu lệch

Nếu số anomaly quá ít, có thể bỏ tập test

- Dồn toàn bộ anomaly + engine thường còn lại vào cross-validation
- Sử dụng toàn bộ tập này để điều chỉnh ε và các đặc trưng

Feature Engineering

Biến đổi đặc trưng để có phân phối gần Gaussian

 Vì mô hình giả định phân phối Gaussian (chuẩn) cho từng đặc trưng ⇒ Nếu đặc trưng quá lệch hoặc phân phối không chuẩn thì cần biến đổi để gần Gaussian hơn.

Tạo thêm đặc trưng mới (feature engineering)

 Khi một điểm bất thường trông giống điểm bình thường theo các đặc trưng hiện tại, mô hình có thể không phát hiện được.

Tạo đặc trưng kết hợp (feature combinations)

Anomaly Detection 4

• Khi các đặc trưng riêng lẻ không gây bất thường nhưng kết hợp lại thì có.

Anomaly Detection 5